



Московский Государственный Университет им. М.В. Ломоносова
факультет Вычислительной математики и кибернетики
кафедра Суперкомпьютеров и Квантовой информатики

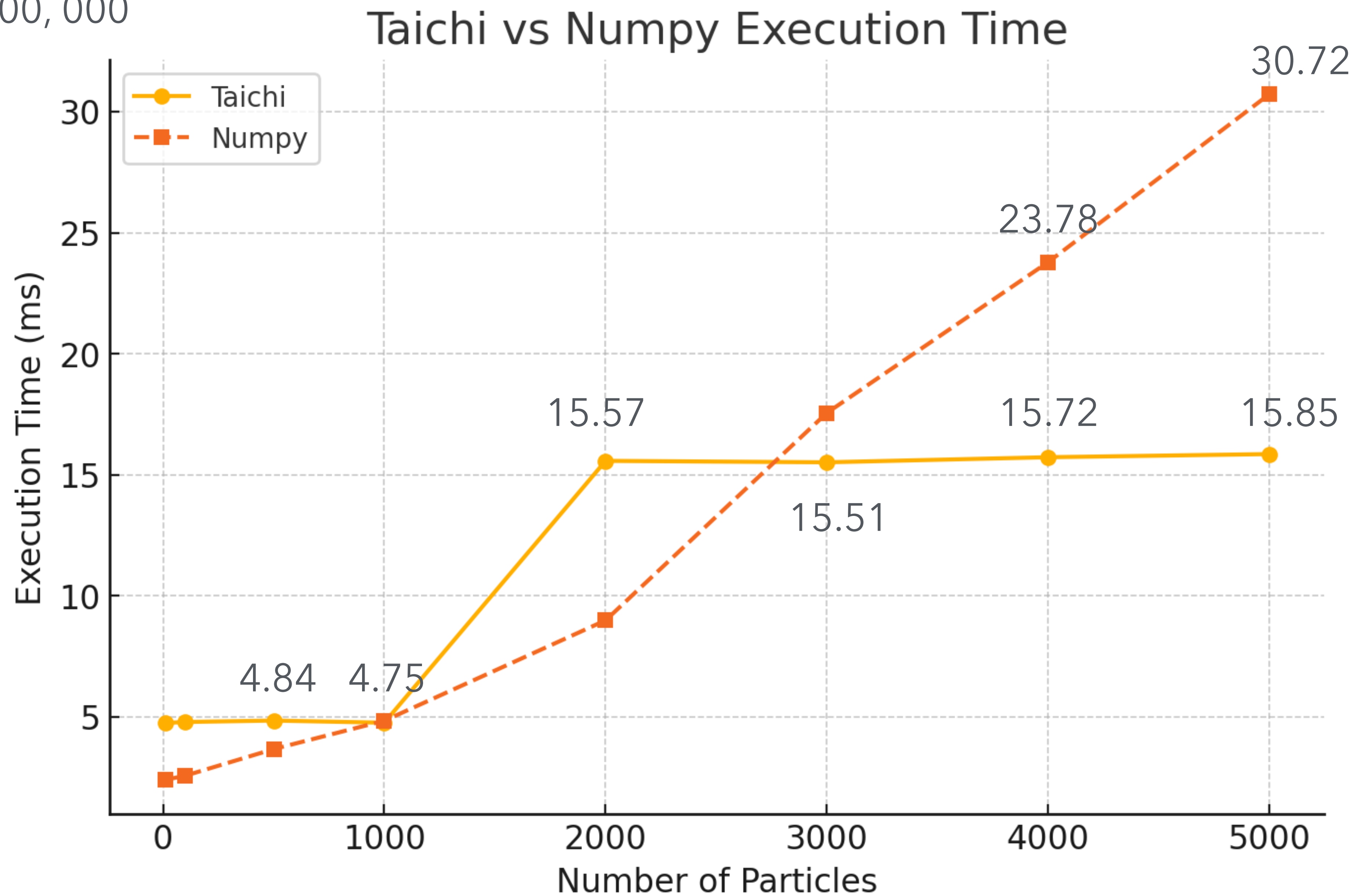


Возможности пакета TaiChi для математического моделирования на современных вычислительных архитектурах

Выполнила:
студентка группы 538, Ши Хуэй

Руководитель:
доцент кафедры СКИ, к.т.н., Русол А.В.

numSteps: 300, 000



```
x = np.zeros((n,nstep+1),float)
```

```
for i in range(nstep):
    dx = np.diff(x[:,i])-l
    F = -C*np.append(0.0, dx) + C*np.append(dx ,0.0) - m*g
    F[0] = F[0] - Cs*x[0,i]*(x[0,i]<0)
    a = F/m
    vx[:,i+1] = vx[:,i] + a*dt
    x[:,i+1] = x[:,i] + vx[:,i+1]*dt
```

Nstep

N			...		
			...		
			...		
			...		
			...		

