

信号与系统特性判别

信号与系统特性判别

信号特性的判别

系统特性的判别

奇异信号

冲激函数的性质

阶跃函数

卷积的性质

有限长度卷积

希尔伯特变换

傅里叶

傅里叶级数的性质

傅里叶变换

傅里叶变换性质

信号变换后最高频率

傅里叶常用变换对

补充周期冲激串的傅里叶变换

sa函数全时域积分

方波与三角变换对

信号的频域分析

无失真传输系统

线性相位系统与系统的群时延

求解频率响应表达式

采样与内插

采样定理

拉普拉斯变换

拉斯变换的性质

拉斯变换表

右边信号

左边信号

收敛域

收敛域的取值问题：

右边信号

左边信号

通过LTI系统之后

收敛域与信号因果稳定关系

零极点图

全通系统

最小相位系统

复指数信号的LTI响应

LTI系统的框图描述

框图的三种形式

梅森公式

系统函数转化为微分方程

信号中电路题综合

电路中各物理量关系式

从s域看电路中各物理量关系

无初始条件下的简单替换

电容与电感在s域的等价模型

网孔电流法

Z变换

Z变换性质

Z变换常用变换对

长除法
使用Z变换求DFT与DFS
系统稳定性的判别
劳斯-赫尔维茨准则
离散傅里叶变换
信号震荡频率
频谱
三角波卷积三角波

信号特性的判别

周期性: $f(t) = f(T + t)$ 或 $f[n] = f[n + N]$

- 对于T, 无特别要求。对于N, 要求N是非零正整数

系统特性的判别

- $h(t)$ <冲激响应> 是 $\delta(t)$ 的系统响应, $\delta(t)$ 只在 $t=0$ 时有值

线性: 输入 $x(t) = ax_1(t) + bx_2(t)$, 输出 $y(t) = ay_1(t) + by_2(t)$

- 已知一组 $x_1(t), y_1(t)$ 求 $x_2(t)$ 或 $y_2(t)$
- 这种题的关键就是: 线性 \leftrightarrow 输入之间的关系 = 输出之间的关系
- 由线性特性有: 输入信号的线性组合与输出信号的线性组合形式一样!!!

时不变性: 输入 $x(t) = x_1(t - t_0)$, 输出 $y(t) = y_1(t - t_0)$

- 对于分段的信号, 如果时移改变了其分段区域, 也视为时变

因果性: 输出只取决于此时和此前的输入

- $(t+1)$ 是未来, $(t-1)$ 是过去
- 如果 $h(t)u(t) = h(t)$, 则是因果

无记忆性: 输出只取决于此时的输入

稳定性: 输入有界, 输出有界

可逆性: 输入不同, 输出不同

- $h(t) * h_{inv}(t) = \delta(t)$
- $h[n] * h_{inv}[n] = \delta[n]$

奇异信号

冲激函数的性质

在图上画冲激信号的时候, 向上标正强度, 向下标负强度
对信号突变(跳跃)处求导时会有冲激出现

①尺度变换： $\delta(at - t_0) = \frac{1}{|a|} \delta(t - \frac{t_0}{a})$

②筛选特性： $\int_{-\infty}^{+\infty} f(t) \delta(t - t_0) dt = f(t_0)$

③由①② $\Rightarrow \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) \delta(at - t_0) dt = \frac{1}{|a|} f(\frac{t_0}{a})$

④冲激信号的能量：
$$\begin{cases} \int_{-\infty}^{\infty} \delta(at - t_0) dt = \frac{1}{|a|} \\ \int_{-\infty}^{\infty} \delta(f(t)) dt = 0; \Delta = b^2 - 4ac \leq 0; \\ \int_{-\infty}^{\infty} \delta(f(t)) dt = \frac{2}{\sqrt{\Delta}}; \Delta = b^2 - 4ac > 0; \end{cases}$$

⑤将④推广到更一般： $\int_{-\infty}^{+\infty} f(t) \delta(g(t)) dt = f(g^{-1}(0)) \cdot \delta(g(t))$ 的能量

⑥冲激偶： $\int_{-\infty}^{+\infty} f(t) \delta'(t - t_0) dt = -f'(t_0)$

⑦ $f(t) \delta'(t - t_0) = f(t_0) \delta'(t - t_0) - f'(t_0) \delta(t - t_0)$ (乘积函数的导数)

阶跃函数

用阶跃函数去表示分段函数

$$u(t) * u(t) = tu(t)$$

$$u[n] * u[n] = (n+1)u[n+1]$$

$$\int_{-\infty}^t u(\tau - a) d\tau = (t - a) \cdot u(t - a)$$

卷积的性质

- 交换率： $y(t) = x(t) * h(t) = h(t) * x(t)$
- 分配律： $y(t) = x(t) * \{h_1(t) + h_2(t)\} = x(t) * h_1(t) + x(t) * h_2(t)$
- 结合律： $y(t) = x(t) * h_1(t) * h_2(t) = x(t) * \{h_1(t) * h_2(t)\}$

