2021년 IoT기반 스마트 솔루션 개발자 양성과정



Firmware [펌웨어]

4-Serial Transmit

담당 교수 : 유근택 010-5486-5376

http://cafe.naver.com/cbdsp



시리얼 통신

❖ 시리얼 통신이란?

시리얼 통신이란 연속적으로 통신 채널을 거쳐 한 번에 1비트 단위로 데이터를 전송하는 통신을 말한다.

직렬 통신에서 데이터가 계속되어 전송되면, 각 비트를 구별할 방법이 필요하다.

디지털 회로의 입장에서 수신된 데이터의 비트가 시간 적으로 어디서 부터 시작이고 끝인지를 알 필요가 있 다. 이렇게 데이터 비트를 복구하기 위해 데이터의 시 간적 위치를 알리기 위해 동기신호를 보내는 경우와 동기 신호 없이 신호 자체에서 데이터 비트를 복원하 는 방식으로 나눌 수 있다.

동기 방식

- 데이터 신호와는 별도로 동기신호를 함께 보낸다. 비동기 방식
- 데이터 신호만을 보내고 각각의 방식에 따라 데이 터비트를 찾아낸다.



시리얼 통신을 이용하면 오렌지보드에서 컴퓨터로 신호를 보내서 컴퓨터 화면에 표시 할 수 있고, 반대로 컴퓨터에서 오렌지보드로 신호를 보내 오렌지보드에서 확인 할 수 있다.

시리얼 통신

❖ 시리얼 통신 관련 함수

Serial.begin(통신 속도)

입력한 통신 속도로 시리얼 통신을 시작한다.

Serial.available()

시리얼 통신을 통해 보드로 전송된 데이터가 있는지 판단한다.

- " PC에서 전송된 데이터가 있니?"
- → "네!(True, 1)" 또는 "아니요!(False, 0)" 반환

Serial.read()

전송된 데이터를 읽어들인다.

Serial.print(value)

입력한 값을 시리얼 모니터에 출력(print)한다. print는 줄바꿈 X, println은 줄바꿈 O



시리얼 통신

❖ 시리얼 모니터 실행과 결과 확인

```
int pushButton = 2;
void setup()
                               // 시리얼통신속도를9600 bps로초기화
 Serial.begin (9600);
                              // 푸시 버튼 핀을 입력으로 설정
  pinMode (pushButton, INPUT);
void loop()
  int buttonState = digitalRead (pushButton); // 입력 핀 상태 읽음
 Serial.println (buttonState);
                                 // 버튼 상태를 시리얼 모니터 창에 출력
  delay (1);
                                 // 1 ms 지연
```

```
💿 DigitalReadSerial | 아두이노 1.8.12 (Windows Store 1.8.33.0)
파일 편집 스케치 둘 도움말
                                           시리얼 모니터 🔎
                                                            클릭!
12 int pushButton = 2;

    COM6

                                                             푸시 버튼이 눌렸을 때 1 출력
     푸시 버튼이 눌리지 않을 때 0 출력
□ 까동 스크롤 □ 타임스탬프 표시
                                           9600 보드레이트
업로드 완료.
스케치는 프로그램 저장 공간 1942 바이트(6%)를 사용. 최대 32256 바이트.
전역 변수는 동적 메모리 188바이트(9%)를 사용, 1860바이트의 지역변수가 남음. 최
```



