	Carátula para entrega de prácticas	
Facultad de Ingeniería		Laboratorio de docencia
Ingenieria en computacion		A

# Laboratorios de computación salas A y B

Profesor: Monica Castillo

Asignatura: Fundamentos de programación

Grupo: 08 No de Práctica(s): 1

Integrante(s): Nishimura Guerrero Christian Jesus, Pérez León Jesús

Omar, De Leon Arias Emiliano y Pérez González Diego

No. de Equipo de cómputo empleado: 33, 34, 35 y 36

No. de Lista o Brigada: 02

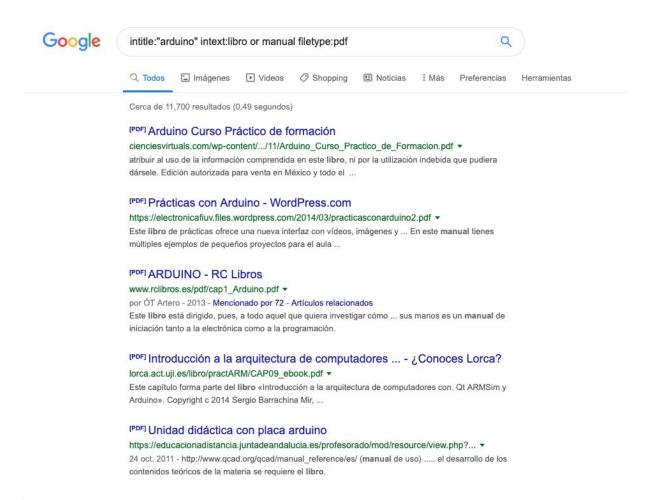
Semestre: 2020-1

Fecha de entrega: 12-ago-2019

Observaciones:

CALIFICACIÓN: \_\_\_\_\_

 Buscar un libro sobre el lenguaje de programación ARDUINO, poner liga y breve descripción del contenido.



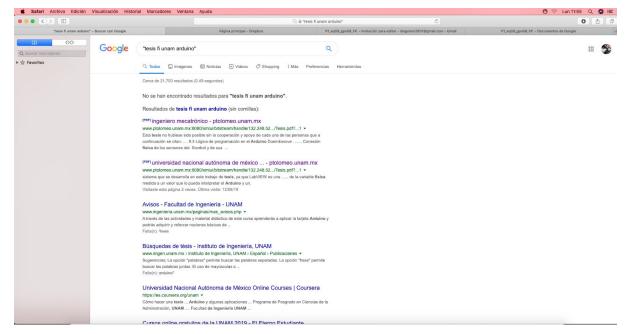
#### Liga:

http://cienciesvirtuals.com/wp-content/uploads/2016/11/Arduino Curso Practico de Formac ion.pdf.

### Descripción:

En este libro de la editorial AlfaOmega podremos encontrar un curso práctico con las bases que debes de conocer para usar Arduino, así como conceptos básicos de electricidad y del uso del hardware

2.Buscar una tesis que ocupe el lenguaje de programación del punto anterior, que pertenezca a la Facultad de ingeniería (UNAM), poder liga y breve descripción.



La tesis hecha por Nuñez Rodríguez Juan Alfredo para obtener su título de ingeniero en computación, pretende que el uso de arduino sea más común entre los ingenieros y estudiantes. Mediante este trabajo nos habla de como usar este sistema ya que no es usado por mucha gente o no es muy conocido su uso correcto.

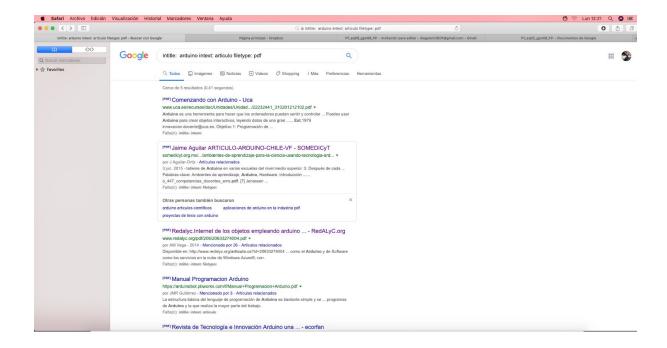
Su meta era generar un sistema de adquisición de datos mediante el uso de microcomputadoras Arduino que se puediera controlar y monitorear mediante conexiones a internet y se pudiera utilizar en trabajos con fenómenos físicos.

