## LOTO\_OpenSource\_sdk.pdf -> 二次开发 SDK 函数说明

### OSC482 系列二次开发 SDK(包)

- 1. OpenSource LOTO 482 -> OSC482(C# winform) Demo 例子;
- 2. OpenSource\_LOTO\_482Signal -> OSC482 信号发生器(C# winform) Demo 例子; 其他型号如: (OSCA02/OSC2002/OSCH02)均可参考;
- 3. Python OSC482 -> OSC482(Python 32 位) Demo 例子;
- 4. OpenSource LOTO 482 python QT -> OSC482(Python 32 位 + QT 界面)Demo 例子;
- 5. LabVIEW 子 VI LOTO 482 -> OSC482(LabVIEW 2016) Demo 例子;
- 6. MFC\_MeasuredVal -> MFC(VC++)实时获取示波器软件测量值 Demo 例子;

### OSC2002 系列二次开发 SDK(包)

- 1. OpenSource\_LOTO\_2002 -> OSC2002(C# winform) Demo 例子;
- 2. Python OSC2002 -> OSC2002(Python 32 位) Demo 例子;

### OSCA02 系列二次开发 SDK(包)

- 1. OpenSource LOTO A02 -> OSCA02(C# winform)Demo 例子;
- 2. Python OSCA02 -> OSCA02(Python 32 位)Demo 例子;
- 3. OpenSource\_LOTO\_A02\_Buffer -> OSCA02(流模式 大缓冲区 4M 8M) Demo 例子;
- 4. OpenSource\_LOTO\_A02\_FFT\_FIR -> OSCA02(FFT 频域和 FIR 滤波) Demo 例子;
- 5. OpenSource LOTO A02 Phase -> OSCA02 计算两个通道波形(相位差) Demo 例子;
- 6. OpenSource\_LOTO\_A02Signal -> OSCA02 信号发生器(C# winform) Demo 例子; 其他型号如: (OSCA02/OSC2002/OSCH02)均可参考;
- 7. OpenSource LOTO A02Charts -> OSCA02 多通道板卡(C# winform) Demo 例子;
- 8. OpenSource\_LOTO\_A02\_FreqDuty ->OSCA02 计算(频率和占空比)(C#) Demo 例子;

# OSCH02 系列二次开发 SDK(包)

- 1. OpenSource LOTO H02 -> OSCH02(C# winform)Demo 例子;
- 2. Python OSCH02 -> OSCH02(Python 32 位)Demo 例子;

## OSC980(双通道)系列二次开发 SDK(包)

- 1. OpenSource LOTO 980 -> OSC980(C# winform)Demo 例子;
- 2. Python OSC980 -> OSC980(Python 32 位)Demo 例子;
- 3. OpenSource\_LOTO\_980\_Buffer -> OSC980(流模式 大缓冲区 4M 8M)Demo 例子;

### OSC984(四通道)系列二次开发 SDK(包)

1. OpenSource LOTO 984 -> OSC984(C# winform)Demo 例子;

DLL 动态链接库名称: USBInterFace.dll,不同型号的该文件可能不同,所以需要注意不要混用。

函数名: SpecifyDevIdx

函数定义 void SpecifyDevIdx(int index);

参数说明: int index, 32 位整数, 代表设备编号。

设备型号	index 值
OSC802	0
OSC482	6
OSCA02	6
OSC2002	2
OSCH02	7

**返回值**: 无

说明: 此函数在动态库 USBInterFace.dll 中,用来设置产品编号,不同型号产品编号可能不同,需要

在软件打开设备前调用该函数设置正确的编号。如果设置了错误的设备编号,软件将无法正确

打开设备并操作。

### c#举例:

[DllImport("USBInterFace.dll", CharSet = CharSet.Ansi, CallingConvention = CallingConvention.StdCall, EntryPoint = "SpecifyDevIdx")]

public static extern void SpecifyDevIdx(Int32 index);

函数名: DeviceOpen

函数定义 unsigned long DeviceOpen(void);

