



Université d'Abomey-Calavi Faculté des Sciences et Techniques

Rapport de stage

Thème:

Théorème de Hahn-Banach et Applications

Auteurs:

DOSSA N. Rosine VIGAN Junior I.C.

Superviseur:

Dr.houédanou K. Wilfrid

12 mars 2024

Table des matières

introduction			3	
1	For	rme linéaire		
	1.1	Définition	4	
	1.2	Continuité des applications linéaires	4	
		1.2.1 Propositions	4	
2	Forme analytique et forme géométrique du théorème de Hahn-			
		nach	6	
	2.1	Lemme de Zorn	6	
		2.1.1 Définitions	6	
	2.2	Forme analytique du théorème	7	
	2.3	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	8	
		-	8	
			8	
			9	
		$2.3.4$ 2^{eme} Théorème de Hahn-Banach-forme géométrique	10	
3	$\mathbf{A}\mathbf{p}_{\mathbf{l}}$	plications	11	

Introduction

En mathématique, et plus particulièrement en analyse et en géométrie, le **théorème de Hahn-Banach**, dû aux deux mathématiciens **Hans Hahn**¹ et **Stefan Banach**², garantit l'existence d'une forme linéaire vérifiant certaines conditions (valeurs imposées sur une partie de l'espace, mais limitées partout).

En permettant de prouver abstraitement l'existence de nombreuses fonctions continues, c'est un outil fondamental de l'analyse fonctionnelle.

Par son **interprétation géométrique** en termes d'hyperplans évitant un convexe fixé, il joue également un rôle primordial dans l'étude de la **géométrie des convexes**, et au-delà en **analyse convexe**.

^{1. 1879-1934,} mathématicien autrichien.

^{2. 1892-1945,} mathématicien polonais.

Chapitre 1

Forme linéaire

Dans toute la suite on considère le corps commutatif $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} .

1.1 Définition

Soit E un espace vectoriel sur un corps commutatif \mathbb{K} . Une **forme linéaire** sur E (ou **covecteur** de E) est une application ϕ de E dans \mathbb{K} qui est **linéaire**, c'est-à-dire qui vérifie :

 $\forall (x,y) \in E^2$, $\forall \lambda \in \mathbb{K}$, $\phi(\lambda x + y) = \lambda \phi(x) + \phi(y)$. L'ensemble des formes linéaire sur E est noté $E^* = \mathcal{L}(E, \mathbb{K})$.

1.2 Continuité des applications linéaires

1.2.1 Propositions

Soient E et F deux espaces vectoriels normés sur un corps \mathbb{K} et $f:E\to F$ une application linéaire. Les assertions suivantes sont équivalentes :

- i) l'application f est continue en un point x_0 de E;
- ii) l'application f est continue (en tout point de E);
- iii) il existe M > 0 tel que pour tout $x \in E$, $||f(x)||_F \le M||x||_E$;
- iv) l'application f est uniformément continue.

Preuve

i) \Longrightarrow ii) Supposons f continue en $x_0 \in E$. Pour tout $\epsilon > 0$, il existe $\eta > 0$ tel que pour tout $z \in E$, $||z - x_0||_E \le \eta \Longrightarrow ||f(z) - f(x_0)||_F \le \epsilon$. Soit x un point arbitrairement choisi dans E. Pour tout $y \in E$, on a en

utilisant la linéarité de f,

 $f(y)-f(x)=f(y-x)=f(y+x_0-x)-f(x_0)$, donc si $||y-x||_E=||y+x_0-x-x_0||_E\leq \eta$ on a $||f(y)-f(x)||_F\leq \epsilon$. L'application f est donc continue (en x point arbitrairement pris dans E).

