## Construção e Análise de Algoritmos

## discussão 21b: Implementação iterativa

As técnicas de Divisão e Conquista e Algoritmos Gulosos são *métodos de decomposição de problemas*.

Mas, algumas pessoas preferem ver a Programação Dinâmica de outro modo: como um  $m\acute{e}todo~de~composição~de~soluç\~oes.$ 

Quando essas pessoas olham, por exemplo, para o pseudo-código

```
Procedimento Ativ-Pri-PD5.0 (A[i..n]: conj. atividades com prioridades
   {
                                           ordenadas por tempo de término )
     Se ( i = n+1 )
1.
      { T[n+1] <-- (vazio,0);
2.
                                  Retorna }
     Se (T[i+1] = vazio) Ativ-Pri-PD5.0 (A[i+1..n])
3.
     (S1,P1) <-- T[i+1]
4.
     ci <-- índice da próxima atividade compatível com ai
5.
     Se (T[i+1] = vazio) Ativ-Pri-PD5.0 (A[i+1..n])
6.
     S2 <-- T[ci].S + {ai}; P2 <-- T[ci].P + pi
7.
8.
     Se (P1 > P2) T[i] <-- (S1,P1)
                     T[i] < -- (S2,P2)
9.
     Senão
   }
```

elas ignoram as chamadas recursivas e pensam: "Ah, então é só isso ...".

Quer dizer, concentrando a atenção nas linhas 1,2,4,7,8,9, elas observam que

- a posição T[n+1] sempre recebe o valor  $(\emptyset, 0)$
- a posição T[n] recebe o valor

$$\mathsf{Max}\Big\{\, \mathsf{T}[\mathsf{n}+\mathsf{1}] \;,\; (\{a_n\},p_n) \;+\; \mathsf{T}[\mathsf{c}(\mathsf{n})] \;\Big\}$$

• a posição T[n-1] recebe o valor

$$\mathsf{Max}\Big\{\, \mathsf{T}[\mathtt{n}] \;,\; (\{a_{n-1}\},p_{n-1}) \;+\; \mathsf{T}[\mathtt{c}(\mathtt{n}-\mathtt{1})] \;\Big\}$$

• e assim por diante . . .

Em outras palavras, elas descobrem que

- cada posição da tabela pode ser preenchida examinando os valores de posições que vem depois dela
- a última posição T[n+1] sempre recebe o valor  $(\emptyset, 0)$

Isso significa que a tabela T[1..n+1] pode ser preenchida de trás para frente, por meio de um laço simples

Algumas pessoas preferem fazer as coisas assim ...