参数说明:无。

返回值: unsigned long,返回数值反映该函数调用的结果,返回值为-1说明函数失败,返回值为0说

明函数成功。

**说明:** 此函数在动态库 USBInterFace.dll 中,用来打开示波器设备,如果成功打开,DLL 中会保存该

设备的句柄,并为后续操作准备资源,我们才能调用其他函数对示波器做设置和操作。该函数在程序运行初期打开一次即可。常见的失败原因可能是前面提到的 SpecifyDevldx 函数设置错

误,或者示波器的驱动程序未安装,或者示波器设备未插入。

### c#举例:

[DllImport("USBInterFace.dll", CharSet = CharSet.Auto, CallingConvention = CallingConvention.StdCall)]

public static extern Int32 DeviceOpen();

函数名: DeviceClose

函数定义 unsigned long DeviceClose(void);

参数说明:无。

返回值: unsigned long, 返回数值反映该函数调用的结果, 返回值为-1 说明函数失败, 返回值为 0 说明

函数成功。

说明: 此函数在动态库 USBInterFace.dll 中,用来关闭示波器设备,如果成功关闭,DLL 中会释放掉

该设备的句柄,并清理和释放所占据的软件资源。之后我们调用其他函数对示波器做设置和操

作将会失败。通常我们只需要在你的程序结束的时候调用一次即可。

c#举例:

[DllImport("USBInterFace.dll", CharSet = CharSet.Auto, CallingConvention = CallingConvention.StdCall)]

public static extern Int32 DeviceClose();

函数名: USBCtrlTransSimple

函数定义 unsigned long USBCtrlTransSimple (unsigned long Request);

参数说明: unsigned long Request: 命令码,不同的命令码代表不同的指令。在本函数说明的后面会附

上表格列出开放的命令码。

返回值: unsigned long, 如果是需要从下位机获取数据的命令, 此返回值会返回下位机传来的数值。

说明: 此函数在动态库 USBInterFace.dll 中,用 USB 控制传输的方式给下位机示波器发送命令。使

用的前提是示波器设备已经被 DeviceOpen 成功打开。可以是单向的命令,也可以是双向的获

取数据的命令。

c#举例:

[DllImport("USBInterFace.dll", CharSet = CharSet.Auto, CallingConvention = CallingConvention.StdCall)]

public static extern Int32 USBCtrlTransSimple(Int32 Request);

返回值	Request	说明
/	0x33	开始采集 ADC 数据
返回值 33 说明采集和存储完	0X50	查询 AD 采集和存储是否完毕 (对 OSC482 系列不
毕可以读取了		适用)

函数名: USBCtrlTrans

函数定义 unsigned char USBCtrlTrans (unsigned char Request, unsigned short usValue,

unsigned long outBufSize);

参数说明: unsigned char Request: 命令码,不同的命令码代表不同的指令。在本函数说明的后面会

附上表格列出开放的命令码。

unsigned short usValue: 命令码的参数,作为命令码的附属信息传递给 DLL。

unsigned long outBufSize: 未使用, 固定传1即可。

返回值: unsigned char, 如果是需要从下位机获取数据的命令, 此返回值会返回下位机传来的数值。

**说明:** 此函数在动态库 USBInterFace.dll 中,用 USB 控制传输的方式给下位机示波器发送命令。使

用的前提是示波器设备已经被 DeviceOpen 成功打开。可以是单向的命令,也可以是双向的获

取数据的命令。

c#举例:

[DllImport("USBInterFace.dll", CharSet = CharSet.Auto, CallingConvention = CallingConvention.StdCall)]

public static extern byte USBCtrlTrans(byte Request, UInt16 usValue, uint outBufSize);

