
2장. 기본 입출력

세부목차

1. Image and Video I/O

2. Drawing

3. Window Management

4. Event Handling

Image and Video I/O

❖ Image show

```
import cv2

img_file = "../img/model.jpg"
img = cv2.imread(img_file)

if img is not None:
    cv2.imshow('model', img)
    cv2.waitKey(0)
    cv2.destroyAllWindows()
else:
    print("Noe Image file")
```



Image and Video I/O

❖ Image show

- `img = cv2.imread(file_name [,mod_flag])` : 파일로 부터 이미지 읽기
 - `file_name` : 이미지 경로, 문자열
 - `mode_flag` : 읽기 모드 지정 플래그
 - `cv2.IMREAD_COLOR` : 컬러(BGR) 스케일, 기본 값, 1
 - `cv2.IMREAD_UNCHANGED` : 파일에 저장된 스케일, -1
 - `cv2.IMREAD_GRAYSCALE` : 그레이 스케일, 0
 - `img` : 읽은 이미지, NumPy ndarray
- `cv2.imshow(title, img)` : 이미지 화면에 표시
 - `title` : 창에 표시할 이름, 문자열
 - `img` : 표시할 이미지, NumPy ndarray
- `key = cv2.waitKey([delay])` : 키보드 입력 대기
 - `delay` : 대기 시간, ms
 - `key` : 입력한 키보드 값, -1: timeout
- `cv2.destroyAllWindows()` : 모든 열린 창 닫기

Image and Video I/O

❖ Read in Grayscale

```
import cv2

img_file = "../img/model.jpg"
img = cv2.imread(img_file, cv2.IMREAD_GRAYSCALE)

if not img is None:
    cv2.imshow(img_file, img)
    cv2.waitKey(0)
    cv2.destroyAllWindows()
else:
    print("no file:", img_file)
```



Image and Video I/O

❖ Image Write

- `cv2.imwrite(file_hame, img)`
 - `file_name` : 저장할 파일 이름, 문자열
 - `img` : 저장할 이미지(NumPy array)

```
import cv2

img_file = "../img/model.jpg"
img = cv2.imread(img_file, cv2.IMREAD_GRAYSCALE)
cv2.imshow(" img_file ", img)

print('saving file.')
cv2.imwrite("../gray.jpg", img)
Cv2.waitKey()
cv2.destroyAllWindows()
```

Image and Video I/O

❖ Video Capture

- `cap = cv2.VideoCapture(file_path 또는 index)` : 비디오 캡처 객체 생성자
 - `file_path` : 동영상 파일 경로, str
 - `index` : 카메라 장치 번호, int, 0부터 순차적으로 증가(예:0,1,2,...)
- `ret = cap.isOpened()` : 연결 초기화 확인
 - `ret` : 성공 여부, Boolean
- `cap.set()/get()` : Property 변경 및 확인
 - `cv2.CAP_PROP_FRAME_WIDTH(3), cv2.CAP_PROP_FRAME_HEIGHT(4)`
 - `cv2.CAP_PROP_FPS` : 초당 프레임 수
 - `cv2.CAP_PROP_POS_MSEC` : 동영상 파일의 프레임 위치(ms)
 - `cv2.CAP_PROP_POS_AVI_RATIO` : 동영상 파일의 상대 위치 (0-시작, 1-끝)
 - `cv2.CAP_PROP_FOURCC` : 동영상 파일 코덱 문자
 - `cv2.CAP_PROP_AUTOFOCUS` : 카메라 자동 초점 조절
 - `cv2.CAP_PROP_ZOOM` : 카메라 줌
- `ret, img = cap.read()` : 다음 프레임 읽기
 - `ret` : 성공 여부, boolean
 - `img` : 영상 프레임 데이터(numpy array)

Image and Video I/O

❖ Video File Play

```
import cv2

video_file = "../img/big_buck.avi" # 동영상 파일 경로
cap = cv2.VideoCapture(video_file) # 동영상 캡처 객체 생성 ---①
if cap.isOpened(): # 캡처 객체 초기화 확인
    while True:
        ret, img = cap.read() # 다음 프레임 읽기 --- ②
        if ret: # 프레임 읽기 정상
            cv2.imshow(video_file, img) # 화면에 표시 --- ③
            cv2.waitKey(25) # 25ms 지연(40fps로 가정) --- ④
        else: # 다음 프레임 읽을 수 없음,
            break # 재생 완료
    else:
        print("can't open video.") # 캡처 객체 초기화 실패
cap.release() # 캡처 자원 반납
cv2.destroyAllWindows()
```



Image and Video I/O

❖ Video File Play with FPS

- $\text{delay} = 1000/\text{FPS}$

```
import cv2
video_file = "../img/big_buck.avi"      # 동영상 파일 경로
cap = cv2.VideoCapture(video_file)      # 동영상 캡처 객체 생성
if cap.isOpened(): # 캡처 객체 초기화 확인
    fps = cap.get(cv2.CAP_PROP_FPS) # 프레임 수 구하기
    delay = int(1000/fps)
    print("FPS: %f, Delay: %dms" %(fps, delay))
    while True:
        ret, img = cap.read() # 다음 프레임 읽기
        if ret: # 프레임 읽기 정상
            cv2.imshow(video_file, img) # 화면에 표시
            cv2.waitKey(delay) # fps에 맞게 시간 지연
        else:
            break # 다음 프레임 읽을 수 없음, 재생 완료
```



Image and Video I/O

❖ Video File Play with FPS

- $\text{delay} = 1000/\text{FPS}$

```
else:  
    print("can't open video.") # 캡처 객체 초기화 실패  
cap.release() # 캡처 자원 반납  
cv2.destroyAllWindows()
```

Image and Video I/O

❖ Camera Frame

```
import cv2

cap = cv2.VideoCapture(0) #0 or -1
while cap.isOpened():
    ret, img = cap.read()
    if ret:
        cv2.imshow('camera-0', img)
        if cv2.waitKey(1) & 0xFF == 27: #esc
            break
    else:
        print('no camera!')
        break

cap.release()
cv2.destroyAllWindows()
```

