

Rozdział 1

Lista 1

1.1.

1.2.

1.3.

1.4.

$$a_1 = a, a_k = 1, a_{i+1} = \lfloor \frac{a_i}{2} \rfloor$$

$$b_a = b, b_{i+1} = 2b_i \Rightarrow b_i = 2^i b$$

Niech $a = \sum_{i=1}^k 2^{i-1} \bar{a}_i$, $\bar{a}_i \in \{0, 1\}$, czyli zapis w postaci binarnej. Wtedy

$$a_n = \sum_{i=1}^n 2^{i-1} \bar{a}_{i+(k-n)}$$

Dowód:

$$\sum_{i=1, \text{nieparzyste } a_i}^k b_i = \sum_{i=1}^k \bar{a}_i 2^i b = b \sum_{i=1}^k 2^i \bar{a}_i = ab$$

Kryterium jednorodne - koszt każdej operacji jest jednostkowy. Zatem ile jedynek w zapisie binarnym liczby b , taką mamy złożoność $\Rightarrow O(\lceil \log_2 b \rceil)$

Kryterium lagarytmiczne - koszt operacji zależy od odległości operandów. Dodawań mamy tyle samo $\Rightarrow O(\lceil \log_2 b \rceil \cdot \lceil \log_2 ab \rceil)$

1.5.

Niech $f_n = A_k f_{n-k} + A_{k-1} f_{n-k+1} + \dots + A_1 f_{n-1}$. Jeżeli f_n zależy od k poprzednich lementów to tworzymy następującą macierz $k \times k$ (x-kolumny, y-wiersze, indeksowanie od 0)

$$M_{x,y} = 1, \text{ dla } x = y + 1$$

$$M_{x,k} = A_{n-k+x}$$

Reszta elementów to 0. Przykład dla $k = 3$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ A_{n-3} & A_{n-2} & A_{n-1} \end{bmatrix}$$

Żeby policzyć f_n tworzymy wektor $F = (f_{n-k} \dots f_{n-1})$ i obliczamy $M \cdot F^T$.

Tworzymy macierz rozmiaru $(k + m) \times (k + m)$, k - ilość poprzednich wyrazów ciągu, m - stopień wielomianu. Dzielimy ją na cztery prostokąty. Lewy górny taki jak w poprzedniej części. Prawy górny wypełniamy zerami, oprócz ostatniego wiersza, który wypełniamy współczynnikami wielomianu. Lewy dolny wypełniamy zerami. Żeby wypełnić prawy dolny zastanówmy się najpierw jak uzyskać $(n + 1)^i$. Oczywiście z dwumianu newtona. prawy dolny prostokąt będzie miał postać

$$\begin{bmatrix} \binom{m}{m} & \dots & \dots & \binom{m}{0} \\ 0 & \binom{m-1}{m-1} & \dots & \binom{m-1}{0} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{bmatrix}$$

Znowu tworzymy sobie wektor $F = (f_{n-k} \dots f_{n-1}, n^m, n^{m-1}, \dots, 1)$ i obliczamy $M \cdot F^T$.

1.6.

1.7.

Mamy daną listę L . Dzielimy ją na podlisty długości \sqrt{n} . Tworzymy dodatkową listę K o długości \sqrt{n} , zawierającą wskaźniki na pierwsze elementy utworzonych wcześniej podlist. Przy wstawianiu elementu przeglądamy najpierw Listę K , a następnie listę L od miejsca, na które wskazywał wskaźnik z K . Maksymalnie przejrzymy $2\sqrt{n}$ elementów. Po wstawieniu elementu musimy ouaktualnić listę wskaźników K , czego koszt to znowu \sqrt{n}

1.8.

Wejście: Skierowany acykliczny graf.

Wyjście: Długość najdłuższej ścieżki.

LengthTo - tablica $|V(G)|$ elementów początkowo równych 0.

TopOrder(G) - posortowane topologicznie wierzchołki.

```

for each vertex V in topOrder(G) do
  for each edge (V, W) in E(G) do
    if LengthTo[W] <= LengthTo[V] + weight(G, (V,W)) then
      LengthTo[W] = LengthTo[V] + weight(G, (V,W))

return max(LengthTo[V] for V in V(G))

```

Sortowanie topologiczne działa w czasie $O(E + V)$, więc całość działa w czasie $O(E + V + E + V) = O(E + V)$. Żeby wypisać drogę musimy tylko zapamiętywać, dla których wierzchołków spełniony był IF.

Rozdział 2

Lista 2

Rozdział 3

Lista 3

Rozdział 4

Lista 4

Rozdział 5

Lista 5