Computer Architecture Lab 4 Report

공과대학 컴퓨터공학부 2021-18641 이하동

Part 1. New instruction - Push & Pop

csignals

```
PUSH: [ Y, BR_N , OP1_RS1 , OP2_IMI , OEN_1, OEN_1, ALU_SUB , WB_ALU , REN_1, MEN_1, M_XWR , MT_W, ],
POP: [ Y, BR_N , OP1_RS1 , OP2_IMI , OEN_1, OEN_1, ALU_ADD , WB_MEM , REN_1, MEN_1, M_XRD , MT_W, ],
```

ID.compute

```
rf_rs1_data, rf_rs2_data = Pipe.cpu.rf.read(self.rs1, self.rs2)
isPush = (self.inst & WORD(0b1111111) == WORD(0b1101011) ) and ( (self.inst >> 25) & WORD(0b1111111) == WORD(0b1) )
isPop = (self.inst & WORD(0b1111111) == WORD(0b1101011) ) and ( (self.inst >> 25) & WORD(0b11111111) == WORD(0b10) )
```

```
if (isPush):
    rf_rs1_data, rf_rs2_data = Pipe.cpu.rf.read(2, self.rs2)
    self.rs1 = 2
    imm_i = 4
    self.rd = 2

if (isPop):
    rf_rs1_data, rf_rs2_data = Pipe.cpu.rf.read(2, self.rs2)
    self.rs1 = 2
    imm_i = 4
```

1. new Data Hazard

Push의 경우 rs1와 rd를 sp로 맞춰주었기 때문에, 기존 파이프라인 로직을 재활용할 수 있다.

따라서 Data hazard가 새롭게 생기는 경우는 rs1 혹은 rs2가 sp일 때, Pop의 rd가 sp가 아님에도 sp 값에 변화가 생기는 것이 문제가 된다. 이 경우를 예외처리하여 Forwarding을 수행해주어야 한다. 또한 기존 로직을 따르면 Pop에서 MM.wbdata, WB.wbdata는 메모리 상의 sp주소가 갖는 값이 된다. 따라서 sp+4를 포워딩하기 위해, 새로운 파이프라인 레지스터를 만들어 포워딩해주어야 한다.

```
self.op2_data = Pipe.EX.alu_out if Pipe.CTL.fwd_op2 == FWD_EX else \
    Pipe.MM.wbdata if Pipe.CTL.fwd_op2 == FWD_MM and not (isMMPop and self.rs2 == 2) else \
    Pipe.MM.alu_out if Pipe.CTL.fwd_op2 == FWD_MM else \
    Pipe.WB.wbdata if Pipe.CTL.fwd_op2 == FWD_WB and not (isWBPop and self.rs2 == 2) else \
    Pipe.WB.alu_out if Pipe.CTL.fwd_op2 == FWD_WB else \
    alu_op2
```

2. Changes in datapath

- 1) alu_out의 값을 저장하기 위한 MM.alu_out과 WB.alu_out이라는 레지스터 변수를 새로이 선언, 업데이트 하는 로직을 만들었음(이는 기존 update로직에 한 줄 추가하면 끝남, 생략하였음)
- 2) op1_data와 op2_data, rs2_data를 정하는 mux에 MM.alu_out과 WB.alu_out을 추가로 연결함.
- 3) Push, Pop 명령어의 경우 R타입이나 사용하지 않는 값이 있었음. Push는 rs1, rd = 2, Pop은 rs1 = 2로 맞추기 위해 Register file 앞에 mux를 설치하였음.

3. Changes in Control Signals

CTL.gen()

CTL에서는 어떤 단계에서 forwarding을 할지만 정하고, Pop과 관련하여 alu_out / wb_data 중 하나를 정하는 것은 ID단계에서 처리하였다.

두 단계를 종합하면 아래와 같은 Control signal이 나온다. (코드 상의 실제 상수 값과는 다를 수 있다.)