相关函数的卷积表示

- $r(t) = f_1(-t) * f_2(t)$

1. 熟记卷积公式

2. 熟悉卷积公式的逆用

$$\text{卷积公式} \begin{cases} f(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(\tau) \cdot h(t - \tau) d\tau = \int_{-\infty}^{+\infty} h(\tau) \cdot h(t - \tau) dt \\ f[n] * h[n] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} f[k] * h[n - k] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} h[k] f[n - k] \end{cases}$$

卷积逆用：

$$\sum_{k=-\infty}^n f[k] = f[n] * u[n] \quad \left\{ \sum_{k=0}^n f[k] \right\} \cdot u[n] = \{f[n] \cdot u[n]\} * u[n]$$

$$\left\{ \sum_{k=0}^n x[k] \cdot h[n - k] \right\} \cdot u[n] = \{x[n] \cdot u[n]\} * \{h[n] \cdot u[n]\}$$

$$\int_{-\infty}^t f(\tau) d\tau = f(t) * u(t) \quad \left\{ \int_0^t f(\tau) d\tau \right\} u(t) = [f(t) \cdot u(t)] * u(t)$$

$$\left\{ \int_0^t x(\tau) \cdot h(t - \tau) d\tau \right\} u(t) = \{x(t) \cdot u(t)\} * \{h(t) \cdot u(t)\}$$

$$\text{时移特性} \begin{cases} f(t - t_0) * h(t - t_1) = y(t - t_0 - t_1) \\ f[n - n_0] * h[n - n_1] = y[n - n_0 - n_1] \end{cases}$$

$$\text{尺度变换} : x(at) * h(at) = \frac{1}{|a|} y(at)$$

有限长度卷积

有限卷积和的快速解法

注意一点就是：最后的结果中n=0的位置，利用的就是卷积的时移特性判断。

原理实际上就是z变换。

其中长度为L,M的两组序列相卷积，最后得到的**序列长度最大**为L+M-1

 image-20220731101543290

希尔伯特变换

$$x(t) \leftrightarrow \hat{x}(t) = x(t) * \frac{1}{\pi t}$$

傅里叶

傅里叶级数的性质

傅里叶级数FS：

- 均方逼近

$$\begin{cases} x(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k e^{jk\omega_0 t} \\ a_k = \frac{1}{T} \int_T x(t) e^{-jk\omega_0 t} dt \end{cases}$$

离散傅里叶级数DFS：

$$x[n] = \sum_{k=\langle N \rangle} a_k e^{jk\Omega_0 n}$$

$$a_k = \frac{1}{N} \sum_{n=\langle N \rangle} x[n] e^{-jk\Omega_0 n}$$

$\sum_{k=\langle N \rangle}$: 表示一个周期里的累加

	周期信号	傅里叶级数系数
信号	$f(t)$	a_k
共轭信号	$f^*(t)$	a_k^*
实数信号	$f(t)$	$a_k = a_{-k}^*$
实数偶信号	$f(t) = f(-t)$	$a_k = a_{-k} \quad a_k = a_k^*$
实数奇信号	$f(t) = -f(-t)$	$a_k = -a_{-k} \quad a_k = -a_k^*$
时移	$f(t - t_0)$	$e^{-jk\omega_0 t_0} a_k$
时间反转	$f(-t)$	a_{-k}
时域尺度变换	$f(at)$	a_k
时域相乘	$f(t)g(t)$	$\sum_{l=-\infty}^{+\infty} a_l b_{k-l}$

- 离散帕斯瓦尔定理是功率相等
- 连续帕斯瓦尔定理是能量相等

帕斯瓦尔定理：
$$\frac{1}{T} \int_T |x(t)|^2 dt = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} |a_k|^2$$

使用FT求FS

取一个周期的图像使用写出 $X(\omega)$ 然后用 $\omega = k\omega_0$ 代替

$$X(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt \quad a_k = \frac{\omega_0}{2\pi} X(jk\omega_0)$$

傅里叶变换

- 模与相角

傅里叶变换FT:

$$\begin{cases} x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} d\omega \\ X(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{-j\omega t} dt \end{cases}$$

离散傅里叶变换DFT:

$$X(\Omega) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n] e^{-j\Omega n}$$

$$x[n] = \frac{1}{2\pi} \int_{2\pi} X(\Omega) e^{j\Omega n} d\Omega$$

傅里叶变换性质

- 时同频异

$$\text{线性} : a_1 f_1(t) + a_2 f_2(t) \leftrightarrow a_1 F_1(\omega) + a_2 F_2(\omega)$$

$$\text{时移特性} : f(t - t_0) \leftrightarrow e^{-j\omega t_0} F(j\omega)$$

$$\text{频移特性} : e^{j\omega_0 t} f(t) \leftrightarrow F(\omega - \omega_0)$$

$$\text{尺度变换} : f(at) \leftrightarrow \frac{1}{|a|} F\left(\frac{\omega}{a}\right)$$

$$\text{共轭对称性} : (\text{和 } FS \text{ 完全一样})$$

$$f(t) \text{ 是实信号} : F(\omega) = F^*(-\omega) \quad F(-\omega) = F^*(\omega)$$

$$f(t) \text{ 是实偶信号} : F(\omega) = F(-\omega) = F^*(\omega) \quad F(\omega) \text{ 实偶}$$