Finalmente pudo desarrollar una aplicacion web para monitorear los datos almacenados en la base y con esto, los archivos se pueden interpretar como hojas de cálculo, que pueden servir para la elaboración de reportes para un estudio posterior.

### Liga:

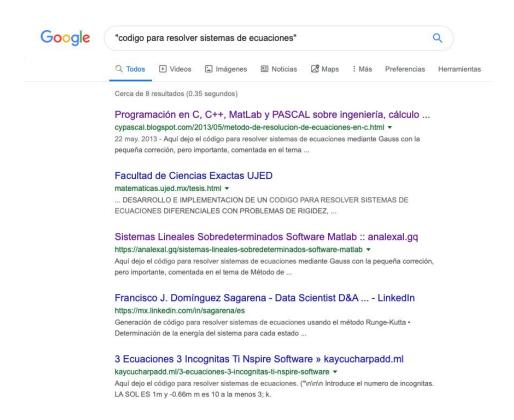
http://www.ptolomeo.unam.mx:8080/xmlui/bitstream/handle/132.248.52.100/5750/Tesis.pdf?sequence=1.

3. Buscar un artículo sobre una aplicación de tu carrera en el lenguaje de programación visto en el punto 1.



Liga http://www.redalyc.org/pdf/206/20633274004.pdf.