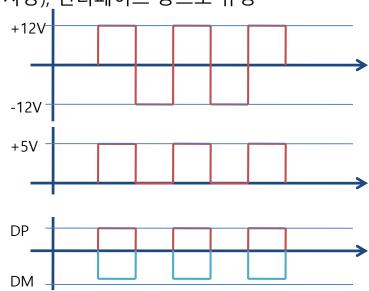
충북대학교 공동훈련센터

Serial 통신

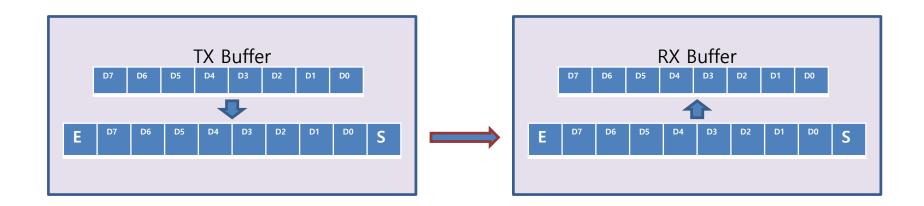
- 직렬통신(USART)
 - 동기식: 동기 클록과 데이터를 동시에 전송, (RX, TX, XCK)
 - 비동기식(UART: 데이터를 전송속도에 맞추어 전송 (RX, TX)
- RS232
 - 전기적인 특성, 기계적인 특성(커넥터 사양), 인터페이스 등으로 규정
 - 1:+12V , 0:-12V

- TTL
 - 1: +5V , 0: 0V

- USB
 - DP, DM 차동

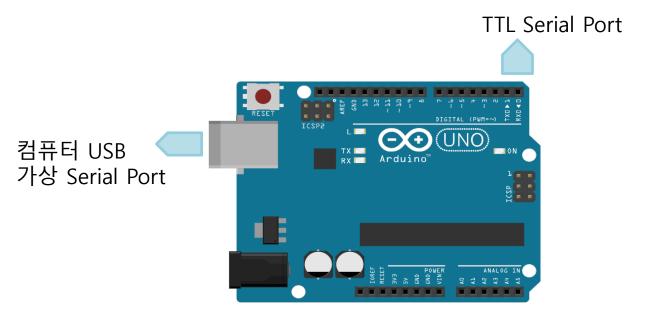


Data Flow



Arduino Serial

- Arduino Library
 - Software Serial 가능





Serial.begin/available

- Serial.begin(baud rate) //전송 속도를 설정
 - Baud rate : 초당 전송 비트수
 - 9600, 14400, 19200, 28800, 38400, 57600, 115200
 - EX) Serial.begin(115200);
- Serial.available() //수신 버퍼의 바이트 수
 - EX) int k=Serial.available();

Serial.print/print n

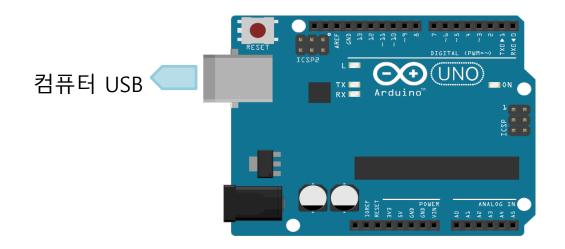
- Serial.print(value) // value값을 문자로 변환하여 전송
 - EX) Serial.print(123); // "123" 전송
 - EX) Serial.print("Batt="); //"Batt=" 전송
- Serial.printIn(value) //value값을 문자로 변환 후 개행 문자와 함께 전송
 - 개행 문자 : "₩r₩n" , 0x0d 0x0a
 - ₩r: ASCII(13) Return, ₩n: ASCII(10) Line Feed

