多功電子琴

https://youtu.be/rseT9PQvgxQ

陳品鈞(411086013)

國立臺北大學 通訊工程系

內容摘要

這次實驗專題主要應用 DTFM 信號技術來 製作模擬電子琴。在這過程中,我們採用了 多種功能以豐富其聲音效果。這包括了利用 中斷服務 (ISR) 和 LCD 顯示屏來展示當前 設置,以及使用 keypad 和 DIP 進行控制。 此外,我們還運用了 buffer 來產生回音效果 等多種聲音變化,從而增強了電子琴的聲音 輸出多樣性。

1. 背景介紹

本次實驗專題的程式是一個進階版電子琴音頻處理系統,專門設計以配合 easyDSP-Expansion Board使用。該系統運用 DTMF(雙音多頻)技術來產生多種不同的音調,並支持多樣的音頻輸出模式。此外,系統設計了四個按鈕(PB1、PB2、PB3、PB4),每個按鈕可切換至一種特定的音頻輸出模式,從而提供使用者更多樣化的音效選擇。

2. 方法與理論說明

首先我們會在 main 中的 while(1)新增 switch 功能,一個 switch 是用來使 keypad 運作的,而另一個 switch 則是用來控制 LCD 的切換以及要顯示甚麼內容。

以下程式碼是我們利用 switch1 控制 LCD 是否要顯示目前的模式:

(1)每個分別顯示當前的模式

```
i f(Read_SW(1)==1){
switch(a)
            case 1:
                   = 1:
LCD_PUT_CMD(LCD_FIRST_LINE);
LCD_PUT_CHAR('N');
LCD_PUT_CHAR('o');
LCD_PUT_CHAR('r');
                    LCD_PUT_CHAR(
LCD_PUT_CHAR(
                    LCD_PUT_CHAR(
LCD_PUT_CHAR(
                   LCD_PUT_CMD(LCD_SECOND_LIME);
LCD_PUT_CHAR('0');
LCD_PUT_CHAR('u');
LCD_PUT_CHAR('t');
                                                     LCD_PUT_CHAR('p');
LCD_PUT_CHAR('u');
                                                     LCD_PUT_CHAR('t');
            case 2:
                    LCD_PUT_CMD(LCD_FIRST_LINE);
                    LCD_PUT_CHAR('E');
LCD_PUT_CHAR('c');
LCD_PUT_CHAR('h');
                    LCD_PUT_CHAR('o');
LCD_PUT_CHAR('');
                    LCD_PUT_CHAR(
LCD_PUT_CHAR(
                                                                        break;
                   LCD_PUT_CMD(LCD_FIRST_LINE);
LCD_PUT_CHAR('f');
                    LCD_PUT_CHAR(' ');
LCD_PUT_CHAR('L');
                    LCD_PUT_CHAR('w');
LCD_PUT_CHAR('w');
                    LCD_PUT_CHAR(
                   9 4:

LCD_PUT_CMD(LCD_FIRST_LINE);

LCD_PUT_CHAR('R');

LCD_PUT_CHAR('i');

LCD_PUT_CHAR('g');

LCD_PUT_CHAR('h');

LCD_PUT_CHAR('t');
                    LCD_PUT_CHAR(' ');
LCD_PUT_CMD(LCD_SECOND_LINE);
                    LCD_PUT_CHAR('0');
LCD_PUT_CHAR('u');
                    LCD_PUT_CHAR('t');
LCD_PUT_CHAR('p');
                    LCD_PUT_CHAR(
LCD_PUT_CHAR(
                                                                        break;
```

(2)SWITCH 切斷則甚麼都不顯示

接著我們會在 INT4 中對聲音的變化進行 處理,有回音,降低聲音頻率以及切換為右 聲道3種模式。

```
回音(利用一個緩衝區來達成):
delayed = buffer[i];
left_output = sample + delayed;
output_left_sample(left_output);
buffer[i] = sample + delayed * GAIN;
```

if(++i >= BUF_SIZE) i=0; output_left_sample(left_output);

隆低頻:

sample=10000*(sin(2.0*PI*DTMF_count*ro w*b/SAMPLING_FREQ));