# 4. Mostrar 3 códigos en diferentes lenguajes de programación para desarrollar un sistema de ecuaciones.



```
C:
```

```
#include <stdio.h>
void PideDatos(int *Dim, float Sist[][102]);
void EscribeDatos(int Dim, float Sist[][102]);
void ResuelveGauss(int Dim, float Sist[][102]);
int main(void)
  int C, Dimension;
  float Sistema[101][102];
  PideDatos(&Dimension,Sistema);
  printf("\n\n\nEl SISTEMA introducido es el siguiente: \n\n");
  EscribeDatos(Dimension, Sistema);
  ResuelveGauss(Dimension,Sistema);
  printf("\n\n\nLas soluciones son:\n");
  for(C=1;C<=Dimension;C++) printf("\n X%d=%f\n",C,Sistema[C][Dimension+1]);</pre>
  scanf("");
  return(0);
}
void PideDatos(int *Dim,float Sist[][102])
{
  int A,B;
  printf("\n\n ||RESUELVE SISTEMAS LINEALES DETERMINADOS POR GAUSS||");
  printf("\n\n\n Introduce el numero de incognitas:(menor que 100)");
  scanf("%d",&*Dim);
  printf("\n\n PASE A INTRODUCIR CADA COMPONENTE DEL SISTEMA (A|B):");
  printf("\n\n MATRIZ A:\n");
  for(A=1;A<=*Dim;A++) for(B=1;B<=*Dim;B++){
    printf("\n Termino A(%d,%d):",A,B); scanf("%f",&Sist[A][B]);}
  printf("\n\n\n VECTOR B:\n");
  for(A=1;A<=*Dim;A++){}
    printf("\n Termino B(%d):",A);scanf("%f",&Sist[A][*Dim+1]);
  }}
void EscribeDatos(int Dim, float Sist[][102])
{
  int A,B;
  for(A=1;A\leq Dim;A++){
    for(B=1;B<=(Dim+1);B++){}
       printf("%7.2f",Sist[A][B]);
       if(B==Dim) printf(" |");}
    printf("\n");
  }}
```

```
void ResuelveGauss(int Dim, float Sist[][102])
  int NoCero, Col, C1, C2, A;
  float Pivote, V1;
  for(Col=1;Col<=Dim;Col++){</pre>
    NoCero=0;A=Col;
    while(NoCero==0){
      if((Sist[A][Col]>0.0000001)||((Sist[A][Col]<-0.0000001))){
         NoCero=1;}
       else A++;}
    Pivote=Sist[A][Col];
    for(C1=1;C1<=(Dim+1);C1++){
       V1=Sist[A][C1];
       Sist[A][C1]=Sist[Col][C1];
       Sist[Col][C1]=V1/Pivote;}
    for(C2=Col+1;C2<=Dim;C2++){
       V1=Sist[C2][Col];
      for(C1=Col;C1<=(Dim+1);C1++){
         Sist[C2][C1]=Sist[C2][C1]-V1*Sist[Col][C1];}
  }}
  for(Col=Dim;Col>=1;Col--) for(C1=(Col-1);C1>=1;C1--){
    Sist[C1][Dim+1]=Sist[C1][Dim+1]-Sist[C1][Col]*Sist[Col][Dim+1];
    Sist[C1][Col]=0;
  }
}
C++:
#include <iostream>
using namespace std;
void main()
{
int opcion,repetir=1;
float matriz2x3[2][3],matriz3x4[3][4],x,y,z;
do
{
cout<<"Este programa resuleve sistemas ecuaciones, de 2 y 3 incognitas"<<endl;
cout<<"Para resolver un sistema de 2 incognitas Presiona 1"<<endl;
cout<<"Para resolver un sistema de 3 incognitas Presiona 2"<<endl;
cout<<"Opci\xA2n: ";
cin>>opcion;
while(opcion<1||opcion>2)
cout<<endl<<"Seleccione una opci\xA2n valida"<<endl;
cout<<"Opci\xA2n: ";
cin>>opcion;
}
```

```
system("cls");
switch(opcion)
{
case 1:
cout<<"Primera Ecuaci\xA2n"<<endl<<endl;
cout<<"Ingrese el coeficiente de x: ";
cin>>matriz2x3[0][0];
cout<<endl;
cout<<"Ingrese el coeficiente de y: ";
cin>>matriz2x3[0][1];
cout<<endl:
cout<<"Ingrese el valor del termino independiente: ";
cin>>matriz2x3[0][2];
cout<<endl:
cout<<"Segunda Ecuaci\xA2n"<<endl<<endl;
cout<<"Ingrese el coeficiente de x: ";
cin>>matriz2x3[1][0];
cout<<endl;
cout<<"Ingrese el coeficiente de y: ";
cin>>matriz2x3[1][1];
cout<<endl:
cout<<"Ingrese el valor del termino independiente: ";
cin>>matriz2x3[1][2];
cout<<endl:
//Resolviendo sistema con base en metodo de Gauss-Jordan
matriz2x3[0][1]=matriz2x3[0][1]/matriz2x3[0][0];
matriz2x3[0][2]=matriz2x3[0][2]/matriz2x3[0][0];
matriz2x3[0][0]=matriz2x3[0][0]/matriz2x3[0][0];// Se hace 1
//-----
matriz2x3[1][1]=((-matriz2x3[1][0])*matriz2x3[0][1])+matriz2x3[1][1];
matriz2x3[1][2]=((-matriz2x3[1][0])*matriz2x3[0][2])+matriz2x3[1][2];
matriz2x3[1][0]=((-matriz2x3[1][0])*matriz2x3[0][0])+matriz2x3[1][0];// Se hace 0
//-----
