

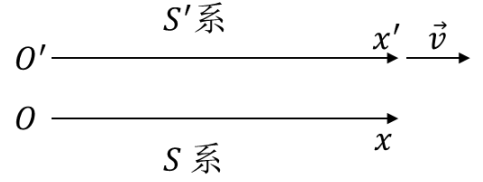
相对论与电磁学

1. Lorentz 变换与四维时空几何

1.1 四维时空“距离”的“转动”不变性

➤ 记号、约定：

$$\beta = \frac{v}{c}, \quad \gamma = \frac{1}{\sqrt{1-\beta^2}}$$



➤ 取四维时空坐标：

$$x^\mu = (ct, x, y, z), \quad \mu = 0, 1, 2, 3 \quad (1)$$

即, $x^0 = ct$, $x^1 = x$, $x^2 = y$, $x^3 = z$, 根据狭义相对论, 有变换：

$$\begin{cases} ct' = \gamma(ct - \beta x) \\ x' = \gamma(x - \beta ct) \\ y' = y \\ z' = z \end{cases}$$

从而 Lorentz 变换可以看作是“ x^0 - x^1 ”间的“转动”变换：

$$x'^\mu = \sum_{\nu=0,1,2,3} \Lambda^\mu_{\nu} x^\nu \quad (2)$$

其中 Λ^μ_{ν} 写成矩阵形式为：

$$\begin{pmatrix} \gamma & -\gamma\beta & 0 & 0 \\ -\gamma\beta & \gamma & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (3)$$

因有 $\gamma^2 - (-\gamma\beta)^2 \equiv 1$, 如上“转动”使得如下四维“距离-间隔”不变：

$$(S_0)^2 = (x^0)^2 - [(x^1)^2 + (x^2)^2 + (x^3)^2] = (x'^0)^2 - [(x'^1)^2 + (x'^2)^2 + (x'^3)^2] \quad (4)$$

显然, 普通 3 维转动仍保持如上定义的四维“距离”不变。

➤ 闵氏 (Minkowski) 时空：如式(4)定义“距离”的方式确定的时空几何。¹

1.2 4-矢量

在四维闵氏时空上可定义“**4-矢量**”来构造转动及 Lorentz 不变量, 我们定义：

$$\text{逆变 (contravariant) 矢量: } A^\mu = (A^0, A^1, A^2, A^3) \quad (5)$$

$$\text{协变 (covariant) 矢量: } A_\mu = (A_0, A_1, A_2, A_3) = (A^0, -A^1, -A^2, -A^3) \quad (6)$$

¹ 如书上 P193 引入虚时 $x^4 = \omega = ict$, 保证 $\sum_{i=1}^4 x_i^2 = \sum_{i=1}^4 x_i'^2$, 定义了伪欧氏 (Pseudo-Euclidean) 时空, 等价于闵氏时空