DTMF_count++;

在這裡我們透過修改 b(程式中設置 0.7)的數值來達成降低頻率的效果。

右聲道:

output_right_sample(sample);

最後,由於我們有使用中斷,會在程式中加入中斷的程式碼,PB1,2,3,4分別對應到的中斷為 INT5,6,7,8,以下是我們的程式碼 interrupt void INT5_ISR(void){

```
a=1;
    b=1;
    return;
interrupt void INT6_ISR(void){
    a=2;
    b=1;
    return;
interrupt void INT7 ISR(void){
    a=3;
    b=0.7;
    return;
interrupt void INT8_ISR(void){
    a=4:
    b=1;
    return:
}
```

3. 結果與討論

在這個實驗的程式設計中,當使用者按下 keypad 上預設的九個按鍵之一時,將產生不 同頻率的聲音,功能類似於電子琴。此外, 程式還設定了四種不同的輸出模式,這些模 式可以通過按下不同的按鍵(PB1、PB2、PB3、 PB4)來切換:

- 1. PB1-Normal Output: 按下 PB1 時,LCD 顯示"Normal Output",並且電子琴將 正常播放聲音,不會對音訊有任何調整。
- 2. PB2 Echo Output: 切換至 "Echo Output"模式後,音訊會有回音效果。 這是通過使用程式中的一個環形緩衝 區來實現的,而該緩衝區儲存並混合先前的聲音樣本。
- 3. PB3-f Low Output: 啟動降低頻率模式 後,LCD 顯示 "f Low Output"。在此 模式下,輸出的聲音頻率會降低(0.7), 從而產生不同的音色。

4. PB4 - Right Output:按下 PB4後,進入 "Right Output"模式。在這個模式下, 聲音僅從右聲道輸出,而左聲道則改為 靜音。

我們還設計了 SWITCH1 用於控制 LCD 的 顯示內容。根據目前被按下的按鍵, LCD 會 顯示當前的輸出模式,切斷時則關閉,使得 使用者可以容易地識別目前所處的音效模 式。

4. 結論、心得與未來展望

這次實驗專題,讓我深刻體會到軟硬體結合的強大潛力和創意實現的無限可能。在此實驗中,我們利用 DTMF 信號技術和easyDSP-Expansion Board,成功地將按鍵操作轉化為多樣化的音頻輸出,這不僅加深了我對音頻處理技術的理解,也使我更加了解之前所學可以如何實際應用。

特別有趣的是,通過簡單的按鍵(PB1、PB2、PB3、PB4)操作,我們能夠實現多種不同的聲音輸出模式。從標準的「Normal Output」到帶有回音的「Echo Output」,再到特殊效果的「f Low Output」和「Right Output」,每一種模式都鮮明地展示了音頻處理技術的魅力。這不僅增進了我對數位信號處理的實際應用知識,也讓對於用軟體控制硬體輸出感到十分感興趣。

此外,這次實驗還強調了使用者介面的 重要性。透過 LCD 的即時反饋,使用者可以 輕鬆識別當前所選擇的音效模式,這種直觀 的設計對於操作的便利性至關重要。

這次實驗不僅讓我學到了音頻處理的技術原理,還提供了實際操作和應用的機會。 這是一次寶貴的學習經驗,對我的學術和職 業發展都有著重要的意義。

5. 参考資料

https://lms3.ntpu.edu.tw/pluginfile.php/168361 /mod_resource/content/1/11.%E6%95%B8%E 4%BD%8DIO%E6%8E%A7%E5%88%B6% E8%88%87%E5%A4%96%E9%83%A8%E4 %B8%AD%E6%96%B7%E6%93%8D%E4% BD%9C%E7%B7%B4%E7%BF%92.pdf

https://lms3.ntpu.edu.tw/pluginfile.php/168331 /mod_resource/content/1/10.%E6%95%B8%E 4%BD%8DIO%E6%8E%A7%E5%88%B6% E8%88%87LCD%E9%A1%AF%E7%A4%B A%E5%99%A8%E6%93%8D%E4%BD%9C %E7%B7%B4%E7%BF%92.pdf

https://lms3.ntpu.edu.tw/pluginfile.php/166266/mod_resource/content/1/8.%E6%95%B8%E4%BD%8DIO%E6%8E%A7%E5%88%B6%E8%88%87SW%E6%93%8D%E4%BD%9C%E7%B7%B4%E7%BF%92.pdf

https://lms3.ntpu.edu.tw/pluginfile.php/172213 /mod_resource/content/1/18.%E9%9F%B3%E 6%BA%90%E5%9B%9E%E9%9F%B3%28e cho%29%E7%9A%84%E8%A3%BD%E4%B D%9C.pdf

