

刘锦帆

(+86) 15008278732 | 3020202184@tju.edu.cn |
chrisvicky.github.io¹ | github.com/ChrisVicky

教育经历

天津大学 | 计算机科学与技术 | 本科

2020.09—2024.06 (预计)

技术能力

- **编程语言:** 编程不受语言限制: C/C++, Python, SQL, Java, Golang, Lua, Rust, Shell, Matlab, Tex 等
- **工作流:** Arch Linux, Shell, (Neo)Vim, Git, GitHub, IDEA(SpringBoot) 等
- **后端:** Java (SpringBoot), Golang (GORM), Python (Flask), SQL, Docker, Redis, nginx, WASM 等
- **科研:** 分布式无人机集群控制技术, ROS, 机器视觉, Wi-Fi 定位, 多模态感知, PyTorch 机器学习等

项目经历

天津大学 • 天外天工作室 | 后端组组长 • “52Hz” 开发与维护 2021.03-2021.05

- 独立完成数据库以及业务逻辑、核心匹配算法的重新设计与实现
- 协调其他组开发人员切换新的 API 以及产品测试, 确保项目准时在 520 上线

天津大学 • 天外天工作室 | 后端组组长 • “青年湖底” 维护与重构 2022.06 - Now

- 组织三位开发将 “青年湖底 (校内论坛)” 从 Golang 的 GORM 框架重构到 Java 的 SpringBoot 框架
- 负责主要的维护工作, 包括补丁的 Java 和 Golang 版本代码的设计与实现以及服务器维护问题

天津大学 • 计算机网络课程 | 基于 socket 接口实现 C 的 server² 2022.04.14

天津大学 • 计算机网络实践 | 使用 UDP 实现 TCP 可靠传输协议³ 2022.10.19

科研经历

胡清华课题组 | 动态环境下去中心化无人机群的自适应群体决策算法研究 (国家级) 2021.09 - 2022.09

- 基本实现了 ROS 系统驱动的多架四旋翼无人机集群的分布式控制与同步、求解局部最优解的模型
- 手工制造并驱动多架无人机, 同时进行试飞等实验, 开创课题组的真机实验先河
- 负责将研究成果整理并组织团队 “Z.E.U.S: 灾害应急无人机蜂群系统” 参加 “互联网 +” 等比赛获金奖

佟鑫宇课题组 | 视觉及 Wi-Fi 地图同步与感知技术 (小组长) 2022.09 - Now

- 协助课题组博士生验证了 LSTM 在 RFID 系统定位预测模型中的 PyTorch 以及 Matlab 实现上的效率及性能差异
- 负责课题 “视觉及 Wi-Fi 多模态的地图同步与感知” 的主要调研、代码设计与实现, 主要技术栈: libfreenect2 开源库, libssh, SLAM, OpenCV 库, YOLOv5 模型, socket 框架, cURL 库, Flask 框架

天津大学 • 深度学习课程 | 改进 Vision Transformer⁴ 2023.01.15

天津大学 • 机器视觉课程 | 基于 Optical Flow 的 Control Net 控制模块⁵ 2023.04.15

获奖情况

苏州育才奖学金 (1 万元) 2022.11.15

2022 年 “挑战杯” 中国银行天津市大学生创业计划竞赛 (金奖) 2022.07.01

第八届中国国际 “互联网 +” 大赛天津赛区主赛道 (金奖) 2022.09.09

天津大学 2021 年三好学生 2021.10.31

第二届川蜀模范学子助力奖 (科技创新突出成果奖 • 6 万元) 2020.07.14

全国青少年信息学奥林匹克联赛复赛提高组四川赛区 (一等奖) 2018.12.15

成都市第三十一届青少年科技创新大赛 (英才奖) 2015.12.04

个人总结

- 可以使用英语进行工作交流, 阅读英文书籍及文档
- Arch Linux 忠实用户, 较为丰富的软件开发和 “折腾” 经验, 写过多线程程序
- **GPA: 3.78/4.0**, 在保持良好 GPA 的情况下参与多个工程、科研项目。同时积极参与公益活动, 拓宽视野。了解并学习 suckless 等软件设计哲学
- **英语: 托福 104**⁶

¹ 下划线内容包含超链接。 ² 最终报告 99 分 ³ 100 分 ⁴ 90 分 ⁵ 尚未出分 ⁶ 2023 年 1 月 14 日考试 (阅读 26, 听力 26, 口语 25, 写作 27)