Spektraldichte großer Matrizen Eine numerische Annäherung

Carina Seidel

Universität Potsdam

3. Juli 2024



Inhaltsverzeichnis

- Einleitung
- 2 Numerische Methoden zur Schätzung der Spektraldichte
- 3 Qualitätsanalyse der Annäherungen
- 4 Schluss



Motivation

- Eigenwerte einer Matrix sind in vielen Bereichen der Mathematik und Physik interessant
- Oftmals sind Matrizen zu groß um diese effizient zu berechnen
- Stattdessen berechnen wir die Spektraldichte (Density of States)



Delta Distribution

Sei $\mathcal{E}=\mathcal{C}^\infty(\Omega)$ mit $0\in\Omega\subset\mathbb{K}^n$ Dann ist $\delta:\mathcal{E}\to\mathbb{K},f\mapsto f(0)$ mit $\delta(f)=\langle\delta,f\rangle=f(0)$ Wichtige Eigenschaft:

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x)\delta(x-a) dx = \int_{-\infty}^{\infty} f(x)\delta(a-x) dx = f(a) \implies \int_{-\infty}^{\infty} \delta(x-a) = 1$$



Spektraldichte

Sei $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$, $A^T = A$ und A spärlich besetzt.

Dann ist die Spektraldichte (engl. Denisty of States (DOS)) definiert als

$$\phi(t) = \frac{1}{n} \sum_{j=1}^{n} \delta(t - \lambda_j)$$
 (1)

wobei δ die Dirac Verteilung und λ_j die Eigenwerte von A in nicht-absteigender Reihenfolge sind.

Die Anzahl der Eigenwert in einem Intervall $\left[a,b\right]$ kann dann wie folgt ausgedrückt werden:

$$\nu_{[a,b]} = \int_{a}^{b} \sum \delta(t - \lambda_j) dt \equiv \int_{a}^{b} n\phi(t) dt$$
 (2)



Problemstellung

- Spektraldichte trivial wenn Eigenwerte von A bekannt
- Unpraktisch wenn A sehr groß, da Berechnung teuer
- Wir brauchen effiziente Alternativen um $\phi(t)$ abzuschätzen
- Allerdings: $\phi(t)$ keine "Funktion" im eigentlichen Sinne



Idee

- Sei $I \subseteq \mathbb{R}$ das Interval, dass das Spektrum von A beinhaltet.
- Teile nun I in kleinere Teilintervalle $[t_i, t_{i+1}]$
- Benutze den Silvestreschen Trägheitssatz um die Eigenwerte in jedem Teilintervall zu zählen.
- \bullet Berechne den Durchschnittswert von $\phi(t)$ in jedem dieser Intervalle mithilfe von
- ullet Für $(t_{i+1}-t_i)\longrightarrow 0$ nähern sich die Histogramme der Spektraldichte.
- Problem: Berechnung der Zerlegung $A-t_iI=LDL^T$ für alle t_i ist zu zeitaufwendig.
- Besser: A nur mit Vektoren multiplizieren.



Annahmen

- Wir betrachten zwei Methoden zur Annäherung der Spektraldichte
- Der Einfachheit halber sei im Folgenden immer $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$, $A^T = A$
- Die Verallgemeinerung auf hermitesche Matrizen ist im Nachhinein unkompliziert
- Zunächst die Kernel-Polynom-Methode (KPM)
- Danach das klassische Lanczos-Verfahren zur teilweisen Diagonalisierung von A
- Schwierig zu beurteilen welche Methode die beste ist



Kernel-Polynom-Methode (KPM)

- Formelle polynomiale Erweiterung der Spektraldichte.
- Macht von der Moment Matching Methode gebrauch.
- Wir zeigen, wie das Lanczos-Spektrokopieverfahren mit der KPM zusammenhängt
- Eine weitere Variante ist die Delta-Gauss-Legendre Methode



Einführung

- Zwei Klassen, KPM und Lanczos-Spektrokopieverfahren
- Zwei Methoden sind äquivalent zur KPM
- Die andere Klasse basiert auf der partiellen Tridiagonalisierung
- Zwei Methoden, Gaußscher und Lorentzscher Weichzeichnung (Regularisierung)
- Alle Methoden benutzen eine stochastische Sampling-Methode, die auf folgendem Resultat basiert:



Theorem

Sei
$$A \in \mathbb{R}^{n \times n}$$
 mit Spektralzerlegung $A = \sum_{j=1}^n \lambda_j u_j u_j^T$ wobei $u_i u_j^T = \delta_{ij}$.

