TỐI ƯU HÓA NÂNG CAO PROJECT GIỮA KỲ

Giảng viên: Ts. Trần Nam Dũng

Học viên (Nhóm 3) - Đặng Ngọc Uyên

- Nguyễn Duy Linh
- Nguyễn Đức Trường

Cấu trúc bài thuyết trình

Phần I

Giới thiệu bài toán, dữ liệu và xử lý dữ liệu

Phần II

Các thuật toán của bài toán

Phần III

Nhận xét và kết luận

Phần I: Giới thiệu bài toán

Bài toán dự đoán xác xuất 1 người có khả năng chết hay không trong thời gian đại dịch Covid_19

Dữ liệu được lấy ngẫu nhiên tại 1 số Quốc gia lân cận Trung Quốc

1. Giới thiệu dữ liệu

	id	case_in_country	reporting date	Unnamed: 3	summary	location	country	gender	age	visiting Wuhan	from Wuhan	death	symptom
0	1	NaN	1/20/2020	NaN	new confirmed COVID-19 patient in Vietnam: 3 m	Vinh Phuc	Vietnam	NaN	0.25	0	0	0	NaN
1	2	NaN	1/20/2020	NaN	new confirmed COVID-19 patient in Singapore: m	Singapore	Singapore	male	0.50	0	0	0	NaN
2	3	NaN	1/21/2020	NaN	new confirmed COVID-19 patient in Singapore: 1	Singapore	Singapore	male	1.00	0	0	0	NaN
3	4	NaN	1/21/2020	NaN	new confirmed imported COVID-19 pneumonia pati	Hechi, Guangxi	China	female	2.00	1	0	0	NaN
4	5	NaN	1/21/2020	NaN	new confirmed COVID-19 patient in Malaysia: ma	Johor	Malaysia	male	2.00	0	0	0	NaN
	1553	5550		(1777)		1000		1997		077			
838	842	47.0	2/27/2020	NaN	new confirmed COVID-19 patient in South Korea:	South Korea	South Korea	male	74.00	0	0	1	NaN
839	843	48.0	2/27/2020	NaN	new confirmed COVID-19 patient in Japan: male,	Tokyo	Japan	male	85.00	0	0	1	fever, pneumonia
840	844	49.0	2/28/2020	NaN	new confirmed COVID-19 patient in South Korea:	South Korea	South Korea	male	75.00	0	0	1	NaN
841	845	50.0	2/28/2020	NaN	new confirmed COVID-19 patient in Japan: male,	Hokkaido	Japan	male	85.00	0	0	1	difficulty breathing
842	846	51.0	2/28/2020	NaN	new confirmed COVID-19 patient in Japan: male,	Japan	Japan	male	75.00	0	0	1	cold, fever, pneumonia
843 ro	ws × 1:	3 columns											

1. Giới thiệu dữ liệu và xử lý dữ liệu

- Chuyển location về kinh độ và vĩ độ
- Xử lý catagory data(gender và symptom)
- Chuẩn hóa dữ liệu về dạng chuẩn

```
feature = list(set(list(data.columns))-set(["death"]))
x = data[feature].values
y = data['death']
x=sn.fit_transform(x)
x0 = np.full((x.shape[0],1),1)
X = np.vstack([np.hstack([x0, x])])
D = X.shape[1]
N = X.shape[0]
```

```
if(data['gender'][j] == "male"):
    data['gender'][j] = 1
elif(data['gender'][j] == "female"):
    data['gender'][j] = 0
else:
    data['gender'][j] = -1
if(str(symptomList[j]) == "nan"):
    data['symptom'][j] = 0
else:
    lst = str(symptomList[j]).split(",")
    data['symptom'][j] = len(lst)
```