ASCII Code

10	HEX	문자	10	HEX	문자	10	HEX	문자	10	HEX	문자	10	HEX	문자	10	HEX	문자
0	0x00	NULL	22	0x16	STN	44	0x2C		66	0x42	В	88	0x58	×	110	0x6E	n
1	0x01	SOH	23	0x17	ETB	45	0x2D	_	67	0x43	С	89	0x59	Y	111	0x6F	0
2	0x02	STX	24	0x18	CAN	46	0x2E		68	0x44	D	90	0x5A	Z	112	0x70	р
3	0x03	ETX	25	0x19	EM	47	0x2F	/	69	0x45	E	91	0x5B	[113	0x71	q
4	0x04	EOT	26	0x1A	SUB	48	0x30	0	70	0x46	F	92	0x5C	₩	114	0x72	r
5	0x05	ENQ	27	0x1B	ESC	49	0x31	1	71	0x47	G	93	0x5D]	115	0x73	S
6	0x06	ACK	28	0x1C	FS	50	0x32	2	72	0x48	Н	94	0x5E	^	116	0x74	t
7	0x07	BEL	29	0x1D	GS	51	0x33	3	73	0x49	1	95	0x5F	_	117	0x75	u
8	0x08	BS	30	0x1E	RS	52	0x34	4	74	0x4A	J	96	0x60		118	0x76	V
9	0x09	HT	31	0x1F	US	53	0x35	5	75	0x4B	K	97	0x61	а	119	0x77	w
10	0x0A	LF	32	0x20	SP	54	0x36	6	76	0x4C	L	98	0x62	b	120	0x78	×
11	0x0B	VT	33	0x21	!	55	0x37	7	77	0x4D	M	99	0x63	С	121	0x79	У
12	0x0C	FF	34	0x22		56	0x38	8	78	0x4E	N	100	0x64	d	1222	0x7A	Z
13	0x0D	CR	35	0x23	#	57	0x39	9	79	0x4F	0	101	0x65	е	123	0x7B	{
14	0x0E	SO	36	0x24	\$	58	ОхЗА	:	80	0x50	P	102	0x66	f	124	0x7C	
15	0x0F	SI	37	0x25	%	59	0x3B	;	81	0x51	Q	103	0x67	g	125	0x7D	}
16	0x10	DEL	38	0x26	&	60	0x3C	<	82	0x52	R	104	0x68	h	126	0x7E	~
17	0x11	DC1	39	0x27		61	0x3D	=	83	0x53	S	105	0x69	i	127	0x7F	DEL
18	0x12	DC2	40	0x28	(62	0x3E	>	84	0x54	Т	106	0x6A	j			
19	0x13	DC3	41	0x29)	63	0x3F	?	85	0x55	U	107	0x6B	k			
20	0x14	DC4	42	0x2A	*	64	0x40	@	86	0x56	V	108	0x6C	1			
21	0x15	NAK	43	0x2B	+	65	0x41	Α	87	0x57	W	109	0x6D	m			

A4-1: USB Serial Tx

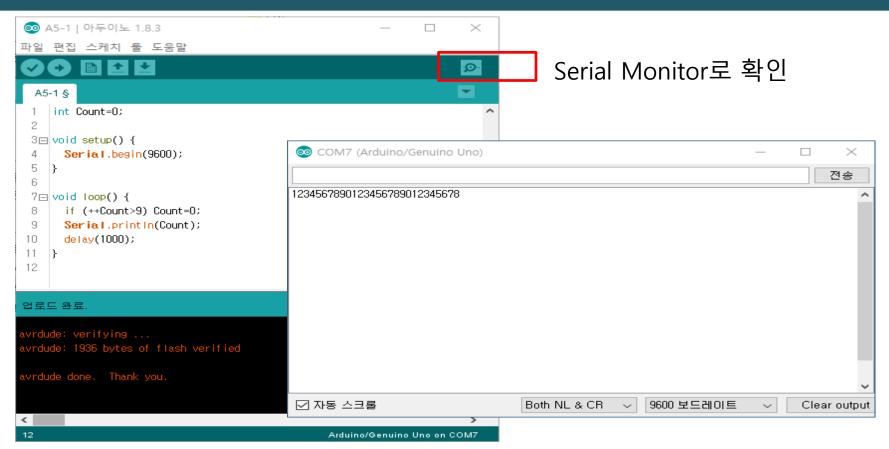
- USB Port를 이용하여 매 1초마다 Data 송신
- Data는 0~ 9 까지의 1 Byte 숫자



A4-1: Program

```
int Count=0;
void setup() {
 Serial.begin(9600);
void loop() {
 if (++Count>9) Count=0;
 Serial.print(Count);
 delay(1000);
```