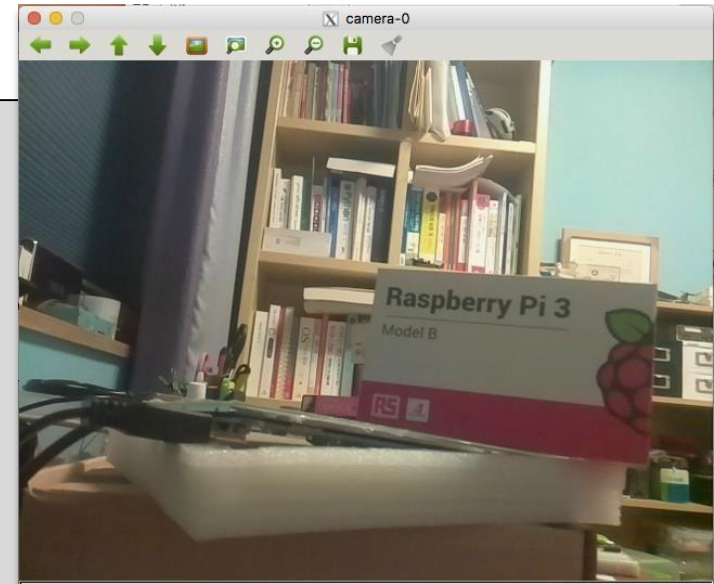


Image and Video I/O

❖ Camera Frame Resize

```
import cv2

cap = cv2.VideoCapture(0) #0 or -1
print("width: %d,height:%d" %(cap.get(3), cap.get(4)) )
cap.set(cv2.CAP_PROP_FRAME_WIDTH, 320)
cap.set(cv2.CAP_PROP_FRAME_HEIGHT, 240)
print("resized width: %d,height:%d" %(cap.get(3), cap.get(4)) )
while cap.isOpened(): ret
    , img=cap.read() if
    ret:
        cv2.imshow('camera-0', img)
        if cv2.waitKey(1) &0xFF == 27: #esc
            break
    else:
        print('no camera!')
        break cap.rele
ase() cv2.dest royAllWi
ndows()
```

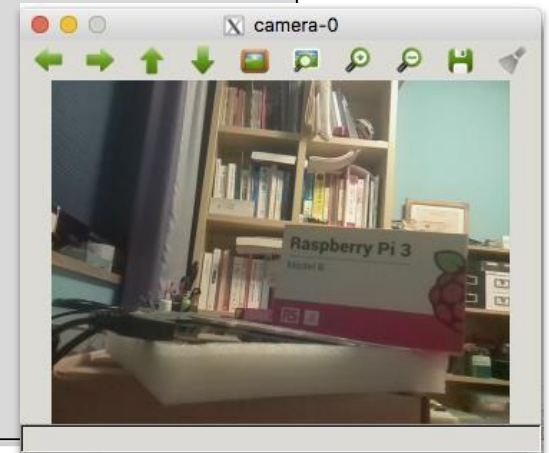


Image and Video I/O

❖ Save a Camera Fra

```
import cv2

cap = cv2.VideoCapture(0)                                # 0번 카메라 연결
if cap.isOpened() :
    while True:
        ret, frame = cap.read()                          # 카메라 프레임 읽기
        if ret:
            cv2.imshow('camera',frame)                  # 프레임 화면에 표시
            if cv2.waitKey(1) != -1 :                    # 아무 키나 누르면
                cv2.imwrite('photo.jpg', frame)          # 프레임을 'photo.jpg'에 저장
            break
        else:
            print('no frame!')
            break
    else:
        print('no camera!')
cap.release()
cv2.destroyAllWindows()
```

Image and Video I/O

❖ Video Recording with Camera

- `writer = cv2.VideoWriter(file_path, fourcc, fps, (width, height))`
 - `file_path` : 저장할 경로
 - `fourcc` : 저장 형식, 4글자
 - `cv2.VideoWriter_fourcc(*'ABCD')`
 - `ABCD` : 'MPG', 'DX'
 - `ord('D') + (ord('I') << 8) + (ord('V') << 16) + (ord('X') << 24)`
 - `fps` : Frame per Sec, float
 - `(width, height)` : 프레임 폭, 높이, tuple
- `writer.write(frame)`
 - `frame` : numpy array
- `writer.set()/get()`
 - Property 변경 및 확인
 - `cv2.CAP_PROP_*`
 - `FRAME_WIDTH(3)`,
 - `FRAME_HEIGHT(4)`

Image and Video I/O

❖ Video Recording with Camera

```
import cv2
cap = cv2.VideoCapture(0) # 0번 카메라 연결
if cap.isOpened:
    file_path = './record.avi' # 저장할 파일 경로 이름 ---①
    fps = 30.0 # FPS, 초당 프레임 수
    fourcc = cv2.VideoWriter_fourcc(*'DIVX') # 인코딩 포맷 문자
    width = cap.get(cv2.CAP_PROP_FRAME_WIDTH)
    height = cap.get(cv2.CAP_PROP_FRAME_HEIGHT)
    size = (int(width), int(height)) # 프레임 크기
    out = cv2.VideoWriter(file_path, fourcc, fps, size) # VideoWriter 객체 생성
    while True:
        ret, frame = cap.read()
        if ret:
            cv2.imshow('camera-recording', frame)
            out.write(frame) # 파일 저장
```

Image and Video I/O

❖ Video Recording with Camera

```
        if cv2.waitKey(int(1000/fps)) != -1:
            break
    else:
        print("no frame!")
        break
    out.release() # 파일 닫기
else:
    print("can't open camera!")
cap.release()
cv2.destroyAllWindows()
```


세부목차

1. Image and Video I/O

2. Drawing

3. Window Management

4. Event Handling

Drawing

❖ Line

- `cv2.line(img, start, end, color [, thickness, lineType])`: 직선을 그리기
 - `img` : 그림 그릴 대상 이미지, Numpy array
 - `start` : 선 시작 지점 좌표, 튜플(x,y)
 - `end` : 선 끝 지점 좌표, 튜플(x, y)
 - `color` : 선 색상, 튜플(Blue, Green, Red), 0~255
 - `thickness` : 선 두께
 - `lineType` : 선 그리기 형식,
 - `cv2.LINE_4` : 4 연결 선 알고리즘
 - `cv2.LINE_8` : 8 연결 선 알고리즘
 - `cv2.LINE_AA` : 안티에일리어싱(Antialiasing, 계단현상없는 선)

