#### МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

# ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ «БЕЛГОРОДСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ТЕХНОЛОГИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ им. В. Г. ШУХОВА» (БГТУ им. В.Г. Шухова)

Кафедра программного обеспечения вычислительной техники и автоматизированных систем

### Лабораторная работа №1

по дисциплине: «Вычислительная математика»

тема: Метод Гаусса

Выполнил: ст. группы ПВ-211

Чувилко Илья Романович

Проверил:

Бондаренко Татьяна Владимировна

**Цель работы:** изучить прямой и обратный ход метода Гаусса для решения систем линейных алгебраических уравнений; изучить схему единственного деления с выбором максимального по модулю элемента; изучить применение метода Гаусса для вычисления определителя матрицы и обратной матрицы; получить практические навыки программной реализации метода Гаусса и решения поставленных задач методом Гаусса с помощью ЭВМ.

#### Задания:

- **1.** Выполнить вручную действия над матрицами A и B из пункта 3 задания соответствующего варианта.
- 2. Выполнить следующие действия, **не используя** метод Гаусса: решить вручную **систему** линейных алгебраических уравнений с тремя неизвестными из **пункта 1** задания соответствующего варианта; найти вручную **определитель** матрицы A из **пункта 2** задания соответствующего варианта; найти вручную матрицу A-1 обратную матрице A из **пункта 2** задания соответствующего варианта.
- **3.** Решить вручную методом Гаусса систему линейных алгебраических уравнений с тремя неизвестными из пункта 1 задания соответствующего варианта.
- **4.** Найти вручную с помощью метода Гаусса определитель матрицы А из пункта 2 задания соответствующего варианта.
- **5.** Найти вручную с помощью метода Гаусса матрицу  $A^{-1}$  обратную матрице A из пункта 2 задания соответствующего варианта. Выполнить проверку полученной матрицы на соответствие условию:  $A \cdot A^{-1} = E$ , где E единичная матрица.
- **6.** Создать модуль для работы с матрицами произвольного порядка, содержащий подпрограммы для умножения двух матриц, умножения числа на матрицу, сложения матриц, вычитания матриц, транспонирования матрицы, умножения матрицы на вектор, ввода и вывода матрицы.
- 7. Создать модуль, содержащий подпрограммы, реализующие прямой и обратный ход метода Гаусса для схемы единственного деления с выбором максимального по модулю элемента.
- 8. Создать программу для решения следующих задач:
- нахождение методом Гаусса решения системы линейных

алгебраических уравнений с одной и той же матрицей коэффициентов при неизвестных и произвольным числом столбцах свободных членов. Замечание. В прямом ходе метода Гаусса выполняется приведение расширенной матрицы (коэффициенты при неизвестных и свободные члены) к треугольному виду, и одновременно изменяются все столбцы свободных членов. На этапе обратного хода выполняется вычисление решения системы для каждого столбца свободных членов, составляется матрица решений.

- вычисление определителя заданной матрицы методом Гаусса;
- нахождение для заданной матрицы обратной матрицы методом Гаусса.
- 9. Решить все задания соответствующего варианта с помощью составленной программы. Выполнить проверку правильности найденного решения системы линейных уравнений и матрицы обратной к заданной матрице с помощью составленной программы, сравнить значения, полученные при решении заданий с помощью метода Гаусса и с использованием произвольного метода решения.

#### Содержание отчета

- 1. Титульный лист.
- 2. Цель работы. Вариант задания.
- 3. Текст задания к работе.
- **4.** Выполнение задания соответствующего варианта вручную полностью. Все действия выполняемые при решении задачи вручную расписывать подробно с указанием всех промежуточных операций. Указание только окончательного ответа не допускается.
- **5.** Текст программы, включающий необходимые комментарии и спецификации подпрограмм.
- 6. Результаты работы программы.

