Постановка задачи

Формулировка задания

Выделить определенную вариантом задания функциональность в подпрограмму, организованную в соответствии с ABI (https://github.com/riscv/riscv-elf-psabi-doc/blob/master/riscv-elf.md), разработать использующую ее тестовую программу. Адрес обрабатываемого массива данных и другие значения передавать через параметры подпрограммы в соответствии с ABI. Тестовая программа должна состоять из инициализирующего кода, кода завершения, подпрограммы main и тестируемой подпрограммы.

Формулировка варианта задания

Перестановка местами элементов массива с четными и нечетными индексами.

Программа для RISC-V

```
.text
start:
.globl start
   lw a3, array_length # array_length
   la a6, array
                     # array ptr
   # a7 = pair count << 3 = ( pair count * 2 ) * 4
   slli a7, a7, 3
   add a7, a6, a7 # end ptr
   beq a6, a7, loop exit # if( array ptr == end ptr ) goto loop exit
loop:
   lw t1, 0(a6)
                     # t1 = * array ptr
   lw t0, 4(a6)
                     # t0 = * (array ptr + 1)
   sw t1, 4(a6)
                      # * (array ptr + 1) = t1
   sw t0, 0(a6)
                      # * array ptr = t0
   addi a6, a6, 8  # array_ptr += 2
   bne a6, a7, loop
                     # if( array ptr == end ptr ) goto loop
loop exit:
finish:
   li a0, 10
   ecall
.rodata
array length:
   .word 11
.data
array:
   .word 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10
```

Решение задачи

Простейшая программа

Простейшая программа на C состоит из единственной функции main(), не имеющей параметров и возвращающей значение типа int — код завершения:

```
int main( void ) {
    return 0;
}
```

Приведенная программа может быть транслирована в следующий код на языке ассемблера RISC-V:

```
.text
start:
.globl start
   call main

finish:
   addi a1, a0, 0  # a1 = a0
   addi a0, zero, 17 # a0 = 17
   ecall  # выход с кодом завершения

.text
main:
   addi a0, zero, 0 # a0 = 0
   jalr zero, ra, 0
```

Псевдоинструкция call соответствует следующей паре инструкций:

```
auipc ra, %pcrel_hi(main)
jalr ra, ra, %pcrel lo(main)
```

Исполненные одна за другой, эти инструкции обеспечивают безусловный переход (**jump**) на метку $main\ c\ coxpaneeruem\ adpeca\ cледующей\ за jalr инструкции в регистре <math>ra\ (cuнoниm\ x1)$. Разберемся детально, как это происходит.

При исполнении инструкции auipc в целевой регистр (в данном случае, ra) помещается сумма текущего значения архитектурного регистра pc, то есть адреса самой инструкции auipc, и (расширенного знаком в случае RV64 и RV128) значения (imm << 12), где imm - 20-разрядный непосредственный операнд инструкции. Далее при исполнении инструкции jalr к значению регистра-операнда (в данном случае, ra) прибавляется расширенное знаком значение 12-разрядного непосредственного операнда инструкции, и полученное значение location служит целевым адресом. Таким образом, пара инструкций location али location позволяет выполнить переход на любую инструкцию, размещенную в пределах location байт относительно первой инструкции пары.

В качестве регистра-результата инструкции jalr указан регистр ra, поэтому при выполнении перехода в ra будет записано значение pc+4, где pc — текущее значение архитектурного регистра

 $^{^{1}}$ Это не совсем так, предварительно у полученной суммы обнуляется младший разряд.

рс, то есть адрес самой инструкции jalr. Учитывая, что jalr кодируется 4 байтами, в ra будет записан адрес *следующей за* jalr инструкции.

Поскольку auipc является первой инструкцией программы, в симуляторе VSim она будет размещена по адресу 0x10008. Далее несложно подсчитать, что инструкция jalr будет размещена по адресу 0x1000c, следующая за ней инструкция addi- по адресу 0x10010 (этот адрес будет соответствовать метке finish), а метке main будет соответствовать адрес 0x1001c. Таким образом, безусловный переход на main обеспечивается следующей парой инструкций:

```
auipc ra, 0  # ra = pc + (0 << 12) = 0x10008
jalr ra, ra, 20  # target = ra + 20 = 0x10008 + 0x14 = 0x1001c
```

при этом в ra записывается значение 0х10010.