Sei außerdem
$$v \in \mathbb{R}^n$$
 mit $v = \sum_{j=1}^n \beta_j u_j$

Gilt $v_i \sim \mathcal{N}(0,1)$ i.i.d. für die Komponenten $\{v_i\}_{i=1}^n$ von v, also $\mathbb{E}[v]=0$ und $\mathbb{E}[vv^T]=\mathbb{1}_n$, dann

$$\mathbb{E}[\beta_i \beta_j] = \delta_{ij}, \quad i, j \in \mathbb{N}_1^n$$



Beweisskizze

Beweis Theorem 1.

Für $U = [u_1, u_2, \dots, u_n]$ und $\beta = (\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n)^T$ gilt $v = U\beta$ Daher folgt, dass

$$\mathbb{E}[v] = \mathbb{E}[U\beta] = U\mathbb{E}[\beta] = 0 \implies \mathbb{E}[\beta] = 0$$

Weiterhin gilt, dass

$$\mathbb{E}[vv^T] = \mathbb{E}[(U\beta)(U\beta)^T] = \mathbb{E}[U\beta\beta^TU^T] = U\mathbb{E}[\beta\beta^T]U^T = \mathbb{1}_n$$

woraus folgt, dass $\mathbb{E}[\beta \beta^T] = \mathbb{1}_n$





Resultat

Sei f(A) eine Matrixfunktion. Dann haben wir

$$\mathbb{E}\left[v^T f(A)v\right] = \mathbb{E}\left[(U\beta)^T f(U\Lambda U^T)(U\beta)\right]$$

$$= \mathbb{E}\left[\beta^T U^T U f(\Lambda) U^T U\beta\right]$$

$$= \mathbb{E}\left[\beta^T f(\Lambda)\beta\right]$$

$$= \mathbb{E}\left[\sum_{j=1}^n \beta_j^2 f(\lambda_j)\right]$$

$$= \sum_{j=1}^n f(\lambda_j) \mathbb{E}\left[\beta_j^2\right]$$

$$= \sum_{j=1}^n f(\lambda_j)$$



Tschebyschev-Polynome

Mit Hilfe der trigonometrischen Funktionen können die Tschebyschev wie folgt ausgedrückt werden:

$$T_k(t) = \begin{cases} \cos(k \arccos(t)) & \text{für } k \in [-1, 1] \\ \cosh(k \operatorname{arcosh}(t)) & \text{für } k > 1 \\ (-1)^k \cosh(k \operatorname{arcosh}(-t)) & \text{für } k < -1 \end{cases}$$

Es gilt außerdem die Rekursionsformel

$$T_{k+1}(t) = 2tT_k(t) - T_{k-1}(t)$$



Transformation der Eigenwerte

Wir benutzen im Folgenden $T_k(t) = \cos(k \arccos(t))$ um die Dirac-Dichte zu erweitern.

Wir müssen uns daher auf Matrizen beschränken, deren Eigenwerte im Intervall $\left[-1,1\right]$ liegen.

Seien daher λ_{us} und λ_{os} jeweils die untere bzw. obere Schranke für die Eigenwerte von A. Definiere

$$c := \frac{\lambda_{us} + \lambda_{os}}{2} \quad \text{und} \quad d := \frac{\lambda_{os} - \lambda_{us}}{2}$$

Dann ist $B = \frac{A - c * \mathbb{1}_n}{d}$ eine Matrix mit Eigenwerten im Intervall [-1,1]



Problemstellung

- \bullet Sei im Folgenden $\tilde{\phi}(t)$ eine reguläre Funktion die die Spektraldichte schätzt
- Alle Annäherungen sind stetige Funktionen
- ullet $\phi(t)$ ist keine Funktion im eigentlichen Sinne
- \bullet Wir können nicht die $L^p\text{-Norm}$ benutzen, um $\phi(t)-\tilde{\phi}(t)$ abzuschätzen
- Zwei Möglichkeiten, dies zu umgehen