matriz2x3[1][2]=matriz2x3[1][2]/matriz2x3[1][1];//Solucion variable y
matriz2x3[1][1]=matriz2x3[1][1]/matriz2x3[1][1];
//-----
matriz2x3[0][2]=((-matriz2x3[0][1])*matriz2x3[1][2])+matriz2x3[0][2];//Solucion variable x
matriz2x3[0][1]=((-matriz2x3[0][1])*matriz2x3[1][1])+matriz2x3[0][1];
//-----
x=matriz2x3[0][2];
y=matriz2x3[1][2];
cout<<"Soluci\xA2n: "<<endl:
cout<<"\tx="<<x<endl;
cout<<"\ty="<<y<endl;
break:
case 2:
```

```
cout<<"Primera Ecuaci\xA2n"<<endl;
cout<<"Ingrese el coeficiente de x: ";
cin>>matriz3x4[0][0];
cout<<endl;
cout<<"Ingrese el coeficiente de y: ";
cin>>matriz3x4[0][1];
cout<<endl;
cout<<"Ingrese el coeficiente de z: ";
cin>>matriz3x4[0][2];
cout<<endl;
cout<<"Ingrese el valor del termino independiente: ";
cin>>matriz3x4[0][3];
cout<<endl;
cout<<"Segunda Ecuaci\xA2n"<<endl<<endl;
cout<<"Ingrese el coeficiente de x: ";
cin>>matriz3x4[1][0];
cout<<endl;
cout<<"Ingrese el coeficiente de y: ";
cin>>matriz3x4[1][1];
cout<<endl;
cout<<"Ingrese el coeficiente de z: ";
cin>>matriz3x4[1][2];
cout<<endl;
cout<<"Ingrese el valor del termino independiente: ";
cin>>matriz3x4[1][3];
cout<<endl;
cout<<"Tercera Ecuaci\xA2n"<<endl<<endl;
cout<<"Ingrese el coeficiente de x: ";
cin>>matriz3x4[2][0];
cout<<endl;
cout<<"Ingrese el coeficiente de y: ";
cin>>matriz3x4[2][1];
cout<<endl;
cout<<"Ingrese el coeficiente de z: ";
cin>>matriz3x4[2][2];
cout<<endl;
cout<<"Ingrese el valor del termino independiente: ";
cin>>matriz3x4[2][3];
cout<<endl;
//Resolviendo sistema con base en metodo de Gauss-Jordan
matriz3x4[0][1]=matriz3x4[0][1]/matriz3x4[0][0];
matriz3x4[0][2]=matriz3x4[0][2]/matriz3x4[0][0];
matriz3x4[0][3]=matriz3x4[0][3]/matriz3x4[0][0];
matriz3x4[0][0]=matriz3x4[0][0]/matriz3x4[0][0];// Se hace 1
matriz3x4[1][1]=((-matriz3x4[1][0])*matriz3x4[0][1])+matriz3x4[1][1];
```

```
matriz3x4[1][2]=((-matriz3x4[1][0])*matriz3x4[0][2])+matriz3x4[1][2];
matriz3x4[1][3]=((-matriz3x4[1][0])*matriz3x4[0][3])+matriz3x4[1][3];
matriz3x4[1][0]=((-matriz3x4[1][0])*matriz3x4[0][0])+matriz3x4[1][0];// Se hace 0
matriz3x4[2][1]=((-matriz3x4[2][0])*matriz3x4[0][1])+matriz3x4[2][1];
matriz3x4[2][2]=((-matriz3x4[2][0])*matriz3x4[0][2])+matriz3x4[2][2];
matriz3x4[2][3]=((-matriz3x4[2][0])*matriz3x4[0][3])+matriz3x4[2][3];
matriz3x4[2][0]=((-matriz3x4[2][0])*matriz3x4[0][0])+matriz3x4[2][0];// Se hace 0
matriz3x4[1][2]=matriz3x4[1][2]/matriz3x4[1][1];
matriz3x4[1][3]=matriz3x4[1][3]/matriz3x4[1][1];
matriz3x4[1][1]=matriz3x4[1][1]/matriz3x4[1][1];// Se hace 1
matriz3x4[0][2]=((-matriz3x4[0][1])*matriz3x4[1][2])+matriz3x4[0][2];
matriz3x4[0][3]=((-matriz3x4[0][1])*matriz3x4[1][3])+matriz3x4[0][3];
matriz3x4[0][1]=((-matriz3x4[0][1])*matriz3x4[1][1])+matriz3x4[0][1];// Se hace 0
matriz3x4[2][2]=((-matriz3x4[2][1])*matriz3x4[1][2])+matriz3x4[2][2];
matriz3x4[2][3]=((-matriz3x4[2][1])*matriz3x4[1][3])+matriz3x4[2][3];
matriz3x4[2][1]=((-matriz3x4[2][1])*matriz3x4[1][1])+matriz3x4[2][1];// Se hace 0
matriz3x4[2][3]=matriz3x4[2][3]/matriz3x4[2][2];//Solucion variable z
matriz3x4[2][2]=matriz3x4[2][2]/matriz3x4[2][2];
matriz3x4[0][3]=((-matriz3x4[0][2])*matriz3x4[2][3])+matriz3x4[0][3];//Solucion variable x
matriz3x4[0][2]=((-matriz3x4[0][2])*matriz3x4[2][2])+matriz3x4[0][2];
matriz3x4[1][3]=((-matriz3x4[1][2])*matriz3x4[2][3])+matriz3x4[1][3];//Solucion variable y
matriz3x4[1][2]=((-matriz3x4[1][2])*matriz3x4[2][2])+matriz3x4[1][2];
x=matriz3x4[0][3];
y=matriz3x4[1][3];
z=matriz3x4[2][3];
cout<<"Soluci\xA2n: "<<endl;
cout<<"\tx="<<x<endl;
cout<<"\ty="<<y<endl;
cout<<"\tz="<<z<endl;
break;
}
cout<<"Para realizar otro calculo presione 1, para salir presione 0"<<endl;
cout<<"Opci\xA2n: ";
cin>>repetir;
while (repetir<0||repetir>1)
{
cout<<endl<<"Ingrese una opci\xA2n valida"<<endl;
cout<<"Opci\xA2n: ";
cin>>repetir;
}
system("cls");
```