Mux control	Source	Explanation
ForwardA = 000	Self.pc	The first ALU operand comes from Register file or PC
	/rf_rs1_data	(실제 구현에선 구분해야하지만, 여기선 생략함.)
ForwardA = 001	EX.alu_out	The first ALU operand comes from ALU result of EX
ForwardA = 010	MM.wbdata	The first ALU operand comes from WB data of MM
ForwardA = 011	MM.alu_out	The first ALU operand comes from ALU result of MM
ForwardA = 100	WB.wbdata	The first ALU operand comes from WB data of WB
ForwardA = 101	WB.alu_out	The first ALU operand comes from ALU result of WB
ForwardB = 000	Alu_op2	The second ALU operand comes from original op2
		value
ForwardB = 001	EX.alu_out	The second ALU operand comes from ALU result of EX
ForwardB = 010	MM.wbdata	The second ALU operand comes from WB data of MM
ForwardB = 011	MM.alu_out	The second ALU operand comes from ALU result of
		MM
ForwardB = 100	WB.wbdata	The second ALU operand comes from WB data of WB
ForwardB = 101	WB.alu_out	The second ALU operand comes from ALU result of WB
ForwardC = 000	rf_rs2_data	The second rs2 value comes from ID stage rs2 value
ForwardC = 001	EX.alu_out	The second rs2 value comes from ALU result of EX
ForwardC = 010	MM.wbdata	The second rs2 value comes from WB data of MM
ForwardC = 011	MM.alu_out	The second rs2 value comes from ALU result of MM
ForwardC = 100	WB.wbdata	The second rs2 value comes from WB data of WB
ForwardC = 101	WB.alu_out	The second rs2 value comes from ALU result of WB

```
ForwardA = 001 if ((EX.reg_rd == Pipe.ID.rs1) and rs1_oen and
                           (EX.reg_rd != 0) and EX.reg_c_rf_wen)
                          or (isEXPop and (Pipe.ID.rs1 == 2) and rs1_oen)
    else
010 if (MM.reg_rd == Pipe.ID.rs1) and rs1_oen and
              (MM.reg_rd != 0) and Pipe.MM.c_rf_wen
        else
011 if (isMMPop and (Pipe.ID.rs1 == 2) and rs1_oen)
100 if (WB.reg_rd == Pipe.ID.rs1) and rs1_oen and
                   (WB.reg_rd != 0) and WB.reg_c_rf_wen
        else
101 if (isWBPop and (Pipe.ID.rs1 == 2) and rs1_oen)
            else
000
ForwardB = 001 if ((EX.reg_rd == Pipe.ID.rs2) and rs1_oen and
                           (EX.reg_rd != 0) and EX.reg_c_rf_wen and self.op2_sel == OP2_RS2)
                          or (isEXPop and (Pipe.ID.rs2 == 2) and self.op2_sel == OP2_RS2)
    else
010 if (MM.reg_rd == Pipe.ID.rs2) and self.op2_sel == OP2_RS2 and
              (MM.reg_rd != 0) and Pipe.MM.c_rf_wen
        else
011 if (isMMPop and (Pipe.ID.rs2 == 2) and self.op2_sel == OP2_RS2)
        else
100 if (WB.reg_rd == Pipe.ID.rs2) and self.op2_sel == OP2_RS2 and
                   (WB.reg_rd != 0) and WB.reg_c_rf_wen
        else
101 if (isWBPop and (Pipe.ID.rs2 == 2) and self.op2_sel == OP2_RS2)
            else
000
```

```
ForwardC = 001 if ((EX.reg_rd == Pipe.ID.rs2) and rs2_oen and

(EX.reg_rd != 0) and EX.reg_c_rf_wen)

or (isEXPop and (Pipe.ID.rs2 == 2) and rs2_oen)

else

010 if (MM.reg_rd == Pipe.ID.rs2) and rs2_oen and

(MM.reg_rd != 0) and Pipe.MM.c_rf_wen

else

011 if (isMMPop and (Pipe.ID.rs2 == 2) and rs2_oen)

else

100 if (WB.reg_rd == Pipe.ID.rs2) and rs2_oen and

(WB.reg_rd != 0) and WB.reg_c_rf_wen

else

101 if (isWBPop and (Pipe.ID.rs2 == 2) and rs2_oen)

else

000
```