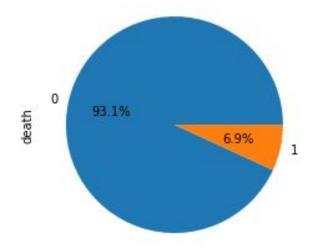
1. Giới thiệu dữ liệu và xử lý dữ liệu

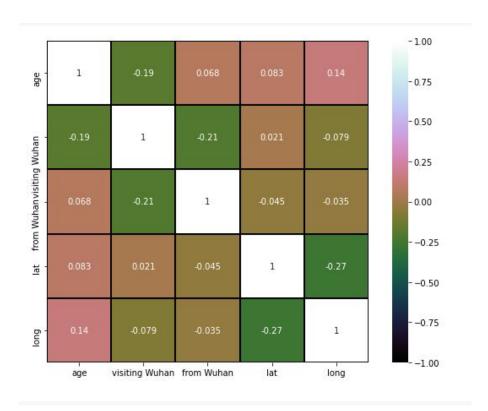
	gender	age	visiting Wuhan	from Wuhan	death	symptom	lat	long
0	-1	0.25	0	0	0	0	13.290403	108.426511
1	1	0.50	0	0	0	0	1.357107	103.819499
2	1	1.00	0	0	0	0	1.357107	103.819499
3	0	2.00	1	0	0	0	35.000074	104.999927
4	1	2.00	0	0	0	0	4.569375	102.265682
	0.444	48-0	9250	5922	9.46	0.444	(-++)	(-++)
838	1	74.00	0	0	1	0	36.638392	127.696119
839	1	85.00	0	0	1	2	36.574844	139.239418
840	1	75.00	0	0	1	0	36.638392	127.696119
841	1	85.00	0	0	1	1	36.574844	139.239418
842	1	75.00	0	0	1	3	36.574844	139.239418

343 rows × 8 columns

1. Giới thiệu dữ liệu

Nhận xét: Các biến đầu vào giường như không có tương quan với nhau





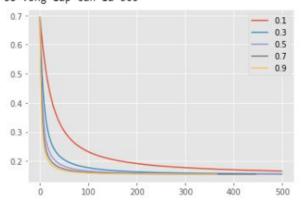
2. Các thuật toán

Nhóm sẽ trình bày về các thuật toán sau:

- BGD, SGD, Minibatch GD, BGD với backtracking
- Newton, NAG(Nesterov's Accelerated Gradient Descent), FISTA, NAG với backtracking
- Cyclic Coordinate Gradient Descent, randomized Coordinate Gradient Descent

Dùng BGD và BGD backtracking

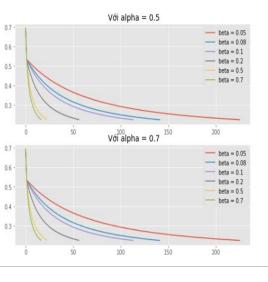
```
voi step_size Thời gian chạy là 0.1 0.3428634960000636 so vong lap can la 499 voi step_size Thời gian chạy là 0.3 0.3494614339997497 so vong lap can la 499 voi step_size Thời gian chạy là 0.5 0.3252556120000918 so vong lap can la 499 voi step_size Thời gian chạy là 0.7 0.2947225890002301 so vong lap can la 445 voi step_size Thời gian chạy là 0.9 0.24679093899976579 so vong lap can la 365
```

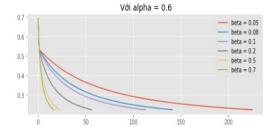


BGD vớ hệ số Ir khác nhau

```
steplist=[0.7,0.9]
for step in(steplist):
    start = timeit.default_timer()
    pars1, cost1,iterts1= gradient_descent_step_fixed(X,y,params_init,step,500)
    stop = timeit.default_timer()
    print('voi step_size',"Thời gian chạy là", step, stop - start,"\n" "so vong lap can l
    label=("step size"+ str(step))
    plt.plot(np.arange(len(cost1)),cost1,label= label)
    plt.legend(["0.1","0.3","0.5","0.7","0.9"])
```

