

Meta-Learning with Implicit Gradients

Aravind Rajeswaran*,1 Chelsea Finn*,2 Sham Kakade¹ Sergey Levine²

¹ University of Washington Seattle ² University of California Berkeley

【机器学习 94】iMAML



张楚珩 🔮

清华大学 交叉信息院博士在读

54 人赞同了该文章

iMAML 全称是 implicit model-agnostic meta learning。

原文传送门

Rajeswaran, Aravind, et al. "Meta-Learning with Implicit Gradients." arXiv preprint arXiv:1909.04630 (2019).

Finn, Chelsea, Pieter Abbeel, and Sergey Levine. "Model-agnostic meta-learning for fast adaptation of deep networks." Proceedings of the 34th International Conference on Machine Learning-Volume 70. JMLR. org, 2017. (重要的前序工作 MAML)

Duan, Yan, et al. "RI \$^ 2\$: Fast reinforcement learning via slow reinforcement learning." arXiv preprint arXiv:1611.02779 (2016). (另一种比较有代表性的 meta-learning 的算法 RL2)

特色

首先,model-agnostic meta learning(MAML)代表了一类重要的 meta-learning 的算法。这类算法分为内层和外层两部分:内层为普通的学习算法,即学习一个模型 $_{m e}$ 来最小化某个损失函数 $_{m z}$;外层从不同的任务中学习一个能供内层使用的一个先验 $_{m e}$ 。本专栏一直没来得及写 MAML,这里顺带记录一下。

其次,这篇文章旨在解决 MAML 中存在的一些问题:由于 MAML 需要通过 $\theta \leftrightarrow \theta \leftrightarrow L$ 的路径来优化 先验 θ (通常是计算 θ 的梯度),因此 MAML 的内层算法需要有额外的计算和存储来追踪 $\theta \leftrightarrow \phi$ 之间的关系,同时也限定了内层算法能够使用的优化方法;同时,通常把 θ 作为神经网络的参数初始 化,如果 gradient descent(GD) 的步骤数目较多,则 $\theta \leftrightarrow \phi$ 之间的关系会比较弱,这会导致梯度 消失。为了解决上述问题,这篇文章提出了一个新的损失函数 θ 和相应的计算 θ 梯度的方法,使 得只需要知道关于该损失函数的解,而不需要知道其具体优化的方法,就可以得到 θ 的梯度。

过程

1. 背景

Meta-learning 的大体想法是通过见识不同的任务,来从中学习一个先验,使得结合该先验的模型在一个新任务到来的时候能够学得更快(用更少的样本)、更好(具有更好的泛化能力)。通常,有以下几大类方法:

- 学习一个好的 embedding space, 好的 embedding space 能够使得 nearest neighbors 类 (non-parametric) 的方法在其中也能较好地工作。
- 学习一个好的模型参数初始化,一个好的参数初始化能够 fast adapt,并且产生更好的泛化。 MAML 就属于这一类。
- 学习一个『黑盒子』,这类黑盒子一般是 RNN 网络或者 attention-based NN。以 RNN 为例,这 类算法的外层为 RNN 的训练,学习到的先验为 RNN 的网络参数,内层为一个固定参数的 RNN 接受一个序列的输入并且给出相应的输出,内层的学习反映在 RNN 的 hidden state 中。比较具有代表性的算法是 RL2。

2. 一个数学问题

我们先从一个简单的数学问题开始(这个数学问题是从 <u>Math StackExchange</u> 上看来的)。该问题描述如下: 考虑 $\mathbf{A}(\mathbf{z}) = \operatorname{argmin}_{\mathbf{y}} \mathbf{g}(\mathbf{z}, \mathbf{y})$,求 $\mathbf{A}'(\mathbf{z})$ 。其中有一些关于函数 g 的 regularity 条件(比如连续、存在最小值等)略去。

解法也简单,由于是最小值,因此对于任意 x,都有 $a_{sg(e,h(e))}=0$ 。其中, $a_{s,a_{s}}$ 分别代表对于函数的第一个、第二个参数求偏导。因此, $a_{sg(e,h(e))}$ 对于 x 是『平』的,因此,上述函数对 x 求导,应该也为零。即

 $\partial_1\partial_2 g(x,h(x)) + h'(x)\partial_2^2 g(x,h(x)) = 0$

由此,可以求得 $h'(x) = \frac{\partial_1 \partial_2 g(x, h(x))}{\partial_1^2 g(x, h(x))}$ 。

3. 问题设定

考虑一个 meta-learning 的设定,假定一个任务的分布 p(T) 。在 meta-train 的时候,从该分布中采样一些任务 $\{T_i\}_{i=1}^{n}=\{(p^i,p^{in})\}_{i=1}^{n}$ 。给定一个任务,内层算法根据先验 p 和训练数据集 p_i ,训练得到一个模型,外层算法寻找一个先验,使得在不同的任务上学习到的模型在相应的测试数据集 p_i 表现都比较好。即,

$$\overbrace{\boldsymbol{\theta}^*_{\mathrm{ML}} := \operatorname*{argmin}_{\boldsymbol{\theta} \in \Theta} F(\boldsymbol{\theta})}^{\mathrm{outer-level}}, \text{ where } F(\boldsymbol{\theta}) = \frac{1}{M} \sum_{i=1}^{M} \mathcal{L}\bigg(\overbrace{\mathcal{A}lg\big(\boldsymbol{\theta}, \mathcal{D}_i^{\mathrm{tr}}\big)}^{\mathrm{inner-level}}, \, \mathcal{D}_i^{\mathrm{test}}\bigg). \tag{1}$$

内层算法的优化目标很重要。比如,如果像 MAML 那样使用 GD 去最小化 MSE,如果做多步 GD,内层算法得到的结果就和先验 ,关系不大了,这就可能导致关于 ,的梯度消失。为了解决此问题,文章直接显式地在内层的优化目标上加上了关于先验 ,的正则项:

$$\mathcal{A}lg^{\star}(\boldsymbol{\theta}, \mathcal{D}_{i}^{\mathrm{tr}}) = \underset{\boldsymbol{\phi}' \in \Phi}{\operatorname{argmin}} \ \mathcal{L}(\boldsymbol{\phi}', \mathcal{D}_{i}^{\mathrm{tr}}) + \frac{\lambda}{2} \ ||\boldsymbol{\phi}' - \boldsymbol{\theta}||^{2}. \tag{3}$$

总结一下,该 meta-learning 方法主要流程如下:

$$\theta_{\mathrm{ML}}^* := \underset{\boldsymbol{\theta} \in \Theta}{\operatorname{argmin}} F(\boldsymbol{\theta}), \text{ where } F(\boldsymbol{\theta}) = \frac{1}{M} \sum_{i=1}^{M} \left[\mathcal{L}_i \left(\mathcal{A} l g_i^{\star}(\boldsymbol{\theta}) \right) \right], \text{ and}$$

$$\mathcal{A} l g_i^{\star}(\boldsymbol{\theta}) := \underset{\boldsymbol{\theta} \in \Phi}{\operatorname{argmin}} G_i(\boldsymbol{\phi}', \boldsymbol{\theta}), \text{ where } G_i(\boldsymbol{\phi}', \boldsymbol{\theta}) = \hat{\mathcal{L}}_i(\boldsymbol{\phi}') + \frac{\lambda}{2} ||\boldsymbol{\phi}' - \boldsymbol{\theta}||^2.$$
(4)

其中

$$\mathcal{L}_i(\phi) := \mathcal{L}(\phi, \mathcal{D}_i^{\text{test}}), \quad \hat{\mathcal{L}}_i(\phi) := \mathcal{L}(\phi, \mathcal{D}_i^{\text{tr}}), \quad \mathcal{A}lg_i(\theta) := \mathcal{A}lg(\theta, \mathcal{D}_i^{\text{tr}}).$$

通常而言,希望用梯度方法来学习。,因此需要求红框(即,蓝框)部分关于。的梯度。根据链式法则,有

$$d_{\boldsymbol{\theta}} \mathcal{L}_{i}(\mathcal{A}lg_{i}(\boldsymbol{\theta})) = \frac{d\mathcal{A}lg_{i}(\boldsymbol{\theta})}{d\boldsymbol{\theta}} \nabla_{\boldsymbol{\phi}} \mathcal{L}_{i}(\boldsymbol{\phi}) \mid_{\boldsymbol{\phi} = \mathcal{A}lg_{i}(\boldsymbol{\theta})} = \frac{d\mathcal{A}lg_{i}(\boldsymbol{\theta})}{d\boldsymbol{\theta}} \nabla_{\boldsymbol{\phi}} \mathcal{L}_{i}(\mathcal{A}lg_{i}(\boldsymbol{\theta}))$$

注意到,最右边乘积第一项为 $_{4\times4}$ 的 Jacobian 矩阵,光是把它写出来空间复杂度就比较高(考虑到 $_{4}$ 代表神经网络参数)。

因此,如果用梯度方法来学习。,更新公式为

$$\boldsymbol{\theta} \leftarrow \boldsymbol{\theta} - \eta \frac{1}{M} \sum_{i=1}^{M} \frac{d\mathcal{A}lg_i^{\star}(\boldsymbol{\theta})}{d\boldsymbol{\theta}} \nabla_{\phi} \mathcal{L}_i(\mathcal{A}lg_i^{\star}(\boldsymbol{\theta})). \tag{5}$$

4. Implicit MAML

下面这一步是文章最为精华的:即,把 $G_i(\theta,\phi')$ 和前面那个数学问题中的 $g(\mathbf{z},\mathbf{y})$ 相对应,就能够直接得到以下引理。

Lemma 1. (Implicit Jacobian) Consider $\mathcal{A}lg_i^{\star}(\theta)$ as defined in Eq. 4 for task \mathcal{T}_i . Let $\phi_i = \mathcal{A}lg_i^{\star}(\theta)$ be the result of $\mathcal{A}lg_i^{\star}(\theta)$. If $\left(\mathbf{I} + \frac{1}{\lambda}\nabla_{\phi}^2\hat{\mathcal{L}}_i(\phi_i)\right)$ is invertible, then the derivative Jacobian is

$$\frac{d\mathcal{A}lg_i^{\star}(\boldsymbol{\theta})}{d\boldsymbol{\theta}} = \left(\boldsymbol{I} + \frac{1}{\lambda} \nabla_{\boldsymbol{\phi}}^2 \hat{\mathcal{L}}_i(\boldsymbol{\phi}_i)\right)^{-1}.$$
 (6)

参考 张楚珩: 【数值分析 2.2】Conjugate Gradient ,可以知道 $_{A^{-1}b}$ 类问题可以转化为如下形式,

$$\min_{\boldsymbol{w}} \ \boldsymbol{w}^{\top} \left(\boldsymbol{I} + \frac{1}{\lambda} \nabla_{\boldsymbol{\phi}}^{2} \hat{\mathcal{L}}_{i}(\boldsymbol{\phi}_{i}) \right) \boldsymbol{w} - \boldsymbol{w}^{\top} \nabla_{\boldsymbol{\phi}} \mathcal{L}_{i}(\boldsymbol{\phi}_{i})$$
 (7)

然后使用 conjugate gradient (CG) 方法来解决。

总体算法如下:

Algorithm 1 Implicit Model-Agnostic Meta-Learning (iMAML)

- 1: **Require:** Distribution over tasks $P(\mathcal{T})$, outer step size η , regularization strength λ ,
- 2: while not converged do
- Sample mini-batch of tasks $\{\mathcal{T}_i\}_{i=1}^B \sim P(\mathcal{T})$ 3:
- for Each task \mathcal{T}_i do 4:
- Compute task meta-gradient $g_i = \texttt{Implicit-Meta-Gradient}(\mathcal{T}_i, oldsymbol{ heta}, \lambda)$ 5:
- end for 6:
- Average above gradients to get $\hat{\nabla} F(\boldsymbol{\theta}) = (1/B) \sum_{i=1}^{B} \boldsymbol{g}_i$ 7:
- Update meta-parameters with gradient descent: $\theta \leftarrow \theta \eta \hat{\nabla} F(\theta)$ // (or Adam)

Algorithm 2 Implicit Meta-Gradient Computation

- 1: **Input:** Task \mathcal{T}_i , meta-parameters $\boldsymbol{\theta}$, regularization strength λ
- 2: **Hyperparameters:** Optimization accuracy thresholds δ and δ'
- 3: Obtain task parameters ϕ_i using iterative optimization solver such that: $\|\phi_i \mathcal{A}lg_i^\star(\boldsymbol{\theta})\| \leq \delta$
- 4: Compute partial outer-level gradient $v_i = \nabla_{\phi} \mathcal{L}_{\mathcal{T}}(\phi_i)$
- 5: Use an iterative solver (e.g. CG) along with reverse mode differentiation (to compute Hessian Use an iterative solver (e.g. CG) along with the vector products) to compute g_i such that: $\|g_i - (I + \frac{1}{\lambda} \nabla^2 \hat{\mathcal{L}}_i(\phi_i))^{-1} v_i\| \leq \delta'$ 要新

5. Inexact case

前面都假设内层算法能够找到准确的解,同时 CG 也能找到准确的关于。的梯度,文章还分析了如 果这些步骤存在误差时的情形。

发布于 2019-09-19

深度学习(Deep Learning) 机器学习 人工智能

♥ 喜欢 ▶ 12 条评论 ★ 收藏 ▲ 赞同 54 7 分享

文章被以下专栏收录

强化学习前沿 读呀读paper

进入专栏