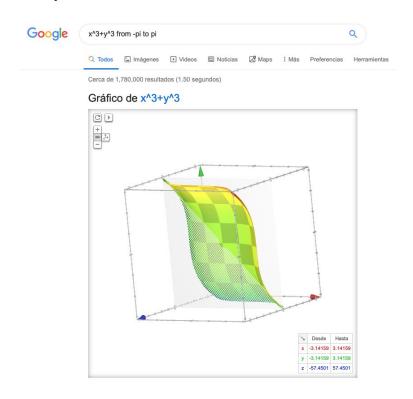
```
}while(repetir==1);
}
Pascal:
program gauss_jordan;
{$N+}
uses
  crt;
function rnd: double;
const
  bias = 1023;
var
  data: record
       b: byte;
       d: double;
      end;
 x : array[0..8] of byte absolute data;
  e, i, j: word;
begin
 for i := 0 to 7 do
 x[i] := lo(random(256));
  e := bias;
  repeat
   j := 0;
   for i := 0 to 7 do
   begin
    j := (x[i] \text{ shl } 1) + hi(j);
    x[i] := lo(j);
   end;
   e := e - 1;
   if (bias - e) mod 8 = 0 then
   x[0] := lo(random(256));
  until (x[7] \text{ and } $10) = $10;
 x[7] := (x[7] \text{ and } \$0F) \text{ or lo(e shl 4)};
 x[8] := lo(e shr 4);
 rnd := data.d;
end;
function gauss(a,d: double): double;
const
 t: double = 0;
var
  v1, v2, r : double;
begin
```

```
if t = 0 then
 begin
  repeat
   v1 := 2 * rnd - 1;
   v2 := 2 * rnd - 1;
   r := v1 * v1 + v2 * v2
  until r < 1;
  r := sqrt((-2 * ln(r)) / r);
  t := v2 * r;
  gauss := a + v1 * r * d;
 end
 else
 begin
  gauss := a + t * d;
  t := 0;
 end;
end;
begin
 clrscr;
 writeln(' El Resultado Es');
 writeln;
 write(' ',gauss(4,4):0:10);
 readln;
end.
```