- $ii) \implies iii)$ Supposons f continue, donc en particulier en 0_E . Il existe $\eta > 0$ tel que pour tout $z \in E$, la condition $||z||_E \le \eta$ entraı̂ne $||f(z)||_F \le 1$. Pour tout $x \in E \{0_E\}$ et en posant $z = \frac{\eta}{||x||_E} x$, on a $f(x) = \frac{||x||_E}{\eta} f(z)$, et donc $||f(x)|| = \frac{||x||}{\eta} ||f(z)|| \le \frac{1}{\eta} ||x||_E$ car $||f(z)||_F \le 1$. Cette dernière inégalité étant trivialement vérifiée pour $x = 0_E$, on a donc iii) avec $M = \frac{1}{\eta}$.
- $iii) \implies iv$) Supposons iii) et soit $x, y \in E$. Puisque f est linéaire, on a $||f(x) f(y)||_F = ||f(x y)||_F \le ||x y||_E$, mais ceci exprime que f est uniformément continue puisque lipschitzienne de rapport M.
 - $iv) \implies i$) L'uniforme continuité de f implique qu'elle est continue en tout point et donc en un point $x_0 \in E$ et on a i).

Remarque

L'ensemble des applications linéaires continues de E dans F est noté $\mathcal{L}(E,F)$. Posons pour $f \in \mathcal{L}(E,F)$,

$$||f(x)|| = \sup_{x \in E, ||x||_E \le 1} ||f(x)||_F.$$

De façon équivalente, on a :

$$||f|| = \sup_{x \in E, \ x \neq 0} \frac{||f(x)||_F}{||x||_E} = \sup_{x \in E, \ ||x||_E = 1} ||f(x)||_F = \inf\{M \geqslant 0, \ \forall E, \ ||f(x)||_F \le M||x||_E\}$$

En particulier, pour tout $x \in E$,

$$||f(x)|| \le ||f||.||x||.$$

Chapitre 2

Forme analytique et forme géométrique du théorème de Hahn-Banach

Les énoncés dénommés «théorème de Hahn-Banach» dans la littérature scientifique sont nombreux, différant les uns des autres parfois par de simples détails et nettement en deux classes : certains garantissent de pouvoir prolonger une forme linéaire, sous certaines exigences de majoration (les formes «analytiques» du théorème); d'autres assurent qu'on peut séparer deux ensembles convexes par un hyperplan affine (les formes «géométriques» du théorème).

2.1 Lemme de Zorn

2.1.1 Définitions

Soit P un ensemble **ordonné** muni d'une relation d'ordre (\leq). Soit $Q \subset P$

- (1) On dit que Q est **totalement ordonné** si $\forall a, b \in Q, a \leq b$ ou $b \leq a$;
- (2) On dit que $c \in P$ est un **majorant** de Q si pour tout $a \in Q$, $a \le c$;
- (3) On dit que m est un **élément maximal** de P si pour tout $a \in P$ tel que $m \le a$, on a m = a;
- (4) On dit que P est **inductif** si $\forall Q_i \subset P$ totalement ordonné Q_i possède une borne supérieure.

Lemme de Zorn

Tout ensemble inductif possède un élément maximal.

2.2 Forme analytique du théorème

Soit E un espace vectoriel sur \mathbb{R} . Soit $p:E\longrightarrow\mathbb{R}$ une fonction convexe 1 telle que

- $--p(x+y) \le p(x) + p(y) \ \forall x, y \in E;$
- $--p(\lambda x) = \lambda p(x), \, \forall x \in E, \forall \lambda \in [0,1].$

Soit G un sous-espace vectoriel de E. Soit $f: G \longrightarrow \mathbb{R}$ forme linéaire telle que $f(x) \leq p(x), \forall x \in G$. Alors il existe g une **forme linéaire** définie sur E qui prolonge f, c'est-à-dire $f(x) = g(x) \ \forall x \in G$ et $g(x) \leq p(x), \forall x \in E$.

Preuve

Existence de g

Soit $P = \{h : D(h) \longrightarrow \mathbb{R}, G \subset D(h)\}$ avec $D(h) \subset E$ et h une forme linéaire telle que $h(x) \leq p(x), \forall x \in D(h)$ et h prolonge f.

