

МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ
ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ АВТОНОМНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ
УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ
«Национальный исследовательский ядерный университет «МИФИ»
(НИЯУ МИФИ)

Институт интеллектуальных кибернетических систем
Кафедра Кибернетики

Лабораторная работа №5
**«Идентификация параметров линейного регрессионного объекта
при загрязненных шумах»**

Вариант №2

Выполнил студент группы Б16-511:

Меркулов А. В.

Проверила:

Воробьева Д.В.

Москва 2020

Цель работы

Исследование эффективности применения подхода Хубера при идентификации параметров линейного регрессионного объекта в условиях бедной априорной информации о шумах.

Основные теоретические сведения

Задача определения функции потерь для произвольного объекта и произвольного класса распределений шума измерений является сложной вариационной задачей, которая не может быть решена в явном виде. Однако при идентификации линейного регрессионного объекта вида

$$y(i) = c_0 + c_1 u_1(i) + \dots + c_4 u_4(i) + \eta(i)$$

и шумах измерений, принадлежащих классу α -загрязненных распределений эта задача может быть решена в явном виде. Это связано с тем, что нормированная информационная матрица для линейных регрессионных объектов не зависит ни от оцениваемых параметров, ни от дисперсии помехи, и, следовательно, не участвует в процессе решения вариационной задачи. Кроме того, наличие условия о принадлежности шума измерений классу α -загрязненных распределений гарантирует наличие седловой точки в асимптотической ковариационной матрице ошибки оценки.

Одним из наиболее распространенных подходов к определению функции потерь для формирования рекуррентного алгоритма определения параметров линейного регрессионного объекта в условиях α -загрязненных распределений шумов является подход Хубера, основанный на теореме Хубера.

Рассмотрим задачу идентификации коэффициентов линейного регрессионного объекта (4.1) в предположении, что распределение $f(\eta)$ помех принадлежит классу α -загрязненных распределений:

$$\Phi = \{f(\eta): f(\eta) = (1 - \alpha)h(\eta) + \alpha g(\eta)\}$$

где $h(\eta)$ — некоторая известная плотность распределения, $g(\eta)$ — произвольная неизвестная плотность распределения и α — вероятность появления «выброса» с распределением $g(\eta)$, α удовлетворяет условию

$$0 \leq \alpha \leq 1.$$

$f(\eta) = (1 - \alpha)fN(\eta) + \alpha g(\eta)$ — помеха принадлежит классу приближенно нормальных распределений, где $fN(\eta)$ — нормальное распределение, α — вероятность появления «выброса» с распределением $g(\eta)$

$$f_N(\eta) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma_\eta^2}} e^{-\frac{\eta^2}{2\sigma_\eta^2}}$$

Оптимальная на классе плотность распределения:

$$f^*(\eta) = \begin{cases} (1-\alpha) \frac{1}{(2\pi\sigma_\eta^2)^{1/2}} \exp\left[-\frac{1}{2\sigma_\eta^2} \eta_0^2\right] \exp[k(\eta - \eta_0)], & \eta < \eta_0; \\ (1-\alpha) \frac{1}{(2\pi\sigma_\eta^2)^{1/2}} \exp\left[-\frac{1}{2\sigma_\eta^2} \eta^2\right], & \eta_0 \leq \eta \leq \eta_1; \\ (1-\alpha) \frac{1}{(2\pi\sigma_\eta^2)^{1/2}} \exp\left[-\frac{1}{2\sigma_\eta^2} \eta_1^2\right] \exp[-k(\eta - \eta_1)], & \eta > \eta_1. \end{cases}$$

Соответствующая функция потерь будет иметь вид:

$$F^*(\varepsilon) = \begin{cases} -\ln \left[(1-\alpha) \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma_\eta^2}} \right] + \frac{1}{2\sigma_\eta^2} \eta_0^2 - k(\varepsilon - \eta_0), & \varepsilon \leq \eta_0; \\ -\ln \left[(1-\alpha) \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma_\eta^2}} \right] + \frac{1}{2} \sigma_\eta^2 \varepsilon^2, & \eta_0 \leq \varepsilon \leq \eta_1; \\ -\ln \left[(1-\alpha) \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma_\eta^2}} \right] + \frac{1}{2} \sigma_\eta^2 \eta_1^2 + k(\varepsilon - \eta_1), & \varepsilon \geq \eta_1. \end{cases}$$

