# Operaciones de separacion Teoria y problemas

Christian Perez hita

# Contents

## Chapter 1

## **Analisis**

### 1.1 Caracterización de reactores

#### Definition 1.1.1: tipos de Reactores ideales

se pueden cllasificar en funcion de:

- grado de mezcla
- condiciones de operacion

en funcion del grado de mezcla se clasifican en:

- Reactores mezcla perfecta
- Reactor de flujo piston

un reactor mezcla perfecta es aquel en el que en todos los puntos del reactor de forma axial y radial la concentracion es la misma, en cambio en un reactor de flujo piston la concentracion varia en funcion de la posicion en el reactor.

en funcion del intercambio de calor en:

- Reactores isotermicos
- Reactores adiabaticos
- Reactores no isotermicos-noadiabaticos

en funcion del regimen de operacion:

- Reactores continuos
- Reactores discontinuos
- Reactores semicontinuos

Aunque existen tres posibles configuraciones de reactores según el régimen de operación, es importante recordar que, en el régimen continuo, transcurrido un tiempo t, el sistema alcanza un estado estacionario en el cual las propiedades del reactor no varían con el tiempo (ecuaciones algebraicas).

Esto es fundamental para el diseño del reactor. Sin embargo, para un adecuado control del proceso, es necesario realizar un estudio dinámico del reactor, analizando su comportamiento durante la puesta en marcha y ante distintos tipos de estímulos (ecuaciones diferenciales).

De manera evidente, un reactor de flujo pistón es un reactor continuo, ya que no existe otra forma de operación para este tipo de sistema.

### 1.1.1 Reactores de mezcla perfecta

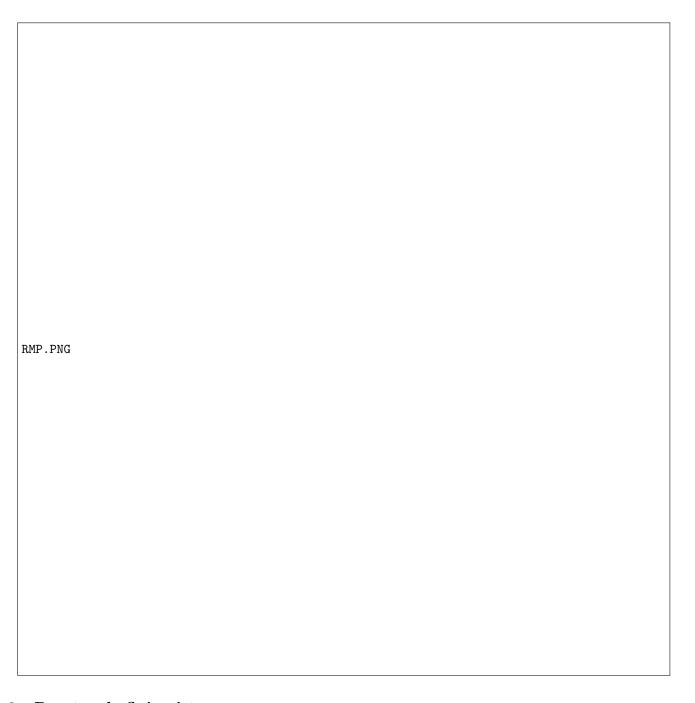
podemos encontrar 3 tipos de reactores de mezcla perfecta:

- Reactor de tanque agitado continuo
- Reactor de tanque agitado discontinuo
- Reactor semicontinuo

el reactor de tanque agitado continuo (RCMP) es el mas comun, hay tanto una corriente de entrada como una salida