Munissons P d'une relation d'ordre "≤" telle que :

 $h_1 \leq h_2 \iff D(h_1) \subset D(h_2) \text{ et } h_2 \text{ prolonge } h_1.$

 $P \neq \phi \text{ car } f \in P.$

P est inductif. En effet

Soit $Q \subset P$ totalement ordonné tel que $Q=(h_i)_{i\in I}$ avec $D(h)=\bigcup_{i\in I}D(h_i)$ $(I\simeq \mathbb{N})$ et $h(x)=h_i(x)$ si $x\in D(h_i)$. D'après le lemme de Zorn P admet un élément maximal que nous notons D(g) avec g la forme linéaire qui prolonge f.

Unicité de g

L'objectif ici est de montrer que D(g) = E. Pour cela nous allons raisonner par l'absurde en supposant que $D(g) \neq E$.

Alors il existe $x_0 \notin D(g)$ et $x_0 \in E$. Posons $D(h) = D(g) \oplus \mathbb{R}x_0$. Soit $x \in D(g)$, on pose $h(x + tx_0) = g(x) + t\alpha$, avec $t \in \mathbb{R}$ et α une constante. Par suite on a $g(x) + t\alpha \leq p(x + tx_0)$ (par hypothèse).

En prenant t = 1, $g(x) + \alpha \le p(x + x_0)$ et t = -1, $g(x) - \alpha \le p(x - x_0)$, $\forall x \in D(g)$. Ainsi

$$\sup_{y \in D(g)} \{g(y) - p(y - x_0)\} \le \alpha \le \inf_{x \in D(g)} \{p(x + x_0) - g(x)\}$$

^{1.} C'est-à-dire, $\forall (x,y) \in E^2, \ \lambda \in [0,1], \ p(\lambda x + (1-\lambda)y) \leq \lambda p(x) + (1-\lambda)p(y)$

Par suite $g(y) - p(y - x_0) \le p(x + x_0) - g(x)$, $\forall y \in D(g)$, $\forall x \in D(g)$. Ainsi $g(x) + g(y) \le p(x + y) \le p(x + x_0) + p(y - x_0)$ (absurde), car g est l'élément maximal.

2.3 Forme géométrique du théorème

2.3.1 Définitions

Ensemble convexe

Un ensemble C est dit **convexe** lorsque, pour tout x et y de C, le segment [x, y] est tout entier contenu dans C, c'est-à-dire :

$$\forall x, y \in C, \forall t \in [0, 1], tx + (1 - t)y \in C$$

Ensemble ouvert

Soit E un espace vectoriel normé. Un sous ensemble U de E est dit **ouvert** lorsque

$$\forall x \in U, \exists r > 0, B(x, r) \subset U$$

Hyperplan

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel et H_{α} ($\alpha \in \mathbb{K}$) un sous espace vectoriel de E.

 H_{α} est un **hyperplan** de E si H_{α} est le noyau d'une forme linéaire f definie sur E, non nulle. C'est-à-dire :

$$\exists \alpha \in \mathbb{K}, H_{\alpha} = \{x \in E | f(x) = \alpha\}$$

2.3.2 Séparation au sens large - Séparation au sens strict

Soient A et B deux sous ensembles d'un \mathbb{R} -espace vectoriel E, $f \in E^*$ et H_{α} un hyperplan de E.

- . A et B sont séparés au sens large $\iff f(x) \le \alpha \ \forall x \in A$ et $f(x) \ge \alpha \ \forall x \in B$.
- . A et B sont séparés au sens strict $\iff f(x) \le \alpha \epsilon \ \forall x \in A$ et $f(x) \ge \alpha + \epsilon \ \forall x \in B$ avec $\epsilon > 0$.

Lemme 1

Soit E un espace vectoriel normé et $A \subset E$ un convexe ouvert tel que $0 \in A$. Alors la jauge p de A vérifie les propriétés suivantes :

- (1) $A = \{x \in E/p(x) < 1\};$
- (2) $p(\lambda x) = \lambda p(x), \forall x \in E \text{ et } \forall \lambda \ge 0;$
- (3) $p(x+y) \le p(x) + p(y), \forall x \in E, \forall y \in E$;
- (4) $\exists M > 0/p(x) \leq M||x||, \forall x \in E;$
- (5) p est continue.

