

Definicija 3.1 Neka je $D \subseteq \mathbb{R}^m \equiv \mathbb{R} \times \dots \times \mathbb{R}$. **Funkciju $f : D \rightarrow \mathbb{R}$ nazivamo realnom funkcijom od m realnih varijabla.** • Ako je $D \subseteq \mathbb{R}^2$, funkciju $f : D \rightarrow \mathbb{R}$ nazivamo funkcijom dviju varijabli.

$$(x_1, x_2, \dots, x_m) \in D \xrightarrow{f} u = f(x_1, x_2, \dots, x_m) \in \mathbb{R}$$

(Svakoj uređenoj m -torci $(x_1, x_2, \dots, x_m) \in D$ pravilom f pridružen je jedan i samo jedan realan broj $u \in \mathbb{R}$.)

Definicija 3.2 Za bilo koju točku $T_0 \in \mathbb{R}^2$ i bilo koji broj $\varepsilon > 0$, skup

$$K(T_0; \varepsilon) \equiv \{T \in \mathbb{R}^2 \mid d(T_0, T) < \varepsilon\} \subseteq \mathbb{R}^2$$

nazivamo (otvorenom) **kuglom** polumjera ε oko točke T_0 .

Definicija 3.3 Neka su dani funkcija $f : D \rightarrow \mathbb{R}$, $D \subseteq \mathbb{R}^2$, i točka T_0 koja nije izolirana točka od D . Reći ćemo da je broj $L_0 \in \mathbb{R}$ **granična vrijednost** funkcije f u točki T_0 ako

$$(\forall \varepsilon > 0)(\exists \delta > 0)(\forall T \in D \setminus \{T_0\})$$

$$d(T, T_0) < \delta \Rightarrow |f(T) - L_0| < \varepsilon.$$

U tom slučaju pišemo

$$\lim_{T \rightarrow T_0} f(T) = L_0 \quad \text{ili} \quad \lim_{T \rightarrow T_0} f(T) = L_0.$$

Napomena 3.5 Ukoliko je

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (x_0,y_0)} f(x,y) = L_1 \quad \text{i} \quad \lim_{(x,y) \rightarrow (x_0,y_0)} f(x,y) = L_2$$

te $L_1 \neq L_2$ tada $\lim_{(x,y) \rightarrow (x_0,y_0)} f(x,y)$ ne postoji. Ovo je postupak kako utvrditi da limes ne postoji (to je puno

Teorem (o uzastopnim limesima za funkciju dvije varijable): Neka je

$$L = \lim_{(x,y) \rightarrow (x_0,y_0)} f(x,y).$$

Ako postoje uzastopni limesi

$$L_1 = \lim_{x \rightarrow x_0} \left(\lim_{y \rightarrow y_0} f(x,y) \right) \quad \text{i} \quad L_2 = \lim_{y \rightarrow y_0} \left(\lim_{x \rightarrow x_0} f(x,y) \right)$$

onda je $L_1 = L_2 = L$.

3.5. Parcijalne derivacije

Definicija 3.7 Neka je $f : D \rightarrow \mathbb{R}$, $D \subseteq \mathbb{R}^2$, funkcija dviju varijabli i $(x_0, y_0) \in D$. Ako postoji limes

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + \Delta x, y_0) - f(x_0, y_0)}{\Delta x} = f_x(x_0, y_0)$$

onda $f_x(x_0, y_0)$ nazivamo prva parcijalna derivacija po x funkcije f u točki (x_0, y_0) . Ako postoji limes

$$\lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{f(x_0, y_0 + \Delta y) - f(x_0, y_0)}{\Delta y} = f_y(x_0, y_0)$$

onda $f_y(x_0, y_0)$ nazivamo prva parcijalna derivacija po y funkcije f u točki (x_0, y_0) .

Definicija 3.6 Neka je dana funkcija $f : D_f \rightarrow \mathbb{R}$, $D_f \subseteq \mathbb{R}^2$. Ako je

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (x_0,y_0)} f(x,y) = f(x_0, y_0)$$

kažemo da je funkcija f neprekidna u točki $(x_0, y_0) \in D_f$. Ako je f neprekidna u svakoj točki $(x, y) \in D_f$ kažemo da je f neprekidna funkcija.

