# Comparação Empírica de Algoritmos Exatos e Aproximativos para o Problema da Mochila 0-1

Chrystian Paulo Ferreira de Melo Departamento de Ciência da Computação – UFMG chrystian1@ufmg.br

06/07/2025

#### Resumo

O problema da mochila 0-1 (0-1 Knapsack) é NP-difícil e, portanto, abordagens exatas tornamse inviáveis em instâncias de grande porte. Neste artigo comparamos três estratégias clássicas: Branch-and-Bound (exato), algoritmo 2-aproximativo e FPTAS (Fully Polynomial-Time Approximation Scheme). Implementamos os três métodos em Python 3 e avaliamos tempo, uso de memória e erro relativo em instâncias low-dimensional e large-scale. Os resultados confirmam as previsões teóricas: (i) o Branch-and-Bound encontra a solução ótima, mas o tempo explode exponencialmente a partir de  $n \approx 25$ ; (ii) o 2-aproximativo preserva tempo quase linear, com mediana de erro de 0,25% e piores casos de 30%; (iii) o FPTAS com  $\varepsilon = 0,02$  equilibra custo  $O(n^3/\varepsilon)$  com erro máximo observado 0,13% e memória até 18 MiB. Delineamos faixas de uso recomendadas para cada abordagem.

## 1 Introdução

O problema da mochila 0-1 (Maximum Knapsack Problem - MKP) consiste em selecionar um subconjunto de itens com valores  $v_i$  e pesos  $w_i$  de modo a maximizar o lucro sem exceder a capacidade W. Trata-se de um problema NP-difícil [1, 2]. Na prática, é fundamental equilibrar qualidade da solução, tempo e memória. Este trabalho, alinhado ao Trabalho Prático 2 da disciplina Algoritmos 2 [7], investiga:

- o desempenho real do Branch-and-Bound (Aula 12) [3];
- o impacto do fator de aproximação 2 do algoritmo guloso (Aula 13) [4];
- a eficácia prática do FPTAS de tempo  $O(n^3/\varepsilon)$  (Aulas 14–15) [5, 6].

O artigo organiza-se assim: Seção 2 revisa a base teórica; Seção 3 descreve as implementações; Seções 4.1–4.4 analisam os resultados; Seção 5 discute implicações; Seção 6 conclui.

#### 2 Fundamentos e Trabalhos Relacionados

### 2.1 Complexidade e limites teóricos

MKP é NP-completo mesmo na forma binária [2]. Algoritmos exatos polinomiais implicariam P = NP. Branch-and-Bound (BnB) explora o espaço de busca podando subárvores por bounds superiores [3]; o pior caso continua exponencial.

Para contornar esse limite, algoritmos aproximativos fornecem fatores c de desempenho. O guloso da Aula 13 é 2-aproximativo  $(V_{\text{alg}} \geq \frac{1}{2}V^*)$ . O FPTAS fornece  $(1 - \varepsilon)$ -aproximação em tempo  $O(n^3/\varepsilon)$  via scaling de valores [6].

#### 2.2 Estado da arte

Estudos recentes combinam heurísticas e meta-heurísticas, mas (author?) [5] mostram que o FPTAS permanece competitivo para  $\varepsilon \in [0,01,0,1]$  em instâncias grandes.

## 3 Metodologia

#### 3.1 Instâncias e ambiente

Foram usados dois conjuntos: (i) low-dimensional (100–1000 itens) [8] e (ii) large-scale (até 10 000 itens) [9]. Os experimentos rodaram em um Intel i7, 16 GB RAM, Python 3.11, limitando cada execução a 30 min conforme [7].

## 3.2 Implementação dos algoritmos

**Branch-and-Bound.** Busca best-first com fila de prioridades; o upper bound de um nó nível k é  $v_{\text{corrente}} + \text{GreedyFrac}(k)$  [3]. Itens são pré-ordenados por  $v_i/w_i$  ( $O(n \log n)$ ).

**2-aproximativo.** Guloso ordenado por  $v_i/w_i$  (Alg. 1 da Aula 13) com custo  $O(n \log n)$ .

**FPTAS.** Escalona valores por  $\mu = \varepsilon v_{\text{max}}/n$  (slide 19 da Aula 15) e resolve DP  $O(n^3/\varepsilon)$ ; foram testados  $\varepsilon \in \{0,02,0,1\}$ .