$$f(t) \text{ 是实奇信号} : F(\omega) = -F(-\omega) = -F^*(\omega) \quad F(\omega) \text{ 虚奇}$$

$$\text{实信号 } f(t) \text{ 的偶部} : \text{Re}\{F(\omega)\}$$

$$\text{实信号 } f(t) \text{ 的奇部} : j\text{Im}\{F(\omega)\}$$

$$\text{对偶性} : F(t) \leftrightarrow 2\pi f(-\omega)$$

$$\text{时域卷积} : f(t) * h(t) \leftrightarrow F(\omega)H(\omega)$$

$$\text{时域微分} : \frac{d^n f(t)}{dt^n} \leftrightarrow (j\omega)^n F(\omega)$$

$$\text{时域积分} : \int_{-\infty}^t f(\tau) d\tau \leftrightarrow \frac{F(\omega)}{j\omega} + \pi F(0)\delta(\omega)$$

$$\text{帕斯瓦尔定理} : \int_{-\infty}^{+\infty} |f(t)|^2 dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} |F(\omega)|^2 d\omega$$

$$\text{幅度调制特性} : f_1(t)f_2(t) \leftrightarrow \frac{1}{2\pi} F_1(\omega) * F_2(\omega)$$

$$\text{频域微分} : (-jt)^n f(t) \leftrightarrow \frac{d^n F(\omega)}{d\omega^n}$$

$$\text{频域积分} : \frac{f(t)}{-jt} + \pi f(0)\delta(t) \leftrightarrow \int_{-\infty}^{\omega} F(\theta) d\theta$$

信号变换后最高频率

记信号 $x(t)$ 和 $g(t)$ 的最高频率分别为 ω_x, ω_g

则 $x(at)$ 的最高频率 : $\omega = a\omega_x$

$x(t) \cdot g(t)$ 的最高频率 : $\omega = \omega_x + \omega_g$

$x(t) * g(t)$ 的最高频率 : $\omega = \min\{\omega_x, \omega_g\}$

傅里叶常用变换对

$$\delta(t) \leftrightarrow 1 \xrightarrow{\text{微分特性}} \delta^n(t) \leftrightarrow (j\omega)^n$$

$$\delta(t) \leftrightarrow 1 \xrightarrow{\text{积分特性}} u(t) \leftrightarrow \frac{1}{j\omega} + \pi\delta(\omega)$$

$$u(t) \leftrightarrow \frac{1}{j\omega} + \pi\delta(\omega) \xrightarrow{\text{sgn}(t)=-u(-t)+u(t)} \text{sgn}(t) \leftrightarrow \frac{2}{j\omega}$$

$$\delta(t) \leftrightarrow 1 \xrightarrow{\text{对偶特性}} 1 \leftrightarrow 2\pi\delta(\omega)$$

$$1 \leftrightarrow 2\pi\delta(\omega) \xrightarrow{\text{频移特性}} e^{j\omega_0 t} \leftrightarrow 2\pi\delta(\omega - \omega_0)$$

$$e^{j\omega_0 t} \leftrightarrow 2\pi\delta(\omega - \omega_0) \xrightarrow{\text{欧拉公式}} \sin(\omega_0 t) = \frac{1}{2j}(e^{j\omega_0 t} - e^{-j\omega_0 t}) \leftrightarrow \frac{\pi}{j}(\delta(\omega - \omega_0) - \delta(\omega + \omega_0))$$

$$e^{j\omega_0 t} \leftrightarrow 2\pi\delta(\omega - \omega_0) \xrightarrow{\text{欧拉公式}} \cos(\omega_0 t) = \frac{1}{2}(e^{j\omega_0 t} + e^{-j\omega_0 t}) \leftrightarrow \pi(\delta(\omega - \omega_0) + \delta(\omega + \omega_0))$$

$$e^{-\alpha t}u(t), \text{Re}\{\alpha\} > 0 \leftrightarrow \frac{1}{j\omega + \alpha} \xrightarrow{\text{频域微分特性}} te^{-\alpha t}u(t) \leftrightarrow \frac{1}{(j\omega + \alpha)^2}$$

$$e^{-\alpha|t|}, \text{Re}\{\alpha\} > 0 \leftrightarrow \frac{2\alpha}{\omega^2 + \alpha^2}$$

$$g_\tau(t) = \begin{cases} A, & |t| < \frac{\tau}{2} \\ 0, & |t| > \frac{\tau}{2} \end{cases} \leftrightarrow A\tau \text{Sa}\left(\frac{\omega\tau}{2}\right) \xrightarrow{\text{对偶特性}} \frac{1}{2\pi} A\omega_c \text{Sa}\left(\frac{\omega_c t}{2}\right) \leftrightarrow g_{\omega_c}(\omega) = \begin{cases} A, & |\omega| < \frac{\omega_c}{2} \\ 0, & |\omega| > \frac{\omega_c}{2} \end{cases}$$

$$\text{周期信号: } f(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k e^{jk\omega_0 t} \leftrightarrow 2\pi \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k \delta(\omega - k\omega_0)$$

