

# MODBUS RTU PROTOCOL

## 1、協議:

## 資料格式:

8 位元資料、1 位元停止位元、奇數同位檢查

8 位元資料、1 位元停止位元、偶校驗

8 位元資料、1 位元停止位元、無校驗 (出廠設定)

8 位元資料、2 位元停止位元、無校驗

傳輸速率: 4800、9600(出廠設定)、19200、38400、57600、115200、230400bps

## 2、資料格式:

幀頭	模組位址	功能代碼	數據	CRC16 校驗	幀尾
≥3.5 字元	1 位元組	1 位元組	0 到 252 位元組	2 位元組	≥3.5 字元

# 3、讀暫存器(0x03功能碼)

#### 讀取格式

模組位址	功能代碼	暫存器起	己始位址	暫存器	<b>B數量</b>	CRC16 校驗		
Addr	0x03	高 8 位	低 8 位	高 8 位	低 8 位	低 8 位	高 8 位	

#### 模組返回格式 (廣播指令不回復)

模組位 址	功能代 碼	位元組 數		雪存器 資料	···暫存器資料···	最後組曹 *		CRC16	校驗
Addr	0x03	N	高8位	低 8 位	······數據······	高 8 位	低8位	低8位	高8位

## 4、寫暫存器(0x10功能碼)

#### 寫入格式

模組 位址	功能 代碼		器起始 址	暫存器	<b>居數量</b>	位元 組數	_	且暫存器 資料	…暫存器資 料…		且暫存器 資料	CRC16	校驗
Addr	0x10	高 8 位	低 8 位	高 8 位	低 8 位	N	高 8 位	低 8 位	···數據· <b>··</b>	高 8 位	低8位	低8位	高8位

## 模組返回格式 (廣播指令不回復)

模組位址	功能代碼	暫存器却	2始位址	暫存器	<b>峇數量</b>	CRC16 校驗	
Addr	0x10	高 8 位	低 8 位	高 8 位	低 8 位	低 8 位	高8位

## 5、出錯應答格式

模組位址	功能碼+0x80	錯誤代碼	CRC16 校驗		
Addr	0x03+0x80=0x83, 0x10+0x80=0x90	高8位 低8位	低 8 位 高	8 位	

#### 錯誤代碼:

0x01: 主機發送的功能碼不被模組支援

0x02: 主機發送的暫存器位址超出模組支援的範圍

0x03: 主機對目標暫存器寫入的資料超出該暫存器支援的範圍

當模組接收到的指令中出現同位錯誤、CRC 校驗錯誤、廣播指令錯誤,模組均不回復,主機可根據超時進行相應處理。

#### 注意事項:

- 多通道模組的暫存器位址計算方法: 40001 (000) + 500 × n (n 為通道編號減 1) +暫存器列表中的位址偏移,通道從 1 開始編號;如要讀取第 6 通道的毛重,暫存器位址為: 40001 (000) + 500× (6-1) + 80=42581 (2580)
- 地址 Addr 取值範圍: 1~247; 0 為廣播地址; 所有廣播指令均不回復
- CRC 校驗的範圍為整個協定幀的資料

# 6、暫存器列表

٥, ٠	<b>智仔</b>					
類別	名稱	地址	類型	描述	屬性	預設值
	模組位址	40001 (000)	16 位 不帶正 負號的 整數	串列通信地址;範圍 1~247	讀/寫	0x01 ( <b>需解鎖</b> )
系統	串列傳輸速率設定	40002 (001)	16 位 不帶正 負號的 整數	高速版:   0x00:1200	讀/寫	0x03 ( <b>需解鎖</b> )
	數據框架格式	40003 (002)	16 位 不帶正 負號的 整數	0x03:8 位元資料位元,偶校驗, 1 位停止位 0x04:8 位元資料位元,奇數同位檢查, 1 位停止 位 0x05:8 位元資料位元,無校驗, 1 位停止位( <b>出廠</b> <b>設定</b> ) 0x06:8 位元資料位元,無校驗, 2 位停止位	讀/寫	0x06 ( <b>需解鎖</b> )
	協議類型	40004 (003)	16 位 不帶正 負號的 整數	0x00:自由協定 0x01:Modbus RTU( <b>出廠設定</b> ) 0x02:ASCII 協議	讀/寫	0x00 ( <b>需解鎖</b> )
	指令應答延遲	40005 (004)	16 位 不帶正 負號的 整數	用於 RS485 通信時有些主機收發切換較慢,導致 應答指令丟失,單位 ms;範圍:0~255;0 為不延遲	讀/寫	0x00

