

МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ
РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ
ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ

**«БЕЛГОРОДСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ
ТЕХНОЛОГИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ им. В. Г. ШУХОВА»
(БГТУ им. В.Г. Шухова)**

Кафедра программного обеспечения вычислительной техники и
автоматизированных систем

Лабораторная работа №1
по дисциплине: «Исследование операций»

Выполнил: ст. группы
ПВ-211
Медведев Дмитрий
Сергеевич

Проверила:
Куртова Лилиана
Николаевна

Белгород 2022 г.

Исследование множества опорных планов системы ограничений задачи линейного программирования (задачи ЛП) в канонической форме

Цель работы: изучить метод Гаусса-Жордана и операцию замещения, а также освоить их применение к отысканию множества допустимых базисных видов системы линейных уравнений, и решению задачи линейного программирования простым перебором опорных решений.

Ход работы

1. Составить программу для отыскания всех базисных видов системы линейных уравнений.

В задании используем модуль `matrix`, созданный в ходе лабораторных по другим предметам.

Код добавленных функций:

```
void Matrix::divideRowByNum(int row, float num) {
    for (int i = 0; i < columns; i++) {
        setData(row, i, getData(row, i) / num);
    }
}

void Matrix::subtractMultipliedRow(int from, int which, float multiplier) {
    for (int i = 0; i < columns; i++) {
        setData(from, i, getData(from, i) - getData(which, i) *
multiplier);
    }
}

void Matrix::deleteRow(int row) {
    data.erase(data.begin() + row);

    rows--;
}

Matrix Matrix::jordanGaussForward(bool &hasSolution) {
    Matrix result(rows, columns);
    result.copy(*this);
    hasSolution = true;

    for (int handledRow = 0; handledRow < result.rows; handledRow++) {
        if (result.isZeroRow(handledRow)) {
            result.deleteRow(handledRow);
            continue;
        } else if (result.isBadRow(handledRow)) {
            hasSolution = false;
        }
    }
}
```

```

        return result;
    }

    for (int column = 0; column < result.columns - 1; column++) {
        if (!fcmp(result.getData(handledRow, column), 0)) {
            result.divideRowByNum(handledRow,
result.getData(handledRow, column));

            for (int i = 0; i < result.rows; i++) {
                if (i != handledRow)
                    result.subtractMultipliedRow(i, handledRow,
result.getData(i, column));
            }

            break;
        }
    }

    return result;
}

void Matrix::substitution(int row, int column) {
    divideRowByNum(row, getData(row, column));

    for (int i = 0; i < rows; i++) {
        if (i != row) {
            subtractMultipliedRow(i, row, getData(i, column));
        }
    }
}

bool Matrix::checkIfBasicColumn(int column, int &oneRow) {
    bool hasOneValue = false;

    for (int row = 0; row < rows; row++) {
        if (!fcmp(getData(row, column), 0)) {
            if (fcmp(getData(row, column), 1)) {
                if (hasOneValue)
                    return false;
                else {
                    hasOneValue = true;
                    oneRow = row;
                }
            } else {
                return false;
            }
        }
    }

    return true;
}

vector<float> Matrix::getBasicSolutionFromMatrix() {
    vector<float> basicSolution(columns - 1);

```

```

    for (int column = 0; column < columns - 1; column++) {
        int oneRow;
        bool isBasicColumn = checkIfBasicColumn(column, oneRow);

        if (isBasicColumn) {
            basicSolution[column] = getData(oneRow, columns - 1);
        } else {
            basicSolution[column] = 0;
        }
    }

    return basicSolution;
}

void Matrix::recursiveSearchOfSolution(int row, vector<vector<float>>
&solutions) {
    Matrix matrixCopy(rows, columns);
    matrixCopy.copy(*this);

    for (int column = 0; column < matrixCopy.columns - 1; column++) {
        if (!fcmp(matrixCopy.getData(row, column), 0)) {
            matrixCopy.substitution(row, column);

            if (row == matrixCopy.rows - 1) {
solutions.push_back(matrixCopy.getBasicSolutionFromMatrix());
                } else {
                    matrixCopy.recursiveSearchOfSolution(row + 1, solutions);
                }
            }
        }
    }
}

vector<vector<float>> Matrix::getBasicSolutions() {
    bool hasSolution;
    Matrix preparedMatrix = this->jordanGaussForward(hasSolution);
    if (!hasSolution)
        return {};

    vector<vector<float>> solutions;
    preparedMatrix.recursiveSearchOfSolution(0, solutions);

    return solutions;
}