补充周期冲激串的傅里叶变换

$$f(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(t - kT) \leftrightarrow F(j\omega) = \frac{2\pi}{T} \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(\omega - k\frac{2\pi}{T})$$

$$f(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} (-1)^k \delta(t - kT) \leftrightarrow F(j\omega) = \frac{2\pi}{T} \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \{1 - (-1)^k\} \delta(\omega - k\frac{2\pi}{T})$$

sa函数全时域积分

$$1. \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sin(\omega_c t)}{t} dt = \pi$$

$$2. \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sin^2(\omega_c t)}{t^2} dt = \pi \omega_c$$

$$3. \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sin^3(\omega_c t)}{t^3} dt = \frac{3}{4} \pi \omega_c^2$$

$$4. \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sin^4(\omega_c t)}{t^4} dt = \frac{2}{3} \pi \omega_c^3$$

![[iPad-FT 1.png|800]]

方波与三角变换对

$$g_\tau(t) = \begin{cases} 1, & |t| < \tau \\ 0, & |t| > \tau \end{cases} \leftrightarrow 2 \frac{\sin(\omega\tau)}{\omega}$$

$$g(t) = k \frac{\sin \omega_c t}{t} \Rightarrow G(j\omega) = \begin{cases} k\pi, & |\omega| < \omega_c \\ 0, & \text{其他} \end{cases}$$

$$x(t) = k \left(\frac{\sin \omega_c t}{t} \right)^2 \Rightarrow X(j\omega) = \begin{cases} a|\omega| + b, & |\omega| < 2\omega_c \\ 0, & \text{其他} \end{cases}$$

$$a = -\frac{\pi}{2}k \quad b = \omega_c \pi k$$

$$x(t) = \begin{cases} a|t| + b, & |t| < 2\tau \\ 0, & \text{其他} \end{cases} \Rightarrow X(j\omega) = -4a \cdot \frac{\sin^2(\tau\omega)}{\omega^2}$$

频域梯形变换对

$$f(t) = k \frac{\sin(\omega_1 t) \sin(\omega_2 t)}{t^2} \quad \text{其中: } \omega_1 \geq \omega_2$$

$$F(j\omega) = \begin{cases} k\pi\omega_2 & |\omega| < \omega_1 - \omega_2 \\ -\frac{k\pi}{2}|\omega| + \frac{k\pi(\omega_1 + \omega_2)}{2} & \omega_1 - \omega_2 \leq |\omega| \leq \omega_1 + \omega_2 \\ 0 & \text{其他} \end{cases}$$

信号的频域分析

无失真传输系统

$$h(t) = K\delta(t - t_0) \leftrightarrow H(\omega) = Ke^{-j\omega t_0}$$

$$|H(\omega)| = K \quad \varphi_H(\omega) = -\omega t_0$$

也就是无失真系统的幅频特性曲线是常数直线，相频特性曲线是过原点的斜线。

线性相位系统与系统的群时延

- 系统相频特性曲线是关于 ω 的线性函数称为线性相位系统

$$\varphi_H(\omega) = -\omega\tau_0 \quad \tau_0 \text{为常数}$$

很明显无失真系统是线性相位系统

色散：系统对于信号的不同频率具有不同的延时的现象

群时延 $\tau(\omega)$

$$\tau(\omega) = -\frac{d\varphi_H(\omega)}{d\omega}$$

求解频率响应表达式

幅度响应表达式

graph TB

分别求分子和分母的模值表达式-->分子模除以分母的模

相频响应表达式

graph TB

分别求分子和分母的tan表达式-->分 ω 的取值象限确定分子分母对应的arc表达式-->分子arc式-分母arc式

根据复数坐标确定其所在象限并以此限定 $\angle H(j\omega)$ 的范围

- $\tan(\angle H(j\omega)) = \omega$
![[Pasted image 20221116124850.png|800]]
- $\tan(\angle H(j\omega)) = \frac{1}{\omega}$
![[Pasted image 20221116124249.png|800]]
- $\tan(\angle H(j\omega)) = \frac{\omega}{\omega^2 - a}$
![[Pasted image 20221116124658.png|800]]

采样与内插

对信号进行采样

从时域分析：

冲激信号的特性： $f(t)\delta(t-\tau) = f(\tau)\delta(t-\tau)$

$$\therefore \text{若有周期冲激串信号} : p(t) = \sum_{l=-\infty}^{\infty} \delta(t - lT_s)$$

$$\text{一系列间隔 } T_s \text{ 的 } f(t) \text{ 的冲激 } y(t) = f(t)p(t) = \sum_{l=-\infty}^{\infty} f(lT_s)\delta(t - lT_s)$$

从频域分析：

对于周期信号的 FT ,应该先求 FS :

$$a_k = \frac{1}{T_s} \int_T p(t) e^{-jk\omega_0 t} dt = \frac{1}{T_s} \int_T \sum_{l=-\infty}^{\infty} \delta(t - lT_s) e^{-jk\omega_0 t} dt$$

$$= \frac{1}{T_s} \sum_{l=-\infty}^{\infty} \int_T \delta(t - lT_s) e^{-jk\omega_0 t} dt = \frac{1}{T_s}$$

$$\therefore p(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k e^{jk\omega_s t} = \frac{1}{T_s} \sum_{k=-\infty}^{+\infty} e^{jk\omega_s t}$$

$$P(\omega) = \frac{2\pi}{T_s} \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(\omega - k\omega_s)$$