	鎖定/解鎖 系統組態	40006 (005)	16 位 不帶正 負號的 整數	防止模組運作過程中收到錯誤指令導致系統組態被意外修改。一旦配置被鎖定,模組將無法接收外部串列命令進行修改,直到鎖定被解除。包括:模組位址、串列傳輸速率、資料框架格式、協定類型、恢復出廠設定等暫存器。寫入 0x5AA5(常數23205)解鎖系統組態;寫入其它任何值鎖定系統組態;讀此暫存器將返回 0	只寫	
系	軟體版本	40007 (006)	16 位 不帶正 負號的 整數	模組內部軟體版本	唯讀	
系(統)	恢復出廠設定	40008 (007)	16 位 不帶正 負號的 整數	恢復為出廠出廠設定參數;寫入 0x55 模組開始初始化,初始化完成後模組將重啟;讀此暫存器將返回 0	只寫	 ( <b>需解鎖</b> )
	模組狀態	40009 (008)	16 位 不帶正 負號的 整數	Bit15Bit12:全為 0 Bit11:0 峰值未檢測 /1 檢測 Bit10:0 谷值未檢測/1 檢測 Bit9:0 正常/超載 (V1.3) Bit8:0 常規/1 智慧感測器 Bit7:0 非零點/1 零點 Bit6:0 正常/1 溢出 Bit5:0 穩定/1 不穩 Bit4:0 開機未歸零/1 開機已歸零 Bit3:0 正值/1 負值 Bit2-0:小數點位置 (V1.1 版軟體以上支援)	唯讀	

	量測值	40031 (030) 40032 (031)	高 16 位 (有符 號數) 低 16 位 (有整 數)	AD 內碼經校正後的值,負數採用標準補數方式	唯讀	5
量測	AD 轉換速度	40033 (032)	16 位 不帶正 負號的 整數	設定 AD 轉換速度,速度越快取樣精度越低高速版:  0x00:10 0x01:40 0x02:80 0x03:120 0x04:200 0x05:400 0x06:600 0x07:800 ((出廠設定) 0x08:1200 0x09:1600 0x0A:2400 0x0B:4800 中速版: 0x00:7.5 0x01:15 0x02:30 0x03:60 0x04:120(出廠設定) 0x05:240 0x06:480 0x07:960 0x08:1920 低速版: 0x00:10 0x01:40 0x02:640(出廠設定) 0x03:1280 (單位:次/秒)	讀/寫	0x04
	拉壓雙向	40034 (033)	16 位 不帶正 負號的 整數	設定極性; 0x00:雙向;0x01:單向	讀/寫	0x00