$-2^{31} \leq \text{Index} < 2^{31} - 1$

```
x = ti.field(dtype=float, shape=(N, nstep + 1))
```

@ti.kernel

```
def substep(i:int):
```

```
    for j in range(N - 1):
```

```
        dx[j] = (x[j + 1, i] - x[j, i]) - l
```

```
    for j in range(N):
```

```
        left = -C * dx[j - 1] if j > 0 else 0.0
```

```
        right = C * dx[j] if j < N - 1 else 0.0
```

```
        contact = -Cs * x[j, i] if j == 0 and x[j, i] < 0.0 else 0.0
```

```
        F[j] = left + right - B * vx[j, i] + contact - m * g
```

```
    for j in range(N):
```

```
        a = F[j] / m
```

```
        vx[j, i + 1] = vx[j, i] + a * dt
```

```
        x[j, i + 1] = x[j, i] + vx[j, i + 1] * dt
```

```
for i in range(nstep):
```

```
    substep(i)
```

Numpy vs Taichi

```
for j in range(n - 1):
    dx[j] = x[j + 1] - x[j] - l

for j in range(n):

    left = np.array([0.0, 0.0, 0.0])
    right = np.array([0.0, 0.0, 0.0])
    contact = np.array([0.0, 0.0, 0.0])

    if j > 0:
        left = -C * dx[j - 1]
    if j < n - 1:
        right = C * dx[j]
    if j == 0 and x[j][1] < 0.0:
        contact = -Cs * x[j]

    F[j] = left + right - B * v[j] + contact - m * np.array([0, 9.8, 0])

for j in range(n):
    a = F[j] / m
    v[j] = v[j] + a * dt
    x[j] = x[j] + v[j] * dt
```

```
@ti.kernel
def substep():
    for j in range(n - 1):
        dx[j] = x[j + 1] - x[j] - ti.Vector([0, l, 0])

    for j in range(n):

        left = ti.Vector([0.0, 0.0, 0.0])
        right = ti.Vector([0.0, 0.0, 0.0])
        contact = ti.Vector([0.0, 0.0, 0.0])

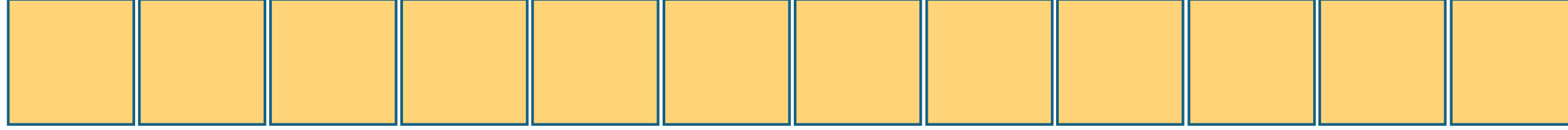
        if j > 0:
            left = -C * dx[j - 1]
        if j < n - 1:
            right = C * dx[j]
        if j == 0 and x[j][1] < 0.0:
            contact = -Cs * x[j]

        F[j] = left + right - B * v[j] + contact - m * ti.Vector([0, 9.8, 0])

    for j in range(n):
        a = F[j] / m
        v[j] = v[j] + a * dt
        x[j] = x[j] + v[j] * dt
```