Drawing

❖ Line

```
import cv2

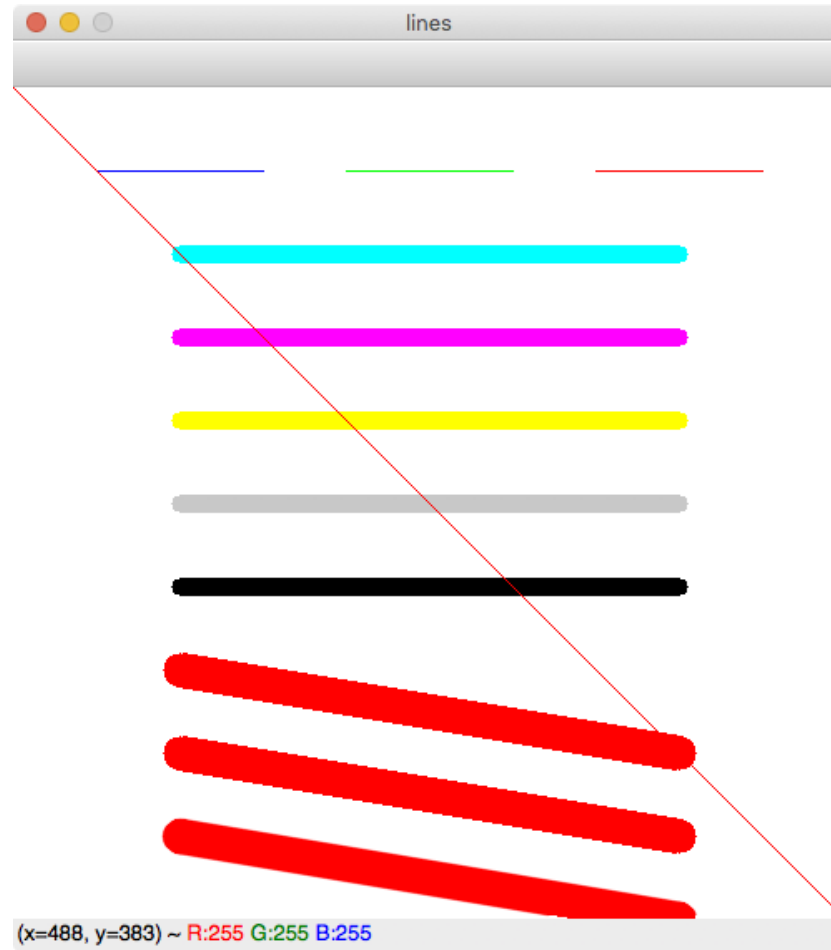
img = cv2.imread('./img/blank_500.jpg')

cv2.line(img, (50, 50), (150, 50), (255,0,0))           # 파란색 1픽셀 선
cv2.line(img, (200, 50), (300, 50), (0,255,0))         # 초록색 1픽셀 선
cv2.line(img, (350, 50), (450, 50), (0,0,255))         # 빨간색 1픽셀 선
cv2.line(img, (100, 100), (400, 100), (255,255,0), 10)
cv2.line(img, (100, 150), (400, 150), (255,0,255), 10)
cv2.line(img, (100, 200), (400, 200), (0,255,255), 10)
cv2.line(img, (100, 250), (400, 250), (200,200,200), 10)
cv2.line(img, (100, 300), (400, 300), (0,0,0), 10)
cv2.line(img, (100, 350), (400, 350), (0,0,255), 20, cv2.LINE_4 )
cv2.line(img, (100, 400), (400, 400), (0,0,255), 20, cv2.LINE_8)
cv2.line(img, (100, 450), (400, 450), (0,0,255), 20, cv2.LINE_AA)
cv2.line(img, (0,0), (500,500), (0,0,255))             # 이미지 전체에 대각
                                                         선

cv2.imshow('lines', img)
cv2.waitKey(0) cv2.destroyAllWindows()
```

Drawing

❖ Line



Drawing

❖ Rectangle

- `cv2.rectangle(img, start, end, color[, thickness, lineType])` : 사각형 그리기
 - `img` : 그림 그릴 대상 이미지
 - `start` : 사각형 시작 꼭짓점, 튜플(x, y)
 - `end` : 사각형 끝 꼭짓점, 튜플(x, y)
 - `color` : 색상, 튜플(Blue, Green, Red)
 - `thickness` : 선 두께, -1: 채우기
 - `lineType` : 선 타입,
 - `cv2.LINE_4`
 - `cv2.LINE_8`
 - `cv2.LINE_AA`

Drawing

❖ Rectangl

```
import cv2

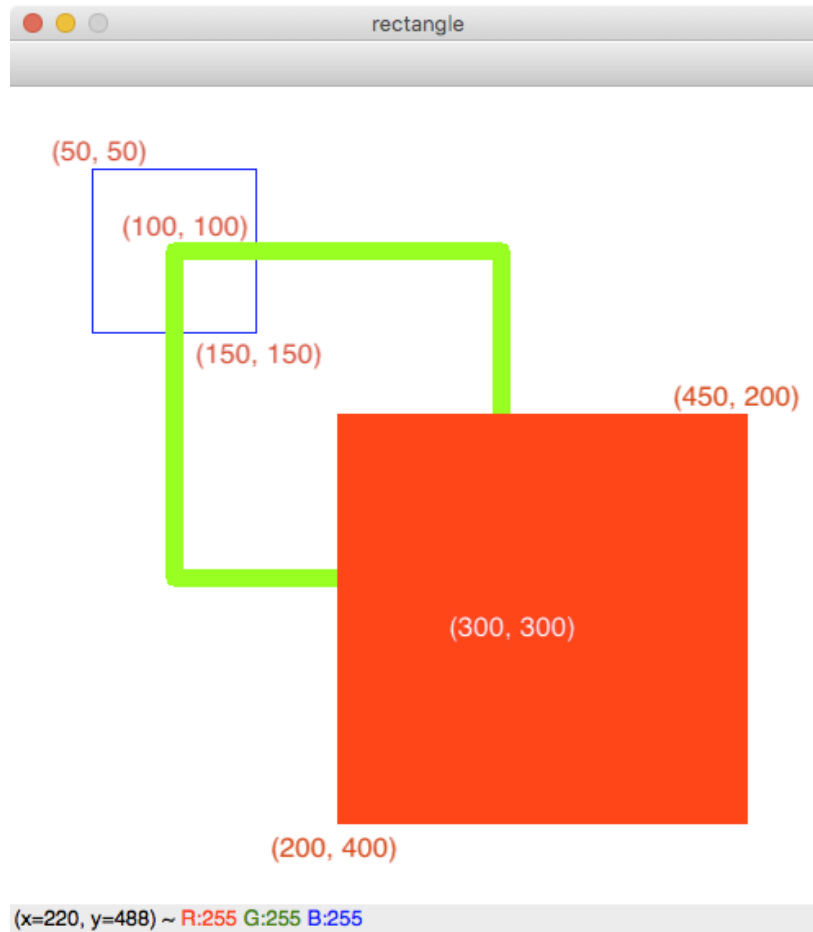
img = cv2.imread('./img/blank_500.jpg')

cv2.rectangle(img, (50, 50), (150, 150), (255,0,0) )
cv2.rectangle(img, (300, 300), (400, 400), (0,255,0), 10 )
cv2.rectangle(img, (450, 200), (550, 300), (0,0,255), -1 )

cv2.imshow('rectangle', img)
cv2.waitKey(0) cv2.destroyAllWindows()
```