Очевидно, записанная функция потерь будет эквивалентна более простой функции потерь:

$$F^*(\varepsilon) = \begin{cases} \frac{1}{2\sigma_\eta^2} \eta_0^2 - k(\varepsilon - \eta_0), & \varepsilon \leq \eta_0; \\ \frac{1}{2\sigma_\eta^2} \varepsilon^2, & \eta_0 \leq \varepsilon \leq \eta_1; \\ \frac{1}{2\sigma_\eta^2} \eta_1^2 + k(\varepsilon - \eta_1), & \varepsilon \geq \eta_1. \end{cases}$$

Форма рекуррентного алгоритма для оценивания параметров регрессионного объекта при условии, что на систему действует случайная помеха, имеющая приближенно нормальный закон распределения:

$$\begin{aligned}\hat{\bar{b}}(i) &= \hat{\bar{b}}(i-1) + \Gamma(i) d(\varepsilon(i, \hat{\bar{b}}(i-1))) \bar{u}(i), \\ \Gamma(i) &= \Gamma(i-1) - \frac{\Gamma(i-1) \bar{u}(i) \bar{u}^T(i) \Gamma(i-1)}{(\bar{I}_F^*)^{-1} + \bar{u}^T(i) \Gamma(i-1) \bar{u}(i)}, \\ \Gamma(0) &= \lambda I, \quad \lambda \gg 1, \quad \hat{\bar{b}}(0) = \hat{\bar{b}}_0,\end{aligned}$$

Окончание рекуррентного процесса связано с прекращением нормального функционирования объекта идентификации, в частности, с получением достоверной информации от датчиков.

где $\Delta = \xi \sigma_\eta$

$$d(\varepsilon(i, \hat{\bar{c}}(i-1))) = \frac{dF(\varepsilon(i, \hat{\bar{c}}(i-1)))}{d\varepsilon} \Big|_{\varepsilon=\varepsilon(i, \hat{\bar{c}}(i-1))} = \begin{cases} -\Delta, & \varepsilon(i) \leq -\Delta \\ \varepsilon(i, \hat{\bar{c}}(i-1)), & -\Delta \leq \varepsilon(i) \leq \Delta \\ \Delta, & \varepsilon(i) \geq \Delta \end{cases}$$

$$I_F = 2(1-\alpha) \frac{\Delta}{\sigma_\eta^2} f_N\left(\frac{\Delta}{\sigma_\eta}\right) + (1-\alpha) \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma_\eta} \frac{1}{\sigma_\eta^4} \int_{-\Delta}^{\Delta} \eta^2 \exp\left(\frac{-\eta^2}{2\sigma_\eta^2}\right) d\eta$$

Нормальная плотность распределения помехи:

$$f(\eta) = \frac{1}{(2\pi\sigma_\eta^2)^{1/2}} \exp\left(-\frac{1}{2\sigma_\eta^2} \eta^2\right).$$

Введем обозначения: $H(i) = \Gamma(i) / \sigma_\eta^2$.

Тогда в новых обозначениях рекуррентный алгоритм для нормального распределения запишем в виде

$$\hat{\bar{c}}(i) = \hat{\bar{c}}(i-1) + H(i) \bar{z}(i) \left(y(i) - \bar{z}^T(i) \hat{\bar{c}}(i-1) \right), \quad (2.1.75a)$$

$$\hat{\bar{c}}(0) = \bar{c}_0;$$

$$H(i) = H(i-1) - \frac{H(i-1) \bar{z}(i) \bar{z}^T(i) H(i-1)}{1 + \bar{z}^T(i) H(i-1) \bar{z}(i)}, \quad (2.1.75b)$$

$$H(i) = \lambda I, \quad \lambda \gg 1.$$

Входные параметры:

$$c_0 = 5, c_1 = 2, c_2 = 10, c_3 = 17, c_4 = 14$$

$$N = 20000$$

$$\mu(U) = 1$$

$$\sigma^2(U) = 50$$

$$l = 0.1$$

$$ksi = \begin{cases} 1.1, & \text{при } \alpha = 0.1 \\ 0.9, & \text{при } \alpha = 0.3 \end{cases}$$

