

Graph Matching Networks for Learning the Similarity of Graph Structured Objects

Yujia Li 1 Chenjie Gu 1 Thomas Dullien 2 Oriol Vinyals 1 Pushmeet Kohli 1

【深度学习 56】GMN



张楚珩 💙

清华大学 交叉信息院博士在读

19 人赞同了该文章

GMN的全称是Graph Matching Network。

原文传送门

Li, Yujia, et al. "Graph Matching Networks for Learning the Similarity of Graph Structured Objects." arXiv preprint arXiv:1904.12787 (2019).

特色

这篇文章主要提出了两种基于深度学习判断图(graph)相似性的方法。第一种方法是利用Graph Neural Network(GNN)去提取图的信息,得到一个向量,然后通过比较不同图向量之间的距离来比较图之间的相似性;第二种方法是文章提出的GMN,直接对于给定的两个图输出这两个图之间的相似性。这个工作和强化学习没啥关系,不过我最近在考虑强化学习中的迁移学习,如果能够较好的给出MDP之间的相似性度量,那么可以辅助迁移学习的进行,避免negative transfer。如果大家在这方面有什么想法的,可以和我交流。

过程

1. 图相似性学习的两种思路

文章中讲到图的相似性学习有两种途径。第一种是通过graph embedding,对于每个图得到一个该图的embedding,表示成一个向量,不同图之间的相似性比较只需要比较这些图embedding之间的距离即可。这种方法的好处是如果需要对于数据库中大量的图进行比较的时候,只需要对于数据库中图的这些embedding进行比较,可以利用已有的一些算法快速得到匹配,比如k-d trees、locality sensitive hashing。第二种是对于图进行pairwise的比较,这样对于两个图之间各个节点的相似性就能重点比较。其好处是这种比较方式结果精度会更高,但计算复杂度也更高。

本文两种方法都分别提出了一种模型,分别是Graph Embedding Model和Graph Matching Network。第一种模型如左图所示,第二种模型如右图所示。

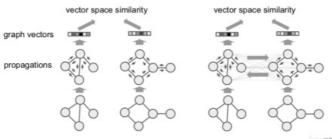


Figure 2. Illustration of the graph embedding (left) and matching models (right). 知乎 @张疸珩

2. Graph Embedding Model

主要基于GNN来提取图上的信息,通过若干轮,在图上相邻节点之间交换信息,然后再把所有节点上的信息聚合产生关于这个图的整体embedding。

第一步是对于图上每一个节点和每一条边的特征进行编码(encode),如果节点或者边没有更多额外能利用的信息的话,它们的原始特征可以设置为常数1,即下面的 $a_1=1,a_2=1$ 。

$$\begin{array}{ll} \mathbf{h}_i^{(0)} = & \mathrm{MLP_{node}}(\mathbf{x}_i), & \forall i \in V \\ \mathbf{e}_{ij} = & \mathrm{MLP_{edge}}(\mathbf{x}_{ij}), & \forall (i,j) \in E. \end{array}$$

其中 عرب 分别代表节点和边的特征,相应的MLP编码器就是简单的一个隐含层的神经网络。

第二步是在图上进行多轮的信息传播,对于每一轮,每一条连边都通过一个神经网络生成一个message,每个节点都接受来自相邻节点的message并且形成新的节点表示。

$$\begin{aligned} \mathbf{m}_{j \to i} &= & f_{\text{message}}(\mathbf{h}_i^{(t)}, \mathbf{h}_j^{(t)}, \mathbf{e}_{ij}) \\ \mathbf{h}_i^{(t+1)} &= & f_{\text{node}}\left(\mathbf{h}_i^{(t)}, \sum_{j:(j,i) \in E} \mathbf{m}_{j \to i}\right) \end{aligned}$$

第三步是把得到的节点表示都聚合起来,形成关于整个图的embedding。

$$\mathbf{h}_{G} = \mathrm{MLP}_{G} \left(\sum_{i \in V} \sigma(\mathrm{MLP_{gate}}(\mathbf{h}_{i}^{(T)})) \odot \mathrm{MLP}(\mathbf{h}_{i}^{(T)}) \right)$$

3. Graph Matching Network

该模型在第一步和第三步都和前一种模型相同,最主要的区别是第二步在message passing的过程中会在两个图之间传递信息,每个节点都会去尽量匹配另一个图中的相似节点,并且产生图之间的信息传递。数学表示如下

$$\begin{aligned} \mathbf{m}_{j \to i} &= f_{\text{message}}(\mathbf{h}_i^{(t)}, \mathbf{h}_j^{(t)}, \mathbf{e}_{ij}), \forall (i,j) \in E_1 \cup E_2 \\ \boldsymbol{\mu}_{j \to i} &= f_{\text{match}}(\mathbf{h}_i^{(t)}, \mathbf{h}_j^{(t)}), \\ \forall i \in V_1, j \in V_2, \text{ or } i \in V_2, j \in V_1 \\ \mathbf{h}_i^{(t+1)} &= f_{\text{node}}\left(\mathbf{h}_i^{(t)}, \sum_j \mathbf{m}_{j \to i}, \sum_{j'} \boldsymbol{\mu}_{j' \to i}\right) \\ \mathbf{h}_{G_1} &= f_G(\{\mathbf{h}_i^{(T)}\}_{i \in V_1}) \\ \mathbf{h}_{G_2} &= f_G(\{\mathbf{h}_i^{(T)}\}_{i \in V_2}) \\ s &= f_s(\mathbf{h}_{G_1}, \mathbf{h}_{G_2}). \end{aligned}$$