```

2. Организовать отбор опорных планов среди всех базисных решений, а также нахождение оптимального опорного плана методом прямого перебора. Целевая функция выбирается произвольно.

Файл main.cpp:

```

#include <iostream>
#include "libs/matrix/matrix.h"
#include "vector"

using namespace std;

bool compareVectors(vector<float> v1, vector<float> v2) {
    for (int i = 0; i < v1.size(); i++) {
        if (!fcmp(v1[i], v2[i]))
            return false;
    }

    return true;
}

void removeDuplicates(vector<vector<float>> &v) {
    for (int i = 0; i < v.size(); i++) {
        for (int j = i + 1; j < v.size(); j++) {
            if (compareVectors(v[i], v[j])) {
                v.erase(v.begin() + j);
                j--;
            }
        }
    }
}

bool checkIfReference(vector<float> v) {
    for (float i: v) {
        if (i < 0)
            return false;
    }

    return true;
}

float vectorMultiplication(vector<float> v1, vector<float> v2) {
    float result = 0;
    for (int i = 0; i < v1.size(); i++) {
        result += v1[i] * v2[i];
    }

    return result;
}

int main() {
    Matrix m;
    m.inputMatrix(4, 6,
        {{6, -2, 2, 0, 5, 2},
        {-1, -13, 7, 11, 0, 17},
        {4, -7, 2, 1, 3, -6},
        {5, -15, 9, 11, 5, 19}});

    vector<vector<float>> solutions = m.getBasicSolutions();

```

```

if (solutions.empty())
    cout << "Система не имеет решений";
else {
    removeDuplicates(solutions);

    vector<vector<float>> referenceSolutions;

    for (int i = 0; i < solutions.size(); i++) {
        if (checkIfReference(solutions[i]))
            referenceSolutions.push_back(solutions[i]);
    }

    cout << "Решения:\n";
    for (auto i: solutions) {
        cout << "{";
        for (auto j: i) {
            cout << setw(8) << setprecision(4) << j << " ";
        }

        cout << "\b\b}\n";
    }

    cout << "\n0порные решения:\n";
    for (auto i: referenceSolutions) {
        cout << "{";
        for (auto j: i) {
            cout << setw(8) << setprecision(4) << j << " ";
        }

        cout << "\b\b}\n";
    }

    vector<float> coefficientsOfAimFunction{2, -3, 1, 4, 1};

    float maxValueOfFunction =
vectorMultiplication(coefficientsOfAimFunction, referenceSolutions[0]);
    int maxValueSolution = 0;

    for (int i = 1; i < referenceSolutions.size(); i++) {
        float multiplicationValue =
vectorMultiplication(referenceSolutions[i], coefficientsOfAimFunction);
        if (multiplicationValue > maxValueOfFunction) {
            maxValueSolution = i;
            maxValueOfFunction = multiplicationValue;
        }
    }

    cout << "\n0птимальное решение:\n{";
    for (auto i: referenceSolutions[maxValueSolution])
        cout << setw(8) << setprecision(4) << i << " ";
    cout << "\b\b}\n";
}
}

```

Вывод программы:

`"/Users/dmedv/Desktop/Учеба/4 семестр/Исследование операций/Лабораторные работы/ЛР1/Code/cmake-build-debug/Code"`

