數位濾波器

Github 網址(內有程式碼):

https://github.com/ChristopherChen070535/Digital-Filter

撰寫人:

國立台北大學通訊工程學系三年級陳品鈞

▶ 專題簡介

- imple_filter.c:主要功能包括讀取和儲存WAV檔案、將左聲道通過 通濾波器和並將右聲道通過阻波器,進行摺積濾波,最後計算並保存 濾波後信號的離散傅立葉變換結果。程式透過命令行參數接收濾波器 的階數、檔案名稱等設定,並輸出處理後的WAV檔案以及傅立葉變換 和濾波器係數的結果。
- show_data.py:此程式利用 Matplotlib 庫,對來自.txt 的脈衝響應和對數頻譜數據進行視覺化。首先,我定義了一個函數,可以從文本文件讀取數據,並以莖圖形式繪製脈衝響應,然後將這些脈衝響應保存為相應的 PNG 文件。接著,我再定義了另外兩個函數,用於讀取頻譜數據,並以對數形式繪製頻譜。
- run. sh: 用來將上述程式一鍵執行以得到結果

> 成果討論

- 1. M的意義:濾波器的長度 (M)是一個代表濾波器次數的長度,可以由window method 求出,決定了濾波器的複雜度和頻率響應的銳利度。在 simple_filter.c中,M 影響了 band_pass 函數和 high_pass、low_pass 函數的計算以及左聲道和右聲道的濾波器係數。其特性為較大的 M 通常會產生較複雜的濾波器,其頻率響應可能更銳利,但也可能導致更多的計算和運算成本。
- 2. impulse responses 的繪製以及改變 M 對其之影響: M 對於頻率響應之影響:較大的 M 通常導致頻率響應更為銳利,故濾波器在特定頻率範圍內的通過或阻擋特性更加明確,我們可以從下圖 1-6 觀察,我發現如果 M 越大的頻率響應的 sample index 部分越多且越密集,這也就證

實了前面的理論。

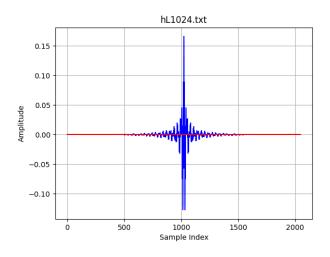


圖1:M為1024左聲道之脈衝響應

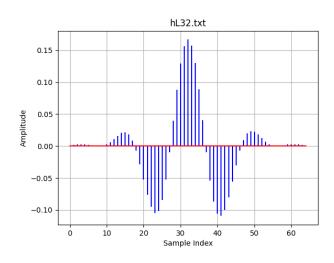


圖 2:M 為 32 左聲道之脈衝響應

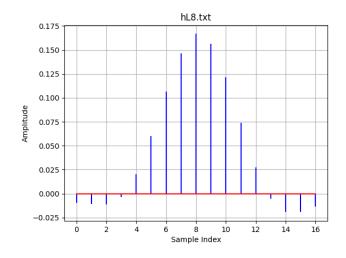


圖 3:M 為 8 左聲道之脈衝響應

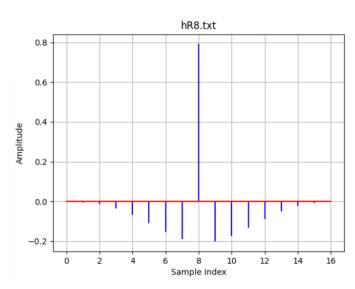


圖 4:M 為 8 右聲道之脈衝響應

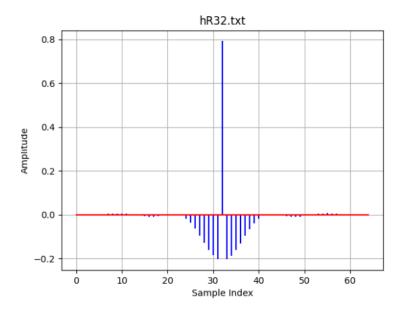
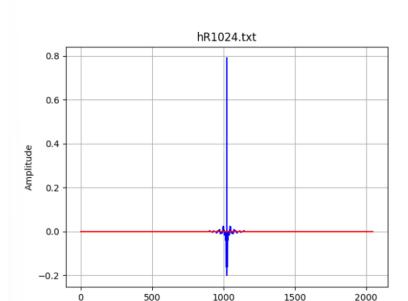