	濾波類型	40035 (034)	16 位 不帶正 負號的 整數	根據不同應用場合選擇合適的濾波方式 0x00:不使用 0x01:平均值濾波 0x02:中位值濾波 0x03:一階濾波 0x04:滑動平均濾波 0x05:中位值平均濾波 0x06:滑動中位值平均濾波 0x07:平均值濾波 + 一階濾波 0x08:中位值濾波 + 一階濾波 0x08:中位值濾波 + 一階濾波 0x08:中位值滤波 + 一階濾波	讀/寫	0x00
	濾波強度	40036 (035)	16 位 不帶正 負號的 整數	範圍: 0 <sup>~</sup> 50, 數字越大, 濾波越強	讀/寫	0x05
	零點內碼值	40037 (036) 40038 (037)	高 16 位 (有整 數) 低 16 位 (有整 數)	零點對應的 AD 內碼值;範圍:-8000000 <sup>~</sup> 8000000 寫入:0x7FFFFFFF( <b>常數</b> 2147483647)將目前內碼 設為零點內碼	讀/寫	0x00
量測	零點砝碼重量	40039 (038) 40040 (039)	高 16 位 (有符 號數) 低 16 位 (有符 號數)	零點對應的重量;範圍:-8000000 <sup>~</sup> 8000000		0×00
	增益內碼值	40041 (040) 40042 (041)	高 16 位 (有符 號數) 低 16 位 (有符 號數)	增益對應的 AD 內碼值;範圍:-8000000 <sup>~</sup> 8000000 寫入 <b>0x7FFFFFFF(常數 2147483647)</b> 將目前內碼作 為增益內碼	讀/寫	0×41A41A
	增益砝碼重量	40043 (042) 40044 (043)	高 16 位 (有符 號數) 低 16 位 (有符 號數)	增益對應的重量;範圍:-8000000 <sup>~</sup> 8000000	讀/寫	8000000
	讀取 AD 內碼	40045 (044) 40046 (045)	高 16 位 (	AD 轉換經濾波後的原始碼	唯讀	

	感測器靈敏度	40047 (046)	高 16 位 (不帶 正負號 的整 數)	感測器靈敏度大小,免砝碼校正用。 範圍:0.1mv/V~7.8mv/V,設定時無需輸入小數	======================================	20000
量	<b>您</b> / <b>仍</b> 偷	40048 (047)	低 16 位 (不帶 正負號 的整 數)	點,例如靈敏度為 2.0000mv/V,則寫入 20000 (小數點後保留 4位); (V1.1 版軟體以上支援)	20000	
測	感測器量程	40049 (048)	高 16 位 (不帶 正負號 的整 數)	感測器量程大小,免砝碼校正用。如感測器量程 為 100kg,如要精確到 1g,則輸入 100000;(V1. 1	讀/寫	10000
	(15) / <b>八川前里任</b>	40050 (049)	低 16 位 (不帶 正負號 的整 數))	版軟體以上支援)	· 明/ 為	10000

	多點修正關閉	40061 (060)	16 位 不帶正 負號的 整數	此暫存器為只寫,寫入任何非零值關閉多點修 正,讀此暫存器將返回 0	只寫	0
	多點修正數量	40062 (061)	16 位 不帶正 負號的 整數	此暫存器為唯讀,讀取此暫存器返回內部多點修 正的數量,寫此暫存器無效	唯讀	0
多點修正(最	第 N 點內碼值	40063 (062) 40064 (063)	高 16 位 (有符 號數) 低 16 位 (有符 號數)	第 N 點對應的 AD 內碼值; 範 圍:-8000000 <sup>~</sup> 8000000; 如果對本暫存器寫入 <b>0x7FFFFFF (常數 2147483647)</b> , 則用目前的 AD 內 碼值替代;	只寫	
最多支援 50 點)	第N點重量值	40065 (064) 40066 (065)	高 16 位 (有整 數) 低 16 位 (有整 數)	第 N 點對應的重量值;範圍: -8000000 <sup>~</sup> 8000000;	只寫	
	插入修正值	40067 (066)	16 位 不帶正 負號的 整數	先將 AD 內碼寫入第 N 點內碼值暫存器;再寫 N 點重量值暫存器;然後寫 0x01 到本暫存器,模組會將資料插入到內部的多點修正資料表中;資料表最多支援 50 個點(經濟型為 10 點),暫存器為只寫;讀取返回 0	只寫	