#### Выполнение работы. Вариант 23:

23 
$$\begin{cases} 3x_1 - 2x_2 + 2x_3 = 10, \\ 2x_1 + x_2 - 4x_3 = -7, \\ 2x_1 + 2x_2 - 6x_3 = -12. \end{cases} A = \begin{pmatrix} 3 & 5 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix} A = \begin{pmatrix} (B^3 \cdot A^2) + A \\ 6 & 5 & 2 \\ 7 & 0 & 4 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 4 & 3 & 5 \\ 7 & 0 & 2 \\ 1 & 5 & 2 \end{pmatrix}$$

**Задание 1.** Выполнить вручную действия над матрицами A и B из пункта 3 задания соответствующего варианта.

$$A^{2} = A \cdot A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 \\ 6 & 5 & 2 \\ 7 & 0 & 4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 \\ 6 & 5 & 2 \\ 7 & 0 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & 18 & -4 \\ 35 & 21 & 2 \end{pmatrix}$$

$$B^{2} = B \cdot B = \begin{pmatrix} 4 & 3 & 5 \\ 7 & 0 & 2 \\ 1 & 5 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 & 3 & 5 \\ 7 & 0 & 2 \\ 1 & 5 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 3 & 5 \\ 30 & 31 & 39 \\ 41 & 13 & 19 \end{pmatrix}$$

$$B^{3} = B \cdot B^{2} = \begin{pmatrix} 4 & 3 & 5 \\ 7 & 0 & 2 \\ 1 & 5 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 42 & 37 & 36 \\ 30 & 31 & 39 \\ 41 & 13 & 19 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 463 & 306 & 356 \\ 376 & 285 & 290 \\ 274 & 218 & 269 \end{pmatrix}$$

$$A^{2}B^{3} = \begin{pmatrix} 5 & 18 & -4 \\ 50 & 43 & 6 \\ 35 & 21 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 463 & 306 & 356 \\ 376 & 285 & 290 \\ 274 & 218 & 269 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7987 & 5788 & 5924 \\ 40962 & 28663 & 31884 \\ 24649 & 17131 & 19088 \end{pmatrix}$$

$$A^{2}B^{3} + A = \begin{pmatrix} 7987 & 5788 & 5924 \\ 40962 & 28663 & 31884 \\ 24649 & 17131 & 19088 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 \\ 6 & 5 & 2 \\ 7 & 0 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7988 & 5791 & 5922 \\ 40968 & 28663 & 31866 \\ 24696 & 17131 & 19092 \end{pmatrix}$$

Задание 2. Выполнить следующие действия, не используя метод Γaycca: решить вручную систему линейных алгебраических уравнений c тремя неизвестными ИЗ пункта соответствующего варианта; — найти вручную определитель матрицы А из пункта 2 задания соответствующего варианта; — найти вручную  $A^{-1}$ матрицу обратную матрице пункта ИЗ задания соответствующего варианта.

Решение системы из пункта 1:

$$\begin{cases} 3X_{1}-2X_{2}+2X_{3}=10 \\ 2X_{1}+X_{2}-4X_{3}=17 \\ 2X_{1}+2X_{2}-6X_{3}=12 \end{cases}, \begin{cases} X_{1}=\frac{-12-2X_{2}+6X_{3}}{2} \\ 2X_{1}+2X_{2}-6X_{3}=12 \end{cases}$$

$$\begin{cases} X_{1}=\frac{-12-2X_{2}+6X_{3}}{2} \\ 2X_{1}+2X_{2}-6X_{3}=12 \end{cases}, \begin{cases} X_{1}=\frac{-12-2X_{2}+6X_{3}}{2} \\ 2X_{1}+2X_{2}-6X_{3}=12 \end{cases}$$

$$\begin{cases} X_{1}=\frac{-12-2X_{2}+6X_{3}}{2} \\ 2X_{1}+2X_{2}-6X_{3}=12 \end{cases}, \begin{cases} X_{1}=\frac{-12-2X_{2}+6X_{3}}{2} \\ 2X_{1}+2X_{2}-6X_{3}=12 \end{cases}$$