Drawing

❖ Rectangle



Drawing

❖ Polylines

- `cv2.polylines(img, points, isClosed, color[, thickness, lineType])` : 다각형 그리기
 - `img` : 그림 그릴 대상 이미지
 - `points` : 꼭짓점 좌표, Numpy array의 리스트
 - `isClosed` : 닫힌 도형 여부, Boolean
 - `color` : 색상, 튜플(Blue, Green, Red)
 - `thickness` : 선 두께
 - `lineType` : 선 타입
 - `cv2.LINE_4`
 - `cv2.LINE_8`
 - `cv2.LINE_AA`

Drawing

❖ Polylines

```
import cv2
import numpy as np

img = cv2.imread('./img/blank_500.jpg')

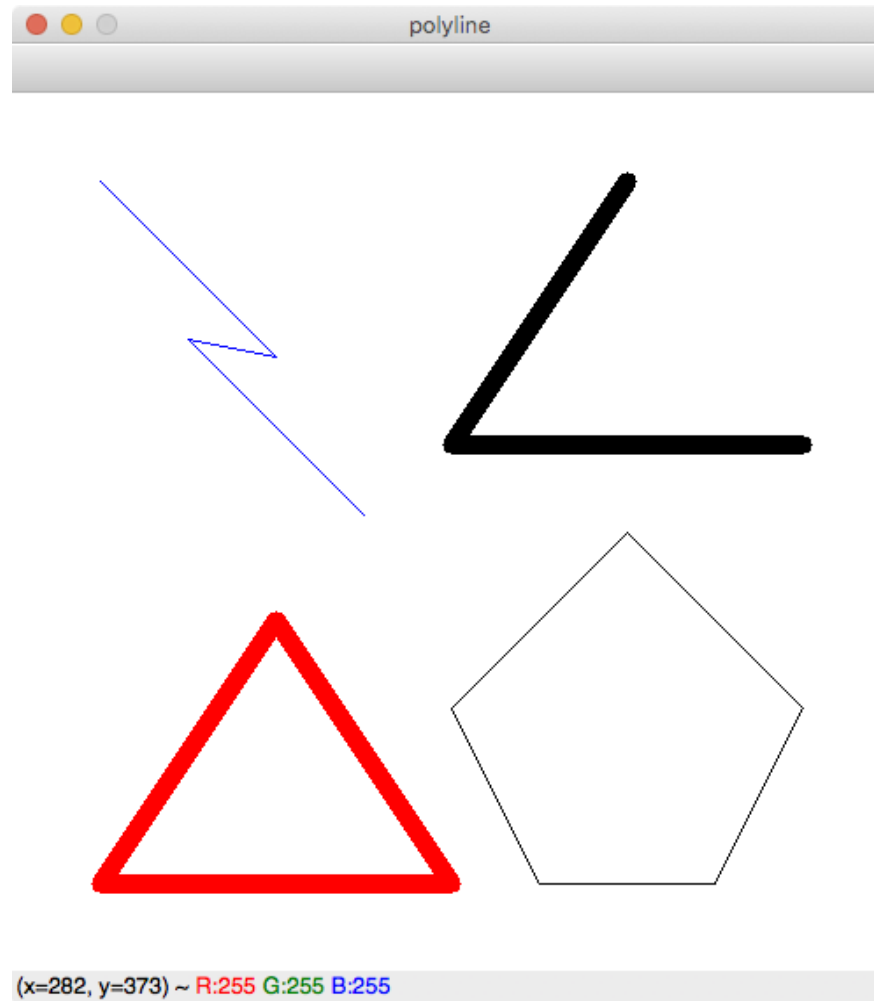
pts1 = np.array([[50,50], [150,150], [100,140],[200,240]], dtype=np.int32)
pts2 = np.array([[350,50], [250,200], [450,200]], dtype=np.int32)
pts3 = np.array([[150,300], [50,450], [250,450]], dtype=np.int32)
pts4 = np.array([[350,250], [450,350], [400,450],[300,450], [250,350]], \
                 dtype=np.int32)

cv2.polylines(img, [pts1], False, (255,0,0))
cv2.polylines(img, [pts2], False, (0,0,0), 10)
cv2.polylines(img, [pts3], True, (0,0,255), 10)
cv2.polylines(img, [pts4], True, (0,0,0))

cv2.imshow('polyline', img)
cv2.waitKey(0) cv2.destroyAllWindows()
```

Drawing

❖ Polylines



Drawing

❖ Circle, Ellipse

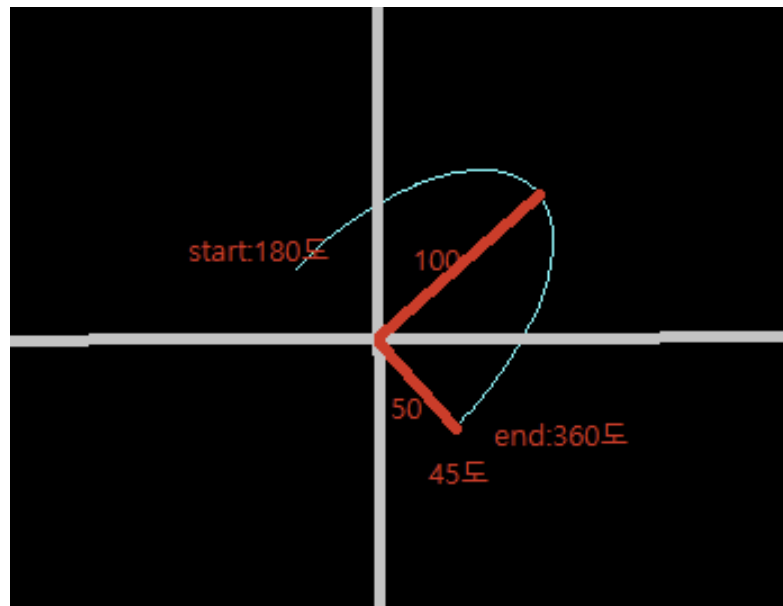
- `cv2.circle(img, center, radius, color [, thickness, lineType])` : 원 그리기 함수
 - `img` : 그림 그림 대상 이미지
 - `center` : 원점, 튜플(`x`, `y`)
 - `radius` : 반지름
 - `color` : 색상, 튜플(`Blue`, `Green`, `Red`)
 - `thickness` : 선 두께, `-1`: 채우기
 - `lineType` : 선 타입, `cv2.LINE_4`, `cv2.LINE_8`, `cv2.LINE_AA`
- `cv2.ellipse(img, center, axes, angle, from, to, color[, thickness, lineType])`
 - `img` : 그림 그림 대상 이미지
 - `center` : 원점, 튜플(`x`, `y`)
 - `axes` : 기준 축 길이
 - `angle` : 기준 축 회전 각도
 - `from, to` : 선을 그릴 시작 지점과 끝 지점 각도
 - `color` : 색상, 튜플(`Blue`, `Green`, `Red`)
 - `thickness` : 선 두께, `-1`: 채우기
 - `lineType` : 선 타입, `cv2.LINE_4`, `cv2.LINE_8`, `cv2.LINE_AA`

