

DIGITALNI SUSTAVI ZA OBRADU SIGNALA

DSOS14

Julije Ožegović
FESB Split

DIGITALNI SUSTAVI ZA OBRADU SIGNALA

UVOD: ANALOGNI I DIGITALNI SUSTAVI

I. OSNOVE DIGITALNE OBRADE SIGNALA

II. DIGITALNI FILTRI U VREMENSKOM
I FREKVENCIJSKOM PODRUČJU

III. STRUKTURA DIGITALNIH SUSTAVA
ZA OBRADU SIGNALA

IV. DIGITALNA OBRADA SIGNALA U PRIMJENI

I. OSNOVE DIGITALNE OBRADE SIGNALA

1. DIGITALNA OBRADA SIGNALA

2. SUSTAVI ZA DIGITALNU OBRADU SIGNALA

3. ANALIZA U VREMENSKOM PODRUČJU

4. DIGITALNA KONVOLUCIJA

5. ANALIZA U FREKVENCIJSKOM PODRUČJU

6. TRANSFORMACIJA APERIODIČKIH DIGITALNIH SEKVENCI

7. Z TRANSFORMACIJA

7. Z TRANSFORMACIJA

7.1. DEFINICIJA Z TRANSFORMACIJE

7.2. INVERZNA Z TRANSFORMAICIJA

7.3. POLOVI I NULE U Z RAVNINI

7.4. LTI 1. I 2. REDA U Z RAVNINI

7.1. DEFINICIJA Z TRANSFORMACIJE

- MOTIVACIJA

- DEFINICIJA Z TRANSFORMACIJE

- INTERPRETACIJE Z TRANSFORMACIJE

- MOTIVACIJA ZA Z TRANSFORMACIJU

- Z transformacija nudi skup tehnika:
 - za frekvencijsku analizu signala i sustava
 - za sintezu sustava
- Z transformacija:
 - je povezana sa Fourierovom transformacijom
 - je povezana sa diskretnim sustavima
- Z transformacija omogućava:
 - kompaktni postupak zapisa diskretnih signala i sustava
 - sintezu sustava postupcima u širokoj primjeni
 - vizualizaciju sustava kroz polove i nule u Z ravnini

DEFINICIJA Z TRANSFORMACIJE

- Z transformacija je definirana izrazom:

$$X(z) = \sum_{n=0}^{\infty} x[n] \cdot z^{-n}$$

- definicija je unilateralna, od 0 do ∞ ,
- $X(z)$ ne vodi računa o vrijednostima $x[n]$ prije $n=0$
- to je često prikladno za opis rada sustava i signala, odgovara kauzalnim sustavima
- alternativna bilateralna transformacija može biti nestabilna
- $X(z)$ je u biti niz potencija od z^{-1} , polinom od z^{-1}

DEFINICIJA Z TRANSFORMACIJE

- Z transformacija:

$$X(z) = \sum_{n=0}^{\infty} x[n] \cdot z^{-n}$$

- $X(z)$ je u biti niz potencija od z^{-1} , polinom od z^{-1}
- uzastopne vrijednosti su vrijednosti od $x[n]$
- ako je $X(z)$ iskazan polinomom, odmah možemo očitati $X[n]$
- taj način je uvijek raspoloživ, iako možda ne i ekonomičan

DEFINICIJA Z TRANSFORMACIJE

- Z transformacija primjer:

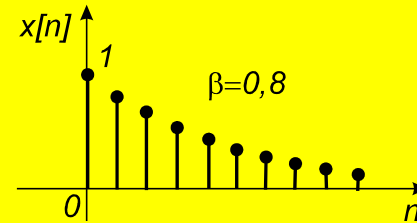
- neka je zadan $x[n]=0,8^n$

- slijedi: $X(z) = \sum_{n=0}^{\infty} x[n] \cdot z^{-n} =$

$$= 1 + 0,8z^{-1} + 0,64z^{-2} + 0,512z^{-3} + \dots =$$

$$= 1 + (0,8z^{-1}) + (0,8z^{-1})^2 + (0,8z^{-1})^3 + \dots =$$

$$= \frac{1}{1 - 0,8z^{-1}} = \frac{z}{z - 0,8}$$



- signal sadrži beskonačan broj uzoraka,
ali z transformacija je ekstremno kompaktna