$$\begin{cases} X_{1}=\frac{-12-2X_{2}+6X_{3}}{2} \\ 2X_{1}+2X_{2}-6X_{3}=12 \end{cases}, \begin{cases} X_{1}=\frac{-12-2X_{2}+6X_{3}}{2} \\ 2X_{1}+2X_{2}-6X_{3}=12 \end{cases}$$

$$\begin{cases} X_{1}=\frac{-12-2X_{2}+6X_{3}}{2} \\ 2X_{1}+2X_{2}-6X_{3}=12 \end{cases}, \begin{cases} X_{1}=\frac{2}{2} \\ X_{2}=\frac{2}{2} \end{cases}$$

$$\begin{cases} X_{1}=\frac{2}{2} \\ X_{3}=\frac{2}{3} \end{cases}$$

Определитель матрицы А из пункта 2:

$$\Delta A = \begin{pmatrix} 3 & 5 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix} = 3 \cdot 0 \cdot (-1) + 5 \cdot 2 \cdot 2 + 1 \cdot 1 \cdot 2 - 1 \cdot 0 \cdot 2 - 3 \cdot 2 \cdot 2 - 5 \cdot 1 \cdot (-1) = 0 + 20 + 2 - 0 - 12 + 5 = 15$$
mire

Обратная матрица для матрицы А:

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 5 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix}$$

$$A'' = \begin{pmatrix} -4 & -5 & 0 \\ -7 & -5 & -4 \\ 9 & 5 & -5 \end{pmatrix}$$

$$A'' = \begin{pmatrix} -4 & -7 & 9 \\ -5 & -5 & 5 \\ 0 & -4 & -6 \end{pmatrix}$$

$$A'' = \begin{pmatrix} -4 & -7 & 9 \\ -5 & -5 & 5 \\ 0 & -4 & -6 \end{pmatrix}$$

$$A'' = \begin{pmatrix} 3 & 5 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -\frac{4}{15} & \frac{7}{15} & \frac{2}{3} \\ \frac{7}{15} & -\frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A'' = \begin{pmatrix} 3 & 5 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -\frac{4}{15} & \frac{7}{15} & \frac{2}{3} \\ \frac{7}{15} & -\frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

**Задание 3.** Решить вручную методом Гаусса систему линейных алгебраических уравнений с тремя неизвестными из пункта 1 задания соответствующего варианта.

miro

**Задание 4.** Найти вручную с помощью метода Гаусса определитель матрицы A из пункта 2 задания соответствующего варианта.

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 5 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 3 & 5 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 5 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 3 & 5 & 1 \\ 0 & -\frac{5}{3} & \frac{5}{3} \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix} \Rightarrow \Delta A = -3 \cdot \left(-\frac{5}{3}\right) \cdot 3 = 15$$

**Задание 5.** Найти вручную с помощью метода Гаусса матрицу  $A^{-1}$  обратную матрице A из пункта 2 задания соответствующего варианта. Выполнить проверку полученной матрицы на соответствие условию:  $A \cdot A^{-1} = E$ , где E — единичная матрица.

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 3 & 5 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & 1\frac{2}{3} & \frac{1}{3} & \frac{1}{3$$

**Задание 6.** Создать модуль для работы с матрицами произвольного порядка, содержащий подпрограммы для умножения двух матриц, умножения числа на матрицу, сложения матриц, вычитания матриц, транспонирования матрицы, умножения матрицы на вектор, ввода и вывода матрицы.

#### Содержимое заголовочного файла:

```
#ifndef CODE_MATRIX_H
#define CODE_MATRIX_H

#include <iostream>
#include <utility>
#include "vector"
```