最关键的是其中的第二个式子,即如何产生两个图之间的匹配并且在图之间传递信息。这一步的具体产生形式如下

$$a_{j \to i} = \frac{\exp(s_h(\mathbf{h}_i^{(t)}, \mathbf{h}_j^{(t)}))}{\sum_{j'} \exp(s_h(\mathbf{h}_i^{(t)}, \mathbf{h}_{j'}^{(t)}))},$$

$$\boldsymbol{\mu}_{j \to i} = a_{j \to i}(\mathbf{h}_i^{(t)} - \mathbf{h}_j^{(t)})$$

注意到

$$\sum_{j} \boldsymbol{\mu}_{j \to i} = \sum_{j} a_{j \to i} (\mathbf{h}_{i}^{(t)} - \mathbf{h}_{j}^{(t)}) = \mathbf{h}_{i}^{(t)} - \sum_{j} a_{j \to i} \mathbf{h}_{j}^{(t)}.$$

因此另一个图上所有节点传递给这个图上,节点的总的信息效果是该节点表示 🚜 和另一个图上与该节点最相似节点的差别 (ग्यू 可以看做是softmax)

另外注意到,如果两个图是完全一样的,那么图之间的信息时时刻刻都是0,这样相当于图之间没有耦合。

相比于GNN每轮传播为 o(|V|+|E|) 的复杂度,该方法复杂度为 o(|V|||E|)。

4. 损失函数定义

定义了网络模型之后,整个网络都是可以求导的,因此,接下来我们只需要定义一个损失函数就可以对于网络进行训练了。损失函数的定义可以基于pair或者triplet。基于pair的方案如下,给定两个图和与之对应的二分类标签(similar/dissimilar),把两个图传过神经网络之后得到损失函数;基于triplet的方案如下,给定三个图和对应的标签,即第一个图是和第二个图更相似还是和第三个图更相似。

对于图的embedding是实向量的情况,可以定义margin-based pairwise loss

$$L_{\text{pair}} = \mathbb{E}_{(G_1, G_2, t)}[\max\{0, \gamma - t(1 - d(G_1, G_2))\}]$$

其中 $t \in \{-1,+1\}$ 是标签, $d(G_1,G_2) = ||h_{G_1} - h_{G_2}||^2$ 是图embedding之间的欧氏距离。对于相似的对,它会鼓励其距离小于 $1-\gamma$; 对于不相似的对,它会鼓励其距离大于 $1+\gamma$ 。

margin-based triplet loss定义如下

$$L_{\text{triplet}} = \mathbb{E}_{(G_1, G_2, G_3)}[\max\{0, d(G_1, G_2) - d(G_1, G_3) + \gamma\}].$$

它要求更为相似的对之间的距离至少比另一对之间的距离小 ~。

对于图的embedding是binary向量的情况,即 $h_0 \in \{-1,1\}^g$,可以直接计算它们之间的Hamming distance并且最大或者最小化该距离。

$$\begin{split} L_{\text{pair}} &= \mathbb{E}_{(G_1,G_2,t)}[(t-s(G_1,G_2))^2]/4, \quad \text{and} \\ L_{\text{triplet}} &= \mathbb{E}_{(G_1,G_2,G_3)}[(s(G_1,G_2)-1)^2 + \\ &\qquad \qquad (s(G_1,G_3)+1)^2]/8, \end{split}$$

这里使用的是近似的Hamming distance

$$s(G_1, G_2) = \frac{1}{H} \sum_{i=1}^{H} \tanh(h_{G_1i}) \cdot \tanh(h_{G_2i})$$

文章发现这种方法更为稳定。

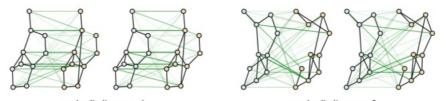
实验

文章主要做了两个实验。

Graph Distribution	WL kernel	GNN	GMN
n = 20, p = 0.2	80.8 / 83.2	88.8 / 94.0	95.0 / 95.6
n = 20, p = 0.5	74.5 / 78.0	92.1 / 93.4	96.6 / 98.0
n = 50, p = 0.2	93.9 / 97.8	95.9 / 97.2	97.4 / 97.6
n = 50, p = 0.5	82.3 / 89.0	88.5 / 91.0	93.8 / 92.6

Table 1. Comparing the graph embedding (GNN) and matching (GMN) models trained on graphs from different distributions with the baseline, measuring pair AUC / triplet accuracy ($\times 100$).

文章还给出了学到的GMN里面图之间的attention $_{\text{Au}}$,可以看到相似的节点之间attention更强,同时度数(degree)高的节点容易产生更强的attention。



graph edit distance = 2

Figure 3. Visualization of cross-graph attention for GMNs after 5 propagation layers. In each pair of graph to the right, the right figure shows the opposite.

第二个实验是检查函数流程图之间的相似性,给定一系列函数(文章使用了开源软件ffmpg中的各个函数)不同的编译器和编译指令编译出来会得到不同的汇编命令流程图,相同函数编译出来的不同流程图应该被看做是"类似"的,而不同函数编译出来的应该被看做是"不同"的。下图展示了该实验的结果,可以看到传播的轮数 $_{\mathbf{r}}$ 越大,效果越好;并且GMN(matching)效果优于GNN(embedding)。

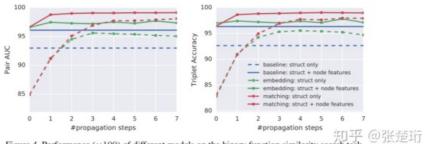
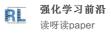


Figure 4. Performance (×100) of different models on the binary function similarity search task.

发布于 2019-05-08



文章被以下专栏收录



进入专栏