Dùng BGD và BGD backtracking

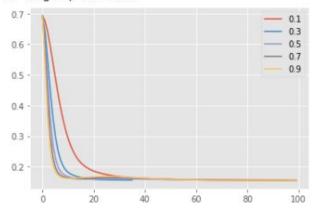




```
voi alpha 0.5
Nếu beta = \cdot con vòng làp là: 226 thời gian chay là 0.382014939998627 cost 0.2241400763830416
Nếu beta = ( V vòng lặp là: 142 thời gian chạy là 0.24680640900078288 cost 0.22401471675870943
Nếu beta = 0.1 cần số vòng lắp là: 114 thời gian chay là 0.19327996799984248 cost 0.22393105546735825
Nếu beta = 0.2 cần số vòng lặp là: 57 thời gian chạy là 0.1018854289995943 cost 0.22467910504283914
Nếu beta = 0.5 cần số vòng lắp là: 23 thời gian chay là 0.044548265999765135 cost 0.22639407839145095
Nếu beta = 0.7 cần số vòng lắp là: 17 thời gian chay là 0.030283439000413637 cost 0.225471771606577
Nếu beta = 0.05 cần số vòng lắp là: 226 thời gian chay là 0.3882792120002705 cost 0.2241400763830416
Nếu beta = 0.08 cần số vòng lặp là: 142 thời gian chạy là 0.24908627299919317 cost 0.22401471675870943
Nếu beta = 0.1 cần số vòng lặp là: 114 thời gian chạy là 0.19445511100093427 cost 0.22393105546735825
Nếu beta = 0.2 cần số vòng lắp là: 57 thời gian chay là 0.1023762530003296 cost 0.22467910504283914
Nếu beta = 0.5 cần số vòng lặp là: 23 thời gian chạy là 0.041438378999373526 cost 0.22639407839145095
Nếu beta = 0.7 cần số vòng lắp là: 17 thời gian chay là 0.029899610999564175 cost 0.225471771606577
voi alpha 0.7
Nếu beta = 0.05 cần số vòng lắp là: 226 thời gian chay là 0.4212430640000093 cost 0.2241400763830416
Nếu beta = 0.08 cần số vòng lắp là: 142 thời gian chay là 0.24767708299987135 cost 0.22401471675870943
Nếu beta = 0.1 cần số vòng lắp là: 114 thời gian chay là 0.19990828700065322 cost 0.22393105546735825
Nếu beta = 0.2 cần số vòng lắp là: 57 thời gian chay là 0.10483840100096131 cost 0.22467910504283914
Nếu beta = 0.5 cần số vòng lắp là: 23 thời gian chay là 0.03876720900007058 cost 0.22639407839145095
Nếu beta = 0.7 cần số vòng lắp là: 17 thời gian chay là 0.028690016999462387 cost 0.225471771606577
```

2. CÁC THUẬT TOÁN Dùng NAG và NAG backtracking

voi step_size thời gian chạy là 0.1 0.0672651559998485 so vong lap can la 99 voi step_size thời gian chạy là 0.3 0.023309418999815534 so vong lap can la 35 voi step_size thời gian chạy là 0.5 0.06838478899999245 so vong lap can la 99 voi step_size thời gian chạy là 0.7 0.07717308200017214 so vong lap can la 99 voi step_size thời gian chạy là 0.9 0.07151751899982628 so vong lap can la 99



Dùng NAG với các hệ số eta khác nhau

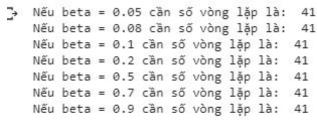
Công thức cập nhất của NAG được cho như sau:

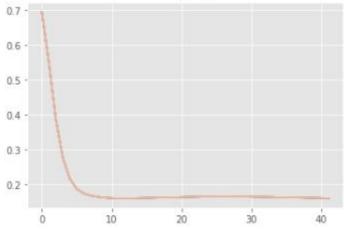
$$v_t = \gamma v_{t-1} + \eta \nabla_{\theta} J(\theta - \gamma v_{t-1})$$

$$\theta = \theta - v_t$$

check với NAG
steplist=[0.1,0.3,0.5,0.7,0.9]
for step in(steplist):
 start = timeit.default_timer()
 pars1,iterts1,cost1= GD_NAG(X,y,step,0.9,100)
 stop = timeit.default_timer()
 print('voi step_size', "thời gian chạy là", step, stop - start,"\n" "so vong lap can la",iterts1)
 label=("step size"+ str(step))
 plt.plot(np.arange(len(cost1)),cost1,label= label)
 plt.legend(["0.1","0.3","0.5","0.7","0.9"])

2. CÁC THUẬT TOÁN Dùng NAG và NAG backtracking





Backtracking under with acceleration in different ways.