时域相乘,频域卷积性质

$$Y(\omega) = \frac{1}{2\pi} F(\omega) * P(\omega) = \frac{1}{T_s} \sum_{k=-\infty}^{+\infty} F(\omega - k\omega_s)$$

所以可以看出, 采样之后的频谱是无穷次原始信号==周期分之一倍==频移之后的叠加。

采样定理

奈奎斯特采样定理:

- 采样频率 $\omega_s \geq 2\omega_0$

带通采样定理:

- $\frac{2\omega_H}{m} \leq \omega_s \leq \frac{2\omega_L}{m-1}$ $m = \lceil \frac{\omega_H}{B} \rceil$, B 为频谱带宽, ω_L, ω_H 分别为最低与最高频率
- 当信号最低频率为0时, 带通采样定理 \Leftrightarrow 奈奎斯特采样定理

对信号进行内插

- 只需要 $\frac{\omega_s}{2}$ 截至频率的滤波器就可以还原信号 $x(t)$
内插公式

$$x(t) = \sum_{l=-\infty}^{\infty} f(lT_s) \text{sinc}\left[\frac{\pi(t - lT_s)}{T_s}\right]$$

从频域上看, 当 $k=0$ 时, 其恰好只是大小为原频谱的 $\frac{1}{T}$ 倍。所以如果使用一个恰当的低通滤波器就可以将原信号恢复出来。

$$H(\omega) = \begin{cases} T_s, & |\omega| < \frac{\omega_s}{2} \\ 0, & |\omega| > \frac{\omega_s}{2} \end{cases} \quad X(\omega) = H(\omega)Y(\omega)$$

频域相乘, 时域卷积: $x(t) = h(t) * y(t) = h(t) * f(t)p(t)$

$$= T_s \frac{\sin(\frac{\omega_s t}{2})}{\pi t} * \sum_{l=-\infty}^{\infty} f(lT_s) \delta(t - lT_s)$$

$$= T_s \sum_{l=-\infty}^{\infty} f(lT_s) \frac{\sin(\frac{\omega_s(t-lT_s)}{2})}{\pi(t-lT_s)}$$

$$= \sum_{l=-\infty}^{\infty} f(lT_s) \text{sinc}(\frac{\omega_s(t-lT_s)}{2})$$

$$= \sum_{l=-\infty}^{\infty} f(lT_s) \text{sinc}[\frac{\pi(t-lT_s)}{T_s}]$$

拉普拉斯变换

- 表达式一定要带上收敛域

$$F(s) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-st} dt$$

$$f(t) = \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-j\infty}^{\sigma+j\infty} F(s) e^{st} ds$$

拉斯变换的性质

- 时同频异!!!

这里只列举几种常用性质

$$\text{时移性质: } f(t - t_0) \quad \leftrightarrow \quad e^{-st_0} F(s)$$

$$\text{频移性质: } f(t)e^{s_0 t} \quad \leftrightarrow \quad F(s - s_0)$$

$$\text{尺度变换: } f(at) \quad \leftrightarrow \quad \frac{1}{|a|} F\left(\frac{s}{a}\right)$$

$$\text{时域卷积: } f(t) * h(t) \quad \leftrightarrow \quad F(s)H(s)$$

$$\text{时域微分: } \frac{df(t)}{dt} \quad \leftrightarrow \quad sF(s) \quad \text{对于双边成立}$$

$$\text{时域积分: } \int_{-\infty}^t f(\tau) d\tau \quad \leftrightarrow \quad \frac{1}{s} F(s)$$

$$s\text{域微分: } -tf(t) \quad \leftrightarrow \quad \frac{dF(s)}{ds}$$

$$\text{初值定理: } f(0^+) = \lim_{t \rightarrow 0^+} f(t) = \lim_{s \rightarrow \infty} sF(s) \quad 0\text{时刻无冲激}$$

$$\text{终值定理: } f(\infty) = \lim_{t \rightarrow \infty} f(t) = \lim_{s \rightarrow 0} sF(s) \quad sF(s)\text{收敛域包含虚轴}$$

拉斯变换表

右边信号

可以看到，只要知道最简单的冲激变换对，加上一些性质就可以推出所有的变换对关系。以下都是右边信号的变换对。

$$\delta(t) \leftrightarrow 1 \xrightarrow{\text{时移性质}} \delta(t - t_0) \leftrightarrow e^{-st_0}$$

$$\delta(t) \leftrightarrow 1 \xrightarrow{\text{积分性质}} u(t) \leftrightarrow \frac{1}{s}$$

$$u(t) \leftrightarrow \frac{1}{s} \xrightarrow{\text{频域微分}} tu(t) \leftrightarrow \frac{1}{s^2}$$

$$u(t) \leftrightarrow \frac{1}{s} \xrightarrow{\text{频移性质}} e^{s_0 t} u(t) \leftrightarrow \frac{1}{s - s_0}$$

$$e^{-b|t|} = e^{-bt} u(t) + e^{bt} u(-t)$$

$$e^{s_0 t} u(t) \leftrightarrow \frac{1}{s - s_0} \xrightarrow{\text{频移性质}} e^{-b|t|} \leftrightarrow \frac{-2b}{s^2 - b^2} \quad -b < \sigma < b$$

