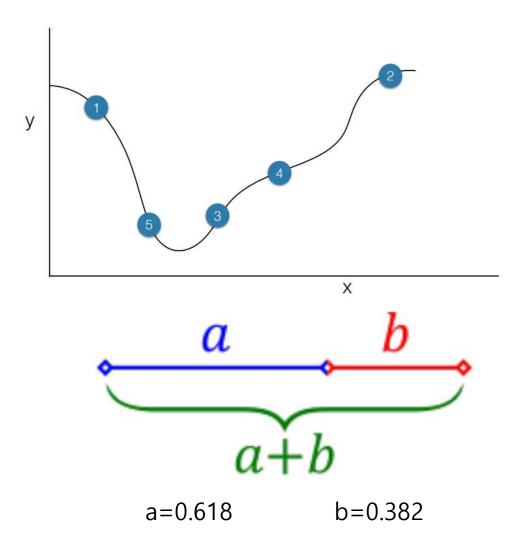
Minimization

2017135002/최성윤

기본원리

Line Minimization



- 1. 임의의 점 1, 2 선택
- 2. golden ratio로 점 내분 -> 4, 5 3. 이중 최소값을 가지는 점 선택 -> 5
- 4. 반복

실행

```
def f1(x):
    y1=(_np.sin(x)**2_) * np.cos(x/4) + 4*(x**4) - 6*(x**3) - 2*x + 6
    return y1

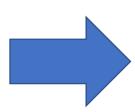
def f2(x):
    y2=-(_(np.cos(x/2)**2)/(x**2+5)_)-2*np.exp(_- (_((x-3)**2)/100))
    return y2
Line minimizator
```

Line minimization을 실행할 함수 설정

```
def opt(x1,x2):
    if x1>x2:
        return [x2,x2*0.61803+x1*0.38197,x2*0.38197+x1*0.61803,x1]
    else:
        return [x1,x2*0.38197+x1*0.61803,x2*0.61803+x1*0.38197, x2]
```

설정한 2개의 점에 대하여 Golden ration로 내분한 점을 포함하는 list 반환

```
def lm2(x1,x2):
    X=opt(x1,x2)
    if abs(x1-x2)<0.000001:
        return [x1,x2]
    if f2(X[1]) < f2(X[2]):
        return lm2(x1,X[2])
    else:
        return lm2(X[1],x2)</pre>
```



초기조건 (x1 x2 사이가 0.000001 이하)이 만족되면 종료되도록 재귀함수 설정

결과

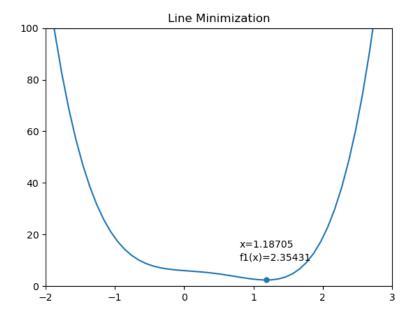
초기 양 끝점을 x=-5, +5로 설정후 Line minimization 진행

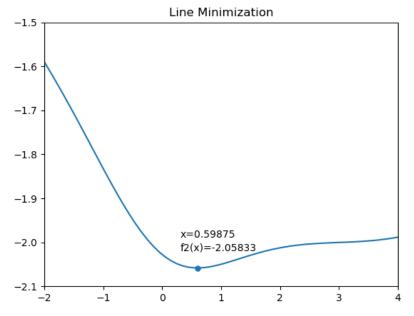
$$f(x) = \sin^2 x \cos \frac{x}{4} + 4x^4 - 6x^3 - 2x + 6$$

[1.187046612009283, 1.187047396025295]

$$f(x) = -\frac{\cos^2\frac{x}{2}}{x^2 + 5} - 2e^{-\frac{(x-3)^2}{100}}$$

[0.5987535466019636, 0.5987543306179754]



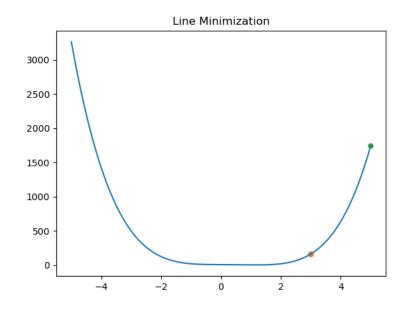


처음 설정한 2개의 점 내부에 Global Miniminum이 존재하지 않는다면?

$$f(x) = \sin^2 x \cos \frac{x}{4} + 4x^4 - 6x^3 - 2x + 6$$

print(lm1(3,5))

[3, 3.0000006642418846]