### OSC482 系列的指令:

返回值	Request	usValue	说明
/		0x10	设置 50MHz 采样率
/		0x06	设置 4MHz 采样率
/	0x94	0x01	设置 2.4MHz 采样率
/		0x07	设置 500kHz 采样率
/		0x11	设置 240kHz 采样率
/		0x02	chA 输入量程设置为: -5V~+5V
/	0x22	0x02	chA 输入量程设置为: -1V~+1V
/	UXZZ	0x06	chA 输入量程设置为: -2.5V ~ +2.5V
/		0x04	chA 输入量程设置为: -500mV ~ +500mV
/		0x08	chA 输入量程设置为: -250mV ~ +250mV
/		0x02	chB 输入量程设置为: -5V ~ +5V
/	0x23	0x12	chB 输入量程设置为: -2.5V ~ +2.5V
/	UX23	0x00	chB 输入量程设置为: -1V ~ +1V
/		0x10	chB 输入量程设置为: -500mV ~ +500mV
/		0x20	chB 输入量程设置为: -250mV ~ +250mV
/	0x24	0x08	设置 chA 为 DC 耦合
/		0x00	设置 chA 为 AC 耦合
/	0x25	0x01	设置 chB 为 DC 耦合

/		0x00	设置 chB 为 AC 耦合
/	0x84	0x00	而复合人识里 chD 田佐二油吸流送
/	0x81	0x00	两条命令设置 chB 用作示波器通道
/	0x84	0x00	两条命令设置 chB 用作逻辑分析仪使用,每个 BIT 代表一
/	0x82	0x00	个逻辑通道

# OSCA02, OSC2002, OSCH02 系列的指令:

# 8 位控制字节 g\_CtrlByte0:

位 7	位6	位 5	位 4	位 3	位 2	位 1	位 0
			chA	Fre3	Fre2	Fre1	Fre0
			AC/DC				

# 8 位控制字节 g\_CtrlByte1:

位7	位6	位 5	位 4	位 3	位 2	位1	位 0
			chB	Vol2	Vol1	Vol0	
			AC/DC				

命令	OSCA02, OSC2002	OSCH02
g_CtrlByte0 &= 0xf0;	100M Hz 采样率	125M Hz 采样率
g_CtrlByte0  = 0x00;		
USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1);		
g_CtrlByte0 &= 0xf0;	12.5M Hz 采样率	15M Hz 采样率
g_CtrlByte0  = 0x08;		17711
USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1);		
g_CtrlByte0 &= 0xf0;	781K Hz 采样率	设置 976K Hz 采样率
g_CtrlByte0  = 0x0c;	7,011	
USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1);		
g_CtrlByte0 &= 0xf0;	49K Hz 采样率	60K Hz 采样率
g_CtrlByte0  = 0x0e;	7,111	
USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1);		
g_CtrlByte0 &= 0xf0;	96K Hz 采样率	96K Hz 采样率
g_CtrlByte0  = 0x04;		3011.1 <u>-</u>
USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1);		

合成采集			
命令		OSCA0	2E, OSCH02
g_CtrlByte1  = 0x80; USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1)	开启		chA 通道 = 采样率 * 2 倍
g_CtrlByte1 &= 0x7f; USBCtrlTrans(0x24, g CtrlByte1, 1)	关闭		条件: chB 通道需要开启

命令	OSCA02, OSC2002, OSCH02
g_CtrlByte1 &= 0xF7; g_CtrlByte1  = 0x08; USBCtrlTrans(0x22, 0x00, 1); USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1);	chA 输入量程设置为: -8V ~ +8V
g_CtrlByte1 &= 0xF7; g_CtrlByte1  = 0x08; USBCtrlTrans(0x22, 0x02, 1); USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1);	chA 输入量程设置为: -5V ~ +5V