$$\cos \omega t = \frac{1}{2} \{e^{j\omega t} + e^{-j\omega t}\}$$

$$\sin \omega t = \frac{1}{2j} \{e^{j\omega t} - e^{-j\omega t}\}$$

$$e^{s_0 t} u(t) \leftrightarrow \frac{1}{s - s_0} \xrightarrow{\text{欧拉公式}} \cos(\omega t) u(t) \leftrightarrow \frac{s}{s^2 + \omega^2}$$

$$e^{s_0 t} u(t) \leftrightarrow \frac{1}{s - s_0} \xrightarrow{\text{欧拉公式}} \sin(\omega t) u(t) \leftrightarrow \frac{\omega}{s^2 + \omega^2}$$

左边信号

利用尺度的变换的特例 : $f(-t) \leftrightarrow F(-s)$

$$u(-t) \leftrightarrow -\frac{1}{s}$$

$$u(-t) \leftrightarrow -\frac{1}{s} \xrightarrow{\text{频移性质}} e^{s_0 t} u(-t) \leftrightarrow -\frac{1}{s - s_0}$$

补全一些不常见的拉斯变换

$$\sum_{k=0}^{\infty} \delta(t - kT) \leftrightarrow \frac{1}{1 - e^{-sT}} \quad \sigma > 0$$

$$\sum_{k=0}^{+\infty} (-1)^k \delta(t - kT) \leftrightarrow \frac{1}{1 + e^{-sT}} \quad \sigma > 0$$

$$\sum_{k=0}^{\infty} u(t - kT) \leftrightarrow \frac{1}{s(1 - e^{-sT})} \quad \sigma > 0$$

$$|\sin \pi t| \cdot u(t) = \sin \pi t \{u(t) - u(t - 1)\} * \sum_{k=0}^{+\infty} \delta(t - k)$$

![[Pasted image 20221104162823.png]]

收敛域

- 如果 $H(s)$ 是有理式，则收敛域不包含任何极点
- 如果 $f(t)$ 是时限信号且绝对可积，则收敛域是全 s 域

收敛域的取值问题：

右边信号

- 极点实部的右侧

左边信号

- 极点实部的左侧

通过LTI系统之后

- 通过LTI系统之后系统的输出信号 $y(t)$ 收敛域一定包含输入信号 $x(s)$ 的收敛域和 $H(s)$ 收敛域的交集

收敛域与信号因果稳定关系

- 收敛域位于最右侧极点的右侧 \Rightarrow 右边信号为因果信号
- 收敛域包含虚轴 \Rightarrow 信号稳定

零极点图

- 极点可以是复数根，所以不要使用函数作图判断
- 实数信号的零极点共轭出现

全通系统

- 零极点关于虚轴一一对称

$$\text{形如: } H(s) = \frac{(s + a_1)(s - a_2)}{(s - a_1)(s + a_2)}$$

最小相位系统

- 零极点都位于 s 的左半平面

$$H(s) = \frac{N(s)}{(s + a_1)(s + a_2)(s + a_3)} \quad a_i > 0$$

复指数信号的LTI响应

$$x(t) = e^{s_0 t}$$

$$y(t) = \begin{cases} e^{s_0 t} H(s_0) & s_0 \text{ 位于 } H(s) \text{ 收敛域内} \\ \text{不存在} & s_0 \text{ 不在 } H(s) \text{ 收敛域内} \end{cases}$$

LTI系统的框图描述

- 不要在表达式中出现常数项，如果出现，就将其合并到某一有理式项当中
- 框图转换成流图的方法

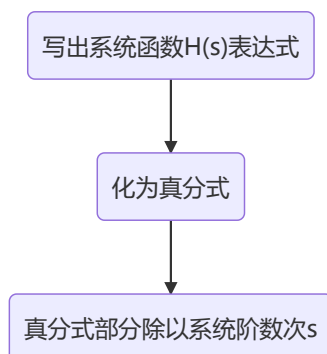
1. 将加法器合并之后画成节点
2. 小方框都改写成横线箭头，其方框内容重写到箭头上
3. 反馈支路画成曲线，其它支路画成直线。箭头不再线段尾端而是在线段中间

框图的三种形式

直接：H(s)直接当做整体画框图

级联：H(s)表示为两个部分相乘，各部分单独画框图，一路相连

并联：H(s)表示为两个部分相加，各部分单独画框图，分出n路，最后汇合为一



![[Pasted image 20221104172505.png]]