圖 5:M 為 32 右聲道之脈衝響應



Sample Index

圖 6:M 為 1024 右聲道之脈衝響應

3. log spectrum 的繪製以及改變 M 對其之影響:

在這個程式中,M 影響了 log spectrum 的計算,我們對 convolution 後的資料進行傅立葉轉換,再將每個頻率成分的振幅轉換為對數 (log) 後再乘以 20,而 M 又會根據上述所示影響到濾波器的寬度,所以 M 也會因此影響到 log spectrum,所以從下結果圖 7-9 中可以發現當 M 愈大時,呈現出來的濾波效果愈接近理想的 bandpass 以及 bandstop 濾波器(如下圖 10 濾波器示意圖)

在觀察 log spectrum 時,可以發現對數操作可以將幅度的大範圍變化轉換為較小的範圍,使得小信號的變化更容易觀察,因此和頻譜圖(如下圖 lloceaudio 顯示的頻譜圖)進行比較時,我們可以發現其結果會相似,在波型上的形狀相似尤其是某些突出點,這也代表濾波及阻波效果相似,但不會完全相同,因此也可以根據 oceaudio 顯示的頻譜圖推論我們產生之 log spectrum 正確(下圖 7-9)。

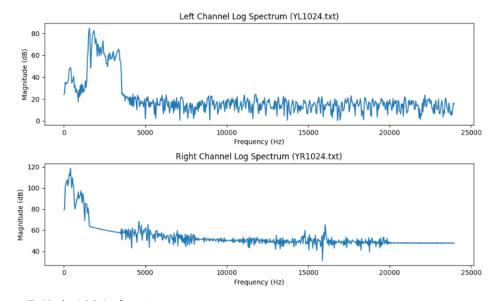


圖 7:M 為 1024 時之 logspectrum

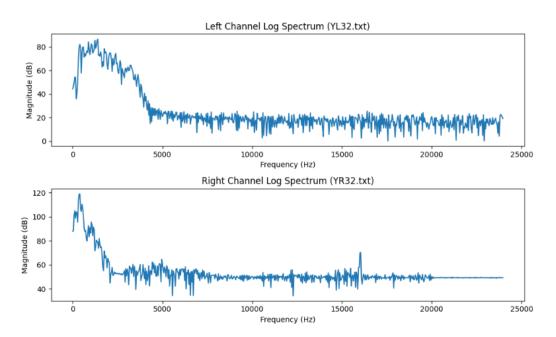


圖 8:M 為 32 時之 logspectrum

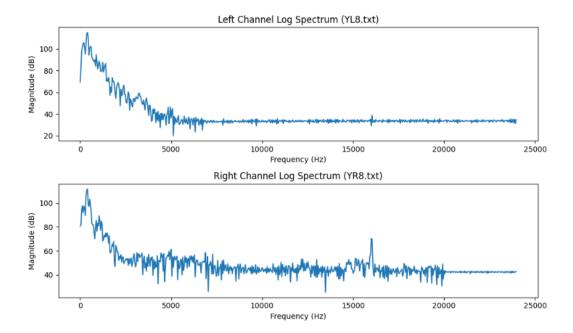


圖 9:M 為 8 時之 logspectrum

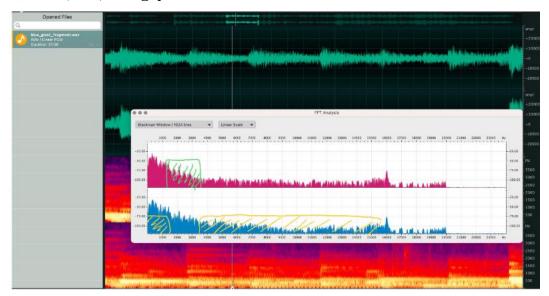


圖 10: 濾波器示意圖(綠色部分表示經過 bandpass 所剩之頻譜,橘色表示經過 bandstop 所剩之頻譜)