Ожидаемо, ассемблер RISC-V предоставляет средства, позволяющие отказаться от «ручного» подсчета адресов — механизм $pcrel_hi/pcrel_lo$. В первом приближении², значениями $pcrel_hi$ и $pcrel_lo$ являются константы, обеспечивающие формирование правильных адресов в парах инструкций $pcrel_lo$ и $pcrel_lo$ и $pcrel_lo$ инструкции $pcrel_lo$ и $pcrel_lo$ инструкции обращения к памяти). Кроме того, определены псевдоинструкции, соответствующие этим парам: $pcrel_lo$ (а также $pcrel_lo$), и уже знакомые нам $pcrel_lo$ (а $pcrel_lo$), и уже знакомые нам $pcrel_lo$).

Справедливость приведенных рассуждений подтверждает пошаговое исполнение программы в симуляторе:

```
>>> locals
trivial.s
start [text] @ 0x00010008
finish [text] @ 0x00010010
main [text] @ 0x0001001c
>>> breakpoint 0x10008
>>> c
>>> s
FROM: trivial.s
PC [0x00010008] CODE: 0x00000097 auipc ra, 0 » auipc x1, 0
>>> printx ra
x1 (ra) [0x00010008] {= 65544}
>>> s
FROM: trivial.s
PC [0x0001000c] CODE:0x014080e7 jalr ra, ra, 20 » jalr x1, x1, 20
>>> printx ra
x1 (ra) [0x00010010] {= 65552}
>>> printx pc
PC [0x0001001c]
```

 $^{^{2}}$ Фактически, корректные значения подставляются позже — на этапе компоновки программы. Этот вопрос будет рассмотрен в следующем разделе курса.

³ Псевдоинструкция la может транслироваться в пару auipc+addi или lui+addi, в зависимости от параметров командной строки ассемблера и использованных директив.

Итак, в результате «исполнения» псевдоинструкции call управление будет передано на метку main, а в регистр ra будет записан адрес следующей за call инструкции. Телу функции main () в приведенной программе соответствуют две инструкции, следующие за меткой main. Первая инструкция обеспечивает запись значения 0 — возвращаемого функцией значения - в регистр a0, в соответствии c требованиями ABI (подраздел "Integer Calling Convention"). Вторая инструкция обеспечивает безусловный переход на адрес, находящийся в регистре ra (поскольку регистромрезультатом служит zero, значение pc+4 «теряется»). Поскольку в момент исполнения этой инструкции в регистре ra записан адрес инструкции, следующей за call, следующей будет исполнена именно она.

Таким образом, псевдоинструкция call обеспечивает «передачу управления» (call) подпрограмме main, а последняя инструкция подпрограммы — «возврат управления» (return) в точку вызова, при этом возвращаемое подпрограммой значение находится в регистре a0.

Следующие инструкции обеспечивают завершение работы программы с формированием кода завершения. Кодом завершения является значение, возвращаемое подпрограммой main.

Следует отметить, что в данном случае использование двух инструкций для вызова main неоправданно: как показывают наши вычисления, разность целевого адреса и значения рс может быть закодирована 20-разрядным непосредственным операндом инструкции jal:

```
jal ra, main # или просто jal main
```

Однако в общем случае 20-разрядный непосредственный операнд обеспечивает возможность перехода в пределах $^{\sim}\pm 2^{19}$ байт, что соответствует $^{\sim}\pm 2^{17}$ инструкций (до $^{\sim}\pm 2^{18}$ при использовании расширения "С"). В общем случае, это слишком строгое ограничение даже для программ умеренного размера. С другой стороны, в программах часто осуществляется переход между «рядом расположенными» подпрограммами, и экономия одной инструкции в таких случаях желательна. Средства разработки RISC-V обеспечивают указанную оптимизацию во время компоновки (link-time) программы, поэтому мы вернемся к этому вопросу в следующем разделе курса.

