Algorithmique 1

L3 RI

Table des matières

1 Algorithmes

Tris 1.1

- \triangleright Tri par insertion : $O(n^2)$
 - Considérer chaque élément un à un pour l'insérer à sa bonne place (penser à un jeu de cartes)
- ightharpoonup Tri fusion : $O(n \log n)$
 - Paradigme diviser pour régner, diviser en deux sous-problèmes
- \triangleright Tri Shell : $O(n^2)$
 - Suite de tris par insertion sur chaque constituant d'une partition du tableau
- \triangleright Tri par tas : $O(n \log n)$
 - Utiliser une structure de file de priorité, ici un tas
- \triangleright Tri sélection : $\mathcal{O}(n^2)$
 - Mettre le plus grand à sa place, puis le suivant... Peu d'écritures. Utilisé pour le tri fusion en place.
- \triangleright Optimalité : $\Omega(n \log n)$ nécessaire, arbres de décision

1.2 Arbres binaires

- $\,\rhd\,$ Arbre binaire : $1+h\le n\le 2^{h+1}-1$ $\,\rhd\,$ Arbre binaire presque complet : $2^h\le n\le 2^{h+1}-1$
- \triangleright Arbre binaire de recherche (ABR)
 - La recherche d'un élément ne suit qu'une branche, problème si arbre non équilibré
- \triangleright Arbre AVL
 - Rééquilibrage d'un arbre par des rotations : $\log_2(n+1) \le h \le 1.44 \log_2 n$

Graphes 1.3

- ▷ Graphes orientés, pondérés
- ▷ Implémentations par liste d'adjacence ou matrice d'adjacence
- ⊳ Parcours en profondeur
 - Valeurs de Pre et Post traitement, types d'arc, détection de cycles, tri topologique, composantes fortement connexes (Algorithme de Kosaraju), graphe quotient

- \triangleright Parcours en largeur
 - Recherche d'un plus court chemin (Algorithme de Dijkstra, algorithme A*)
- ▷ Arbre couvrant de poids minimal (Algorithme de Kruskal, Algorithme de Prim)

1.4 Algorithmes gloutons

- > Prendre un choix localement meilleur
- ⊳ Algorithmes de Kruskal, de Prim
- ⊳ Rendu de monnaie

1.5 Programmation dynamique

- ▶ Paradigme de conception d'algorithmes
- Définir les sous-problèmes, en revoyant à la baisse l'objectif si nécessaire
- > Trouver une relation de récurrence
- ⊳ Écrire l'algorithme (mémoïzation)

Recherche plus court chemin dans un graphe (Algorithme de Floyd-Warshall, algorithme de Bellman-Ford), recherche plus longue sous-suite croissante, problème du sac à dos

1.6 Flots

- ⊳ Problème du flot maximal
- ▷ Algorithme de Ford-Fulkerson
- $\,\rhd\,$ Réduction du problème de couplage maximal au problème de flot maximal

1.7 Programmation linéaire

- \triangleright Forme canonique
- ▷ Algorithme du simplexe

2 Structures de données

2.1 Files de priorité

Implémentées par exemple avec un tas.

 $M\'{e}thodes:$

- ▷ Enfiler
- ▷ Défiler un élément maximal
- \triangleright Est vide?
- \triangleright Construire file vide

2.2 Tables de hachage

Méthodes :

- ⊳ Ajout d'un élément
- $\,\rhd\,$ Suppression d'un élément
- \triangleright Contient x?

Risque de collisions, n'est pas rare (idem paradoxe des anniversaires)

2.3 Structure Union-Find

Méthodes :

- \triangleright Créer partition
- \triangleright Fusionner deux classes (union)
- ⊳ Obtenir un représentant (find)

Implémentation par une forêt d'arbres. Complexité améliorée en utilisant la compression de chemin.

3 Autres

- $\,\rhd\,$ Encodage de Huffman
- \triangleright Formules de Horn
- ⊳ FFT
- \triangleright Master Theorem
- \triangleright Classes P, NP, EXPTIME
- ▷ Classe NP : Réduction à SAT, Branch&Bound, Local Search