Simple approach: fix $\beta < 1, t_0 = 1$. At iteration k, start with $t = t_{k-1}$, and while

$$g(x^{+}) > g(v) + \nabla g(v)^{T}(x^{+} - v) + \frac{1}{2t} \|x^{+} - v\|_{2}^{2}$$

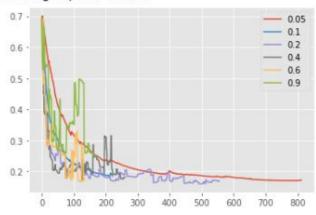
shrink $t = \beta t$, and let $x^{+} = \operatorname{prox}_{th}(v - t\nabla g(v))$. Else keep x^{+} .

2.1. Dùng NAG và NAG backtracking

```
def GD NAG backtracking(X, y, eta, gamma, beta, T):
   w = np.zeros(X.shape[1])
   cost store = [cost(X, y,w)]
   v = np.zeros_like(w)
   for it in range(1, T):
       learning rate = 1
       v = gamma * v + eta * gradient(X, y,w - gamma * v)
       c = cost(X, y, w)
       g = gradient(X, y,w)
       while cost(X, y,w-learning_rate * v) > c - learning_rate * np.dot(g.T, v) + learning_rate * (np.linalg.norm(v) ** 2) / 2:
             learning rate *= beta
       w = w - learning rate * v
       cost_store.append(cost(X, y,w))
       if np.linalg.norm(gradient(X, y,w)) / len(w) < 1e-3:
            break
    return cost store, it
# chay hàm trên
num iters bt = 500
beta = np.array([0.05,0.08, 0.1,0.2,0.5,0.7,0.9])
for beta in beta :
    cost1, maxIters = GD NAG backtracking(X,y, 0.8, 0.9, beta, 500)
    print("Neu beta =", beta, "can số vòng lặp là: ", maxIters)
    plt.plot(np.arange(len(cost1)), cost1)
```

2. CÁC THUẬT TOÁN Dùng Schotastic Gradient Descent

voi step_size thời gian chạy là 0.05 0.35941030499998305 so vong lap can la 811 voi step_size thời gian chạy là 0.1 0.09425065300001734 so vong lap can la 221 voi step_size thời gian chạy là 0.2 0.25584118200004013 so vong lap can la 554 voi step_size thời gian chạy là 0.4 0.11401532600029896 so vong lap can la 260 voi step_size thời gian chạy là 0.6 0.05841800100006367 so vong lap can la 134 voi step_size thời gian chạy là 0.9 0.07913718500003597 so vong lap can la 174



```
def sgd(X, y, lr, epochs):
   theta 0 = np.zeros(D)
   theta list = [theta 0]
   loss 0 = cost(X, y, theta 0)
   loss_list = [loss_0]
    iters = 0
   for t in range(epochs):
        rand index = np.random.permutation(N)
       for i in rand index:
            xi = X[i, :][np.newaxis]
            yi = y[i][np.newaxis]
            grad = gradient(xi, vi, theta list[-1])
            theta new = theta list[-1] - lr * grad
            loss new = cost(X, y, theta new)
            if np.abs(loss new - loss list[-1]) < 1e-6:
                return theta list, loss list, iters, t+1
            iters += 1
            loss list.append(loss new)
            theta list.append(theta new)
   return theta list, loss list, iters, t+1
steplist=[0.05,0.1,0.2,0.4,0.6,0.9]
for step in(steplist):
    start = timeit.default timer()
   pars1, cost1, iterts1, tx= sgd(X,y, step, 100)
   stop = timeit.default timer()
   print('voi step_size', "thời gian chạy là", step, stop - start, "\n" "so vong lap can la", iterts1)
```

label=("step size"+ str(step))

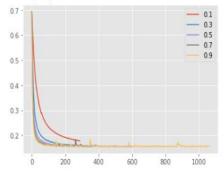
plt.plot(np.arange(len(cost1)),cost1,label= label)

plt.legend(["0.05","0.1","0.2",0.4,0.6, 0.9])