Решения:

```
{ -1 ; 2 ; 6 ; 0 ; 0 }
{ 1 ; 2 ; 0 ; 4 ; 0 }
{ -17.47 ; 0.03636 ; 0 ; 0 ; 21.38 }
{ -17.78 ; 0 ; -0.1111 ; 0 ; 21.78 }
{ -17.81 ; 0 ; 0 ; -0.07407 ; 21.78 }
{ 0 ; 2 ; 3 ; 2 ; 0 }
{ 0 ; 1.894 ; 0 ; 3.783 ; 1.157 }
{ 0 ; 0 ; -53.44 ; 35.56 ; 21.78 }
{ 0 ; 2.119 ; 6.364 ; 0 ; -1.298 }
```

Опорные решения:

```
{ 1 ; 2 ; 0 ; 4 ; 0 }
{ 0 ; 2 ; 3 ; 2 ; 0 }
{ 0 ; 1.894 ; 0 ; 3.783 ; 1.157 }
```

Оптимальное решение:

```
{ 1 ; 2 ; 0 ; 4 ; 0 }
```

`Process finished with exit code 0`

3. Решить одну из следующих ниже задач вручную (подготовить тестовые данные).

$$\begin{pmatrix} 8 & -2 & 2 & 0 & 5 & 2 \\ -1 & -13 & 4 & 11 & 0 & 17 \\ 4 & -7 & 2 & 1 & 3 & -6 \\ 5 & -15 & 9 & 11 & 5 & 19 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} I &= II \cdot (-1) \\ II &= I \end{aligned}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 13 & -7 & -11 & 0 & -17 \\ 6 & -2 & 2 & 0 & 5 & 2 \\ 4 & -7 & 2 & 1 & 3 & -6 \\ 5 & -15 & 9 & 11 & 5 & 19 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} II &= II + I \cdot (-6) \\ III &= III + I \cdot (-4) \\ IV &= IV + I \cdot (-5) \end{aligned}$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & 13 & -7 & -11 & 0 & -17 \\ 0 & -80 & 44 & 66 & 5 & 104 \\ 0 & -59 & 30 & 45 & 3 & 62 \\ 0 & -80 & 44 & 66 & 5 & 104 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} IV &= IV - III \\ II &= II - III \end{aligned}$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & 13 & -7 & -11 & 0 & -17 \\ 0 & -21 & 14 & 21 & 2 & 42 \\ 0 & -59 & 30 & 45 & 3 & 62 \\ 0 & -80 & 44 & 66 & 5 & 104 \end{pmatrix}$$

$$III = III + II \cdot (-2)$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & 13 & -7 & -11 & 0 & -17 \\ 0 & -21 & 14 & 21 & 2 & 42 \\ 0 & -17 & 2 & 3 & -1 & -22 \\ 0 & -80 & 44 & 66 & 5 & 104 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} II &= II \cdot \left(-\frac{1}{21}\right) \\ III &= III + 17 \cdot \left(II \cdot \left(-\frac{1}{21}\right)\right) \\ I &= I - 13 \cdot \left(II \cdot \left(-\frac{1}{21}\right)\right) \end{aligned}$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & \frac{5}{3} & 2 & \frac{26}{21} & 9 \\ 0 & 1 & -\frac{2}{3} & -1 & -\frac{2}{21} & -2 \\ 0 & 0 & -\frac{48}{3} & -14 & -\frac{29}{21} & -56 \end{pmatrix}$$

$$III = III \cdot \left(-\frac{3}{28}\right)$$

$$\begin{aligned} I &= I - \frac{5}{3} \cdot \left(III \cdot \left(-\frac{3}{28}\right)\right) \\ II &= II + \frac{2}{3} \cdot \left(III \cdot \left(-\frac{3}{28}\right)\right) \end{aligned}$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} & \frac{151}{196} & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{47}{234} & 2 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{3}{2} & \frac{55}{196} & 6 \end{pmatrix}$$

$$1) x_1 x_2 x_3 : (-1; 2; 6; 0; 0)$$

Берём базис x_1, x_2, x_3

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} & \frac{151}{196} & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{47}{234} & 2 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{3}{2} & \frac{55}{196} & 6 \end{pmatrix}$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & \frac{1}{3} & 0 & \frac{506}{588} & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{47}{234} & 2 \\ 0 & 0 & \frac{2}{3} & 1 & \frac{110}{588} & 4 \end{pmatrix}$$