Использование нескольких исходных файлов

Очевидно, далее нам потребуется модифицировать подпрограмму main, реализовав в ней функциональность тестовой программы. В то же время, код, обеспечивающий вызов main и завершение работы, может использоваться «как есть» в самых разных программах. Учитывая это, мы разобьем текст программы на 2 файла: setup.s и main.s.

```
# setup.s
.text
start:
.globl start
    call main

finish:
    mv a1, a0  # a1 = a0
    li a0, 17  # a0 = 17
    ecall  # выход с кодом завершения
```

Попутно мы использовали псевдоинструкции mv и li, предоставив ассемблеру возможность выбрать подходящие последовательности инструкций для копирования значения регистра ("mv" - от "move") и загрузки в регистр константы.

```
# main.s
.text
main:
.globl main
    li a0, 0 # a0 = 0
    ret # jalr zero, ra, 0
```

B "main.s" также использована псевдоинструкция li, а также новая псевдоинструкция ret, эквивалент которой указан в комментарии.

Следует обратить внимание на директиву .globl main. При разбиении текста программы на несколько файлов удобно (а при разработке реальных программ — жизненно необходимо) иметь возможность использовать в разных файлах одинаковые метки, то есть метки должны быть «локальными». С другой стороны, очевидно, на некоторые метки, определенные в одном файле, необходимо ссылаться из других файлов. Противоречие разрешается следующим образом: все метки по умолчанию являются локальными, директива .globl делает метку глобальной; при использовании метки ассемблер выполняет поиск среди меток, определенных в файле, если метка не найдена, предполагается, что она является глобальной. Поскольку симулятор VSim является аssemble-and-go системой, он реализует как функции ассемблера, так и функции компоновщика (редактора связей, linker)⁴, в частности, разрешение (resolution) глобальных символов: если из текста "main.s" удалить директиву .globl, загрузка программы в симулятор окончится с ошибкой.

Для запуска симулятора в командной строке необходимо указать названия всех файлов, содержащих исходный текст программы:

```
java -jar V-Sim-2.0.2.jar -start start -debug setup.s main.s
```

Следует обратить внимание на использование опции командной строки "-start". По умолчанию предполагается, что исполнение программы начинается с метки "main", поскольку теперь такая метка определена и является глобальной, запуск симулятора без указания в качестве точки входа (entry point) метки start приведет к неожиданным результатам.

⁴ А также *загрузчика* (**loader**) и *отладчика* (**debugger**)

Задание нескольких исходных файлов при запуске симулятора примерно соответствует их конкатенации (с учетом сказанного выше). Содержимое секций "text" ("data" и др.) из разных файлов объединяется аналогично тому, как это было в случае одного файла. Локальные символы, отображаемые командой locals, группируются по исходным файлам. В выводе команды в указывается название файла, содержащего выполненную инструкцию (см. строки "FROM:" выше).

Каркас подпрограммы

Непосредственно из формулировки задания можно видеть, что разрабатываемая подпрограмма принимает следующие параметры: адрес обрабатываемого массива (то есть адрес его 0-го элемента) и его длину. Также легко понять, что подпрограмма не имеет возвращаемого значения — она вызывается не для расчета некоторого значения, а ради «побочного эффекта» (side effect) — изменения содержимого памяти. Остается еще определить тип элемента, поскольку в задании речь идет о рефакторинге уже имеющегося кода, мы будем использовать тип unsigned.

Определившись с перечнем параметров, возвращаемых значений и их типами, легко записать прототип (**prototype**) разрабатываемой подпрограммы на языке C:

```
void swap pairs( /*inout*/ unsigned *array, size t array length );
```

Как уже обсуждалось ранее, тип первого параметра (unsigned * - указатель на unsigned) заключает в себе следующую информацию: во-первых, значением параметра является адрес, вовторых, это адрес числа типа unsigned. Блочный комментарий /*inout*/ не имеет какоголибо значения для компилятора (это комментарий!) — он предназначен для читателя, и информирует его о том, что содержимое памяти, на которую указывает array, используется ("in") и модифицируется ("out") подпрограммой. Заметим попутно, что и названия, выбранные для подпрограммы и ее параметров не важны для компилятора (пока они не совпадают с ключевыми словами, не дублируются и т.п.), но важны для читателя.