	毛重	40081 (080) 40082 (081)	高 16 位 (Long) 低 16 位	實際毛重,負數採用標準補數方式	唯讀	
	淨重	40083 (082) 40084 (083)	(Long) 高16位 (Long) 低16位 (Long)	毛重減去扣重後的值;負數取樣標準補數方式	唯讀	
	扣重值	40085 (084) 40086 (085)	高 16 位 (Long) 低 16 位 (Long)	扣重值;範圍:-8000000 <sup>~</sup> 8000000;寫入 <b>0x7FFFFFF(常數 2147483647)</b> 執行扣重;	讀寫	0
	最大量程	40087 (086)	高 16 位 (不帶 正負號 的整 數)	最大量程;範圍:0~8000000;	讀/寫	1000000
秤台		40088 (087)	低 16 位 (不帶 正負號 的整 數)	使用秤台功能前需先設定此值		
	最小刻度與小數點	40089 (088)	16 位 不帶正 負號的 整數	最小刻度值;使用前需先設定此值。 0x00:0.0001 0x01:0.0002 0x02:0x0005 0x03:0.001 0x04:0.002 0x05:0.005 0x06:0.01 0x07:0.02 0x08;0.05 0x09:0.1 0x0A:0.2 0x0B:0.5 0x0C:1 0x0D:2 0x0E:5 0x0F:10 0x10:20 0x11:50	讀/寫	0
	手動歸零範圍	40094 (093)	16 位 不帶正 負號的 整數	設定手動歸零的範圍;單位為滿量程的百分比;寫 0後手動歸零功能無效	讀/寫	0
	執行手動歸零	40095 (094)	16 位 不帶正 負號的 整數	寫入 0x01 (0xFF 多通道) 後執行手動歸零操作	只寫	
	開機歸零範圍	40096 (095)	16 位 不帶正 負號的 整數	設定開機歸零的範圍;單位為滿量程的百分比;寫 0後開機歸零功能無效	讀/寫	0
		ı				

	自動零點追蹤範圍	40097 (096)	16 位 不帶正 負號的 整數	參數範圍: 0~1000.0; 設定0時關閉零點追蹤功能 能 <b>單位: 0.1d</b> ;	讀/寫	0
秤台	自動零點追蹤時間	40098 (097)	16 位 不帶正 負號的 整數	範圍: 1~5.0 <b>單位: 0.1s</b>	讀/寫	10
	判斷穩定範圍	40099 (098)	16 位 不帶正 負號的 整數	參數範圍: 0~10000; 設定 0 時關閉判斷穩定功能 (V1.1 版軟體以上支援) <b>單位: d</b>	讀/寫	0

	判斷穩定時間	40100 (099)	16 位 不帶正 負號的 整數	範圍: 1~5.0 (V1.1 版軟體以上支援) <b>單位: 0.1s</b>	讀/寫	10
	零點範圍	40101 (100)	高 16 位 (不帶 正負號 的整 數)	· 零點範圍設定, 範圍: 0~99 (V1.1 版軟體以上支援)	讀/寫	100
	<b>☆☆☆☆☆☆</b>	40102 (101)	低 16 位 (不帶 正負號 的整 數)	<b>交和电阻</b> 及处,电阻。	· 中央 / 《元刊	100
	蠕變追蹤範圍	40103 (102)	16 位 不帶正 負號的 整數	參數範圍: 0~9.999; 設定 0 時關閉蠕變追蹤功能 (V3.1 版軟體以上支援) 單位: 0.001d	讀/寫	0
	蠕變追蹤時間	40104 (103)	16 位 不帶正 負號的 整數	範圍: 1 <sup>~</sup> 999.9; (V1.4版軟體以上支援) <b>單位: 0.1</b> s	讀/寫	100
	重量單位	40105 (104)	16 位 不帶正 負號的 整數	O-無; 1-g; 2-kg; 3-t; 4-N	讀/寫	0
類比參數	類比輸出類型	40131 (130)	16 位 不帶正 負號的 整數	設定類比信號輸出類型 0x00:0~20mA 電流 0x02:±10V 電壓 0x04:0~10V 電壓 0x05:±5V 電壓	讀/寫	0x01
( 生 支 安 類 比	輸出資料 類型	40132 (131)	16 位 不帶正 負號的 整數	設定輸出資料類型 0x00:量測值;0x01:毛重值;0x02:淨重值	讀/寫	0x01
功能 模組	第一點 類比量	40133 (132)	16 位 有符號 整數	範圍:-10000 <sup>~</sup> 20000,單位為 mV (mA);	讀/寫	0
)	第一點類比輸出量 修正	40134 (133)	16 位 有符號 整數	範圍:-1000~1000, 單位為 mV (mA)	讀寫	0