2. CÁC THUẬT TOÁN Dùng Mini_Batch Gradient Descent

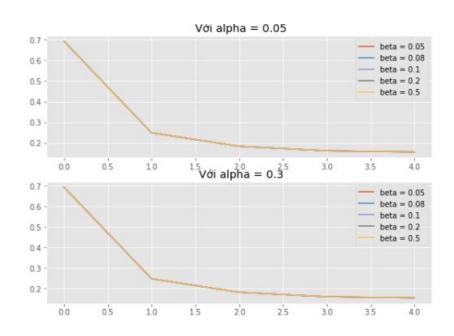
```
steplist=[0.1,0.3,0.5,0.7,0.9]
for step in(steplist):
    start = timeit.default_timer()
    cost1, iterts1= mgd(X,y,step,100,30)
    stop = timeit.default_timer()
    print('voi step_size', step,"thời gian chạy là", stop - start,"\n" "so vong lap can la",iterts1)
    label=("step size"+ str(step))
    plt.plot(np.arange(len(cost1)),cost1,label= label)
    plt.legend(["0.1","0.3","0.5","0.7","0.9"])
```

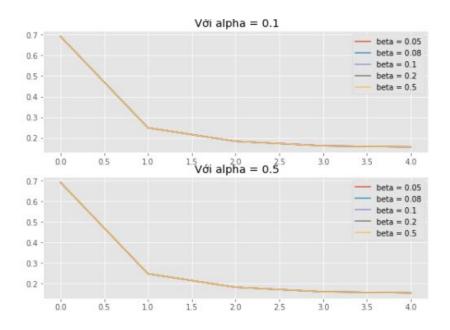
```
voi step_size 0.5 thời gian chạy là 0.9609526600002027 so vong lap can la 602 voi step_size 0.7 thời gian chạy là 0.5599332110000432 so vong lap can la 351 voi step_size 0.9 thời gian chạy là 1.6838938850000886 so vong lap can la 1060
```



```
def mgd(X, y, alpha, T, batch_size=32):
   cost store = []
   iter = 1
   theta = np.zeros((D))
   cost store.append(cost(X, y,theta))
   for t in range(1, T):
       X, y = shuffle(X, y)
       # print(t)
       for i in range(0, N, batch size):
           X i = X[i:i + batch size]
           y i = y[i:i + batch size]
           grad = gradient(X i, y i,theta)
           new theta = theta - alpha * grad
           cost store.append(cost(X, y,new theta))
            if np.abs(cost(X, y, new theta) - cost(X, y,theta)) < 1e-6:
               return cost store, iter
           theta = new theta
           iter += 1
   return cost store, iter - 1
```

Dùng Phương pháp Newton(và cả Backtracking)





Newton's method trong bài toán tìm local minimun

Áp dụng phương pháp này cho việc giải phương trình f'(x)=0 ta có:

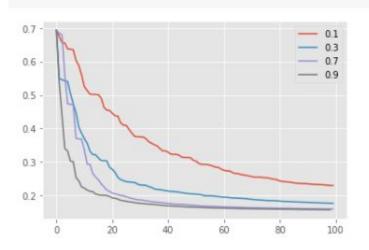
$$x_{t+1} = x_t - (f"(x_t))^{-1} f'(x_t)$$

Và trong không gian nhiều chiều với θ là biến:

$$\theta = \theta - \mathbf{H}(J(\theta))^{-1} \nabla_{\theta} J(\theta)$$

Randomized Coordinate Gradient Descent

```
for step in([0.1,0.3,0.7,0.9]):
    i,o,p,u=Rand_CD(X,y,step,100)
    plt.plot(np.arange(len(o)),o)
    plt.legend([0.1,0.3,0.7,0.9])
```



```
def Rand CD(X, y, lr, T):
    D = X.shape[1]
    w = np.zeros(D)
    cost store = []
    iter = 0
    for t in range(0, T):
        cost_store.append(cost(X, y,w))
       for i in range(0, D):
            i = np.random.randint(0, D)
            w[i] = w[i] - lr * gradient(X, y,w)[i]
            iter += 1
        if np.linalg.norm(gradient(X, y,w)) / D < 1e-3:
            break
    return w, cost store, iter, t+1
```

Randomized Coordinate Gradient Descent

Randomized Coordinate Gradient Descent

```
w = np.matrix([0.0]*dim).T
for t in range(0, max_iter):
   obj_val = obj(w)
   for i in range(0, dim):
        i = np.random.randint(0, dim)
        w[i] = w[i] - 1/L * grad(w)[i]
```