Результат выполнения

Начальное приближение: $c_0 = 4.7, c_1 = 2.3, c_2 = 9.8, c_3 = 17.3, c_4 = 13.8$

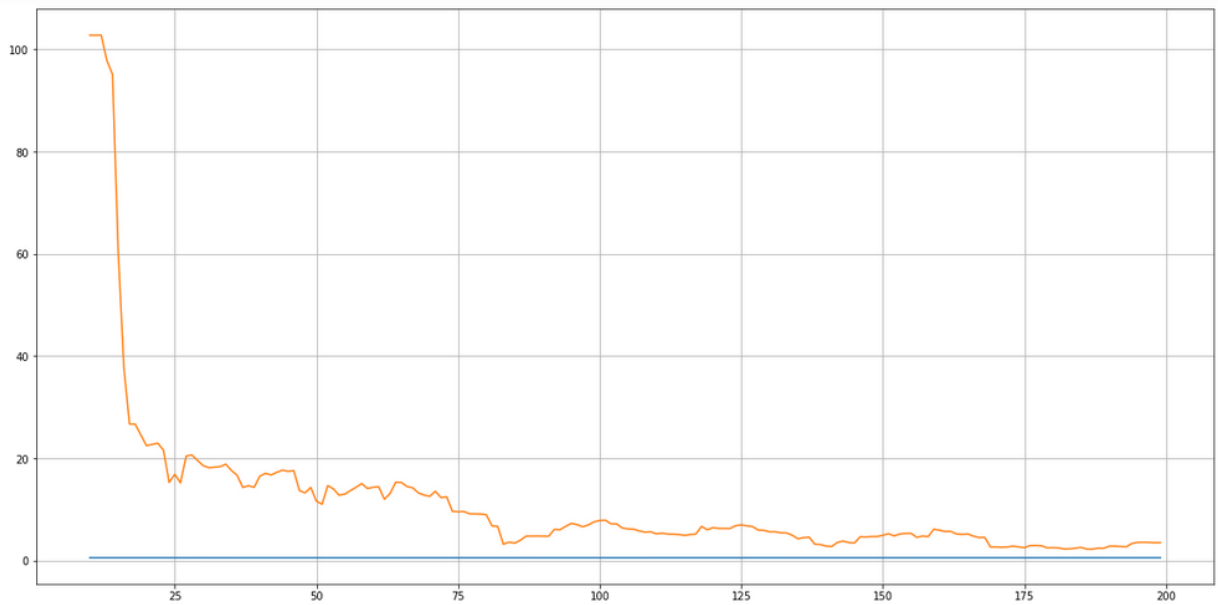


Рисунок 1 $\alpha=0.1, \sigma_1=0.5, \sigma_2 = 10$

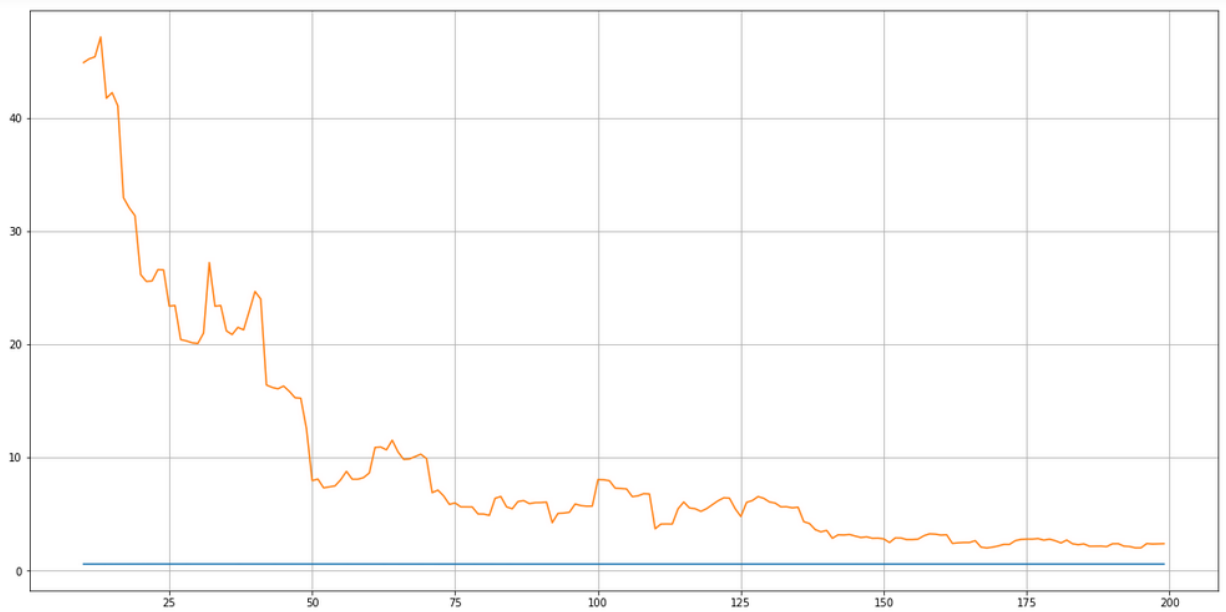