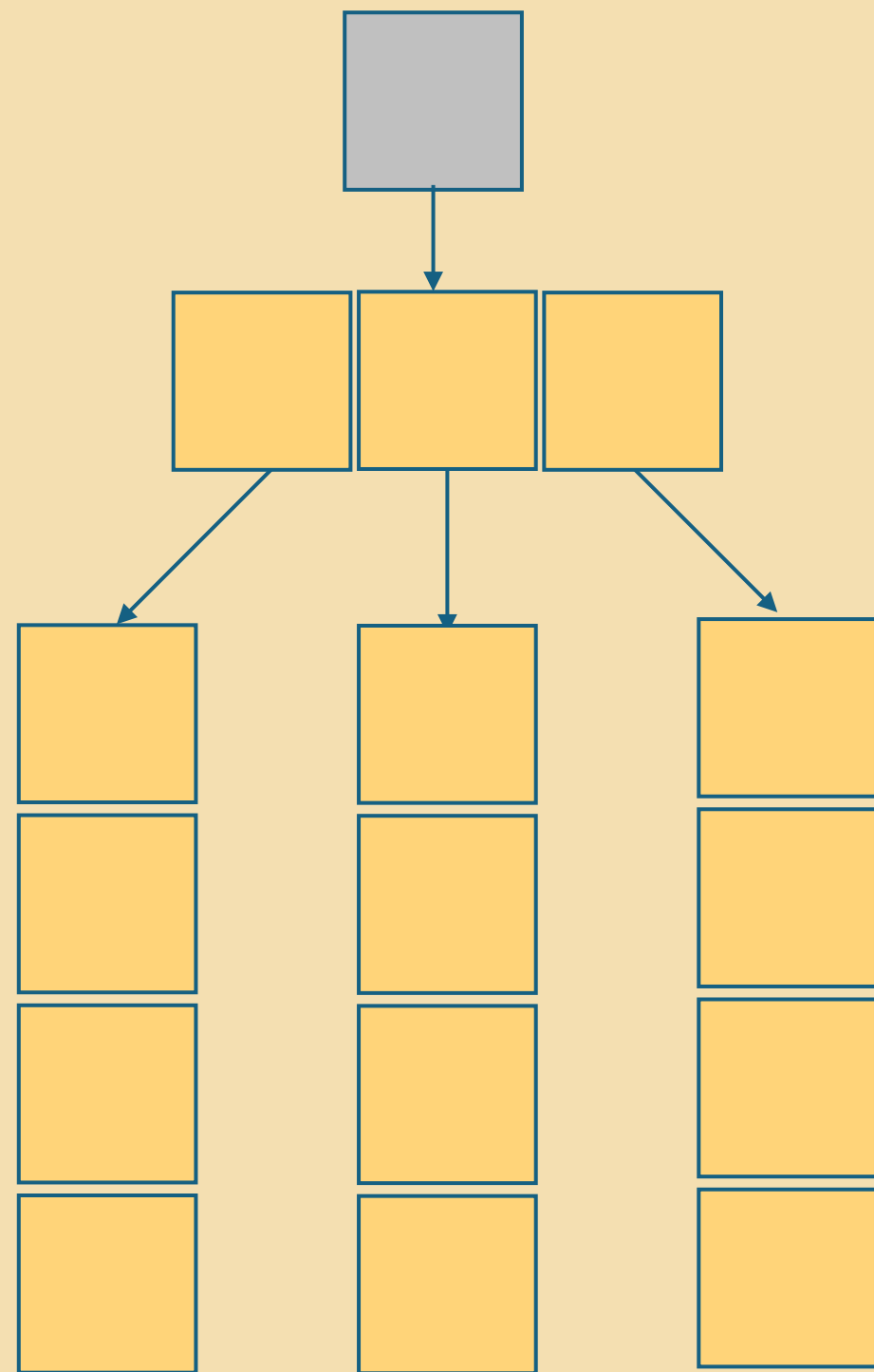
1	cpu_max_num_threads = 1, Block_size = 1	ti.root.dense(ti.i,grid_size).dense(ti.i,block_size)
2	cpu_max_num_threads = 8, Block_size = 16	
3	cpu_max_num_threads = 8, Block_size = 32	
4	cpu_max_num_threads = 16, Block_size = 64	
5	cpu_max_num_threads = 8, Block_size = 16	ti.root.dense(ti.i,grid_size).dense(ti.i,block_size)
6		ti.root.pointer(ti.i,grid_size).dense(ti.i,block_size)
7		ti.Vector.field(n)
8	Numpy	np.array()