INTERPRETACIJA Z TRANSFORMACIJE

- Z transformacija interpretacija:
 - neka je $z = \exp(j\Omega)$
 - dobijemo:
$$X(\Omega) = \sum_{n=0}^{\infty} x[n] \cdot \exp(-j\Omega n)$$
 - a to je Fourierova transformacija, uzeta od $n=0$!
 - z transformacija i Fourierova transformacija su srodne!
 - neka je z **operator vremenskog pomaka**
 - množenje sa z znači pomak u vremenu za T

INTERPRETACIJA Z TRANSFORMACIJE

- Z transformacija i jedinični impuls:

- neka je $x[n]=\delta[n]$

- dobijemo:

$$X(z) = \sum_{n=0}^{\infty} \delta[n] \cdot z^{-n} = z^{-n} \Big|_{n=0} = 1$$

- za pomaknuti impuls dobijemo:

$$X(z) = \sum_{n=0}^{\infty} \delta[n - n_0] \cdot z^{-n} = z^{-n} \Big|_{n=n_0} = z^{-n_0}$$

- vremenski pomak kod z transformacije rezultira jednostavnim množenjem sa z u frekvencijskom području

INTERPRETACIJA Z TRANSFORMACIJE

- Z transformacija i i konvolucija:
 - konvolucija u vremenskom području odgovara množenju u frekvencijskom području
 - primjer: ako je u vremenskom području
 - $x[n] = 1 \ -2 \ 3 \ -1 \ -1$; $h[n] = 2 \ 1 \ -1$; $y[n] = 2 \ -3 \ 3 \ 3 \ -6 \ 0 \ 1$
 - tad je u frekvencijskom području:
$$X(z) = 1 - 2z^{-1} + 3z^{-2} - z^{-3} - z^{-4} \qquad H(z) = 2 + z^{-1} - z^{-2}$$
$$X(z) \cdot H(z) = 2 - 3z^{-1} + 3z^{-2} + 3z^{-3} - 6z^{-4} + z^{-6}$$
 - dobijemo neposredno traženi $y[n]$!

7.2. INVERNA Z TRANSFORMACIJA

- DEFINICIJA INVERNE Z TRANSFORMACIJE

- RAZVOJ NA PARCIJALNE RAZLOMKE

- REKURZIVNI ALGORITAM

- TEOREM KONAČNE VRIJEDNOSTI

DEFINICIJA INVERZNE Z TRANSFORMACIJE

- Za niz potencija od z :
 - signal se može rekonstruirati čitanjem koeficijenata
- formalno, inverzna z transformacija je

$$x[n] = \frac{1}{2\pi j} \oint X(z) z^{n-1} dz$$

- krivuljni integral je teško primjenjiv
- raspoložive su jednostavnije metode:
 - transformacija niza potencija (vidi gore)
 - razbijanje na parcijalne razlomke
i korištenje elementarnih transformacija
 - rekurzivni algoritam

RAZVOJ NA PARCIJALNE RAZLOMKE

- Polazimo od kompaktnog zapisa:

$$X(z) = \frac{1}{z(z-1)(2z-1)} = \frac{A}{z} + \frac{B}{(z-1)} + \frac{C}{(2z-1)}$$

- Svodimo na zajednički nazivnik

$$X(z) = \frac{A(z-1)(2z-1) + Bz(2z-1) + Cz(z-1)}{z(z-1)(2z-1)} = \frac{z^2(2A+2B+C) + z(-3A-B-C) + A}{z(z-1)(2z-1)}$$

- Riješimo sustav linearnih jednačnji
- $$\begin{aligned} (2A+2B+C) &= 0 \\ (-3A-B-C) &= 0 \\ A &= 1 \end{aligned}$$

$$X(z) = \frac{1}{z} + \frac{1}{(z-1)} - \frac{4}{(2z-1)}$$

RAZVOJ NA PARCIJALNE RAZLOMKE

- Transformiramo elementarne funkcije:

- imamo $\delta[n] \leftrightarrow 1$; $u[n] \leftrightarrow \frac{z}{z-1}$; $a^n u[n] \leftrightarrow \frac{z}{z-a}$

- sredimo $X(z)$

$$X(z) = \frac{1}{z} + \frac{1}{(z-1)} - \frac{4}{(2z-1)} = z^{-1} \left\{ 1 + \frac{z}{(z-1)} - \frac{2z}{(z-0,5)} \right\}$$