	1
g_CtrlByte1 &= 0xF7;	chA 输入量程设置为: -2.5V ~ +2.5V
g_CtrlByte1  = 0x08	
USBCtrlTrans(0x22, 0x04, 1);	
USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1);	
g_CtrlByte1 &= 0xF7;	chA 输入量程设置为: -1V ~ +1V
g_CtrlByte1  = 0x08;	
USBCtrlTrans(0x22, 0x06, 1);	
USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1);	
g_CtrlByte1 &= 0xF7;	chA 输入量程设置为: -500mV ~ +500mV
USBCtrlTrans(0x22, 0x02, 1);	
USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1);	
g_CtrlByte1 &= 0xF7;	chA 输入量程设置为: -250mV ~ +250mV
USBCtrlTrans(0x22, 0x04, 1);	(III、相)人重任及直方。 250IIIV
USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1);	
g_CtrlByte1 &= 0xF7;	chA 输入量程设置为: -100mV ~ +100mV
USBCtrlTrans(0x22, 0x06, 1);	(TITY 相)人里住及自/3. TOOTHV
USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1);	
g_CtrlByte1 &= 0xF9;	chB 输入量程设置为: -8V ~ +8V
USBCtrlTrans(0x23, 0x00, 1);	
USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1);	
g CtrlByte1 &= 0xF9;	chB 输入量程设置为: -5V ~ +5V
g_CtrlByte1  = 0x02;	いし 刑八里性以旦/33/ ~ +3/
USBCtrlTrans(0x23, 0x00, 1);	
USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1)	
g_CtrlByte1 &= 0xF9;	chB 输入量程设置为: -2.5V ~ +2.5V
g_CtrlByte1  = 0x04;	CIID 制八里性以直力2.3V ~ +2.3V
USBCtrlTrans(0x23, 0x00, 1);	
USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1);	
g_CtrlByte1 &= 0xF9;	ab D 14
g_CtrlByte1  = 0x06;	chB 输入量程设置为: -1V ~ +1V
USBCtrlTrans(0x23, 0x00, 1);	
USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1);	
g_CtrlByte1 &= 0xF9;	sh D
g_CtrlByte1  = 0x02;	chB 输入量程设置为: -500mV ~ +500mV
USBCtrlTrans(0x23, 0x40, 1);	
USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1);	
g_CtrlByte1 &= 0xF9;	-LD t会 \ 目田·汉昭士 . 250 / . 250 /
g_CtrlByte1  = 0x04;	chB 输入量程设置为: -250mV ~ +250mV
USBCtrlTrans(0x23, 0x40, 1);	
USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1);	
g_CtrlByte1 &= 0xF9;	LD to \ ETD/DED/
g_CtrlByte1  = 0x06;	chB 输入量程设置为: -100mV ~ +100mV
USBCtrlTrans(0x23, 0x40, 1);	
USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1);	
g CtrlRvteO &= Oxef·	ハ宮 ab A サ DC 押 A
g_CtrlByte0 &= 0xef;	设置 chA 为 DC 耦合
g_CtrlByte0  = 0x10;	设置 chA 为 DC 耦合
g_CtrlByte0  = 0x10; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1);	
g_CtrlByte0  = 0x10; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte0 &= 0xef;	设置 chA 为 DC 耦合 设置 chA 为 AC 耦合
g_CtrlByte0  = 0x10; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte0 &= 0xef; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1);	设置 chA 为 AC 耦合
g_CtrlByte0  = 0x10; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte0 &= 0xef; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte1 &= 0xef;	
g_CtrlByte0  = 0x10; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte0 &= 0xef; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte1 &= 0xef; g_CtrlByte1  = 0x10;	设置 chA 为 AC 耦合
g_CtrlByte0  = 0x10; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte0 &= 0xef; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte1 &= 0xef; g_CtrlByte1  = 0x10; USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1);	设置 chA 为 AC 耦合 设置 chB 为 DC 耦合
g_CtrlByte0  = 0x10; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte0 &= 0xef; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte1 &= 0xef; g_CtrlByte1  = 0x10; USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1); g_CtrlByte1 &= 0xef;	设置 chA 为 AC 耦合
g_CtrlByte0  = 0x10; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte0 &= 0xef; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte1 &= 0xef; g_CtrlByte1  = 0x10; USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1); g_CtrlByte1 &= 0xef; g_CtrlByte1  = 0x00;	设置 chA 为 AC 耦合 设置 chB 为 DC 耦合
g_CtrlByte0  = 0x10; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte0 &= 0xef; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte1 &= 0xef; g_CtrlByte1  = 0x10; USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1); g_CtrlByte1 &= 0xef; g_CtrlByte1  = 0x00; USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1);	设置 chA 为 AC 耦合 设置 chB 为 DC 耦合 设置 chB 为 AC 耦合
g_CtrlByte0  = 0x10; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte0 &= 0xef; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte1 &= 0xef; g_CtrlByte1  = 0x10; USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1); g_CtrlByte1 &= 0xef; g_CtrlByte1  = 0x00;	设置 chA 为 AC 耦合 设置 chB 为 DC 耦合
g_CtrlByte0  = 0x10; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte0 &= 0xef; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte1 &= 0xef; g_CtrlByte1  = 0x10; USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1); g_CtrlByte1 &= 0xef; g_CtrlByte1  = 0x00; USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1);	设置 chA 为 AC 耦合 设置 chB 为 DC 耦合 设置 chB 为 AC 耦合  禁止触发 和 禁止外触发
g_CtrlByte0  = 0x10; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte0 &= 0xef; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte1 &= 0xef; g_CtrlByte1  = 0x10; USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1); g_CtrlByte1 &= 0xef; g_CtrlByte1  = 0x00; USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1); USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1); USBCtrlTrans(0xE7, 0x00, 1); USBCtrlTrans(0xE7, 0x01, 1);	设置 chA 为 AC 耦合 设置 chB 为 DC 耦合 设置 chB 为 AC 耦合 禁止触发 和 禁止外触发 使能触发 和 开启外触发
g_CtrlByte0  = 0x10; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte0 &= 0xef; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte1 &= 0xef; g_CtrlByte1  = 0x10; USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1); g_CtrlByte1 &= 0xef; g_CtrlByte1  = 0x00; USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1); USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1); USBCtrlTrans(0x27, 0x00, 1); USBCtrlTrans(0xE7, 0x01, 1); USBCtrlTrans(0xC5, 0x00, 1);	设置 chA 为 AC 耦合 设置 chB 为 DC 耦合 设置 chB 为 AC 耦合  禁止触发 和 禁止外触发
g_CtrlByte0  = 0x10; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte0 &= 0xef; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte1 &= 0xef; g_CtrlByte1  = 0x10; USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1); g_CtrlByte1 &= 0xef; g_CtrlByte1  = 0x00; USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1); USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1); USBCtrlTrans(0xE7, 0x00, 1); USBCtrlTrans(0xE7, 0x01, 1);	设置 chA 为 AC 耦合 设置 chB 为 DC 耦合 设置 chB 为 AC 耦合 禁止触发 和 禁止外触发 使能触发 和 开启外触发
g_CtrlByte0  = 0x10; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte0 &= 0xef; USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1); g_CtrlByte1 &= 0xef; g_CtrlByte1  = 0x10; USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1); g_CtrlByte1 &= 0xef; g_CtrlByte1  = 0x00; USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1); USBCtrlTrans(0x24, g_CtrlByte1, 1); USBCtrlTrans(0x27, 0x00, 1); USBCtrlTrans(0xE7, 0x01, 1); USBCtrlTrans(0xC5, 0x00, 1);	设置 chA 为 AC 耦合 设置 chB 为 DC 耦合 设置 chB 为 AC 耦合  读置 chB 为 AC 耦合  禁止触发 和 禁止外触发 使能触发 和 开启外触发 上升沿触发

