Лабораторная работа №3

Аффинные преобразования на плоскости

Цель работы: получение навыков выполнения аффинных преобразований на плоскости и создание графического приложения с использованием GDI в среде Qt Creator.

Порядок выполнения работы

1. Разработать алгоритм и составить программу для построения на экране изображения в соответствии с номером варианта. В качестве исходных данных взять указанные в таблице №1.

Требования к программе

- 1. Разработать модуль для выполнения аффинных преобразований на плоскости с помощью матриц. В модуле должны быть реализованы перегруженные операции действия с матрицами (умножение), с векторами и матрицами (умножение вектора-строки на матрицу), конструкторы различных матриц (переноса, масштабирования, переноса, отражения).
- 2. В программе должна быть предусмотрена возможность ввода пользователем исходных данных (из правой колонки таблицы №1).
- 3. Разбить окно на 2 равные части. В левой части должна выводиться основная анимация, в правой части её отражение относительно вертикальной линии, проходящей через центр окна.
- 4. Изображение должно масштабироваться по центру левой и правой части окна с отступом 10 пикселей от границ и вертикальной линии и реагировать на изменение размера окна (см. пример проекта lab 1 CSharp).
- 5. Раскрасить (залить) примитивы (круги, многоугольники и др.) по собственному усмотрению.

Содержание отчёта

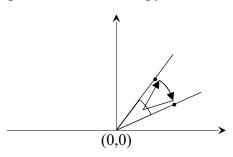
- 1. Название темы.
- 2. Цель работы.
- 3. Постановка задачи.
- 4. Вывод необходимых формул для построения изображения. Указать какие матрицы используются и в какой последовательности они умножаются для реализации анимации.
- 5. Текст программы.
- 6. Результат работы программы (снимки экрана).

Теоретические сведения

Аффинные преобразования упрощают выполнение простейших геометрических операций, избавляя от необходимости выводить геометрические формулы для расчёта сложных движений объектов в пространстве.

В компьютерной графике рассматривают 4 аффинных преобразования:

1. **Поворот** точки (x, y) вокруг начала координат на угол α .



Новые координаты точки (x^i, y^i) , полученные в результате поворота, записываются в виде:

$$x^{i} = x \cos \alpha - y \sin \alpha,$$

$$y^{i} = x \sin \alpha + y \cos \alpha;$$

или, в матричной форме:

$$\begin{pmatrix} x^{i} \\ y^{i} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}.$$

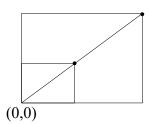
2. **Перенос** точки (x, y)вдоль вектора $(\Delta x, \Delta y)$.

(0,0)

$$x^{i} = x + \Delta x,$$

$$y^{i} = y + \Delta y$$

3. **Масштабирование** относительно начала координат на величины k_x , $k_y > 0$.



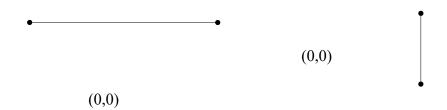
$$x^{i}=k_{x}x$$
,

$$y^{i}=k_{v}y$$
.

В матричной форме данное преобразование записывается в виде:

$$\begin{pmatrix} x^{i} \\ y^{i} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} k_{x} & 0 \\ 0 & k_{y} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}.$$

4. Отражение точки (x, y) относительно оси абсцисс и/ или оси ординат.



Данное преобразование равносильно изменению знака у одной (x или y) или двух (x и y) координат точки. Отражение относительно оси ординат:

$$x^{i} = -x, \quad \begin{pmatrix} x^{i} \\ y^{i} = y, \quad \begin{pmatrix} x^{i} \\ y^{i} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}.$$

Отражение относительно оси абсцисс:

$$x^{i} = x, y^{i} = -y, \quad \begin{pmatrix} x^{i} \\ y^{i} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}.$$

Из приведённых выше преобразований можно заметить, что перенос пока не выражен в матричном виде. Это объясняется тем, что операцию переноса невозможно записать с использованием матрицы размера 2×2 . По этой причине переходят к матрицам размера 3×3 .

Однородными координатами точки (x,y) называют тройку чисел $x_1:x_2:k$, связанные с исходными декартовыми координатами следующими соотношениями:

$$x = \frac{x_1}{k}, y = \frac{x_2}{k}.$$

Использование однородных координат позволяет охватить матричными преобразованиями все 4 аффинных преобразования. Переход к однородным координатам также сокращает количество операций деления в геометрических преобразованиях, что выгодно снижает вычислительные затраты. Операция деления при этом заменяется операцией умножения, а последняя выполняется процессором гораздо быстрее.