四维标积：

$$A_\mu A^\mu = (A^0)^2 - [(A^1)^2 + (A^2)^2 + (A^3)^2]$$

$$A_\mu B^\mu = A^0 B^0 - [A^1 B^1 + A^2 B^2 + A^3 B^3] \quad (7)$$

其中式 (7) 使用了“爱因斯坦求和规则”，即相同（上下）指标自动求和，即

$$A_\nu B^\nu = \sum_{\nu=0}^3 A_\nu B^\nu = \sum_{\nu=0}^3 A^\nu B_\nu$$

为简便，本章将全部采用此方式。值得注意的是，对于任意等式中的任意一项（诸多变量相乘形式），相同指标至多出现两次，即以下几种形式都是非法的：

$$A_\nu B^\nu C_\nu, \quad A_\nu B^\nu C_\nu D^\nu, \quad \dots$$

若 A^μ 、 B^μ 与 x^μ 按相同方式变换，则如上定义的“标积”为四维转动不变量，
⇒如在“ x^0 - x^1 ”间“转动”变换下，

$$A'^\mu = \Lambda^\mu_\nu A^\nu \quad (8)$$

其中 Λ^μ_ν 如上 (3) 式；

⇒3 维转动不变性要求 A^μ 的空间分量构成“空间 3-矢量”，即

$$A^\mu = (A^0, \vec{A}), \quad A_\mu = (A^0, -\vec{A}) \quad (9)$$

1.3 4-速度

➤ 粒子世界线：

四维时空坐标下的粒子运动线（如右图）

其上无穷小间隔（interval）不变量

$$(ds)^2 = dx^\mu dx_\mu = (cdt)^2 - [(dx)^2 + (dy)^2 + (dz)^2]$$

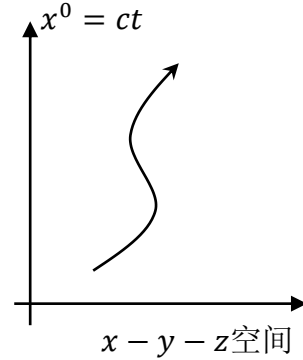
$$= (cd\tau)^2 \quad (10)$$

其中 $d\tau$ 为“原时”，即粒子“随动惯性系²”中的时间间隔。

➤ 通常粒子速度（3-速度）定义：

$$\vec{u} = \frac{d\vec{r}}{dt} \quad (u_x = \frac{dx}{dt}, \dots) \quad (11)$$

则有“钟慢”效应：



² 引入随动惯性系不需要粒子做匀速运动，对于非匀速运动粒子，可以每时每刻引入随粒子运动的惯性系。

$$dt = \gamma_u d\tau, \quad \gamma_u = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta_u^2}}, \quad \beta_u = \frac{\sqrt{\vec{u} \cdot \vec{u}}}{c} \quad (12)$$

➤ 定义粒子 4-速度:

$$\eta^\mu = \frac{dx^\mu}{d\tau} \quad (13)$$

按式 (10) 的定义, $d\tau = ds/c$, 为 Lorentz 不变量, 则 η^μ 为 4-矢量
带 (11)、(12) 入 (13), 得:

$$\eta^\mu = \gamma_u (c, \vec{u}) \quad (14)$$

可以直接验证 $\eta_\mu \eta^\mu$ 为不变量:

$$\eta_\mu \eta^\mu = (\gamma_u c)^2 - (\gamma_u)^2 \vec{u} \cdot \vec{u} = \frac{c^2 - \vec{u} \cdot \vec{u}}{1 - \beta_u^2} = c^2 \quad (15)$$

➤ 3-速度变换式:

由 4-速度变换式:

$$\eta'^\mu = \Lambda^\mu_\nu \eta^\nu$$

或

$$\begin{cases} \gamma_{u'} \cdot c = \frac{\gamma_u c - \beta \gamma_u u_x}{\sqrt{1 - \beta^2}} \\ \gamma_{u'} \cdot u_x' = \frac{\gamma_u u_x - \beta \gamma_u c}{\sqrt{1 - \beta^2}} \\ \gamma_{u'} \cdot u_y' = \gamma_u \cdot u_y \\ \gamma_{u'} \cdot u_z' = \gamma_u \cdot u_z \end{cases} \quad (16)$$

可得:

$$\begin{cases} u_x' = \frac{u_x - v}{1 - \frac{u_x v}{c^2}} \\ u_y' = \frac{\sqrt{1 - \beta^2} u_y}{1 - \frac{u_x v}{c^2}} \\ u_z' = \frac{\sqrt{1 - \beta^2} u_z}{1 - \frac{u_x v}{c^2}} \end{cases} \quad (17)$$

2. 相对论质点动力学

2.1 4-动量

➤ 定义惯性质量:

$m_0 \Rightarrow$ 粒子在随动惯性系中的“惯性质量”

✧ 根据定义, m_0 为 Lorentz 不变量.

✧ m_0 即牛顿力学中的“质量”, 即可根据牛顿定律加以测量.

➤ 定义粒子 4-动量:

$$p^\mu = m_0 \eta^\mu = m_0 \gamma_u (c, \vec{u}) \quad (18)$$

作为对照, 非相对论 3-动量, 即牛顿粒子的动量为 $\vec{p}_{NR} = m_0 \vec{u}$ (19)

引入“动质量” $m = m_0 \gamma_u$ (20)

则, $p^\mu = (p^0, \vec{p}) = (mc, m\vec{u})$ (21)

✧ 定义相对论粒子 3-动量为 4-动量的空间分量

$$\vec{p} = m\vec{u} = \gamma_u \vec{p}_{NR} \xrightarrow{\beta_u \ll 1} \vec{p}_{NR} + \cdots \quad (22)$$

定义, “相对论性的力” 为:

$$\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt} = \frac{d(m\vec{u})}{dt} \quad (23)$$

即为相对论性“质点动量定理”, 低速极限下回到“牛 II”.

