

v和delete的底层实现原理

Heaphaestus, RC 2019-05-10 22:57:42 2024 收藏 8

版权

分类专栏: C++

v/new[]和delete/delete[]是什么?

new[]和delete/delete[]是操作符；是C++用来实现动态内存管理的操作符；

new[] 操作符是用来申请空间的；

delete/delete[]操作数是用来释放动态申请出来的空间；

v/delete的实现原理

delete是用户进行动态内存申请和释放的操作符，operator new 和operator delete是系统全局函数，

底层调用operator new全局函数来申请空间；

在底层通过operator delete全局函数来释放空间；

operator new ()全局函数原型：

```
/*
operator new: 该函数实际通过malloc来申请空间，当malloc申请空间成功时直接返回；申请空间失败，尝试
执行空间不足应对措施，如果应对措施用户设置了，则继续申请，否则抛异常。
*/
void * __CRTDECL operator new(size_t size) _THROW1(_STD bad_alloc)
{
    // try to allocate size bytes
    void *p;
    while ((p = malloc(size)) == 0)
        if (_callnewh(size) == 0)
        {
            // report no memory
            // 如果申请内存失败了，这里会抛出bad_alloc 类型异常
            static const std::bad_alloc nomem;
            _RAISE(nomem);
        }
    return (p);
}
```

operator delete ()全局函数原型：

```
/*
operator delete: 该函数最终是通过free来释放空间的
*/
void operator delete(void *pUserData)
{
    _CrtMemBlockHeader * pHead;

    RTCCALLBACK(_RTC_Free_hook, (pUserData, 0));

    if (pUserData == NULL)
        return;

    _mlock(_HEAP_LOCK); /* block other threads */
    __TRY
        /* get a pointer to memory block header */
        pHead = pHdr(pUserData);

        /* verify block type */
        _ASSERT(_BLOCK_TYPE_IS_VALID(pHead->nBlockUse));

        _free_dbg(pUserData, pHead->nBlock
        点赞1 评论 分享 收藏8 手机看 打赏 ... 关注
```

```
__FINALLY
    _munlock(_HEAP_LOCK); /* release other threads */
__END_TRY_FINALLY

    return;
}
/*
free的实现
*/
#define free(p) _free_dbg(p, _NORMAL_BLOCK)
```

这两个全局函数的实现，知道了**operator new** 实际是通过**malloc**来申请空间的，**operator delete**实际是通过**free**来释放空间的；

对于不同的类型，new和delete的处理方式是不同的：

内置类型：

如果申请的是内置类型的空间，new和malloc，delete和free基本类似；

共同之处：

new在申请空间失败时会抛异常；

malloc在申请空间失败时会返回NULL；

定义类型：

• **new的原理：**

1. 调用operator new函数申请空间；
2. 在申请的空間上执行构造函数，完成对象的构造；

• **delete的原理：**

1. 在空間上执行析构函数，完成对象中资源的清理工作；
2. 调用operator delete函数释放对象的空間；

• **new[N]的原理：**

1. 调用operator new[]函数，在operator new[]中实际调用operator new函数完成N个对象空间的申请；
2. 在申请的空間上执行N次构造函数；

• **delete[N]的原理：**

1. 在释放的对象空間上执行N次析构函数，完成N个对象中资源的清理；
2. 调用operator delete[]释放空間，实际在operator delete[]中调用operator delete来释放空間；

这里，可能会有读者想问在new[T]和delete[T]过程中如何确定本次调用的是第几次函数？

在new[]时，调用operator new[](size_t size) 函数，传参时传入的不是 sizeof(类型)*对象个数，而是在对象数组的大小上加一个额外数据，用于编译器区分对象数组指针和对象指针以及对象大小。在VS2008下这个额外数据占4个字节，一个int大小。这个额外数据对外是不可见的。

Running

©2020 CSDN 皮肤主题: 1024 设计师: 上身试试 返回首页

关于我们 招聘 广告服务 网站地图 kefu@csdn.net 客服论坛 400-660-0108 QQ客服 (8:30-22:00)
公安备案号 11010502030143 京ICP备19004658号 京网文〔2020〕1039-165号 版权与免责声明 版权申诉 网络110报警服务
中国互联网举报中心 家长监护 版权申诉 北京互联网违法和不良信息举报中心 ©1999-2020 北京创新乐知网络技术有限公司

点赞¹ 评论 分享 收藏⁸ 手机看 打赏 ... 关注