Таким образом, операция переноса с использованием однородных координат запишется в виде:

$$\begin{pmatrix} x^{i} \\ y^{i} \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \Delta x \\ 0 & 1 & \Delta y \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Перепишем остальные преобразования с использованием матриц размера 3×3.

Поворот:

$$\begin{pmatrix} x^{i} \\ y^{i} \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha & 0 \\ \sin \alpha & \cos \alpha & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Масштабирование:

$$\begin{pmatrix} x^{i} \\ y^{i} \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} k_{x} & 0 & 0 \\ 0 & k_{y} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Отражение относительно осей (соответственно ординат и абсцисс):

$$\begin{pmatrix} x^{i} \\ y^{i} \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x^{i} \\ y^{i} \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ 1 \end{pmatrix}.$$

С использованием данных матриц, можно автоматически выполнять сложные геометрические преобразования.

Пример. Повернём точку A(x,y) вокруг точки $O(x_0,y_0)$ на угол α . Для этого нужно выполнить 3 аффинных преобразования:

1. Перенести точки \boldsymbol{A} и \boldsymbol{O} вдоль вектора $(-x_0, -y_0)$ таким образом, чтобы точка \boldsymbol{O} оказалась в начале координат:

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -\Delta x \\ 0 & 1 & -\Delta y \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Обозначим полученные координаты как $B(x_1, y_1)$.

2. Выполнить поворот точки **В** вокруг начала координат на угол на угол α :

$$\begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha & 0 \\ \sin \alpha & \cos \alpha & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

3. Выполнить обратный перенос точки **В** вдоль вектора (x_0, y_0) :

$$\begin{pmatrix} x_3 \\ y_3 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \Delta x \\ 0 & 1 & \Delta y \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

В последнем выражении заменим однородные координаты x_2 : y_2 : 1 на предпоследнее выражение:

$$\begin{pmatrix} x_3 \\ y_3 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \Delta x \\ 0 & 1 & \Delta y \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \Delta x \\ 0 & 1 & \Delta y \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha & 0 \\ \sin \alpha & \cos \alpha & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Аналогично заменим x_1 : y_1 : 1:

$$\begin{pmatrix} x_3 \\ y_3 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \Delta x \\ 0 & 1 & \Delta y \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha & 0 \\ \sin \alpha & \cos \alpha & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -\Delta x \\ 0 & 1 & -\Delta y \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Произведение матриц можно посчитать заранее и обозначить как M, тогда:

$$\begin{pmatrix} x_3 \\ y_3 \\ 1 \end{pmatrix} = M \begin{pmatrix} x \\ y \\ 1 \end{pmatrix}.$$

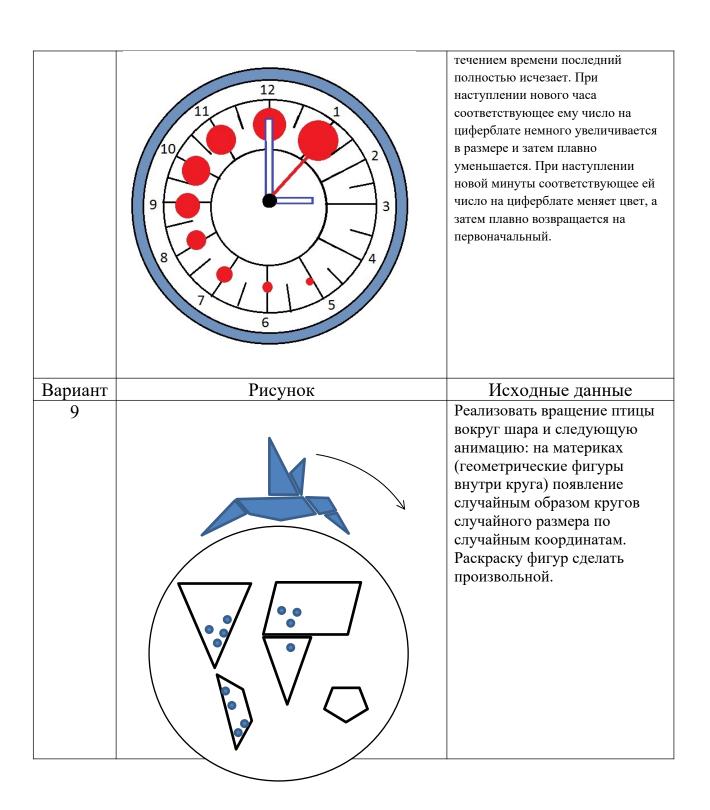
Вид матрицы M зависит от угла α и координат точки $O(x_0,y_0)$. Изменяя эти параметры, можно поворачивать точки вокруг других точек на произвольный угол. К примеру, чтобы повернуть треугольник вокруг точки O, нужно три раза умножить матрицу M на однородные координаты трёх вершин треугольника.