第二點 重量值	40139 (138) 40140	整數 高 16 位 (有符 號數) 低 16 位 (有符	第二點重量;範圍:負滿量程~滿量程	讀/寫	50000
	(139)	號整 數)			

-	輸	讀輸入埠 n (n=0 <sup>~</sup> 19)	40201 (200) 40202 (201)	16 位 不帶正 負號的 整數	讀操作: 讀取對應輸入埠的狀態; 寫操作: 忽略; 最多 20 個輸入埠	讀/寫	
	入埠/輸出埠參數	讀寫輸出埠 n (n=0 <sup>~</sup> 19)	40221 (220) 40222 (221)	16 位 不帶正 負號的 整數	讀操作:讀取對應輸出埠的狀態; 寫操作:寫0對應輸出埠關閉,寫1對應輸出埠 打開;需輸出功能設定為"通信控制"時本操作 才有效;最多20個輸出埠	讀/寫	
-			40239 (238) 40240 (239)				

類比參數(僅)	第一點 重量值	40135 (134)	高 16 位 (有符 號數) 低 16 位 (有符	· 第一點重量;範圍:負滿量程 <sup>~</sup> 滿量程	讀/寫	0
類比功能		40136 (135)	報整 数)			
的模 組支 援)	第二點 類比輸出量	40137 (136)	16 位 有符號 整數	範圍:-10000 <sup>~</sup> 20000, 單位為 mV(mA);	讀/寫	10000
	第二點類比輸出量 修正	40138 (137)	16 位 有符號	範圍:-1000~1000, 單位為 mV (mA)	讀/寫	0

輸入埠/輸出埠參數	輸入埠 n 功能設定 (n=0 <sup>~</sup> 19)	40241 (240) 40242 (241) 40259 (258) 40260 (259)	16 位 不帶正 負號的 整數	功能定義如下; 0x00: 不使用	讀/寫	0x00
	輸出埠 n 功能設定 (n=0 <sup>~</sup> 19)	40261 (260)	16 位 不帶正	功能定義如下; 0x00:通信控制 0x01:零點 0x02:穩定	讀/寫	0x00

		40262 (261) 40279 (278) 40280 (279)	負號的 整數 16 位	0x03: 超載 0x04; 警報 0x0A: 比較器 0 比較結果 0x0B: 比較器 1 比較結果 0x0C: 比較器 2 比較結果 0x0D: 比較器 3 比較結果 0x0E: 比較器 4 比較結果 0x0F: 比較器 5 比較結果		
	輸入埠 濾波時間	40281 (280)	不帶正 負號的 整數	輸入信號濾波時間;範圍: 0 <sup>~</sup> 255 <b>單位: 0.1s</b>	讀/寫	0×0A
	<u> </u>		4 / I			
	清除峰谷值	40291 (290)	16 位 不帶正 負號的 整數	寫入 0x01 後清除峰谷值	只寫	
峰	峰值	40292 (291) 40293 (292)	高 16 位 (有符 號數) 低 16 位 (有整 號整	峰值,負數採用標準補數方式	唯讀	
值		(2/2)	數)			
谷值	谷值	40294 (293)	高 16 位 (有符 號整 數)	谷值,負數採用標準補數方式	唯讀	<u></u>
	H IE	40295 (294)	低 16 位 (有符 號整 數)	日 <b>四,</b>	下正明	
	峰值檢測 使能方式	40296 (295)	16 位 不帶正 負號的 整數	0: 關閉峰值檢測; 1: 量測值超過峰值閥值後啟動峰值檢測; 2: 由外部觸發並滿足峰值閥值後啟動峰值檢測	讀/寫	0×00
	T					<u></u>
1		1	14 /立			İ