附錄

- 1. 作品影片連結: https://youtu.be/rseT9PQvgxQ
- 2. 程式碼:

#include "easyDSP-Expansion_Board.h"
#include "math.h"

#define SAMPLING_FREQ 12000
#define PI 3.14159265358979
#define loop_time 8000/2
#define GAIN 0.6
#define BUF_SIZE 3000
unsigned short row=0,col=0,sample=0;
unsigned short digital=15,old_digital=15;
short DTMF_count=0,DTMF_flag=0;
short buffer[BUF_SIZE];
short left_output,delayed;
int i= 0;

int a=1; float b=1;

```
long count=0;
                                                              break;
int main(void)
                                                             case 0:
                                                              row=0;
  Board_Init(); //Initial easyDSP-
Expansion_Board
                                                              break;
                                                             case 10: //-->A
Setup_Audio_Init(FS_12000_HZ,ADC_GAIN
                                                              row=494.0;
_0DB,DAC_ATTEN_0DB,LINE_INPUT);
                                                              break;
  while(1)
                                                             case 11:
                                                              row=349.0;
      digital = Read_keypad();
                                                              break;
      switch(digital)
                                                             case 12:
                                                              row=0;
            case 1:
             row=0;
                                                              break;
             break;
                                                             case 13:
            case 2:
             row=524.0;
                                                              row=330.0;
             break;
            case 3:
                                                              break:
             row=392.0;
                                                             case 14:
                                                              row=294.0;
             break;
                                                              break;
            case 4:
                                                             case 15:
             row=0;
                                                              row=262.0;
             break;
            case 5:
                                                              break;
             row=588.0;
                                                       if(DTMF_flag==1)
             break;
            case 6:
                                                            if(old_digital != digital)
             row=440.0;
                                                            DTMF_count = 0;
                                                            DTMF_flag = 0;
             break;
            case 7:
             row=0;
                                                       if(Read_SW(1)==1){
             break;
                                                       switch(a)
            case 8:
                                                              case 1:
             row=0;
             break;
                                                LCD_PUT_CMD(LCD_FIRST_LINE);
            case 9:
                                                                  LCD_PUT_CHAR('N');
                                                                  LCD_PUT_CHAR('o');
             row=0;
```

```
LCD_PUT_CHAR('r');
                                                        LCD_PUT_CHAR('h');
               LCD PUT CHAR('m');
                                                        LCD PUT CHAR('t');
               LCD PUT CHAR('a');
                                                        LCD_PUT_CHAR(' ');
               LCD_PUT_CHAR('l');
               LCD_PUT_CHAR(' ');
                                        LCD PUT CMD(LCD SECOND LINE);
                                                        LCD_PUT_CHAR('O');
LCD PUT CMD(LCD SECOND LINE);
                                                        LCD PUT CHAR('u');
                                                        LCD_PUT_CHAR('t');
LCD_PUT_CHAR('O');
                                                        LCD_PUT_CHAR('p');
                                                        LCD_PUT_CHAR('u');
LCD_PUT_CHAR('u');
                                                        LCD_PUT_CHAR('t');
LCD_PUT_CHAR('t');
                                        break;
                                                     }
LCD PUT CHAR('p');
                                               }
                                              else{
LCD_PUT_CHAR('u');
                                                  switch(a)
LCD PUT CHAR('t');
                                                              case 1:
                        break;
           case 2:
                                        LCD_PUT_CMD(LCD_FIRST_LINE);
LCD_PUT_CMD(LCD_FIRST_LINE);
                                        LCD_PUT_CHAR(' ');
               LCD PUT CHAR('E');
               LCD_PUT_CHAR('c');
                                        LCD_PUT_CHAR(' ');
               LCD PUT CHAR('h');
               LCD PUT CHAR('o');
                                        LCD_PUT_CHAR(' ');
               LCD_PUT_CHAR(' ');
               LCD_PUT_CHAR(' ');
                                        LCD_PUT_CHAR(' ');
               LCD_PUT_CHAR(' ');
                                        LCD_PUT_CHAR(' ');
break;
           case 3:
                                        LCD_PUT_CHAR(' ');
LCD PUT CMD(LCD FIRST LINE);
                                        LCD PUT CHAR(' ');
               LCD_PUT_CHAR('f');
               LCD PUT CHAR(' '):
                                        LCD PUT CMD(LCD SECOND LINE);
               LCD PUT CHAR('L');
                LCD PUT CHAR('o');
                                        LCD_PUT_CHAR(' ');
               LCD_PUT_CHAR('w');
               LCD_PUT_CHAR(' ');
                                        LCD_PUT_CHAR(' ');
break;
                                        LCD_PUT_CHAR(' ');
           case 4:
                                        LCD PUT CHAR(' ');
LCD_PUT_CMD(LCD_FIRST_LINE);
               LCD_PUT_CHAR('R');
                                        LCD_PUT_CHAR(' ');
               LCD_PUT_CHAR('i');
               LCD PUT CHAR('g');
                                        LCD PUT CHAR(' ');
```