需要外触发功能时,购买前请联系厂商提出要求。	外触发
外触发时,设置的触发电平是无效的。	
g_CtrlByte1 &= 0xfe; g_CtrlByte1  = 0x01; USBCtrlTrans(0x24,g_CtrlByte1, 1);	chB 开启
g_CtrlByte1 &= 0xfe; g_CtrlByte1  = 0x00; USBCtrlTrans(0x24,g_CtrlByte1, 1);	chB 关闭

采集卡模式			
命令	OSCA02, OSC2002, OSCH02		
g_CtrlByte0 &= 0xf0;	设置 4M 采样率		
g_CtrlByte0  = 0x06;			
USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1);			
g_CtrlByte0 &= 0xf0;	设置 2.4M 采样率		
g_CtrlByte0  = 0x05;			
USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1);			
g_CtrlByte0 &= 0xf0;	设置 500K 采样率		
g_CtrlByte0  = 0x07;	<u> </u>		
USBCtrlTrans(0x94, g_CtrlByte0, 1);			

函数名: GetBuffer4Wr

函数定义 unsigned char\* GetBuffer4Wr (int index);

**参数说明:** int index: 固定传 -1 作为参数。

返回值: unsigned char\*, 返回一个缓冲区的首指针, 只要不为 NULL 即可使用。

说明: 此函数在动态库 USBInterFace.dll 中,用来获取数据缓冲区首指针。数据缓冲区开辟的总大

小为 20M 字节,可以使用多大受 setinfo 函数限定。缓冲区数据格式为每个字节代表一个采集

电压, AB通道交错排列为: A通道, B通道, A通道, B通道, A通道, B通道 ...

