



《计算概论A》课程

计算机的基本原理

李 戈

北京大学 信息科学技术学院 软件研究所

2010年9月10日



北京大学



图灵机的由来

- 第一次数学危机

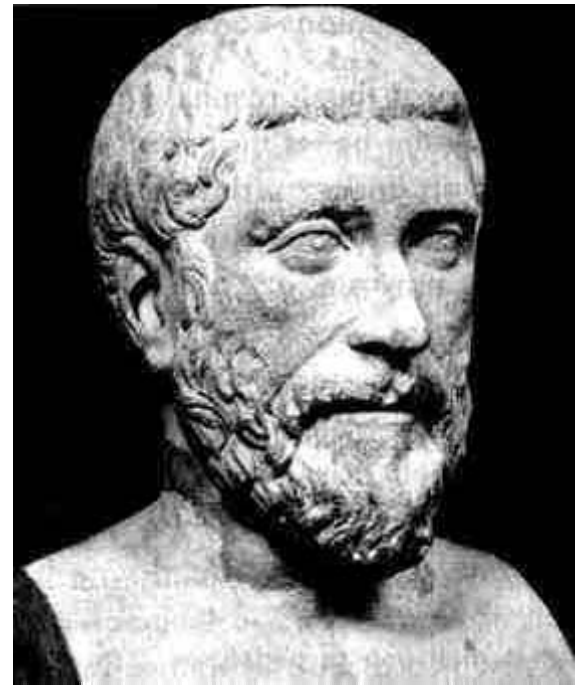
- 现代意义下的数学来源于公元前500年左右古希腊的毕达哥拉斯学派。他们认为“万物皆数”，“一切数均可表成整数或整数之比”是这一学派的数学信仰。

- “希帕索斯悖论”

- 毕达哥拉斯证明了勾股定理，也同时发现了某些直角三角形的三边比不能用整数来表达，也就是勾长或股长与弦长是不可通约的。

- 危机的缓解：

- 到十九世纪下半叶，实数理论建立后，无理数本质被彻底搞清，无理数在数学中合法地位的确立，才真正彻底、圆满地解决了第一次数学危机。



北京大学



图灵机的由来

- 第二次数学危机

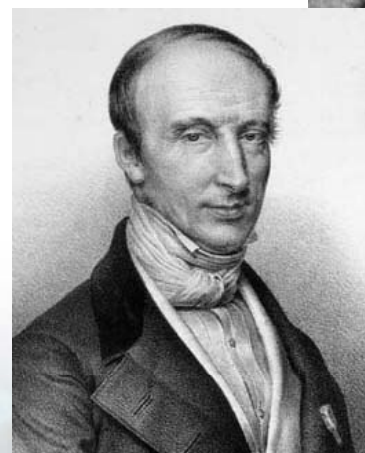
- 十七世纪，**牛顿**与**莱布尼兹**各自独立发现了**微积分**，但两人的理论都建立在**无穷小**分析之上，而对基本概念无穷小量的理解与运用却是混乱的。

- “**贝克莱悖论**”

- 无穷小量在牛顿的理论中“一会儿是零，一会儿又不是零”。贝克莱嘲笑无穷小量是“已死量的幽灵”。

- 危机的缓解：

- 19世纪末，**柯西**、**魏尔斯特拉斯**、**戴德金**、**康托尔**各自经过独立的研究，重建微积分学基础，都将分析基础归结为实数理论，**数学分析的无矛盾性**问题归纳为**实数论的无矛盾性**，使微积分学建立在牢固可靠的基础之上。



北京大学



图灵机的由来

• 第三次数学危机

- 十九世纪下半叶，**康托尔**创立了著名的**集合论**。数学家们发现，从自然数与康托尔集合论出发可建立起整个数学大厦。
- 集合论成为现代数学的基石。“一切数学成果可建立在集合论基础上”。
- 1900年，国际数学家大会上，法国著名数学家**庞加莱**就曾兴高采烈地宣称：“...借助集合论概念，我们可以建造整个数学大厦...今天，我们可以说绝对的严格性已经达到了...”



北京大学



图灵机的由来

● “罗素悖论”

- 在塞尔维亚有一位理发师，他宣称：他只给所有不给自己理发的人理发，不给那些给自己理发的人理发。可是当他自己要理发时，却陷入了尴尬境地。
- 若他不给自己理发，根据他的第一个条件，则应该给自己理发；若给自己理发，根据他第二个条件，他不该给自己理发。总之，无论理不理发，都违背了自己的诺言。
- S 由一切不是自身元素的集合所组成。然后罗素问： S 是否属于 S 呢？如果 S 属于 S ，根据 S 的定义， S 就不属于 S ；反之，如果 S 不属于 S ，同样根据定义， S 就属于 S 。无论如何都是矛盾的。



罗素

德国数学家、逻辑学家弗雷格：

“一位科学家不会碰到比这更难堪的事情了，在他的工作即将结束时，其基础崩溃了。罗素先生的一封信正好把我置于这个境地。”



北京大学



图灵机的由来

- 哥德尔不完备性定理：
 - 哥德尔于1931年成功地证明：任何一个数学系统，只要它是从有限的公理和基本概念中推导出来的，并且从中能推证出自然数系统，就可以在其中找到一个命题，对于它我们既没有办法证明，又没有办法推翻。
 - 哥德尔不完全定理的证明结束了关于数学基础的争论，宣告了把数学彻底形式化的愿望是不可能实现的。



北京大学



什么是可计算的 (Computable)?

- 可计算：在可以预先确定的时间和步骤之内能够具体进行的计算。
 - 在电子数字计算机出现之前，数理逻辑学家们就开始研究可计算问题了。他们的思路是：
 - 为计算建立一个数学模型，称为计算模型，然后证明，凡是这个计算模型能够完成的任务，就是可计算的任务。
 - 图灵机就是这样的— 一个计算模型。
 - 给定符号序列 A ，如果用图灵机能够得出对应的符号序列 B ，那么从 A 到 B 就是可计算的。



北京大学



图灵与图灵机

- 英国数学家艾伦•图灵（**Alan Turing**）
 - 1936年，图灵在其著名的论文《论可计算数在判定问题中的应用》一文中提出了一种理想的计算机器的数学模型——图灵机（**Turing Machine**）。
 - 一切可能的机械式计算过程都能由图灵机实现