ti.Vector

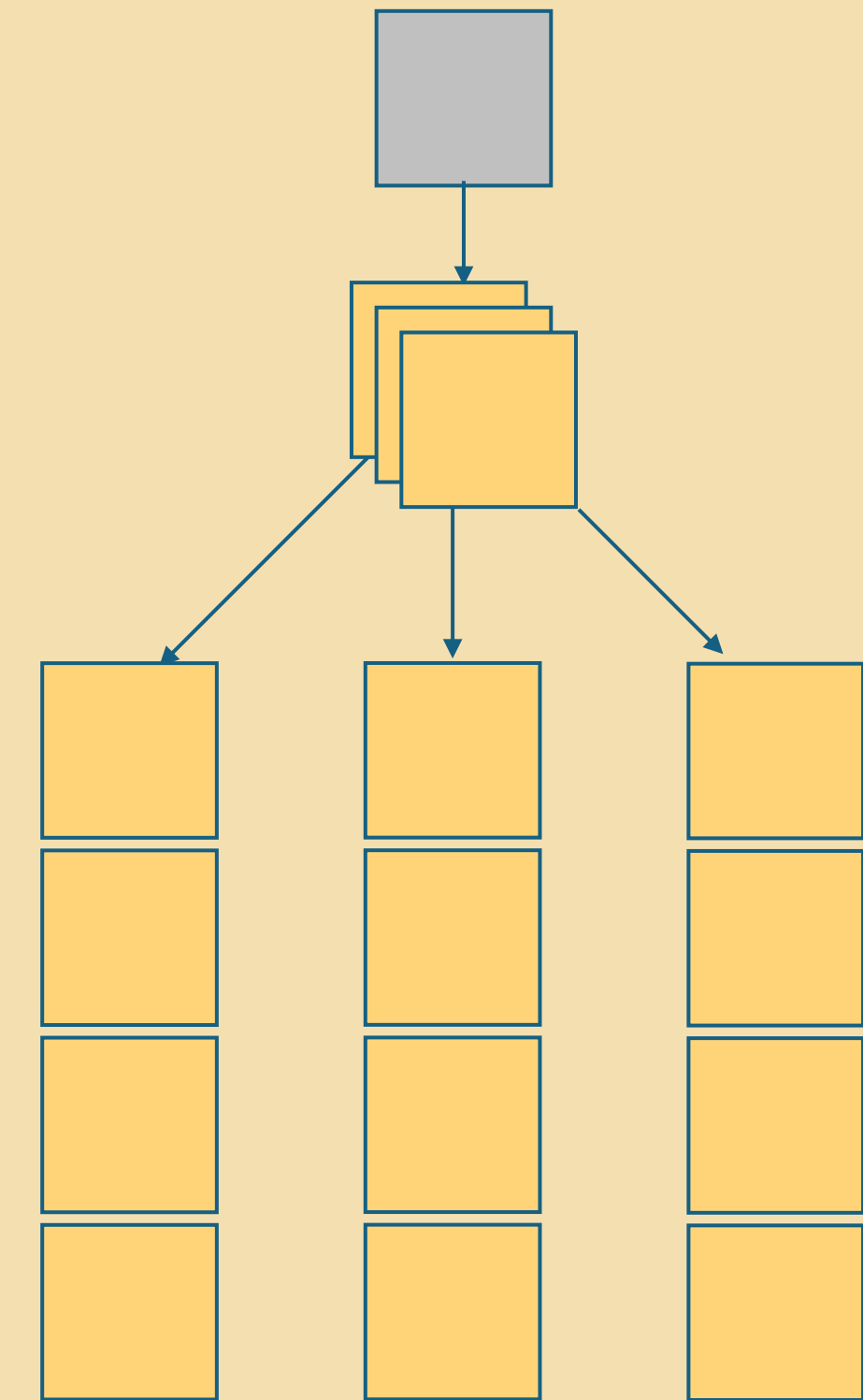


ti.root.pointer(ti.i, grid_size).dense(ti.i, block_size).place(x)