✧ 如上 (23) 的动力学在低速极限 (Taylor 展开领头阶) 下, 以牛顿力学的形式得到了实验的检验.

单纯从时空几何出发, 4-动量 p^μ 的各个分量对应于四维闵氏时空平移不变性的守恒量³:

$$\begin{cases} \vec{p} = m\vec{u}: & \text{空间平移不变性的守恒量} \\ p^0 = mc: & \text{时间平移不变性的守恒量} \end{cases}$$

✧ p^0 的牛顿力学对应: 能量

$$\text{定义“能量”}: E = mc^2 = \frac{m_0 c^2}{\sqrt{1-\beta_u^2}} = p^0 c \quad (24)$$

依据: ①正确的量纲;

②时间平移不变性对应的守恒量;

³ 附注: “ $x^0 - x^{1,2,3}$ ” 转动 \Rightarrow 推进 (boost) 变换

广义 Lorentz 变换 = boost + rotation (3 维空间转动)

Poincaré 变换 = Lorentz + translation (平移)

③正确的低速极限：

$$\begin{cases} E = m_0 c^2 + \frac{1}{2} m_0 \vec{u}^2 + \dots = E_0 + E_k^{NR} + \dots \\ E_k = E - m_0 c^2 = E_k^{NR} + \dots \end{cases} \quad (25)$$

✧ 相对论性能动量关系：

$$p \cdot p = p_\mu p^\mu = \frac{E^2}{c^2} - \vec{p} \cdot \vec{p} = m_0^2 c^2 = \frac{E_0^2}{c^2} \quad (26)$$

两边对“ t ”求导：

$$2 \frac{E}{c^2} \frac{dE}{dt} - 2 \vec{p} \cdot \frac{d\vec{p}}{dt} = 0$$

$$\text{注意到 } \vec{p} = m \vec{u} = \frac{E}{c^2} \vec{u}, \quad \vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt} \quad (27)$$

$$\therefore \frac{dE}{dt} = \frac{dE_k}{dt} = \vec{F} \cdot \vec{u} \quad (28)$$

即为“相对论性动能定理”。

✧ 能量变换：在“ $x^0 - x^1$ ”转动下：

$$\begin{cases} \frac{E'}{c} = \frac{\frac{E}{c} - \beta p^1}{\sqrt{1 - \beta^2}} \\ p^{1'} = \frac{p^1 - \beta \frac{E}{c}}{\sqrt{1 - \beta^2}} \\ p^{2'} = p^2, \quad p^{3'} = p^3 \end{cases} \quad (29)$$

例：光子 ($E_\gamma = \hbar \omega, \vec{p}_\gamma = \hbar \vec{k}, |\vec{k}| = \frac{\omega}{c}, m_{\gamma_0} = 0$)

$$\frac{\hbar \omega'}{c} = \frac{\frac{\hbar \omega}{c} - \beta \hbar k}{\sqrt{1 - \beta^2}} = \frac{\hbar \omega}{c} \sqrt{\frac{1 - \beta}{1 + \beta}} \quad (\text{取 } \vec{k} = |\vec{k}| \vec{e}_x) \quad (30)$$

即为光波的（纵向）多普勒频移公式。

2.2 力的变换

$$F'_x = \frac{dp'_x}{dt'} = \frac{\gamma dp_x - \gamma \beta dp^0}{\gamma dt - \gamma \beta \frac{dx}{c}} = \frac{F_x - \beta \frac{dp^0}{dt}}{1 - \beta \frac{u_x}{c}}$$

其中， $\frac{dp^0}{dt} = \frac{1}{c} \frac{dE}{dt} = \frac{1}{c} (\vec{u} \cdot \vec{F})$

$$\therefore \begin{cases} F'_x = \frac{dp'_x}{dt'} = \frac{F_x - \beta \frac{1}{c} (\vec{u} \cdot \vec{F})}{1 - \beta \frac{u_x}{c}} \\ F'_y = \frac{dp'_y}{dt'} = \frac{dp_y}{\gamma dt - \gamma \beta \frac{dx}{c}} = \frac{F_y}{\gamma \left(1 - \beta \frac{u_x}{c}\right)} \\ F'_z = \frac{dp'_z}{dt'} = \frac{F_z}{\gamma \left(1 - \beta \frac{u_x}{c}\right)} \end{cases} \quad (31)$$