从指针中取得示波器通道的数据后,建议丢弃前 100 个数据不用,通常前 100 个数据不准确。

### c#举例:

[DllImport("USBInterFace.dll", CharSet = CharSet.Auto, CallingConvention = CallingConvention.StdCall)]

public static extern IntPtr GetBuffer4Wr (Int32 index);

函数名: SetInfo

函数定义: void SetInfo(double p1, double p2, unsigned char p3, int p4, unsigned int p5,

unsigned int bufferSize);

**参数说明:** double p1: 固定传 1 作为参数。

double p2: 固定传 0 作为参数。

unsigned char p3: 固定传 0x11 作为参数。

int p4: 固定传 0 作为参数。

unsigned int p5: 固定传 0 作为参数。

unsigned int bufferSize:设置数据缓冲区的大小,单位是字节。因为这个缓冲区是 AB 通道采集电压的字节型交错排列,所以这个大小必须是偶数,并且不能超过缓冲区总大小 20M 字节。

返回值: 无。

说明: 此函数在动态库 USBInterFace.dll 中,用来设定数据缓冲区的大小,就是 GetBuffer4Wr 函

数所获取首指针的那个缓冲区。

c#举例:

[DllImport("USBInterFace.dll", CharSet = CharSet.Auto, CallingConvention = CallingConvention.StdCall)]

public static extern void SetInfo(double dataNumPerPixar, double currentSampleRate,

byte ChannelMask, Int32 m\_ZrroUniInt, uint BufferOffset, uint HWbufferSize);

函数名: AiReadBulkData

函数定义: unsigned long AiReadBulkData(unsigned long SampleCount,

unsigned int num, unsigned long ulTimeout,

unsigned char\* PBuffer, unsigned char flag,

unsigned int p1, unsigned int p2);

**参数说明:** unsigned long SampleCount: 采集多少字节的电压数据,这个数值不能超过 SetInfo

所设定的缓冲区大小。

unsigned int num: 1.

unsigned long ulTimeout:本次采集的超时时间设置,单位为毫秒。

unsigned char\* PBuffer:数据缓冲区指针,可直接使用 GetBuffer4Wr 获得的指针。

unsigned char flag : 固定传 0 作为参数。 unsigned int p1 : 固定传 0 作为参数。 unsigned int p2 : 固定传 0 作为参数。

返回值: 无。

说明: 此函数在动态库 USBInterFace.dll 中,这个函数启动示波器的 ADC 芯片采集电压,将转换的

电压数据以双通道交错的字节形式排列到指定的数据缓冲区中。

c#举例:

[DllImport("USBInterFace.dll", CharSet = CharSet.Auto, CallingConvention = CallingConvention.StdCall)]

public static extern Int32 AiReadBulkData(Int32 SampleCount, uint num, Int32 ulTimeout, IntPtr PBuffer, byte flag, uint packetNum, uint eventNumTotal);

#### 示波器零电压校准数据

示波器每个通道使用的是 8 bit 的 ADC,所以采集得到的数据是 0~255 的字节,代表电压的大小。在每个不同的电压量程档位下,0~255 代表着不同的电压范围。因为电压的量程是正负的,所以零电压并不是 0~255 的 0,而是靠近 128 的一个数值,大于这个数值是正电压,小于这个数值是负电压。由于每台示波器不可能完全做到参数相同,所以我们在出厂时已经对零电压数值进行了校准并固化在设备里。二次开发时,可以通过下列命令取到不同电压档位时的零电压校准数值来使用,比如取出一个数值是 132,代表着 0~255 的数值范围内,以 132 为中心零位置,本文统一称这个 132 为 ZeroByte。

unsigned char ZeroByte = USBCtrlTrans(0x90, usValue, 1);