Drawing

❖ Ellipse Example

- `cv2.ellipse(img, center, axes, angle, from, to, color[, thickness, lineType])`

```
ellipse(img, (256,256), (50,100), 45, 180,360, 1)
```



Drawing

❖ Circle, Ellipse

```
import cv2

img = cv2.imread('../img/blank_500.jpg')

# 원점(150,150), 반지름 100 ---①
cv2.circle(img, (150, 150), 100, (255,0,0))

# 원점(300,150), 반지름 70 ---②
cv2.circle(img, (300, 150), 70, (0,255,0), 5)

# 원점(400,150), 반지름 50, 채우기 ---③
cv2.circle(img, (400, 150), 50, (0,0,255), -1)

# 원점(50,300), 반지름(50), 회전 0, 0도 부터 360도 그리기 ---④
cv2.ellipse(img, (50, 300), (50, 50), 0, 0, 360, (0,0,255))

# 원점(150, 300), 아래 반원 그리기 ---⑤
cv2.ellipse(img, (150, 300), (50, 50), 0, 0, 180, (255,0,0))

# 원점(200, 300), 윗 반원 그리기 ---⑥
cv2.ellipse(img, (200, 300), (50, 50), 0, 181, 360, (0,0,255))

# 원점(325, 300), 반지름(75,50) 납작한 타원 그리기 ---⑦
cv2.ellipse(img, (325, 300), (75, 50), 0, 0, 360, (0,255,0))
```

Drawing

❖ Circle, Ellipse

```
# 원점(450,300), 반지름(50,75) 홀쭉한 타원 그리기 ---⑧
cv2.ellipse(img, (450, 300), (50, 75), 0, 0, 360, (255,0,255))

# 원점(50, 425), 반지름(50,75), 회전 15도 ---⑨
cv2.ellipse(img, (50, 425), (50, 75), 15, 0, 360, (0,0,0))

# 원점(200,425), 반지름(50,75), 회전 45도 ---⑩
cv2.ellipse(img, (200, 425), (50, 75), 45, 0, 360, (0,0,0))

# 원점(350,425), 홀쭉한 타원 45도 회전 후 아랫 반원 그리기 ---⑪
cv2.ellipse(img, (350, 425), (50, 75), 45, 0, 180, (0,0,255))

# 원점(400,425), 홀쭉한 타원 45도 회전 후 윗 반원 그리기 ---⑫
cv2.ellipse(img, (400, 425), (50, 75), 45, 181, 360, (255,0,0))

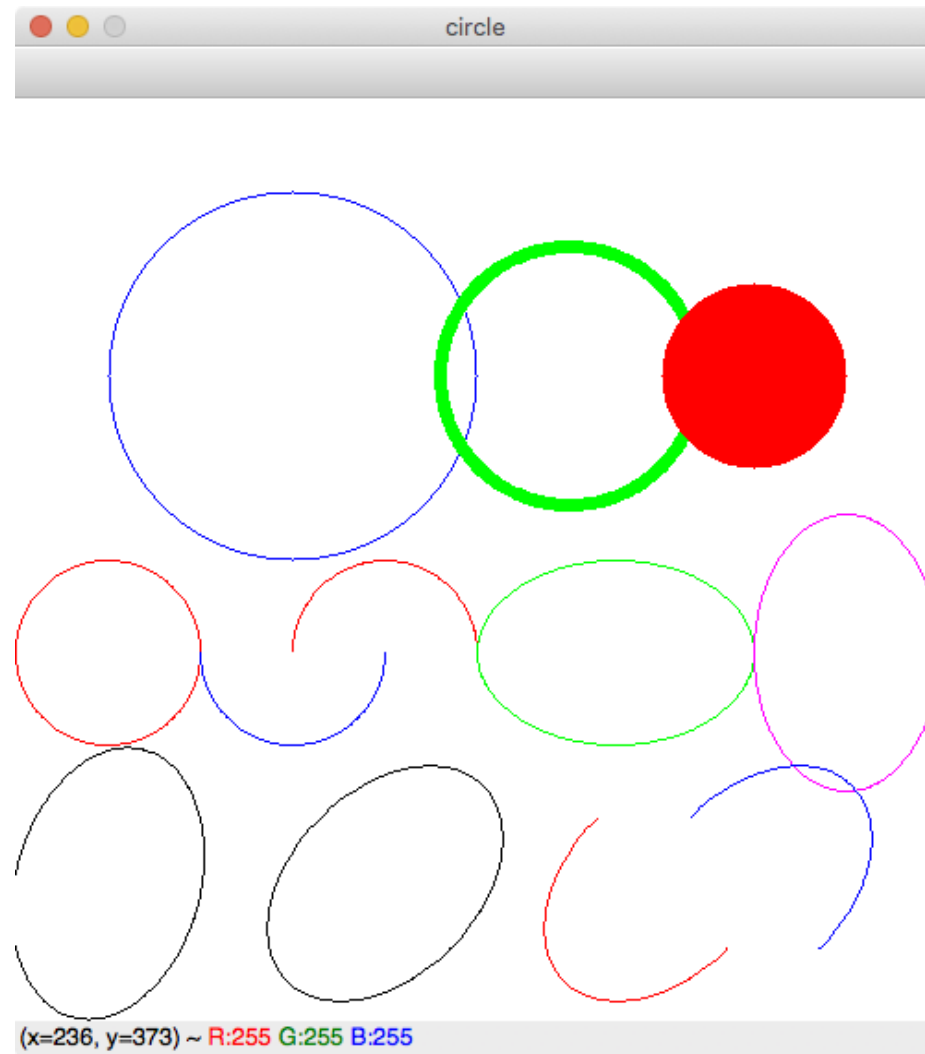
cv2.imshow('circle', img)

cv2.waitKey(0)

cv2.destroyAllWindows()
```