Lemme 2

Soit C un **convexe ouvert** de E (E un K-espace vectoriel). Soit $x_0 \in E$ avec $x_0 \notin C$. Alors

$$\exists f \in E^*, f(x) < f(x_0).$$

2.3.3 1^{er} Théorème de Hahn-Banach-forme géométrique

Soit E un R-espace vectoriel. Soient A et B deux sous ensembles **non** vides de E disjoints et convexes. On suppose que A est ouvert. Alors il existe un hyperplan fermé qui sépare au sens large A et B.

Preuve

On a A ouvert et B quelconque. Posons C = A - B. $C = \bigcup_{y \in B} (A - y)$. Alors C est **ouvert**.

De plus C est **convexe**. En effet, soit $x, y \in C$ tels que $\begin{cases} x = x_A - x_B \\ y = y_A - y_B \end{cases}$, avec $(x_A, y_A) \in A^2$ et $(x_B, y_B) \in B^2$. Soit $t \in [0, 1]$.

$$tx + (1 - t)y = t(x_A - x_B) + (1 - t)(y_A - y_B)$$
$$= tx_A + (1 - t)y_A - (tx_B + (1 - t)y_B) \in C$$

car A et B sont convexes. Par ailleurs $0 \notin C$ puis que $A \cap B = \phi$. D'après le **lemme 2**,

$$\exists f \in E^* / f(c) < f(0), \forall c \in C$$
. En posant $c = a - b, a \in A$ et $b \in B$, $f(a - b) < 0 \iff f(a) - f(b) < 0 \iff f(a) < f(b)$. Ainsi $\exists \alpha \in \mathbb{R}$ tel que

$$\sup_{a \in A} (f(a)) \le \alpha \le \inf_{b \in B} (f(b))$$

^{2.} C'est l'unique sous norme telle que $A = \{x/p(x) < 1\}$

. D'où A et B sont séparés au sens large.

2.3.4 2ème Théorème de Hahn-Banach-forme géométrique

Soit E un \mathbb{R} -espace vectoriel. Soient A et B deux sous ensembles de E **non vides**, **disjoints** et **convexes**. On suppose que A est **fermé** et B est **compact**.

Alors il existe un hyperplan qui sépare au sens strict A et B.

Preuve

A est fermé et B est compact. Posons C = A - B. Soit $x \in \overline{A - B}$, alors $\exists (a_n) \in A, \exists (b_n) \in B$ telle que

$$\lim_{n \to +\infty} a_n - b_n = x \iff ||a_n - b_n - x|| \xrightarrow[n \to +\infty]{} 0$$

. B étant compact, $\exists (b_{\sigma(n)}) \xrightarrow[n \to +\infty]{} b$ dans B. Alors $(a_{\sigma(n)} - b_{\sigma(n)}) \xrightarrow[n \to +\infty]{} x$ et donc

$$\lim_{n \to +\infty} (a_{\sigma(n)} - b_{\sigma(n)}) = x \iff \lim_{n \to +\infty} a_{\sigma(n)} = x + \lim_{n \to +\infty} b_{\sigma(n)} = x + b \in A.$$

Alors $x \in C = A - B$. Ainsi A - B est fermé. On a $0 \notin C$ car $A \cap B = \phi$. Comme $(A - B)^c$ est un ouvert, il existe r > 0 tel que $B(0, r) \subset (A - B)^c$. Ainsi : $B(0, r) \cap (A - B) = \phi$. Alors il existe $f \in E^*$ telle que $f(x) \le \alpha \le f(a - b)$, $x \in B(0, r)$. On a : B(x, r) = x + rB(0, r).

$$f(a-b) \le \alpha \le f(x+rz), z \in B(0,r) \implies f(a) - f(b) \le \alpha \le f(0) + rf(z)$$
$$\implies f(a) \le \alpha + f(b) \le f(b) + r||f||.$$

Quand r tend vers 0, on a $f(a) \le \alpha \le f(b)$, $\forall a \in A \text{ et } \forall b \in B$. A et B sont donc séparables au sens strict.