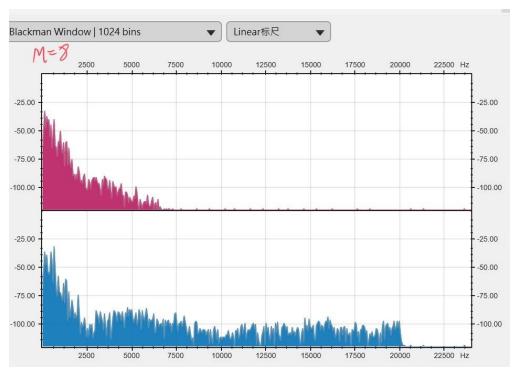


圖 11: oceaudio 顯示的頻譜圖

▶ 程式內容:

1. 低通濾波器:如下圖 12, m 和 n 是代表濾波器的範圍以及當前的頻率。 FL 是低通濾波器的截止頻率。 FS 是音訊的取樣率。 PI 是圓周率。 首先,程式計算了截止頻率 wc,這是以弧度表示的截止頻率。 如果 n 等於 m,表示該係數位於濾波器的中心,則回傳 wc/PI。 如果 n 不等於 m,程式乘上 Hamming 窗函式的值 (hamming 函式計算),為了將濾波器的頻率響應限制在截止頻率以內。

```
// 低邁達波器的頻率響應
float low_pass(int m, int n)
{
    float wc = 2 * PI * FL / FS;
    if (n == m)
    {
        return wc / PI;
    }
    else
    {
        return sinf(wc * ((float)(n - m))) / PI / ((float)(n - m)) * hamming(2 * m + 1, n);
    }
}
```

圖 12:低通濾波器的函式

2. 高通濾波器: FH 是高通濾波器的截止頻率。 其他變數和計算方式與 低通濾波器相似,不同之處在於迴傳值的判定和低通濾波器相反。

```
// 高通達波蓋的頻率管應
float high_pass(int m, int n)
{
    float wc = 2 * PI * FH / FS;
    if (n == m)
    {
        | return 1.0 - wc / PI;
    }
    else
    {
        | return (sinf(PI * ((float)(n - m))) - sinf(wc * ((float)(n - m)))) / PI / ((float)(n - m)) * hamming(2 * m + )
    }
}
```

圖 13:高通濾波器的函式

3. 帶通濾波器: 帶通濾波器通常用於從一個信號中選擇特定的頻率帶。 它允許通過一個特定的頻率範圍內的信號,而阻擋其他頻率範圍的信 號。

圖 14: 帶通濾波器的函式

4. 阻通濾波器:我將高通減去低通濾波器以實現阻帶濾波器

```
// 建立右聲道的帶阻濾波器
for (n = 0; n < (2 * M + 1); n++)
{
    h_R[n] = high_pass(M, n) - low_pass(M, n);
    fprintf(file_hR, "%.15e\n", h_R[n]);
}</pre>
```

圖 15: 阻通濾波器的函式

5. 傅立葉轉換:根據下圖 16,此函示主要是對通郭濾波器後的數值進行 傅立葉轉換,計算的方式是將數值轉為實部以及虛部在進行轉換如下 圖 17

```
// 傅立葉轉換函數
void DFT(short int *xn, int len, FILE *file_Y)
{
    int a, n;
    float Xr[N_FFT];
    float Xi[N_FFT];

    for (a = 0; a < N_FFT; a++)
    {
        Xr[a] = 0;
        Xi[a] = 0;
        Xi[a] = 0;
        Xi[a] = -xn[n] * hamming(N_FFT - 1, n - START) * cosf(2 * PI * a * (n - START) / N_FFT);
        Xi[a] -= xn[n] * hamming(N_FFT - 1, n - START) * sinf(2 * PI * a * (n - START) / N_FFT);
        }

        // 取log後乘以20
        float magnitude = 20 * log10f(sqrtf(Xr[a] * Xr[a] + Xi[a] * Xi[a]);
        fprintf(file_Y, "%.15e\n", fabs(magnitude));
    }
}
```

圖 17:離散傅立葉轉換的函式

$$e^{-j2\pi kn/N} = cos(\frac{2\pi kn}{N}) \ - \ jsin(\frac{2\pi kn}{N})$$

圖 17:傅立葉轉換之計算

▶ 心得與反思:此專題的製作我學到了如何使用不同類型的濾波器(低通、高通和帶通)來處理音訊。這使我對信號處理中的數學原理有了更深入的理解。此外,通過實作傅立葉轉換函式,我學會了如何將時域信號轉換為頻域信號,並且能夠將其應用於音訊數據,從而更好地了解信號的頻譜特性。