Guía instalación sensor nivel Biqu Microprobe v2 en Artillery X4 PRO/PLUS

Con la siguiente guía podemos solucionar el problema de nivel Z por la mala calidad y ubicación del sensor inductivo original.

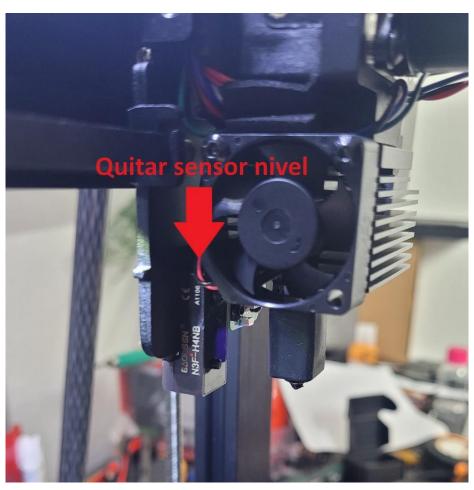
Quiero precisar que no soy responsable de eventuales fallos y problemas, también quiero añadir que con esta modificación se ¡¡¡invalida la garantía!!!

Para este mod vais a necesitar:

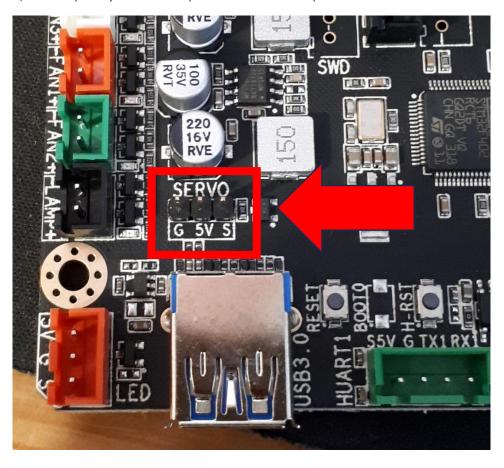
- Bigu microprobe V2
- Soldador y estaño
- 3 pines con paso 2.54mm
- Aproximadamente 60cm de Cables para extender la conexión (el que viene en la caja no llega)
- Soporte o carcasa modificada para sujetar el sensor (https://www.printables.com/es/model/879889-carcasa-artillery-x4-pro-x4-plus-con-soporte-micro)

1º paso:

Quitar la carcasa y remover el sensor de nivel inductivo.

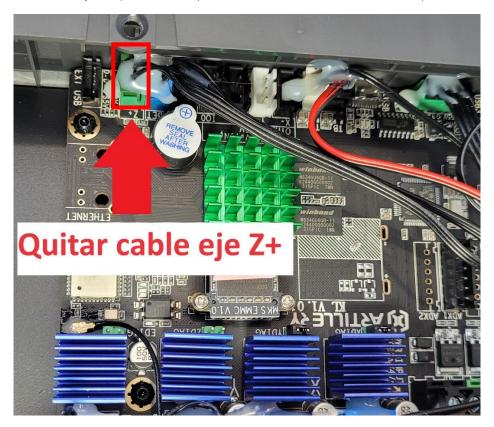


Abrir la tapa inferior, sacar la placa y soldar los 3 pines SERVO como aparece en la foto.



3º Paso:

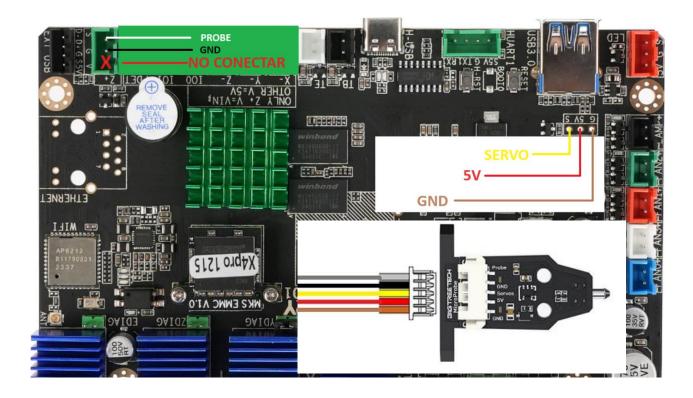
Quitar el cable de sensor nivel eje Z+ (usar alcohol para facilitar la remoción de la silicona)



Conectar los cables **SERVO** + **PROBE** como aparece en la foto.

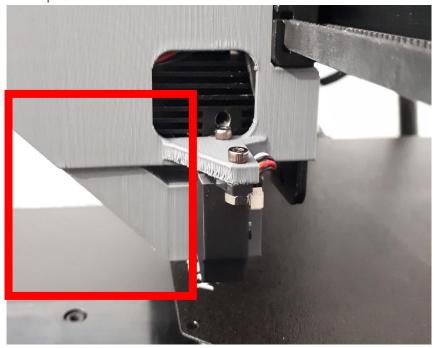
Recordad que el cable que viene en la caja no es lo suficientemente largo para conectar la placa al microprobe, hace falta alargarlo unos 50/60cm.

iiimucho cuidado al conector verde, no usar el pin con X!!!



5º Paso:

Montar y conectar microprobe en la carcasa:





Configuración printer.cfg:

Añadir antes de [probe]:

[output_pin probe_enable]

pin: PC8 # Change this to the Servo/control pin number for your board.

value: 0

[gcode_macro Probe_Deploy]

gcode: SET_PIN PIN=probe_enable VALUE=1

[gcode_macro Probe_Stow]

gcode: SET_PIN PIN=probe_enable VALUE=0

Modificar [probe]

```
[probe]
pin: ^!PA8 # Change this to the Probe/Z- pin number for your board
deactivate_on_each_sample: False
x_offset: 41.0 # Change the probe offsets to meet your machine requirements.
y_offset: 2.0
#z_offset: 0.0
speed: 10.0
samples: 1
sample_retract_dist: 3.0
samples_tolerance: 0.05
samples_tolerance_retries: 3
activate_gcode:
Probe_Deploy
G4 P500 # allow time for probe to deploy
deactivate gcode:
Probe_Stow
```

Tiene que quedar así

Comprobaciones

Después de haber configurado el printer.cfg, debemos bajar manualmente el EJEZ y verificar si la punta del microprobe en modo detección (es decir, cuando la punta está desplegada) toca la cama antes que la boquilla. Si es así, podéis volver a calibrar el Z offset y volver a sacar la malla.

En caso de que la boquilla toque la cama antes del microprobe en modo detección, tenéis que posicionar mejor la carcasa o añadir un pequeño espesor entre el microprobe y el soporte.

También recomiendo verificar la condición de no detección del sensor, (punta no desplegada) ésta debe estar al menos 1 mm más alto que la boquilla para evitar posibles golpes contras las piezas durante la impresión.

Para más información podéis consultar el manual del fabricante indicado en el siguiente enlace:

https://github.com/bigtreetech/MicroProbe/blob/master/MicroProbe%20V2%20User%20Manual_20240330.pdf

Adicionalmente, para cualquier problema o duda podéis contactarme, intentaré solucionarlo.