Part 2.Branch Prediction using BTB

1. BTB implementation

```
def __init__(self, k):
    self.k = k
    self.table = []
    n = 2**k
    for i in range(n):
        tmp = Entry(0, 0, 0)
        self.table.append(tmp)

def lookup(self, pc):
    shifted_pc = pc >> 2
    index = shifted_pc & (2 ** self.k - 1)
    tag = shifted_pc >> self.k
    entry = self.table[index]
    if(entry.valid_bit == 0 or entry.tag != tag):
        return None

return entry.target_address
```

```
def add(self, pc, target):
    shifted_pc = pc >> 2
    index = shifted_pc & (2 ** self.k - 1)
    tag = shifted_pc >> self.k
    entry = Entry(1, tag, target)
    self.table[index] = entry

return

def remove(self, pc):
    shifted_pc = pc >> 2
    index = shifted_pc & (2 ** self.k - 1)
    self.table[index].valid_bit = 0
    return
```

```
class Entry(object):

def __init__(self, valid_bit, tag, target_address):

self.valid_bit = valid_bit

self.tag = tag

self.target_address = target_address
```

Valid bit, tag, target_address를 객체 변수로 갖는 클래스를 정의하였다. 해당 클래스의 객체를 담는 리스트를 BTB로 이용하였다. 리스트의 index를 index 값으로 이용하였고, 비트 연산을 통해 index, tag, address를 pc 값에서 추출하였다. Lookup의 결과는 실패 시에 None을 반환하도록 구현하였다.

2. Detecting misprediction

EX.compute()

EX.compute()단에서 misprediction을 감지하였다. self.isBranching은 inst 종류가 branch이면서 브랜칭해야하는지를 나타내는 부울 변수이다. self.btb_result는 IF단에서 얻은 예측 결과이다. 이를 이용하여 예측 결과와 분기해야하는지 여부가 다르면 wrong_predicted를 True로 만든다.

- i) 만약 btb_result는 not branching & 계산결과는 branching -> wrong_predicted_branched = True
- ii) 만약 btb_result는 branching & 계산결과는 not branching -> wrong_predicted_passed= True
 i은 잘못 분기한 경우를 detect, ii는 잘못 분기하지 않은 경우를 detect한다.

3. Handle misprediction

다음 pc값을 결정하는 우선순위는 다음과 같다.

1순위: misprediction의 수정 / jalr 명령어의 수행

2순위: btb_result

3순위: PC + 4

만약 wrong_passed면 branch target으로 jump해야되고, wrong_branched면 EX단의 레지스터에 저장된 pc값에 4를 더한 값으로 pc값을 업데이트해야한다.

CTL.gen()

우선순위에 맞게 CTL.gen()을 수정

IF.compute에서 CTL.gen()을 호출한 뒤, 아래와 같이 pc_next를 업데이트함.

위에 세 조건이 1순위, 4번째 조건이 2순위, 마지막 pcplus4가 3순위를 갖도록 코딩하였다.

- 4. Changes in the datapath
- 1) inst의 btb 예측 결과를 저장할 btb_result 레지스터 변수를 선언하였다. EX 레지스터까지 연결하였음. (그 이후론 쓰이지 않는다.)
- 2) pc값에 대한 MUX에 EX.pcplus4, EX.brjmp_target, EX.jump_reg_target, btb_result, pcplus4를 연결 하도록 바꿈 (Forwarding)

3) EX의 예측 결과를 CTL에 연결함.

5. Changes in the control signals

control signal의 변화는 4번의 코드에서 나타나 있는 pc_sel에 대한 내용이다.

Mux control	Source
pc_sel = 000	pcplus4
pc_sel = 001	btb_result
pc_sel = 010	EX.pcplus4
pc_sel = 011	EX.brjmp_target
pc_sel = 100	EX.jump_reg_target

pc_sel = 011 if Pipe.EX.wrong_predicted_passed else
010 if Pipe.EX.wrong_predicted_branched else
100 if EX.reg_c_br_type == BR_JR else
001 if self.btb_result != None else
000