特例： $\vec{u} = 0$ （即 S 系为粒子的随动惯性系）

$$\vec{F}'_{\parallel} = \vec{F}_{\parallel}, \quad \vec{F}'_{\perp} = \frac{\vec{F}_{\perp}}{\gamma} \quad (32)$$

此处“//”与“ \perp ”是相对参考系变换速度 \vec{v} 而言的。

➤ 定义四维力：

$$K^{\mu} = \frac{dp^{\mu}}{d\tau} = \gamma_u \cdot \frac{dp^{\mu}}{dt}$$

$$\begin{cases} K^0 = \gamma_u \cdot \frac{dp^0}{dt} = \frac{\gamma_u}{c} (\vec{u} \cdot \vec{F}) \\ \vec{K} = \gamma_u \cdot \vec{F} \end{cases}$$

故可由 K^{μ} 的变换得到 \vec{F} 的变换⁴。

3. 电磁场的变换

3.1 Lorentz 力

$$\vec{F} = q(\vec{E} + \vec{u} \times \vec{B}) \quad (33)$$

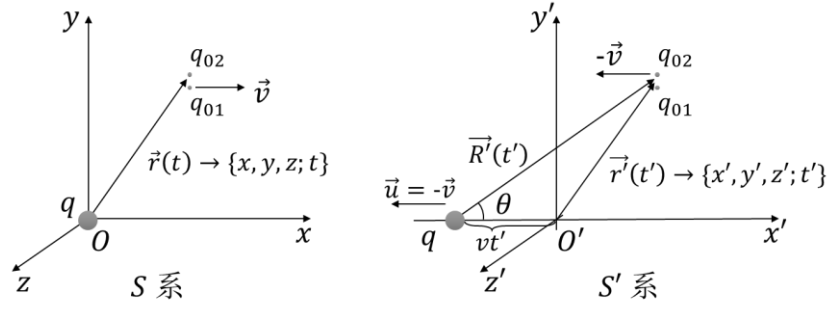
其中 q 是 Lorentz 不变量。

\vec{F} 的变换与场量 \vec{E} 、 \vec{B} 的变换有相互决定的关系。

当然，我们预期：

- 1) 类似于时空坐标的洛伦兹变换，场量分量之间的变换应满足线性关系；
- 2) 变换应进一步具有空间反演（或镜像变换）的不变性，即 $\vec{E}^{(i)}$ 、 $\vec{B}^{(i)}$ 仍各自分别维持极矢量、轴矢量的镜像变换性质。

⁴ 附注：书上 P197~198，“ K ”表示为 F ，“ F ”表示为 f 。



3.2 匀速运动点电荷所激发的电磁场

S 系: $\vec{r}(t)$ 处两试探电荷 q_{02} (静)、 q_{01} (\vec{v} 动), O 处静止源电荷 q :

$$\vec{B} = 0, \quad \vec{E} = \frac{q\vec{r}}{4\pi\epsilon_0 r^3} \quad (34)$$

S'系: $\vec{r}'(t')$ 处试探电荷 q_{01} (静)、 q_{02} ($-\vec{v}$ 动), $(-vt', 0, 0)$ 处运动源电荷 q :

$$\vec{E}' = ?, \quad \vec{B}' = ?$$

➤ 对于 q_{01} : $\vec{F}_1 = q_{01}\vec{E}$, $\vec{F}_1' = q_{01}\vec{E}'$ (35)

由 (32) 式变形: $\vec{F}_{1\parallel}' = \vec{F}_{1\parallel}$, $\vec{F}_{1\perp}' = \gamma\vec{F}_{1\perp}$

$$\therefore \vec{E}_{\parallel}' = \vec{E}_{\parallel}, \quad \vec{E}_{\perp}' = \gamma\vec{E}_{\perp} \quad (36)$$

$$\begin{aligned} E_x' &= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{x}{(x^2 + y^2 + z^2)^{3/2}} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\gamma(x' + vt')}{[\gamma^2(x' + vt')^2 + y'^2 + z'^2]^{3/2}} \\ &= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\gamma R_x'}{[\gamma^2 \cos^2 \theta + \sin^2 \theta]^{3/2} \cdot R'^3} \end{aligned}$$