break;	<pre>LCD_PUT_CHAR(' ');</pre>
case 2:	LCD_PUT_CMD(LCD_SECOND_LINE);
LCD_PUT_CMD(LCD_FIRST_LINE);	LCD_PUT_CHAR(' ');
LCD_PUT_CHAR(' ');	
LCD_PUT_CHAR(' ');	LCD_PUT_CHAR(' ');
LCD_PUT_CHAR(' ');	LCD_PUT_CHAR(' ');
LCD_PUT_CHAR(' ');	break; case 4:
LCD_PUT_CMD(LCD_SECOND_LINE)); LCD_PUT_CMD(LCD_FIRST_LINE);
LCD_PUT_CHAR(' ');	LCD_PUT_CHAR(' ');
LCD_PUT_CHAR(' ');	LCD_PUT_CHAR(' ');
LCD_PUT_CHAR(' ');	LCD_PUT_CHAR(' ');
break; case 3:	LCD_PUT_CMD(LCD_SECOND_LINE);
	<pre>LCD_PUT_CHAR(' ');</pre>
LCD_PUT_CMD(LCD_FIRST_LINE);	LCD_PUT_CHAR(' ');
LCD_PUT_CHAR(' ');	
	break;

```
}
                                                       return;
       }
                                                  }
                                                  interrupt void INT5_ISR(void){
  }
                                                       a=1;
                                                       b=1;
                                                       return;
// interrupt service routine #4
                                                  interrupt void INT6_ISR(void){
interrupt void INT4_ISR(void)
                                                       a=2;
                                                       b=1;
    if(DTMF_count < loop_time)</pre>
                                                       return;
                                                  interrupt void INT7_ISR(void){
sample=10000*(sin(2.0*PI*DTMF count*ro
                                                       a=3;
w*b/SAMPLING FREQ));
                                                       b=0.7;
        DTMF_count++;
                                                       return;
     }
                                                  }
    else
                                                  interrupt void INT8_ISR(void){
                                                       a=4;
         sample = 0;
                                                       b=1;
         DTMF_flag=1;
                                                       return;
         old_digital = digital;
                                                  }
         DTMF_count = loop_time;
     }
    output_left_sample(sample);
    output_right_sample(sample);
    if(a==1){
          output_left_sample(sample);
             }
    else if(a==2){
            delayed = buffer[i];
            left_output = sample + delayed;
            output_left_sample(left_output);
            buffer[i] = sample + delayed *
GAIN:
            if(++i) = BUF SIZE i=0;
            output_left_sample(left_output);
    else if(a==3){
         output_left_sample(sample);
    else if(a==4){
         output_right_sample(sample);
     }
```