

Vorlesung 23 am 21.12.2022

Inhalte: Funktionen 5 - Differentialrechnung2

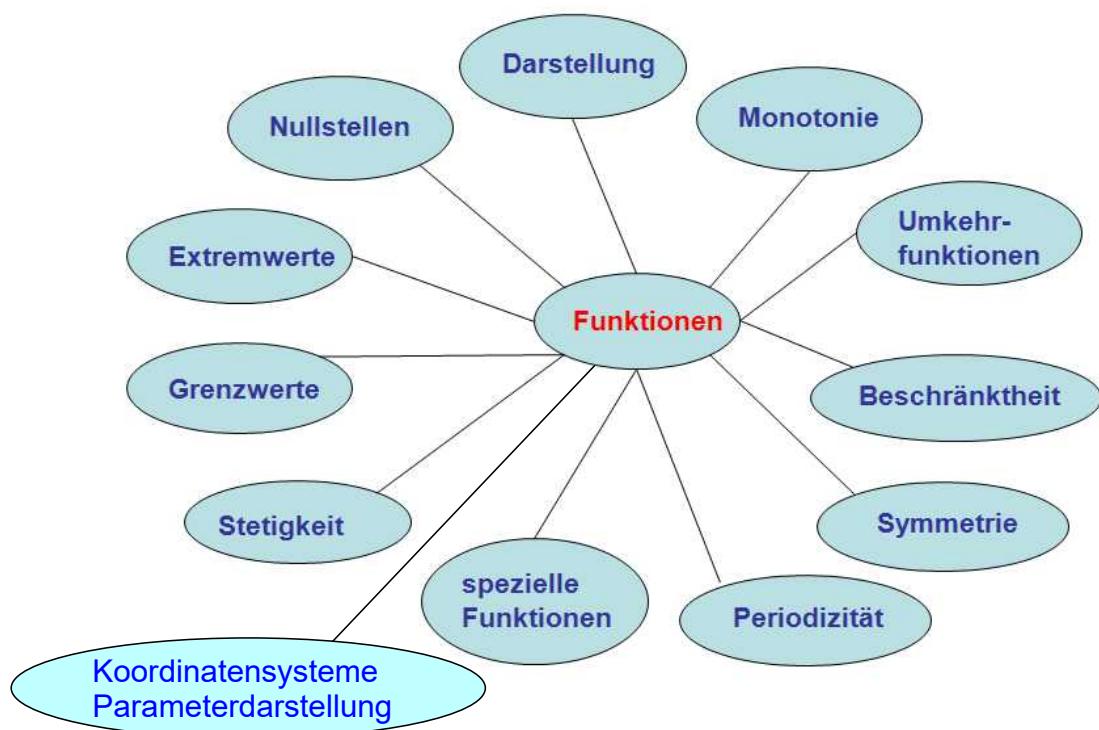
- Grundlegende Funktionen

5 Funktionen.....	1
5.1 Definition und Darstellung.....	2
5.2 Eigenschaften von Funktionen	4
5.2.1 Monotonie.....	4
5.2.2 Beschränktheit.....	4
5.2.3 Symmetrie	5
5.2.4 Periodizität.....	5
5.2.5 Nullstellen.....	5
5.2.6 Minimum und Maximum	6
5.2.7 Umkehrfunktion.....	6
5.3 Koordinatentransformationen.....	7
5.3.1 Parallelverschiebung eines kartesischen Koordinatensystems ..	7
5.3.2 Drehung eines kartesischen Koordinatensystems.....	8
5.3.3 Übergang Kartesische Koordinaten - Polarkoordinaten	9
5.4 Grenzwert und Stetigkeit.....	10
5.4.1 Grenzwerte von Funktionen.....	10
5.4.2 Stetigkeit von Funktionen.....	13
5.5 Elementare Funktionen	16
5.5.1 Ganzzrationale Funktionen.....	16
5.5.2 Gebrochen rationale Funktionen	22
5.5.3 Potenz- und Wurzelfunktionen.....	26
5.5.4 Exponential- und Logarithmusfunktionen	29
5.5.5 Trigonometrische Funktionen	34
5.5.6 Zylometrische Funktionen	40
5.5.7 Hyperbel-und Arefunktionen	42

4 Differentialrechnung

4 Differentialrechnung.....	1
4.1 Differenzierbarkeit einer Funktion	2
4.2 Differenzierungsregeln	5
4.3 Eigenschaften differenzierbarer Funktionen.....	7
4.4 Anwendungen der Differentialrechnung	10
4.4.1 Kurvendiskussionen.....	10
4.4.2 Extremwertprobleme	14
4.4.3 Tangente und Normale	16
4.4.4 Tangentenverfahren von Newton	18
4.5 Regeln von Bernoulli-l'Hospital	

Begriffe im Zusammenhang mit Funktionen



Nachweismöglichkeit der Symmetrie:

$$f(-x) = \dots = \begin{cases} f(x) & \Rightarrow \text{gerade Symmetrie} \\ -f(x) & \Rightarrow \text{ungerade Symmetrie} \\ \text{etwas anders} & \Rightarrow \text{keine Symmetrie} \end{cases}$$

Nachweis der Periodizität:

Ausatz: $f(x+p) \stackrel{!}{=} f(x)$

p so bestimmen, dass die Gleichung $\forall x \in \mathbb{R}$ erfüllt ist.

Nachweis der Monotonie - Möglichkeiten

① Annahme einer Monotonie und Nachweis der Gültigkeit der entsprechenden Ungleichung $\forall x_1, x_2 \in \mathbb{I}$

② Ansatz über die Differenz

$$f(x_2) - f(x_1)$$

- $< 0 \Rightarrow$ streng monoton fallend
- $\leq 0 \Rightarrow$ monoton fallend
- $> 0 \Rightarrow$ streng monoton wachsend
- $\geq 0 \Rightarrow$ monoton wachsend

$\forall x_1, x_2 \in \mathbb{I}$

Nachweismöglichkeiten der Beschränktheit:

- wie bei Folgen

- durch Abschätzen der Funktionsvorschrift

- nach unten
- nach oben
- über den Betrag, damit erhält man gleichzeitig eine untere und obere Schranke

- Kenntnis über Funktionsverläufe von Grundfunktionen

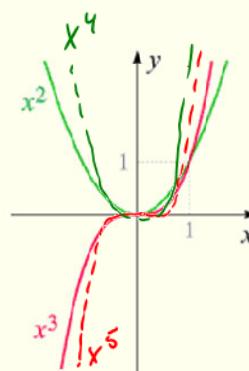
- Nachweis durch Annahme einer Schranke und zeigen der Gültigkeit der Aussage

Potenzfunktionen

Steckbrief der Funktionen $x \rightarrow x^m$ für natürliches m
 $(m = 1, 2, 3, \dots)$

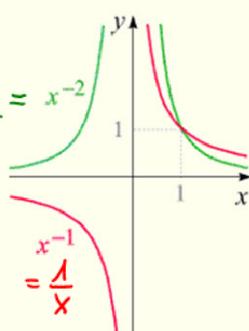
auf \mathbb{R}
 Sowohl
 nur
 für
 Intervalle

- Definitionsbereich: \mathbb{R}
- Wertebereich: für gerades m : \mathbb{R}_0^+ ; für ungerades m : \mathbb{R}
- Injektivität: für gerades m : nicht injektiv; für ungerades m : injektiv
- Monotonie: für gerades m : nicht monoton; für ungerades m : streng monoton wachsend
- Periodizität: keine
- Positivität: für gerades m : überall ≥ 0
- Nullstellen: bei $x = 0$ Nullstelle m -ter Ordnung
- Asymptoten: keine
- Unendlichkeitsstellen: keine



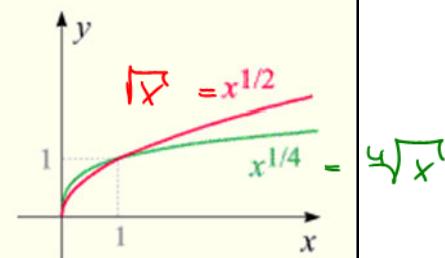
**Steckbrief der Funktionen $x \rightarrow x^m$ für negatives
 ganzzahliges m ($m = -1, -2, -3, \dots$)**

- Definitionsbereich: $\mathbb{R} \setminus \{0\}$
- Wertebereich: für gerades m : \mathbb{R}^+ ; für ungerades m : $\mathbb{R} \setminus \{0\}$
- Injektivität: für gerades m : nicht injektiv; für ungerades m : injektiv
- Monotonie: für gerades m : im Bereich $x < 0$ streng monoton wachsend, im Bereich $x > 0$ streng monoton fallend; für ungerades m : in den Bereichen $x < 0$ und $x > 0$ streng monoton fallend
- Periodizität: keine
- Positivität: für gerades m : überall > 0
- Nullstellen: keine
- Asymptoten: beide Koordinatenachsen
- Unendlichkeitsstellen: Pol $|m|$ -ter Ordnung bei $x = 0$



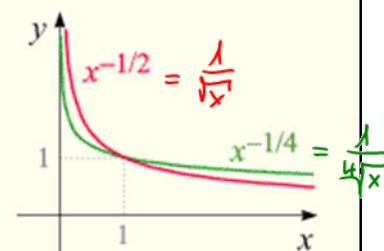
Steckbrief der Funktionen $x \rightarrow x^m$ für positives reelles nicht-ganzzahliges m

- Definitionsbereich: R_0^+
- Wertebereich: R_0^+
- Injektivität: injektiv
- Monotonie: streng monoton wachsend
- Periodizität: keine
- Positivität: überall ≥ 0
- Nullstellen: $x = 0$
- Asymptoten: keine
- Unendlichkeitsstellen: keine



Steckbrief der Funktionen $x \rightarrow x^m$ für negatives reelles nicht-ganzzahliges m