1937 Alan Turing's paper "On Computable Numbers" presents the concept of the Turing machine.



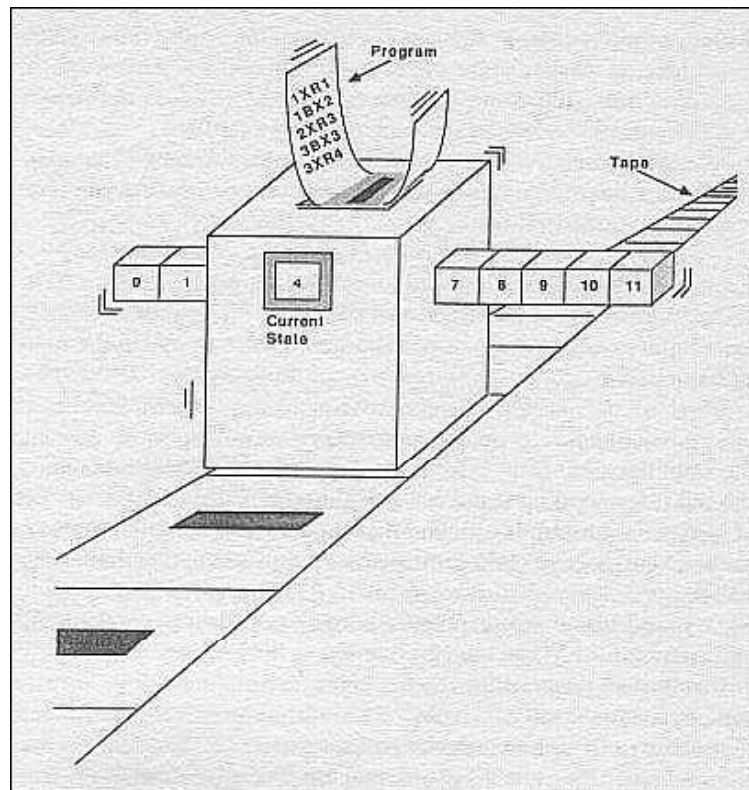
北京大学



图灵机

- 图灵机的组成

- 一条双向都可无限延长的被分为一个个小方格的存储带
- 一个有限状态控制器
- 一个读写磁头组成



- 设：初始时存储带上的符号序列是输入I；
- 运行结束时带上的符号序列是输出O；
- 图灵机T实现的计算就是 $T(I) = O$

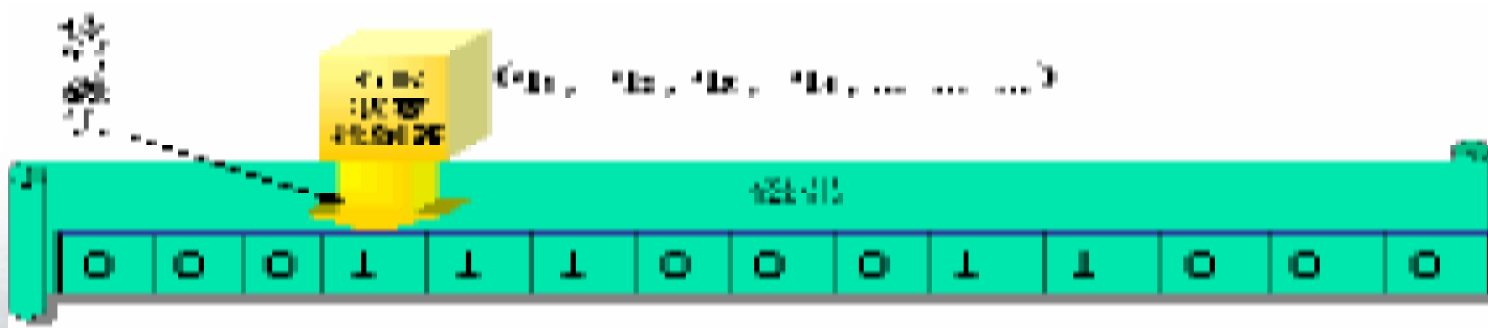


北京大学



每一步工作的过程

- 读“读写磁头”当前所扫描的存储带方格的存储内容 si ;
- 根据 si 的值、“有限控状态制器”当前内部状态 qi 和运算法则
 - 决定在当前方格写入新的内容 si'
 - 并决定“读写磁头”由当前位置或左移(一格)、或右移(一格)、或不移动、或停机
 - 并决定“有限控状态制器”新的控制状态 $qi+1$
- 进入下一步工作，按同样的方式工作；如此周而复始，直到遇到命令机器停机。



北京大学



图灵机程序

- 图灵机程序可以由一个五元组序列来定义：

$\langle q, b, a, m, q' \rangle$

- q ：当前状态
- q' ：下一状态
- b ：当前方格中的符号
- a ：当前方格中修改后的符号
- m ：磁头移动的方向，左移L、右移R，不动H

- $\langle q_2, 1, 0, R, q_5 \rangle$**

- 当前控制器处于状态 q_2 ，磁头所指的磁带方格内容为 1
- 现在要采取的动作是：将该磁带方格的内容改写为 0
- 磁头向右移动一格，控制器内状态变为 q_5



北京大学



用图灵机来进行计算

● 例：

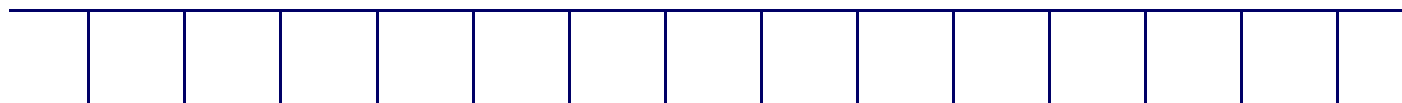
读写头

字母表：{ 1, b }

机器状态：{ q1, q2, q3 }

代表空白

带



控制器

程序

一条指令

| | | | | |
|----|---|---|---|----|
| q1 | 1 | 1 | R | q1 |
| q1 | b | 1 | R | q2 |
| q2 | 1 | 1 | R | q2 |
| q2 | b | b | L | q3 |
| q3 | 1 | b | H | q3 |
| q3 | b | b | H | q3 |



北京大学



用图灵机来进行计算

- 例：

读写头

字母表：{ 1, b }

机器状态：{ q1, q2, q3 }

代表空白

带



当前机器状态

控制器

当前应写入的符号

程序

当前读入的符号

读写头的动作：
R—右移；L—
左移；H—不动。

下一机器状态

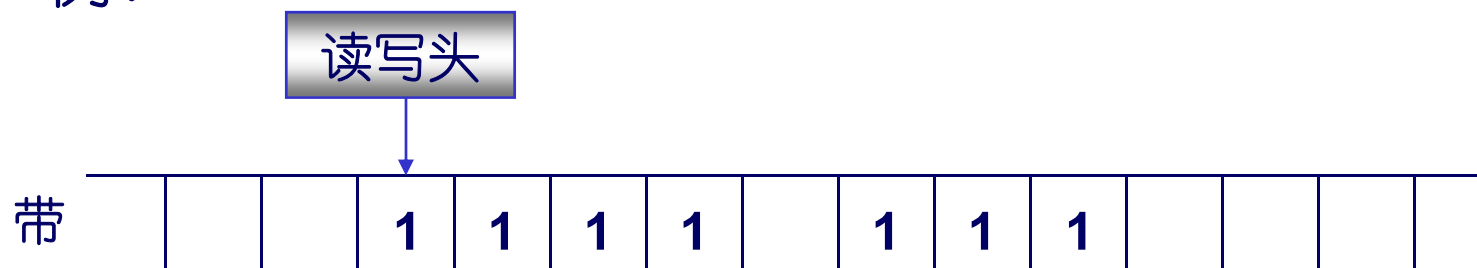
| | | | | |
|----|---|---|---|----|
| q1 | 1 | 1 | R | q1 |
| q1 | b | 1 | R | q2 |
| q2 | 1 | 1 | R | q2 |
| q2 | b | b | L | q3 |
| q3 | 1 | b | H | q3 |
| q3 | b | b | H | q3 |



北京大学

用图灵机来进行计算

● 例：



控制器

当前机器状态：**q1**

程序

| | | | | |
|----|---|---|---|----|
| q1 | 1 | 1 | R | q1 |
| q1 | b | 1 | R | q2 |
| q2 | 1 | 1 | R | q2 |
| q2 | b | b | L | q3 |
| q3 | 1 | b | H | q3 |
| q3 | b | b | H | q3 |

指令各部分的合作：

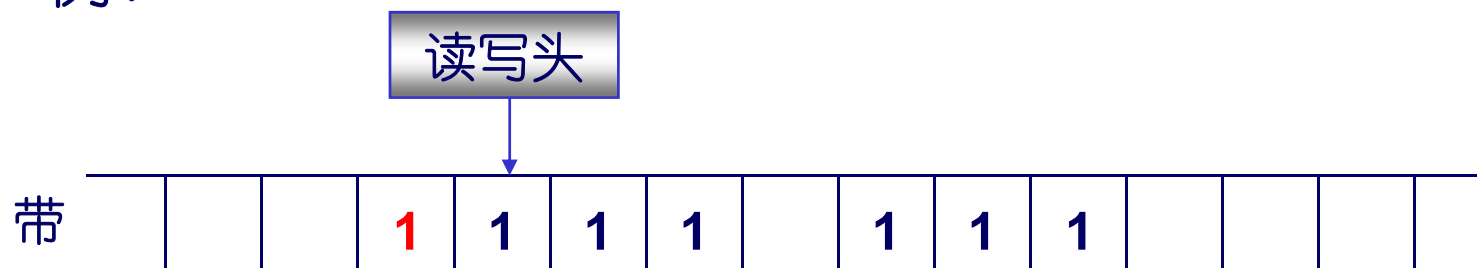
- 1) 在当前机器状态下
- 2) 判断读入的符号
- 3) 写一个符号
- 4) 控制读写头动作
- 5) 设置下一机器状态



北京大学

用图灵机来进行计算

● 例：



控制器

当前机器状态：q1

程序

| | | | | |
|----|---|---|---|----|
| q1 | 1 | 1 | R | q1 |
| q1 | b | 1 | R | q2 |
| q2 | 1 | 1 | R | q2 |
| q2 | b | b | L | q3 |
| q3 | 1 | b | H | q3 |
| q3 | b | b | H | q3 |

指令各部分的合作：

- 1) 在当前机器状态下
- 2) 判断读入的符号
- 3) 写一个符号
- 4) 控制读写头动作
- 5) 设置下一机器状态



北京大学

用图灵机来进行计算

● 例：



控制器

当前机器状态：q1

程序

| | | | | |
|----|---|---|---|----|
| q1 | 1 | 1 | R | q1 |
| q1 | b | 1 | R | q2 |
| q2 | 1 | 1 | R | q2 |
| q2 | b | b | L | q3 |
| q3 | 1 | b | H | q3 |
| q3 | b | b | H | q3 |