- dobijemo $x[n]$

$$x[n] = \delta[n-1] + u[n-1] - 2(0,5^{n-1} u[n-1])$$

$$x[n] = 0 \ 0 \ 0 \ 0,5 \ 0,75 \ 0,875$$

- REKURZIVNI ALGORITAM

- Pretpostavimo da z transformacija prikazuje LTI:

$$y[n] = x[n] * h[n] \leftrightarrow Y(z) = X(z) \cdot H(z) ; H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)}$$

– uzmimo istu z transformaciju

$$X(z) = \frac{1}{z(z-1)(2z-1)} = \frac{Y(z)}{X(z)}$$

$$Y(z)\{z(z-1)(2z-1)\} = X(z)$$

$$2z^3Y(z) - 3z^2Y(z) + zY(z) = X(z)$$

- REKURZIVNI ALGORITAM

- Pretpostavimo da z transformacija prikazuje LTI:

- dobijemo

$$2y[n+3]-3y[n+2]+y[n+1]=x[n]$$

$$2y[n]-3y[n-1]+y[n-2]=x[n-3]$$

$$y[n]=1,5y[n-1]-0,5y[n-2]+0,5x[n-3]$$

- odnosno

$$h[n]=1,5h[n-1]-0,5h[n-2]+0,5\delta[n-3]$$

$$h[n]=0 \ 0 \ 0 \ 0,5 \ 0,75 \ 0,875$$

TEOREM KONAČNE VRIJEDNOSTI

- Definicija teorema konačne vrijednosti:

- ako $x[n] \leftrightarrow X(z)$

- tada vrijedi

$$\lim_{n \rightarrow \infty} x[n] = \lim_{z \rightarrow 1} \left\{ \left(\frac{z-1}{z} \right) X(z) \right\}$$

- odziv na step $u[n]$

$$Y(z) = \frac{z}{z-1} \cdot H(z)$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} y[n] = \lim_{z \rightarrow 1} \left\{ \left(\frac{z-1}{z} \right) \left(\frac{z}{z-1} \right) H(z) \right\} = \lim_{z \rightarrow 1} [H(z)]$$

TEOREM KONAČNE VRIJEDNOSTI

- Primjer odziva na step:

- ako je:

$$y[n] - 0,8y[n-1] = x[n]$$

$$H(z) = \frac{z}{(z - 0,8)}$$

- slijedi:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} (y[n]) = y(\infty) = \lim_{z \rightarrow 1} [H(z)] = \frac{1}{(1 - 0,8)} = 5,0$$

7.3. POLOVI I NULE U Z RAVNINI

- DEFINICIJA POLOVA I NULA

- Z RAVNINA

- ZNAČAJ JEDINIČNOG KRUGA

- FREKVENCIJA U Z PODRUČJU

- DEFINICIJA POLOVA I NULA

- Opći oblik z transformacije je razlomak:
 - a to su polinomi od z koje možemo pisati u obliku:

$$X(z) = \frac{N(z)}{D(z)} = K \frac{(z - z_1)(z - z_2)(z - z_3) \cdots}{(z - p_1)(z - p_2)(z - p_3) \cdots}$$

- z_k su **nule** od $X(z)$; to su vrijednosti od z za koje je $X(z)=0$
- p_k su **polovi** od $X(z)$; to su vrijednosti od z za koje je $X(z)=\infty$
- za realne funkcije, polovi i nule su
 - realni
 - konjugirano kompleksni $b \pm jc$

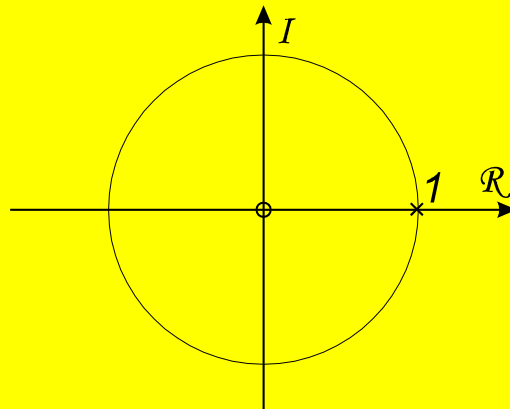
- Z RAVNINA

- Crtamo polove i nule u kompleksnoj ravnini:

- ravninu zovemo **z-ravnina**

- npr.