梅森公式

- 对于 Δ_k 只要和第k条前向通路有任何联系的回路都要去掉

$$H(s) = \frac{1}{\Delta} \sum_{k=1}^n p_k \Delta_k$$

n : 从 $x(t) \rightarrow y(t)$ 的单向路径条数

$$\Delta = 1 - \sum L_a + \sum L_b L_c - \sum L_d L_e L_f + \cdots$$

$\sum L_a$: 所有单独回路增益之和; $\sum L_b L_c$: 两个互不接触的回路增益乘积之和

$\sum L_d L_e L_f$: 三个互不接触的回路增益乘积之和

p_k : 第k条从 $x(t) \rightarrow y(t)$ 的单向路径的总增益

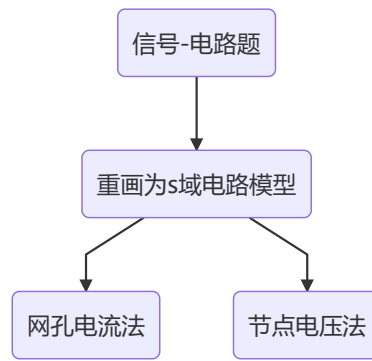
$\Delta_k = \Delta - (\Delta \text{中与第} k \text{条通路有接触的部分})$

系统函数转化为微分方程

- N(s): 方程右侧，与输入相应
- D(s): 方程左侧，与输出相应

$$H(s) = \frac{N(s)}{D(s)}$$

信号中电路题综合



电路中各物理量关系式

$$\begin{cases} v_R(t) = R \cdot i_R(t) \\ v_L(t) = L \frac{di_L(t)}{dt} \\ v_C(t) = \frac{1}{C} \int_{-\infty}^t i_C(t) dt \end{cases}$$

从s域看电路中各物理量关系

$$\begin{cases} V_R(s) = R \cdot I_R(s) \\ V_L(s) = sL \cdot I_L(s) - L \cdot i_L(0^-) \\ V_C(s) = \frac{1}{sC} \cdot I_C(s) + \frac{v_c(0^-)}{s} \end{cases}$$

$$\begin{cases} I_R(s) = \frac{1}{R} \cdot V_R(s) \\ I_L(s) = \frac{1}{sL} \cdot V_L(s) + \frac{i_L(0^-)}{s} \\ I_C(s) = sC \cdot V_C(s) - C \cdot v_c(0^-) \end{cases}$$

无初始条件下的简单替换

$$R_c = \frac{1}{sC} \quad R_L = sL$$

电容与电感在s域的等价模型

并联等价适合节点分析法

串联等价适合网孔分析法

![[Pasted image 20221105154319.png]]

![[Pasted image 20221105154336.png]]

网孔电流法

- 以网孔的电流为待求量
- 电路中独立网孔的数量=方程的数量
- 所有网孔选择同一个方向，同顺时针或同逆时针

核心公式

- 自回路电阻×自回路电流-互回路电阻×互回路电流=电压提升值
- 电压提升：由“-”→“+”流过电压源为提升值

z变换

z变换表达式由于常写作负幂次，所以要特别注意在零极点图原点处可能出现的零点

$$F(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} f[n]z^{-n}$$
$$f[n] = \frac{1}{2\pi j} \oint F(z)z^{n-1}dz$$

筛除非整数倍的点

$$f[m] = f[m] \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} e^{-\frac{2\pi}{M}jmk}$$

表示只有 $m = kM \quad k = 0, \pm 1, \dots$ 的点非零

z变换性质

时移性质： $f[n - n_0] \leftrightarrow z^{-n_0} F(z)$

z域尺度变换： $z_0^n f[n] \leftrightarrow F(\frac{z}{z_0})$

时域反转特性： $f[-n] \leftrightarrow F(\frac{1}{z})$

时域展宽特性： $f_1[n] \leftrightarrow F(z^N)$

$$f_1[n] = \begin{cases} f[\frac{n}{N}], & n \text{ 为 } N \text{ 的整数倍} \\ 0, & \text{其他} \end{cases}$$

时域卷积特性： $f[n] * h[n] \leftrightarrow F(z)H(z)$

时域差分： $f[n] - f[n - 1] \leftrightarrow (1 - z^{-1})F(z)$

时域累加： $\sum_{m=-\infty}^n f[m] \leftrightarrow \frac{1}{1 - z^{-1}} F(z)$

z域微分性质： $-nf[n] \leftrightarrow z \frac{dF(z)}{dz}$

初值定理： $f[n_0] = \lim_{z \rightarrow \infty} [z^{n_0} F(z)], \quad f[n] = 0, n < n_0$

终值定理： $f[\infty] = \lim_{z \rightarrow 1} [(1 - z^{-1})F(z)], \quad (1 - z^{-1})F(z) \text{ 收敛域包含单位圆}$

z变换常用变换对

$$1 \leftrightarrow \delta[n] \quad \text{时域累加} \Rightarrow \frac{1}{1-z^{-1}} \leftrightarrow u[n]$$

$$\frac{1}{1-z^{-1}} \leftrightarrow u[n] \quad \text{z域尺度变换} \Rightarrow \frac{1}{1-az^{-1}} \leftrightarrow a^n u[n]$$

$$\frac{1}{1-az^{-1}} \leftrightarrow a^n u[n] \quad \text{频域微分性质} \Rightarrow \frac{z^{-1}}{(1-az^{-1})^2} \leftrightarrow na^{n-1} u[n]$$

$$\frac{z^{-1}}{(1-az^{-1})^2} \leftrightarrow na^{n-1} u[n] \quad \text{时移特性} \Rightarrow \frac{1}{(1-az^{-1})^2} \leftrightarrow (n+1)a^n u[n+1]$$

