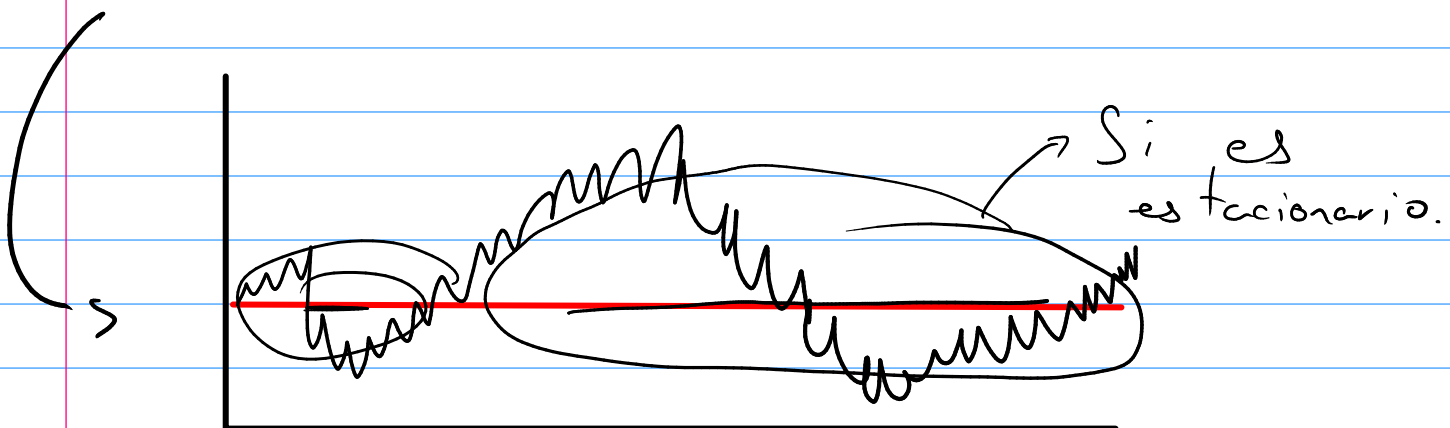
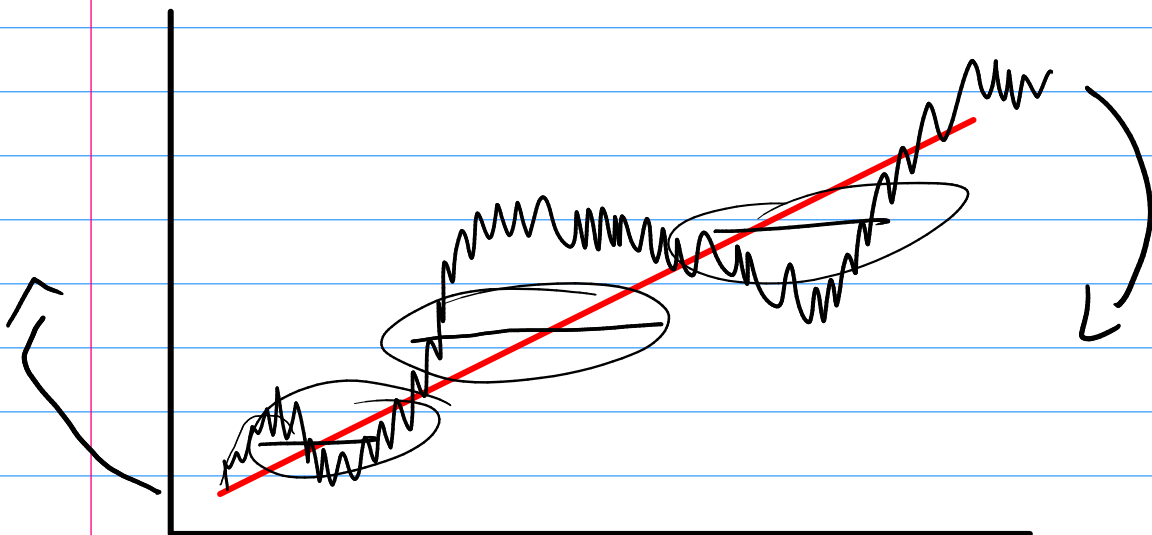