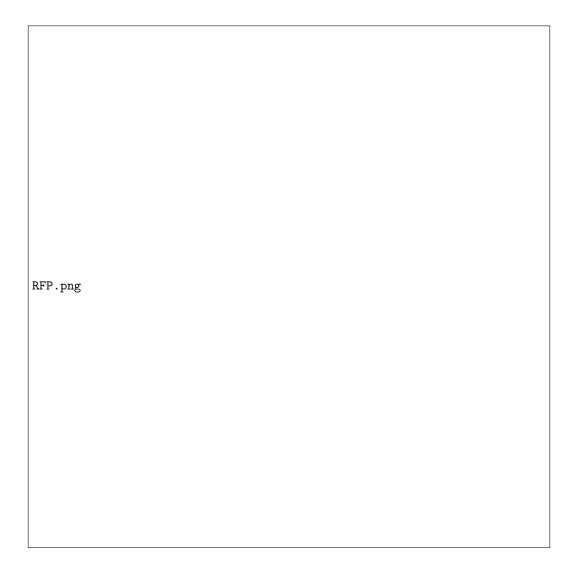
El reactor de tanque agitado discontinuo (RDMP) es un reactor en el que se trabaja por lotes tambien conocido como reactor batch, en este tipo de reactores se carga el reactivo y se deja reaccionar hasta que se obtiene el producto deseado.

el reactor semicontinuo (RSMP) puede tener una corriente de entrada o una de salida, aunque lo mas comun es que tenga una corriente de entrada pero no de salida



## 1.1.2 Reactor de flujo piston

En el reactor flujo de piston no hay mezcla a nivel axial, por tanto vamos a tener perfiles de temperatura y concentracion en funcion de la posicion en el reactor(Z), por ello es necesario trabajar en estado estacionario, con dv al contrario de mezcla perfecta que siempre trabajamos con V, ademas obviamente solo se puede trabajar en continuo.



## 1.2 Modelizacion de reactores

## 1.2.1 Modelo de mezcla perfecta

Balance global en continuo:

$$\frac{dM}{dt} = m_o - m_s \tag{1.1}$$

si la masa la establecemos en funcion del volumen se puede establecer con el caudal volumetrico y densidad:

$$\frac{d(V\rho)}{dt} = F_o \rho_o - F_s \rho_s \tag{1.2}$$

en el caso de trabajar en condiciones isomtermas  $\rho$  es constante, y en caso de que trabajemos en un rango pequeño de temperatura podemos considerar un valor medio tal que:

$$\frac{dV}{dt} = F_o - F_s \stackrel{\text{V=cte}}{\longleftrightarrow} \sum F_o = \sum F_s \tag{1.3}$$

De forma que el caudal volumetrico de entrada coincide con el caudal volumetrico de salida.

Note:-

Esto solo se cumple cuando trabajamos en un reactor ideal ya que se supone mezcla perfecta,un buen sistema de agitacion que cumple las condiciones de homogeniedad y que mantenga un volumen constante. en caso contrario regulando por control de nivel se varia el acceso de corriente de entrada o de salida se mantenga en volumen constante

#### Balance a componentes:

$$\frac{dN_i}{dt} = ni_o - ni_s + ri \cdot V \tag{1.4}$$

es decir la variacion del numero de moles del componente i respecto al tiempo es igual a la diferencia de moles de entrada y salida mas la velocidad de reacción del componente i por el volumen del reactor (Termino de generacion).

a su vez aunque debemos trabajar en moles puesto que estamos en una reacción quimica, nos interesa mas trabajar en concentraciones ya que nos da mucha mas informacion, y como  $V \cdot C_i = N_i$  podemos reescribir la ecuacion anterior de la siguiente forma:

$$\frac{d(C_i \cdot V)}{dt} = C_{io} \cdot F_o - C_{is} \cdot F_s + r_i \cdot V \tag{1.5}$$

de donde como se ha mencionado anteriormente, V al ser constante puede salir de la derivada, el caudal volumetrico de entrada es igual al de salida (1.3), ademas como estamos en una mezcla perfecta. La concentracion en la entrada y salida del reactor deben de ser identicas ya que para ser una mezcla perfecta en cualquier punto del reactor debe tener las mismas propiedades  $\rightarrow C_i = C_{is}$ , por tanto se simplifica a la siguiente ecuacion:

$$V\frac{dC_i}{dt} = F \cdot (C_{io} - C_{is}) + V \cdot r_i \quad \longleftrightarrow \quad \frac{dC_i}{dt} = \frac{F}{V} \cdot (C_{io} - C_{is}) + r_i \tag{1.6}$$

F/V tambien se define como el tiempo de residencia  $\tau$  del reactor, es decir el tiempo que una particula pasa en el reactor.