$$III = III \cdot \frac{2}{3}; \quad II = II - \left(III \cdot \frac{2}{3}\right) \cdot 0; \quad I = I + \left(III \cdot \frac{2}{3}\right) \cdot \frac{1}{2}$$

$$2) x_1 x_2 x_4 : (1; 2; 0; 4; 0)$$

Берём базис $x_1 x_2 x_5$

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} & \frac{151}{196} & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{27}{294} & 2 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{3}{2} & \frac{55}{196} & 6 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & -\frac{103}{55} & \frac{308}{110} & 0 & -\frac{961}{55} \\ 0 & 1 & -\frac{18}{55} & -\frac{27}{55} & 0 & \frac{2}{55} \\ 0 & 0 & \frac{196}{55} & \frac{104}{55} & 1 & \frac{1176}{55} \end{array} \right)$$

$$\text{III} = \text{III} \cdot \frac{196}{55} \quad ; \quad \text{II} = \text{II} - \left(\text{III} \cdot \frac{196}{55} \right) \cdot \frac{27}{294} \quad ; \quad \text{I} = \text{I} - \left(\text{III} \cdot \frac{196}{55} \right) \cdot \frac{151}{196}$$

$$3) x_1 x_2 x_5 : \left(-\frac{961}{55}; \frac{2}{55}; 0; 0; \frac{1176}{55} \right)$$

Берём базис $x_1 x_3 x_4$

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} & \frac{151}{196} & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{27}{294} & 2 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{3}{2} & \frac{55}{196} & 6 \end{array} \right)$$

Необходимо заместить x_2 на x_4 , но во второй строке в четвёртом столбце стоит 0. Это означает, что такого решения не существует. (определяющий x_2)

4) $x_1 x_3 x_4$ - не существует.

Берём базис $x_1 x_3 x_5$

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} & \frac{151}{196} & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{27}{294} & 2 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{3}{2} & \frac{55}{196} & 6 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & -\frac{151}{196} & 0 & -\frac{1}{2} & 0 & -\frac{100}{9} \\ 0 & \frac{294}{27} & 0 & 0 & 1 & \frac{588}{27} \\ 0 & -\frac{98}{27} & 1 & \frac{3}{2} & 0 & -\frac{5}{9} \end{array} \right)$$

$$\text{II} = \text{II} \cdot \frac{294}{27} \quad ; \quad \text{I} = \text{I} - \left(\text{II} \cdot \frac{294}{27} \right) \cdot \frac{151}{196} \quad ; \quad \text{III} = \text{III} - \left(\text{II} \cdot \frac{294}{27} \right) \cdot \frac{55}{196}$$

$$5) x_1 x_3 x_5 : \left(-\frac{100}{9}; 0; -\frac{5}{9}; 0; \frac{588}{27} \right)$$

Берілм бағус $X_1 X_4 X_5$

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & -\frac{196}{24} & 0 & \frac{1}{2} & 0 & -\frac{100}{9} \\ 0 & \frac{294}{24} & 0 & 0 & 1 & \frac{588}{24} \\ 0 & -\frac{58}{24} & 1 & \frac{2}{3} & 0 & -\frac{1}{9} \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & -\frac{196}{24} & \frac{1}{3} & 0 & 0 & -\frac{49}{24} \\ 0 & \frac{294}{24} & 0 & 0 & 1 & \frac{588}{24} \\ 0 & -\frac{58}{24} & \frac{2}{3} & 1 & 0 & -\frac{2}{27} \end{array} \right)$$

$$\text{III} = \text{III} \cdot \frac{2}{3}; \text{II} = \text{II} + (\text{III} \cdot \frac{2}{3}) \cdot 0; \text{I} = \text{I} + \frac{1}{2} (\text{III} \cdot \frac{2}{3})$$