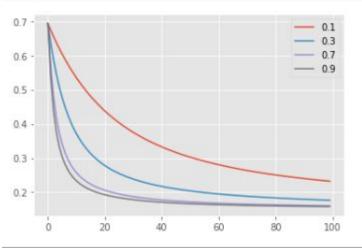
Cyclic Coordinate Gradient Descent

Cyclic Coordinate Gradient Descent

```
w = np.matrix([0.0]*dim).T
for t in range(0, max_iter):
    obj_val = obj(w)
    for i in range(0,dim):
        w[i] = w[i] - 1/L * grad(w)[i]
```

Cyclic Coordinate Gradient Descent

```
for step in([0.1,0.3,0.7,0.9]):
    i,o,p,u= Cylic_CGD(X,y,step,100)
    plt.plot(np.arange(len(o)),o)
    plt.legend([0.1,0.3,0.7,0.9])
```



```
def Cylic_CGD(X, y, lr, T):
   D = X.shape[1]
   w = np.zeros(D)
   cost store = []
   iter = 0
   for t in range(0, T):
        cost_store.append(cost(X, y,w))
       for i in range(0, D):
            w[i] = w[i] - lr * gradient(X, y,w)[i]
            iter += 1
        if np.linalg.norm(gradient(X, y,w)) / D < 1e-3:
            break
   return w, cost_store, iter, t
```

Fast proximal gradient methods (FISTA)

FISTA

$$w_{t+1} = v_t - \frac{1}{L} \nabla f(v_t)$$

$$v_{t+1} = w_{t+1} + \frac{a_t - 1}{a_{t+1}} (w_{t+1} - w_t)$$

where
$$a_0 = 0$$
, $a_{t+1} = \frac{1+\sqrt{1+4a_t^2}}{2}$.

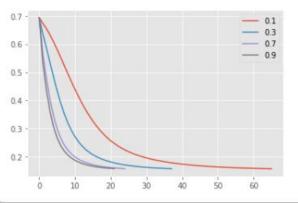
```
w = np.matrix([0.0]*dim).T
v = w
a = 0.0
for t in range(0, max_iter):
    obj_val = obj(w)
    w_prev = w
    w = v - 1/L*grad(v)
    a_prev = a
    a = (1 + np.sqrt(1 + 4 * a_prev**2))/2
    v = w + (a_prev - 1) / a * (w - w_prev)
```

Fast proximal gradient methods (FISTA)

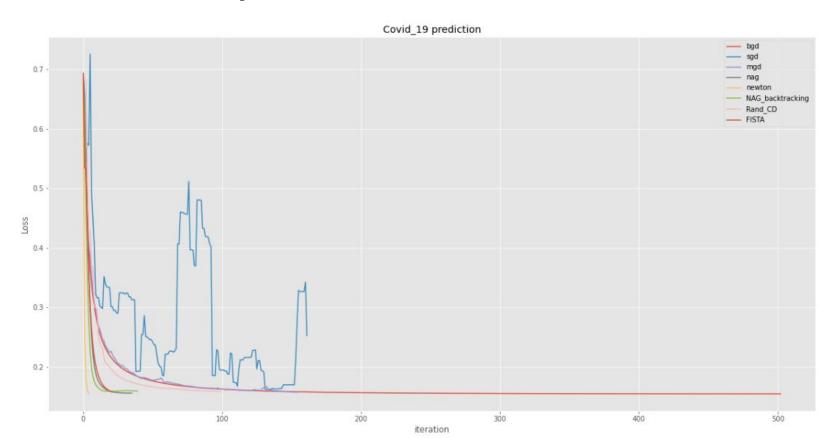
```
for step in([0.1,0.3,0.7,0.9]):
    i,o,p= FISTA(X,y,step,100)
    plt.plot(np.arange(len(o)),o)
    plt.legend([0.1,0.3,0.7,0.9])
0.7 -
0.6
0.5 -
0.4 -
0.3 -
0.2 -
                                       50
                          30
                   20
```