指令各部分的合作：

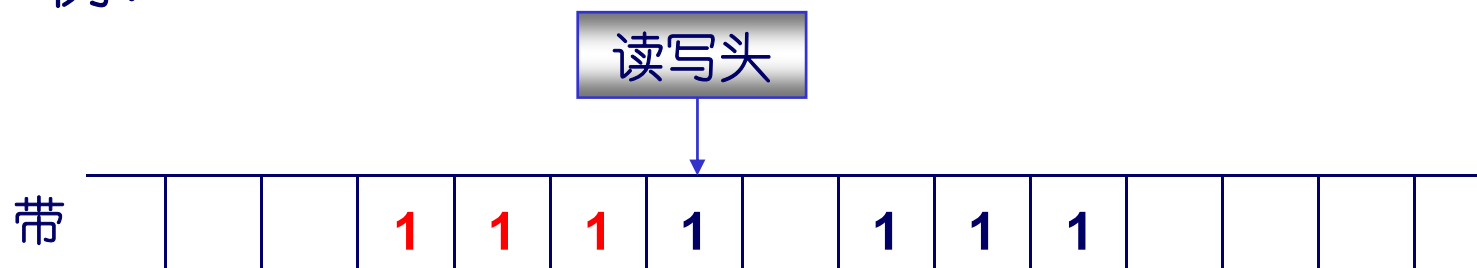
- 1) 在当前机器状态下
- 2) 判断读入的符号
- 3) 写一个符号
- 4) 控制读写头动作
- 5) 设置下一机器状态



北京大学

用图灵机来进行计算

● 例：



控制器

当前机器状态：q1

程序

| | | | | |
|----|---|---|---|----|
| q1 | 1 | 1 | R | q1 |
| q1 | b | 1 | R | q2 |
| q2 | 1 | 1 | R | q2 |
| q2 | b | b | L | q3 |
| q3 | 1 | b | H | q3 |
| q3 | b | b | H | q3 |

指令各部分的合作：

- 1) 在当前机器状态下
- 2) 判断读入的符号
- 3) 写一个符号
- 4) 控制读写头动作
- 5) 设置下一机器状态

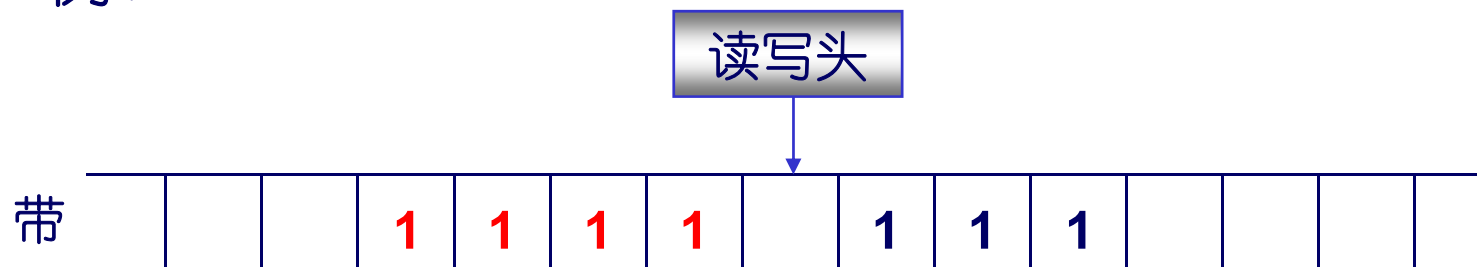


北京大学



用图灵机来进行计算

● 例：



控制器

当前机器状态：**q1**

程序

| | | | | |
|----|---|---|---|----|
| q1 | 1 | 1 | R | q1 |
| q1 | b | 1 | R | q2 |
| q2 | 1 | 1 | R | q2 |
| q2 | b | b | L | q3 |
| q3 | 1 | b | H | q3 |
| q3 | b | b | H | q3 |

指令各部分的合作：

- 1) 在当前机器状态下
- 2) 判断读入的符号
- 3) 写一个符号
- 4) 控制读写头动作
- 5) 设置下一机器状态



北京大学

用图灵机来进行计算

● 例：



控制器

当前机器状态：**q2**

程序

| | | | | |
|----|---|---|---|----|
| q1 | 1 | 1 | R | q1 |
| q1 | b | 1 | R | q2 |
| q2 | 1 | 1 | R | q2 |
| q2 | b | b | L | q3 |
| q3 | 1 | b | H | q3 |
| q3 | b | b | H | q3 |

指令各部分的合作：

- 1) 在当前机器状态下
- 2) 判断读入的符号
- 3) 写一个符号
- 4) 控制读写头动作
- 5) 设置下一机器状态

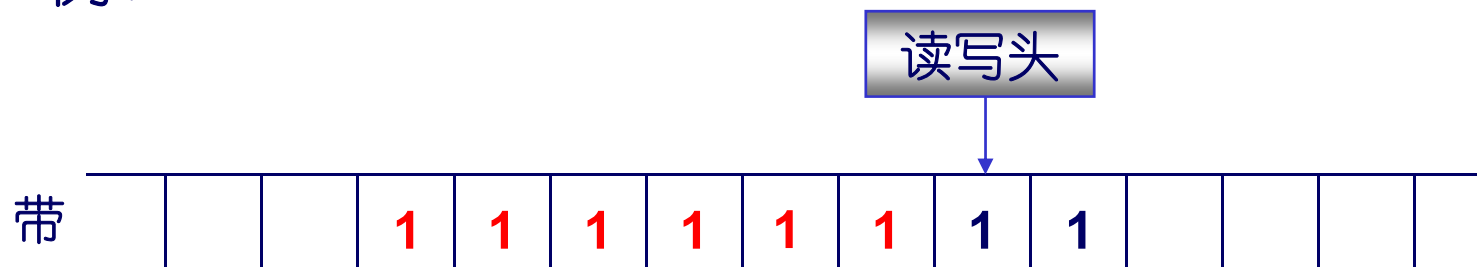


北京大学



用图灵机来进行计算

● 例：



控制器

当前机器状态：q2

程序

| | | | | |
|----|---|---|---|----|
| q1 | 1 | 1 | R | q1 |
| q1 | b | 1 | R | q2 |
| q2 | 1 | 1 | R | q2 |
| q2 | b | b | L | q3 |
| q3 | 1 | b | H | q3 |
| q3 | b | b | H | q3 |

指令各部分的合作：

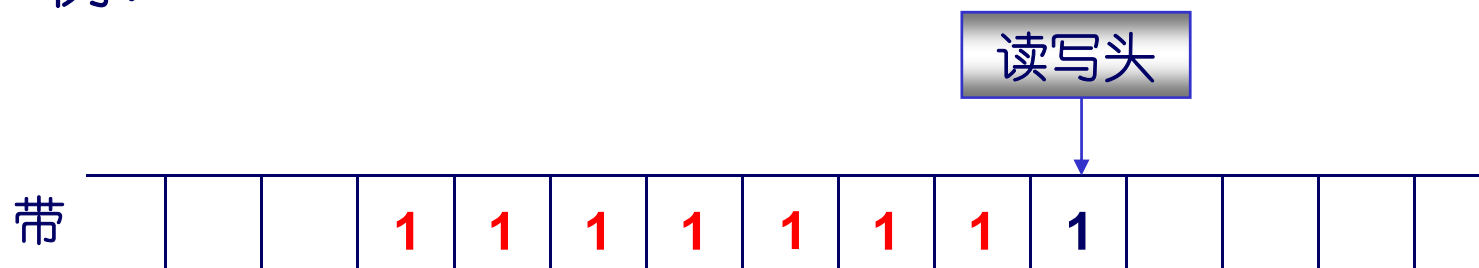
- 1) 在当前机器状态下
- 2) 判断读入的符号
- 3) 写一个符号
- 4) 控制读写头动作
- 5) 设置下一机器状态



北京大学

用图灵机来进行计算

● 例：



当前机器状态：q2

控制器

程序

| | | | | |
|----|---|---|---|----|
| q1 | 1 | 1 | R | q1 |
| q1 | b | 1 | R | q2 |
| q2 | 1 | 1 | R | q2 |
| q2 | b | b | L | q3 |
| q3 | 1 | b | H | q3 |
| q3 | b | b | H | q3 |

指令各部分的合作：

- 1) 在当前机器状态下
- 2) 判断读入的符号
- 3) 写一个符号
- 4) 控制读写头动作
- 5) 设置下一机器状态

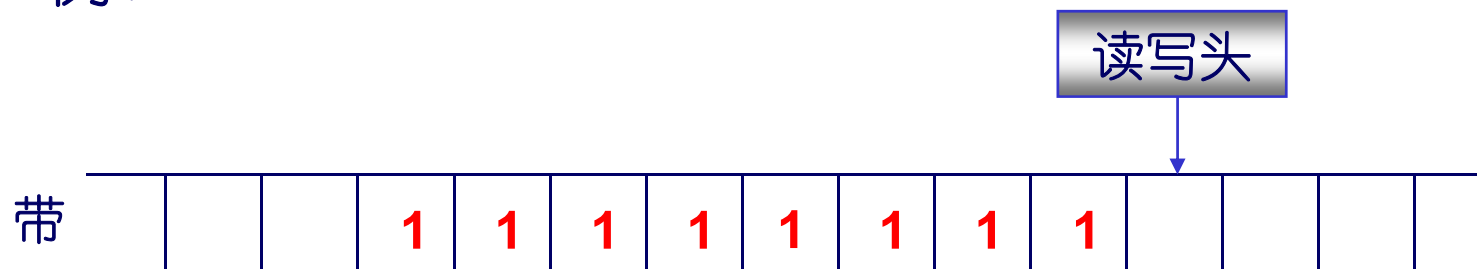


北京大学



用图灵机来进行计算

- 例：



当前机器状态：q2

控制器

程序

| | | | | |
|----|---|---|---|----|
| q1 | 1 | 1 | R | q1 |
| q1 | b | 1 | R | q2 |
| q2 | 1 | 1 | R | q2 |
| q2 | b | b | L | q3 |
| q3 | 1 | b | H | q3 |
| q3 | b | b | H | q3 |