Napomena Ako želimo naći f_x , tada u $f(x, y)$ varijablu y treba tretirati kao konstantu i derivirati po x . Analogno, ako tražimo f_y .

Napomena Graf $z=f(x, y)$ funkcije je ploha. Presječemo li tu plohu ravninom $x = x_0$ ili $y = y_0$ dobit ćemo ravninske krivulje Γ_2 odnosno Γ_1 , redom. Geometrijska interpretacija parcijalnih derivacija $f_x(x_0, y_0)$ i $f_y(x_0, y_0)$: to su koeficijenti smjera tangente na Γ_1 , odnosno Γ_2 u točki $T_0(x_0, y_0, z_0=f(x_0, y_0))$.

Napomena Analogno se definiraju i parcijalne derivacije funkcija tri i više varijabli. Npr. za $u = f(x, y, z)$ imamo

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + \Delta x, y_0, z_0) - f(x_0, y_0, z_0)}{\Delta x} = f_x(x_0, y_0, z_0)$$

Ako funkcija f ima u točki T_0 parcijalnu derivaciju po svakoj varijabli onda kažemo da je funkcija f **derivabilna u točki** T_0 . Ako je f derivabilna u svakoj točki $T \in D$, nazivamo ju **derivabilnom funkcijom**.

Teorem 3.9 (Schwartzov) Neka je funkcija $f : D \rightarrow \mathbb{R}$, $D \subseteq \mathbb{R}^2$, derivabilna na nekoj ε -kugli $K((x_0, y_0); \varepsilon) \subseteq D$ i neka f ima na toj kugli i parcijalnu derivaciju drugoga reda po x i y redom, f_{xy} . Ako je funkcija

$$f_{xy}|_{K((x_0, y_0); \varepsilon)} : K((x_0, y_0); \varepsilon) \rightarrow \mathbb{R}$$

neprekidna u točki (x_0, y_0) , onda postoji parcijalna derivacija drugoga reda funkcije f po y i x redom u točki (x_0, y_0) i pritom je

$$f_{xy}(x_0, y_0) = f_{yx}(x_0, y_0).$$

Definicija 3.11 Funkcija $z = f(x, y)$ je diferencijabilna funkcija u točki (x_0, y_0) ako se prirast

$$\Delta z = \Delta f(x, y) = f(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y) - f(x_0, y_0)$$

dade zapisati u obliku

$$\Delta z = f_x(x_0, y_0)(x - x_0) + f_y(x_0, y_0)(y - y_0) + \varepsilon \cdot \sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2}$$

gdje $\varepsilon \rightarrow 0$ kad $(\Delta x, \Delta y) \rightarrow (0, 0)$.

Napomena Ako postoje prve parcijalne derivacije od $z = f(x, y)$ onda kažemo da je $z = f(x, y)$ derivabilna. Derivabilnost funkcije ne jamči i diferencijabilnost (kod funkcija jedne varijable ti su pojmovi ekvivalentni).

Teorem 3.12 Ako parcijalne derivacije f_x i f_y postoje u okolini točke (x_0, y_0) i neprekidne su u točki (x_0, y_0) tada je funkcija $z = f(x, y)$ diferencijabilna funkcija u točki (x_0, y_0) .

Definicija 3.13 Totalni diferencijal $df(x_0, y_0)$ funkcije f u točki (x_0, y_0) definiramo kao

$$df(x_0, y_0) = f_x(x_0, y_0)dx + f_y(x_0, y_0)dy$$

gdje su dx i dy diferencijali nezavisnih varijabli x i y .