Accelerated Gradient Descent

```
for step in([0.1,0.3,0.7,0.9]):
    i,o,p= accelerated_gd(X,y,step,100)
    plt.plot(np.arange(len(o)),o)
    plt.legend([0.1,0.3,0.7,0.9])
```



```
def accelerated gd(X, y, lr, interations):
   N = X.shape[0]
    D = X.shape[1]
   loss list = []
   theta = np.zeros((D))
   for t in range(interations):
       loss_list.append(cost(X, y,theta))
       if t == 0:
           grad = gradient(X, y,theta)
           last theta = theta
           theta = theta - lr * grad
       else:
           v = theta + (t-1)/(t+2) * (theta - last theta)
           last theta = theta
           grad = gradient(X, y,v)
           theta = v - lr * grad
        if np.linalg.norm(grad)/D < 1e-3:
            break
    return theta, loss list, t
```



bgd Time: 0.3219629030008946

so vong lap can la 503

loss = 0.15455101030361423

sgd Time: 0.06868963699889719

so vong lap can la 161 loss = 0.2525758778288807

mgd Time: 0.26053010600116977

so vong lap can la 154

loss = 0.15736702038011294

nag Time: 0.024216625999542885

so vong lap can la 36

loss = 0.15579443976821875

newton Time: 0.03469031900021946

so vong lap can la 4

loss = 0.15501848696289658

NAG_backtracking time: 0.08280298600038805

so vong lap can la 39

loss = 0.15922738433357625

Rand CD time: 0.2995610529997066

so vong lap can la 800

loss = 0.15845715174985092

FISTA time: 0.020757426998898154

so vong lap can la 21

loss = 0.15788554141211278

3. Nhận xét về các thuật toán

```
from sklearn.model_selection import train_test_split
from sklearn.linear model import LogisticRegression
logisticRegr = LogisticRegression()
X train, X test, y train, y test = train test split(X, y, test size = 0.2, random state = 1)
logisticRegr.fit(X train, y train)
LogisticRegression(C=1.0, class weight=None, dual=False, fit intercept=True,
                   intercept scaling=1, l1 ratio=None, max iter=100,
                   multi class='auto', n jobs=None, penalty='12',
                   random state=None, solver='lbfgs', tol=0.0001, verbose=0,
                   warm start=False)
predictions = logisticRegr.predict(X test)
score = logisticRegr.score(X test, y test)
print(score)
```

Nếu dùng thư viện, accuracy là 94%

0.9408284023668639

3.NHẬN XÉT VỀ CÁC THUẬT TOÁN

```
y predict bgd = predict(X test, pars fixed[-1])
print('bgd accuracy: ', np.sum(y predict bgd == y test)/len(X test))
bgd accuracy: 0.9585798816568047
y_predict_sgd = predict(X test, pars1_sgd[-1])
print('sgd accuracy: ', np.sum(y_predict_sgd == y_test)/len(X_test))
sgd accuracy: 0.8994082840236687
y_predict_nag = predict(X_test, w_mm)
print('nag accuracy: ', np.sum(y predict nag == y test)/len(X test))
print(confusion matrix(y test, y predict nag))
nag accuracy: 0.9585798816568047
[[155 0]
 [ 7 7]]
from sklearn.metrics import confusion matrix
y predict newton = predict(X test, w newton)
print('Newton accuracy: ', np.sum(y predict newton == y test)/len(X test))
print(confusion matrix(y test, y predict newton))
```

Test thử với vài mô hình cho độ chính xác tương tự

Newton accuracy: 0.9289940828402367

3. Nhận xét về các thuật toán

Nhận xét:

- Phương pháp NAG khắc phục việc nghiệm của GD rơi vào một điểm local minimum không mong muốn. nếu dữ liệu lớn hơn thì người ta dùng phương pháp momentum gradient descent.
- BGD vẫn luôn rất chậm nhưng ổn định, nhưng không tránh khỏi local minimum
- Khi áp dụng Newton's method cho bài toán tối ưu trong không gian nhiều chiều, chúng ta cần tính nghịch đảo của Hessian matrix. Khi số chiều và số điểm dữ liệu lớn, đạo hàm bậc hai của hàm mất mát sẽ là một ma trận rất lớn, ảnh hưởng tới cả memory và tốc độ tính toán của hệ thống nên không khuyến khích dùng khi đó. Tiếp nữa là nó ảnh hưởng rất lớn bởi giá trị tham số ban đầu chọn.lo
- Người ra thường dùng mini batch để mô hình ổn định hơn so với SGD