#### Balance de energía:

el balance, se trata fundamentalmente de un balance entalpico, es decir si estamos en un proceso endotermico dara una disminución de la temperatura y si es exotermico un aumento de la temperatura.

#### Claim 1.2.1

$$\sum_{i=A}^{P} (M_i \cdot C_{pi}) \cdot \frac{dT}{dt} = \sum_{i=A}^{P} (F_o \cdot C_{io} \cdot H_{io}) - F_s \cdot C_{is} \cdot H_{is} + V \cdot \sum_{k=1}^{n} \Delta H_k \cdot r_k + Q(T)$$

$$\tag{1.7}$$

donde la variacion de energia, se puede calcular como la sumatoria para cada componente de su masa por su capacidad calorifica por la variacion de temperatura respecto del tiempo, es decir es el termino de acumulacion.

el termino de entalpia de entrada - el de salida de los componentes se trata de  $\sum_{i=A}^{P} (F_o \cdot C_{io} \cdot H_{io}) - F_s \cdot C_{is} \cdot H_{is}$ 

mientras que el termino de generación a diferencia del anterior depende de las reacciones quimica, de ahi que sea el indice k frente al i que era de los componentes.

$$V \cdot \sum_{k=1}^{n} \Delta H_k \cdot r_k$$

cada reacción tendra su propia entalpia, la entalpia tiene unidad de J—Kj /mol por ello debe ir multiplicada a la velocidad de reacción referida al mismo componente, de forma que queda unidad de energia/(tiempo\*V) por ello es necesario multiplicar el volumen

por ultimo el termino Q(T) es el termino de intercambio de calor, que salvo que trabajemos en condiciones adiabaticas (para el diseño principalmente) siempre ha de estar.

teniendo en cuenta la expresion general, para poder trabajar con ello hay que tener en cuenta que al estar en ideal,mezcla perfecta se tienen las siguientes consideraciones:

- $\widehat{\mathbf{1}}$  T =  $T_s$
- ②  $\rho \approx \text{cte}$ ,  $\rho = \sum_{i=A}^{P} c_i$
- (3)  $cp_i \approx \text{valores medios, cp}$
- (4) V·  $\rho = M$
- $\mathfrak{S}$  en sistemas a presion constante,  $\Delta H = \mathrm{Cp}^*\mathrm{T}$  y como en la ecuacion es entrada-salida,  $\Delta H = \mathrm{Cp}^*(\mathrm{T}_o\mathrm{-T}_s)$

es decir nos quedaria la siguiente expresion:

$$V \cdot \rho \cdot cp \cdot \frac{dT}{dt} = F \cdot \rho \cdot cp \cdot (T_o - T_s) + V \cdot \sum_{k=1}^{n} \Delta H_k \cdot r_k + Q(T)$$
(1.8)

simplificando:

$$\frac{dT}{dt} = \frac{F}{V} \cdot (T_o - T_s) + \sum_{k=1}^{n} \frac{\Delta H_k \cdot r_k}{\rho \cdot cp} + \frac{Q(T)}{V \cdot \rho \cdot cp}$$
(1.9)

#### 1.2.2 velocidades de reacción

#### Question 1: Calculo de velocidades de reacción

**Solution:**  $r_k$  velocidades de reacción:

• 
$$r_1 = k_1 \cdot C_A \cdot C_B$$

• 
$$r_2 = k_2 \cdot C_C$$

• 
$$r_3 = k_3 \cdot C_D - k_{-3} \cdot C_F$$

**Solution:**  $r_i$ , velocidades de compontentes:

• 
$$r_A = -r_1$$

$$\bullet \quad r_D = r_1 - r_3$$

• 
$$r_B = -r_1$$

• 
$$r_F = r_3$$

• 
$$r_C = r_1 - \frac{r_2}{2}$$

• 
$$r_E = r_2$$

Note:-

Las velocidades de reacción, va dirigada a uno de los componentes, normalmente en funcion del producto o del reactivo limitante, Vienen expresadas en terminos de moles/(tiempo\*V)