Chapitre 3

Applications

Exercice 1

Soit E un \mathbb{R} -espace vectoriel normé, G un sous-espace vectoriel de E, et $f \in \mathcal{L}(G,\mathbb{R})$ une forme linéaire **continue** de norme $||f||_G$. Alors il existe une forme linéaire **continue** $g \in \mathcal{L}(E,\mathbb{R})$ qui prolonge f et telle que $||g||_E = ||f||_G$.

Corrigé

Puisque f est continue, on a :

$$\forall x \in G, f(x) \le |f(x)| \le ||f||.||x|| = N(x).$$

Si on considère la semi-norme $x \mapsto N(x)$, d'après le théorème précédent, il existe $g: E \longrightarrow \mathbb{R}$ une forme linéaire telle que $g/_G = f$ et $g(x) \leq N(x)$ $\forall x \in E$.

Par suite : $\forall x \in E, -g(x) = g(-x) \le ||f||.||-x|| = N(x)$ et donc $\forall x \in E, |g(x)| \le N(x)$. D'où g est continue avec $||g|| \le ||f||$. Or :

$$||f|| = \sup_{x \in G, \ x \neq 0} \frac{|f(x)|}{||x||} = \sup_{x \in G, \ x \neq 0} \frac{|g(x)|}{||x||} \le \sup_{x \in E, \ x \neq 0} \frac{|g(x)|}{||x||} = ||g||.$$

Donc ||g|| = ||f||.

 $\forall (x,y) \in E^2, N(x+y) \le N(x) + N(y)$

 $\forall x \in E, \, \forall \lambda \in \mathbb{K}, \, N(\lambda x) = |\lambda| N(x)$

^{1.} C'est une application $N: E^2 \longrightarrow \mathbb{R}_+$ vérifiant :

Exercice 2

Soit $F \subset E$ un sous espace vectoriel de E (E un \mathbb{R} -espace vectoriel) tel que $\overline{F} \neq E$.

Alors, il existe $f \in E^*$ avec $f \neq 0$ tel que $f(x) = 0, \forall x \in F$.

Corrigé

Soient E un espace vectoriel sur \mathbb{R} , F un sous espace vectoriel de E. $\overline{F} \neq E \implies \exists x_0 \text{ tel que } x_0 \in E \text{ et } x_0 \notin \overline{F}$

 \overline{F} est fermé et convexe car $tx + (1-t)y \in \overline{F}$.

 $\{x_0\}$ est un convexe compact.On a donc $\overline{F} \cap \{x_0\} = \phi$. Alors $\exists f \in E^*$ telle que $f(y) \leq \alpha < f(x_0), \forall y \in F$.

Montrons que si $\exists \alpha \in \mathbb{R}$ fixé tel que $f(x) \leq \alpha \ \forall x \in F$, alors $F \subseteq \ker(f)$ (i.e $f(x) = 0 \ \forall x \in E$)

F étant un sous espace vectoriel de E, on a $\forall x \in F, x + x \in F$. Par itération sur la somme on a $nx \in F$ $(n \in \mathbb{N})$. Ainsi,

$$f(nx) \le \alpha \implies nf(x) \le \alpha$$

$$\implies f(x) \le \frac{\alpha}{n} \xrightarrow[n \to +\infty]{} 0$$

$$\implies f(x) = 0$$

$$\implies F \subseteq \ker(f)$$

Par suite $f(x) = 0, \forall x \in F$.

Bibliographie

- (1) Internet;
- $(2) \ \, \textbf{Cours de topologie générale} \ \, \textbf{de Dr.HOUENOU Franck} \, ;$
- (3) Fonctions d'une variable de Dr.HOUEDANOU K.Wilfrid;
- (4) Youtube;