Рисунок 2 $\alpha=0.1, \sigma_1=0.5, \sigma_2 = 20$

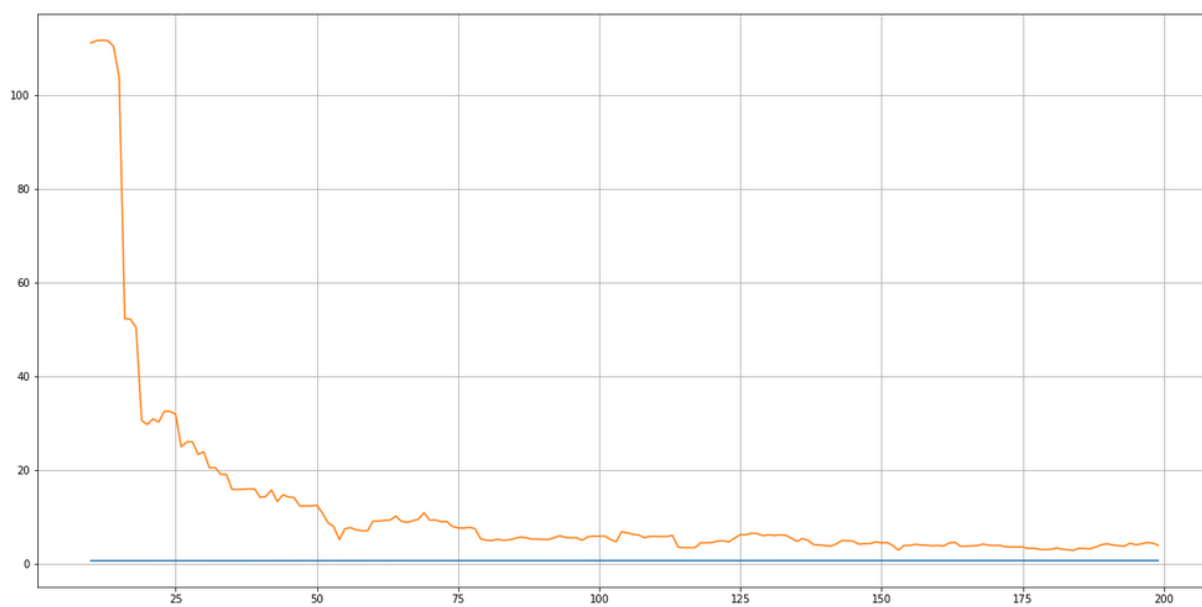


Рисунок 3 $\alpha=0.1$, $\sigma_1=0.5$, $\sigma_2 = 30$

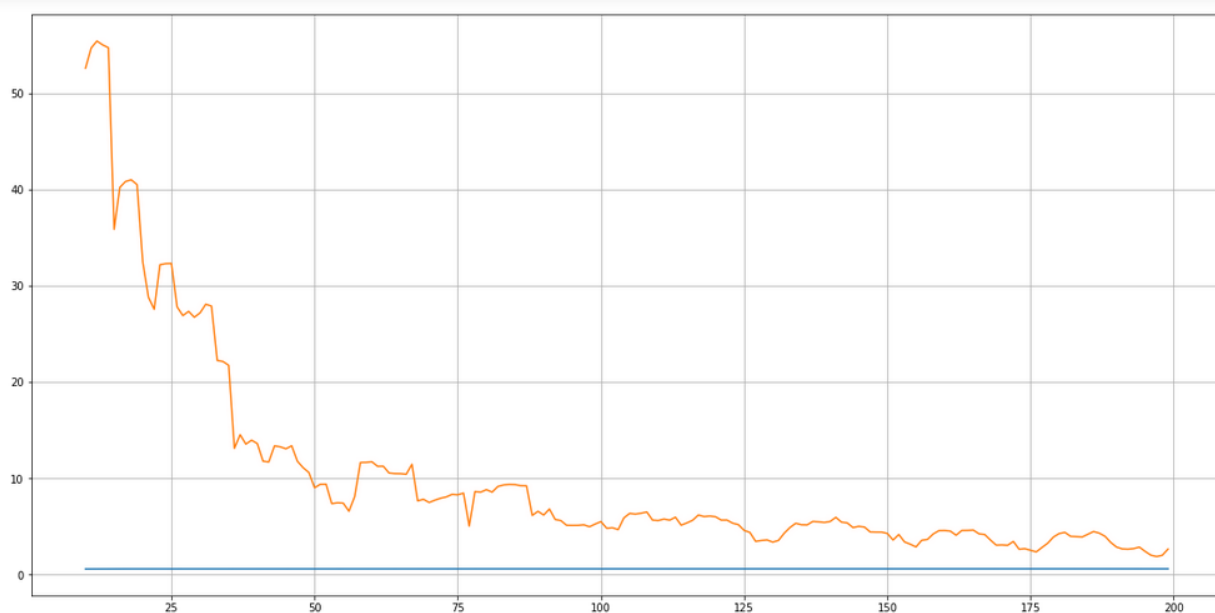


Рисунок 4 $\alpha=0.3$, $\sigma_1=0.5$, $\sigma_2 = 10$