Global Miniminum 지점으로 최소화가 되지 않는다

2개의 점을 Golden ration 외분한 점도 고려

```
exopt(x1,x2):
   if x1>x2:
       return [ x2*(1/0.61803)-(x1*0.38197)/0.61803,x2,x2*0.61803+x1*0.38197,
                x2*0.38197+x1*0.61803_x1_x1*(1/0.61803)-(x2*0.38197)/0.61803]
       return [x1*(1/0.61803)-(x2*0.38197)/0.61803,x1,x2*0.38197+x1*0.61803,
               x2*0.61803+x1*0.38197, x2, x2*(1/0.61803)-(x1*0.38197)/0.61803]
def lm4(x1,x2):
   X=exopt(x1,x2)
   c=[f2(X[0])_f2(X[1])_f2(X[2])_f2(X[3])_f2(X[4])_f2(X[5])]
   if abs(x1-x2)<0.000001:
       return [x1,x2]
   if min(c)==f2(X[0]):
       return lm4(X[0],X[1])
   elif min(c)==f2(X[1]):
       return lm4(X[0],X[1])
   elif min(c)==f2(X[2]):
       return lm4(X[1],X[2])
   elif min(c)==f2(X[3]):
       return lm4(X[3],X[4])
   elif min(c)==f2(X[4]):
       return lm4(X[4],X[5])
   elif min(c)==f2(X[5]):
       return lm4(X[4],X[5])
```

처음 설정한 2개의 점 내부에 Global Miniminum이 존재하지 않는다면?

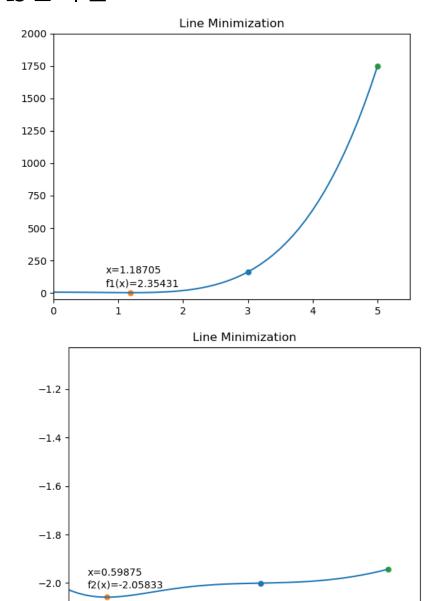
print(lm3(3,5))
print(lm4(3,5))

$$f(x) = \sin^2 x \cos \frac{x}{4} + 4x^4 - 6x^3 - 2x + 6$$

[1.1870466498621761, 1.1870473144608962]

$$f(x) = -\frac{\cos^2\frac{x}{2}}{x^2 + 5} - 2e^{-\frac{(x-3)^2}{100}}$$

[0.5987535132925724, 0.5987539240632936]



Local Minimum이 여러 곳인 함수? (1차 미분값이 0인 지점이 여러 곳)

임의의 4차함수 생성후 Local Minimization 실행

```
def f3(x):
    return (x-2)*(3*x+1)*(x-4)*(x+3)
```

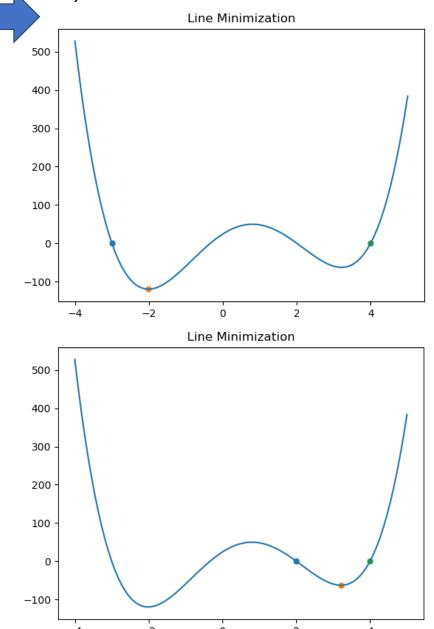
print(lm5(-3,4)) 점 x=-3,4 에 대하여 실행

[-2.011422111223266, -2.0114216404840146]

print(lm5(2,4)) 점 x=2, 4 에 대하여 실행

[3.2116183724528886, 3.2116187831852447]

점 x=2,4 에 대해서는 그 사이에 있는 Local Minimum지점을 Global Minimum으로 착각하여 Minimization 된다



기본원리

Singular Isothermal Sphere Profile

$$\rho(r) = \frac{\sigma_v^2}{2\pi G r^2} = \frac{\rho_0}{r^2}$$

변수 : ρ_0

NFW Profile

$$ho(r)=rac{
ho_0}{r/r_s(1+r/r_s)^2}$$
 열의 식에 대한 Chi-Square 값에 대하여 2가지 방법으로

변수 : ρ_0 , r_s



2가지 방법으로 Minimization 실행

1.Downhill

2.Direction Set Method

- Save your starting position as P_0 .
- For i = 1, ..., N, move \mathbf{P}_{i-1} to the minimum along direction \mathbf{u}_i and call this point P_i .
- For $i = 1, \ldots, N-1$, set $\mathbf{u}_i \leftarrow \mathbf{u}_{i+1}$.
- Set $\mathbf{u}_N \leftarrow \mathbf{P}_N \mathbf{P}_0$.
- Move P_N to the minimum along direction \mathbf{u}_N and call this point P_0 .