# 5. Hacer una impresión de pantalla de la gráfica de las siguientes ecuaciones:



## • x<sub>3</sub>+y<sub>3</sub>



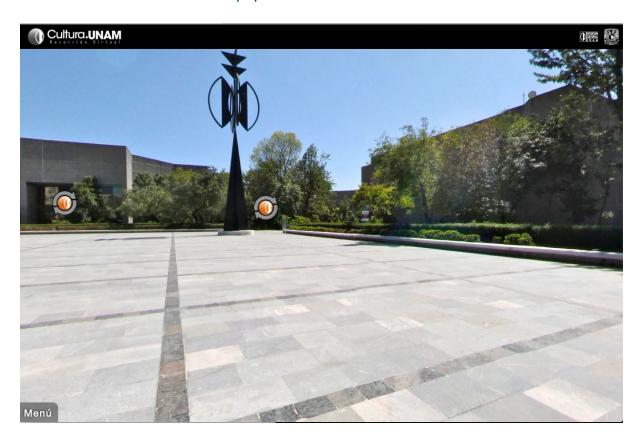
## • 5x2+2x-3



# 6. Revisar el paseo virtual de la Biblioteca Central de la UNAM y describirlo.



### culturaunam.mx/360/ccumuac.php



En el recorrido virtual del MUAC puedes entrar a todas las salas de exposiciones que ofrece el museo, a los auditorios, salas de conferencias y las bibliotecas. Recorrer también la parte de fuera del museo.

### 7. Investigar 3 ligas de paseos virtuales y describirlas.



 a) https://www.inah.gob.mx/inah/510-paseos-virtuales
 Muestra recorridos virtuales de los diversos museos y salas del Instituto Nacional de Antropología e Historia.



b) https://www.virtualphototour.es/

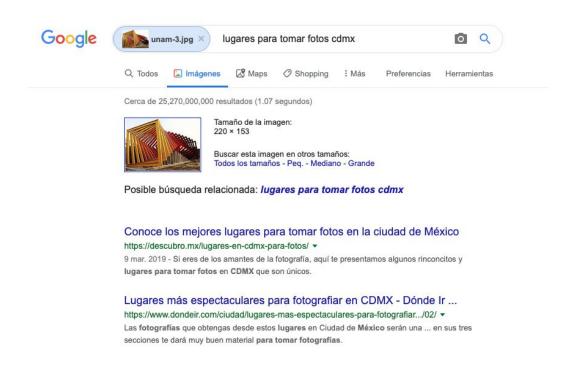
Paseos virtuales para inmobiliarias, hoteles, restaurantes, museos, bodegas y mas, mostrando los espacios como en realidad son y utilizando fotografia 3D y de 360 grados.



### c) majarender.com/paseos-virtuales/

Sitio que permite crear recorridos virtuales a partir de tus propias fotografías o archivos, ideales para proyectos escolares, de arquitectura o para presentaciones laborales.

# 8. En la carpeta de Dropbox encontrarán una imagen deberán investigar a que se refiere y cuantos resultados arroja esa imagen.



- -Arroja 25,270,000 resultados
- -Se refiere para encontrar los mejores lugares para fotografiar o visitar dentro de la Ciudad de Mexico

#### **CONCLUSIONES:**

Conclusión Nishimura Guerrero Christian Jesus:

Con la práctica se ha logrado conocer y manejar sistemas de búsqueda en el navegador de internet para obtener resultados más precisos a las búsquedas solicitadas y con fuentes más directas que nos llevan justo a lo que estamos buscando.

Conclusión de Pérez González Diego.

Esta práctica me hizo reforzar mi conocimiento acerca de Arduino, para que sirve y las distintas funciones que se le pueden dar en el ámbito de la ingeniería. También me mostró una manera más eficiente y directa de cómo encontrar información en internet y así poder ahorrarme tiempo en búsquedas.

#### Conclusión De León Arias Emiliano:

Como se pudo observar en la presente práctica, los repositorios de almacenamiento son muy útiles para realizar proyectos en equipo, ya que todos pueden colaborar en un mismo proyecto desde la comodidad de su propio ordenador, mejorando la eficiencia. Además de que nos mostró cómo utilizar un buscador de la manera más eficaz para encontrar los resultados esperados sin tantas complicaciones.

#### Conclusión Pérez León Jesús Omar:

Al poner el práctica las herramientas de búsqueda avanzada pude observar que en los resultados siempre se obtenían resultados concretos y más ordenados que en una búsqueda tradicional, siendo más útil si quieres buscar algo de manera objetiva