Napomena Budući je $\Delta x = dx$ i $\Delta y = dy$, onda linearnu aproksimaciju možemo zapisati kao

$$f(x, y) \approx L(x, y) = f(x_0, y_0) + df(x_0, y_0).$$

3.9. Ekstremi funkcija više varijabli

Definicija 3.18 Za funkciju $f : D \rightarrow \mathbb{R}$, $D \subseteq \mathbb{R}^m$, kažemo da ima lokalni maksimum (minimum) u točki $T_0 \in D$, ako postoji ε -okolina $K(T_0, \varepsilon) \subseteq D$ točke T_0 sa svojstvom da je

$$f(T) < f(T_0), \quad \text{za svaku točku } T \in K(T_0, \varepsilon) \setminus \{T_0\}$$

$$(f(T) > f(T_0), \quad \text{za svaku točku } T \in K(T_0, \varepsilon) \setminus \{T_0\})$$

Ukoliko je

$$f(T) \leq f(T_0), \quad \text{za svaki } T \in D$$

$$(f(T) \geq f(T_0), \quad \text{za svaki } T \in D)$$

onda kažemo da f ima globalni maksimum (minimum) u točki $T_0 \in D$.

Kao i do sada promatrat ćemo funkcije dviju varijabli.

Teorem 3.19 (Nužan uvjet za lokalni ekstrem)

Ako funkcija $f : D \rightarrow \mathbb{R}$, $D \subseteq \mathbb{R}^2$, ima u točki $T_0 = (x_0, y_0) \in D$ lokalni ekstrem i ako je u toj točki derivabilna, onda je

$$f_x(x_0, y_0) = 0, \quad f_y(x_0, y_0) = 0.$$

Točka u kojima se prve parcijalne derivacije poništavaju naziva se stacionarna točka.

Teorem 3.20 (Dovoljan uvjet za lokalni ekstrem)

Neka je $T_0 = (x_0, y_0) \in D$ stacionarna točka funkcije $f : D \rightarrow \mathbb{R}$, $D \subseteq \mathbb{R}^2$, i neka su druge parcijalne derivacije funkcije f neprekidne na nekoj ε -kugli $K(T_0; \varepsilon) \subseteq D$. Neka je

$$D(T_0) = f_{xx}(T_0) \cdot f_{yy}(T_0) - [f_{xy}(T_0)]^2 = \begin{vmatrix} f_{xx}(T_0) & f_{xy}(T_0) \\ f_{xy}(T_0) & f_{yy}(T_0) \end{vmatrix}.$$

Tada vrijedi:

- Ako je $D(T_0) > 0$ i $f_{xx}(T_0) > 0$, tada je f u točki T_0 ima lokalni minimum $f(T_0)$;
- Ako je $D(T_0) > 0$ i $f_{xx}(T_0) < 0$, tada je f u točki T_0 ima lokalni maksimum $f(T_0)$;
- Ako je $D(T_0) < 0$, tada f u točki T_0 nema ekstrem.

Napomena Ako je $D(T_0) = 0$ ne možemo zaključiti ništa o ekstremu. U ovom slučaju možemo imati ekstrem, ali i sedlastu točku. Tu je potrebno daljnje ispitivanje.

Slično imamo za funkcije tri varijable.

Teorem 3.19a) (Nužan uvjet za lokalni ekstrem)

Ako funkcija $f : D \rightarrow \mathbb{R}$, $D \subseteq \mathbb{R}^3$, ima u točki $T_0 = (x_0, y_0, z_0) \in D$ lokalni ekstrem i ako je u toj točki derivabilna, onda je

$$f_x(x_0, y_0, z_0) = 0, \quad f_y(x_0, y_0, z_0) = 0, \quad f_z(x_0, y_0, z_0) = 0.$$

Teorem 3.21 Ako je $z = f(x, y)$ neprekidna na zatvorenom omeđenom skupu $D \subseteq \mathbb{R}^2$, tada postoje točke (x_1, y_1) i (x_2, y_2) u kojima f ima globalni maksimum $f(x_1, y_1)$ i globalni minimum $f(x_2, y_2)$, redom.

Traženje globalnih ekstrema:

- Nadu se stacionarne točke (lokalni ekstremi) funkcije f i vrijednosti od f u njima;
- Nadu točke ekstrema od f na rub od D i vrijednosti od f u njima;
- Točka kojoj pripada najveća vrijednost od f iz a) i b) je točka globalnog maksimuma, a točka kojoj pripada najmanja vrijednost od f je točka globalnog minimuma.