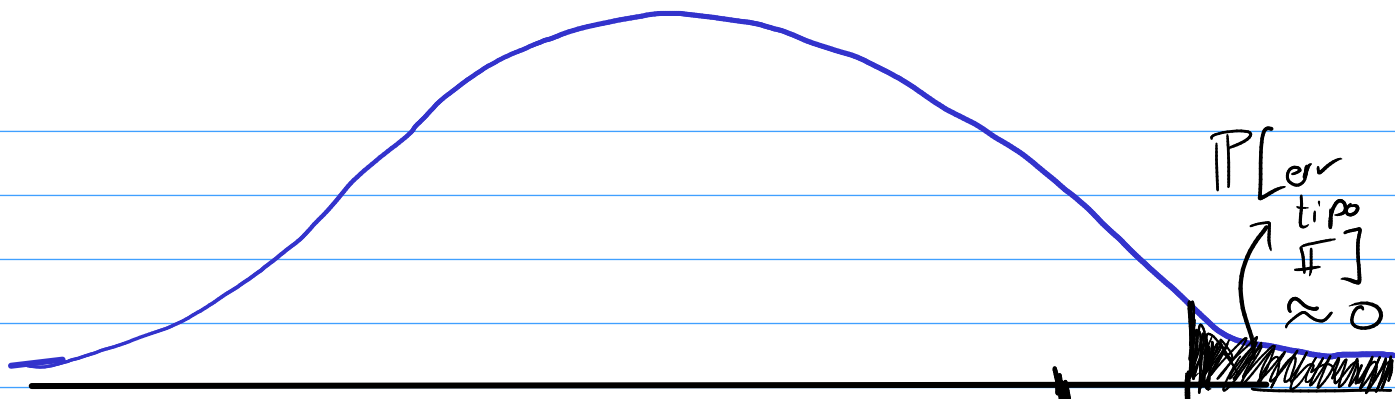
Proceso AR(2)

$$X_t = \phi_1 X_{t-1} + \phi_2 X_{t-2}$$

$$Y(h) = \phi_1 Y(h-1) + \phi_2 Y(h-2)$$

$$f_h = \phi_1 f_{h-1} + \phi_2 f_{h-2}$$





$$h_0: \Theta \neq 0$$

$$h_0: \Theta = 0$$

$$\alpha = 5\%$$

$$t$$

β
err
entend-

$$h_1: \Theta = 0$$

$$h_1: \Theta \neq 0$$

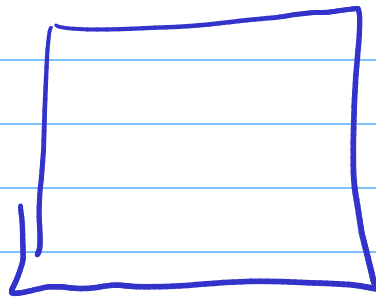
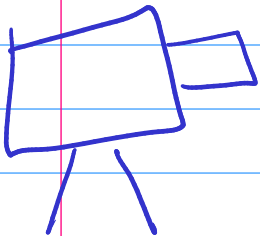
ERRORES

Tipo I Tipo II

↓
Aceptar
cuando es
falsa

↘ Rechazar la
hipótesis nula cuando es
verdadera.

¿hay grieta?



Tipo I
Decir que hay
una grieta en la
pared cuando
realmente no la
hay.

↳ Determinar si la pared tiene
una grieta

En este caso, si la cámara comete un error de tipo II, estaría diciendo que una pared no tiene grieta cuando sí la tiene.