- Definitionsbereich: R^+
- Wertebereich: R
- Injektivität: injektiv
- Monotonie: streng monoton fallend
- Periodizität: keine
- Positivität: überall > 0
- Nullstellen: keine
- Asymptoten: keine $y=0$ für $x \rightarrow +\infty$
- Unendlichkeitsstellen: bei $x = 0$



Potenzfunktionen mit rationalem Exponenten

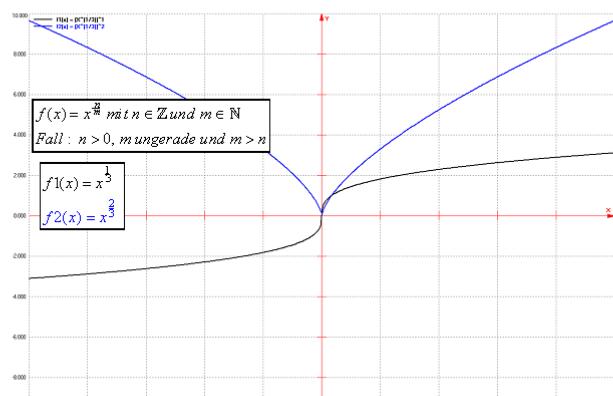
definiert als $X^{\frac{n}{m}} = \sqrt[m]{X^n}$

Zusammenfassung: Potenzfunktion mit rationalem Exponenten

$$f(x) = x^{\frac{n}{m}} \text{ mit } n \in \mathbb{Z} \text{ und } m \in \mathbb{N}$$

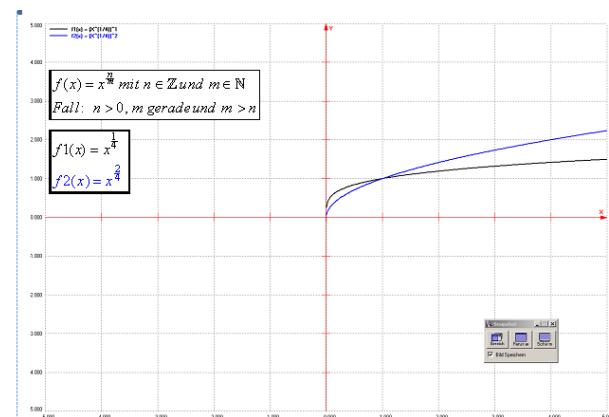
Eigenschaften	$n > 0$ m ungerade	$n > 0$ m gerade	$n < 0$ m ungerade	$n < 0$ m gerade
Definitionsbereich	\mathbb{R}	$[0, \infty)$	$\mathbb{R} \setminus \{0\}$	$(0, \infty)$
Bildbereich	n gerade: \mathbb{R}_0^+ , n ungerade: \mathbb{R}_+ ,	\mathbb{R}_0^+	n gerade: \mathbb{R}_0^+ , n ungerade: $\mathbb{R} \setminus \{0\}$,	\mathbb{R}_0^+
Beschränktheit	n gerade: untere Schranke 0 n ungerade: unbeschränkt	untere Schranke 0	n gerade: untere Schranke 0 n ungerade: unbeschränkt	untere Schranke 0
Monotonie	n gerade: für $x \geq 0$ streng monoton wachsend, für $x \leq 0$ streng monoton fallend n ungerade: streng monoton wachsend	streng monoton wachsend	n gerade: für $x \geq 0$ streng monoton fallend, für $x \leq 0$ streng monoton wachsend n ungerade: streng monoton fallend	streng monoton fallend

Beispiele für Potenzfunktionen mit rationalem Exponenten für $m > n > 0$



siehe auch

<http://www.realmath.de/Neues/Klasse10/potfkt2/ggbxhochnrat.html>



5.5.4 Exponential- und Logarithmusfunktionen

Definition 5.27: Exponentialfunktion

Eine reelle Funktion $f(x) = a^x$ mit $a > 0$ bezeichnet man als eine allgemeine **Exponentialfunktion zur Basis a** (Schreibweise auch $\exp_a(x)$).

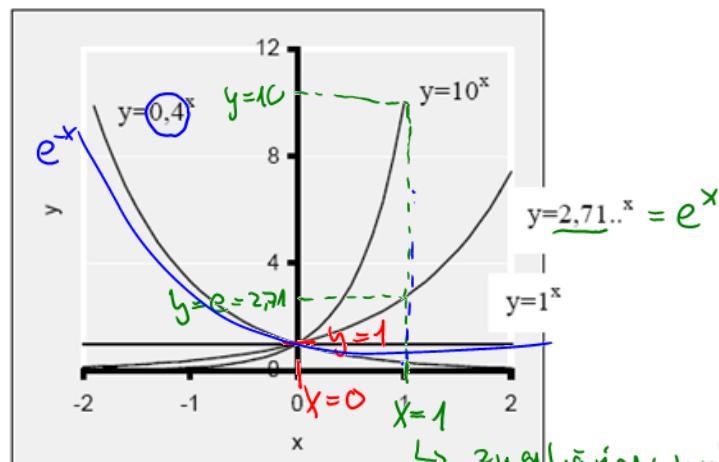
Ist die Basis die Zahl e, so wird diese spezielle Exponentialfunktion $f(x) = e^x$ auch **e-Funktion** genannt.

Zusammenfassung: Exponentialfunktion

Eigenschaften	$f(x) = a^x$ mit $0 < a < 1$	$f(x) = a^x$ mit $a > 1$
Definitionsbereich	\mathbb{R}	\mathbb{R}
Bildbereich	$(0, \infty)$	$(0, \infty)$
Beschränktheit	untere Schranke: 0	untere Schranke: 0
Monotonie	streng monoton fallend	streng monoton steigend
Umkehrfunktion	existiert	existiert
Symmetrie	-	-
Periodizität	-	-
Asymptoten	$y = 0$ (<i>für $x \rightarrow -\infty$</i>)	$y = 0$ (<i>für $x \rightarrow -\infty$</i>)
Nullstellen	-	-
Minimum/Maximum	-	-
Besonderheiten:	fester Punkt: $(0, 1)$	fester Punkt: $(0, 1)$

Bemerkungen zur e-Funktion:

- (1) e-Funktion hat nur positive Werte
- (2) ... keine Nullstelle
- (3) ... keinen Extremwert
- (4) ...

Beispiele einiger Exponentialfunktionen

Bemerkung:

Verlauf e^{-x} und e^x
ist an der y-Achse
gespiegelt.

↳ zugehöriges y-Wert ist
die Wert der Basis

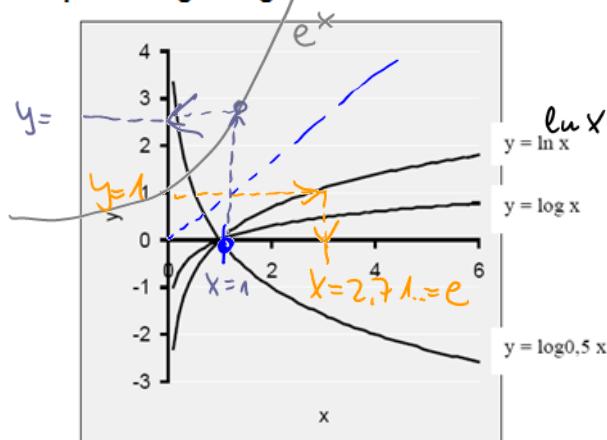
Zusammenfassung: Logarithmusfunktion

Eigenschaften	$f(x) = \log_a x$
Definitionsbereich	\mathbb{R}^+
Bildbereich	$(-\infty, \infty)$
Beschränktheit	-
Monotonie	streng monoton wachsend ($a > 1$) streng monoton fallend ($0 < a < 1$)
Umkehrfunktion	existiert $\rightarrow f^{-1}(x) = a^x$
Symmetrie	-
Periodizität	-
Asymptoten	-
Nullstellen	$x=1$
Minimum/Maximum	-
Besonderheiten:	fester Punkt: $(1,0)$.

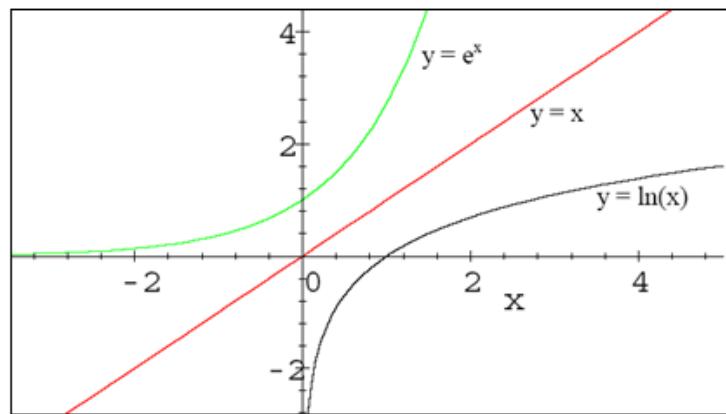
$$\rightarrow f^{-1}(x) = a^x$$

\rightarrow Pol bei $x=0$

Beispiele einiger Logarithmusfunktionen



Wo findet man die Basis bei der Logarithmusfunktion?
 \rightarrow bei $y=1$ zugehöriger x -Wert ist die Basis

Exponentialfunktion e^x mit Umkehrfunktion $\ln(x)$ **Satz 5.13: Rechenregeln für Logarithmusfunktionen**Für alle reellen $x > 0, y > 0$ gilt:

$$\log_a(x \cdot y) = \log_a x + \log_a y$$

$$\log_a\left(\frac{x}{y}\right) = \log_a x - \log_a y$$

$$\log_a\left(\frac{1}{y}\right) = -\log_a y$$

$$\alpha \log_a x = \log_a x^\alpha, \text{ für alle } \alpha \in \mathbb{R}$$

Satz 5.14: Umrechnung von Logarithmen

Jede Logarithmusfunktion zur Basis a kann durch einen anderen Logarithmusfunktion zur Basis b ausgedrückt werden, in dem mit einer Konstanten $\frac{1}{\log_b a}$ multipliziert wird:

$$\log_a x = \frac{\log_b x}{\log_b a} \text{ für alle } x > 0 \quad \text{z.B. } \log_a x = \frac{\ln x}{\ln a} \text{ für alle } x > 0.$$