Teorem 3.20a) (Dovoljan uvjet za lokalni ekstrem)

Neka je $T_0 = (x_0, y_0, z_0) \in D$ stacionarna točka funkcije $f : D \rightarrow \mathbb{R}$, $D \subseteq \mathbb{R}^3$, i neka su druge parcijalne derivacije funkcije f neprekidne na nekoj ε -kugli $K(T_0; \varepsilon) \subseteq D$. Neka je

$$\Delta_3 = \begin{vmatrix} f_{xx}(T_0) & f_{xy}(T_0) & f_{xz}(T_0) \\ f_{xy}(T_0) & f_{yy}(T_0) & f_{yz}(T_0) \\ f_{xz}(T_0) & f_{yz}(T_0) & f_{zz}(T_0) \end{vmatrix}$$

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} f_{xx}(T_0) & f_{xy}(T_0) \\ f_{xy}(T_0) & f_{yy}(T_0) \end{vmatrix} \quad \text{i} \quad \Delta_1 = f_{xx}(T_0)$$

- Ako je $\Delta_3 > 0$, $\Delta_2 > 0$ i $\Delta_1 > 0$, tada je f u točki T_0 ima lokalni minimum $f(T_0)$;
- Ako je $\Delta_3 < 0$, $\Delta_2 > 0$ i $\Delta_1 < 0$, tada je f u točki T_0 ima lokalni maksimum $f(T_0)$;
- U svim ostalim slučajevima kada je $\Delta_2 \neq 0$, f u točki T_0 nema lokalni ekstrem;
- Ako je $\Delta_2 = 0$ nema odluke.

Definicija 4.1 Dvostruki integral funkcije $f : K \rightarrow \mathbb{R}$ nad pravokutnikom $K \subseteq \mathbb{R}^2$ je broj

$$I = \lim_{\substack{m \rightarrow \infty \\ n \rightarrow \infty}} \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n f(x_i^*, y_j^*) \Delta x \Delta y$$

(uz oznake od prije) ukoliko on postoji.

Uobičajena oznaka je

$$I = \iint_K f(x, y) dx dy.$$

Definicija 4.2 Trostruki integral funkcije $f : K \rightarrow \mathbb{R}$ nad kvadrom $K \subseteq \mathbb{R}^3$ je broj

$$J = \lim_{l, m, n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^l \sum_{j=1}^m \sum_{k=1}^n f(x_i^*, y_j^*, z_k^*) \Delta x \Delta y \Delta z$$

ukoliko on postoji.

Uobičajena oznaka je

$$J = \iiint_K f(x, y, z) dx dy dz.$$

Napomena:

- Suma $\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n f(x_i^*, y_j^*) \Delta x \Delta y$ naziva se Riemannovom sumom, a integral $\iint_K f(x, y) dx dy$ Riemannovim integralom funkcije f nad K .
- Limes iz Definicije 4.1. uvijek postoji ukoliko je funkcija f neprekidna. On postoji i za neke prekidne funkcije.

Teorem 4.3 (Fubini) Neka je $f : K \rightarrow \mathbb{R}$ neprekidna funkcija, pri čemu je $K = [a, b] \times [c, d] \subset \mathbb{R}^2$ pravokutnik. Tada vrijedi

$$\begin{aligned} \iint_K f(x, y) dx dy &= \\ &= \int_a^b \left(\int_c^d f(x, y) dy \right) dx = \int_c^d \left(\int_a^b f(x, y) dx \right) dy. \end{aligned}$$

Uobičajeni zapis je

$$\int_a^b \left(\int_c^d f(x, y) dy \right) dx = \int_a^b dx \int_c^d f(x, y) dy,$$

$$\int_c^d \left(\int_a^b f(x, y) dx \right) dy = \int_c^d dy \int_a^b f(x, y) dx$$

i pritom kažemo da smo proveli integraciju u redosljedu yx , odnosno xy .