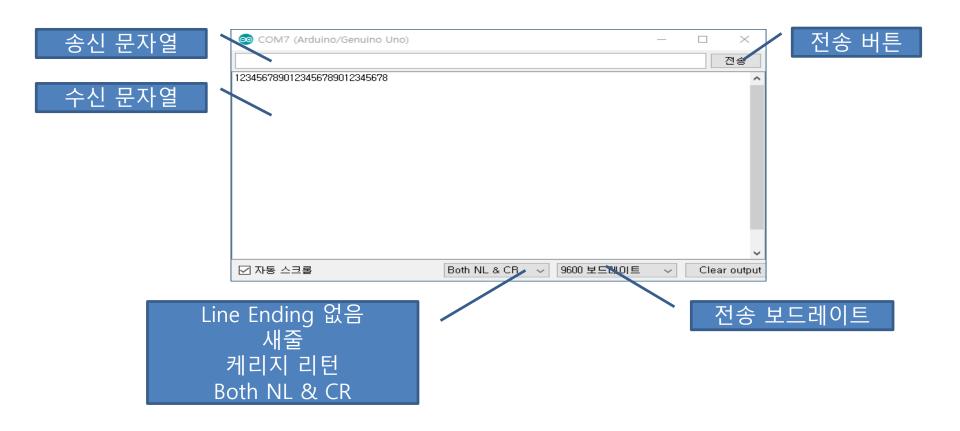
Serial Monitor





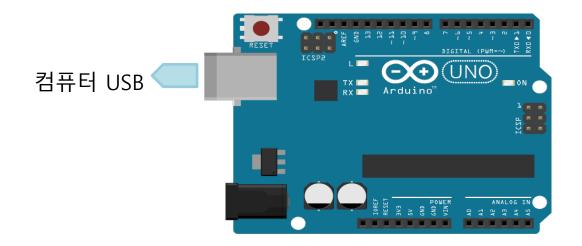
충북대학교 공동훈련센터

Serial Monitor Window



A4-1: USB Serial Tx

- USB Port를 이용하여 매 1초마다 Data 송신
- Data는 0~ 9 까지의 1 Byte 숫자
- Count = 0, 1, 2, 3



A4-2: Program

```
int Count=0;
void setup() {
 Serial.begin(9600);
void loop() {
 if (++Count>9) Count=0;
 Serial.print("Count = ");
 Serial.println(Count);
 delay(1000);
```

```
COM7 (Arduino/Genuino Uno)
                                                                               Count = 5
Count = 6
Count = 7
Count = 8
Count = 9
Count = 0
Count = 1
Count = 2
Count = 3
Count = 4
Count = 5
Count = 6
Count = 7
☑ 자동 스크롤
                                    Both NL & CR
                                                       9600 보드레이트
                                                                               Clear output
```

Serial.write()

Syntax

```
Serial.write(val)
Serial.write(str)
Serial.write(buf, len)
```

Parameters

```
val : byte형 Data
str : String형 문자열
buf : byte형 문자배열
```

len: 배열의 길이

Exam

```
Serial.write(45); // send a byte with the value 45 'A'
Serial.write("hello"); //send the string "hello" and return the length of the string.
```

A4-3: Seial.write()

```
const unsigned char temp[5] = {'1', '2', '3', '4', '5'};
void setup( ){
  Serial.begin(9600);
                                                                                                                                  COM7 (Arduino/Genuino Uno)
                                                                                                                                     전송
                                                                             -11aa123412345
void loop( ){
                                                                             -11aa123412345
                                                                             -11aa123412345
  Serial.write(1);
                           // write( )함수로 1 전송
                                                                             -11aa123412345
                                                                             -11aa123412345
                           // print( )함수로 1 전송
 Serial.print(1);
                                                                             -11aa123412345
                                                                             -11aa123412345
                           // write()함수로 49 전송
  Serial.write(49);
                                                                             -11aa123412345
                                                                             -11aa123412345
                                                                             -11aa123412345
                                                                             -11aa123412345
                          // write( )함수로 'a' 전송
  Serial.write(0x61);
                                                                             r11aa123412345
                                                                             -11aa123412345
                          // write( )함수로 'a' 전송
  Serial.write('a');
                                                                             -11a
                                                                                                     Both NL & CR V 9600 보드레이트
                                                                             ☑ 자동 스크롤
                                                                                                                                  Clear output
  Serial.write(temp, 4); // write()함수로 temp배열을 4만큼 전송
  Serial.write("12345"); // write()함수로 string값 전송
                         // 줄바꿈
  Serial.write('\n');
 delay(500);
```

randomSeed()