指令各部分的合作：

- 1) 在当前机器状态下
- 2) 判断读入的符号
- 3) 写一个符号
- 4) 控制读写头动作
- 5) 设置下一机器状态

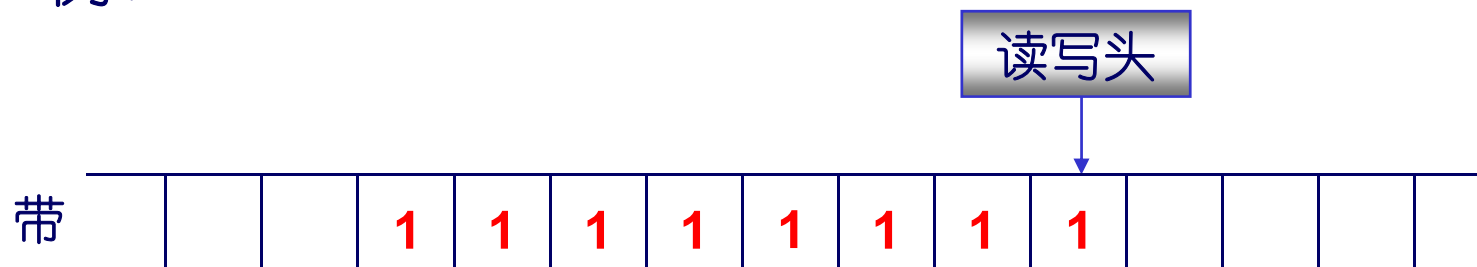


北京大学



用图灵机来进行计算

● 例：



当前机器状态：q3

控制器

程序

| | | | | |
|----|---|---|---|----|
| q1 | 1 | 1 | R | q1 |
| q1 | b | 1 | R | q2 |
| q2 | 1 | 1 | R | q2 |
| q2 | b | b | L | q3 |
| q3 | 1 | b | H | q3 |
| q3 | b | b | H | q3 |

指令各部分的合作：

- 1) 在当前机器状态下
- 2) 判断读入的符号
- 3) 写一个符号
- 4) 控制读写头动作
- 5) 设置下一机器状态

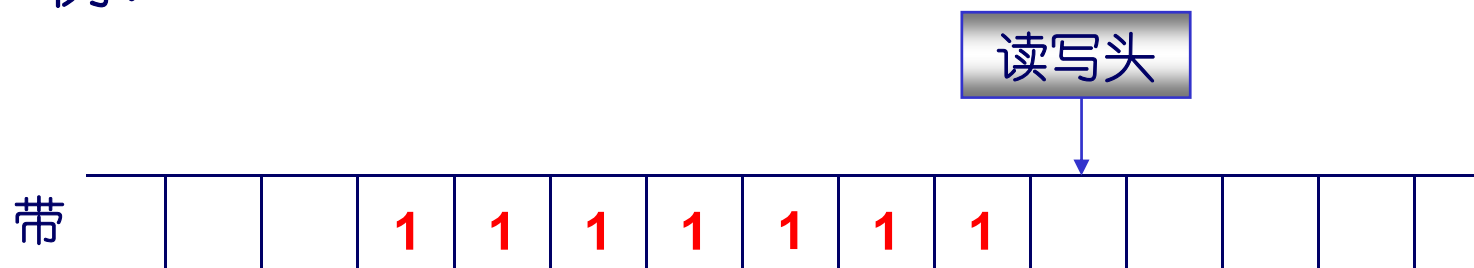


北京大学



用图灵机来进行计算

● 例：



控制器

当前机器状态：**q3**

程序

| | | | | |
|----|---|---|---|----|
| q1 | 1 | 1 | R | q1 |
| q1 | b | 1 | R | q2 |
| q2 | 1 | 1 | R | q2 |
| q2 | b | b | L | q3 |
| q3 | 1 | b | H | q3 |
| q3 | b | b | H | q3 |

指令各部分的合作：

- 1) 在当前机器状态下
- 2) 判断读入的符号
- 3) 写一个符号
- 4) 控制读写头动作
- 5) 设置下一机器状态



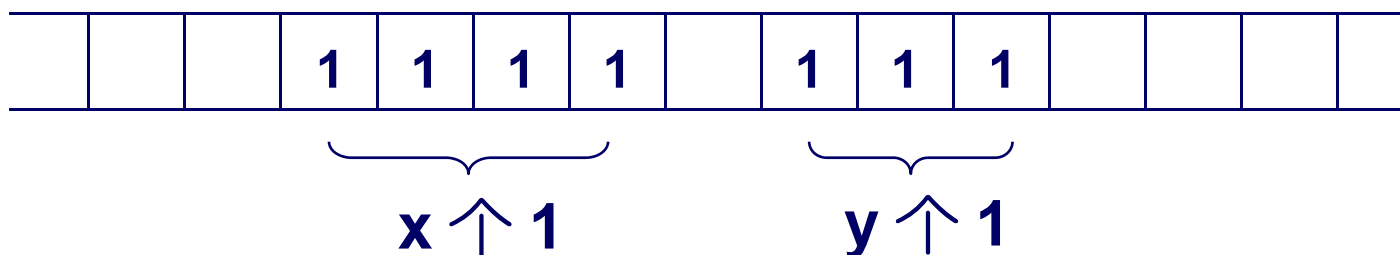
北京大学



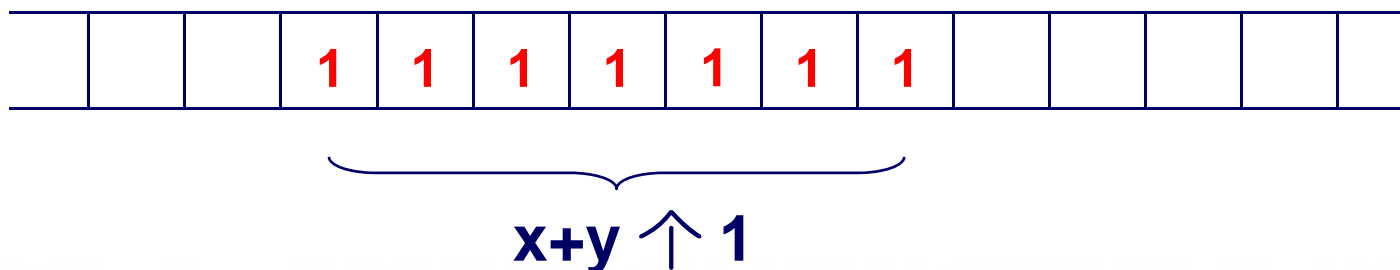
用图灵机来进行计算

- 这个例子中，是在用图灵机进行什么计算？

开始时：



结束时：



- 这是在任意两个大于 0 的整数的相加。



北京大学



图灵机的特点

- 具有可实现性：
 - 图灵机在一定程度上反映了人类最基本的、最原始的计算能力，它的基本动作非常简单、机械、确定。
- 具有函数 $F(x)$ 的计算能力：
 - 同一个图灵机可以进行规则相同、对象不同的计算。输入不同的开始的状态（读写头的位置、机器状态），获得相应的输出状态（计算结果）。
- 程序并非必须顺序执行
 - 虽然程序只能按线性顺序来表达指令序列，但程序的实际执行轨迹可以与表示的顺序不同。



北京大学



图灵机是不是万能的？

哪些问题是图灵机不能计算的？



北京大学



图灵机的用途

- 图灵的论点：
 - 一个问题是可判定的
 - 当且仅当能够找到一个图灵机程序，使得对于该问题的输入，图灵机能够给出确定的输出，即图灵机能够停机。
 - 哪些问题是不可判定的呢？
 - 与“图灵机停机问题”等价的问题，都是不可判定的。



北京大学



图灵机停机问题

- 图灵机停机问题:

- 求一台“万能的”图灵机 H , 把任意一台图灵机 M 输入给 H , 它都能判定 M 最终是否停机, 即: 输出一个明确的 “yes” 或 “no” 的答案。
- 求一个判断任意一个图灵机是否停机的一般方法。
- 图灵在1936年证明, 图灵机的停机问题是不可判定的, 即不存在一个图灵机能够判定任意图灵机对于任意输入是否停机。



北京大学



利用“康托尔的对角线删除法则”的证明

- 等价描述问题:

- 求一个程序 $P(X,Y)$, 它可以判断当任意一个程序 X 输入程序 Y 时是否存在死循环, 或者说是否停机。

- 证明:

- 假设这样的 $P(X,Y)$ 是存在的。则可以为所有的程序编号: 1, 2, 3,, 对数据 Y 也进行编号1, 2, 3,

| | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | | Y | |
|-----|-------|-----|-----|-----|-----|-----|-------|-----|-------|
| 1 | yes | no | no | yes | yes | no | | yes | |
| 2 | no | no | yes | yes | no | yes | | no | |
| ... | | | | | | | | | |
| X | no | yes | no | yes | yes | no | | yes | |
| ... | | | | | | | | | |





利用“康托尔的对角线删除法则”的证明

- 找出对角线序列
 - 把上表**对角线上的元素**挑选出来，得到序列：
yes,no,no,yes,
- 构造对角线删除序列
 - 根据这个序列可以**构造一个反序列**：
no,yes,yes,no,
- 对角线删除序列是否在表中的某一行上出现？

| | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | | Y | |
|-----|-------|-----|-----|-----|-----|-----|-------|-----|-------|
| 1 | yes | no | no | yes | yes | no | | yes | |
| 2 | no | no | yes | yes | no | yes | | no | |
| ... | | | | | | | | | |
| X | no | yes | no | yes | yes | no | | yes | |
| ... | | | | | | | | | |



不可计算问题的判定

- 不可计算的问题：
 - 图灵机不能解的问题也就是一切计算机不能解的问题，也叫做不可计算的问题。
 - 存在一类问题：人类能构造出来，而图灵机是不能解
 - 计算机的计算能力存在极限。
- 计算等价性原理，
 - 所有不可计算问题都和图灵停机问题是计算等价的
 - 能够被归结为图灵停机问题的问题都是不可判定的



北京大学



如何让图灵机变成计算机？

—— 关于字母表

计算机里的数字应该如何表示？



北京大学



字母表的问题

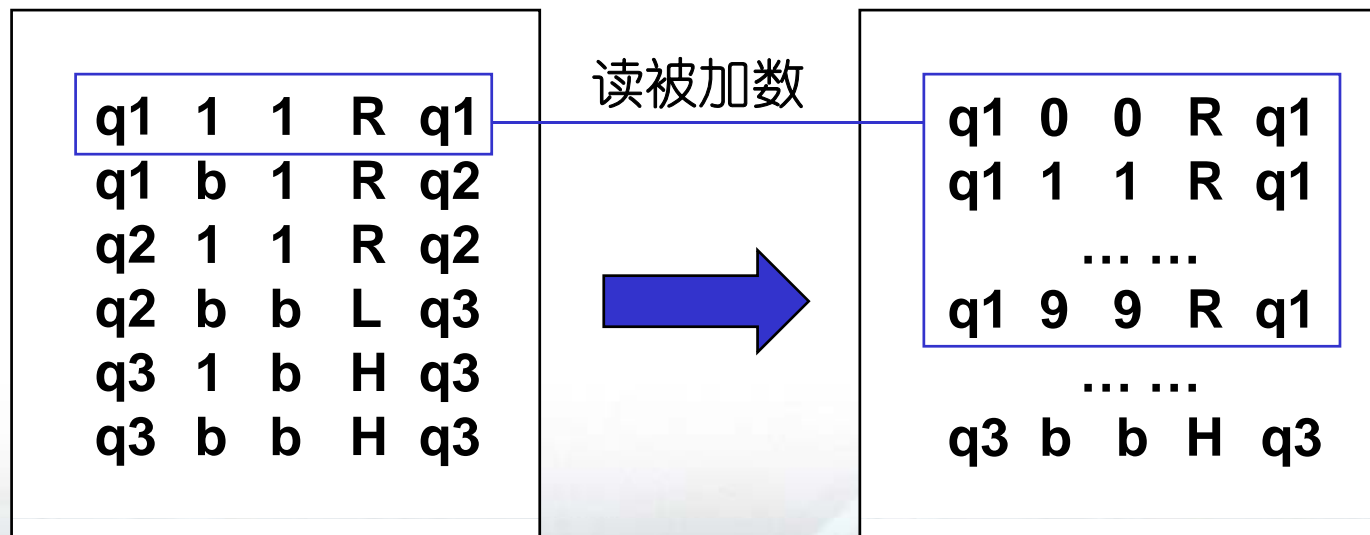
- 字母表是 $\{1, b\}$
 - 符号 “b”
 - 表示计算对象和计算结果的边界 (Blank)
 - 符号 “1”
 - 表示计算对象和计算结果的数值
- 字母表的问题：
 - 使用符号 “1”表示数字 1
 - 数值 1,000,000 应由一百万个 1 来表示
 - 读入这一个数，读写头就要移动一百万次
 - 显然不合理、不实际





字母表的问题

- 如果使用“十进制”
 - 字母表中包含**11个符号**：{ 0, 1, ..., 9, b }
 - 用于图灵机控制的**程序要大量增加**
 - 确定当前指令也需要更多的时间





字母表的问题

- 怎样用机器来表示带上的符号？
 - 字母表中的符号越多，用机器表示的困难就越大
 - 有限状态控制器的状态越多，机器表示困难就越大
- 字母表与状态：
 - 字母表中符号的最优数量，是欧拉常数 e (2.7182818284590...)，取整后为 3。
 - 与具有两个状态的电子元件相比，具有三个状态的电子元件在制造上更困难，可靠性更低。



北京大学



十进制、二进制、十六进制

- 十进制:

- 计数符号: 0、1、2、3、4、5、6、7、8、9

- 基数: 10 $256 = 2 \times 10^2 + 5 \times 10^1 + 6 \times 10^0$

- 二进制:

- 基数符号: 0、1

- 基数: 2 $10110 = 1 \times 2^4 + 0 \times 2^3 + 1 \times 2^2 + 1 \times 2^1 + 0 \times 2^0$

- 十六进制:

- 基数符号: 0、1、2、3、4、5、6、7、8、9、A、B、C、D、E、F

- 基数: 16 $(ABCD)_{16} = A \times 16^3 + B \times 16^2 + C \times 16^1 + D \times 16^0$



北京大学



十进制 转换为二进制

- 将**123** (**10**) 转换成等值的二进制数：

除以2的商 (取整) 余数

$$123/2 = 61 \quad 1$$

$$61/2 = 30 \quad 1$$

$$30/2 = 15 \quad 0$$

$$15/2 = 7 \quad 1$$

$$7/2 = 3 \quad 1$$

$$3/2 = 1 \quad 1$$

$$1/2 = 0 \quad 1$$

- 自下而上地依次将余数加以汇集，即得到对应的二进制数：**1111011**



北京大学



二进制 转换为 八进制、十六进制

- 从 二进制 到 八进制

- 从右向左，每三位进行一次转换，即从二进制数的值转换成等值的八进制数字。

- 从 二进制 到 十六进制

- 从右向左，每四位进行一次转换，即从二进制数的值转换成等值的十六进制数字。

- 例：转换 **1111011 (2)**

- $1111011_{(2)} = 173_{(8)}$

- $1111011_{(2)} = 7B_{(16)}$



北京大学



小结一下

- 已经解决的问题：
 - 所有的数字运算都可以转换为二进制数的计算；
- 接下来的问题：
 - 怎么让机器（或电路）完成二进制的计算？



北京大学



如何让图灵机变成计算机？

—— 关于控制器

【需要一种新的计算理论】



北京大学



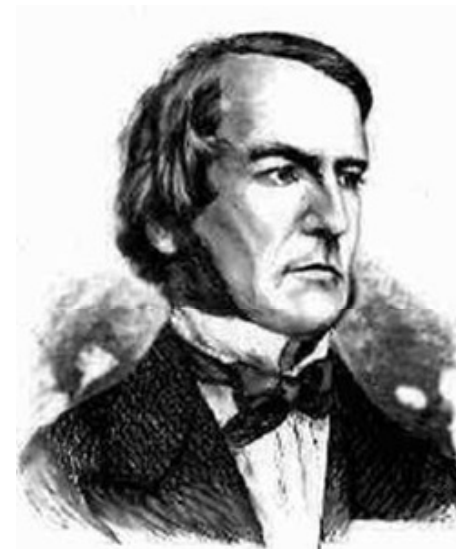
控制器的问题

- 控制器的基本要求

- 控制器必须有逻辑判断能力
- 控制器必须有逻辑计算能力

- 布尔代数：

- 基本状态：是、非
- 基本计算：与、或、非



英国数学家布尔（G. Boole）

1854年：布尔发表《思维规律的研究——逻辑与概率的数学理论基础》，并综合其另一篇文章《逻辑的数学分析》，创立了一门全新的学科——布尔代数，为计算机的开关电路设计提供了重要的数学方法和理论基础。