•	•			•			
		值檢測 能方式	40297 (296)	16 位 不帶正 負號的 整數	0: 關閉谷值檢測; 1: 量測值超過谷值閥值後啟動谷值檢測; 2: 由外部觸發並滿足谷值閥值後啟動谷值檢測	讀/寫	0x00
	, LOZ	峰值閥值	40298 (297)	高 16 位 (有符 號整 數)	量測值超過峰值閥值後才啟動峰值檢測	讀/寫	0x00
	µ≇'		40299 (298)	低 16 位 (有符 號整 數)			
	谷 <sup>·</sup>	值閥值	40300 (299)	高16位 (有符 號整 數)	量測值超過谷值閥值後才啟動谷值檢測	讀/寫	0x00

		<b>低 14 /</b> 会			
	40301	低 16 位 (有符			
	(300)	號整			
	(000)	數)	<b>-/</b> //_		
		高16位			
	40302	(有符	Y :// X I.		
	(301)	號整	量測值回落超過峰值回差值後鎖定目前峰值		0x00
峰值回差		數)		讀/寫	
峄 阻凸左		低16位		明/ 氚	
	40303	(有符			
	(302)	號整			
4		數)			
		高16位			
	40304	(有符			
	(303)	號整			
谷值回差		數)	量測值回落超過谷值回差值後鎖定目前谷值	讀/寫	0x00
пшпс		低 16 位		HACA MIN	o x o o
	40305	(有符			
	(304)	號整			
		數)			
1477	10001	16位	峰谷值測量最小間隔時間,只有超過最小間隔時		
峰谷值	40306	不帶正	間,才會繼續啟動峰谷值測量(峰值和谷值為同	讀/寫	0x32
間隔時間	(305)	負號的	一個時間); 範圍 0~2.55 <b>單位: 0.01s</b>		
		整數			

比較器參	比較器 0 使能方式	40311 (310)	16 位 不帶正 負號的 整數	0: 比較器停止; 1: 通電即啟動比較器; 2: 外部信號啟停比較器	讀/寫	0x00
/數(6組)	比較器 0 判斷方式	40312 (311)	16 位 不帶正 負號的 整數	比較器判斷方式如下; 0x00: 量測值>上限 0x01: 中限<量測值≤上限 0x02: 下限<量測值≤中限 0x03: 量測值≤下限 0x04: 量測值>上限 下限<量測值≤中限 0x05: 量測值>上限 量測值≤下限 0x06: 量測值≤下限 中限<量測值≤上限	讀/寫	0×00
				10		

比較器 0 資料來源	40313 (312)	16 位 不帶正 負號的 整數	比較器資料來源如下; 0x00:量測值 0x01:毛重; 0x02:淨重; 0x03:峰值; 0x04:谷值; 0x05:峰值-谷值	讀/寫	0x01
比較器 0 判斷延遲	40314 (313)	16 位 不帶正 負號的 整數	比較器判斷延遲時間; 範圍 0~25.5 <b>單位: 0.1s</b>	讀/寫	0x00
上限比較值 0	40315 (314)	高 16 位 (有符 號整 數)	設定上限值大小	讀/寫	0x00
工化记载值0	40316 (315)	低 16 位 (有符 號整 數)		·····································	0,000
中限比較值 0	40317 (316)	高 16 位 (有符 號整 數)	設定中限值大小	讀/寫	0×00
<b>中</b> 版记报 值 0	40318 (317)	低 16 位 (有符 號整 數)			0x00
工四 比拉休 0	40319 (318)	高 16 位 (有符 號整 數)		<b></b>	0x00
下限比較值 0	40320 (319)	低 16 位 (有符 號整 數)	設定下限值大小	讀/寫	0x00
比較器 0 結果	40321 (320)	16 位 不帶正 負號的 整數	比較器的判斷結果存於此暫存器	唯讀	
比較器 0 預留	40322 (321)		-		<i>J</i> -
比較器 0 預留	40323 (322)				