Syntax randomSeed(seed)

Parameter

seed : 난수 발생 지점

Exam

randomSeed(analogRead(5)); //analogRead(5)으로 부터 seed형성

random()

Syntax
 random(max)
 ranodm(min, max)

Parameter

max : 최대값 min : 최소값

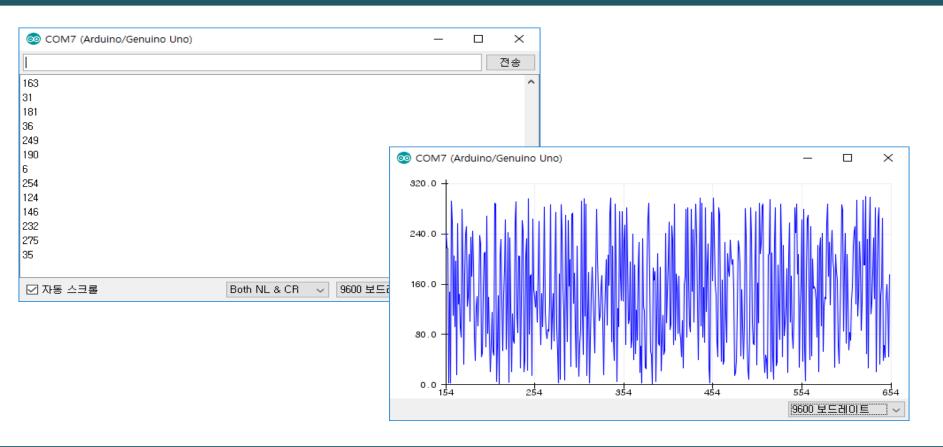
Exam

```
int randomX=random(300); //0\sim299 int randomX=random(10,20); //10\sim19
```

A4-4 : random()

```
int randNumber;
void setup( ){
 Serial.begin(9600);
 randomSeed(analogRead(5));
void loop( ){
 randNumber = random(300);
 Serial.println(randNumber);
 delay(50);
```

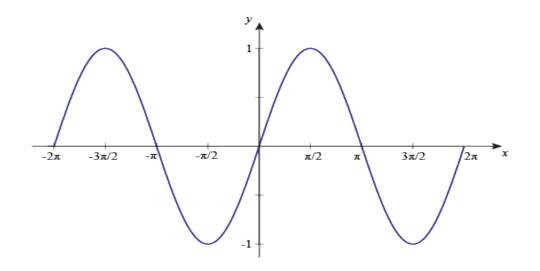
A4-4: Serial Plotter





A4-5: Sin Graph

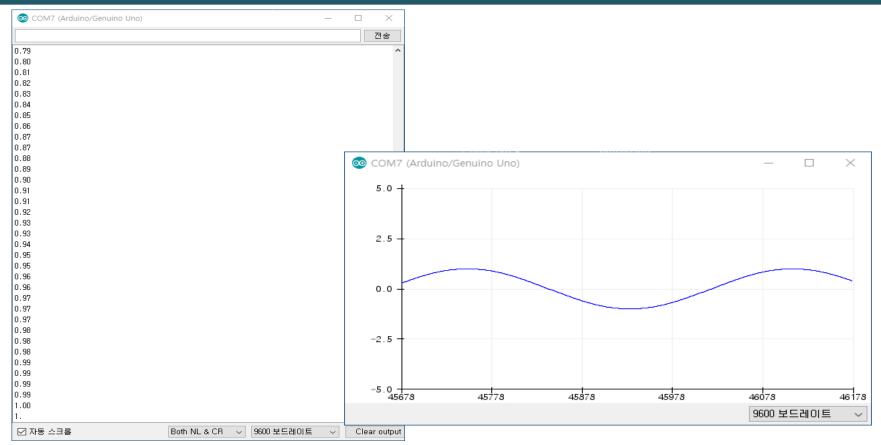
- $Y = \sin\theta$
- X: 위상 0~360'
- rad을 degree로 변환 , degree=180'/Φ radian => Y = sin θ * (180' / Φ)