Umrechnungsformel

$$\begin{aligned} \text{Beispiel: } 2^6 \Rightarrow \log_2 64 = 6 \\ 8^2 \Rightarrow \log_8 64 = 2 \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \log_8 64 = \frac{\log_2 64}{\log_2 8} = 3 \\ = \frac{6}{3} = 2 \end{array} \right\}$$

Zusammenfassung 1: Trigonometrische Funktionen

Eigenschaften	$f(x) = \sin x$	$f(x) = \cos x$
Definitionsbereich	\mathbb{R}	\mathbb{R}
Bildbereich	$[-1, 1]$	$[-1, 1]$
Beschränktheit	obere Schranke: 1 untere Schranke: -1	obere Schranke: 1 untere Schranke: -1
Monotonie	nur im Intervall	nur im Intervall
Umkehrfunktion	nur im Intervall	nur im Intervall
Symmetrie	ungerade	gerade
Periodizität	primitive Periode 2π	primitive Periode 2π
Asymptoten	-	-
Nullstellen	$x = k\pi, k \in \mathbb{Z}$	$x = \frac{\pi}{2}(2k+1), k \in \mathbb{Z}$
Minimum/Maximum	lokale Maxima: $x = \frac{\pi}{2}(4k+1), k \in \mathbb{Z}$ lokale Minima: $x = \frac{\pi}{2}(4k+3), k \in \mathbb{Z}$	lokale Maxima: $x = \pi 2k, k \in \mathbb{Z}$ lokale Minima: $x = \pi(2k+1), k \in \mathbb{Z}$
Besonderheiten	-	-

Zusammenfassung 2: Trigonometrische Funktionen

Eigenschaften	$f(x) = \tan x$	$f(x) = \cot x$
Definitionsbereich	$\mathbb{R} \setminus \left\{ \frac{\pi}{2}(2k+1), k \in \mathbb{Z} \right\}$	$\mathbb{R} \setminus \{k\pi, k \in \mathbb{Z}\}$
Bildbereich	\mathbb{R}	\mathbb{R}
Beschränktheit	-	-
Monotonie	nur im Intervall	nur im Intervall
Umkehrfunktion	nur im Intervall	nur im Intervall
Symmetrie	ungerade	ungerade
Periodizität	primitive Periode π	primitive Periode π
Asymptoten	-	-
Nullstellen	$x = k\pi, k \in \mathbb{Z}$	$x = \frac{\pi}{2}(2k+1), k \in \mathbb{Z}$
Pole	$x = (2k+1)\frac{\pi}{2}, k \in \mathbb{Z}$	$x = k\pi, k \in \mathbb{Z}$
Minimum/Maximum	-	-
Besonderheiten	-	-

Bemerkungen zu den trigonometrischen Funktionen:

- (1) $\sin(x)/\cos(x)$ haben nur Werte zwischen -1 und 1
- (2) ... sind 2π -periodisch
- (3) ... haben pro Periode ein Minimum und ein Maximum
- (4)

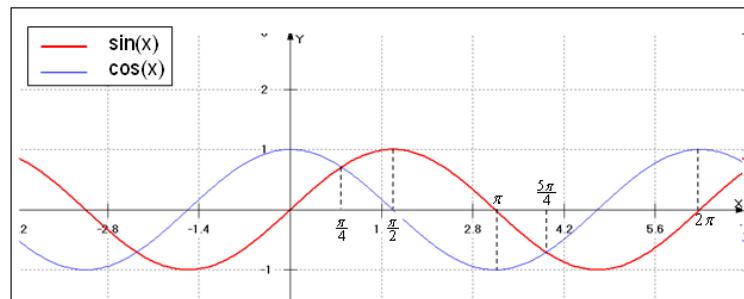
3.5.5 Trigonometrische Funktionen

Abbildung 1 Trigonometrische Funktionen Sinus und Cosinus

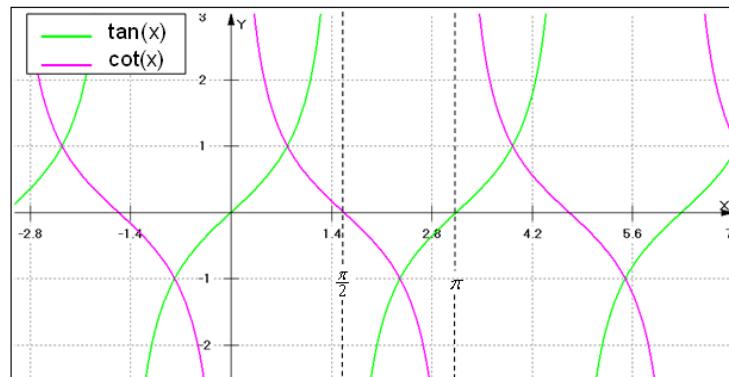


Abbildung 2 Trigonometrische Funktionen Tangens und Cotangens

Werte für spezielle Winkel:

α	$\sin \alpha$	$\cos \alpha$	$\tan \alpha$	$\cot \alpha$
0°	0	1	0	$\pm \infty$
30°	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}\sqrt{3}$	$\frac{1}{3}\sqrt{3}$	$\sqrt{3}$
45°	$\frac{1}{2}\sqrt{2}$	$\frac{1}{2}\sqrt{2}$	1	1
60°	$\frac{1}{2}\sqrt{3}$	$\frac{1}{2}$	$\sqrt{3}$	$\frac{1}{3}\sqrt{3}$
90°	1	0	$\pm \infty$	0
180°	0	-1	0	$\pm \infty$
270°	-1	0	$\pm \infty$	0

Satz 5.15: Beziehungen zwischen den trigonometrischen Funktionen

Die nachfolgend dargestellten Beziehungen stellen nur eine Auswahl dar.

$$(1) \quad \tan x = \frac{\sin x}{\cos x}, \quad \cot x = \frac{\cos x}{\sin x} = \frac{1}{\tan x}$$

(2) Verschiebung sin gegenüber cos

$$\cos x = \sin(x + \frac{\pi}{2}), \quad \sin x = \cos(x - \frac{\pi}{2})$$

(3) Trigonometrischer Pythagoras

$$\sin^2 x + \cos^2 x = 1$$

(4) Umrechnung der Winkelfunktionen untereinander

$$\sin x = \sqrt{1 - \cos^2 x}, \quad \cos x = \sqrt{1 - \sin^2 x}$$

$$\tan x = \frac{\sin x}{\sqrt{1 - \sin^2 x}} = \frac{\sqrt{1 - \cos^2 x}}{\cos x}$$

(5) Additionstheoreme

$$\sin(x_1 \pm x_2) = \sin x_1 \cos x_2 \pm \cos x_1 \sin x_2$$

$$\cos(x_1 \pm x_2) = \cos x_1 \cos x_2 \mp \sin x_1 \sin x_2$$

$$\tan(x_1 \pm x_2) = \frac{\tan x_1 \pm \tan x_2}{1 \mp \tan x_1 \tan x_2}$$

$$\cot(x_1 \pm x_2) = \frac{\cot x_1 \cot x_2 \mp 1}{\cot x_2 \pm \cot x_1}$$

$$(6) \quad \sin x_1 + \sin x_2 = 2 \sin \frac{x_1 + x_2}{2} \cos \frac{x_1 - x_2}{2}$$

$$\cos x_1 + \cos x_2 = 2 \cos \frac{x_1 + x_2}{2} \cos \frac{x_1 - x_2}{2}$$

5.5.6 Zyklotomische Funktionen

Die Umkehrfunktionen der trigonometrischen Funktionen werden zyklotomische Funktionen genannt.

Zur Bildung der Umkehrfunktionen muss der Definitionsbereich der trigonometrischen Funktionen eingeschränkt werden:

$$\sin : \underbrace{[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]}_{\text{red}} \rightarrow \underbrace{[-1, 1]}_{\text{green}}$$

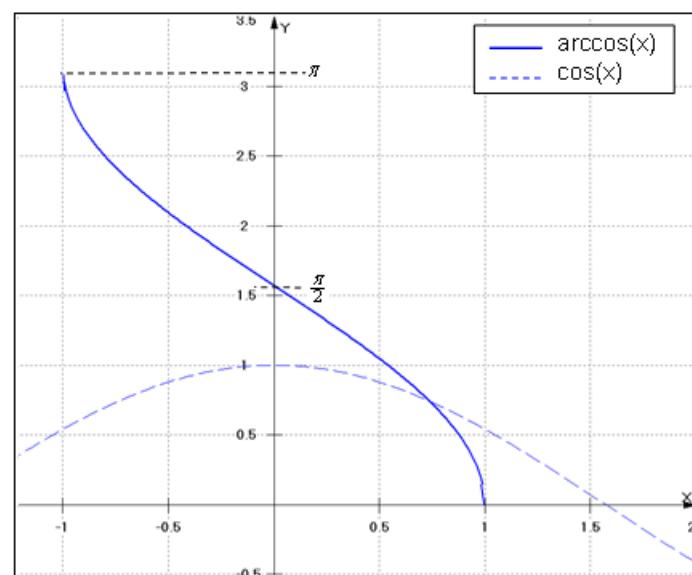
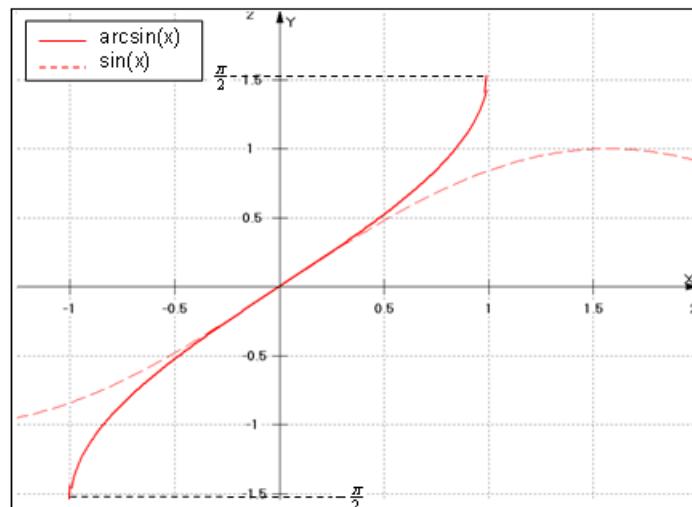
$$\arcsin y := \sin^{-1} y = \{x | \sin x = y\} \cap [-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]$$