Таблица №1

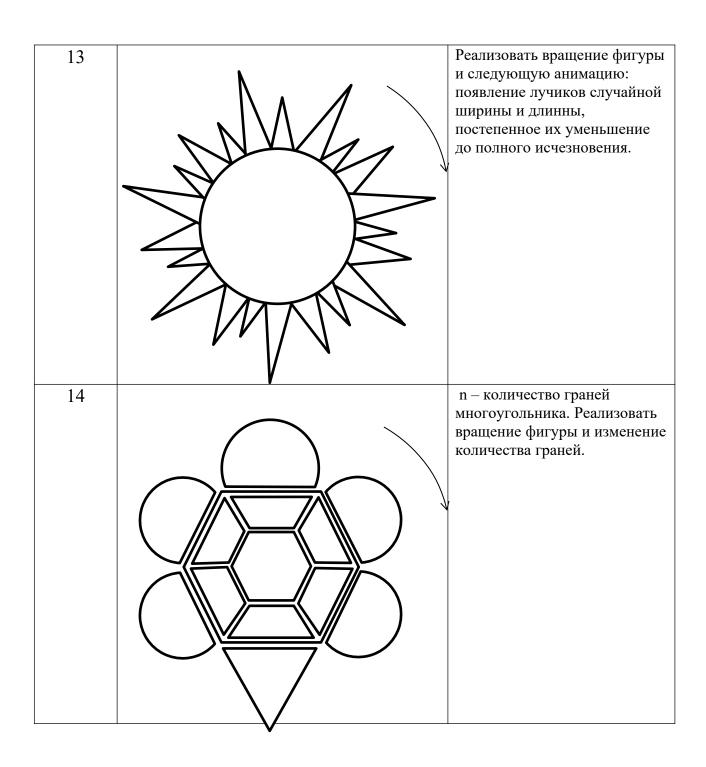
Вариант	Рисунок	Исходные данные
1	*	 п – количество планет от солнца Реализовать вращение планет вокруг солнца и анимацию: периодическое изменение размера (увеличение/ уменьшение) звезд, расположенных вокруг планет в случайных местах. Солнце освещает планеты только с ближайшей к нему стороне. Реализовать вращение с разной скоростью планет вокруг солнца. У двух планет должны быть кольца и спутники.
2		п-начальное количество шаров на сетке Реализовать вращение внешнего кольца и анимацию: когда квадраты внешнего кольца совпадают с углами центрального квадрата. На углах центрального квадрата появляются новые круги; движение кругов случайно по решетке квадрата; при столкновении двух кругов один из них растворяется; звезды вращаются вокруг своих центров.