Verdaderos Positivos	Falsos Positivos
Falsos negativos	Verdaderas Negativas

Errores del tipo I

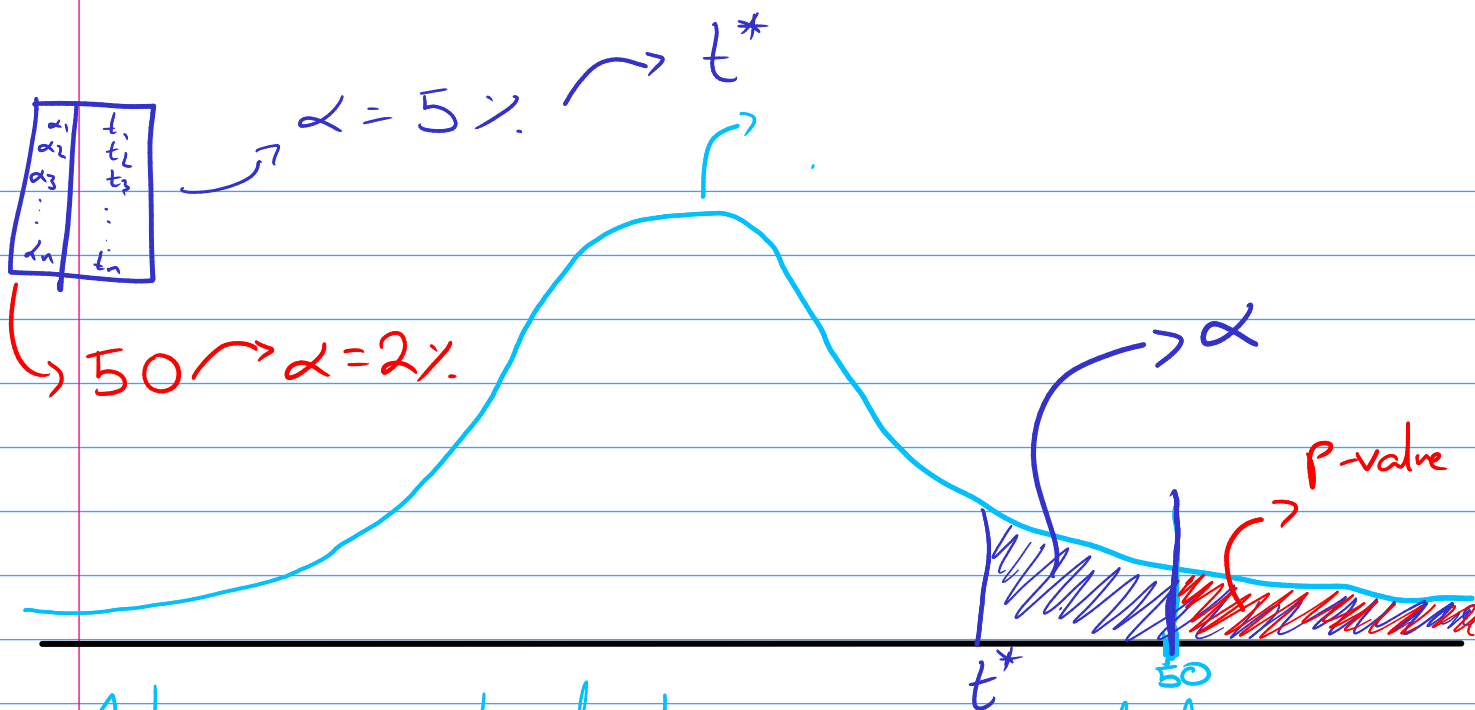
Errores tipo II

$$H_0: \oplus = 0$$

$$H_1: \oplus \neq 0$$

P-value

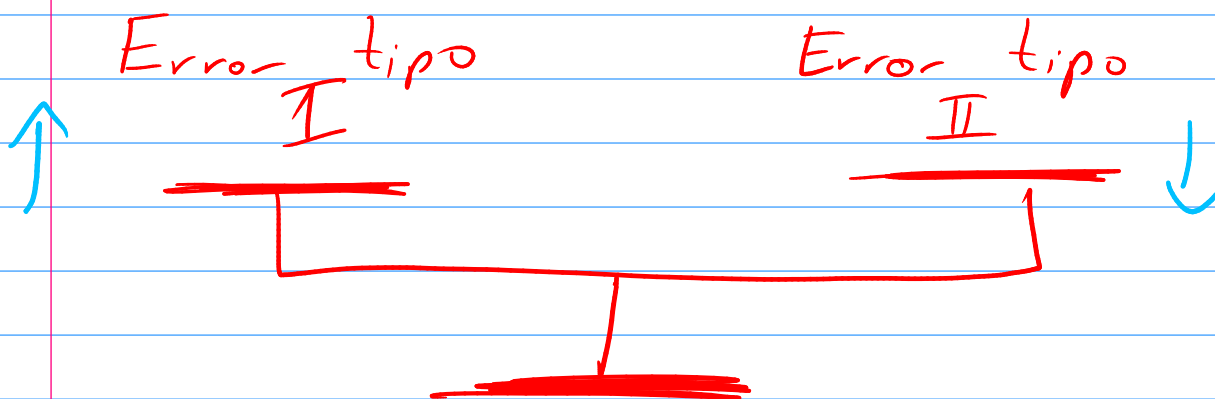
$\hookrightarrow P[\text{Error Tipo II}] \nearrow$



Algo en estadística es verdadero ó falso dado un nivel de confianza.

$50 > t \Rightarrow$ rechazo hipótesis nula

\downarrow
 $\underline{p\text{-value} < \alpha}$



$$\nabla X_t = X_t - X_{t-1} = X_t - B X_t = (1-B) X_t$$

$$B^2 X_t = B(B X_t) = B X_{t-1} = X_{t-2}$$

$$B^h X_t = X_{t-h}$$

$$\nabla B X_t = \nabla(B X_t) = \nabla(X_{t-1}) = X_{t-1} - X_{t-2}$$

$$B \nabla X_t = B(X_t - X_{t-1}) = B X_t - B X_{t-1} = X_{t-1} - X_{t-2}$$

$$B(1-B)X_t = (B - B^2)X_t = X_{t-1} - X_{t-2}$$

En el ejercicio de clase,
en vez de hacer una regresión
lineal,

tomen $Y_t = \nabla X_t = \underline{X_t - X_{t-1}}$ y

analicen dicha serie de tiempo.

$$\phi_2(B) = 1 - \phi_1 B - \phi_2 B^2 = 0$$

$$B_1 = \frac{-\phi_1 + \sqrt{\phi_1^2 + 4\phi_2}}{2\phi_2}$$

$$\frac{1}{B_1} = \frac{2\phi_2}{-\phi_1 + \sqrt{\phi_1^2 + 4\phi_2}} \left(\frac{\phi_1 + \sqrt{\phi_1^2 + 4\phi_2}}{\phi_1 + \sqrt{\phi_1^2 + 4\phi_2}} \right)$$

$$(a+b)(a-b) = a^2 - b^2$$

$$= \frac{2\cancel{\phi_2} (\phi_1 + \sqrt{\phi_1^2 + 4\phi_2})}{\cancel{\phi_1}^2 + 4\cancel{\phi_2} - \cancel{\phi_1}^2}$$

$$= \frac{\phi_1 + \sqrt{\phi_1^2 + 4\phi_2}}{2}$$

Siguiendo con el proceso AR(2):

$$X_t = \phi_1 X_{t-1} + \phi_2 X_{t-2} + z_t ; z_t \sim WN(0, \sigma^2)$$

$$\hat{=} \\ (1 - \phi_1 B - \phi_2 B^2) X_t = z_t$$

→ Función de Auto correlación.

• Asumiendo que $E[X_t] = 0$

$$\text{Cov}(X_t, X_{t+h}) = E[X_t X_{t+h}] - \cancel{E[X_t]} \cancel{E[X_{t+h}]}$$

$$E[X_t X_{t+h}] = \phi_1 E[X_{t-1} X_{t+h}] + \phi_2 E[X_{t-2} X_{t+h}] + \cancel{E[z_t X_{t+h}]}$$

$$\underbrace{\gamma(h)}_{\gamma(0)} = \phi_1 \underbrace{\gamma(h-1)}_{\gamma(0)} + \phi_2 \underbrace{\gamma(h-2)}_{\gamma(0)}$$

$$\gamma(h) = \phi_1 \gamma(h-1) + \phi_2 \gamma(h-2)$$

—————
Ecuación en diferencias.