北京大学



布尔运算的基本逻辑

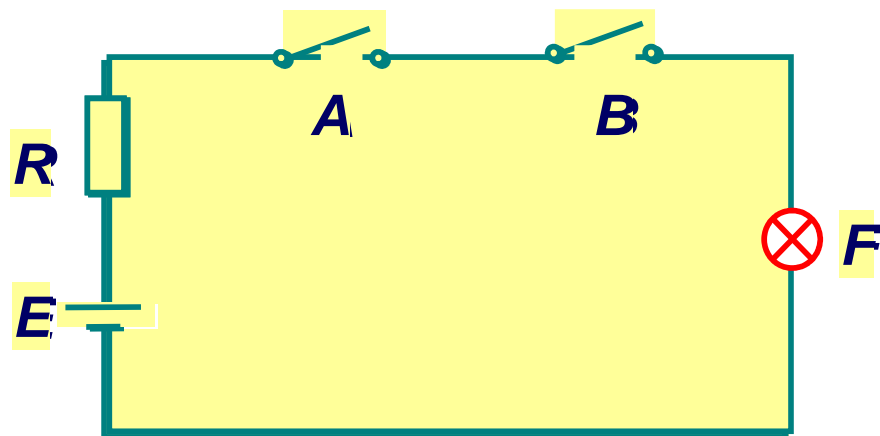
- 基本逻辑运算
 - 与逻辑（与运算、逻辑乘）
 - 或逻辑（或运算、逻辑加）
 - 非逻辑（非运算、逻辑反）
- 常用复合逻辑
 - “与非逻辑”
 - “或非逻辑”
 - “与或非” 逻辑
 - “同或” “异或” 逻辑



北京大学

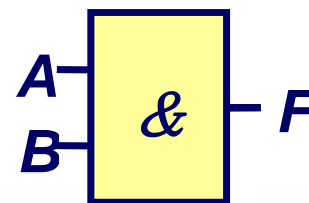
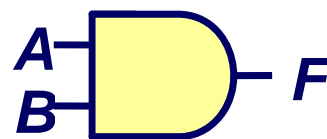
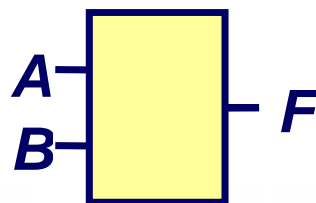
与逻辑（与运算、逻辑乘）

- 逻辑函数表达式： $F = A \cdot B$



真值表

| AB | F |
|------|-----|
| 00 | 0 |
| 01 | 0 |
| 10 | 0 |
| 11 | 1 |



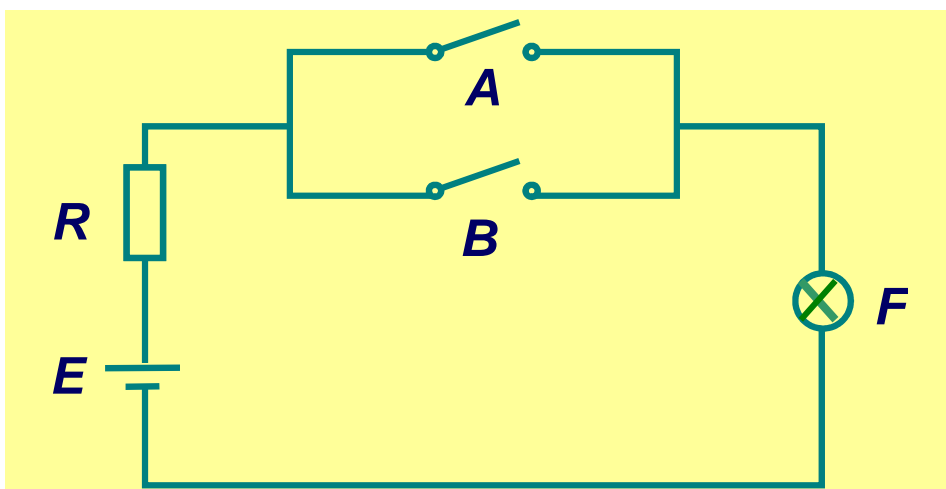
(a) 国家标准 (b) 国外流行 (c) 国际标准



北京大学

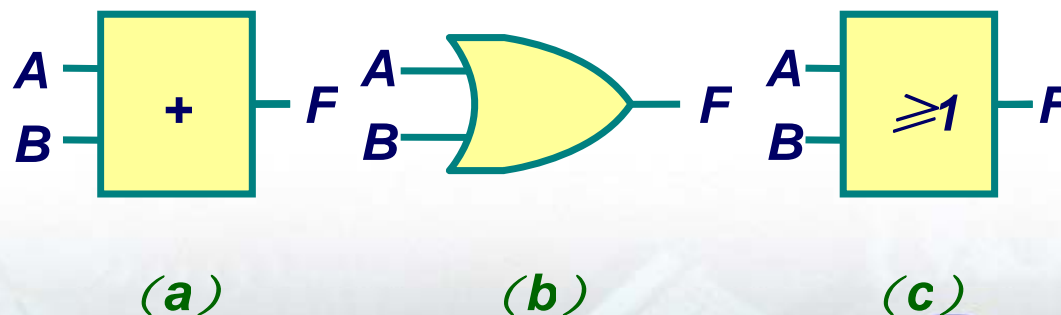
或逻辑(或运算、逻辑加)

- 逻辑函数表达式: $F = A + B$



真值表

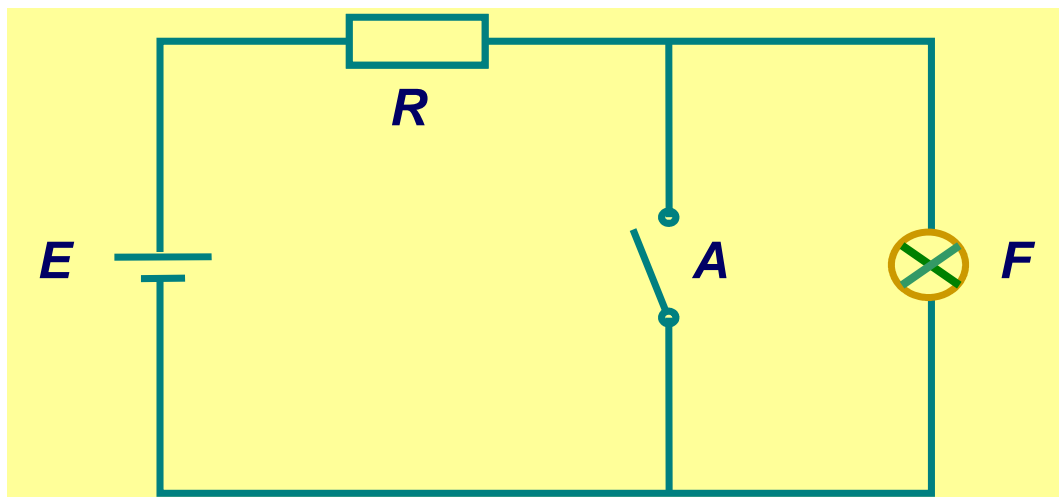
| AB | F |
|------|-----|
| 00 | 0 |
| 01 | 1 |
| 10 | 1 |
| 11 | 1 |



北京大学

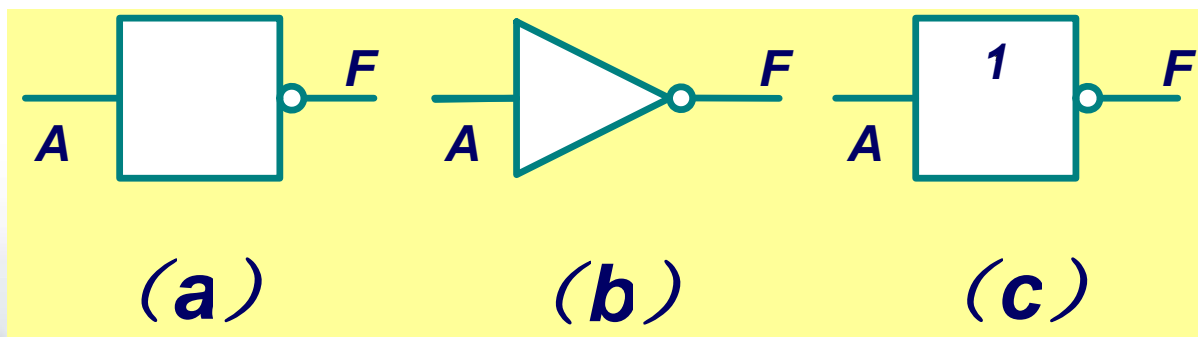
非逻辑(非运算、逻辑反)