$$\arcsin : \underbrace{[-1, 1]}_{\text{green}} \rightarrow \underbrace{[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]}_{\text{red}}$$

$$\cos : \underbrace{[0, \pi]}_{\text{red}} \rightarrow \underbrace{[-1, 1]}_{\text{green}}$$

$$\arccos y := \cos^{-1} y = \{x | \cos x = y\} \cap [0, \pi]$$

$$\arccos : \underbrace{[-1, 1]}_{\text{green}} \rightarrow \underbrace{[0, \pi]}_{\text{red}}$$



$$f(x) = \tan x$$

- $D = \mathbb{R} \setminus \{(2n+1)\frac{\pi}{2}, n \in \mathbb{Z}\}$

- $W = \mathbb{R}$

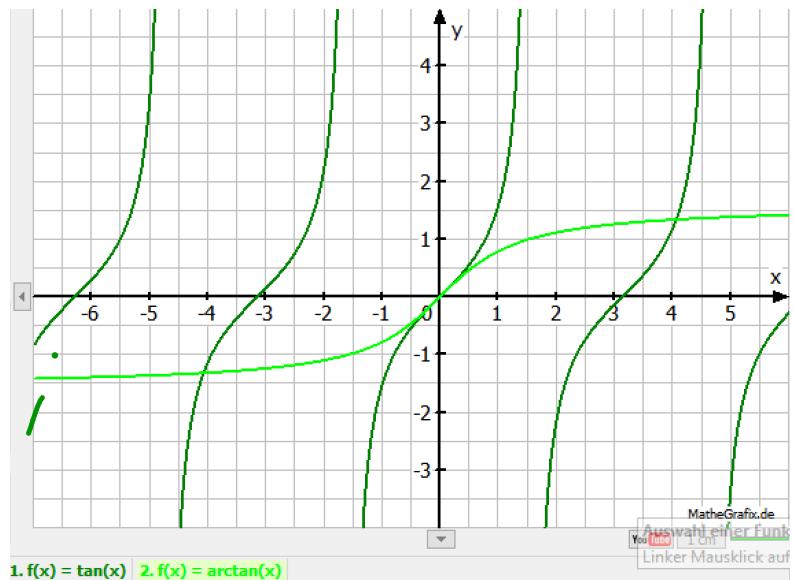
- umkehrbar für
 $D = (-\frac{\pi}{2}, +\frac{\pi}{2})$

Umkehrfunktion

$$f^{-1}(x) = \arctan(x)$$

- $D = \mathbb{R}$

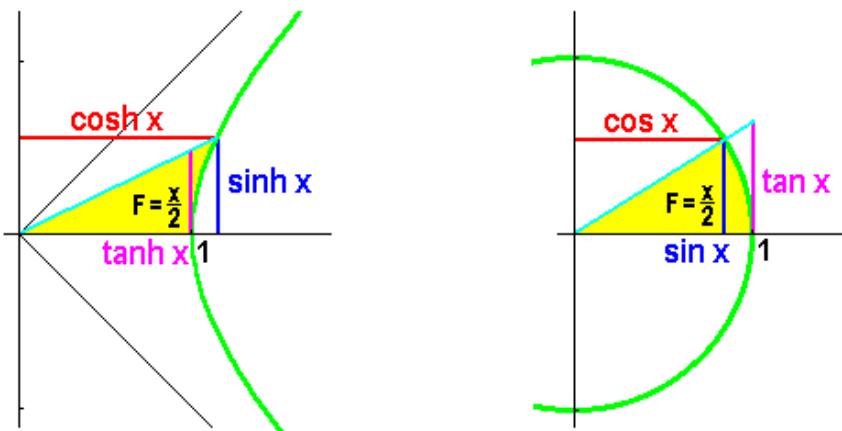
- $W = (-\frac{\pi}{2}, +\frac{\pi}{2})$



.

5.5.7 Hyperbel-und Areafunktionen

Hyperbelfunktionen verhalten sich zur Hyperbel analog wie sich die trigonometrischen Funktionen im Einheitskreis verhalten.



$$\text{Einheitshyperbel: } x^2 - y^2 = 1 \quad \text{Einheitskreis: } x^2 + y^2 = 1$$

Definition 5.29: Hyperbelfunktionen

Hyperbelfunktionen sind wie folgt definiert:

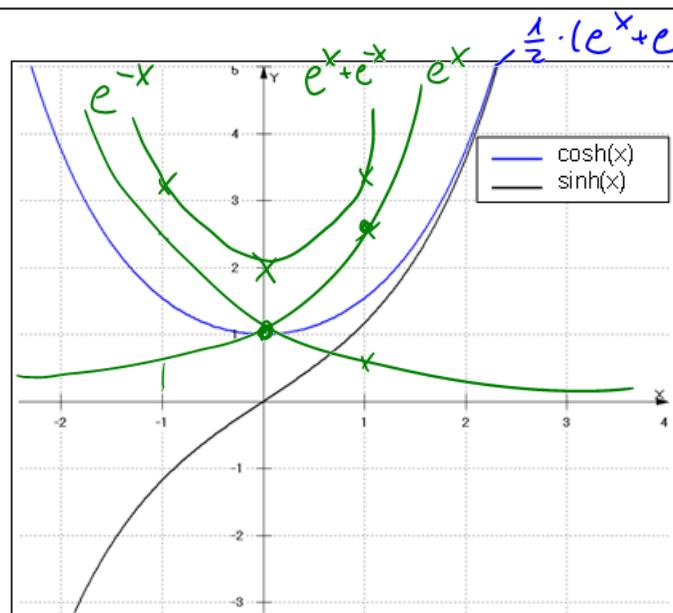
Sinus hyperbolicus $\sinh x = \frac{1}{2} (e^x - e^{-x})$ mit $D = \mathbb{R}$, $B = (-\infty, \infty)$

Cosinus hyperbolicus $\cosh x = \frac{1}{2} (e^x + e^{-x})$ mit $D = \mathbb{R}$, $B = [1, \infty)$

Tangens hyperbolicus $\tanh x = \frac{\sinh x}{\cosh x} = \frac{e^x - e^{-x}}{e^x + e^{-x}}$ mit $D = \mathbb{R}, B = (-1, 1)$

Cotangens hyperbolicus

$$\coth x = \frac{\cosh x}{\sinh x} = \frac{e^x + e^{-x}}{e^x - e^{-x}} \text{ mit } D = \mathbb{R} \setminus \{0\}, B = (-\infty, -1) \cup (1, \infty)$$



$\cosh(x)$ = "Kettenlinie"
z.B. "Leitung zwischen den Strommasten"

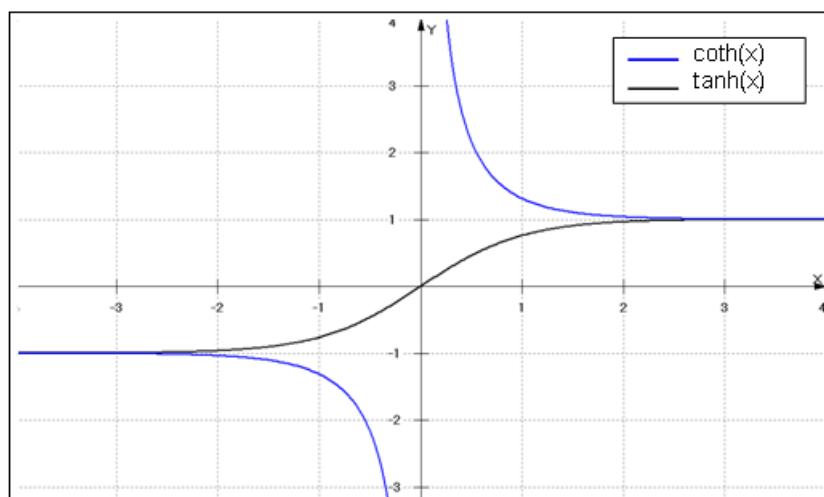


Abbildung 4 Hyperbelfunktionen

	Sinus Hyperbolicus	Kosinus Hyperbolicus
Definitionsbereich	$-\infty < x < +\infty$	$-\infty < x < +\infty$
Wertebereich	$-\infty < f(x) < +\infty$	$1 \leq f(x) < +\infty$
Periodizität	keine	keine
Monotonie	streng monoton steigend	$-\infty < x \leq 0$ streng monoton fallend $0 \leq x < \infty$ streng monoton steigend
Symmetrien	Punktsymmetrie zum Ursprung	Achsen symmetrie zur Ordinate
Asymptotische Funktionen	$a_1(x) = \frac{1}{2}e^x, \quad x \rightarrow \infty$	$a_1(x) = \frac{1}{2}e^{-x}, \quad x \rightarrow \infty$
	$a_2(x) = -\frac{1}{2}e^{-x}, \quad x \rightarrow -\infty$	$a_2(x) = \frac{1}{2}e^{-x}, \quad x \rightarrow -\infty$
Nullstellen	$x = 0$	keine
Sprungstellen	keine	keine
Polstellen	keine	keine
Extrema	keine	Minimum bei $x = 0$
Wendestellen	$x = 0$	keine

aus Wikipedia

Satz 5.17: Beziehungen zwischen den Hyperbelfunktionen

ähnliche
Trigo-Pkt.