比較器 5 判斷方式	40387 (386)	16 位 不帶正 負號的 整數	比較器判斷方式如下; 0x00: 量測值>上限 0x01: 中限<量測值≤ 上限 0x02: 下限<量測值≤中限 0x03: 量測值≤下 限 0x04: 量測值>上限 下限<量測值≤中限 0x05: 量測值>上限 量測值≤下限 0x06: 量測值≤下限 中限<量測值≤上限	讀/寫	0x00
比較器 5 資料來源	40388 (387)	16 位 不帶正 負號的 整數	比較器資料來源如下; 0x00:量測值 0x01:毛重; 0x02:淨重; 0x03:峰值; 0x04:谷值; 0x05:峰值-谷值	讀/寫	0x01
比較器 5 判斷延遲	40389 (388)	16 位 不帶正 負號的 整數	比較器判斷延遲時間; 範圍 0~25.5 <b>單位: 0.1s</b>	讀/寫	0x00
上限比較值 5	40390 (389) 40391 (390)	高 16 位 (有符 號數) 低 16 位 (有符 號數)	設定上限值大小	讀/寫	0x00
中限比較值 5	40392 (391) 40393 (392)	高 16 位 (有符 號整 數) 低 16 位 (有符 號整 數)	設定中限值大小	讀/寫	0x00
下限比較值 5	40394 (393) 40395 (394)	高 16 位 (有符 號整 數) 低 16 位 (有整 數)	設定下限值大小	讀/寫	0x00

比較	比較器 0 預留	40324 (323)				
較器參數(	比較器 0 預留	40325 (324)				
6組)			暫存器位	立址計算公式:40311(310)+n×15;n=0,1,2	, 3, 4, 5	
	比較器 5 使能方式	40386 (385)	16 位 不帶正 負號的 整數	0: 比較器停止; 1: 通電即啟動比較器; 2: 外部信號啟停比較器	讀/寫	0x00

比較器	比較器 5 結果	40396 (395)	16 位 不帶正 負號的 整數	比較器的判斷結果存於此暫存器	唯讀	
器 参 數	比較器 5 預留	40397 (396)				
6)	比較器 5 預留	40398 (397)				
組	比較器 5 預留	40399 (398)				
	比較器 5 預留	40400 (399)				

	通道 1 毛重	40451 (450) 40452 (451)	高 16 位 (有符 號數) 低 16 位 (有整			
	通道 2 毛重	40453 (452)	數) 高 16 位 (有符 號整 數)			
		40454 (453)	低 16 位 (有符 號整 數)			
多通	温栄って干	40455 (454)	高 16 位 (有符 號整 數)			
道 參 數	通道3毛重	40456 (455)	低 16 位 (有符 號整 數)	實際毛重,負數採用標準補數方式		
		40457 (456)	高 16 位 (有符 號整 數)		n (4 <del>-</del>	
	通道4毛重	40458 (457)	低 16 位 (有符 號整 數)	H生品	唯讀	6
		40459 (458)	高 16 位 (有符 號整 數)			
	通道5毛重	40460 (459)	低 16 位 (有符 號整 數)			
多通道參數	1	40463 (462)	高 16 位 (有符 號整 數)			
数	一	通道 7 毛重 40464 (463)	低 16 位 (有符 號整 數)			
	通道8毛重	40465 (464)	高 16 位 (有符 號整 數)			
		40466 (465)	低 16 位 (有符			

マピィモエ	40461 (460)	高 16 位 (有符 號整 數)			
通道6毛重	40462 (461)	低 16 位 (有符 號整 數)	實際毛重,負數採用標準補數方式	唯讀	
		號整 數)			