$$E_y' = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\gamma y}{(x^2 + y^2 + z^2)^{3/2}} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\gamma R_y'}{[\gamma^2 \cos^2 \theta + \sin^2 \theta]^{3/2} \cdot R'^3}$$

$$E_z' = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\gamma z}{(x^2 + y^2 + z^2)^{3/2}} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\gamma R_z'}{[\gamma^2 \cos^2 \theta + \sin^2 \theta]^{3/2} \cdot R'^3}$$

$$\therefore \vec{E}' = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\gamma}{[\gamma^2 \cos^2 \theta + \sin^2 \theta]^{3/2}} \frac{\vec{R}'}{R'^3} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{(1 - v^2/c^2)}{[1 - v^2/c^2 \sin^2 \theta]^{3/2}} \frac{\vec{R}'}{R'^3} \quad (37)$$

➤ 对于 q_{02} : $\vec{F}_2 = q_{02}\vec{E}$, $\vec{F}_2' = q_{02}(\vec{E}' - \vec{v} \times \vec{B}')$

由 (32) 式, $\vec{F}_{2\parallel}' = \vec{F}_{2\parallel}'$, $\vec{F}_{2\perp}' = \gamma\vec{F}_{2\perp}'$

$$\therefore \vec{E}_{\parallel}' = \vec{E}_{\parallel}, \quad \vec{E}_{\perp}'/\gamma = \vec{E}_{\perp}' - (\vec{v} \times \vec{B}')_{\perp}$$

再由 (36) 式:

$$(\vec{v} \times \vec{B}')_{\perp} = \vec{E}'_{\perp} - \frac{\vec{E}'_{\perp}}{\gamma^2} = \frac{v^2}{c^2} \vec{E}'_{\perp} \quad (38)$$

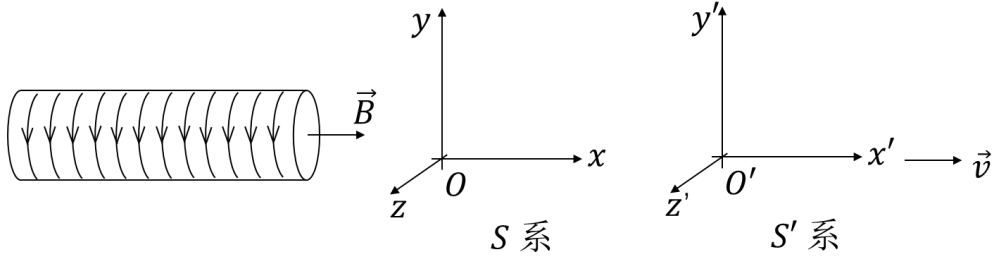
用 \vec{v} 叉乘 (38) 式左右两边:

$$(\vec{v} \cdot \vec{B}')\vec{v} - v^2 \vec{B}' = \frac{v^2}{c^2} \vec{v} \times \vec{E}' \quad (39)$$

若 $\vec{v} \cdot \vec{B}' = 0$ (说明见后, 可以看作是镜像对称性的要求), 则

$$\vec{B}' = -\frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E}' = \frac{1}{c^2} \vec{u} \times \vec{E}' \quad (40)$$

➤ 关于 “ $\vec{v} \cdot \vec{B}' = 0$ ” 的说明:



如图静止于 S 系无穷长螺线管: $B_{\text{内}} = \mu_0 n I$

$$S' \text{ 系: 钟慢: } I' = \frac{dq}{dt'} = \frac{dq}{\gamma dt} = \frac{I}{\gamma}$$

$$\text{尺缩: } n' = \frac{dN}{dl'} = \gamma \frac{dN}{dl} = \gamma n$$

$$\text{Biot-Savart 定律: } B'_{\text{内}} = \mu_0 n' I' = B_{\text{内}} \Rightarrow B'_{\parallel} = B_{\parallel} \quad (41)$$

对于如上点电荷激发电磁场的特例, 有:

$$\vec{v} \cdot \vec{B}' = \vec{v} \cdot \vec{B} = 0$$

3.3 电磁场的变换

对于运动点电荷形的特例情况:

$$S \text{ 系: } \vec{E}, \vec{B} = 0$$

$$S' \text{ 系: } \begin{cases} \vec{E}'_{\parallel} = \vec{E}_{\parallel}, & \vec{E}'_{\perp} = \gamma \vec{E}_{\perp} \\ \vec{B}'_{\parallel} = \vec{B}_{\parallel} = 0, & \vec{B}'_{\perp} = -\frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E}' = -\frac{\gamma}{c^2} \vec{v} \times \vec{E} \end{cases}$$