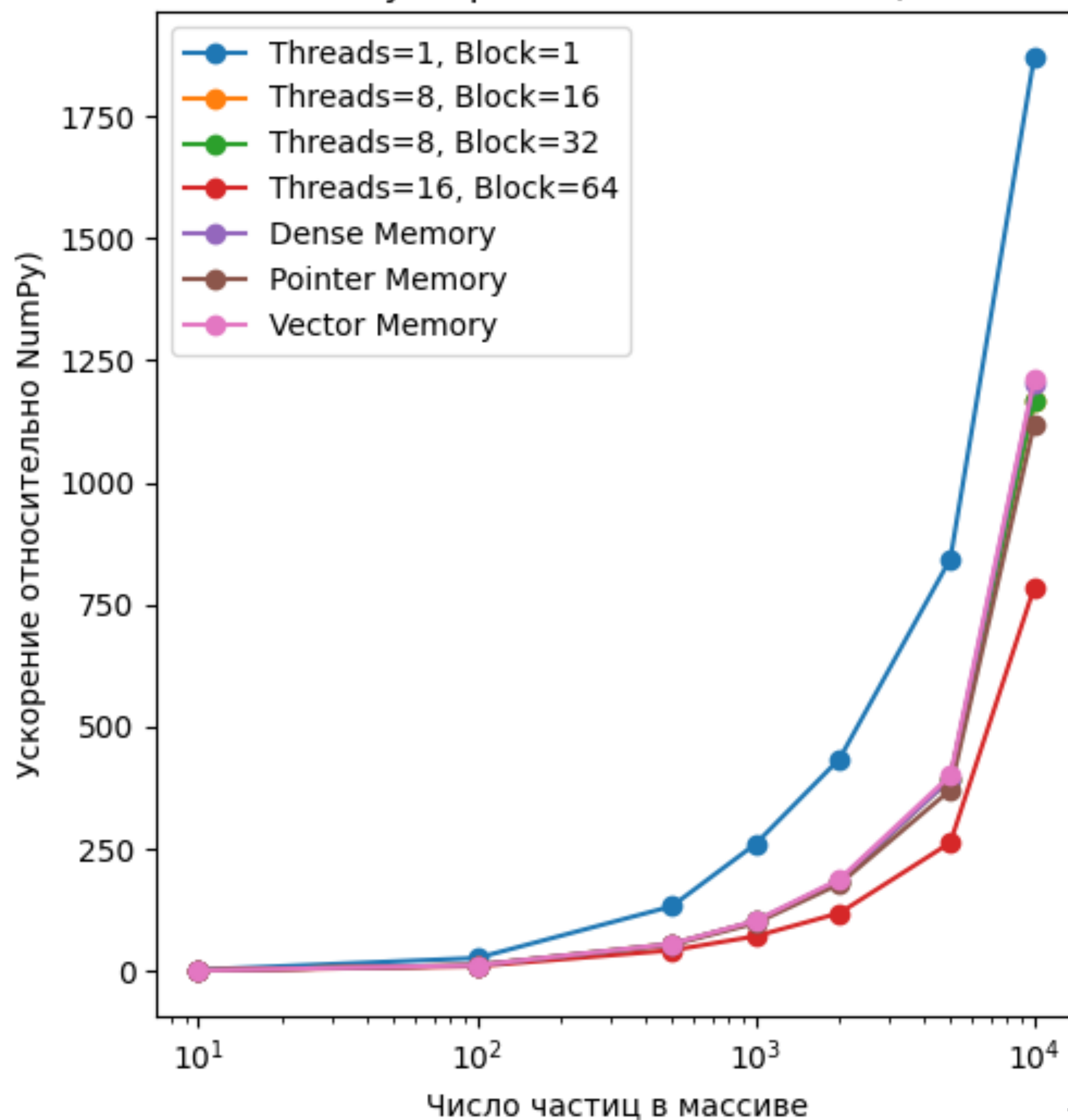
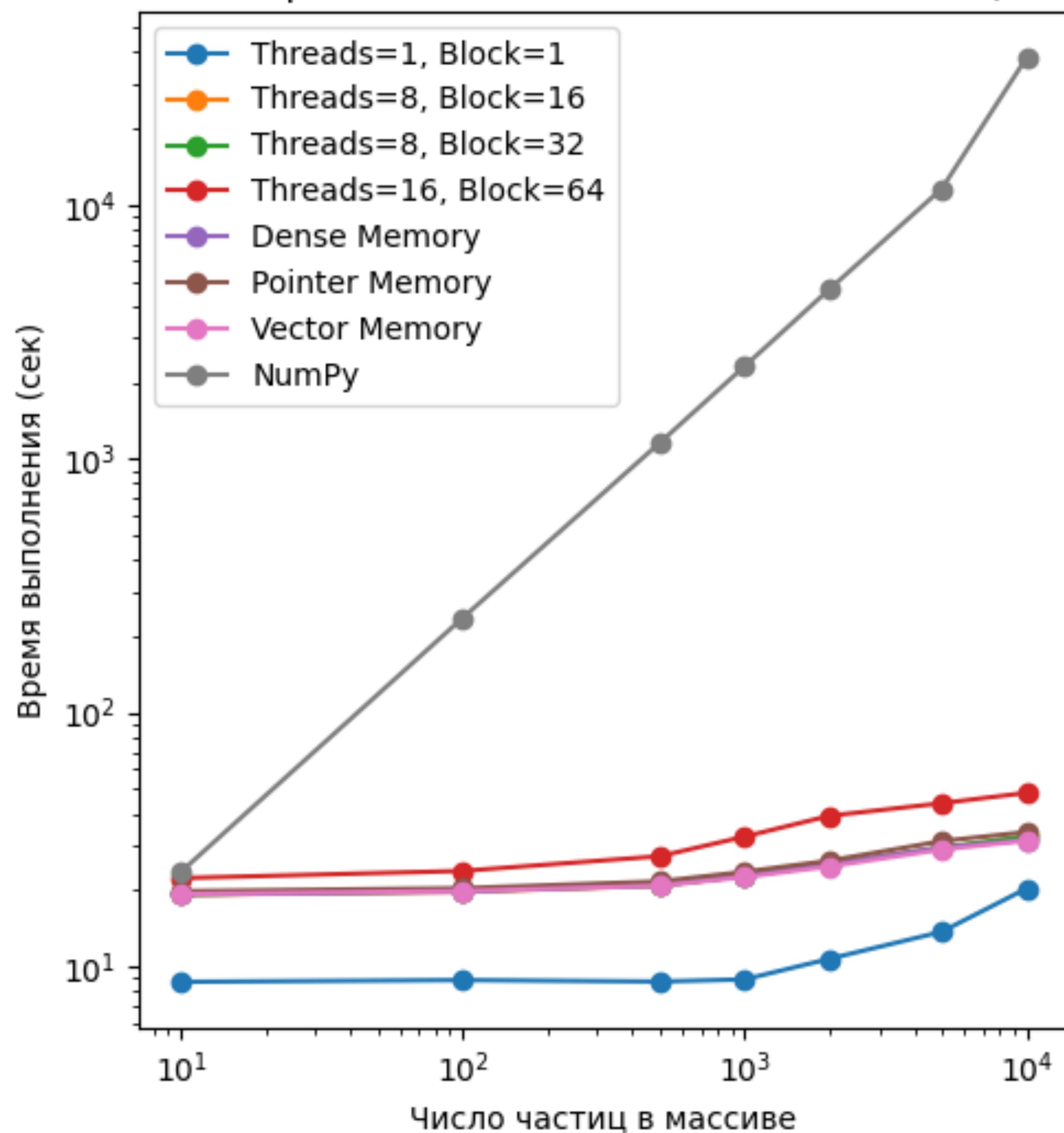
ti.dense