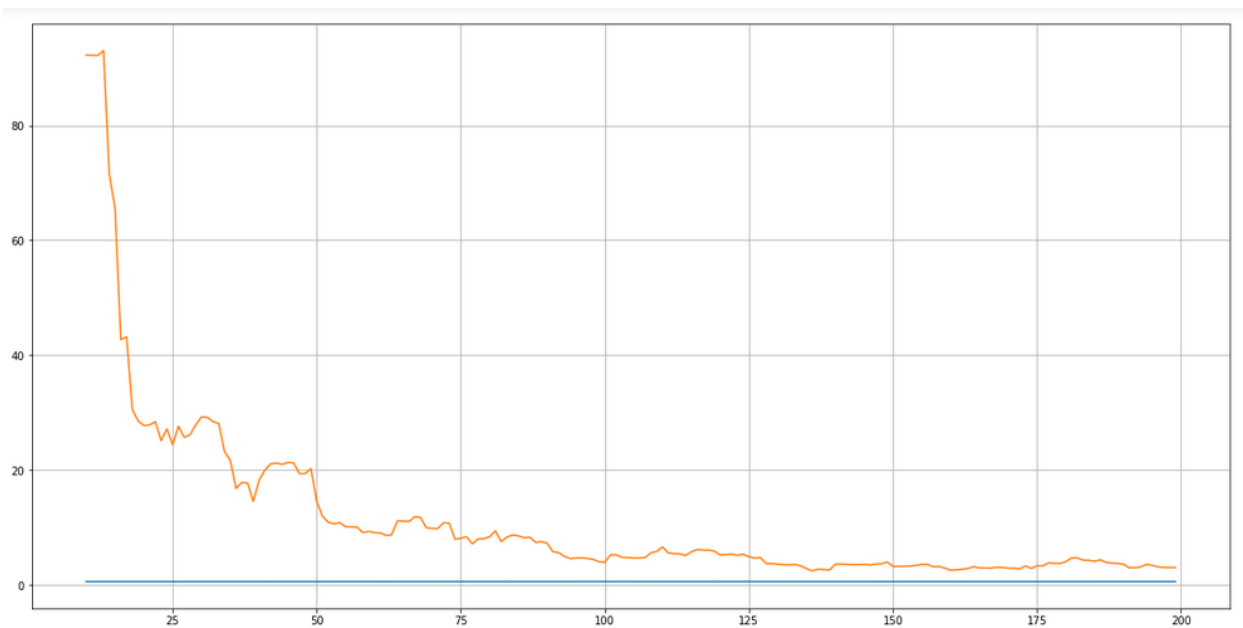


Рисунок 5 $\alpha=0.3$, $\sigma_1=0.5$, $\sigma_2 = 20$

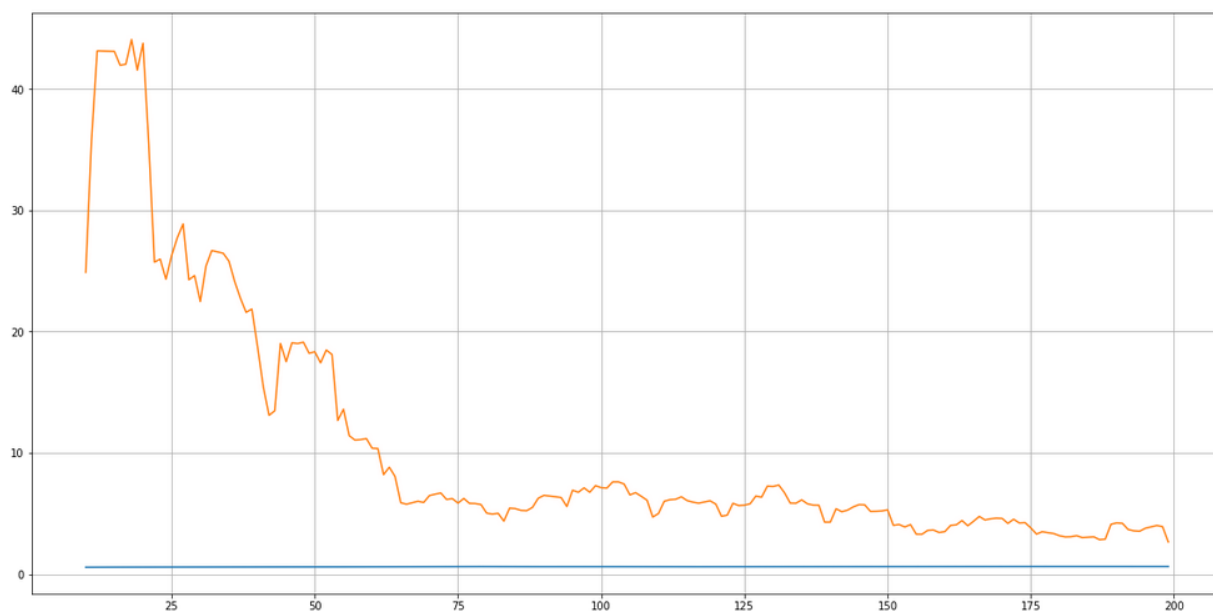


Рисунок 6 $\alpha=0.3$, $\sigma_1=0.5$, $\sigma_2 = 30$

Вывод:

- Метод Хубера эффективнее МНК при идентификации параметров линейного регрессионного объекта в условиях бедной априорной информации о шумах.
- С увеличением α метод Хубера сходится быстрее.
- С увеличением σ_2 метод Хубера сходится быстрее