

**Apellido:****Nombre:****Carrera:**(1) Sea  $\mathbb{k}$  un cuerpo

- (a) (5 pts.) Dar la definición de espacio vectorial sobre  $\mathbb{k}$ .
- (b) (5 pts.) Si  $V$  es un espacio vectorial sobre  $\mathbb{k}$ , dar la definición de subespacio vectorial de  $V$ .
- (c) (5 pts.) Consideremos la estructura canónica de  $\mathbb{R}^3$  como  $\mathbb{R}$ -espacio vectorial. Decidir si el conjunto  $W = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 - y + 2z = 0\}$  es un subespacio vectorial de  $\mathbb{R}^3$ . Justifique apropiadamente.
- (d) (5 pts.) Sea  $V$  un  $\mathbb{k}$ -espacio vectorial. Sea  $S \subseteq V$  un sistema de generadores de  $V$  y  $S \subseteq R \subseteq V$  un conjunto. Demostrar que  $R$  es un sistema de generadores de  $V$ .

(2) Sean  $a, b \in \mathbb{R}$  y sean  $L_1$  y  $L_2$  las rectas en  $\mathbb{R}^3$  dadas por

$$L_1 = \{t(0, a, 1) + (0, 1, 0) : t \in \mathbb{R}\},$$

$$L_2 = \{s(1, b, 1) + (1, 1, 0) : s \in \mathbb{R}\}.$$

Sea  $\Pi$  el plano en  $\mathbb{R}^3$  cuya ecuación implícita es  $x - y + z = 4$ .

- (a) (5 pts.) Encontrar la ecuación paramétrica de  $\Pi$ .
  - (b) (5 pts.) Determinar **todos** los  $a \in \mathbb{R}$  tales que la intersección  $L_1 \cap \Pi$  es el conjunto vacío.
  - (c) (5 pts.) Determinar **todos** los pares  $(a, b) \in \mathbb{R}^2$  tales que las rectas  $L_1$  y  $L_2$  sean perpendiculares.
- (3) Sea  $\mathcal{C} = \{(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}$  la base canónica de  $\mathbb{R}^3$  y sea  $\mathcal{B} = \{1, x, x^2 - x\}$  base de  $\mathbb{R}_3[x]$ . Sea  $U : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}_3[x]$  una transformación lineal tal que

$$[U(u, v, w)]_{\mathcal{B}} = (u - v, 0, w - u).$$

- (a) (5 pts.) Calcular  $U(u, v, w)$ .
  - (b) (5 pts.) Decidir si el polinomio  $p(x) = x + 1$  pertenece a la imagen de  $U$ .
  - (c) (5 pts.) Decidir si  $U$  es inyectiva.
- (4) Sean  $A, B \in M_3(\mathbb{R})$  las siguientes matrices:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 9 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1 & \sqrt{10} & -1 \\ 0 & 4 & 711 \\ 0 & 0 & 9 \end{pmatrix}$$

- (a) (5 pts.) Decidir si existe una matriz  $C \in M_3(\mathbb{R})$  tal que  $C^2 = A$ .
- (b) (5 pts.) Decidir si existe una matriz  $D \in M_3(\mathbb{R})$  tal que  $D^2 = B$ .

(5) Sea  $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  la transformación lineal definida por

$$T(x, y, z) = (x + 2z, 2y, -x + 4z).$$

- (a) (10 pts.) Calcular los autovalores reales de  $T$ .
- (b) (10 pts.) Calcular los autoespacios de los autovalores calculados en el punto anterior.
- (c) (5 pts.) Decidir si  $T$  es diagonalizable.
- (d) (5 pts.) Decidir si  $T$  es biyectiva.

- (6) (5 pts.) Consideramos a  $\mathbb{R}^5$  con la estructura canónica de  $\mathbb{R}$ -espacio vectorial. Sea  $W \subseteq \mathbb{R}^5$  el subespacio vectorial dado por

$$W = \{(a, b, c, d, e) \in \mathbb{R}^5 : a + b + c - 2e = 0, d + e - a - 2b = 0, d + c = e + b\}.$$

Calcular la dimensión de  $W$ .

- (7) (5 pts.) Sea  $A$  la matriz siguiente:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} \in M_2(\mathbb{R}).$$

Sea  $L_A : M_2(\mathbb{R}) \rightarrow M_2(\mathbb{R})$  la transformación lineal dada por

$$L_A(B) = AB.$$

Calcular  $\det(L_A)$ .

1(a)	1(b)	1(c)	1(d)	2(a)	2(b)	2(c)	3(a)
5	5	5	5	0	0	0	5

3(b)	3(c)	4(a)	4(b)	5(a)	5(b)	5(c)	5(d)
5	5	0	0	10	10	5	5

6	7	Total	Nota
0	0	55	6

**Recordar:** Si  $\mathbb{k}$  es un cuerpo y  $n \in \mathbb{N}$ , se denota por  $\mathbb{k}_n[x]$  al espacio vectorial de polinomios de grado menor que  $n$  con coeficientes en  $\mathbb{k}$ , es decir

$$\mathbb{k}_n[x] = \{p(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \cdots + a_{n-1}x^{n-1} : a_i \in \mathbb{k}\}.$$

Este espacio vectorial tiene dimensión  $n$ .