## Metody numeryczne 2023/2024: lista 4

- 1. Przedstaw metody Jacobiego i Gaussa-Seidela.
- 2. Udowodnij, że jeżeli  $||\mathbf{M}||_p < 1$ , to macierz  $\mathbb{1} \mathbf{M}$  jest nieosobliwa ( $\mathbb{1}$  oznacza macierz jednostkową).
- 3. Niech **M** oznacza macierz rzeczywistą. Zdefiniujmy ciąg  $\mathbf{x}^{(i+1)} = \mathbf{M}\mathbf{x}^{(i)} + \mathbf{b} \ (\mathbf{x}^{(i)} \text{wektory})$ . Pokaż, że (dla dowolnego **b** i  $\mathbf{x}^{(0)}$ ) ciąg  $\mathbf{x}^{(n)}$  jest zbieżny jeśli  $||\mathbf{M}||_p < 1$ .
- 4. Pokaż, że jeśli macierz  $\bf A$  jest silnie diagonalnie dominująca, to metoda Jacobiego rozwiązania układu  $\bf Ay = b$  jest zbieżna. **Wskazówka:** niech zadany będzie rozkład  $\bf A = \bf D + \bf L + \bf U$  ( $\bf D macierz$  diagonalna,  $\bf L/\bf U macierz$  poddiagonalna/naddiagonalna). Oszacuj  $|| \bf D^{-1}(\bf L + \bf U)||_{\infty}$ .
- 5. Rozważmy układ równań  $\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$ . Niech macierz  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{N \times N}$  będzie symetryczna i dodatnio określona. Zdefiniujmy  $\mathbf{r}_1 \equiv \mathbf{b} \mathbf{A}\mathbf{x}_1$ , gdzie  $\mathbf{x}_1$  jest dowolnie wybranym "punktem startowym", oraz  $\mathbf{p}_1 \equiv \mathbf{r}_1$ . Zadajmy następującą iterację:

$$\begin{cases} \alpha_k = \frac{\mathbf{r}_k^T \mathbf{r}_k}{p_k^T \mathbf{A} p_k}, \\ \mathbf{r}_{k+1} = \mathbf{r}_k - \alpha_k \mathbf{A} \mathbf{p}_k, \\ \beta_k = \frac{\mathbf{r}_{k+1}^T \mathbf{r}_{k+1}}{\mathbf{r}_k^T \mathbf{r}_k}, \\ \mathbf{p}_{k+1} = \mathbf{r}_{k+1} + \beta_k \mathbf{p}_k, \\ \mathbf{x}_{k+1} = \mathbf{x}_k + \alpha_k \mathbf{p}_k. \end{cases}$$

Udowodnij, że:

- (a) dla i > j zachodzi  $\mathbf{r}_i^T \mathbf{r}_j = 0$ ,  $\mathbf{r}_i^T \mathbf{p}_j = 0$ ,  $\mathbf{p}_i^T \mathbf{A} \mathbf{p}_j = 0$ ,
- (b)  $\mathbf{x}_{N+1}$  jest rozwiązaniem równania macierzowego  $\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$ .

Wskazówka: dowód w pkt. (a) można przeprowadzić indukcyjnie.

6. (zadanie numeryczne NUM5) Rozwiąż układ równań

$$\begin{pmatrix} 3 & 1 & 0.15 & & & & \\ 1 & 3 & 1 & 0.15 & & & & \\ 0.15 & 1 & 3 & 1 & 0.15 & & & \\ & \ddots & \\ & & & 0.15 & 1 & 3 & 1 \\ & & & & 0.15 & 1 & 3 \end{pmatrix} \mathbf{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ \ddots \\ N-1 \\ N \end{pmatrix}$$

dla N=124 za pomocą metod Jacobiego i Gaussa-Seidela. Przedstaw graficznie różnicę pomiędzy pomiędzy dokładnym rozwiązaniem a jego przybliżeniami w kolejnych iteracjach wybierając kilka zestawów punktów startowych. Na tej podstawie porównaj dwie metody.