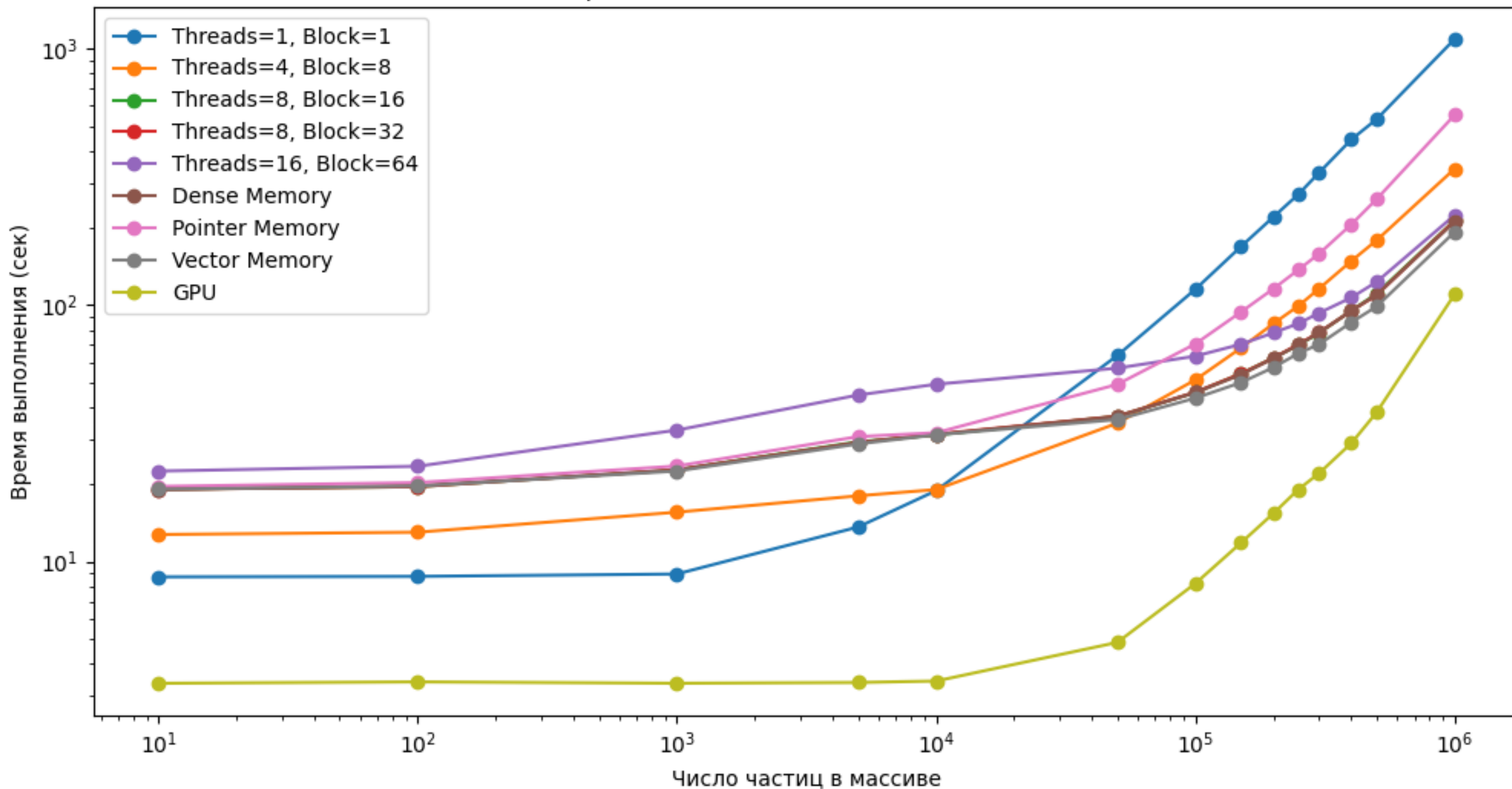
ti.pointer



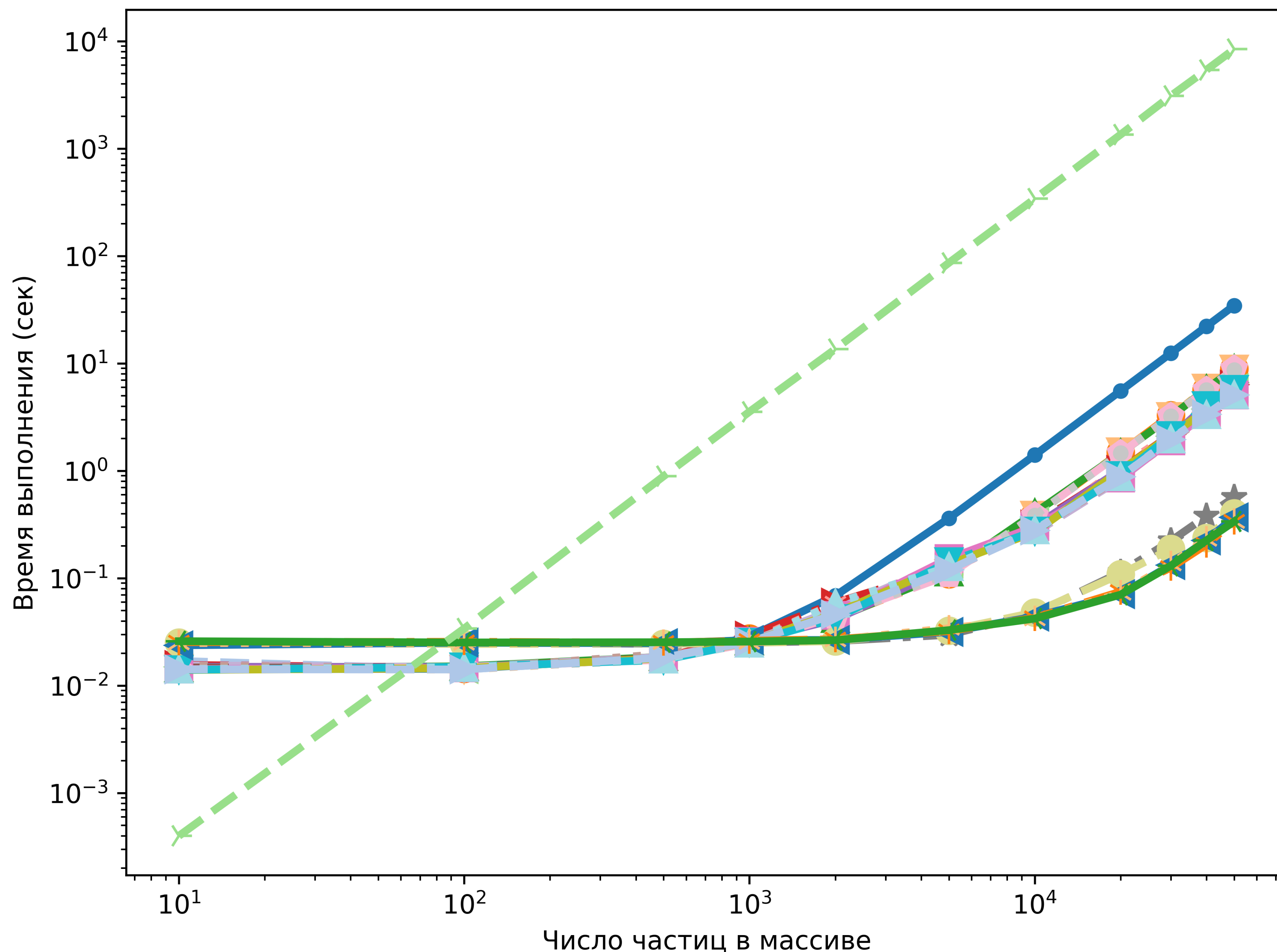
Зависимость времени выполнения от числа частиц в массиве Зависимость ускорения от числа частиц в массиве