A4-5: Program

```
void setup() {
 Serial.begin(9600);
void loop() {
 for (int k = 0; k < 360; k++) {
  Serial.println(sin(k * (PI / 180)));
```

A4-5: Serial Monitor/Plotter



능력 향상



Arduino에서 컴퓨터로 데이터 전송하기

- Arduino에서 컴퓨터로 변수와 문자열 전송하기
 - 1. Arduino에서 문자열과 데이터를 시리얼 통신을 이용하여 컴퓨터로 전송한다.
 - 2. 전송할 데이터는 0부터 1초 간격으로 1씩 증가하는 숫자와 'sec'라는 문자열이다.
 - 3. Arduino IDE의 시리얼 모니터에서 이를 확인해 본다.

Commands

• Serial.begin(전송속도)

시리얼 통신 포트를 컴퓨터와 연결한다. 전송속도는 bps(bits per sec)로 일반적으로 9600으로 설정한다. 19200, 57600, 115200 등의 값을 설정할 수 있다.

• Serial.print(전송내용)

괄호 안의 내용을 시리얼 통신으로 전송한다. 따옴표로 구분된 부분은 텍스트를 직접 전송하고 따옴표 없이 변수를 써주면 변수의 값이 전송된다.

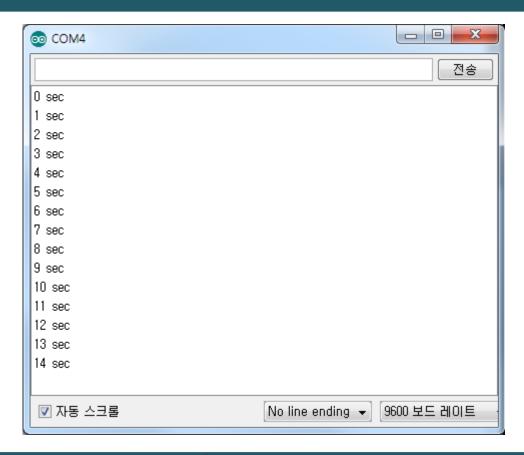
Serial.println(전송내용)

- 'Serial.print'와 같으나 전송 뒤 줄 바꿈을 한다.

• delay(지연시간)

지연시간에는 잠시 동작을 지연시키기 위한 값을 넣는다. 1/1000초 단위로 넣는다.
 즉 1초를 지연시키기 위해선 1000의 값을 입력시킨다.

🔰 충북대학교 공동훈련센터



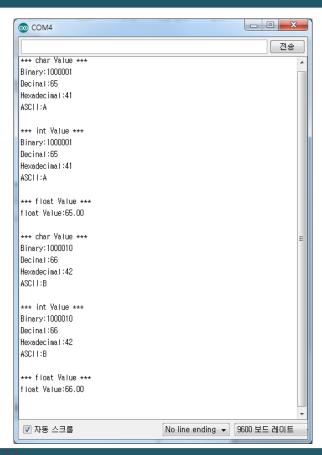
♥ 충북대학교 공동훈련센터

- 변수 유형별 Arduino에서 컴퓨터로 전송하기
 - 1. Arduino에서 컴퓨터로 데이터를 전송할 때 변수 유형별로 출력한다.
 - 2. char로 선언된 변수, int로 선언된 변수, float로 선언된 변수를 'Serial.print' 명령어를 이용하여 PC로 전송하자.
 - 3. 'Serial.print' 명령어의 출력 옵션을 변경하여 전송해 보자.
 - 4. 문자열 변수를 사용해 보자.
 - 5. 각 변수 유형별 출력되는 차이를 비교해 보자.

Commands

- Serial.write(char 변수);
 - char변수에 해당하는 ASCII 코드값의 문자를 출력한다.
- Serial.print(변수,BIN);
 - 변수를 2진수(Binary)로 표시한다.
- Serial.print(변수,DEC);
 - 변수를 10진수(Binary)로 표시한다.
- Serial.print(변수,HEX);
 - 정해진 변수를 16진수(Hexadecimal)로 표시한다.

Result





충북대학교 공동훈련센터