➤ 一般情况的电磁场变换式:

$$\begin{cases} \vec{E}'_{\parallel} = \vec{E}_{\parallel}, & \vec{E}'_{\perp} = \gamma(\vec{E}_{\perp} + \vec{v} \times \vec{B}) \\ \vec{B}'_{\parallel} = \vec{B}_{\parallel}, & \vec{B}'_{\perp} = \gamma\left(\vec{B}_{\perp} - \frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E}\right) \end{cases} \quad (42)$$

或

$$\begin{cases} E'_x = E_x, & E'_y = \gamma(E_y - vB_z), & E'_z = \gamma(E_z + vB_y) \\ B'_x = B_x, & B'_y = \gamma\left(B_y + \frac{v}{c^2}E_z\right), & B'_z = \gamma\left(B_z - \frac{v}{c^2}E_y\right) \end{cases} \quad (43)$$

例：（书上 3-20）：静止于 S' 系 x' 轴的均匀带电线 (λ')

S' 系: $\vec{E}' = \frac{\lambda'}{2\pi\epsilon_0 y'} \vec{j}$, $\vec{B}' = 0$, 其中 \vec{j} 为 y 轴方向矢量

S 系: $\vec{E}_{\parallel} = \vec{E}'_{\parallel} = 0$

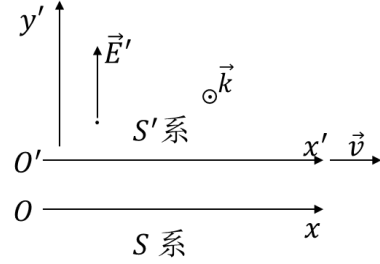
$$\begin{aligned} \vec{E} &= \vec{E}_{\perp} = \gamma \vec{E}'_{\perp} = \frac{\gamma \lambda'}{2\pi\epsilon_0 y} \vec{j} \\ \vec{B} &= \vec{B}_{\perp} = \frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E} = \frac{\gamma \lambda' v}{2\pi\epsilon_0 c^2 y} \vec{k} \end{aligned}$$

另, 尺缩 $\Rightarrow \lambda = \gamma \lambda'$, 故: 在 S 系中

$$\text{Coulomb 定律} \Rightarrow \vec{E} = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 y} \vec{j} = \frac{\gamma \lambda'}{2\pi\epsilon_0 y} \vec{j}$$

$$\text{Biot-Savart 定律} \Rightarrow \vec{B} = \frac{\mu_0 \lambda v}{2\pi y} \vec{k}$$

$$\text{对照可知: } \mu_0 = \frac{1}{\epsilon_0 c^2} \Rightarrow c^2 = \frac{1}{\epsilon_0 \mu_0}$$



4. 电动力学的四维协变形式

4.1 电流密度 4-矢量

➤ 考虑电荷载体静止于 S' 系: $\rho_0 = \rho' = dq/dV'$

对于 S 系:

$$\rho = \frac{\rho_0}{\sqrt{1 - \beta^2}}, \quad \vec{J} = \rho \vec{v} = \frac{\rho_0 v}{\sqrt{1 - \beta^2}} \quad (44)$$

因此可定义电流密度 4-矢量:

$$J^\mu = (c\rho, \vec{J}) = \rho_0 \eta^\mu, \quad J^\mu J_\mu = c^2 \rho^2 - \vec{J} \cdot \vec{J} = c^2 \rho_0^2 \quad (45)^5$$

➤ 电荷守恒方程:

$$\partial_t \rho + \vec{\nabla} \cdot \vec{J} = 0 \quad (46)$$

其中:

$$\partial_t \rho = \frac{1}{c} \frac{\partial J^0}{\partial t} = \frac{\partial J^0}{\partial x^0}, \quad \vec{\nabla} \cdot \vec{J} = \sum_{i=1}^3 \frac{\partial J^i}{\partial x^i}$$

⁵ 附注: 注意此处“爱因斯坦求和规则”再一次出现.