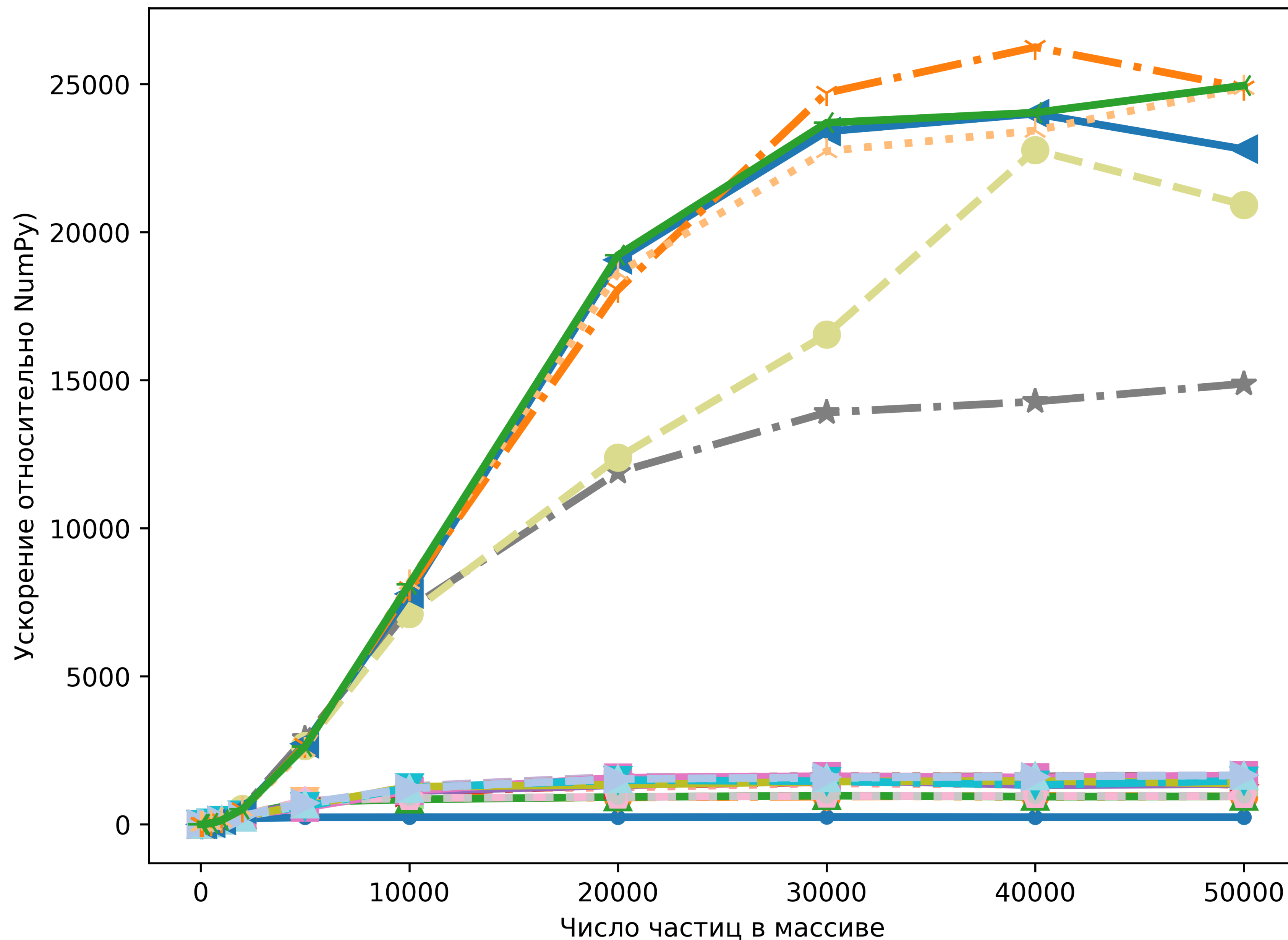
Зависимость времени выполнения от числа частиц в массиве



