## Formulation du problème en PLNE

## December 2016

On dispose d'un ensemble  $(P_i)_{i\in 1,n}$  de patients  $(n \in N)$  et d'un ensemble  $(c_j)_{j\in [\![1,p]\!]}$  de créneaux  $(p \in N)$  avec  $n \leq p$  auxquels on veut assigner chaque patient de façon optimale, pour le critère d'optimalité suivant : la répartition est optimale si elle minimise le mécontement globale des patients (on définit plus loin le mécontement).

Chaque créneau  $c_j$  est un intervalle de la forme  $[t^j_{d\acute{e}but}, t^j_{fin}]$ , avec

$$\forall j \in [1, p-1], \ t_{d\acute{e}but}^j < t_{fin}^j \le t_{d\acute{e}but}^{j+1}$$

(les créneaux ne se chevauchent pas).

Chaque patient  $P_i$  ordonne les créneaux selon ses préférences et assigne au créneau  $c_j$  le rang  $m_j^i$  (par exemple,  $m_j^i = 1$  si  $c_j$  est le créneau qui lui convient le mieux et  $m_j^i = p$  si c'est le créneau qui l'arrange le moins). On appelle  $m_j^i$  le **mécontement** de  $P_i$  relatif au créneau  $c_j$  (plus  $m_j^i$  est grand, plus  $P_i$  est mécontent qu'on lui assigne le créneau  $c_j$ ).

On cherche alors à minimiser, pour chaque créneau  $c_j$  le mécontement global  $m_j$  qui lui est associé, défini comme le max des mécontements de chaque patient pour ce créneau. Autrement dit, :

$$\forall j \in [1, p], \ m_j = \min_{i \in [1, n]} m_j^i$$

Notre problème se met alors sous la forme d'un programme linéaire en nombres entiers de la façon suivante :

$$\operatorname{Min} \sum_{j=1}^{p} m_{j} x_{j}$$
s.c 
$$\sum_{j=1}^{p} y_{i,j} x_{j} = 1, i \in [1, n]$$

$$x_{j} \in \{0, 1\}, j \in [1, p]$$

$$y_{i,j} \in \{0, 1\}, i \in [1, n], j \in [1, p]$$

où:

$$x_j = \begin{cases} 1 \text{ si on assigne le créneau } c_j \text{ à un patient} \\ 0 \text{ sinon} \end{cases}$$
 
$$y_{i,j} = \begin{cases} 1 \text{ si le patient } P_i \text{ est affecté au créneau } c_j \\ 0 \text{ sinon} \end{cases}$$