#### Fase Líquida

la velocidad de reaccion esta en funcion de la constante cinetica (que sera en funcion de la temperatura y de las concentracionees) por tando:

$$r = f(k, c_i) \to r = f(T, X_A) \tag{1.10}$$

a su vez, la constante cinetica se obtiene mediante Arrhenius:

$$k = k_0 \cdot \exp\left(\frac{-E_A}{RT}\right) \tag{1.11}$$

y recordando expresando en funcion de la conversion se puede operar de la siguiente forma:

$$X_A = \frac{N_{AR} - N_A}{N_{AR}} \to N_A = N_{AR} \cdot (1 - X_A)$$
 (1.12)

$$N_A = f(X_A) \approx C_A = f(X_A)$$

por tanto la concentracion inicial es:

$$C_i = C_{io} - \frac{\alpha_i}{\alpha_A} \cdot (X_A - X_{Ao}) \tag{1.13}$$

Siendo  $\alpha_i$  el coeficiente estequiometrico del componente i, y  $\alpha_A$  el coeficiente estequiometrico del componente que se tomara como reactivo ademas considerando, en el instante inicial que la conversion es 0:

$$C_i = C_{io} - \frac{\alpha_i}{\alpha_A} \cdot C_{A0} \cdot X_A \tag{1.14}$$

#### Fase Gaseosa

En fase gaseosa tenemos 2 posibilidades de trabajo, bien en función de la constante cinetica y concentracion, como en la fase liquida, o bien en funcion de la constante cinetica y Presiones parciales de los componentes.

$$r=f(k,P_i) \to r=f(T,X_A)$$

$$n_i = n_{ie} - \frac{\alpha_i}{\alpha_A} \cdot n_{AR} \cdot (X_A - X_{Ae})$$

Recordando que al ser un gas ocupa todo el volumen y segun la ley de los gases ideales:

$$F = \frac{R \cdot T \cdot n_t}{P} \tag{1.15}$$

donde el numero de moles se relaciona con las presiones de la siguiente forma:

$$n_t = \sum n_i \to c_i = \frac{n_i}{F} = \frac{n_i}{n_t} - \frac{P}{R \cdot T} = y_i \cdot \frac{P}{R \cdot T}$$

$$\tag{1.16}$$

A su vez aplicando la ley de Dalton para las presiones parciales:

$$P_i = y_i \cdot P = \frac{n_i}{n_t} \cdot P \tag{1.17}$$

es decir sera su fracción molar por la presion total del reactor.

#### Calor intercambiado con el exterior

en un intercambiador de calor, podriamos encontrarno varios casos, bien que solo se intercambie el calor lantente es decir, que no haya variacion de temperatura ya que es solo el cambio de estado, o bien que se intercambie calor sensible, es decir que haya variacion de temperatura. tambien podria ser una combinacion de ambas.

- Intercambio de calor lantente:  $T_j \approx cte\ T_j$  se trata del calor de camisa, de forma que se puede cuantificar como  $Q = U \cdot S \cdot (T T_j)$  es decir se trata del coeficiente global de transferencia de calor por la superficie de intercambio por la diferencia de temperaturas entre el reactor y su camisa.
  - el coeficiente de intercambio de calor U, es función de los coeficientes individuales de la transferencia de calor y conductividad termica  $U = f(h_i, h_e, k)$
- Intercambio de calor sensible:  $T_j \neq cte$  en este caso el intercambio de calor se cuantifica como la masa del fluido refrigerante por el calor específico del mismo por la variación de temperatura.  $Q = m_j \cdot c_{pj} \cdot (T_{js} T_{je})$

tambien se podria expresar de forma analoga al intercambio de calor latente pero con la media logaritmica, es decir  $Q = U \cdot S \cdot \Delta T_{mlg}$ 

como lo normal es conocer la masa del fluido refrigerante y la temperatura de entrada pero no la de salida se deben correlacionar las ecuaciones anteriores.