Drawing

❖ Circle, Ellipse



Drawing

❖ Text

- `cv2.putText(img, text, point, fontFace, fontSize, color [, thickness, lineType])`
 - `img` : 글씨를 표시할 이미지
 - `text` : 표시할 문자열
 - `point` : 글씨 표시할 좌표(좌측 하단 기준점), 튜플(x,y),
 - `fontFace` : 글꼴
 - `cv2.FONT_HERSHEY_PLAIN` : 산세리프 작은 글꼴
 - `cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX` : 산세리프 일반 글꼴
 - `cv2.FONT_HERSHEY_DUPLEX` : 산세리프 진한 글꼴
 - `cv2.FONT_HERSHEY_COMPLEX_SMALL` : 세리프 작은 글꼴
 - `cv2.FONT_HERSHEY_COMPLEX` : 세리프 일반 글꼴
 - `cv2.FONT_HERSHEY_TRIPLEX` : 세리프 진한 글꼴
 - `cv2.FONT_HERSHEY_SCRIPT_SIMPLEX` : 필기체 산세리프 글꼴
 - `cv2.FONT_HERSHEY_SCRIPT_COMPLEX` : 필기체 세리프 글꼴
 - `cv2.FONT_ITALIC` : 이탤릭체 플래그
 - `fontSize` : 글꼴 크기
 - `color` : 색상, 튜플(Blue, Green, Red)
 - `thickness` : 선 두께, -1: 채우기
 - `lineType` : 선 타입, `cv2.LINE_4`, `cv2.LINE_8`, `cv2.LINE_AA`

Drawing

❖ Text (1/2)

```
import cv2

img = cv2.imread('./img/blank_500.jpg')

cv2.putText(img, "Plain", (50, 30), cv2.FONT_HERSHEY_PLAIN, 1, (0, 0, 0))
cv2.putText(img, "Simplex", (50, 70), cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX, 1, (0, 0, 0))
cv2.putText(img, "Duplex", (50, 110), cv2.FONT_HERSHEY_DUPLEX, 1, (0, 0, 0))
cv2.putText(img, "Simplex", (200, 110), cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX, 2, \
                                                    (0, 0, 250))

cv2.putText(img, "Complex Small", (50, 180), cv2.FONT_HERSHEY_COMPLEX_SMALL, \
                                                    1, (0, 0, 0))
cv2.putText(img, "Complex", (50, 220), cv2.FONT_HERSHEY_COMPLEX, 1, (0, 0, 0))
cv2.putText(img, "Triplex", (50, 260), cv2.FONT_HERSHEY_TRIPLEX, 1, (0, 0, 0))
cv2.putText(img, "Complex", (200, 260), cv2.FONT_HERSHEY_TRIPLEX, 2, \
                                                    (0, 0, 255))
```

Drawing

❖ Text (2/2)

```
cv2.putText(img, "Script Simplex", (50, 330), \
              cv2.FONT_HERSHEY_SCRIPT_SIMPLEX, 1, (0, 0, 0))
cv2.putText(img, "Script Complex", (50, 370), \
              cv2.FONT_HERSHEY_SCRIPT_COMPLEX, 1, (0, 0, 0))

cv2.putText(img, "Plain Italic", (50, 430), cv2.FONT_HERSHEY_PLAIN | \
              cv2.FONT_ITALIC, 1, (0, 0, 0))
cv2.putText(img, "Complex Italic", (50, 470), cv2.FONT_HERSHEY_COMPLEX | \
              cv2.FONT_ITALIC, 1, (0, 0, 0))

cv2.imshow('draw text', img)
cv2.waitKey() cv2.destroyAllWindows()
```

Drawing

❖ Text



세부목차

1. Image and Video I/O
2. Drawing
- 3. Window Management**
4. Event Handling

Window Management

❖ Window Management

- `cv2.namedWindow(title [, option])` : 이름을 갖는 창 열기
 - `title` : 창 이름, 제목 줄에 표시
 - `option` : 창 옵션, "cv2.WINDOW_"로 시작
 - `cv2.WINDOW_NORMAL` : 임의 크기, 사용자 창 크기 조정 가능
 - `cv2.WINDOW_AUTOSIZE` : 이미지와 같은 크기, 창 크기 재조정 불가능
- `cv2.moveWindow(title, x, y)` : 창 위치 이동
 - `title` : 위치 변경할 대상 창의 이름
 - `x, y` : 이동 할 창의 위치
- `cv2.resizeWindow(title, width, height)` : 창 크기 변경
 - `title` : 창 크기 변경할 창의 이름
 - `width, height` : 변경할 창의 폭과 높이
- `cv2.destroyWindow(title)` : 창 닫기
 - `title` : 닫을 대상 창 이름
- `cv2.destroyAllWindows()` : 열린 모든 창 닫기

Window Management

❖ Window Management

```
import cv2
file_path = '../img/girl.jpg'

img = cv2.imread(file_path) # 이미지를 기본 값으로 읽기

img_gray = cv2.imread(file_path, cv2.IMREAD_GRAYSCALE) # 이미지를 그레이
스케일로 읽기

cv2.namedWindow('origin') # origin 이름으로 창 생성
cv2.namedWindow('gray', cv2.WINDOW_NORMAL) # gray 이름으로 창
생성

cv2.imshow('origin', img) # origin 창에 이미지 표시
cv2.imshow('gray', img_gray) # gray 창에 이미지 표시

cv2.moveWindow('origin', 0, 0) # 창 위치 변경
cv2.moveWindow('gray', 100, 100) # 창 위치 변경

cv2.waitKey(0) # 아무키나 누르면

cv2.resizeWindow('origin', 200, 200) # 창 크기 변경 (변경 안됨)
cv2.resizeWindow('gray', 100, 100) # 창 크기 변경 (변경 됨))

cv2.waitKey(0) # 아무키나 누르면
cv2.destroyWindow("gray") # gray 창 닫기

cv2.waitKey(0) # 아무키나 누르면
cv2.destroyAllWindows() # 모든 창 닫기
```