该命令适用示波器型号: OSC482 OSC802 OSCA02 OSC2002 OSCH02

通道号	电压档位	Request	usValue
通道 A	1V/DIV	0x90	0x01
通道 B	1V/DIV		0x02
通道 A	500mV/DIV		0x0E
通道 B	500mV/DIV		0x0F
通道 A	200mV/DIV		0x14
通道 B	200mV/DIV		0x15
通道 A	100mV/DIV		0x12
通道 B	100mV/DIV		0x13
通道 A	50mV/DIV		0x10
通道 B	50mV/DIV		0x11
通道 A	20mV/DIV		0xA0
通道 B	20mV/DIV		0xA1

#### 示波器电压幅值校准数据

示波器每个通道使用的是 8 bit 的 ADC,所以采集得到的数据是 0~255 的字节,代表电压的大小。上面已经阐明了不同电压档位下的零位置校准数据,还有一个校准参数是用来将 0~255 的字符数据转换成实际电压量。这个参数我们在本文中称为 AltitudeByte。我们通过命令码获取不同通道不同电压档位下对应的 AltitudeByte,如下所示:

unsigned char AltitudeByte = USBCtrlTrans(0x90, usValue, 1);

该命令适用示波器型号: OSC482 OSC802 OSCA02 OSC2002 OSCH02

通道号 电压档位 Request	usValue
------------------	---------

通道 A	1V/DIV	0x90	0x03
通道 B	1V/DIV		0x04
通道 A	500mV/DIV		0x08
通道 B	500mV/DIV		0x0B
通道 A	200mV/DIV		0x06
通道 B	200mV/DIV		0x07
通道 A	100mV/DIV		0x09
通道 B	100mV/DIV		0x0C
通道 A	50mV/DIV		0x0A
通道 B	50mV/DIV		0x0D
通道 A	20mV/DIV		0x2A
通道 B	20mV/DIV		0x2D

我们获取到电压幅值校准数据 AltitudeByte 以后,需要通过一个简单的公式转换成一个浮点型的系数,这个系数是用来校准幅值理论公式的。

double 电压校准系数= (double) (AltitudeByte\*2) /255;

举例说明,我们在使用 200mV/DIV 的电压档位时,代表屏幕纵向每格 200mV。屏幕 0 电压在中间,上面有 5 格,下面有 5 格。所以这个档位的电压量程是-1V~1V,也就是 2V 的范围。理论上是 255 的跨度代表了 2V 的电压范围。所以我们会得出理论公式:

当前采样点理论电压数值 = (当前采样点 byte 数值-ZeroByte) \* (2V/255);

当前采样点校准后电压数值 = 当前采样点理论电压数值 \* 电压校准系数;

#### 合并采集命令

部分产品支持合成采集,合成采集功能开启后,通道采样率提升 2 倍。例如: OSCA02E,在 100Mhz 采样率前提下,开启合成采集功能,采样率可以达到 100Mhz \* 2 = 200Mhz。

- 1. 开启合成采集功能前, chA和 chB, 两个通道必须全部打开。
- 2. 开启合成采集的命令:

```
g_CtrlByte1 |= 0x80;
```

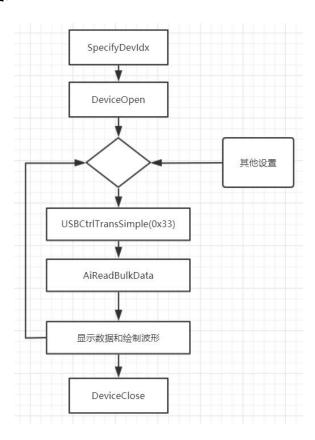
USBCtrlTrans(0x24, g\_CtrlByte1, 1)

3. 关闭合成采集的命令:

g\_CtrlByte1 &= 0x7f;

USBCtrlTrans(0x24, g\_CtrlByte1, 1);

# OSC482 的使用流程图:



# OSCA02, OSC2002, OSCH02 的使用流程图:

