

# 2016025469 컴퓨터공학과 서건식

운영 체제 HW#5

제출 일자 : 2020/04/23

## A. 과제 A

### 1. 자료구조 설명

선언한 변수를 기준으로 자료구조를 설명하겠습니다.

#### 1) Int critical\_section\_variable

각 쓰레드가 접근할 전역 변수입니다.

#### 2) Atomic\_int turn, flag0, flag1

Atomic\_int 클래스의 변수이므로, 값은 atomic하게 변합니다.

### 2. 동기화 방법 설명

동기화 방법은, lock과 unlock 함수에서 thread\_num을 인자로 받아 그 인자의 값(쓰레드의 넘버)에 따라 flag와 turn값을 변경하며 동기화 합니다.

```
int critical_section_variable = 0;
atomic_int turn(0);
atomic_int flag0(0), flag1(0);

void lock(int self)
{
    if (self == 0) // if the thread_num is 0, set turn variable to another thread number (1)
    and flag0 variable to 1. because flag0 is the flag of thread_num 1
    {
        flag0 = 1;
        turn = 1;
        while(flag1 == 1 && turn == 1 );
    }
    if(self == 1) // same as if self == 0
    {
        flag1 = 1;
        turn = 0;
        while(flag0 == 1 && turn == 0);
    }
}
```

lock함수에서, 들어온 인자값에 따라 경우를 나눠주었으며 flag0과 flag1은 각각 쓰레드1과 쓰레드2의 플래그 값이므로 경우마다 접근하여 값을

변경합니다.

```
void unlock(int self)
{
    if(self == 0) //same as lock function. if the thread_num is 0 , set thread_num's flag to
    0
    {
        flag0 = 0;
    }
    else if (self == 1)
    {
        flag1 = 0;
    }
}
```

Unlock 함수 또한 동일합니다. 각 스레드번호에 해당하는 flag값을 false로 바꿔줌으로써 자신의 critical section 작업이 끝났음을 알려줍니다.

### 3. 프로그램 구조 설명

```
void* func(void *s)
{
    int* thread_num = (int*)s;

    for(int i = 0; i<COUNTING_NUMBER ; i++)
    {
        lock(*thread_num);
        critical_section_variable++;
        unlock(*thread_num);
    }
    return 0;
}
```

위에서 설명한 lock과 unlock 함수를 기반으로, critical\_section\_variable이라는 변수(이곳이 critical section 입니다.)에 접근하기 전, 후에 lock 과 unlock함수를 호출하여 동기화를 실행합니다.

또한 인자로 받는 s는 thread\_num을 의미하며, main을 보시면

```

int main(void)
{
    pthread_t p1, p2; // make 2 thread

    int parameter[2] = {0,1};

    pthread_create(&p1,NULL,func,(void*)&parameter[0]);
    pthread_create(&p2,NULL,func,(void*)&parameter[1]);

    pthread_join(p1,NULL);
    pthread_join(p2,NULL);

    printf("Actual Count : %d | Expected Count: %d\n", critical_section_variable,COUNTING_NUMBER*2);
    return 0;
}

```

각각 0과 1로 이루어져 있습니다.

main문의 끝에서 실제 계산된 값과 예상된 값을 출력합니다.

```

geonsik@geonsik-VirtualBox: ~/OS/mutex/assignmentA
파일(F) 편집(E) 보기(V) 검색(S) 터미널(T) 도움말(H)
geonsik@geonsik-VirtualBox:~/OS/mutex/assignmentA$ make clean
rm -f peterson_algorithm
geonsik@geonsik-VirtualBox:~/OS/mutex/assignmentA$ make
g++ -o peterson_algorithm peterson_algorithm.cpp -lpthread
geonsik@geonsik-VirtualBox:~/OS/mutex/assignmentA$ ./peterson_algorithm
Actual Count : 4000000 | Expected Count: 4000000
geonsik@geonsik-VirtualBox:~/OS/mutex/assignmentA$

```

실행결과 예상된 값과 실제 계산된 값이 같으므로 동기화 문제를 해결함을 확인할 수 있습니다.

## B. 과제 B

### 1. 자료구조 설명

#### 1) Parent.c

```

#define COUNTING_NUMBER 2000000

typedef struct smStruct{
    int processidassign;
    int turn;
    int flag[2];
    int critical_section_variable;
} smStruct;

```

### (1) smStruct

해당 구조체는 제시해주신 것과 동일합니다.

### (2) Shared memory 변수들

```
int main(void)
{
    int shmid;
    char * shmaddr;
    int ret;
    smStruct *smstruct;
```

Shared memory 할당을 위한 변수들입니다.

### (3) 자식 process 생성을 위한 변수들

```
//make pid_t variables.
pid_t pid1;
pid_t pid2;
int status1;
int status2;
```

Process 2개를 생성하기 위한 변수들입니다.

## 2) Child.c

(1) 구조체, shared memory 변수는 parent.c 와 같습니다.

### (2) Localcount, Myorder

```
int localcount = 0;
smStruct *smstruct;
int Myorder;
```

Localcount 변수는 실제로 critical\_section\_variable 값을 증가하는 횟수를 세기 위한 변수이며, 정상적으로 작동하면 2000000입니다.

Myorder는 smstruct의 processidassign 멤버변수를 저장합니다.

## 2. 동기화 방법 설명

동기화 방법은 다음과 같습니다.

Smstruct에 있는 processidassign 멤버변수를 통해 각 프로세스 마다 다른 processid를 배정합니다. 이를 통해서 프로세스 id가 구별되고, Peterson's algorithm을 구현함으로써 동기화 하였습니다.

Myorder라는 변수를 child.c에 선언하여, processidassign 의 값을 저장해 주었습니다.

```
//if processidassign is 0, set Myorder variable to that, and +1
if(smstruct->processidassign == 0)
{
    Myorder = smstruct->processidassign;
    smstruct->processidassign++;
}
//So the other child process can set Myorder variable to 1.
else
{
    Myorder = smstruct->processidassign;
}
```

0번 id가 다른 프로세스에서 지정되었다면 값을 올려줍니다. 따라서 다른 프로세스는 if문에 의해서 1을 저장하게 되어 각 프로세스를 구분하는 것이 가능합니다.

```
//lock. Myorder is processid.
void lock(smStruct *smstruct ,int Myorder)
{
    smstruct->flag[Myorder] = 1;
    smstruct->turn = 1-Myorder;
    while(smstruct->flag[1-Myorder] == 1 && smstruct->turn == 1-Myorder);
}
//unlock. Myorder is processid.
void unlock(smStruct *smstruct,int Myorder)
{
    smstruct->flag[Myorder] = 0;
}
```

이렇게 구분된 processid를 기반으로, Peterson's algorithm을 구현합니다.

해당 함수는 child.c에만 구현하였습니다.

### 3. 프로그램 구조 설명

#### 1) Parent.c

부모 프로세스는 fork함수를 통해 2개의 자식프로세스를 생성합니다.

execl함수를 사용하여 child 실행파일을 실행할 수 있도록 하였고,

2개의 자식 프로세스를 모두 생성하고 난 뒤에 waitpid 함수를 통해서 자식프로세스가 모두 종료될 때 까지 기다립니다.

만약 모두 종료되었다면, 실제값과 예상된 값을 출력합니다. 그 이후 shared memory를 detach 하고 delete합니다. Delete는 자식프로세스에서 진행하지 않고 오직 부모프로세스에서 진행합니다.

## 2) Child.c

Shard memory id를 얻고 attach한 후에 shmaddr를 smstruct에 저장하여 멤버변수 값에 접근합니다.

이후 동기화 과정을 거친 후에

```
pid = getpid();
printf("Myorder = %d,process pid = %d\n",Myorder,pid);
for(i = 0 ; i<COUNTING_NUMBER ; i++)
{
    localcount++;
    lock(smstruct, Myorder);
    smstruct->critical_section_variable++;
    unlock(smstruct,Myorder);
}
printf("child finish! local count = %d\n",localcount);
```

자신이 부모로부터 부여받은 Myorder의 값과 pid를 출력합니다.

그 이후 critical\_section\_variable 값을 증가시키고(자식 프로세스에서만 증가시킵니다.), localcount값을 출력하면서 실제로 얼마나 수행되었는지를 출력합니다.

이 후 shared memory를 detach 합니다.

실행결과는 다음페이지에 있습니다.

```

geonsik@geonsik-VirtualBox:~/OS/mutex/assignmentB$ make clean
rm -f parent child
geonsik@geonsik-VirtualBox:~/OS/mutex/assignmentB$ make
gcc -o parent parent.c
parent.c: In function 'main':
parent.c:40:11: warning: assignment from incompatible pointer type [-Wincompatible-pointer-types]
    smstruct = shmaddr;
            ^
parent.c:59:17: warning: null argument where non-null required (argument 2) [-Wnonnull]
    execl("child",NULL);
              ^~~~~~
parent.c:59:17: warning: not enough variable arguments to fit a sentinel [-Wformat=]
parent.c:73:25: warning: null argument where non-null required (argument 2) [-Wnonnull]
    execl("child",NULL);
              ^~~~~~
parent.c:73:25: warning: not enough variable arguments to fit a sentinel [-Wformat=]
parent.c:77:32: warning: implicit declaration of function 'waitpid'; did you mean 'getpid'? [-Wimplicit-function-declaration]
    pid1 = waitpid(pid1,&status1,0);
              ^~~~~~
              getpid
gcc -o child child.c
child.c: In function 'main':
child.c:59:11: warning: assignment from incompatible pointer type [-Wincompatible-pointer-types]
    smstruct = shmaddr;
            ^
geonsik@geonsik-VirtualBox:~/OS/mutex/assignmentB$ ./parent
Myorder = 0,process pid = 17090
Myorder = 1,process pid = 17091
child finish! local count = 2000000
child finish! local count = 2000000
Actual Count : 3999858 | Expected Count : 4000000
geonsik@geonsik-VirtualBox:~/OS/mutex/assignmentB$

```

동기화가 이루어져 실제 계산된 값이 예상된 값과 거의 비슷하게 계산된 것을 확인할 수 있습니다.