using namespace std;

```
using matrixRow = vector<double>;
using matrix = vector<matrixRow>;
class Matrix {
 public:
 matrix data:
 int nRows;
 int nColumns;
 explicit Matrix(int nRows, int nColumns) {
  this->nRows = nRows;
  this->nColumns = nColumns;
  for (int i = 0; i < nColumns; i++) {
  matrixRow r(nRows);
   data.push_back(r);
  }
 }
 explicit Matrix(matrix m) {
  this->nRows = m[0].size();
  this->nColumns = m.size();
  data = std::move(m);
 }
 void Output();
 void Input();
 static Matrix Multiplication(Matrix &m1, Matrix &m2);
 static Matrix Multiplication(Matrix &m, int x);
 static Matrix Multiplication(Matrix &m1, matrixRow &m2);
 static Matrix Addition(Matrix &m1, Matrix &m2);
 static Matrix Difference(Matrix &m1, Matrix &m2);
 static Matrix Transposition(Matrix &m);
 void Transposition();
};
#endif //CODE_MATRIX_H
Содержимое исполняемого файла:
#include "Matrix.h"
void Matrix::Output() {
 for (const auto &i: data) {
  for (auto j: i)
   cout << j << ' ';
  cout << '\n';
void Matrix::Input() {
```

```
for (int i = 0; i < nRows; i++) {
  for (int j = 0; j < nColumns; j++)
   cin >> this->data[i][j];
}
Matrix Matrix::Multiplication(Matrix &m1, Matrix &m2) {
 if (m1.nColumns != m2.nRows) {
  cerr << "The number of columns of the first matrix is not equal "
               "to the number of rows of the second matrix";
  Matrix res(0, 0);
  return res;
 Matrix res(m1.nRows, m2.nColumns);
 for (int i = 0; i < m1.nRows; i++) {
  for (int j = 0; j < m2.nColumns; j++) {
  res.data[i][j] = 0;
   for (int k = 0; k < m1.nColumns; ++k)
    res.data[i][j] += m1.data[i][k] * m2.data[k][j];
 return res;
}
Matrix Matrix::Multiplication(Matrix &m1, matrixRow &m2) {
 if (m1.nColumns != m2.size()) {
  cerr << "The number of columns of the first matrix is not equal "
               "to the number of rows of the second matrix";
  Matrix res(0, 0);
  return res;
 }
 Matrix res(m1.nRows, m1.nColumns);
 for (int i = 0; i < m1.nRows; i++) {
  for (int j = 0; j < m1.nColumns; j++) {
  res.data[i][j] = m1.data[i][j] * m2[j];
 return res;
}
Matrix Matrix::Multiplication(Matrix &m, int x) {
 Matrix res(m.nRows, m.nColumns);
 for (int i = 0; i < m.nRows; i++) {
  for (int j = 0; j < m.nColumns; j++) {
   res.data[i][j] = m.data[i][j] * x;
  }
 return res;
Matrix Matrix::Addition(Matrix &m1, Matrix &m2) {
 if (m1.nRows != m2.nRows && m1.nColumns != m2.nColumns) {
  cerr << "Different number of rows or columns for matrices";</pre>
  Matrix res(0, 0);
  return res;
```

```
Matrix res(m1.nRows, m1.nColumns);
 for (int i = 0; i < m1.nColumns; i++)
  for (int j = 0; j < m1.nRows; j++)
   res.data[i][j] = m1.data[i][j] + m2.data[i][j];
 return res;
}
Matrix Matrix::Difference(Matrix &m1, Matrix &m2) {
 if (m1.nRows != m2.nRows && m1.nColumns != m2.nColumns) {
  cerr << "Different number of rows or columns for matrices";</pre>
  Matrix res(0, 0);
  return res;
 }
 Matrix res(m1.nRows, m1.nColumns);
 for (int i = 0; i < m1.nColumns; i++)
  for (int j = 0; j < m1.nRows; j++)
   res.data[i][j] = m1.data[i][j] - m2.data[i][j];
 return res;
}
Matrix Matrix::Transposition(Matrix &m) {
 Matrix res(m.nColumns, m.nRows);
 for (int i = 0; i < m.nRows; i++)
  for (int j = 0; j < m.nColumns; j++)
   res.data[j][i] = m.data[i][j];
 return res;
}
void Matrix::Transposition() {
 for (int i = 0; i < this -> nRows; i++)
  for (int j = 0; j < this->nColumns; j++)
   this->data[i][i] = this->data[i][j];
}
```

