## Formulation du problème en PLNE

## December 2016

On dispose d'un ensemble  $(P_i)_{i\in 1,n}$  de patients  $(n \in N)$  et d'un ensemble  $(c_j)_{j\in [\![1,p]\!]}$  de créneaux  $(p \in N)$  avec  $n \leq p$  auxquels on veut assigner chaque patient de façon optimale, pour le critère d'optimalité suivant : la répartition est optimale si elle minimise le mécontement globale des patients (on définit plus loin le mécontement).

Chaque créneau  $c_j$  est un intervalle de la forme  $[t_{d\acute{e}but}^j, t_{fin}^j]$ , avec

$$\forall j \in [1, p-1], \ t_{début}^j < t_{fin}^j \le t_{début}^{j+1}$$

(les créneaux ne se chevauchent pas).

Chaque patient  $P_i$  ordonne les créneaux selon ses préférences et assigne au créneau  $c_j$  le rang  $m_j^i$  (par exemple,  $m_{i,j} = 1$  si  $c_j$  est le créneau qui lui convient le mieux et  $m_{i,j} = p$  si c'est le créneau qui l'arrange le moins). On appelle  $m_{i,j}$  le **mécontement** de  $P_i$  relatif au créneau  $c_j$  (plus  $m_{i,j}$  est grand, plus  $P_i$  est mécontent qu'on lui assigne le créneau  $c_j$ ).

On cherche alors à minimiser le mécontement global défini comme la somme des mécontements de chaque patient pour le créneau qu'on lui assigne.

Notre problème se met alors sous la forme d'un programme linéaire en nombres entiers de la façon suivante :

$$\operatorname{Min} \sum_{j=1}^{p} m_{j^*,j} x_j$$
s.c 
$$\sum_{j=1}^{p} y_{i,j} x_j = 1, \ i \in [1, n]$$

$$x_j \sum_{j=1}^{p} y_{i,j} = 1, j \in [1, p]$$

$$x_j \in \{0, 1\}, j \in [1, p]$$

$$y_{i,j} \in \{0, 1\}, i \in [1, n], j \in [1, p]$$

où:

$$x_j = \begin{cases} 1 \text{ si on assigne le créneau } c_j \text{ à un patient} \\ 0 \text{ sinon} \end{cases}$$
$$y_{i,j} = \begin{cases} 1 \text{ si le patient } P_i \text{ est affecté au créneau } c_j \\ 0 \text{ sinon} \end{cases}$$

et  $\forall j \in [\![1,p]\!], j^*$  est défini comme l'unique  $i \in [\![1,n]\!]$  tel que  $y_{i,j}=1.$