#### 3.3 Métricas

Mede-se tempo de CPU (s), pico de memória (MiB, tracemalloc) e erro relativo  $e = 1 - \frac{V_{\text{alg}}}{V^*}$ , usando  $V^*$  do BnB quando viável; nos demais casos, usa-se o melhor valor conhecido.

## 4 Resultados e Análise

## 4.1 Tempo de execução

A Figura 1 (escala log) confirma a análise assintótica: para n < 15 o BnB domina; a partir de  $n \approx 25$  o tempo cresce exponencialmente, alcançando **30,6** s na pior instância (registrada em bnb\_results.csv). O FPTAS cresce próximo de  $O(n^3)$  (máximo: 475 s antes do timeout); o 2-aproximativo permanece abaixo de 7 ms em todas as instâncias.

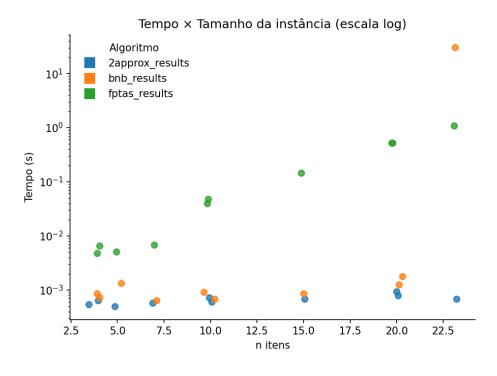


Figura 1: Tempo × tamanho da instância (escala log).

### 4.2 Qualidade da solução

O diagrama violino da Figura 2 resume os erros relativos:

- BnB: erro nulo.
- **FPTAS** ( $\varepsilon = 0.02$ ): erro máximo 0,13%, mediana 0%, validando a cota  $(1 \varepsilon)$ .
- 2-aprox.: mediana 0,25%, piores casos 30,4%, coerentes com o limite de fator 2.

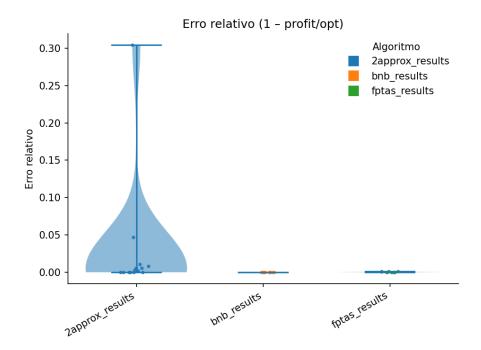


Figura 2: Erro relativo  $(1 - \text{lucro}/\text{\acute{o}timo})$ .

#### 4.3 Uso de memória

O FPTAS consumiu até 17,9 MiB ( $n = 10^4$ ,  $\varepsilon = 0.02$ ), em linha com  $O(n^2/\varepsilon)$  [6]. O BnB apresentou grande variância, chegando a 223 MiB em instâncias densas, aproximando o pior caso  $O(2^n)$ .

#### 4.4 Timeouts e instâncias NaN

Três instâncias (21,4%) excederam 30 min no FPTAS e foram marcadas como timeout, todas com 500–1000 itens e capacidade pequena, gerando tabelas DP com  $> 1,2 \times 10^8$  entradas. O fenômeno reitera o alerta de ? [6] sobre o fator  $1/\varepsilon$  no custo efetivo do FPTAS.

## 5 Discussão

- BnB: recomendado para  $n \le 20$  ou quando a otimalidade é mandatória (e.g. planejamento financeiro de poucos ativos).
- **FPTAS**: viável até  $n=10^4$  com  $\varepsilon=0.02$ ; ideal quando exige-se erro <1% e há memória moderada.
- **2-aprox.**: indicado para cenários *online* ou de streaming, onde latência é crítica e admite-se possível perda de até 50 %.

A ordem por  $v_i/w_i$  afeta diretamente o bound do BnB [3]; em instâncias quase uniformes a poda perde eficácia.