$$\sinh x + \cosh x = e^x$$

$$\cosh^2 x - \sinh^2 x = 1$$

$$\sinh(-x) = -\sinh x$$

$$\cosh(-x) = \cosh x$$

$$\cosh(x+y) = \cosh x \cosh y + \sinh x \sinh y$$

$$\sinh(x+y) = \cosh x \sinh y + \sinh x \cosh y$$

$$(\sinh x)' = \frac{1}{2}(e^x - e^{-x})$$

$$= \frac{1}{2}(e^x - e^{-x} \cdot (-1))$$

$$= \frac{1}{2}(e^x + e^{-x})$$

$$= \cosh x$$

$$(\cosh x)' = \dots = \sinh x$$

„Zwei Zylinder bei Differenzieren und Integrieren“

Definition 5.30: Areafunktionen

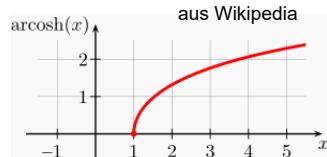
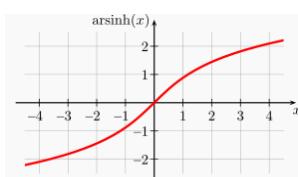
Die Umkehrfunktionen der Hyperbelfunktionen werden Areafunktionen genannt und sind wie folgt definiert:

$$\text{arsinh } x := \ln(x + \sqrt{x^2 + 1}), \quad x \in \mathbb{R}$$

$$\text{arcosh } x := \pm \ln(x + \sqrt{x^2 - 1}), \quad x \geq 1$$

$$\text{artanh } x := \frac{1}{2} \ln \frac{1+x}{1-x}, \quad |x| < 1$$

$$\text{arcoth } x := \frac{1}{2} \ln \frac{x+1}{x-1}, \quad |x| > 1$$



Koordinatensysteme - Funktionen

- Darstellung in Polarkoordinaten
- Parameterdarstellung

.

Funktionen

- **Darstellung in Polarkoordinaten**

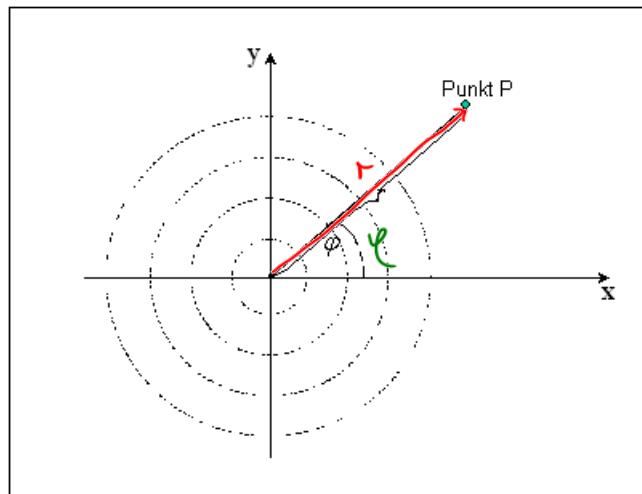
5.3.3 Übergang Kartesische Koordinaten - Polarkoordinaten

Definition 5.11: Polarkoordinaten

Die Polarkoordinaten (r, φ) eines Punktes P der Ebene bestehen aus einer **Abstandskoordinate** r und einer **Winkelkoordinate** φ .

r ist der Abstand des Punktes P vom Koordinatenursprung.

φ ist der Winkel zwischen dem vom Koordinatenursprung zum Punkt P gerichteten Radiusvektor und der positiven x-Achse.



- Die Transformationsgleichungen zum Übergang von kartesischen Koordinaten auf Polarkoordinaten und umgekehrt sind nachfolgend dargestellt:

Kartesische Koordinaten \rightarrow Polarkoordinaten

$$r = \sqrt{x^2 + y^2} \quad \text{und} \quad \tan \varphi = \frac{y}{x} \quad (+\pi \text{ im 2./3. Quadranten})$$

Polarkoordinaten \rightarrow kartesische Koordinaten

$$x = r \cdot \cos \varphi \quad \text{und} \quad y = r \cdot \sin \varphi$$

Funktionen

- Darstellung in Polarkoordinaten

→ φ ist die unabhängige Variable ($\hat{=} x$)

→ r ist die abhängige Variable ($\hat{=} y$)

- Beispiel: $D:$

$$r(\varphi) = 2\varphi \quad \underline{0 \leq \varphi < 2\pi}$$

ist eine Funktion in
Polarkoordinaten

$$P_0: r=0: \quad r(0)=2 \cdot 0=0$$

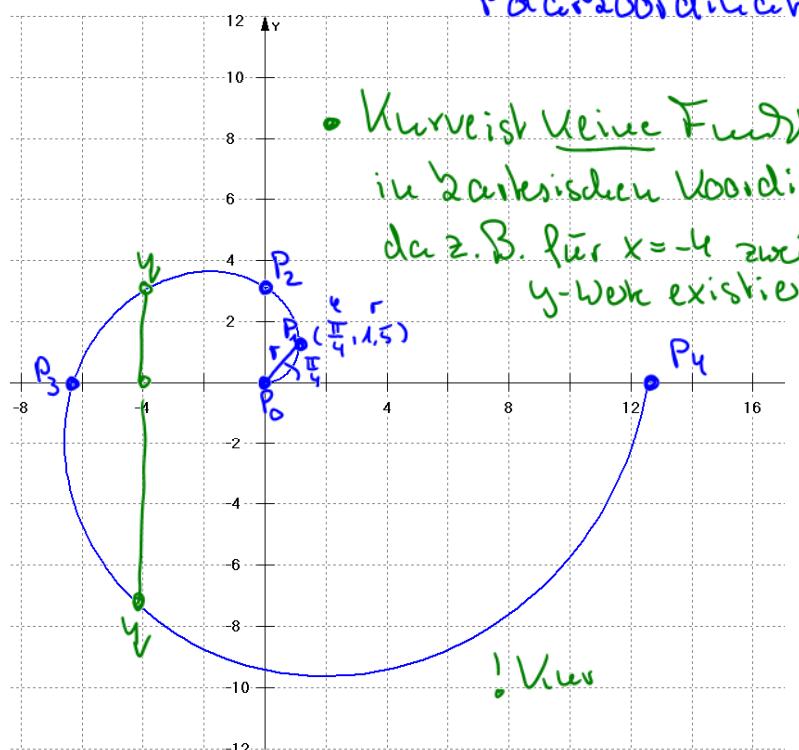
$$P_1: \varphi = \frac{\pi}{4}: \quad r\left(\frac{\pi}{4}\right) = 2 \cdot \frac{\pi}{4} = \frac{\pi}{2} = 1,5 \dots$$

$$P_2: \varphi = \frac{\pi}{2}: \quad r\left(\frac{\pi}{2}\right) = 2 \cdot \frac{\pi}{2} = \pi$$

$$P_3: \varphi = \pi: \quad r(\pi) = 2 \cdot \pi$$

⋮

$$P_4: \varphi = 2\pi: \quad r(2\pi) = 4\pi$$



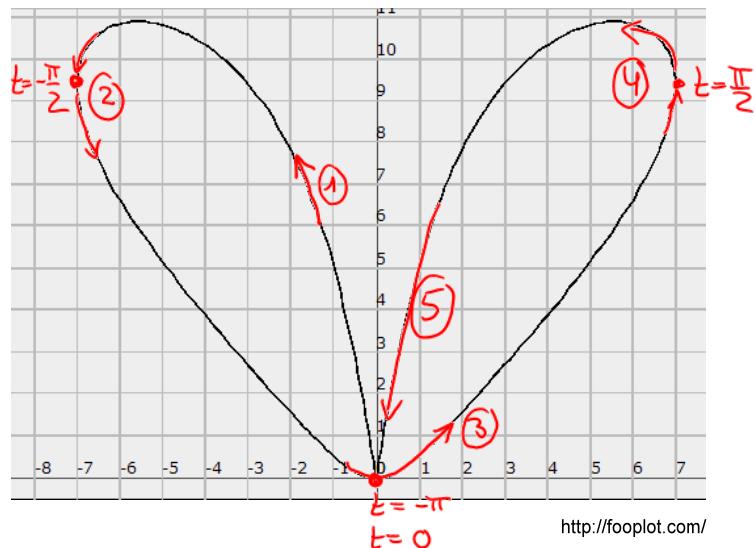
Funktionen: Parameterdarstellung

- Eine Kurve wird durch 2 Gleichungen beschrieben.
 - Die x-Koordinate und die y-Koordinate werden getrennt voneinander in Abhängigkeit einer Hilfsvariablen (dem sogenannten Parameter) beschrieben.
 - Häufig ist der verwendete Parameter die Variable t, als Symbol für die Zeit.
 - y(t) und x(t) sind die abhängigen Variablen und werden im kartesischen x-y-Koordinatensystem skizziert.
 - t ist die unabhängige Variable und wird in der Regel nicht skizziert, sondern zum Teil nur an einzelnen Punkten benannt.
 - Jede Funktion f(x) kann auch in einer Parameterdarstellung angegeben werden mit $x(t) = t$ und $y(t) = f(t)$. \rightarrow z.B. $y = x^2$ Funktion
- ! Die Umkehrung gilt nicht!

$$\begin{array}{l} \text{Parameter} \\ \text{durch} \end{array} \left\{ \begin{array}{l} x(t) = t \\ y(t) = t^2 \end{array} \right.$$

Beispiel:

$$\begin{aligned} x(t) &= 6 \cdot \sin(t) - \sin(3 \cdot t) \\ y(t) &= 6 \cdot t \cdot \sin(t) \\ \text{mit } -\pi < t < \pi \end{aligned}$$



Wie wird die Kurve mit dem Parameter $-\pi < t < \pi$ durchlaufen?