Schwartz-Raum über $\mathbb R$

$$\mathcal{S}(\mathbb{R}) := \left\{ f \in \mathcal{C}^{\infty}(\mathbb{R}) \mid \forall p, k \in \mathbb{N}_0 : \sup_{x \in \mathbb{R}} \left| x^p f^{(k)}(x) \right| < \infty \right\}$$



Erste Methode

Wir benutzen die Tatsache, dass $\delta(t)$ eine Verteilung ist: Sei $g\in\mathcal{C}^\infty(\mathbb{R})$ eine Testfunktion aus dem Schwartz-Raum \mathcal{S} , dann

$$\langle \delta(\cdot - \lambda), g \rangle \equiv \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t - \lambda) g(t) dt \equiv g(\lambda)$$

und für alle $p,k\in\mathbb{N}_0$

$$\sup_{t \in \mathbb{R}} |t^p g^{(k)}(t)| < \infty$$

Dann wird der Fehler wie folgt gemessen:

$$\epsilon_1 = \sup_{g \in \mathcal{S}} \left| \langle \phi, g \rangle - \langle \tilde{\phi}, g \rangle \right|$$



Zweite Methode

Wir "regularisieren" die $\delta(t)$ -Funktionen Dazu ersetzen wir sie durch stetige und glatte Funktionen Zum Beispiel die Gaussche Normalverteilung mit einer angemessene Standardabweichung σ Die daraus entstandene Funktion $\phi_{\sigma}(t)$ ist wohldefiniert Für p=1,2 und ∞ können wir folgenden Fehler berechnen:

$$\epsilon_2 = \left| \left| \phi_{\sigma}(t) - \tilde{\phi}(t) \right| \right|_p \tag{3}$$

Diese beiden Methoden sind eng verwandt!



Der Begriff der Auflösung

Selten ist eine exakte Annäherung aller Eigenwerte von ${\cal A}$ gewünscht.

Oftmals genügt es, die Anzahl der Eigenwerte in einem beliebigen Teilintervall [a,b] des Spektrums zu wissen.

Die Größe b-a dieses Teilintervalls bezeichnet man als Auflösung der Schätzung:

Je kleiner das Teilintervall, desto höher die Auflösung.

Die Genauigkeit der Annäherung ist nur bis zur gewünschten Auflösung aussagekräftig.

Für
$$\epsilon_2 = \left| \left| \phi_{\sigma}(t) - \tilde{\phi}(t) \right| \right|_p$$
 aus (3) gilt:

Je kleiner das σ , desto höher die Auflösung.



Noch mehr Probleme mit Dirac

Betrachte

$$\nu_{[a,b]} = \int_{a}^{b} n\phi(t) \, \mathrm{d}t$$

aus (2). Definiere entsprechend

$$\tilde{\nu}_{[a,b]} = \int_{a}^{b} n\tilde{\phi(t)} \, \mathrm{d}t$$

 $\min \, \tilde{\phi}(t) \in \mathcal{C}^{\infty}$



Noch mehr Probleme mit Dirac (2)

Angenommen, n=1 und $\phi(t)=\delta(t)$.

Unendliche Auflösung bedeutet $\left|\nu_{[a,b]}-\tilde{\nu}_{[a,b]}\right|$ soll für [a,b] beliebig klein ebenfalls klein sein.

Sei also $a=-\varepsilon, b=\varepsilon.$ Aus der Definition der δ -Funktion folgt dann, dass

$$\lim_{\varepsilon \to 0+} \nu_{[-\varepsilon,\varepsilon]} = 1$$

während für glatte Funktionen $ilde{\phi}$ selbstverständlich gilt, dass

$$\lim_{\varepsilon \to 0+} \tilde{\nu}_{[-\varepsilon,\varepsilon]} = 0$$

Fazit: Keine glatte Funktion konvergiert zur Spektraldichte unter stetiger Erhöhung der Auflösung

Einschränkung des Schwartz-Raums

Eine endliche Auflösung ist oftmals genug.

Wir können den Schwartz-Raum S also einschränken.