- 逻辑函数表达式: $F = \bar{A}$



真值表

| A | F |
|-----|-----|
| 0 | 1 |
| 1 | 0 |



北京大学



“同或” “异或” 逻辑

- “异或” “同或” 逻辑

- 输入二变量相异为 “1”，相同为 “0”，称为 “异或” F1。
- 输入二变量相异为 “0”，相同为 “1”，称为 “同或” F2。

异或
同或

$$F_1 = \overline{A} B + A \overline{B} = A \oplus B$$

$$F_2 = \overline{A} \overline{B} + A B = A \odot B$$

由真值表可得出下式：

$$\overline{A \oplus B} = A \odot B$$

$$\text{或 } A \oplus B = \overline{A \odot B}$$

$$\text{即 } \overline{\overline{A} B + A \overline{B}} = \overline{\overline{A} \overline{B} + A B}$$

$$\text{或 } \overline{\overline{A} \overline{B} + A B} = \overline{\overline{A} B + A \overline{B}}$$

| A B | F_1 | F_2 |
|-----|-------|-------|
| 0 0 | 0 | 1 |
| 0 1 | 1 | 0 |
| 1 0 | 1 | 0 |
| 1 1 | 0 | 1 |

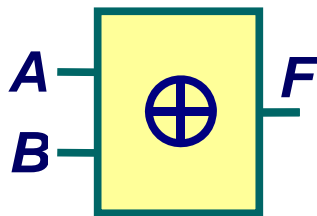


北京大学

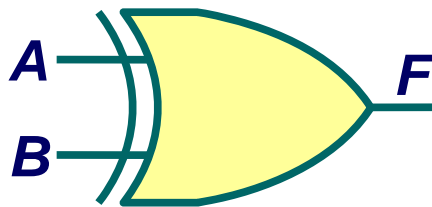


“异或” “同或” 逻辑

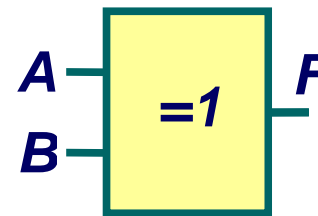
异或逻辑符号



(a)

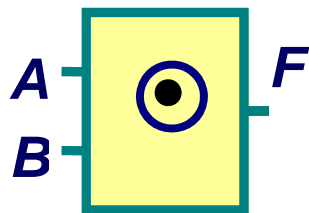


(b)

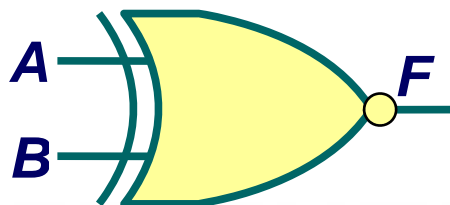


(c)

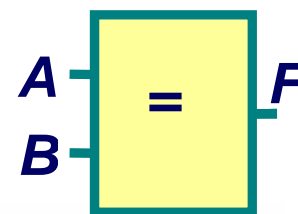
同或逻辑符号



(a)



(b)



(c)



北京大学



加法器

举例： $A=1101$ ， $B=1001$ ， 计算 $A+B$

$$\begin{array}{r} 1\ 1\ 0\ 1 \\ +\ 1\ 0\ 0\ 1 \\ \hline 1\ 0\ 1\ 1\ 0 \end{array}$$

加法运算的基本规则：

- (1) 逢二进一。
- (2) 最低位的相加，不需考虑进位。
- (3) 其余各位都是三个数相加，包括加数、被加数和低位来的进位。
- (4) 任何位相加都产生两个结果：本位和、向高位的进位。



北京大学



半加器

- 两个一位二进制数相加，只求本位和，不考虑低位的进位信号。

二进制加法：{ 变量只取0和1;
逢二进位。

$$\begin{array}{r} 1 \\ + 1 \\ \hline 1 \quad 0 \end{array}$$

本位加数

C:进位

S:本位和

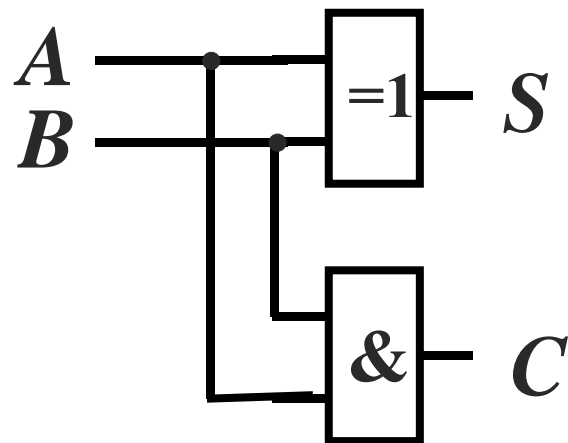


北京大学



半加器

逻辑图



逻辑符号



真值表

| A | B | C | S |
|-----|-----|-----|-----|
| 0 | 0 | 0 | 0 |
| 0 | 1 | 0 | 1 |
| 1 | 0 | 0 | 1 |
| 1 | 1 | 1 | 0 |

A---加数

B---被加数

S---本位和

C---进位

逻辑式

$$S = \bar{A}B + A\bar{B} = A \oplus B$$

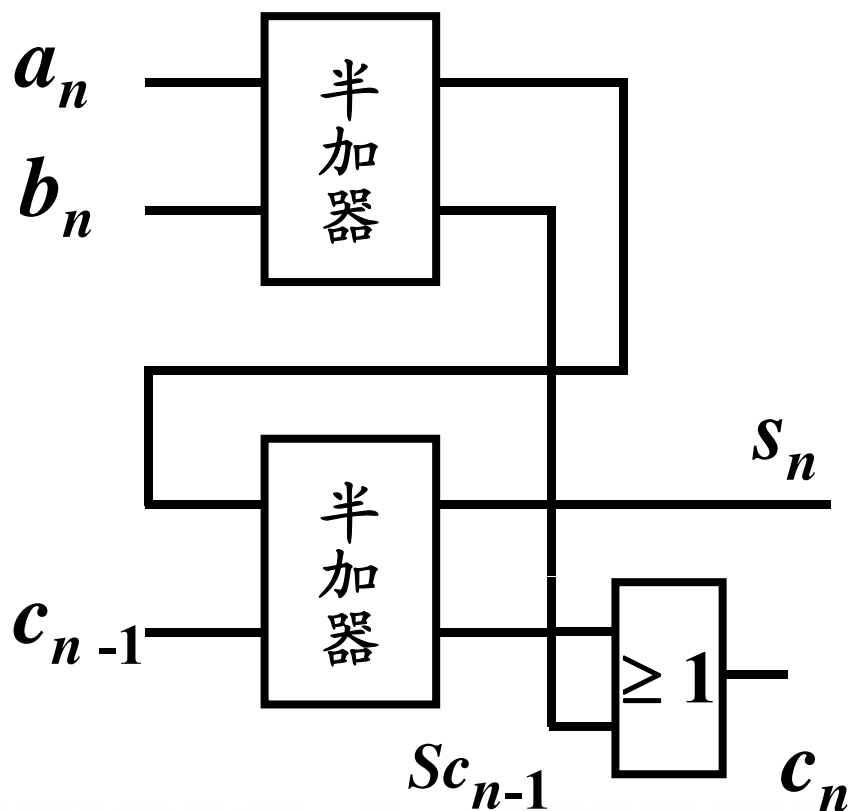
$$C = AB$$



北京大学



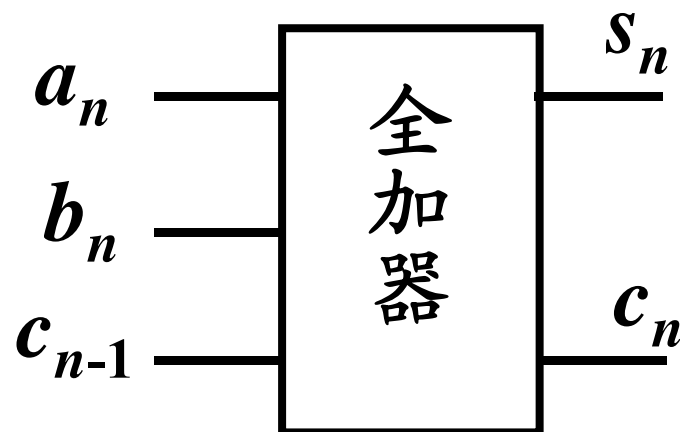
逻辑图



全加器

$$s_n = s\bar{c}_{n-1} + \bar{s}c_{n-1}$$

$$c_n = sc_{n-1} + a_nb_n$$



逻辑符号

a_n ---加数; b_n ---被加数; c_{n-1} ---低位的进位

s_n ---本位和; c_n ---进位



北京大学



再小结一下

- 已经解决的问题：
 - 所有的数字运算都可以转换为二进制数的计算；
 - 所有的二进制数的计算都可以根据“布尔代数”理论转换为基本的“布尔运算”；
- 接下来的问题：
 - 基本的“布尔运算”能由电路完成吗？



北京大学



数字逻辑电路

- 基本原理:

数的表示:

- 利用单向导电性或电压高低表示是、非

数的运算:

- 利用电路之间的转换关系表达与、或、非

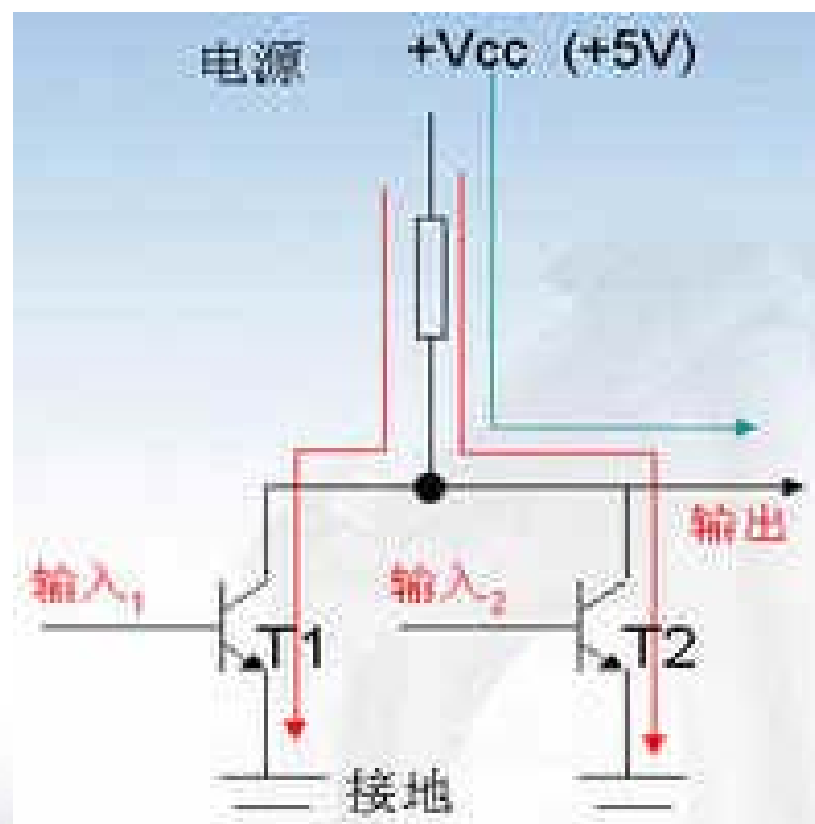
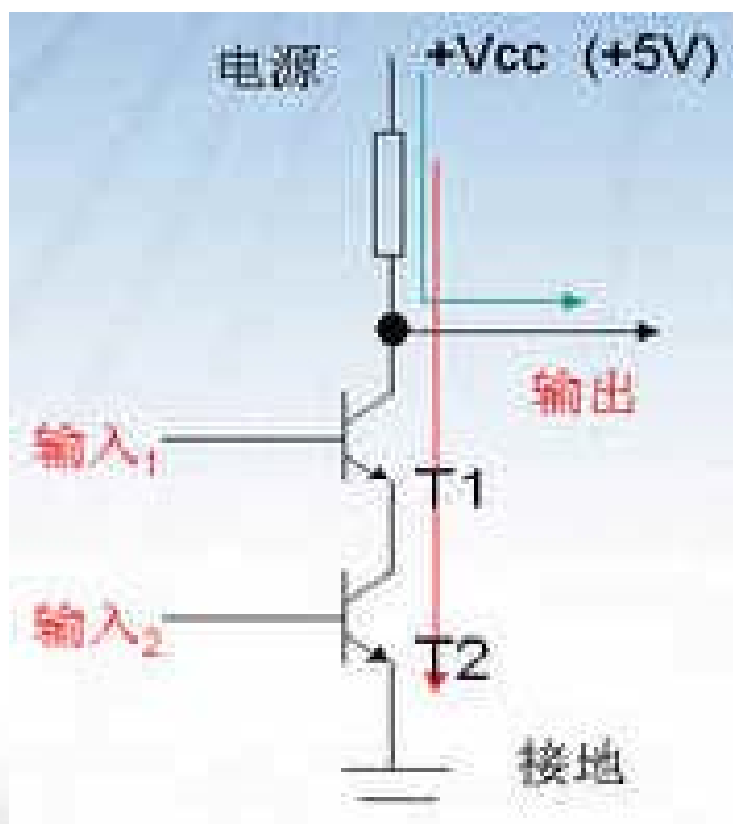


北京大学



与非、或非电路的实现

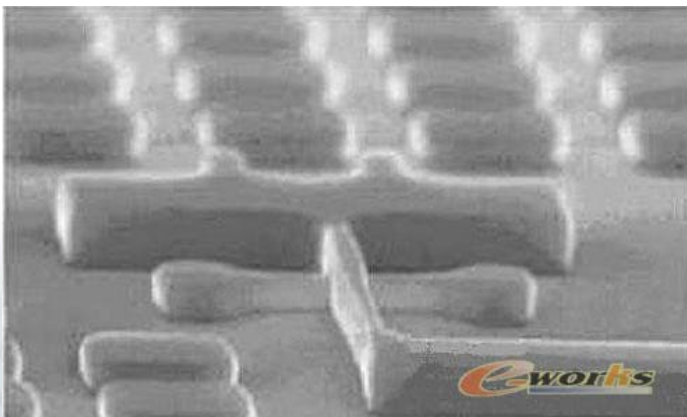
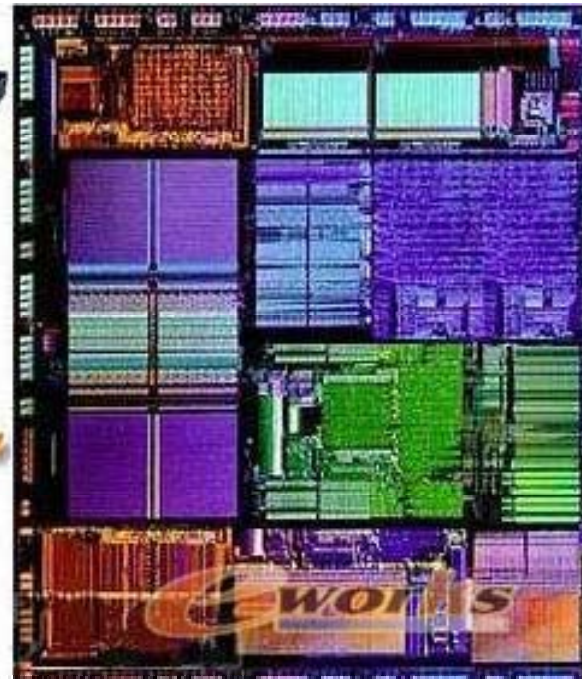
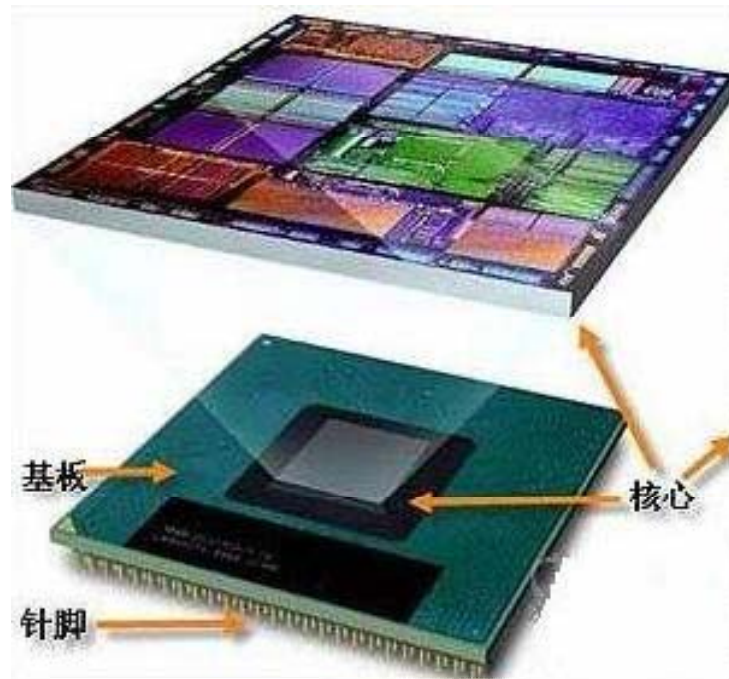
- 与非门电路
- 或非门电路



北京大学



CPU





再小结一下

- 已经解决的问题：
 - 所有的数字运算都可以转换为二进制数的计算；
 - 所有的二进制数的计算都可以根据“布尔代数”理论转换为基本的“布尔运算”；
 - 基本的“布尔运算”都可以由基本电路完成；
- 接下来的问题：
 - 程序怎么让CPU运行起来？



北京大学



作业

1. 在互联网上搜集关于CPU相关指标的资料，并确定自己所使用机器CPU的型号和各项性能指标。
2. 在互联网上搜集关于主板相关指标的资料，并确定自己所使用机器的主板型号和各项性能指标。
3. 请按照目前的市场行情给出4000元 或 7000元 或10000元的个人计算机硬件配置，需要给出每个部件名称、品牌、型号、价格。



北京大学



好好想想，有没有问题？

谢谢！



北京大学