### Note:-

recordando que la media logaritmica es (la mayor diferencia - la menor diferencia)/ $\ln(\text{mayor/menor})$  y por logica debe ser menor en la salida que en la entrada.

$$Q = U \cdot S \cdot \frac{(T - T_{je}) - (T - T_{js})}{\ln \left(\frac{T - T_{je}}{T - T_{js}}\right)}$$

ahora como nos faltaria algun dato para operar con las ecuaciones previas, la forma de correlacionar ambas es la siguiente:

Proof.

$$Q = U \cdot S \cdot (T_{is} - T_{ie})$$

$$U \cdot S \cdot \frac{(Tjs - T_{je})}{\ln\left(\frac{T - T_{je}}{T - T_{js}}\right)}$$

$$m_j \cdot c_{pj} \cdot (T_{js} - T_{je}) = U \cdot S \cdot \frac{(T - T_{je}) - (T - T_{js})}{\ln\left(\frac{T - T_{je}}{T - T_{js}}\right)}$$

$$\ln\left(\frac{T - T_{je}}{T - T_{js}}\right) = \frac{U \cdot S}{m_j \cdot c_{pj}}$$

donde simplemente despejando de esta ultima ecuación:

$$\frac{T - T_{je}}{T - T_{js}} = \exp\left(\frac{U \cdot S}{m_j \cdot c_{pj}}\right)$$
$$T - T_{je} = (T - T_{js}) \cdot \exp\left(\frac{U \cdot S}{m_j \cdot c_{pj}}\right)$$

al pasar el exponente al otro lado de la ecuacion:

$$T - T_{js} = (T - T_{je}) \cdot \exp\left(-\frac{U \cdot S}{m_j \cdot c_{pj}}\right)$$
$$T_{js} = T - (T - T_{je}) \cdot \exp\left(-\frac{U \cdot S}{m_j \cdot c_{pj}}\right)$$

y reintroduciendo en la primera expresion queda tal que:

$$Q = m_j \cdot c_{pj} \cdot (T_{js} - [T - (T - T_{je}) \cdot \exp\left(-\frac{U \cdot S}{m_j \cdot c_{pj}}\right) - T_{je}])$$

$$Q = m_j \cdot c_{pj} \cdot (T - T_{je}) \cdot [1 - \exp\left(-\frac{U \cdot S}{m_j \cdot c_{pj}}\right) - T_{je}]$$

☺

⊜

Example 1.2.1 (Open Set and Close Set)

#### Theorem 1.2.1

If  $x \in$  open set V then  $\exists \ \delta > 0$  such that  $B_{\delta}(x) \subset V$ 

Proof:

#### Corollary 1.2.1

By the result of the proof, we can then show...

#### Lenma 1.2.1

Suppose  $\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_n \in \mathbb{R}^n$  is subspace of  $\mathbb{R}^n$ .

#### **Proposition 1.2.1**

1 + 1 = 2.

## 1.3 Random

## Definition 1.3.1: Normed Linear Space and Norm $\|\cdot\|$

Let V be a vector space over  $\mathbb{R}$  (or  $\mathbb{C}$ ). A norm on V is function  $\|\cdot\| V \to \mathbb{R}_{\geq 0}$  satisfying

- ②  $\|\lambda x\| = |\lambda| \|x\| \ \forall \ \lambda \in \mathbb{R}(\text{or } \mathbb{C}), \ x \in V$
- (3)  $||x + y|| \le ||x|| + ||y|| \ \forall \ x, y \in V$  (Triangle Inequality/Subadditivity)

And V is called a normed linear space.

• Same definition works with V a vector space over  $\mathbb{C}$  (again  $\|\cdot\| \to \mathbb{R}_{\geq 0}$ ) where ?? becomes  $\|\lambda x\| = |\lambda| \|x\|$  $\forall \lambda \in \mathbb{C}, x \in V$ , where for  $\lambda = a + ib$ ,  $|\lambda| = \sqrt{a^2 + b^2}$ 

**Example 1.3.1** (*p*-Norm)

 $V = \mathbb{R}^m, p \in \mathbb{R}_{\geq 0}$ . Define for  $x = (x_1, x_2, \dots, x_m) \in \mathbb{R}^m$ 

$$||x||_p = (|x_1|^p + |x_2|^p + \dots + |x_m|^p)^{\frac{1}{p}}$$

(In school p = 2)

Special Case p = 1:  $||x||_1 = |x_1| + |x_2| + \cdots + |x_m|$  is clearly a norm by usual triangle inequality.