$$1 \leftrightarrow \delta[n] \quad \text{时移特性} \Rightarrow z^{-n_0} \leftrightarrow \delta[n-n_0]$$

$$\frac{1}{1-e^{j\Omega}z^{-1}} \leftrightarrow e^{j\Omega n} u[n] \quad \text{欧拉公式} \Rightarrow \frac{1-\cos(\Omega)z^{-1}}{1-2\cos(\Omega)z^{-1}+z^{-2}} \leftrightarrow \cos(\Omega n) u[n]$$

$$\frac{1}{1-e^{-j\Omega}z^{-1}} \leftrightarrow e^{-j\Omega n} u[n] \quad \text{欧拉公式} \Rightarrow \frac{\sin(\Omega)z^{-1}}{1-2\cos(\Omega)z^{-1}+z^{-2}} \leftrightarrow \sin(\Omega n) u[n]$$

长除法

$$F(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} f[n]z^{-n}$$

$$F(z) = \dots f[-n]z^n + \dots f[-1]z + f[0] + f[1]z^{-1} + \dots f[n]z^{-n} \dots$$

可以看到如果我们使用长除法将F(z)写成了一堆关于z的幂次表达式，则其前系数与函数值是一一对应的，对于有限值点的求解将十分便捷。

不同情况下的长除

- ==右降左升==
- 右边信号：将被除数和除数写做降幂形式
- 左边信号：将被除数和除数写做升幂形式

使用Z变换求DFT与DFS

求DFT：

Tips : z变换的收敛域包含单位圆 \Rightarrow 其离散傅里叶变换存在

$$\textcircled{1} \text{做该函数的Z变换} : F(z) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} f[n]z^{-n}$$

$$\textcircled{2} \text{令} z = e^{j\Omega} \Rightarrow F(e^{j\Omega}) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} f[n]e^{-j\Omega n}$$

求DFS：

$$\textcircled{1} \text{取一个周期的函数做z变换} : F(z) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} f[n]z^{-n}$$

$$\textcircled{2} \text{令} z = e^{jk\Omega_0}, \text{并除} N \text{得} : a_k = \frac{1}{N} \sum_{k=\langle N \rangle} f[n]e^{-jk\Omega_0 n}$$

系统稳定性的判别

1. 对于连续时间系统, 拉斯变换收敛域包含虚轴

$$h(t) \text{ 绝对可积 } \int_{-\infty}^{+\infty} |h(t)| dt < +\infty$$

2. 对于离散时间系统, z变换收敛域包含单位圆

$$h[n] \text{ 绝对可和 } \sum_{-\infty}^{+\infty} |h[n]| < +\infty$$

$$\text{系统稳定} \Leftrightarrow \begin{cases} \text{离散时间系统: 收敛域包含单位圆} \\ \text{连续时间系统: 收敛域包含虚轴} \end{cases}$$

劳斯-赫尔维茨准则

- 前提要求特征多项式各个系数为正

关键字:

系统特征多项式

劳斯-赫尔维茨准则

双线性变换

1. 系统特征多项式: 系统函数的分母部分 $D(s)$ 或 $D(z)$, 要求正幂次

2. 对于拉斯变换 $D(s) = a_n s^n + a_{n-1} s^{n-1} + \dots + a_0$

$$\begin{array}{cccc} a_n & & a_{n-2} & a_{n-4} & \dots \\ & a_{n-1} & & a_{n-3} & a_{n-5} & \dots \\ 3. \text{ 写出罗斯 - 霍维茨阵列: } & \begin{array}{|c|c|} \hline a_n & a_{n-2} \\ \hline a_{n-1} & a_{n-3} \\ \hline \end{array} & \begin{array}{|c|c|} \hline a_n & a_{n-4} \\ \hline a_{n-1} & a_{n-5} \\ \hline \end{array} & \dots \\ & a_{n-1} & a_{n-1} & \dots \\ & \dots & \dots & \dots \end{array}$$

一共有 $n+1$ 行, 如果第一列元素不变号, 则系统稳定

对于 Z 变换需要多一步, 先进行双线性变换 $z = \frac{\lambda+1}{\lambda-1}$, 剩余相同

如果第一列出现 0, 用 ϵ 代替该 0, 且 $\epsilon \rightarrow 0^+$

离散傅里叶变换

离散傅里叶级数或变换未必有基波分量!!!

对于正弦信号求解傅里叶级数, 直接用欧拉公式展开

信号震荡频率

信号频率越靠近奇数倍的 π : $\pm\pi, \pm3\pi, \dots$, 其震荡频率越高

信号频率越靠近偶数倍的 π : $0, \pm2\pi, \dots$, 其震荡频率越低

频谱

三角波卷积三角波

$$f(t)=\begin{cases}-|t|+1 & |t|<1 \\ 0 & \text{其它}\end{cases}$$

$$g(t)=f(t)*f(t)=\begin{cases}-\frac{|t|^3}{6}+t^2-2|t|+\frac{4}{3} & 1<|t|<2 \\ \frac{|t|^3}{2}-t^2+\frac{2}{3} & 0<|t|\leq1 \\ 0 & \text{其他}\end{cases}$$

![[Pasted image 20221103175506.png|700]]