Window Management

❖ Window Management



세 부 목 차

1. Image and Video I/O
2. Drawing
3. Window Management
4. **Event Handling**

Event Handling

❖ Keyboard Event

- `val = cv2.waitKey([delay])` : 키보드 입력 대기, 창이 활성화 된 상태만 동작
 - `delay=0` : 대기할 시간, ms
 - `delay <= 0` : 무한대기
 - `val` : code of pressed key
 - `-1` : time out
- 키 코드 문자 비교, 파이썬 내장 함수와 함께 사용
 - `ord(c)` : `c` 문자에 매핑된 코드 반환
 - ex : `ord('a')` #97
 - `chr(code)` : 코드에 매핑된 문자 반환
 - ex : `chr(97)` # 'a'
 - `cv2.waitKey() == ord('a')`
- ASCII(8bit) code overflow
 - 몇몇 64bit 환경에서 32비트 정수 반환, 8bit 이상 비트 초기화 필요
 - `key = cv2.waitKey(0) & 0xFF`

Event Handling

❖ Keyboard Event

```
import cv2
img_file = "../img/girl.jpg"
img = cv2.imread(img_file) title = 'IMG'           # 창 이름
x, y = 100, 100      # 최초 좌표
while True:
    cv2.imshow(title, img)
    cv2.moveWindow(title, x, y)
    key = cv2.waitKey(0) & 0xFF # 키보드 입력을 무한 대기, 8비트 마스크처리
    print(key, chr(key))      # 키보드 입력 값, 문자 값 출력
    if key == ord('h'):      # 'h' 키이면 좌로 이동
        x -= 10
    elif key == ord('j'):    # 'j' 키이면 아래로 이동
        y += 10
    elif key == ord('k'):    # 'k' 키이면 위로 이동
        y -= 10
    elif key == ord('l'):    # 'l' 키이면 오른쪽으로 이동
        x += 10
```

Event Handling

❖ Keyboard Event

```
elif key == ord('q') or key == 27: # 'q' 이거나 'esc' 이면 종료
    break
cv2.destroyAllWindows()
```

Event Handling

❖ Mouse Event

- `cv2.setMouseCallback(win_name, onMouse [, param])` : onMouse 함수를 등록
 - `win_name` : 이벤트를 등록할 윈도우 이름
 - `onMouse` : 이벤트에 동작 할 것을 대비해서 미리 선언해 놓은 콜백 함수 객체
 - `param` : 필요에 따라 onMouse 함수에 전달할 인자
- `MouseCallback(event, x, y, flags, param)` : 콜백 함수 선언부
 - `event` : 마우스 이벤트 종류, `cv2.EVENT_` 로 시작하는 상수, 모두 12가지
 - `x, y` : 마우스 좌표
 - `flags` : 마우스 동작과 함께 일어난 추가 상태, `cv2.EVENT_FLAG_`로 시작하는 상수, 모두 6가지
 - `param` : `cv2.setMouseCallback()` 함수에서 전달한 인자

```
def onMouse(event, x, y, flags, param):  
    #여기에 마우스 이벤트에 맞게 해야할 작업을 작성합니다.  
    pass  
  
cv2.setMouseCallback('title', onMouse)
```

Drawing and Mouse-Event

❖ Mouse Event 와 Flags 종류

- cv2.EVENT_*

```
import cv2

events =[i for i in dir(cv2) if 'EVENT_' in i]
print( len(events) ,"events" )
print( events )
```

```
18 events
['EVENT_FLAG_ALTKEY', 'EVENT_FLAG_CTRLKEY', 'EVENT_FLAG_LBUTTON', 'E
VENT_FLAG_MBUTTON', 'EVENT_FLAG_RBUTTON', 'EVENT_FLAG_SHIFTKEY', 'E
VENT_LBUTTONDOWNCLK', 'EVENT_LBUTTONDOWN', 'EVENT_LBUTTONUP', 'EVENT
_MBUTTONDOWNCLK', 'EVENT_MBUTTONDOWN', 'EVENT_MBUTTONUP', 'EVENT_MOU
SEHWHEEL', 'EVENT_MOUSEMOVE', 'EVENT_MOUSEWHEEL', 'EVENT_RBUTTONDOWN
CLK', 'EVENT_RBUTTONDOWN', 'EVENT_RBUTTONUP']
```

Drawing and Mouse-Event

❖ Mouse Event 종류

- cv2.EVENT_MOUSEMOVE : 마우스 움직임
- cv2.EVENT_LBUTTONDOWN : 왼쪽 버튼 누름
- cv2.EVENT_RBUTTONDOWN : 오른쪽 버튼 누름
- cv2.EVENT_MBUTTONDOWN : 가운데 버튼 누름
- cv2.EVENT_LBUTTONUP : 왼쪽 버튼 땀
- cv2.EVENT_RBUTTONUP : 오른쪽 버튼 땀
- cv2.EVENT_MBUTTONUP : 가운데 버튼 땀
- cv2.EVENT_LBUTTONDBLCLK : 왼쪽 버튼 더블 클릭
- cv2.EVENT_RBUTTONDBLCLK : 오른쪽 버튼 더블 클릭
- cv2.EVENT_MBUTTONDBLCLK : 가운데 버튼 더블 클릭
- cv2.EVENT_MOUSEWHEEL : 휠 스크롤
- cv2.EVENT_MOUSEHWHEEL : 휠 가로 스크롤

Drawing and Mouse-Event

❖ Mouse Event Flag 종류

- `cv2.EVENT_FLAG_LBUTTON` (1) : 왼쪽 버튼 누름
- `cv2.EVENT_FLAG_RBUTTON` (2): 오른쪽 버튼 누름
- `cv2.EVENT_FLAG_MBUTTON` (4): 가운데 버튼 누름
- `cv2.EVENT_FLAG_CTRLKEY` (8): Ctrl 키 누름
- `cv2.EVENT_FLAG_SHIFTKEY` (16): Shift 키 누름
- `cv2.EVENT_FLAG_ALTKEY` (32): Alt 키 누름

Event Handling

❖ Mouse Event

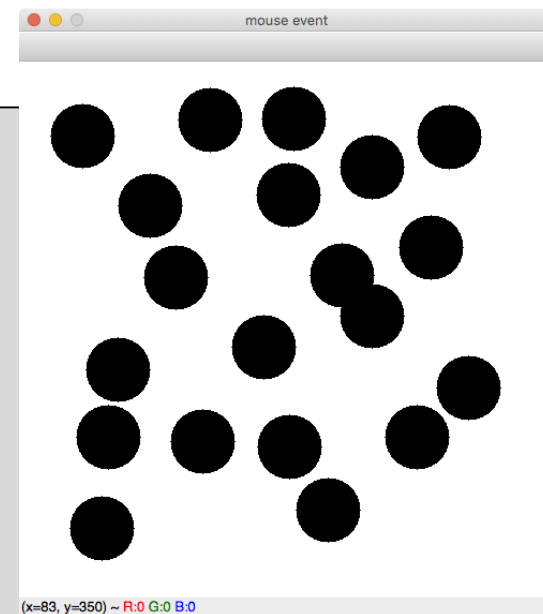
```
import cv2

title = 'mouse event'
img = cv2.imread('./img/blank_500.jpg')
cv2.imshow(title, img)

def onMouse(event, x, y, flags, param):
    print(event, x, y, )
    if event == cv2.EVENT_LBUTTONDOWN: cv2.circle
        e(img, (x,y), 30, (0,0,0), -1) cv2.imshow(title, img)

cv2.setMouseCallback(title, onMouse)

while True:
    if cv2.waitKey(0) & 0xFF == 27: # esc로 종료
        break
cv2.destroyAllWindows()
```