Beispiel: Betrachte nur Gaussche Verteilungsfunktionen der Form

$$g_{\sigma}(t) = \frac{1}{(2\pi\sigma^2)^{\frac{1}{2}}} e^{-\frac{t^2}{2\sigma^2}}$$

und schränke $\mathcal S$ auf den Unterraum

$$S(\sigma; [\lambda_{lb}, \lambda_{ub}]) = \{g \mid g(t) \equiv g_{\sigma}(t - \lambda), \lambda \in [\lambda_{lb}, \lambda_{ub}]\}$$

Hierbei sind λ_{lb} und λ_{ub} jeweils das Infimum und Supremum der Eigenwerte von A und der Parameter σ die Zielauflösung. Wir können nun die folgende Metrik zur Qualitätsbewertung nutzen:

$$E\left[\tilde{\phi}; \mathcal{S}\left(\sigma; [\lambda_{lb}, \lambda_{ub}]\right)\right] = \sup_{g \in \mathcal{S}\left(\sigma; [\lambda_{lb}, \lambda_{ub}]\right)} \left| \langle \phi, g \rangle - \langle \tilde{\phi}, g \rangle \right|$$



Regularisierung der Spektraldichte

- Konstruiere zunächst eine glatte Darstellung der δ -Funktion.
- Dies muss verhältnismäßig zur gewünschten Auflösung sein.
- Der Fehler kann dann direkt berechnet werden
- ullet Wahl des σ : so groß wie möglich für leichte Annäherung, so klein wie möglich für Genauigkeit



Regularisierung der Spektraldichte mit Gauss

Sei

$$\phi_{\sigma}(t) = \langle \phi(\cdot), g_{\sigma}(\cdot - t) \rangle = \sum_{j=1}^{n} g_{\sigma}(t - \lambda_{j})$$

Dies ist dann nicht anderes als die "Weichzeichnung" der Spektraldichte durch Gauß-Funktionen der Breite σ

Genauso sei

$$\tilde{\phi}_{\sigma}(t) = \langle \tilde{\phi}(\cdot), g_{\sigma}(\cdot - t) \rangle$$

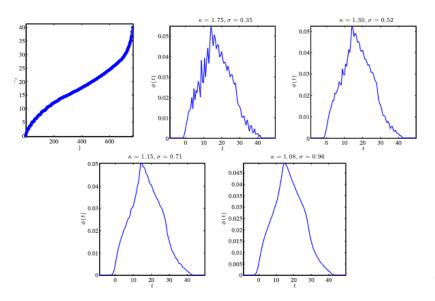
Dann ist

$$E\left[\tilde{\phi}; \mathcal{S}\left(\sigma; [\lambda_{lb}, \lambda_{ub}]\right)\right] = \sup_{g \in \mathcal{S}\left(\sigma; [\lambda_{lb}, \lambda_{ub}]\right)} \left| \langle \phi(\cdot), g_{\sigma}(\cdot - t) \rangle - \langle \tilde{\phi}(\cdot), g_{\sigma}(\cdot - t) \rangle \right|$$

 $\det L^{\infty}$ -Fehler zwischen zwei wohldefinierten Funktionen



Schöne Bilder





Regularisierung der Spektraldichte mit Lorentz

Die Lorentz-Funktion ist definiert durch

$$\frac{\eta}{(t-\lambda)^2+\eta^2} = -\mathrm{Im}\left(\frac{1}{t-\lambda+i\eta}\right)\;,$$

wobei η eine kleine Regularisierungskonstante ist.

Für $\eta \to 0$ nähert sich die Lorentz-Funktion der Dirac-Funktion um den Eigenwert λ an

Dies ist später für die Haydock-Methode relevant.



Die Bedingung der Nicht-Negativität

 Die Spektraldichte ist als Wahrscheinlichkeitsverteilung nicht-negativ, also

$$\forall g \in \mathcal{S}, g \geq 0 : \langle \phi, g \rangle \geq 0$$

- Einige numerische Annäherungen brechen mit dieser Eigenschaft
- Das führt zu großen Fehlern



Schluss

 $Zusammen fassung\ und\ Schlussbemerkungen.$