$$\therefore \sum_{\mu} \frac{\partial J^{\mu}}{\partial x^{\mu}} = 0 \quad (47)$$

➤ 引入四维梯度算符:

$$\begin{aligned} \partial^{\mu} &= \frac{\partial}{\partial x_{\mu}} = \left(\frac{1}{c} \partial_t, -\vec{\nabla} \right) \\ \partial_{\mu} &= \frac{\partial}{\partial x^{\mu}} = \left(\frac{1}{c} \partial_t, \vec{\nabla} \right) \end{aligned} \quad (48)$$

$$\text{则电荷守恒方程可表示为: } \partial_{\mu} J^{\mu} = 0 \quad (49)$$

➤ 上式表明在 Lorentz 变换下:

$$\partial_{\mu} = \frac{\partial}{\partial x^{\mu}} \rightarrow \text{协变}, \quad \partial^{\mu} = \frac{\partial}{\partial x_{\mu}} \rightarrow \text{逆变} \quad (50)$$

说明:

$$x'^{\mu} = \Lambda^{\mu}_{\nu} x^{\nu} \Rightarrow \begin{cases} x^{\mu} = (\Lambda^{-1})^{\mu}_{\nu} x'^{\nu} \\ (\Lambda^{-1})^{\mu}_{\rho} \Lambda^{\rho}_{\nu} = \Lambda^{\nu}_{\rho} (\Lambda^{-1})^{\rho}_{\mu} = \delta^{\mu}_{\nu} \end{cases} \quad (51)$$

$$\therefore \partial'_{\mu} = \frac{\partial}{\partial x'^{\mu}} = \frac{\partial x^{\nu}}{\partial x'^{\mu}} \frac{\partial}{\partial x^{\nu}} = (\Lambda^{-1})^{\nu}_{\mu} \partial_{\nu} \quad (52)$$

⇒ 如对于标量场 ϕ : $\partial_{\mu} \phi$ 为协变 4-矢量:

证明: 对于任意逆变 4-矢量 A^{μ} :

$$A'^{\mu} \partial'_{\mu} \phi' = A^{\rho} \Lambda^{\mu}_{\rho} (\Lambda^{-1})^{\nu}_{\mu} \partial_{\nu} \phi = \delta^{\nu}_{\rho} A^{\rho} \partial_{\nu} \phi = A^{\rho} \partial_{\rho} \phi$$

即, $\partial_{\mu} \phi$ 为协变 4-矢量

➤ 达朗贝尔 (d'Alembert) 算符

$$\square = \partial_{\mu} \partial^{\mu} = \frac{1}{c^2} \partial_t^2 - \vec{\nabla}^2 \quad (53)$$

这是一个 Lorentz 不变微商算符, 同时也是三维 Laplace 算符的自然推广.

4.2 电磁 4-矢量势, 电磁场张量

➤ 特例: 无限长 (大) 的均匀带电 (面)

纵向 Lorentz 变换 → 恒定电流、电流分布 → 恒定电磁场

Coulomb 规范下:

$$\vec{\nabla}^2 U(\vec{r}) = -\frac{\rho(\vec{r})}{\epsilon_0} = -c^2 \mu_0 \rho(\vec{r})$$

$$\vec{\nabla}^2 \vec{A}(\vec{r}) = -\mu_0 \vec{J}(\vec{r}) \quad (54)$$

取 4 矢量 $A^\mu = \left(\frac{U}{c}, \vec{A}\right)$ ，并考虑此特例下 “ $\partial_t \Rightarrow 0$ ”

$$\square A^\mu(\vec{r}) = \mu_0 J^\mu(\vec{r}) \quad (55)$$

(此时，库伦规范条件也可写成协变形式： $\partial_\mu A^\mu = \frac{1}{c^2} \partial_t U + \vec{\nabla} \cdot \vec{A} = 0$)

暗示着：一般情况下， A^μ 为逆变 4-矢量！

➤ 考虑对 “势” 的引入：

$$\begin{cases} \vec{E} = -\vec{\nabla} U - \partial_t \vec{A} \\ \vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A} \end{cases} \quad (56)$$

改写为：

$$\begin{cases} \frac{E^i}{c} = \partial^i A^0 - \partial^0 A^i, & i = 1, 2, 3 \\ \frac{E^i}{c} = \partial^i A^0 - \partial^0 A^i, & i = 1, 2, 3 \\ B^1 = B_x = \partial^3 A^2 - \partial^2 A^3, & B^2 = \partial^1 A^3 - \partial^3 A^1, & B^3 = \partial^2 A^1 - \partial^1 A^2 \end{cases} \quad (57)$$