Special Case  $p \to \infty$  ( $\mathbb{R}^m$  with  $\|\cdot\|_{\infty}$ ):  $\|x\|_{\infty} = \max\{|x_1|, |x_2|, \cdots, |x_m|\}$ 

For m = 1 these p-norms are nothing but |x|. Now exercise

#### Question 2

Prove that triangle inequality is true if  $p \ge 1$  for p-norms. (What goes wrong for p < 1?)

Solution: For Property ?? for norm-2

#### When field is $\mathbb{R}$ :

We have to show

$$\sum_{i} (x_i + y_i)^2 \le \left( \sqrt{\sum_{i} x_i^2} + \sqrt{\sum_{i} y_i^2} \right)^2$$

$$\implies \sum_{i} (x_i^2 + 2x_i y_i + y_i^2) \le \sum_{i} x_i^2 + 2\sqrt{\left[\sum_{i} x_i^2\right] \left[\sum_{i} y_i^2\right]} + \sum_{i} y_i^2$$

$$\implies \left[\sum_{i} x_i y_i\right]^2 \le \left[\sum_{i} x_i^2\right] \left[\sum_{i} y_i^2\right]$$

So in other words prove  $\langle x, y \rangle^2 \le \langle x, x \rangle \langle y, y \rangle$  where

$$\langle x, y \rangle = \sum_{i} x_i y_i$$

#### Note:-

- $||x||^2 = \langle x, x \rangle$
- $\langle x, y \rangle = \langle y, x \rangle$
- $\langle \cdot, \cdot \rangle$  is  $\mathbb{R}$ -linear in each slot i.e.

$$\langle rx + x', y \rangle = r \langle x, y \rangle + \langle x', y \rangle$$
 and similarly for second slot

Here in  $\langle x, y \rangle$  x is in first slot and y is in second slot.

Now the statement is just the Cauchy-Schwartz Inequality. For proof

$$\langle x, y \rangle^2 \le \langle x, x \rangle \langle y, y \rangle$$

expand everything of  $\langle x - \lambda y, x - \lambda y \rangle$  which is going to give a quadratic equation in variable  $\lambda$ 

$$\langle x - \lambda y, x - \lambda y \rangle = \langle x, x - \lambda y \rangle - \lambda \langle y, x - \lambda y \rangle$$

$$= \langle x, x \rangle - \lambda \langle x, y \rangle - \lambda \langle y, x \rangle + \lambda^2 \langle y, y \rangle$$

$$= \langle x, x \rangle - 2\lambda \langle x, y \rangle + \lambda^2 \langle y, y \rangle$$

Now unless  $x = \lambda y$  we have  $\langle x - \lambda y, x - \lambda y \rangle > 0$  Hence the quadratic equation has no root therefore the discriminant is greater than zero.

#### When field is $\mathbb{C}$ :

Modify the definition by

$$\langle x,y\rangle = \sum_i \overline{x_i} y_i$$

Then we still have  $\langle x, x \rangle \ge 0$ 

## 1.4 Algorithms

```
Algorithm 1: what
   Input: This is some input
   Output: This is some output
   /* This is a comment */
 1 some code here;
 \mathbf{z} \ x \leftarrow 0;
 y \leftarrow 0;
 4 if x > 5 then
 5 x is greater than 5;
                                                                                          // This is also a comment
 6 else
 7 | x is less than or equal to 5;
 8 end
 9 foreach y in \theta...5 do
10 y \leftarrow y + 1;
11 end
12 for y in 0..5 do
13 y \leftarrow y - 1;
14 end
15 while x > 5 do
16 x \leftarrow x - 1;
17 end
18 return Return something here;
```

# Chapter 2