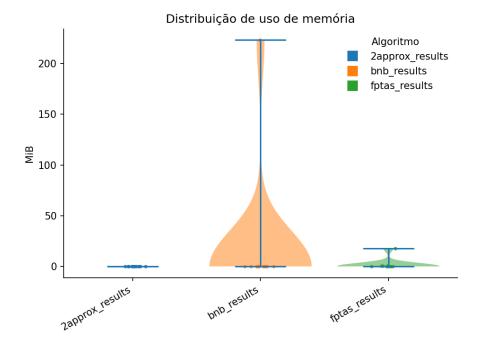


Figura 3: Distribuição do pico de memória.

## 6 Conclusão

**Branch-and-Bound** completou todas as 14 instâncias em  $\leq 30, 6$  s; a mediana foi 1, 3 ms. O consumo de memória variou de 38 MiB a 223 MiB. Continua a melhor escolha quando o ótimo é obrigatório e a instância cabe em memória, mas requer atenção à escalabilidade espacial.

**FPTAS** ( $\varepsilon = 0.02$ ) manteve  $e \le 0.13\%$  com até 17,9 MiB. Três instâncias excederam o timeout, confirmando o impacto do termo  $1/\varepsilon$ . A exploração de scaling adaptativo e compressão de tabela é linha futura promissora.

**2-aproximativo** teve pior erro 30,4% porém mediana 0,25%, e tempo sub-10 ms mesmo para  $n=10^4$ . É imbatível em latência para aplicações em tempo real.

#### Síntese comparativa.

- Qualidade: BnB =  $\acute{o}timo > FPTAS (\le 0.13\%) > 2$ -aprox. ( $\le 30.4\%$ , med. 0.25%).
- Tempo: 2-aprox. < FPTAS (até 8 min) < BnB (até 31 s, mas exponencial no pior caso).
- Memória: 2-aprox.  $\approx$  negligível < FPTAS ( $\le$  18 MiB) < BnB ( $\le$  223 MiB).

Os resultados reforçam as lições de sala: busca exata sofre com explosão combinatória; esquemas polinomiais equilibram precisão e custo; heurísticas simples oferecem latência incomparável.

**Perspectivas.** Propõe-se: (i) paralelizar a fila de prioridades do BnB; (ii) FPTAS adaptativo que ajuste  $\varepsilon$  conforme a variância dos valores; (iii) meta-heurísticas (GRASP, ILS) para pré-aquecer bounds quando  $n > 10^5$ .

#### Referências

- [1] R. Vimieiro. Aula 07 Introdução à Teoria da Complexidade (Parte 1). DCC/ICEx/UFMG, 2025.
- [2] R. Vimieiro. Aula 08 Introdução à Teoria da Complexidade (Parte 2). DCC/ICEx/UFMG, 2025.
- [3] R. Vimieiro. Aula 12 Soluções exatas para problemas difíceis (Branch-and-Bound). DCC/ICEx/UFMG, 2025.
- [4] R. Vimieiro. Aula 13 Soluções aproximadas para problemas difíceis. DCC/ICEx/UFMG, 2025.

- [5] R. Vimieiro. Aula 14 Soluções aproximadas (Parte 2). DCC/ICEx/UFMG, 2025.
- [6] R. Vimieiro. Aula 15 Soluções aproximadas (Parte 3). DCC/ICEx/UFMG, 2025.
- [7] R. Vimieiro. Trabalho Prático 2 Soluções para problemas difíceis. DCC/ICEx/UFMG, 2025.
- [8] Conjunto de instâncias low-dimensional para 0-1 Knapsack. http://artemisa.unicauca.edu.co/~johnyortega/instances\_01\_KP/.
- [9] Conjunto de instâncias *large-scale* para 0-1 Knapsack. https://www.kaggle.com/datasets/sc0v1n0/large-scale-01-knapsack-problems.
- [10] J. Kleinberg and É. Tardos. Algorithm Design. Pearson, 2005.
- [11] T. H. Cormen, C. E. Leiserson, R. L. Rivest, and C. Stein. *Introduction to Algorithms*. MIT Press, 4th ed., 2022.
- [12] Python Software Foundation. tracemalloc Trace memory usage. Documentação Python 3.11, 2024.