Event Handling

❖ Mouse Event Flag Exa

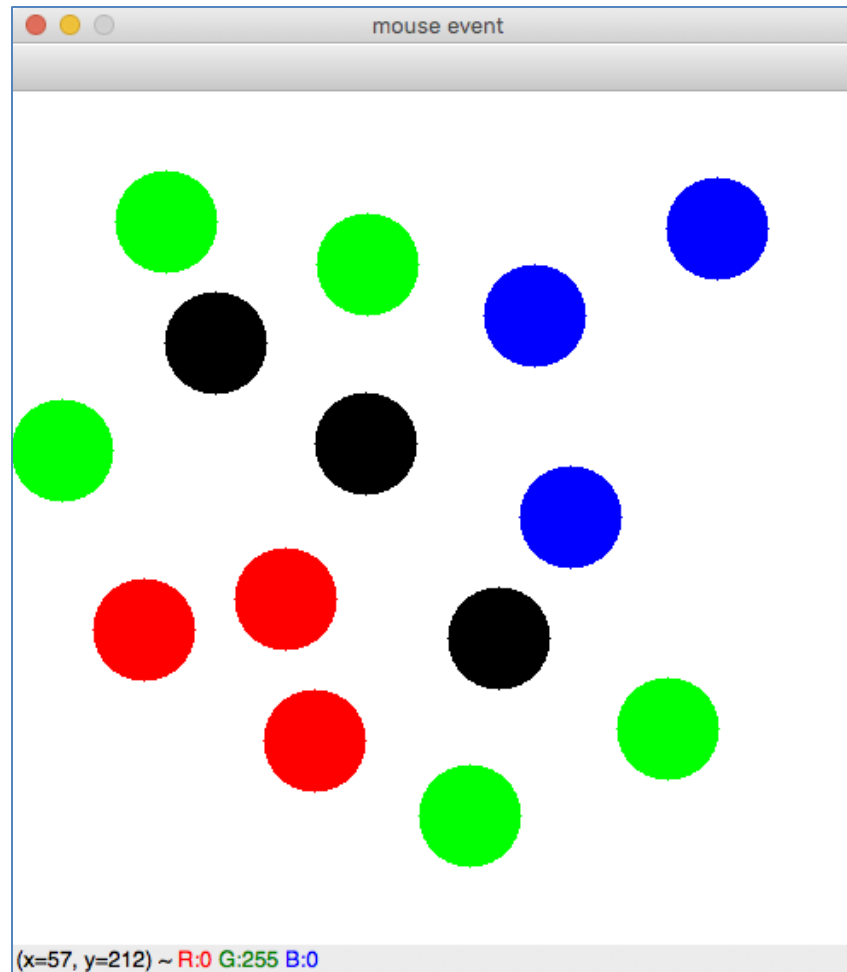
```
import cv2
title = 'mouse event'
img = cv2.imread('./img/blank_500.jpg')
cv2.imshow(title, img)
colors = {'black': (0,0,0), 'red': (0,0,255), 'blue': (255,0,0), 'green': (0,255,0) }

def onMouse(event, x, y, flags, param):
    print(event, x, y, flags)
    color = colors['black']
    if event == cv2.EVENT_LBUTTONDOWN:
        if flags & cv2.EVENT_FLAG_CTRLKEY and flags & color == colors['green']:
            & cv2.EVENT_FLAG_SHIFTKEY:
        elif flags & cv2.EVENT_FLAG_SHIFTKEY: color = colors['blue']
        elif flags & cv2.EVENT_FLAG_CTRLKEY:
            color = colors['red'] cv2.circle(img, (x,y), 30, color, -1)
        cv2.imshow(title, img)

cv2.setMouseCallback(title, onMouse)
while True:
    if cv2.waitKey(0) & 0xFF == 27:
        Break
cv2.destroyAllWindows()
```

Event Handling

❖ Mouse Event Flag Example



Event Handling

❖ Trackbar

- `cv2.createTrackbar(name, win_name, value, count, onChange)` : 트랙바 생성
 - `name` : 트랙바 이름
 - `win_name` : 트랙바를 표시할 창 이름
 - `value` : 트랙바가 처음 나타날때 값을 초기 값, 0 ~ `count` 사이의 값
 - `count` : 트랙바 눈금의 갯수, 트랙바가 표시할 수 있는 최대 값
 - `onChange` : `TrackbarCallback`, 트랙바 이벤트 핸들러 함수
- `TrackbarCallback(value)` : 트랙바 이벤트 콜백 함수
 - `value` : 트랙바가 움직인 새 위치 값
- `pos = cv2.getTrackbarPos(name, win_name)`
 - `name` : 찾고자 하는 트랙바 이름
 - `win_name` : 트랙바가 있는 창의 이름
 - `pos` : 트랙바 위치 값

Event Handling

❖ Trackbar

- 트랙바로 색 조정

```
import cv2, numpy as np

win_name = 'Trackbar'
img = cv2.imread('./img/blank_500.jpg')
cv2.imshow(win_name, img)

def onChange(x):
    r = cv2.getTrackbarPos('R', win_name)
    g = cv2.getTrackbarPos('G', win_name)
    b = cv2.getTrackbarPos('B', win_name)
    print(x, r, g, b)
    img[:] = [b, g, r]
    cv2.imshow(win_name, img)

# 트랙바 생성 --- ⑤
cv2.createTrackbar('R', win_name, 255, 255, onChange)
cv2.createTrackbar('G', win_name, 255, 255, onChange)
cv2.createTrackbar('B', win_name, 255, 255, onChange)
while True:
    if cv2.waitKey(0) & 0xFF == 27:
        Break
cv2.destroyAllWindows()
```

Event Handling

❖ Trackbar

- 트랙바로 색 조정

