Laboratorio di Calcolo Numerico: Interpolazione e approssimazione di funzioni

Giacomo Elefante

Laboratorio di calcolo numerico 16/05/23

Scopo di oggi

Analizzare algoritmi per l'interpolazione e approssimazione di dati e funzioni:

- Problema di interpolazione
- Interpolazione su nodi equispaziati
- Interpolazione su nodi di Chebyshev

Problema di interpolazione

Dato \mathbb{P}_n lo spazio dei polinomi di gradi al più n, ovvero i polinomi del tipo

$$a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots a_1 x + a_0$$

con $a_i \in \mathbb{R}, i = 0, ..., n$ allora il problema di interpolazione, ovvero trovare una funzione p(x) che dati n + 1 coppie $(x_0, y_0), ..., (x_n, y_n)$ soddisfa alla relazione

$$p(x_i) = y_i, \qquad i = 0, \ldots, n,$$

ha una soluzione con $p(x) \in \mathbb{P}_n$ ed è unica.

Problema di interpolazione

In particolare, il polinomio si può costruire utilizzando le basi di Lagrange $\ell_i(x)$, ovvero

$$\ell_i(x) = \prod_{\substack{j=0\\j\neq i}}^n \frac{x-x_j}{x_i-x_j},$$

definendo il polinomio come

$$p(x) = \sum_{i=0}^{n} \ell_i(x) y_i,$$

poiché i polinomi di Lagrange sono tali che

$$\ell_i(x_j) = \begin{cases} 1, & j = i \\ 0, & \text{altrimenti} \end{cases}$$



Esercizio

Esercizio

Il polinomio di Lagrange può essere utile da generare, anche se in Matlab esistono comandi più immediati per generare il polinomio di interpolazione. A tal proposito si chiede di creare una function matlab che dati dei nodi, dei punti e l'indice i-esimo mi valuti il polinomio ℓ_i di Lagrange su tali punti. Per fare ciò si generi la funzione lagrai_target che prende i seguenti input

- z: vettore di nodi (riga) di interpolazione
- x: vettore di punti (colonna) di valutazione del polinomio
- i: indice indicante il polinomio da generare considerando però i nodi ordinati da 1 a n+1 (e non da 0 a n).

e che restituisca come output il vettore (colonna) I delle valutazioni di ℓ_i sui punti x.

Per creare la function possono essere utili i comandi repmat e prod di Matlab.

Interpolazione su Matlab

Su Matlab, gli n+1 coefficienti a_i , possono essere trovati attraverso facilmente con il comando polyfit, infatti date delle coppie di dati $(x_0, y_0), \ldots, (x_n, y_n)$, polyfit può generare i coefficienti del polinomio interpolatorio tra questi punti.

In seguito per valutare un polinomio su dei punti, dati i coefficienti, è utile il comando polyval.

Figure: Codice per generare le valutazioni del polinomio interpolante.

Nodi equispaziati

Consideriamo ora come nodi n+1 punti equispaziati in un intervallo [a,b], generabili attraverso i comandi linspace oppure a:h:b definendo però il passo h come

$$h=\frac{b-a}{n}.$$

Essi potranno essere usati per interpolare una funzione f.

Esercizio

Esercizio

Data la funzione $f(x) = \frac{e^{-2x}}{3} + x^2 + 7x^3$, si crei uno script dove vengono definiti

- Una variabile n indicante il grado massimo del polinomio interpolante
- Un vettore x contenente gli n+1 nodi equispaziati in [-1,1]
- Un vettore y i cui elementi sono $f(x_i)$
- Un vettore s con 500 punti di valutazione in [-1,1].

Utilizzare quindi la routine interpol per valutare il polinomio interpolante in questi punti e creare un grafico dove vengono sovrascritti la funzione f in blu e il polinomio interpolante in rosso tratteggiato.

Calcolare quindi l'errore assoluto massimo tra il polinomio e la funzione e stamparne il valore a schermo. Come si comporta al variare di n?

◄□▶◀圖▶◀불▶◀불▶ 불

In questo caso la convergenza dovrebbe essere assicurata per il tipo di funzione scelta ma al crescere di n si vede l'interpolante costruita sui nodi equispaziati perdere di efficacia e crescere il suo errore. Infatti, tale interpolante non è molto stabile poiché la sua costante di Lebesgue cresce esponenzialmente con n.

Per l'interpolazione infatti, si preferisce utilizzare delle distribuzioni di punti migliori più stabili come i punti di Chebyshev-Lobatto

$$x_i = -\cos\left(\frac{i\pi}{n}\right), \quad i = 0, \dots, n,$$

la cui interpolante costruita su questi punti ha una costante di Lebesgue che cresce come log(n), quindi più lentamente.

Esercizio

Ripetere l'esercizio precedente ma utilizzando i punti di Chebyshev-Lobatto al posto di quelli equispaziati.

Esercizio

In alcuni casi invece la convergenza con i punti equispaziati può non esserci proprio, come può essere il caso della funzione di Runge in I=[-1,1], ovvero

$$f(x) = \frac{1}{1+25x^2}$$

Si costruisca, quindi, uno script dove al variare del grado del polinomio n da 1 a 25, si calcola il polinomio interpolante sia su nodi equispaziati sia su nodi di Chebyshev-Lobatto, valutandone poi il valore su 1000 punti equispaziati s in I.

Trovare quindi l'errore assoluto massimo dei polinomi con la funzione in s e fare in seguito la sovrapposizione dei grafici in scala semilogaritmica degli errori in funzione del grado del polinomio.

Esercizio (per casa)

Esercizio

Creare una funzione interpol2 che prende in input/outup gli stessi input/output della funzione interpol, ovvero il vettore dei nodi x, il vettore dei valori della funzione nei nodi y e il vettore dei punti su cui valutare il polinomio interpolante s e come output il vettore t dei valori del polinomio interpolante sui punti s.

A differenza di ciò che è stato visto a lezione con la funzione interpol, per costruire il polinomio interpolante si utilizzi direttamente la definizione di polinomio con basi di Lagrange, ovvero descrivere p_n come

$$p_n(x) = \sum_{i=0}^n \ell_i(x) y_i = \sum_{i=0}^n y_i \prod_{\substack{j=0 \ j \neq i}}^n \frac{x - x_j}{x_i - x_j}.$$

イロト (個) (重) (重) (重) の(で