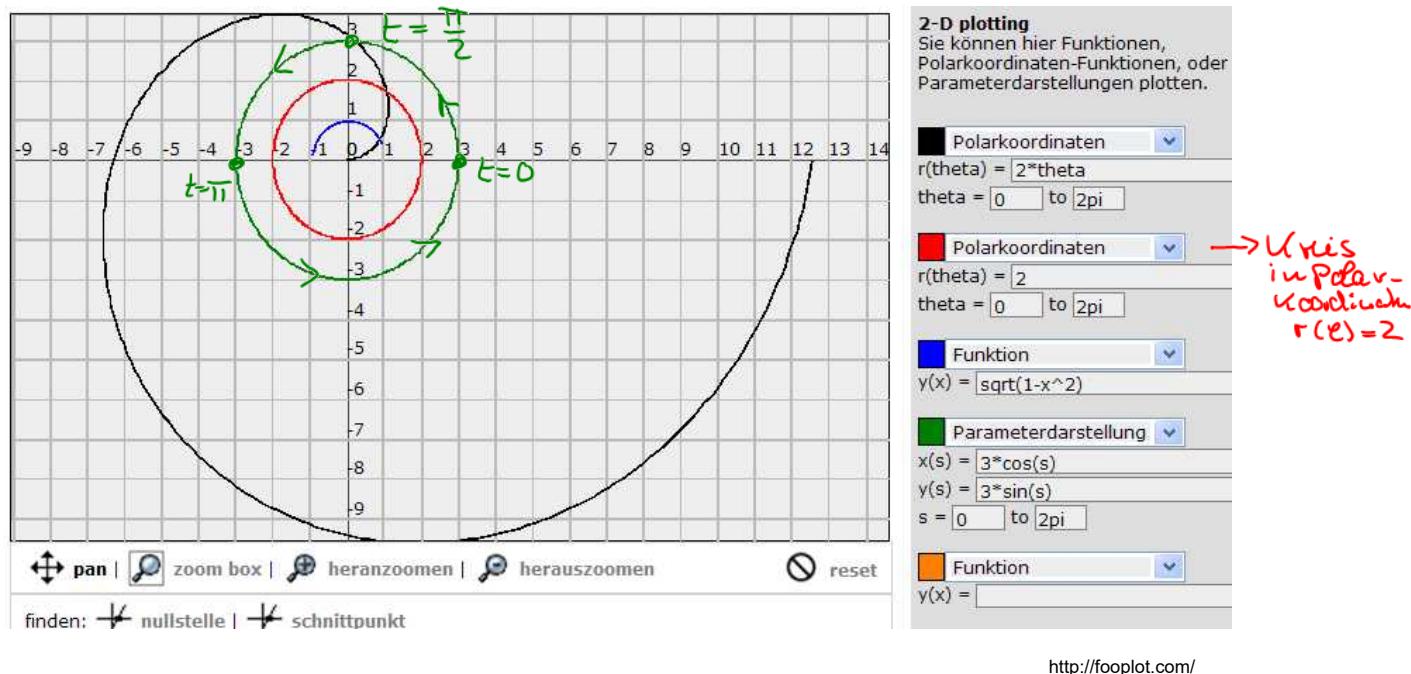
$$t = -\pi : \quad x(-\pi) = 6 \cdot \sin(-\pi) - \sin(3 \cdot (-\pi)) = 0 \quad y(-\pi) = 6 \cdot (-\pi) \cdot \sin(-\pi) = 0$$

$$t = -\frac{\pi}{2} : \quad x\left(-\frac{\pi}{2}\right) = \dots = -7 \quad y\left(-\frac{\pi}{2}\right) = \dots = 3\pi$$

$$t = 0 : \quad x(0) = \dots = 0 \quad y(0) = \dots = 0$$

$$t = \frac{\pi}{2} : \quad x\left(\frac{\pi}{2}\right) = \dots = 7 \quad y\left(\frac{\pi}{2}\right) = \dots = 3\pi$$

Zweidimensionale Kurven in anderen Darstellungen



Beispiele:

Funktion in Polarkoordinaten $r(\phi) = 2\phi$ mit $0 \leq \phi < 2\pi \rightarrow$ siehe Seite vorher

Kreis \rightarrow Funktion in Polarkoordinaten $r(\phi) = 2$ mit $0 \leq \phi < 2\pi$

Hälfte Kreis \rightarrow Funktion in kartesischen Koordinaten $f(x) = \sqrt{1-x^2}$ mit $-1 \leq x < 1$

Kreis \rightarrow Kurve in Parameterdarstellung $x(t) = 3\cos(t)$ mit $0 \leq t < 2\pi$
 $y(t) = 3\sin(t)$

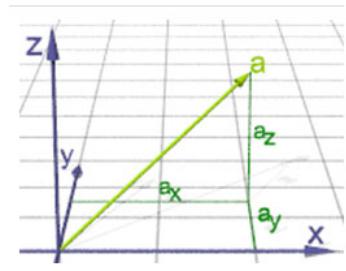
$$t=0: x(0) = 3 \cdot \cos(0) = 3 \\ y(0) = 3 \cdot \sin(0) = 0$$

$$t=\frac{\pi}{2}: x\left(\frac{\pi}{2}\right) = 3 \cdot \cos\left(\frac{\pi}{2}\right) = 0 \\ y\left(\frac{\pi}{2}\right) = 3 \cdot \sin\left(\frac{\pi}{2}\right) = 3$$

$$t=\pi: x(\pi) = 3 \cdot \cos(\pi) = -3 \\ y(\pi) = 3 \cdot \sin(\pi) = 0$$

Ergänzung: Koordinaten im Raum in verschiedenen Darstellungen

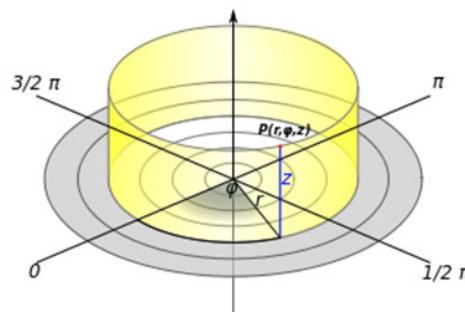
- räumliche kartesische Koordinaten (x,y,z)



<http://www.mathepedia.de/Raum.aspx>

- Zylinderkoordinaten (r, ϕ, z)

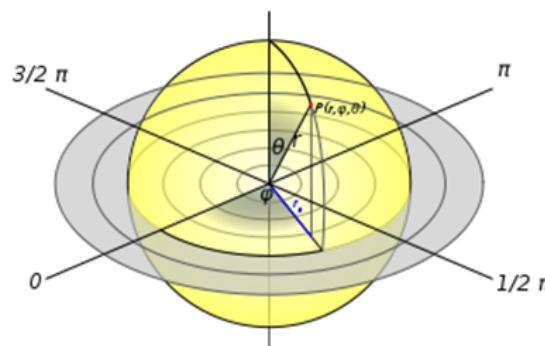
Polarkoordinaten in der Ebene,
ergänzt um die Höhenangabe in kartesischen Koordinaten



<http://de.wikipedia.org/wiki/Polarkoordinaten>

- Kugelkoordinaten (r, ϕ, θ)

Polarkoordinaten in der Ebene,
ergänzt um eine weitere Winkelangabe θ für die Höhe



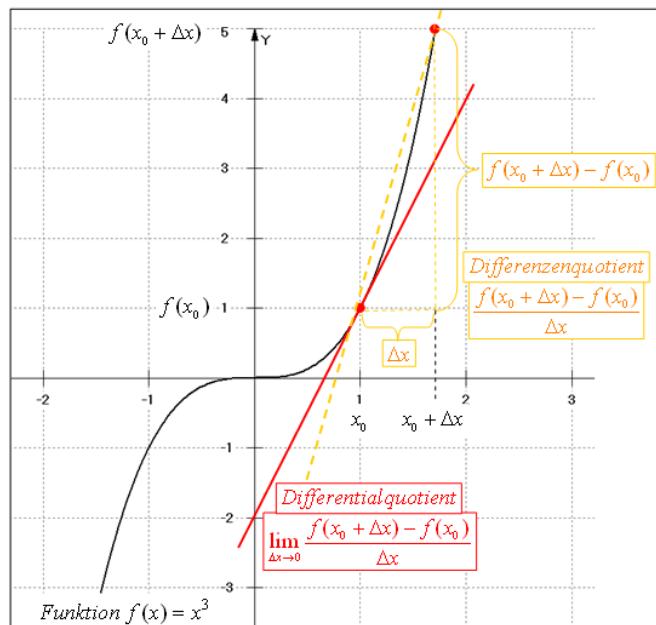
<http://de.wikipedia.org/wiki/Polarkoordinaten>

Differentialrechnung

Rückblick: Differenzenquotient - Differentialquotient

Veranschaulichung:

Differenzenquotient und Differentialquotient im Punkt x_0 der Funktion f



Differenzenquotient:

$$\frac{\Delta f}{\Delta x}(x_0) = \frac{f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)}{\Delta x}$$

Steigung der Sekanten durch die Punkte $(x_0, f(x_0))$ und $(x_0 + \Delta x, f(x_0 + \Delta x))$

Differentialquotient :

Differentialquotient im Punkt x_0

$$f'(x_0) = \frac{df}{dx}(x_0) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)}{\Delta x}$$

Steigung der Tangenten im Punkt $(x_0, f(x_0))$

Differentialquotient für x

$$f'(x) = \frac{df}{dx}(x) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x}$$

1. Ableitung der Funktion $f(x)$ = Funktion der Steigungen der Funktion $f(x)$

Differenzierbarkeit

Definition 6.1: differenzierbar, Ableitung, Differentialquotient

Die Funktion $f(x)$ heißt an der Stelle x_0 differenzierbar, wenn der folgende Grenzwert existiert

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)}{\Delta x}.$$

Bedeutung:
Differenzierbarkeit
 $\hat{=}$ Stetigkeit des Differentialquotienten

$g_r = \lim_{x \rightarrow x_0^+} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0}$ Differenzierbarkeit einer Funktion $f(x)$ an der Stelle x_0

\Leftrightarrow Differentialquotient $\frac{df}{dx}(x_0)$ existiert

$g_e = \lim_{x \rightarrow x_0^-} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0}$ Grenzwert $\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)}{\Delta x}$ existiert

\Leftrightarrow Grenzwert des Differentialquotienten von rechts an x_0

$$g_r = \lim_{\Delta x \rightarrow 0^+} \frac{f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)}{\Delta x}$$

Steigung in x_0 von rechts

und Grenzwert des Diff.quotienten von links an x_0

$$g_e = \lim_{\Delta x \rightarrow 0^-} \frac{f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)}{\Delta x}$$

Steigung in x_0 von links

müssen gleich sein

\Leftrightarrow Steigung von rechts an x_0 (g_r)

- und Steigung von links an x_0 (g_e)

Sind identisch

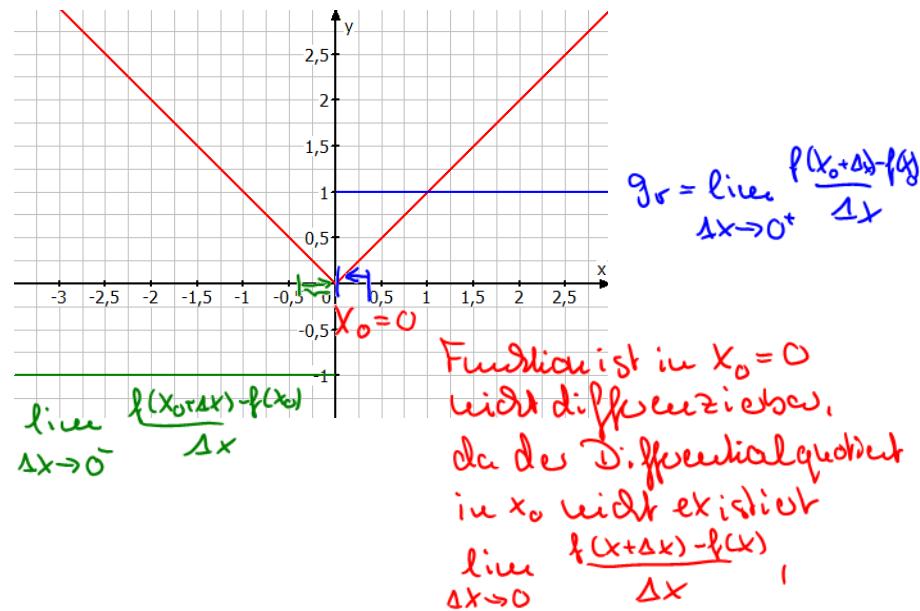
Linksseitiger und rechtsseitiger Grenzwert für die Grenzwertberechnung des Differentialquotienten

Beispiel:

**Differenzierbarkeit der
Betragsfunktion**

Betragsfunktion $f(x) = |x|$

(1) ...im Punkt $x_0=1$



(2) ...im Punkt $x_0=0$

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)}{\Delta x} \stackrel{x_0=0}{=} \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{|0 + \Delta x| - |0|}{\Delta x} = \begin{cases} g_r & \text{---} = +1 \\ g_e & \text{---} = -1 \end{cases}$$

$$f(x) = |x|$$

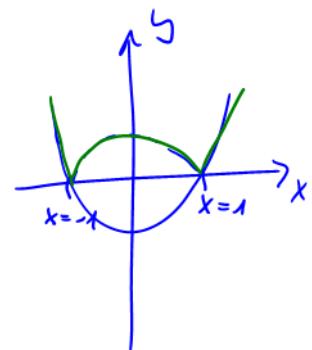
$$g_r = \lim_{\substack{\Delta x \rightarrow 0^+ \\ \Delta x > 0}} \frac{|0 + \Delta x| - |0|}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0^+} \frac{(0 + \Delta x)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0^+} \frac{\cancel{\Delta x}}{\cancel{\Delta x}} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0^+} 1 = +1$$

$$g_e = \lim_{\substack{\Delta x \rightarrow 0^- \\ \Delta x < 0}} \frac{|0 + \Delta x| - |0|}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0^-} \frac{-(0 + \Delta x)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0^-} \frac{-\cancel{\Delta x}}{\cancel{\Delta x}} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0^-} (-1) = -1$$

Aufgabe: Differenzierbarkeit

Gegeben ist die Funktion $f(x) = |x^2 - 1|$

Ist die Funktion $f(x)$ im Punkt $x = 1$ differenzierbar?



Aufgabe 2

$$f(x) = |x^2 - 1|$$

Ist die Funktion im Punkt $x=1$

differenzierbar? $f(x_0 + \Delta x) \stackrel{=} f(x_0)$

$$g_r = \lim_{\Delta x \rightarrow 0^+} \frac{|(1 + \Delta x)^2 - 1| - |1^2 - 1|}{\Delta x}$$

$$= \lim_{\Delta x \rightarrow 0^+} \frac{|1 + 2\Delta x + (\Delta x)^2 - 1|}{\Delta x}$$

$$= \lim_{\substack{\Delta x \rightarrow 0^+ \\ >0}} \frac{|2\Delta x + (\Delta x)^2|}{\Delta x}$$

$$= \lim_{\Delta x \rightarrow 0^+} \frac{\cancel{\Delta x}(2 + \Delta x)}{\cancel{\Delta x}} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0^+} 2 + \Delta x = 2$$

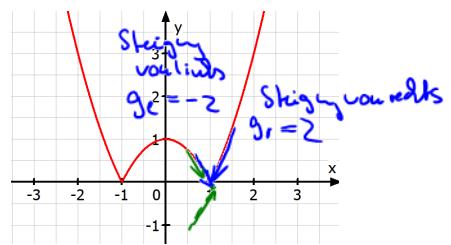
$$g_e = \lim_{\substack{\Delta x \rightarrow 0^- \\ <0}} \frac{|(1 + \Delta x)^2 - 1| - |1 - 1|}{\Delta x}$$

$$= \lim_{\Delta x \rightarrow 0^-} \frac{|2\Delta x + (\Delta x)^2|}{\Delta x}$$

$$= \lim_{\Delta x \rightarrow 0^-} \frac{|(\Delta x)(2 + \Delta x)|}{\Delta x}$$

$$= \lim_{\Delta x \rightarrow 0^-} \frac{-(\Delta x)(2 + \Delta x)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0^-} -(2 + \Delta x) = -2$$

$\Rightarrow f(x)$ ist nicht differenzierbar



Grundlegende Ableitungsfunktionen

Ableitungsregeln

Zusammenfassung: Ableitungen elementarer Funktionen

	Funktion $f(x)$	1. Ableitung $f'(x)$
Konstante Funktion	c	0
Potenzfunktion	$x^n, n \in \mathbb{N}, x > 0$ $x^a, a \in \mathbb{R}, x > 0$	$n \cdot x^{n-1}, n \in \mathbb{N}$ $a \cdot x^{a-1}, a \in \mathbb{R}, x \in \mathcal{D}$
Sonderfall Wurzelfunktion	$\sqrt{x} = x^{\frac{1}{2}}, x > 0$	$\frac{1}{2\sqrt{x}} = \frac{1}{2}x^{-\frac{1}{2}}, x \in \mathcal{D}$
Trigonometrische Funktionen	$\sin x, x \in \mathbb{R}$ $\cos x, x \in \mathbb{R}$ $\tan x, x \neq (2k+1)\frac{\pi}{2}$	$\cos x, x \in \mathbb{R}$ $-\sin x, x \in \mathbb{R}$ $\frac{1}{\cos^2 x}, x \neq (2k+1)\frac{\pi}{2}$
Zyklometrische Funktionen	$\arcsin x, x \in (-1,1)$ $\arccos x, x \in (-1,1)$ $\arctan x, x \in \mathbb{R}$ $\operatorname{arc cot} x, x \in \mathbb{R}$	$\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}, x \in (-1,1)$ $-\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}, x \in (-1,1)$ $\frac{1}{1+x^2}, x \in \mathbb{R}$ $-\frac{1}{1+x^2}, x \in \mathbb{R}$
Exponentialfunktionen	e^x a^x	e^x $\ln a \cdot a^x$
Logarithmusfunktionen	$\ln x, x > 0$ $\log_a x, x > 0$	$\frac{1}{x}, x > 0$ $\frac{1}{\ln a \cdot x}, x > 0$

sinx
 ↓ Diff.
 cosx
 ↓ Diff.
 tanx
 ↓ Diff.
 - sinx
 ↓ Diff.
 - cosx

Satz 4.2: Summenregel

Eine Summe von Funktionen darf gliedweise differenziert werden:

$$y = f(x) + g(x) \Rightarrow y' = f'(x) + g'(x)$$

Beispiel: $y = x^2 + \sin x \Rightarrow y' = 2x + \cos x$

Herleitung der Summenregel mit Hilfe des Differentialquotienten:

$$f(x) = h(x) + g(x) \quad ! \text{ andere Bezeichung der Teilfunktionen}$$

$$f'(x) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x+\Delta x) - f(x)}{\Delta x}$$

$$= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{(h(x+\Delta x) + g(x+\Delta x)) - (h(x) + g(x))}{\Delta x}$$

$$= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \left(\frac{h(x+\Delta x) - h(x)}{\Delta x} + \frac{g(x+\Delta x) - g(x)}{\Delta x} \right)$$

$$= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{h(x+\Delta x) - h(x)}{\Delta x} + \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{g(x+\Delta x) - g(x)}{\Delta x}$$

Diff.quot. Diff.quot.

$$f'(x) = h'(x) + g'(x)$$

Summenregel

Satz 4.3: Produktregel

Die Ableitung einer Funktion, die aus einem Produkt von Teilfunktionen besteht, wird mit folgendem Ausdruck berechnet:

$$y = f(x) \cdot g(x) \Rightarrow y' = f'(x) \cdot g(x) + f(x) \cdot g'(x)$$

Beispiel: $y = x^2 \cdot \sin x \Rightarrow y' = 2x \cdot \sin x + x^2 \cdot \cos x$

