

François CLERBOUT

Ingénieur en Robotique Mobile

☎ (+33)6 95 25 45 83

🏠 25 rue Carrière (A03), Blagnac

✉ clerboutf@gmail.com

🌐 /clerbout-francois

in /francois-clerbout



🧰 Expériences professionnelles

Capgemini Engineering

Développeur pour Bancs de tests et Simulateurs Airbus

» Lua · ARINC 429 · Speedgoat Test Systems · Python

» Développement de scripts permettant l'analyse des trames de données.

» Réinjections de données de vol ou de tests sur simulateurs pour rejeu ou tests automatiques : industrialisation du processus.

» Création de configurations d'avion et d'IHM.

» Commandes de vol A320.

Septembre 2023 – Aujourd'hui

Blagnac, France

Capgemini Engineering | POC-Factory

Stagiaire Robotique, Mécatronique et Prototypage

» SOLIDWORKS · C++ · C# · Impression 3D · MQTT · JavaScript

» Développement d'un prototype d'une mini-usine dans le cadre d'un démonstrateur de système de production reconfigurable : CAO, dimensionnement mécanique, électronique, logiciel embarqué, IHM et déploiement de réseau sans fil.

» Aide au développement d'autres prototypes : turbine à hydrogène (dimensionnement de batterie et moteurs, électronique, développement logiciel embarqué et développement d'IHM), bras souple robotisé (étude de faisabilité et modélisation).

Mars 2023 – Août 2023

Blagnac, France

Logista Homotech

Stagiaire en Intelligence Artificielle et électronique embarquée

» LoRa · Python · SOLIDWORKS · C# · Analyse fonctionnelle · Gestion de projet

» Développement d'un modèle d'analyse automatique des données provenant de chaudières : Transformée de Fourier Rapide, classification par indicateurs mathématiques et moyennes pondérées.

» Mise en place et déploiement de boîtiers de centralisation LoRa.

» Prototypage d'un capteur/actionneur et d'un système embarqué pour le protocole Opentherm (protocole de référence du domaine).

Mai 2022 – Août 2022

Achicourt, France

🎓 Education

Cycle ingénieur à l'ISEN Lille

Spécialisation Robotique Mobile.

Septembre 2020 – Juin 2023

Lille (59)

🧪 Projets

🎓 Académique: Projet de Master 2

» SOLIDWORKS · C++ · C# · Robot Operating System (ROS)

» Etat de l'art.

» Développement d'un Système de Systèmes composé de fauteuils roulants robotisés autonomes, d'une station de recharge autonome, d'ouverture automatique de porte, d'une télécommande, d'un retour haptique et d'une Interface Homme-Machine.

Septembre 2022 – Février 2023

🎓 Académique: Développement d'un robot holonome

» MATLAB · SOLIDWORKS · ROS · Python · Cinématique

» Etat de l'art et documentation technique.

» Développement software et hardware d'un robot téléopéré.

» Intégration de capteurs visant à rendre le robot autonome : LiDAR, ultrasons, caméra.

Avril 2022

💬 Communication

Français Langue maternelle

Anglais Avancé (B2)

Espagnol Avancé (B2)

⚙️ Compétences

Software C++, C#, Python, HTML, JavaScript, ROS.

Hardware SOLIDWORKS, Onshape, dimensionnement.

Protocole de communication MQTT, ARINC 429, CAN, LoRa.

Composition de documents LaTeX, pack office 365.

🏆 Centres d'intérêts

Sports Vélo, course à pied et fitness.

Association Bénévole pour "Ouvrir les yeux".

Autres Enseignant vacataire pour des étudiants de Master 1 et Master 2 en école d'ingénieurs et projets personnels en robotique.