

Numeric Cheat Sheet

Zerlegung

Cholesky

Die Cholesky-Zerlegung erstellt eine Matrix G und G^T , so dass folgendes gilt:

$$\begin{bmatrix} g_{11} & & \\ \vdots & \ddots & \\ g_{gk1} & \cdots & g_{kk} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} g_{11} & \cdots & g_{k1} \\ & \ddots & \vdots \\ & & g_{kk} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1k} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{k1} & \cdots & a_{kk} \end{bmatrix}$$

Formeln

$$g_{11} = \sqrt{a_{11}}$$

$$g_{kk} = \sqrt{a_{kk} - \sum_{j=1}^{k-1} g_{kj}^2}$$

$$g_{ik} = \frac{a_{ik} - \sum_{j=1}^{k-1} g_{ij}g_{kj}}{g_{kk}}$$

LR ohne Pivot

Die LR-Zerlegung ist im Grunde ein Gauss, bei welchem die Umformungen von einer Matrix A nach R in einer Matrix L gespeichert werden.

Anschliessend werden folgende LGS gelöst:

$$\begin{aligned} LRx &= b \\ Lc &= b \\ Rx &= c \end{aligned}$$

2x2 Beispiel

$$\begin{aligned} I & \begin{bmatrix} 3 & 2 \\ 6 & 6 \end{bmatrix} \\ II & \begin{bmatrix} 3 & 2 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} \\ II' & \begin{bmatrix} 1 & \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \end{aligned} \quad II' = II - \frac{6}{3}I = II - 2I, l_{21} = 2$$

$$\text{Damit gilt dann: } A = LR = \begin{bmatrix} 1 & \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 2 \\ & 2 \end{bmatrix}$$

3x3 Beispiel

$$\begin{aligned} I & \begin{bmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 6 & 6 & 3 \\ 9 & 10 & 6 \end{bmatrix} \\ II & \begin{bmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 4 & 3 \end{bmatrix} \\ III & \begin{bmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \\ III' & \begin{bmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \\ III'' & \begin{bmatrix} 1 & & \\ 2 & 1 & \\ 3 & 2 & 1 \end{bmatrix} \end{aligned} \quad \begin{aligned} II' &= II - \frac{6}{3}I = II - 2I, l_{21} = 2 \\ III' &= III - \frac{9}{3}I = III - 3I, l_{31} = 3 \\ III'' &= III' - \frac{4}{2}II', l_{32} = 2 \end{aligned}$$

$$L = \begin{bmatrix} 1 & & \\ 2 & 1 & \\ 3 & 2 & 1 \end{bmatrix}, R = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 1 \\ & 2 & 1 \\ & & 1 \end{bmatrix}$$

LR mit Pivot

Wird zusätzlich eine Pivotwahl vorgenommen, so wird die Wahl in einer Permutationsmatrix zwischengespeichert. Dann wird es irgendwie ziemlich hässlich, da sowohl b und x auch permutiert werden müssen.

$$\begin{aligned} LRx &= Pb \\ Lc &= Pb \\ Rx &= c \end{aligned}$$

Eliminieren R, merke L

$$\begin{aligned} r'_{ik} &= r_{ik} - l_{ik}r_{i-1,k} \\ l_{ik} &= \frac{a_{ik}}{a_{kk}} \end{aligned}$$

3x3 Beispiel

LR-Zerlegung

Count	L R			P
I	3	2	1	$\begin{pmatrix} 1 & & \\ & 1 & \\ & & 1 \end{pmatrix}$
II	6	6	3	
III	9	10	6	
III	9	10	6	$\begin{pmatrix} & & 1 \\ & 1 & \\ & & 1 \end{pmatrix}$
II	6	6	3	
I	3	2	1	
III	9	10	6	$\begin{pmatrix} & & 1 \\ & 1 & \\ & & 1 \end{pmatrix}$
II	6	6	3	
I	3	2	1	
III	9	10	6	$\begin{pmatrix} & & 1 \\ & 1 & \\ & & 1 \end{pmatrix}$
II	2/3	-2/3	-1	
I	1/3	-4/3	-1	
III	9	10	6	$\begin{pmatrix} & & 1 \\ & 1 & \\ & & 1 \end{pmatrix}$
I	1/3	-4/3	-1	
II	2/3	-2/3	-1	
III	9	10	6	$\begin{pmatrix} & & 1 \\ & 1 & \\ & & 1 \end{pmatrix}$
I	1/3	-4/3	-1	
II	2/3	1/2	-1/2	

LGS

$$Lc = Pb$$

$$\begin{pmatrix} 1 & & \\ 1/3 & 1 & \\ 2/3 & 1/2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} & & 1 \\ 1 & & \\ & 1 & \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & & \\ 1/3 & 1 & \\ 2/3 & 1/2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} c_1 &= 2 \\ \frac{1}{3}c_1 + c_2 &= 3 \\ \frac{2}{3} + c_2 &= 3 \\ c_2 &= \frac{7}{3} \\ \frac{2}{3}c_1 + \frac{1}{2}c_2 + c_3 &= 1 \\ \frac{4}{3} + \frac{1}{2} \cdot \frac{7}{3} + c_3 &= 1 \\ c_3 &= 1 - \frac{8}{6} - \frac{7}{6} \\ c_3 &= 1 - \frac{15}{6} \\ c_3 &= -\frac{9}{6} = -\frac{3}{2} \end{aligned}$$

$$Rx = c$$

$$\begin{bmatrix} 9 & 10 & 6 \\ & -4/3 & -1 \\ & & -1/2 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 7/3 \\ 3/2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} -1/2 \cdot x_3 &= 3/2 \\ x_3 &= 3/2 \cdot -2 = 3 \\ -4/3 \cdot x_2 - x_3 &= 7/3 \\ +4/3 \cdot x_2 + 3 &= -7/3 \\ +4/3 \cdot x_2 &= -7/3 - 3 \\ x_2 &= -16/3 \cdot 3/4 = -4 \\ 9 \cdot x_1 + 10 \cdot x_2 + 6x_3 &= 2 \\ 9 \cdot x_1 - 40 + 18 &= 2 \\ 9 \cdot x_1 - 22 &= 2 \\ 9 \cdot x_1 &= 24 \\ x_1 &= 24/9 = 8/3 \end{aligned}$$

Interpolationspolynomen

Newton

In der Newton-Darstellung entsteht ein Polynom dessen Koeffizienten durch divergiernten Differenzen definiert sind.