定义二阶反对称张量：

$$F^{\mu\nu} = \partial^\mu A^\nu - \partial^\nu A^\mu \quad (58)$$

(1) 变换：

$$F'^{\mu\nu} = \Lambda^\mu_\rho \Lambda^\nu_\sigma F^{\rho\sigma} \quad (59)$$

(2) 反对称：

$$F^{\mu\nu} = -F^{\nu\mu} \quad (60)$$

对角元为零，共 6 个独立分量：

$$\begin{aligned} F^{0i} &= -F^{i0} = -\frac{E^i}{c} \quad (i = 1, 2, 3) \\ F^{ij} &= -F^{ji} = -\epsilon_{ijk} B^k \quad (i, j, k = 1, 2, 3; \text{重复指标求和}) \end{aligned} \quad (61)$$

$$\therefore F^{\mu\nu} = \begin{pmatrix} 0 & -E^1/c & -E^2/c & -E^3/c \\ E^1/c & 0 & -B^3 & B^2 \\ E^2/c & B^3 & 0 & -B^1 \\ E^3/c & -B^2 & B^1 & 0 \end{pmatrix} \quad (62)$$

(3) 场量变换：

由形式 (62) 和变换式 (59)，可推出场量变换式 (43)。 (请自行验证)

➤ 规范不变性 (Gauge invariance)

对任意标量场 $\chi(\vec{r}, t)$ ，做 “规范变换”

$$A^\mu \rightarrow A'^\mu = A^\mu + \partial^\mu \chi \quad (63)$$

$F^{\mu\nu}$ (或 \vec{E} 与 \vec{B}) 均不变, 称为电磁场的规范不变性.

➤ 用势场 $A^\mu(\vec{r}, t)$ 表达场方程来求解时, 通常要选定规范.

常用: (1) **Coulomb 规范**: $\vec{\nabla} \cdot \vec{A} = 0$ (64)

(2) **协变规范 (Lorenz 规范)**: $\partial_\mu A^\mu = 0$ (65)

4.3 Maxwell 方程组

➤ (58) 式, 或等价的 (56) 式, 已包含了两个方程:

$$\begin{cases} \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\vec{\nabla} \times \partial_t \vec{A} = -\partial_t \vec{B} \\ \vec{\nabla} \cdot \vec{B} = \vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{A}) = 0 \end{cases} \quad (66)$$

其张量形式为:

$$\epsilon^{\mu\nu\rho\sigma} \partial_\nu F_{\rho\sigma} = 0 \quad (67)$$

其中 $\epsilon^{\mu\nu\rho\sigma}$ 为 **四阶完全反对称张量**:

$$\begin{cases} \epsilon^{0123} = \epsilon^{2013} = \dots = 1 \\ \epsilon^{1023} = \dots = -1 \\ \dots \end{cases} \quad (68)$$

方程 (67) 也可写做

$$\partial^\lambda F^{\mu\nu} + \partial^\nu F^{\lambda\mu} + \partial^\mu F^{\nu\lambda} = 0$$

➤ 另外两个原方程, 可统一为一个张量方程:

$$\partial_\mu F^{\mu\nu} = \mu_0 J^\nu \quad (69)$$

包含⁶:

$$\nu = 0 \text{ 时: } \partial_\mu F^{\mu 0} = \partial_i F^{i0} = \mu_0 J^0 \Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = c^2 \mu_0 \rho = \rho / \epsilon_0 \quad (70)$$

$$\nu = i \text{ 时: } \partial_\mu F^{\mu i} = \partial_0 F^{0i} + \partial_j F^{ji} = \mu_0 J^i$$

$$\begin{aligned} &\Rightarrow -\frac{1}{c^2} \partial_t E^i + (\vec{\nabla} \times \vec{B})^i = \mu_0 J^i \\ &\Rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu_0 \vec{J} + \mu_0 \epsilon_0 \partial_t \vec{E} \end{aligned} \quad (71)$$

#####

致 谢

感谢物理学院 2016 级王任飞同学的录入和校改!

⁶ 注意我们约定: 指标 $i, j, k \in \{1, 2, 3\}$.