실행

```
sisdir=minimize(sis,d[0],method='Powell')
sisdown=minimize(sis,d[0],method='Nelder-Mead')
nfxdir=minimize(nfx,[d[0],r[0]],method='Powell')
nfxdown=minimize(nfx,[d[0],r[0]],method='Nelder-Mead')
```

결과

SIS profile (Direction Set Method)

```
direc: array([[1.0081065e-07]])
   fun: 257.7903385321215

message: 'Optimization terminated successfully.'
   nfev: 68
   nit: 2
   status: 0

success: True
        x: array([37.92951826])
```

SIS profile (Downhill)

NFW profile(Direction Set Method)

NFW profile(Downhill)

SIS profile (Direction Set Method)의 ρ_0 37.92951826

소요시간 t

0.001995086669921875

SIS profile (Downhill)의 ρ_0 37.92950863

소요시간 t

0.0019948482513427734

NFW profile(Direction Set Method) \circ | ho_0 , $r_{\!\scriptscriptstyle S}$

1.10815929 / 14.92080317

소요시간 t

0.02098536491394043

NFW profile(Downhill)의 ρ_0 , r_s

1.10739587 / 14.92835456

소요시간 t

0.005984067916870117

동일한 Profile 내에서 2가지 방법에 대한 결과의 차이는 거의 없다. 하지만 소요시간은 매번 다르지만 대략 위와 같은 시간이 걸리는 것을 알 수 있다. NFW에서 SIS에 비해 소요시간이 더 길었는데 이는 변수 2개를 사용해서 발생한 걸로 추측할수 있다,

SIS profile의 경우 2개의 방법 다 수행속도가 비슷 하지만 NFW profile의 경우 Downhill을 사용 하였을때 수행속도가 더 빨랐다.

nfev: 588 nit: 19

nfev: 161 nit: 86 위에는 Direction, 밑에는 Downhill의 경우에 Direction, 밑에는 Downhill의 경우에 크로 nfev, nit 결과값을 나타내었다. 여기서 크로 nfev는 Number of evaluations of the objective nit는 Number of iterations performed by the optimizer 를 나타내는데 이 횟수가 수행속도에 영향을 미쳤음을 추측할수 있다.

Direction에서 nfev+ nfit이 크기 때문에 소요시간이 더 길다

각각 Profile에 대하여 2개의 방법으로 Minimization 결과의 평균을 바탕으로 Uncertainty 와 Reduced Chi- square을 구하였다.

SIS profile의 Reduced Chi- square

2.6039428134560803

NFW profile의 Reduced Chi- square

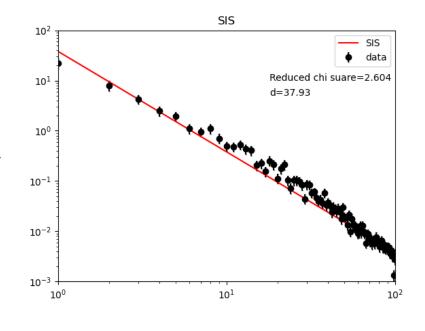
NFW profile의 Reduced Chi-square가 더 1에 근접하므로 더 Data에 적합한 모델이다.

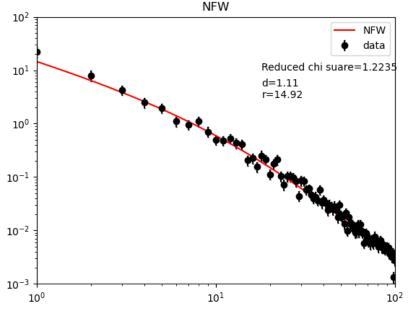
1.2234888157204273

0.5991862857142857

NFW profile ρ_0 , r_s Uncertainty

0.017062003006405518 0.09476384781491361





Reference

1.Scipy.optimize.minimize function to determine multiple variables

https://stackoverflow.com/questions/48038562/scipy-optimize-minimize-function-to-determine-multiple-variables

2.scipy.optimize.OptimizeResult

https://docs.scipy.org/doc/scipy-0.14.0/reference/generated/scipy.optimize.OptimizeResult.html

3. Understanding the output of scipy. optimize. basinhopping

https://stackoverflow.com/questions/27728483/understanding-the-output-of-scipy-optimize-basinhopping