Тип второго параметра — некоторый целочисленный беззнаковый тип, разрядность которого позволяет представить размер любого объекта, в том числе составного (aggregate). В данном случае, в подпрограмму передается не размер массива в памяти, а его длина — число элементов 5 , но наиболее подходящим для данного параметра типом все равно является $size_t$. Конкретный базовый тип, соответствующий $size_t$, определен в заголовочном файле "stddef.h", поэтому для корректной обработки приведенного прототипа компилятором файл "stddef.h" должен быть включен (явно, с помощью директивы #include, или неявно — в результате включения других файлов или с помощью параметров командной строки компилятора) в исходный текст.

В RISC-V, как и во многих других архитектурах, адрес размещается в регистре общего назначения (вспомним инструкции 1 < x >, s < x >, jalr). Из этого следует также, что разрядность регистра общего назначения в точности подходит для кодирования размера объекта, то есть тип $size_t$ имеет разрядность регистра. Таким образом, в соответствии с ABI, при вызове подпрограммы ее первый параметр будет находиться в регистре a0, второй — в регистре a1. Как мы уже видели, адрес возврата будет находиться в регистре ra. Таким образом, "каркас" разрабатываемой подпрограммы запишется следующим образом:

⁵ Следует иметь в виду, что в некоторых архитектурах (со словной адресацией памяти) длина массива элементов типа unsigned может совпадать с его размером.

```
# swap_pairs.s
.text
swap_pairs:
.globl swap_pairs
    # в a0 - адрес 0-го элемента массива чисел типа unsigned
    # в a1 - длина массива

# TODO: перестановка элементов массива

ret # jalr zero, ra, 0
```

Мы поместили текст подпрограммы в отдельный файл, и чтобы к ней можно было обратиться из других файлов, объявили символ $swap\ pairs\$ экспортируемым.

Следует особо отметить, что *статическая типизация* (static typing) — это концепция высокоуровневых языков программирования. На уровне ассемблера (и на уровне системы команд) информация о типе содержимого регистра или некоторой области памяти в явном виде отсутствует. В приведенном тексте только из комментариев можно понять, что при входе в подпрограмму разряды регистра a0 должны интерпретироваться, как adpec, а разряды регистра a1 — как целое beas знака.

Тестовая программа

Теперь вернемся к исходному файлу "main.s", и запишем тестовую программу:

```
# main.s
.text
main:
.qlobl main
   la a0, array
                       # }
    lw a1, array length # } swap pairs( array, array length );
                         # }
   call swap pairs
    li a0, 0 # }
    ret # } return 0;
.rodata
array length:
    .word 11
.data
array:
    .word 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10
```

Следует особо отметить, что в приведенном тексте не содержится какой-либо информации о том, сколько параметров имеет вызываемая подпрограмма swap_pairs, и каковы типы этих параметров; это означает, что ассемблер не имеет какой-либо возможности предотвратить ошибки, связанные с неправильным вызовом подпрограммы. Например, в приведенном коде мы могли по ошибке поместить адрес массива в регистр a1, а его длину — в регистр a0, забыть установить значение одного из регистров и пр., эти ошибки можно было бы обнаружить только в результате тщательного анализа и/или тестирования программы.

Приведенный код не требует каких-либо дополнительных комментариев, с тем исключением, что в нем имеется ошибка (**bug**)!

Ошибка станет очевидной, если вспомнить, во что транслируются псевдоинструкции call и ret:

```
main:
    ...
    # call swap_pairs
    auipc ra, %pcrel_hi(swap_pairs)
    jalr ra, ra, %pcrel_lo(swap_pairs)
    ...
# ret
    jalr zero, ra, 0
```

При входе в main адрес возврата находится в регистре ra, и возврат из подпрограммы осуществляется переходом на адрес, содержащийся в этом регистре, с помощью инструкции jalr. Однако прежде, чем это произойдет, значение ra изменяется в результате «выполнения» псевдоинструкции call: в ra будет записан адрес возврата для вызываемой подпрограммы swap_pairs, то есть адрес следующей за call (псевдо)инструкции, в данном случае - инструкции возврата из подпрограммы main. Таким образом, результатом выполнения инструкции возврата, соответствующе псевдоинструкции ret, будет переход на эту же инструкцию – программа зациклится!