Die Polynome sind die Newton-Polynome $w_i(x)$.

$$p(x) = f[x_0]w_0(x) + f[x_0, x_1]w_1(x) + \dots + f[x_0, \dots, x_n]w_n(x)$$

Newton-Polynome

Die Newton-Polynome haben alle folgende Form:

$$w_i(x) = \sum_{j=0}^{i-1} (x - x_j)$$

dividierte Differenzen

$$\begin{aligned} f[x_i] &= f_i \\ f[x_0, x_1] &= \frac{f[x_0] - f[x_1]}{x_0 - x_1} \\ f[x_0, \dots, x_n] &= \frac{f[x_0, \dots, x_{n-1}] - f[x_1, \dots, x_n]}{x_0 - x_n} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} f_0 &:= f[x_0] \\ f_1 &:= f[x_1] \rightarrow f[x_0, x_1] \\ f_2 &:= f[x_2] \rightarrow f[x_1, x_2] \rightarrow f[x_0, \dots, x_2] \end{aligned}$$

Lagrange

Die Lagrange-Darstellung besteht aus den Stützwerten als Koeffizienten und den Lagrange-Polynomen.

$$p(x) = f_0L_0(x) + f_1L_1(x) + \dots + f_nL_n(x)$$

Lagrange-Polynome

$$L_i(x) = \sum_{j=0, j \neq i}^n \frac{x - x_j}{x_0 - x_j}$$

Nullstellen durch Fixpunktiteration

Rekursivität

Durch rekursives Ausführen ergibt sich folgendes:

$$\begin{aligned}
x_0 &= x_0 \\
x_1 &= f(x_0) \\
x_2 &= f(f(x_0)) = f \circ f(x_0) = f^2(x_0) \\
&\vdots \\
x_n &= \underbrace{f \circ f \circ f \circ \dots \circ f}_{n \text{ n-mal}}(x_0) = f^n(x_0)
\end{aligned}$$

Iterationsverfahren

Um ein Iterationsverfahren durchzuführen, wird $f(x)$ auf null gesetzt und in zwei Funktionen F_1 und F_2 aufgeteilt:

$$\begin{aligned}
f(x) &= 2x - e^{-x} \\
0 &= 2x - e^{-x} \\
e^{-x} &= 2x \\
F_1(x) &= \frac{e^{-x}}{2} \\
F_2(x) &= -\ln(2x)
\end{aligned}$$

Test

Um zu testen, ob alles geklappt hat, werden die Funktionen $F_{1,2}$ in einander eingesetzt. Kommt x heraus, ist alles in Butter.

Kontraktion

Eine Funktion $f : R^n \rightarrow R^n$ heit kontrahierend, wenn fr alle $x, y \in R^n$ gilt:
 $|f(x) - f(y)| \leq c|x - y|, 0 < c < 1$

MWS

$$f(b) - f(a) = f'(c)(b - a)$$

Quadraturformel

b_i sind die Gewichte und geben in der Summe 0. Ferner sind sie symetrisch, also ist $b_0 = b_n, b_1 = b_{n-1}, \dots$

Die c_i sind die jeweiligen Knoten der Quadraturformel. (Was

auch immer das heisst) $\int_a^b f(x)dx \approx (b-a) \sum_{i=1}^s b_i f(a+c_i(b-a))$

Rechteckregel:	$s = 1$	$b_1 = 1$	$c_1 = 0$
Mittelpunktregel:	$s = 1$	$b_1 = 1$	$c_1 = \frac{1}{2}$
Trapezregel:	$s = 2$	$b_1 = b_2 = \frac{1}{2}$	$c_1 = 0, c_2 = 1$
Simponregel:	$s = 3$	$b_{1,2} = \frac{1}{6}, b_2 = \frac{4}{6}$	$c_1 = 0, c_2 = \frac{1}{2}, c_3 = 1$

relativer Fehler

Der Relative Fehler wird aus folgender Formel hergeleitet:

$$\left| \frac{f(\tilde{x}, \tilde{y}) - f(x, y)}{f(x, y)} \right|$$

Beispiel

$$\tilde{x} = x(1 + E_x), \tilde{y} = y(1 + E_y), (|E_x|, |E_y|) \leq EPS$$

$$f(x, y) = \frac{x}{y}$$

$$\left| \frac{f(\tilde{x}, \tilde{y}) - f(x, y)}{f(x, y)} \right|$$

$$\left| \frac{\frac{x(1+E_x)}{y(1+E_y)} - \frac{x}{y}}{\frac{x}{y}} \right|$$

$$= \left| \frac{1(1+E_x)}{1(1+E_y)} - 1 \right| = \left| \frac{1+E_x}{1+E_y} - \frac{1+E_y}{1+E_y} \right|$$

$$= \left| \frac{E_x - E_y}{1+E_y} \right| \leq \frac{|E_x| + |E_y|}{|1+E_y|} \leq \frac{2EPS}{|1+E_y|}$$

Copyright © 2010 Christian Kniep & Co

\$Revision: 0.9 \$, \$Date: 2010/07/18\$.