Herleitung mit Hilfe des Differentialquotienten:

$$f(x) = h(x) \cdot g(x) \quad \begin{aligned} (h \cdot g)' \\ \text{zu zeigen: } h' \cdot g + h \cdot g' \end{aligned}$$

$$f'(x) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x+\Delta x) - f(x)}{\Delta x} \quad ! \text{ andere Bezeichung der Teilfunktionen}$$

$$\begin{aligned} f'(x) &= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{h(x+\Delta x)g(x+\Delta x) - h(x)g(x)}{\Delta x} \\ &= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{h(x+\Delta x)g(x+\Delta x) - h(x)g(x+\Delta x) + h(x)g(x+\Delta x) - h(x)g(x)}{\Delta x} \\ &= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{h(x+\Delta x)g(x+\Delta x) - h(x)g(x+\Delta x)}{\Delta x} + \frac{h(x)g(x+\Delta x) - h(x)g(x)}{\Delta x} \\ &= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{g(x+\Delta x)}{\Delta x} \cdot \frac{h(x+\Delta x) - h(x)}{\Delta x} + \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{h(x)}{\Delta x} \cdot \frac{g(x+\Delta x) - g(x)}{\Delta x} \end{aligned}$$

$$f'(x) = g(x) \cdot h'(x) + h(x) \cdot g'(x)$$

Produktregel

Satz 4.4: Quotientenregel

Die Ableitung einer Funktion, die aus einem Quotienten von Teilfunktionen besteht, wird mit folgendem Ausdruck berechnet:

$$y = \frac{f(x)}{g(x)} \Rightarrow y' = \frac{f'(x) \cdot g(x) - f(x) \cdot g'(x)}{g^2(x)}$$

Sonderfall: **Reziprokregel**

$$y = \frac{1}{g(x)} \Rightarrow y' = \frac{-g'(x)}{g^2(x)}$$

Beispiel: $y = \frac{x^2}{\sin x} \Rightarrow y' = \frac{2x \cdot \sin x - x^2 \cdot \cos x}{(\sin x)^2} \left(= \frac{x(2 - x \cdot \cot x)}{\sin x} \right)$

Herleitung mit Hilfe der Produktregel:

$$y = \frac{f(x)}{g(x)}$$

Gesucht ist y'

$$(y \cdot g(x))' = (f(x))'$$

mit
Produkt-
regel

$$y' \cdot g(x) + y \cdot g'(x) = f'(x)$$

$$y' = \frac{f'(x) - \cancel{y} \cdot \cancel{g'(x)}}{g(x)}$$

$$= \frac{f'(x) - \frac{f(x)}{g(x)} \cdot g'(x)}{g(x)} = \frac{\frac{f'(x) \cdot g(x)}{g(x)} - \frac{f(x) \cdot g'(x)}{g(x)}}{g(x)}$$

$$= \frac{\cancel{f'(x) \cdot g(x)} - \cancel{f(x) \cdot g'(x)}}{\cancel{g(x)}}$$

$$y' = \frac{\cancel{(f(x))'} = \frac{f'(x) \cdot g(x) - f(x) \cdot g'(x)}{(g(x))^2}}{(g(x))^2}$$

Quotientenregel

Satz 4.5: Kettenregel

Die Ableitung einer zusammengesetzten (verketteten) Funktion erhält man als Produkt aus äußerer und innerer Ableitung:

$$y = f(g(x)) \Rightarrow y' = f'(g(x)) \cdot g'(x)$$

Substitution $u = g(x)$: $y = f(u) \Rightarrow y' = \frac{dy}{du} \cdot \frac{du}{dx}$

Beispiel: $y = \sin(x^2) \Rightarrow y' = \cos(x^2) \cdot 2x$

allgemeine Herleitung - Kettenregel

Siehe oben

Beispiel:

$$\begin{aligned} (f(x))' &= (\sin(\underline{\frac{1}{x}}))' = (\sin(u))'(\frac{1}{x})' \\ &= \cos(u) \cdot (x^{-1})' \\ &\quad \uparrow \\ &= \cos\left(\frac{1}{x}\right) \cdot (-1) \cdot x^{-2} \\ &= \cos\left(\frac{1}{x}\right) \cdot \left(-\frac{1}{x^2}\right) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} (f(x))' &= (e^{\sin(2x)})' = e^{\sin(2x)} \cdot (\sin(2x))' \\ &\quad \text{äuß. Abl. 1} \quad \text{innere Abl. 1} \\ &= e^{\sin(2x)} \cdot \cos(2x) \cdot 2 \\ &\quad \text{äuß. Abl. 2} \quad \text{innere Abl. 2} \\ &= e^{\sin(2x)} \cdot \cos(2x) \cdot 2 \end{aligned}$$

Satz 4.6: Ableitung der Umkehrfunktion

Sei $y = f(x)$ umkehrbar und $x = f^{-1}(y)$ die nach x aufgelöste Funktion, dann gilt für die Ableitungen:

$$[f^{-1}(y)]' = \frac{1}{f'(x)} \text{ mit } f'(x) \neq 0$$

$$\Rightarrow f'(x) = \frac{1}{[f^{-1}(y)]'}$$

Herleitung der Methode "Ableitung über die Umkehrfunktion"

$$(x)' = (f^{-1}(f(x)))' \quad \text{mit } y = f(x) \text{ mit Umkehrfunktion } f^{-1}(x)$$

$$1 = (f^{-1}(f(x)))'$$

$$1 = (f^{-1}(y))' f'(x)$$

$$f'(x) = \frac{1}{[f^{-1}(y)]'}$$

Beispiel

$$y = f(x) = \ln x$$

.

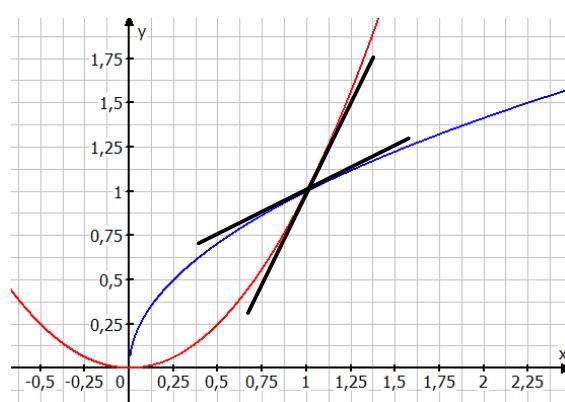
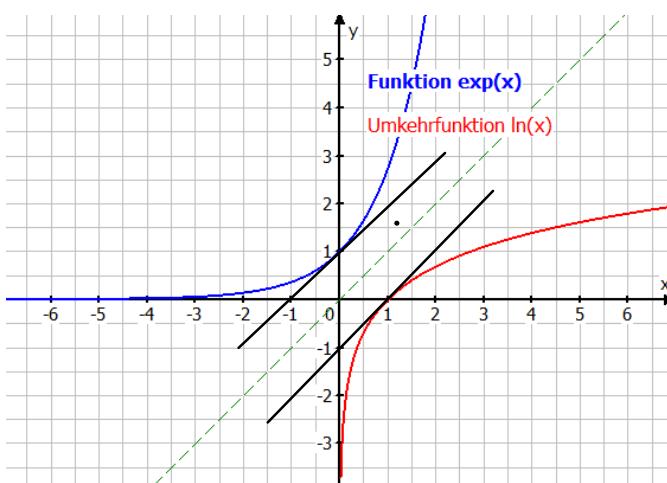
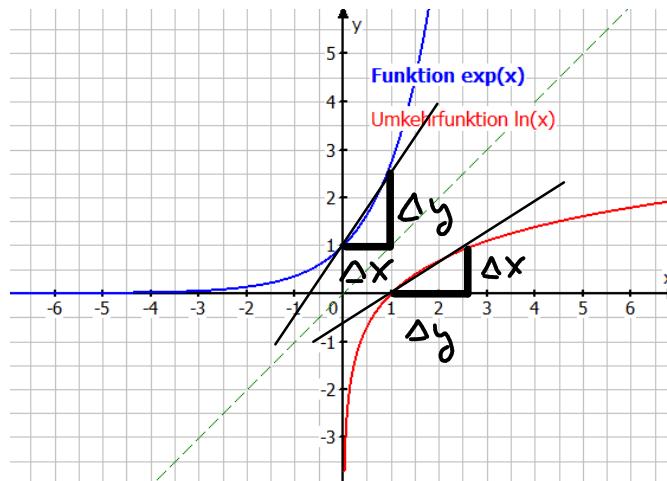
Warum gilt die Formel für die Ableitung über die Umkehrfunktion?

Satz 4.6: Ableitung der Umkehrfunktion

Sei $y = f(x)$ umkehrbar und $x = f^{-1}(y)$ die nach x aufgelöste Funktion, dann gilt für die Ableitungen:

$$[f^{-1}(y)]' = \frac{1}{f'(x)} \text{ mit } f'(x) \neq 0$$

Veranschaulichung



Satz 4.7: Logarithmische Differentiation

Die Ableitung einer Funktion $y = f(x) = [u(x)]^{v(x)}$ kann berechnet werden mit:

$$[\ln f(x)]' = \frac{f'(x)}{f(x)} \text{ mit } f(x) \neq 0$$

Warum sieht die Formel so aus?

Beispiel 1: $y = f(x) = e^x$

Beispiel 2: $y = f(x) = x^{\sin x}$

Aufgabe:

a) Gegeben ist die Funktion $f(x) = (\sin x)^{\cos x}$.

Bestimmen Sie die Funktion der 1. Ableitung.

Hinweis: Logarithmisches Differenzieren

b) Aufgabe: Ableiten über die Umkehrfunktion

Gesucht $f'(x)$ für $f(x) = \arccos(x) (=y)$

Hinweis: Bekannt $g'(x)$ für $\underbrace{g(x)}_{\cong f^{-1}} = \cos(x)$: $g'(x) = -\sin x$

$\cong f^{-1}$ du Umkehrfunktion von $f(x)$