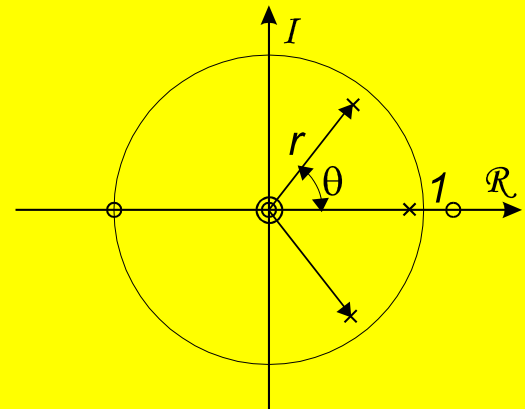
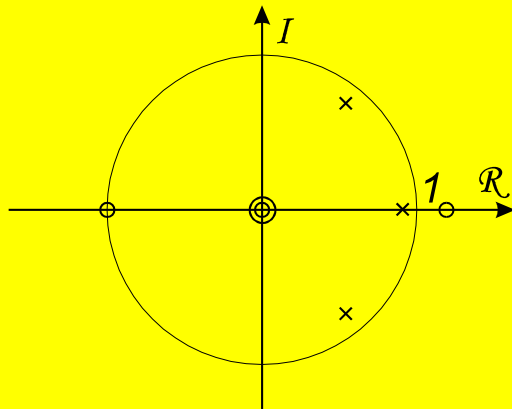
$$u[n] \leftrightarrow \frac{z}{z-1} ; z_1 = 0 + j0 , p_1 = 1 + j0$$



- Z RAVNINA

- Crtamo polove i nule u kompleksnoj ravnini:
 - primjer

$$X(z) = \frac{z^2(z-1,2)(z+1)}{(z-0,5+j0,7)(z-0,5-j0,7)(z-0,8)} = \frac{z^2(z-1,2)(z+1)}{(z-r\exp(j\theta))(z-r\exp(-j\theta))(z-0,8)}$$



- ZNAČAJ JEDINIČNOG KRUGA

- Položaj polova je bitan:

- neka je
$$H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{1}{(z - \alpha)}$$

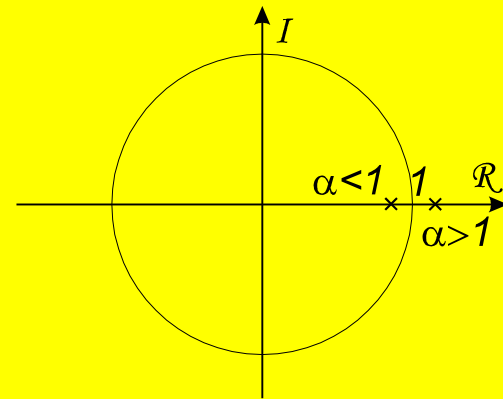
- jednađba diferencija je:
$$h[n] = \alpha h[n-1] + \delta[n-1]$$

- odziv je:
$$h[n] = 0, 1, \alpha, \alpha^2, \alpha^3, \alpha^4 \dots$$

- za $\alpha > 1$: raspiruje se

- za $\alpha < 1$: teži nuli

- slijedi pol mora biti
unutar jediničnog kruga!



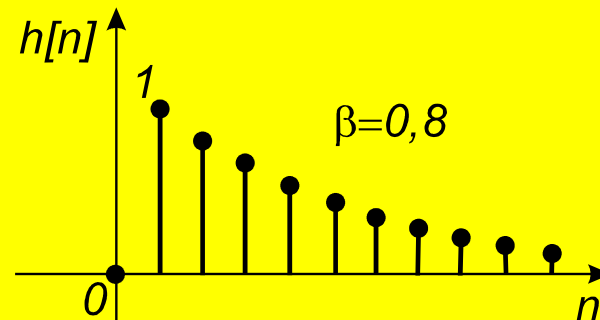
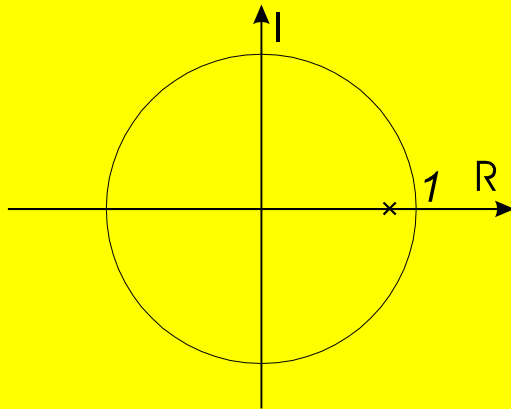
- ZNAČAJ JEDINIČNOG KRUGA