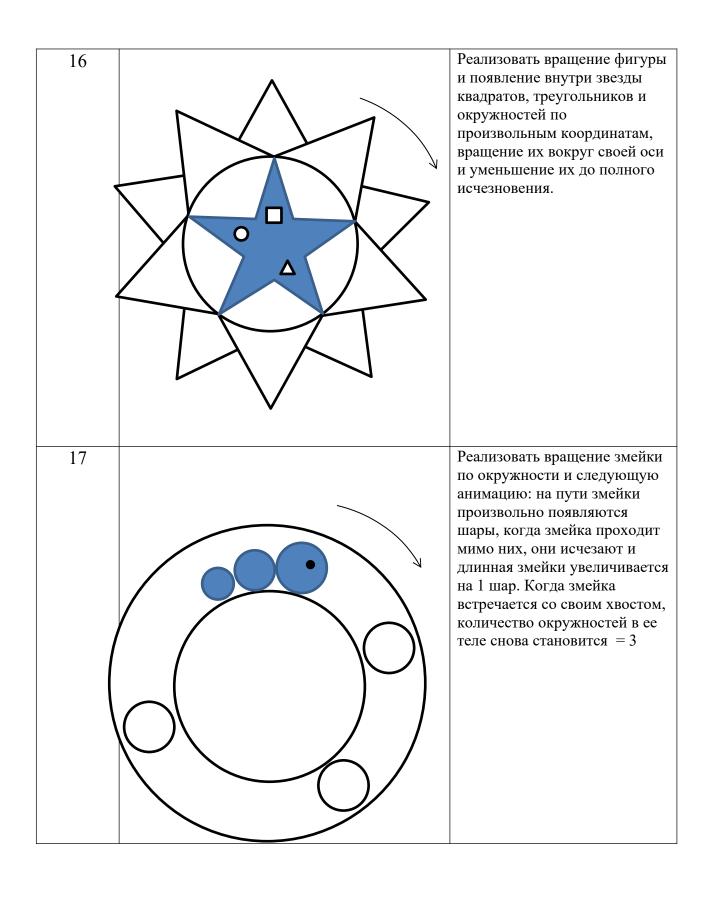
3	7,7,2	п-количество кругов во внешнем круге Реализовать вращение кругов вокруг центра с ускорением от верхней точки круга и замедлением в нижней точке. Реализовать анимацию: Произвольное движение 6-ти конечная звезда вращается внутри многоугольника. При столкновение звезды со стороной многоугольника, сектор, прилегающий к данной стороне меняет цвет, звезда несколько секунд уменьшается, а затем увеличивается до первоначального размера.
4		Реализовать движение мыши по кругу и следующую анимацию: Кот поднимает и опускает хвост. Зрачки кота следят за мышью. При приближении к коту, мышь ускоряется, а кот бьет лапой по мышке. При приближение мыши к сыру, сыр пропадает, а при отдалении от него медленно появляется.
5		Реализовать вращение лопастей вентилятора и следующую анимацию: при нажатии на кнопку, вентилятор начинает работать и кнопка горит зеленым. В выключенном состоянии кнопка горит красным. В центре вентилятора появляются 4-конечные звезды и движутся по спирали в направление движения лопастей с уменьшением первоначальной скорости. Звезды появляются в центре вентилятора в произвольный момент времени. Звезды вращаются вокруг своих центров, каждая с разной скоростью. Появление звезд случайно. При приближение к

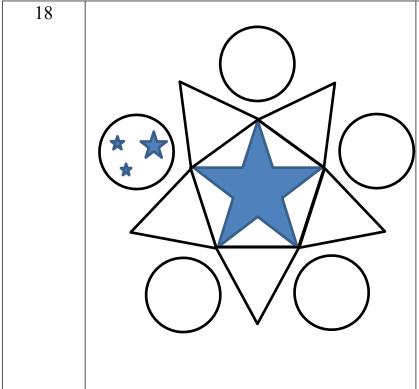
	границе рисунка звезды растворяются.
6	Реализовать вращение луны вокруг планеты. Солнце освещает только те половины луны и планеты, которые ближе к нему. При движении луны тень, создаваемая ей на планете, отображается в виде дуги (можно сделать отображение в виде пятна, как в действительности).
7	к-количество оборотов первого вала Реализовать вращение валов и следующую анимацию: движение по конвейеру красных шаров. Движение вверх вниз пресса с надавливанием на шары. Когда пресс нажимает на шар, то он попадает в воронку, уменьшается в размере и продолжает движение вниз.
8	п-количество шаров следа, к- количество делений между основными (на промежутке 5 минут) Реализовать вращение стрелок и следующую анимацию: часы показывают текущее время. Когда секундная стрелка попадает на деление появляется большой шар, с



10	Реализовать вращение корабля вокруг шара и следующую анимацию: движение плавника рыбки и появление пузырьков, постепенное их увеличение и попадание по достижению ими поверхности.
11	Реализовать вращение шаров вокруг центра носа клоуна и следующую анимацию: по щелчку мыши шары собираются в один и происходит движение правой рукой вверх и вниз, после чего вращение продолжается.
12	Реализовать вращение шара вместе с расположенными на нем елками, раскрасить фигуру произвольным образом. Реализовать следующую анимацию: движение лап лисы как показано на картинке (пунктиром – новое положение лап лисы)







Реализовать вращение фигуры и следующую анимацию: случайное появление звездочек внутри окружностей по случайным координатам, вращение их вокруг своей оси и постепенное уменьшение, вплоть до полного исчезновения.