$$6) X_1 X_4 X_5: (-\frac{49}{27}; 0; 0; -\frac{2}{27}; \frac{588}{24})$$

Берілм бағус $X_2 X_3 X_4$

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & \frac{1}{3} & 0 & \frac{508}{588} & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{84}{294} & 2 \\ 0 & 0 & \frac{2}{3} & 1 & \frac{110}{588} & 4 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccccc|c} 3 & 0 & 1 & 0 & \frac{508}{196} & 3 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{84}{294} & 2 \\ 2 & 0 & 0 & 1 & -\frac{453}{294} & 2 \end{array} \right)$$

$$\text{I} = \text{I} \cdot 3; \text{II} = \text{II}; \text{III} = \text{III} - \frac{2}{3} (\text{I} \cdot 3)$$

$$7) X_2 X_3 X_4: (0; 2; 3; 2; 0)$$

Берілм бағус $X_2 X_3 X_5$

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} 3 & 0 & 1 & 0 & \frac{508}{196} & 3 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{84}{294} & 2 \\ -2 & 0 & 0 & 1 & -\frac{453}{294} & 2 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccccc|c} -\frac{105}{453} & 0 & 1 & -\frac{462}{453} & 0 & \frac{2883}{453} \\ -\frac{54}{453} & 1 & 0 & \frac{27}{453} & 0 & \frac{460}{453} \\ \frac{288}{453} & 0 & 0 & -\frac{294}{453} & 1 & -\frac{588}{453} \end{array} \right)$$

$$\text{III} = \text{III} \cdot (-\frac{294}{453}); \text{II} = \text{II} - (\text{III} \cdot (-\frac{294}{453})) \cdot \frac{27}{294}; \text{I} = \text{I} - (\text{III} \cdot (-\frac{294}{453})) \cdot \frac{508}{196}$$

$$8) X_2 X_3 X_5: (0; \frac{960}{453}; \frac{2883}{453}; 0; -\frac{588}{453})$$

Берілм бағус $X_2 X_4 X_5$

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} 3 & 0 & 1 & 0 & \frac{508}{196} & 3 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{84}{294} & 2 \\ 2 & 0 & 0 & 1 & -\frac{453}{294} & 2 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccccc|c} \frac{588}{508} & 0 & \frac{196}{508} & 0 & 1 & \frac{588}{508} \\ -\frac{54}{508} & 1 & -\frac{18}{508} & 0 & 0 & \frac{962}{508} \\ \frac{1926}{508} & 0 & \frac{202}{508} & 1 & 0 & \frac{1926}{508} \end{array} \right)$$

$$\text{I} = \text{I} \cdot \frac{196}{508}; \text{II} = \text{II} - (\text{I} \cdot \frac{196}{508}) \cdot \frac{27}{294}; \text{III} = \text{III} + (\text{I} \cdot \frac{196}{508}) \cdot \frac{453}{294}$$

9) $x_2, x_4, x_5: (0; \frac{960}{196}; 0; \frac{1920}{196}; \frac{588}{196})$

Берём базис x_3, x_4, x_5

$$\left[\begin{array}{ccccc|c} 3 & 0 & 1 & 0 & \frac{528}{196} & 3 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{52}{196} & 2 \\ 2 & 0 & 0 & 1 & -\frac{453}{196} & 2 \end{array} \right] \sim \left[\begin{array}{ccccc|c} 3 & -\frac{154}{9} & 1 & 0 & 0 & -\frac{481}{9} \\ 0 & \frac{52}{196} & 0 & 0 & 1 & \frac{52}{196} \\ 2 & \frac{154}{9} & 0 & 1 & 0 & \frac{960}{196} \end{array} \right]$$

$$II \cdot \frac{294}{27}, I = I - (II \cdot \frac{294}{27}) \cdot \frac{508}{196}; III = III + (II \cdot \frac{294}{27}) \cdot \frac{453}{294}$$

10) $x_3, x_4, x_5: (0; 0; -\frac{481}{9}; \frac{960}{27}; \frac{588}{27})$

Результаты работы программы совпали с вычислениями, выполненными вручную.

Вывод: в ходе лабораторной работы мы изучили метод Гаусса-Жордана и операцию замещения, а также освоили их применение к отысканию множества допустимых базисных видов системы линейных уравнений, и решению задачи линейного программирования простым перебором опорных решений