Definicija 4.4 Neka je $f : D \rightarrow \mathbb{R}$ neprekidna funkcija pri čemu je $D \subset \mathbb{R}^2$ omeđen skup. Neka je $K \subset \mathbb{R}^2$ bilo koji pravokutnik što sadrži D , a funkcija $\tilde{f} : K \rightarrow \mathbb{R}$ trivijalno proširenje funkcije f . Ako je funkcija \tilde{f} integrabilna onda **dvostruki integral** (na D) od f definiramo formulom

$$\iint_D f(x, y) dx dy = \iint_K \tilde{f}(x, y) dx dy. \quad (1)$$

Teorem 4.7 Neka je $f : D \rightarrow \mathbb{R}$, funkcija, pri čemu je

$$D = \left\{ (x, y, z) \mid a \leq x \leq b, \varphi_1(x) \leq y \leq \varphi_2(x), \right. \\ \left. g_1(x, y) \leq z \leq g_2(x, y) \right\},$$

gdje su φ_1, φ_2 i g_1, g_2 neprekidne funkcije (Slika 4.9.). Tada je

$$\iiint_D f(x, y, z) dx dy dz = \\ = \int_a^b \left(\int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} \left(\int_{g_1(x, y)}^{g_2(x, y)} f(x, y, z) dz \right) dy \right) dx. \quad (4)$$

4.4 Nekoliko primjena višestrukog integrala

Pokazali smo da ako je funkcija $f : D \rightarrow \mathbb{R}$, $D \subset \mathbb{R}^2$, neprekidna i nenegativna, onda pripadni dvostruki integral mjeri volumen geometrijskoga tijela Ω određenoga osnovicom D i plohom G_f , tj.

$$V(\Omega) = \iint_D f(x, y) dx dy.$$

Primijetimo da u slučaju konstantne funkcije $f(x, y) = 1$ promatrani integral mjeri površinu ravninskoga skupa D , tj.

$$P(D) = \iint_D dx dy.$$

Teorem 4.5 Neka je $f : D \rightarrow \mathbb{R}$ funkcija, pri čemu je $D \subset \mathbb{R}^2$ omeđen grafovima neprekidnih funkcija $\varphi_1, \varphi_2 : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, $\varphi_1 \leq \varphi_2$ (Slika 4.6.(a)). Tada je

$$\iint_D f(x, y) dx dy = \int_a^b \left(\int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} f(x, y) dy \right) dx. \quad (2)$$

Posve slično, kad je $D \subset \mathbb{R}^2$ omeđen grafovima neprekidnih funkcija $\psi_1, \psi_2 : [c, d] \rightarrow \mathbb{R}$, $\psi_1 \leq \psi_2$ (Slika 4.6.(b)), vrijedi

$$\iint_D f(x, y) dx dy = \int_c^d \left(\int_{\psi_1(y)}^{\psi_2(y)} f(x, y) dx \right) dy. \quad (3)$$

Teorem 4.6 Neka je $f : K \rightarrow \mathbb{R}$ funkcija, pri čemu je $K = [a, b] \times [c, d] \times [r, s] \subset \mathbb{R}^3$ kvadar. Tada vrijedi:

$$\iiint_K f(x, y, z) dx dy dz \\ = \int_a^b \left(\int_c^d \left(\int_r^s f(x, y, z) dz \right) dy \right) dx.$$

"Izmijenjujući mjesta" varijablama dobivamo analogne integracijske formule.

U slučaju trostrukog integrala, ako funkcija $f : D \rightarrow \mathbb{R}$, $D \subset \mathbb{R}^3$, predstavlja gustoću tvarnoga tijela Ω što zaprema geometrijsko tijelo D , $\Omega \equiv D$, pripadni integral mjeri masu, tj.

$$m(\Omega) = \iiint_D f(x, y, z) dx dy dz.$$

Uočimo da za konstantnu funkciju $f(x, y, z) = 1$ (homogenost) pripadni integral mjeri volumen tvarnoga tijela Ω što zaprema geometrijsko tijelo D , $\Omega \equiv D$

$$V(\Omega) = \iiint_D dx dy dz.$$