

# Chapitre 6 : Espaces probabilisés

[0 – Ensembles dénombrables](#)

[I – Notion d'espaces probabilisés](#)

[II – Propriétés élémentaires des probabilités](#)

[III – Probabilités conditionnelles et indépendantes](#)

[IV – Espaces probabilisés discrets](#)

## 0 – Ensembles dénombrables

### Définition :

Un ensemble est dénombrable s'il est fini ou en bijection avec  $\mathbb{N}$ .

→ un ensemble est dénombrable s'il est en bijection avec une partie de  $\mathbb{N}$ .

### Propositions :

- $\mathbb{R}$  n'est pas dénombrable.
- Le produit cartésien d'un nombre fini d'ensemble dénombrables est dénombrable.
- Une union finie ou dénombrable d'ensembles dénombrables est dénombrable.

### Théorème de Cantor-Bernstein (HP) :

*Soient  $A, B$  deux ensembles.*

*S'il existe  $\varphi_1: A \rightarrow B$  et  $\varphi_2: B \rightarrow A$  injectives, alors il existe  $\psi: A \rightarrow B$  bijective.*

## I – Notion d'espaces probabilisés

### Prérequis :

- Univers  $\Omega$  = Résultats possibles de l'expérience
- Evènement = partie de  $\Omega$ , groupement de résultats

Définitions : Soit  $\Omega$  un ensemble.

$T \subset \mathcal{P}(\Omega)$  est une tribu sur  $\Omega$  si :

- $\emptyset \in T$
- $\forall A \in T, \bar{A} \in T$
- $\forall (A_n)_{n \in \mathbb{N}} \in T^{\mathbb{N}}, \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in T$

$(\Omega, T)$  est un espace probabilisable.

Les éléments de  $T$  s'appellent les évènements.

$P : T \rightarrow [0 ; 1]$  est une probabilité sur un espace probabilisable  $(\Omega, T)$  si :

- $\forall A \in T, P(A) \in [0 ; 1]$
- $P(\Omega) = 1$
- $\forall (A_n)_{n \in \mathbb{N}} \in T^{\mathbb{N}}$  deux à deux disjoints,  $P(\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n) = \sum_{n \in \mathbb{N}} P(A_n)$

$(\Omega, T, P)$  est un espace probabilisé.

Propositions : Soient  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé et  $A, B \in T$ .

- $A \cap B \in T$
- $\forall (A_n) \in T^{\mathbb{N}}, (\bigcap_{n \in \mathbb{N}} A_n) \in T$
- $P(\bar{A}) = 1 - P(A)$
- $A \subset B \Rightarrow P(A) \leq P(B)$
- $P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B)$

## II – Propriétés élémentaires des probabilités

Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé.

Propositions :

- Soit  $(A_n)_n \in T^{\mathbb{N}}$  croissante pour l'inclusion. ( $\forall n, A_n \subset A_{n+1}$ )

$$\boxed{P(A_n) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} P\left(\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n\right)}$$

- Soit  $(B_n)_n \in T^{\mathbb{N}}$  décroissante pour l'inclusion.

$$\boxed{P(B_n) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} P\left(\bigcap_{n \in \mathbb{N}} B_n\right)}$$

- Soit  $(A_n) \in T^{\mathbb{N}}$ .

$$\boxed{P\left(\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n\right) \leq \sum_{n \in \mathbb{N}} P(A_n)} \quad (\text{dans } R_+ \cup \{+\infty\})$$

Définitions :

- A est négligeable si  $P(A) = 0$
- A est presque sûr si  $P(A) = 1$

Propositions :

Soit  $(A_n)_n \in T^{\mathbb{N}}$ .

- $\forall n, A_n \text{ est négligeable} \Rightarrow \bigcup_{k=0}^{+\infty} A_k \text{ est négligeable.}$
- $\forall n, A_n \text{ est presque sûr} \Rightarrow \bigcap_{k=0}^{+\infty} A_k \text{ est presque sûr.}$

Définition :

Soit  $(A_i)_{i \in I} \in T^I$ .

Les  $(A_i)$  forment un système quasi-complet d'évènements si :

$$\begin{cases} \forall i \neq j \in I, A_i \cap A_j = \emptyset \\ P\left(\bigcup_{i \in I} A_i\right) = 1 \end{cases}$$

(ie les  $(A_i)$  sont disjoints deux à deux et leur union est presque sûre)

### III – Probabilités conditionnelles et indépendantes

Définition : Soient  $A, B \in T$ .

$$\text{Si } P(B) \neq 0, \text{ on note } \boxed{P_B(A) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)}}$$

Formule des probabilités totales :

Soient  $(A_n) \in T^{\mathbb{N}}$  et  $B \in T$ .

On suppose  $\Omega = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n$  et les  $A_n$  deux à deux disjoints (donc forment un système complet).

$$B = B \cap \Omega = B \cap \left(\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n\right) = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} (A_n \cap B)$$

d'où :

$$P(B) = \sum_{n=0}^{+\infty} P(A_n \cap B) = \sum_{n=0}^{+\infty} P(A_n) \cdot P_{A_n}(B)$$

Formule de Bayes :

Soient  $A, B \in T$  tels que  $P(A) > 0$  et  $P(B) > 0$ .

Alors :

$$P_B(A) = P_A(B) \cdot \frac{P(A)}{P(B)}$$

Définitions :

- $A, B \in T$  sont indépendants si  $P(A \cap B) = P(A) \cdot P(B)$
- Soit  $(A_i) \in T^I$ .
  - Les  $(A_i)$  sont mutuellement indépendants si :

$$\forall J \subset I \text{ fini}, P\left(\bigcap_{j \in J} A_j\right) = \prod_{j \in J} P(A_j)$$

- Les  $(A_i)$  sont deux à deux indépendants si :
$$\forall i \neq j \in I, P(A_i \cap A_j) = P(A_i) \cdot P(A_j)$$

Proposition :

Soient  $A, B \in T$ .

$A$  et  $B$  sont indépendants  $\Leftrightarrow A$  et  $\overline{B}$  sont indépendants

## IV – Espaces probabilisés discrets

Définitions :

Soit  $\Omega$  un ensemble.

Une famille de réels positifs  $(P_\omega)_{\omega \in \Omega}$  est appelée distribution de probabilités discrète si :

$$\sum_{\omega \in \Omega} P_\omega = 1$$

Dans ce cas, on appelle support de cette distribution l'ensemble :

$$S = \{\omega \in \Omega \mid P_\omega > 0\}$$

Proposition :

S est fini ou dénombrable donc :

$$\sum_{\omega \in \Omega} P_{\omega} = \sum_{\omega \in S} P_{\omega}$$

Théorème :

Soient  $\Omega$  un ensemble et  $(P_{\omega})$  une distribution de probabilités discrète sur  $\Omega$ .

Alors il existe une unique probabilité sur  $(\Omega, \mathcal{P}(\Omega))$  notée  $\wp$  telle que :

$$\forall A \in \mathcal{P}(\Omega), \wp(A) = \sum_{\omega \in A} P_{\omega}$$

Proposition :

Si  $\Omega$  est fini ou dénombrable, on obtient ainsi toutes les probabilités possibles sur  $(\Omega, \mathcal{P}(\Omega))$ .