- Položaj polova je bitan:

- neka je

$$H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{1}{(z - 0,8)}$$

- za



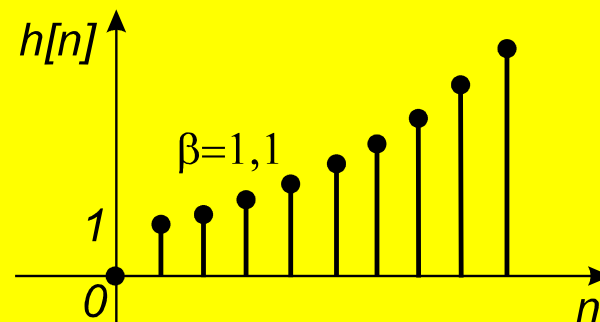
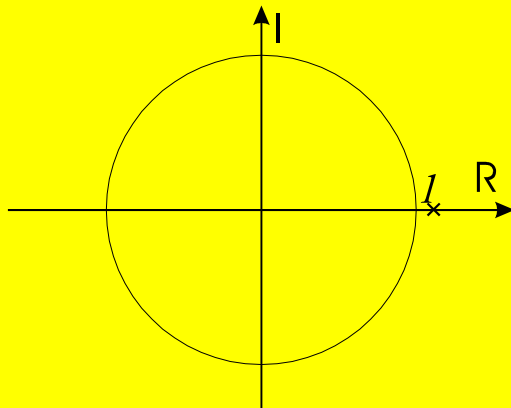
- ZNAČAJ JEDINIČNOG KRUGA

- Položaj polova je bitan:

- neka je

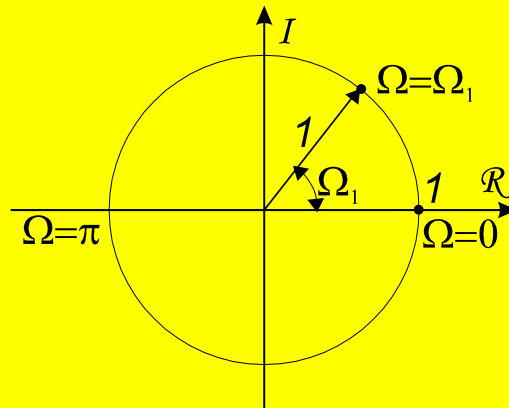
$$H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{1}{(z-1,1)}$$

- za



- FREKVENCIJA U Z PODRUČJU

- Neka je $z = \exp(j\Omega)$:
 - vrijednosti : $z = \exp(j\Omega)$ leže u z ravnini
 - vrijedi $|\exp(j\Omega_1)|=1$, $\theta = \Omega_1$



- kružeći s desna na lijevo obilazimo sve frekvencije s periodom 2π - to je posljedica uzorkovanja

- FREKVENCIJA U Z PODRUČJU

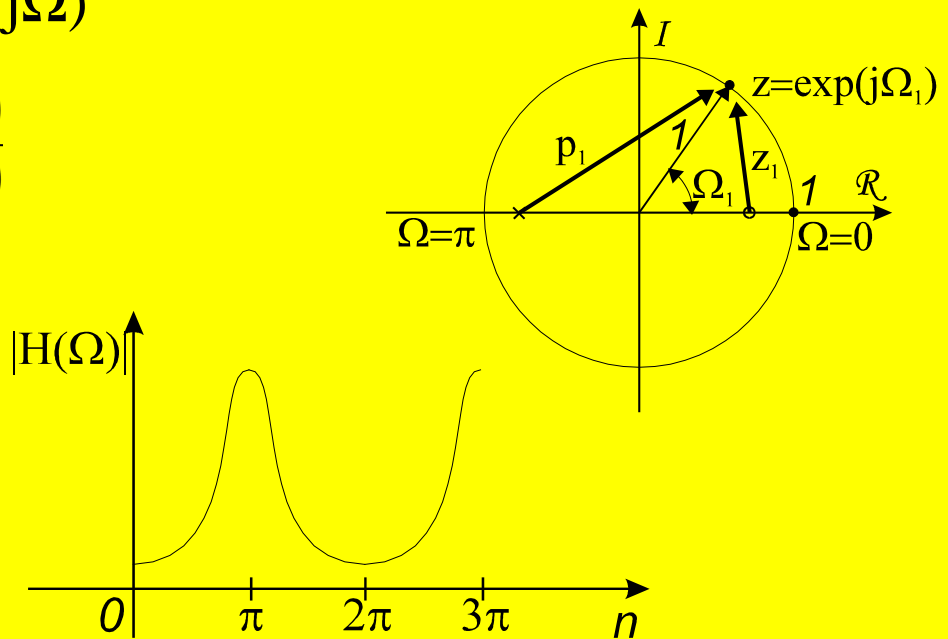
- Izračunajmo frekvencijsku karakteristiku LTI:

- neka je $H(z) = \frac{(z - 0,8)}{(z + 0,8)}$
- zamijenimo $z = \exp(j\Omega)$

$$H(\Omega) = \frac{(\exp(j\Omega) - 0,8)}{(\exp(j\Omega) + 0,8)}$$

$$H(\Omega) \Big|_{z=0 \dots 2\pi} = \frac{z_1}{p_1}$$

- dobijemo:



7.4. LTI 1. I 2. REDA U Z RAVNINI

- LTI KAO SERIJSKI SPOJ SUSTAVA 1. I 2. REDA

- SVOJSTVA SUSTAVA 1. REDA

- SVOJSTVA SUSTAVA 2. REDA

LTI KAO SERIJSKI SPOJ SUSTAVA

- Interpretacija $H(z)$:

- imamo:
$$H(z) = \frac{N(z)}{D(z)} = K \frac{(z - z_1)(z - z_2)(z - z_3) \cdots}{(z - p_1)(z - p_2)(z - p_3) \cdots}$$

- sustav prvog stupnja:

$$H_1(z) = \frac{(z - z_1)}{(z - p_1)}$$

- sustav drugog stupnja:

$$H_2(z) = \frac{(z - z_2)(z - z_3)}{(z - p_2)(z - p_3)}$$

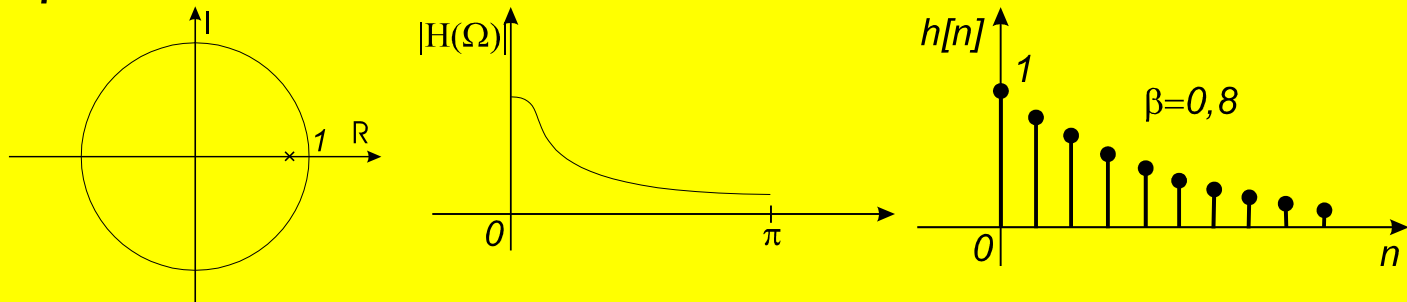
- slijedi:

$$H(z) = K \cdot H_1(z) \cdot H_2(z) \cdots$$

SUSTAV PRVOG REDA

- Sustav prvog reda

- imamo: $H_1(z) = \frac{z}{(z - \beta)}$
- $\beta > 0$:



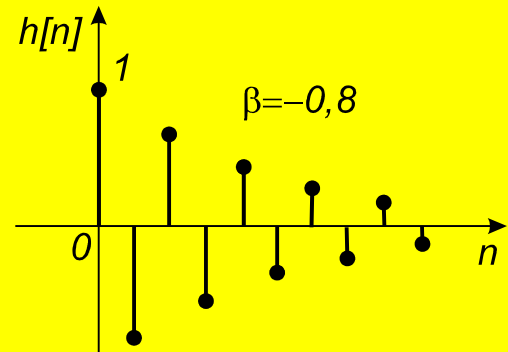
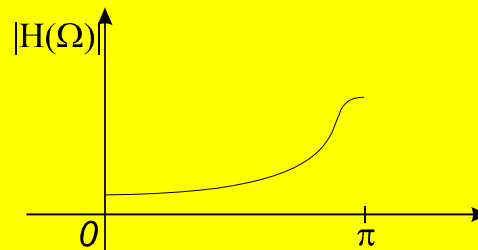
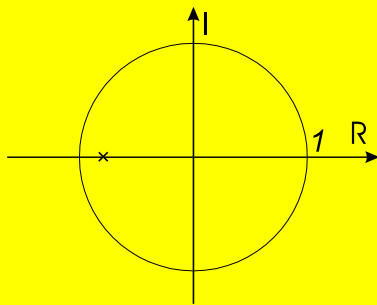
- niskopropusni filter
- karakteristična istosmjerna komponenta
- eksponencijalni odziv

$$y[n] = \beta y[n-1] + x[n]$$

SUSTAV PRVOG REDA

- Sustav prvog reda

- imamo: $H_1(z) = \frac{z}{(z - \beta)}$
- $\beta < 0$:

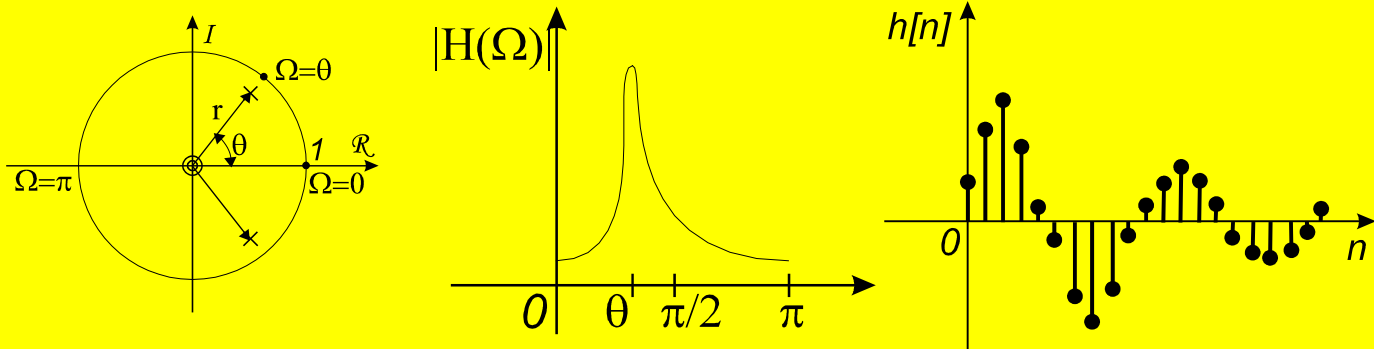


- visokopropusni filter
- karakteristična frekvencija polovine frekvencije uzorkovanja
- eksponencijalni alternirani odziv $y[n] = -\beta y[n-1] + x[n]$

SUSTAV DRUGOG REDA

- Sustav drugog reda

- imamo:
$$H_2(z) = \frac{z^2}{(z-p_2)(z-p_3)} = \frac{z^2}{(z-r \cdot \exp(j\theta))(z-r \cdot \exp(-j\theta))}$$
- polovi su često konjugirano-kompleksni
- frekvencija ovisi o θ , a širina pojasa o r
uski pojas postiže se s r približno 1



UPOTREBA POLOVA I NULA

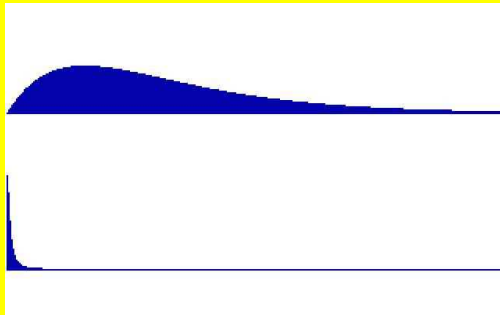
- Upotreba polova i nula
 - polovi su dominantni
 - postavimo polove prema željenoj karakteristici
 - dodamo potreban broj nula da se otkloni kašnjenje odziva
 - pol bliže jediničnoj kružnici:
 - uži frekvencijski pojas
 - duži vremenski odziv
 - pol dalji od jedinične kružnice
 - širi frekvencijski pojas
 - kraći vremenski odziv

UPOTREBA POLOVA I NULA

- Program 10 – sustav prvog reda:

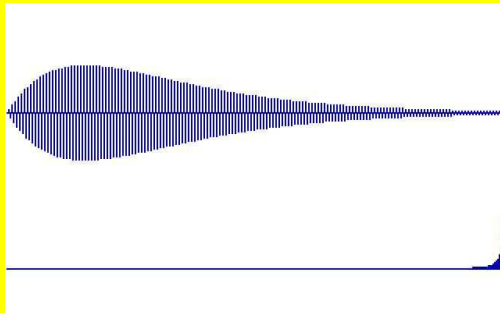
– pol $0,98+j0$

t

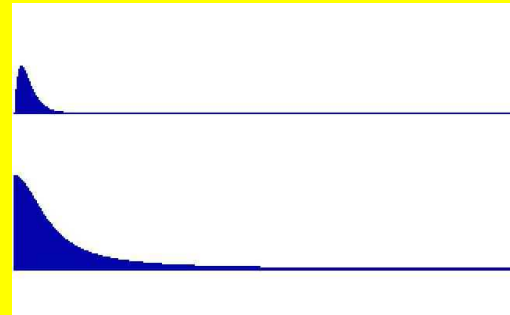


f

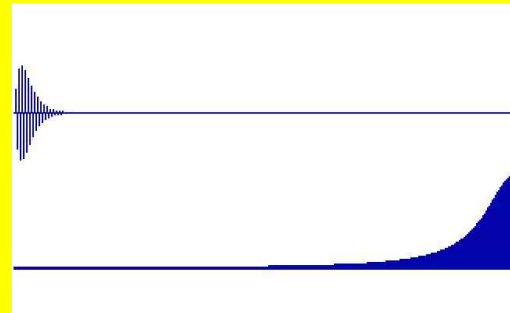
– pol $-0,98+j0$



pol $0,8+j0$



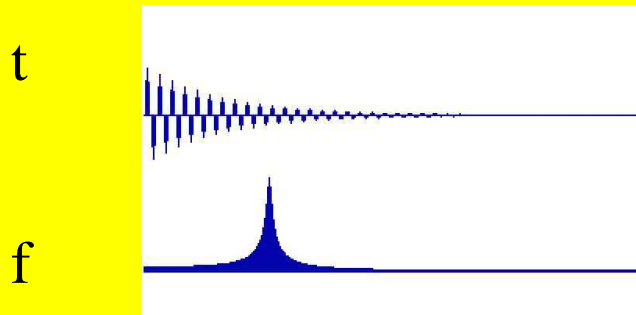
pol $-0,8+j0$



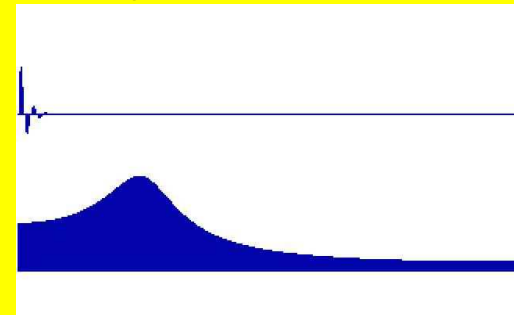
UPOTREBA POLOVA I NULA

- Program 10 – sustav drugog reda:

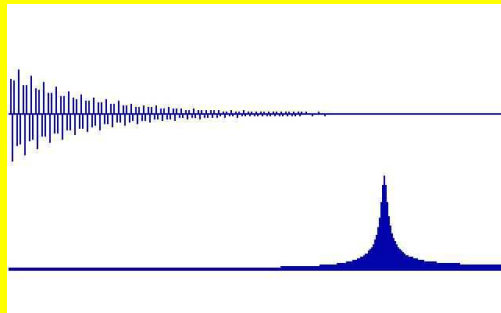
– pol $0,98+j45^\circ$



pol $0,8+j45^\circ$



– pol $0,98+j135^\circ$



pol $0,8+j135^\circ$