**Задание 7.** Создать модуль, содержащий подпрограммы, реализующие прямой и обратный ход метода Гаусса для схемы единственного деления с выбором максимального по модулю элемента.

```
void Matrix::forwardGauss() {
  for (int i = 0; i < nRows - 1; i++) {
    for (int j = i + 1; j < nRows; j++)
      if (data[j][i] > data[i][i]) {
        swap(data[j], data[i]);
        nSwap++;
    }

  for (int j = i + 1; j < nRows; j++)
    if (abs(data[i][i]) >= EPS) {
      double dif = data[j][i] / data[i][i];
      for (int k = i; k < nColumns; k++)</pre>
```

```
data[j][k] -= data[i][k] * dif;
}

void Matrix::reverseGauss() {
  for (int i = nRows - 1; i >= 0; i--) {
    if (abs(data[i][i]) >= EPS) {
      double dif = data[i][i];
      for (int j = i; j < nColumns; j++)
         data[i][j] /= dif;
}

for (int j = i - 1; j >= 0; j--) {
    data[j][nColumns - 1] -= data[j][i] * data[i][nColumns - 1];
    data[j][i] = 0;
}
}
```

#### Задание 8. Создать программу для решения следующих задач:

— нахождение методом Гаусса решения системы линейных алгебраических уравнений с одной и той же матрицей коэффициентов при неизвестных и произвольным числом столбцах свободных членов. Замечание. В прямом ходе метода Гаусса выполняется приведение расширенной матрицы (коэффициенты при неизвестных и свободные члены) к треугольному виду, и одновременно изменяются все столбцы свободных членов. На этапе обратного хода выполняется вычисление решения системы для каждого столбца свободных членов, составляется матрица решений.

```
bool Matrix::isFindZeroRow() {
 for (int i = 0; i < nRows; i++) {
  bool allZero = true;
  for (int j = 0; j < nRows; j++)
   if (abs(data[i][i]) >= EPS) {
    allZero = false;
    break:
  if (allZero)
   return true;
 return false;
void Matrix::linearEquation() {
 this->forwardGauss();
 this->reverseGauss();
 if (isFindZeroRow()) {
 cerr << "No solution because null string was found";</pre>
  return;
```

- вычисление определителя заданной матрицы методом Гаусса;

```
void Matrix::deleteZeroRows() {
 int n = nRows;
 for (int i = 0; i < n; i++) {
  bool allZero = true;
  for (int j = 0; j < n; j++) {
   if (abs(data[i][j]) > EPS) {
    allZero = false;
    break;
   }
  if (allZero) {
   data[i].clear();
   data.erase(data.begin());
   nRows--;
 }
double Matrix::determinant() {
 this->forwardGauss();
 this->deleteZeroRows();
 double det = data[0][0];
 for (int i = 1; i < nRows; i++) {
 det *= data[i][i];
 if (nSwap \% 2 == 1)
 \det *= -1;
 return det;
}
```

- нахождение для заданной матрицы обратной матрицы методом

#### Гаусса:

```
void Matrix::inverse() {
  Matrix res(this->data);
  Matrix E(nRows, nColumns);
  for (int i = 0; i < nRows; i++)
    E.data[i][i] = 1;
  for (int i = 0; i < nRows; i++)
    for (auto j: E.data[i])
    res.data[i].push_back(j);
  res.nColumns *= 2;

res.forwardGauss();
  res.reverseGauss();
  for (int i = 0; i < nRows; i++)
    for (int j = 0; j < nColumns; j++)
    data[i][j] = res.data[i][j + nColumns];
}</pre>
```

**Задание 9.** Решить все задания соответствующего варианта с помощью составленной программы. Выполнить проверку правильности найденного решения системы линейных уравнений и матрицы обратной к заданной матрице с помощью составленной программы, сравнить значения, полученные при решении заданий с помощью метода Гаусса и с использованием произвольного метода решения.