Решение указанной проблемы состоит в следующем: исходное значение ra следует сохранить перед псевдоинструкцией call, и восстановить перед псевдоинструкцией ret. Значение регистра можно сохранить либо в другом регистре, либо в памяти. Как известно, регистры делятся на две группы: рабочие (temporary, caller-saved) и сохраняемые (callee-saved). Значение ra нельзя сохранить в рабочем регистре, так как значение этого регистра может быть изменено вызываемой подпрограммой fa, а чтобы сохранить значение ra в сохраняемом регистре, значение самого этого регистра необходимо сохранить и восстановить перед возвратом из $main^7$. Таким образом, значение ra следует сохранить в памяти, и естественно использовать для этого стек.

```
main:
.globl main
addi sp, sp, -16 # выделение памяти в стеке
sw ra, 12(sp) # сохранение ra

# >-----> увеличение адреса
# структура кадра: |XXXX|XXXX|XXXX|=ra=| ...
# ^sp ^(sp + 12)

...

lw ra, 12(sp) # восстановление ra
addi sp, sp, 16 # освобождение памяти в стеке
```

⁶ Следует отметить, что на данном этапе мы еще не приступили к разработке подпрограммы, и, действительно, не можем определить, какие рабочие регистры она будет использовать.

Текущая версия «установочного кода» (исполняемого до и после main) не использует сохраняемые регистры, однако они могут начать использоваться в следующих версиях, в этом случае изменение значения сохраняемого регистра в main приведет к ошибке, которую будет очень трудно обнаружить.

В случае 32-разрядной версии RISC-V для сохранения значения та в стеке требуется только 4 байта, однако ABI RISC-V требует выравнивания указателя стека на границу 128 разрядов (16 байт), следовательно, величина изменения указателя стека должна быть кратна 16. Кроме того, в RISC-V (как и в большинстве архитектур) стек растет вниз (grows downwards), то есть выделению памяти в стеке (stack allocation) соответствует уменьшение значения указателя стека. Отметим, что начальное значение sp устанавливается симулятором.

В ABI RISC-V регистр sp является сохраняемым, то есть при возврате из подпрограммы он должен иметь исходное значение. Поскольку для выделения памяти в стеке значение sp уменьшается (в данном случае на 16), перед возвратом из подпрограммы достаточно увеличить sp на ту же величину.

Подпрограмма

Тело подпрограммы легко выделить (extract) из имеющейся программы, однако в отличие от программы, где используемые регистры могли выбираться произвольно, в подпрограмме разумно использовать регистр a0 для указателя на массив (вместо a6) и регистр a1 для длины массива (вместо a3). С учетом этих изменений, подпрограмма приобретает следующий вид:

```
# swap pairs.s
.text
swap pairs:
.globl swap pairs
   \# в a0 - адрес 0-го элемента массива чисел типа unsigned
   # в а1 - длина массива
   slli a7, a7, 3
                     # a7 = pair count << 3 = ( pair count * 2 ) * 4
   add a7, a0, a7  # end ptr
   beq a0, a7, loop exit # if( array ptr == end ptr ) goto loop exit
loop:
   lw t1, 0(a0)
                     # t1 = * array ptr
   lw t0, 4(a0)
                     # t0 = * (array_ptr + 1)
                     # * (array ptr + 1) = t1
   sw t1, 4(a0)
   sw t0, 0(a0)
                      # * array ptr = t0
   addi a0, a0, 8 # array_ptr += 2
   bne a0, a7, loop
                     # if( array ptr == end ptr ) goto loop
loop exit:
   ret
```

Следует отметить, что в нашей программе не использовались регистры, зарезервированные ABI для специального применения (регистры x1-x4), и сохраняемые регистры (x8-x9, x18-x27). Если бы это было не так, при выделении подпрограммы потребовалось бы внести дополнительные изменения в исходный текст: использовать вместо x1-x4 другие регистры и либо использовать вместо сохраняемых регистров рабочие, либо записывать значения используемых сохраняемых регистров в стек и восстанавливать их перед возвратом из подпрограммы.