$$p(h) = \phi_1 p(h-1) + \phi_2 p(h-2)$$

→ Busca condiciones iniciales

$$p(1) = \phi_1 p(0) + \phi_2 p(-1)$$

$$\hookrightarrow p(1) = \phi_1 + \phi_2 p(1)$$

$$p(1) = \frac{\phi_1}{1 - \phi_2}$$

Cuando $h = 2$

$$p(2) = \phi_1 p(1) + \phi_2$$

$$p(2) = \phi_1 \left(\frac{\phi_1}{1 - \phi_2} \right) + \phi_2 = \frac{\phi_1^2 + \phi_2 - \phi_2^2}{1 - \phi_2}$$

Para $h = 3, 4, 5, \dots$ utilizamos la fórmula recursiva.

$$p(h) = \phi_1 p(h-1) + \phi_2 p(h-2)$$

PACF de un proceso $AR(2)$

$$\rightarrow \rho(h) = \phi_1 \rho(h-1) + \phi_2 \rho(h-2)$$

$$\phi_{11} = \rho_1 = \frac{\phi_1}{1 - \phi_2}$$

Recordemos que :

$$\phi_{K,K} = \frac{\begin{vmatrix} 1 & \rho(1) & \dots & \rho(K-2) & \rho(1) \\ \rho(1) & 1 & & \rho(K-3) & \rho(2) \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ \rho(K-1) & \rho(K-2) & & \rho(1) & \rho(1) \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 1 & \rho(1) & \dots & \rho(K-2) & \rho(K-1) \\ \rho(1) & \vdots & & \vdots & \rho(K-2) \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ \rho(K-1) & \rho(K-2) & & \rho(1) & 1 \end{vmatrix}}$$

ϕ_{Kj}

$$\phi_{2,2} = \frac{\begin{vmatrix} 1 & \rho(1) \\ \rho(1) & \rho(2) \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 1 & \rho(1) \\ \rho(1) & 1 \end{vmatrix}} = \frac{\rho(2) - \rho^2(1)}{1 - \rho^2(1)}$$

$$= \frac{\left(\frac{\phi_1^2 + \phi_2 - \phi_a^2}{1 - \phi_2} \right) - \left(\frac{\phi_1}{1 - \phi_a} \right)^2}{1 - \left(\frac{\phi_1}{1 - \phi_a} \right)^2}$$

$$= \frac{\phi_2 [(1 - \phi_2)^2 - \phi_1^2]}{(1 - \phi_2^2) - \phi_1^2} = \underbrace{\phi_2}$$

$$\phi_{3,3} = \frac{\begin{vmatrix} 1 & p^{(1)} & \begin{pmatrix} p^{(1)} \\ p^{(2)} \\ p^{(3)} \end{pmatrix} \\ p^{(1)} & 1 & \\ p^{(2)} & p^{(1)} & \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 1 & p^{(1)} & p^{(2)} \\ p^{(1)} & 1 & p^{(1)} \\ p^{(2)} & p^{(1)} & 1 \end{vmatrix}} \quad (*)$$

$$= \frac{\begin{vmatrix} 1 & p^{(1)} & \phi_1 + \phi_2 p^{(1)} \\ p^{(1)} & 1 & \phi_1 p^{(1)} + \phi_2 \\ p^{(2)} & p^{(1)} & \phi_1 p_1 + \phi_2 p^{(2)} \end{vmatrix}}{(*)}$$

$$= 0$$

Si nos acordamos de álgebra lineal, cuando calculamos un determinante donde una columna de la matriz es combinación lineal de las otras columnas, el valor del determinante es cero!

Para $K \geq 3$, Podemos escribir la última columna del determinante del numerador como una combinación lineal de las otras columnas

$$\text{PACF} \left\{ \begin{array}{ll} \frac{\phi_1}{1-\phi_2} & K=1 \\ \phi_2 & K=2 \\ 0 & K \geq 3 \end{array} \right.$$