**基于双目视觉线结构光测量三维数据系统设计**

**1.设计意义：**

在物体的三维重建过程中，常用的立体视觉测量和激光三角测量都存在着一定的局限性，适用性不强。为了快速获取点云数据更为丰富、精度较高的三维模型，结合两种方法构建了一套扫描式三维测量系统。

**2.测量原理：**