

CENTRO UNIVERSITÁRIO FEI

CC7711 - Projeto de curso

CC7711 – Inteligência Artificial e Robótica

Andy Silva Barbosa

RA: 22.218.025-9

Rafael Zacarias Palierini

RA: 22.218.030-9

Rubens de Araujo Rodrigues Mendes

RA: 22.218.009-3

Vitor Acosta da Rosa

RA: 22.218.006-9

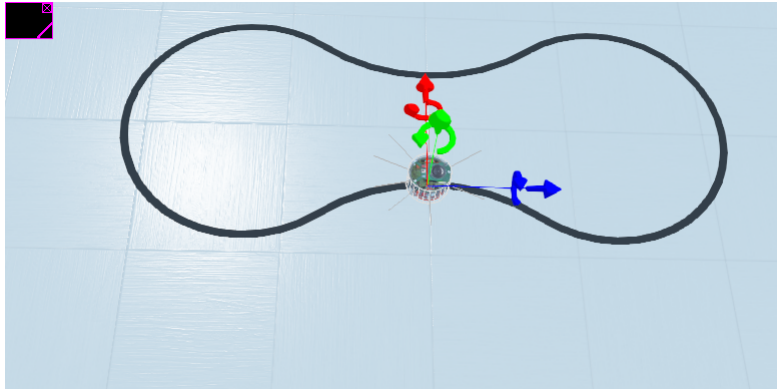
São Bernardo do Campo

2021

1 Simulação

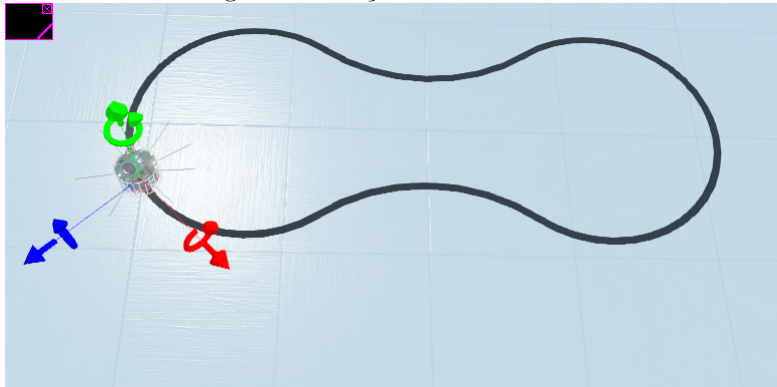
O robô percorre a trajetória dada, do ponto inicial ao final (de acordo com a Figura 1), em 51 segundos e 84 milissegundos. O tempo pode variar de acordo com a posição inicial, por exemplo: o robô estando na posição inicial da Figura 2 leva 55 segundos e 52 milissegundos.

Figura 1: Posicionamento inicial padrão do robô



O vídeo da simulação da trajetória da Figura 1, em tempo normal (1x), pode ser visto no link: <https://youtu.be/UUw0tKJIITs>

Figura 2: Posição inicial deslocada



O código na íntegra pode ser acessado através do link: <https://github.com/Clube-do-Enrolado/Robotics-and-AI>.