## Результат работы программы при нахождении линейного уравнения:

```
#include <iostream>
                                                                         <u>A</u>1 ^ ~
#include "Matrix/Matrix.h"
int main() {
  //matrix m = {{1, 1,2,3, 5}, {1, 4, 5, 6, 6}, {2, 7, 8, 9, 7}, {2, 4, 1, 4, 4}};
  matrix m = \{\{3, -2, 2, 10\}, \{2, 1, -4, -7\}, \{2, 2, -6, -12\}\};
  //matrix m = {{3, 5, 1}, {1, 0, 2}, {2, 2, -1}};
  Matrix M1( m: m);
M1.linearEquation();
  M1.Output();
  return 0;
1}
 f main
                                                                            1Ö: -
 D:\BGTU\VicMat\Lab1\Code\cmake-build-debug\Code.exe
 x1 = 3;
 x2 = 1;
 x3 = 2;
 1, 0, 0,
                        2,
 Ο,
       1,
               Θ,
                       1,
 Θ,
       Θ,
               1,
                       3,
 Process finished with exit code 0
```

#### Результат работы программы при нахождении определителя:

```
#include <iostream>
#include "Matrix/Matrix.h"

int main() {
    //matrix m = {{1, 1,2,3, 5}, {1, 4, 5, 6, 6}, {2, 7, 8, 9, 7}, {2, 4, 1, 4, 4}};
    //matrix m = {{3, -2, 2, 10}, {2, 1, -4, -7}, {2, 2, -6, -12}};
    matrix m = {{3, 5, 1}, {1, 0, 2}, {2, 2, -1}};

@Matrix M1( m: m);
    cout << M1.determinant();

return 0;
}

f main

Code ×

D:\BGTU\VicMat\Lab1\Code\cmake-build-debug\Code.exe

15

Process finished with exit code 0</pre>
```

#### Результат работы программы при нахождении обратной матрицы:

```
j#include <iostream>
                                                                              <u>A</u>1 ^ ~
#include "Matrix/Matrix.h"
jint main() {
  //matrix m = {{1, 1,2,3, 5}, {1, 4, 5, 6, 6}, {2, 7, 8, 9, 7}, {2, 4, 1, 4, 4}};
  //matrix m = \{\{3, -2, 2, 10\}, \{2, 1, -4, -7\}, \{2, 2, -6, -12\}\};
  matrix m = \{\{3, 5, 1\}, \{1, 0, 2\}, \{2, 2, -1\}\};
  Matrix M1( m: m);
M1.inverse();
  M1.Output();
  return 0;
1}
 f main
 D:\BGTU\VicMat\Lab1\Code\cmake-build-debug\Code.exe
 -0.267, 0.467, 0.667,
 0.333, -0.333, -0.333,
 0.133, 0.267, -0.333,
```

Process finished with exit code 0

Проверка обратной матрицы (Некоторые значения получились неравные нулю, но очень близкие к нему. Связано это с тем, что используется тип данных double):

```
#include <iostream>
#include "Matrix/Matrix.h"
int main() {
  //matrix m = {{1, 1,2,3, 5}, {1, 4, 5, 6, 6}, {2, 7, 8, 9, 7}, {2, 4, 1, 4, 4}};
  //matrix m = {{3, -2, 2, 10}, {2, 1, -4, -7}, {2, 2, -6, -12}};
  matrix m = \{\{3, 5, 1\}, \{1, 0, 2\}, \{2, 2, -1\}\};
  Matrix M1( m: m);
  Matrix M2( m: m);
  M1.inverse();
  datrix res = Matrix::Multiplication( &: M1, &: M2);
  res.Output();
 f main
 Code ×
 D:\BGTU\VicMat\Lab1\Code\cmake-build-debug\Code.exe
 1, 4.44e-16, 1.11e-16,
 -1.11e-16, 1,
                       -5.55e-17,
 0, 2.22e-16,
                       1,
 Process finished with exit code 0
```

**Вывод:** изучили прямой и обратный ход метода Гаусса для решения систем линейных алгебраических уравнений; изучили схему единственного деления с выбором максимального по модулю элемента; изучили применение метода Гаусса для вычисления определителя матрицы и обратной матрицы; получили практические навыки программной реализации метода Гаусса и решения поставленных задач методом Гаусса с помощью ЭВМ.