Зависимость времени выполнения
от числа частиц в массиве



Зависимость ускорения
от числа частиц в массиве



Python Code

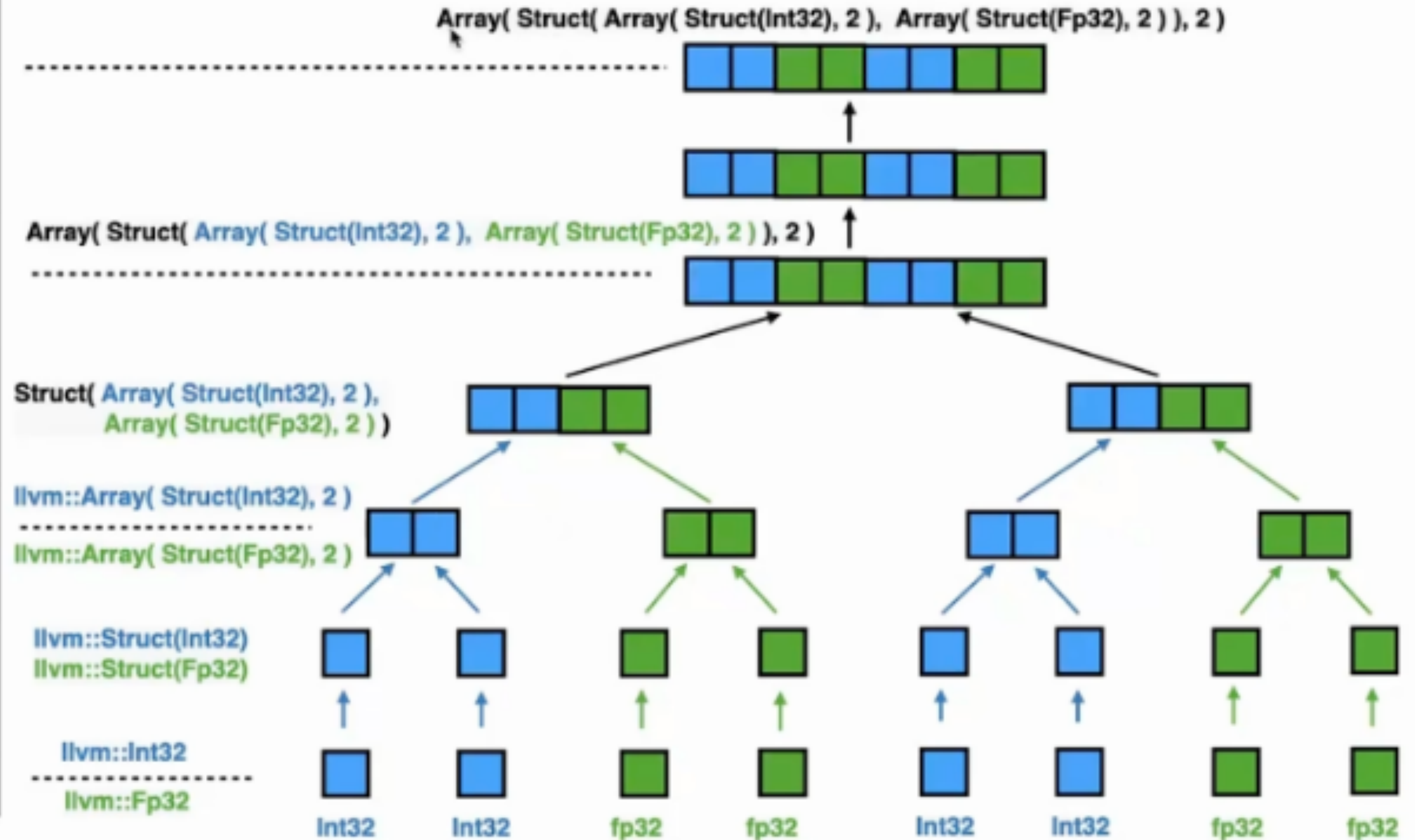
```
x = ti.field(ti.i32)
y = ti.field(ti.f32)
root = ti.root
```

```
common = root.dense(2)
```

```
dense_x = common.dense(2)
dense_y = common.dense(2)
```

```
dense_x.place(x)
dense_y.place(y)
```

SNode Container - Cell



Sparse Field

Sparse Field

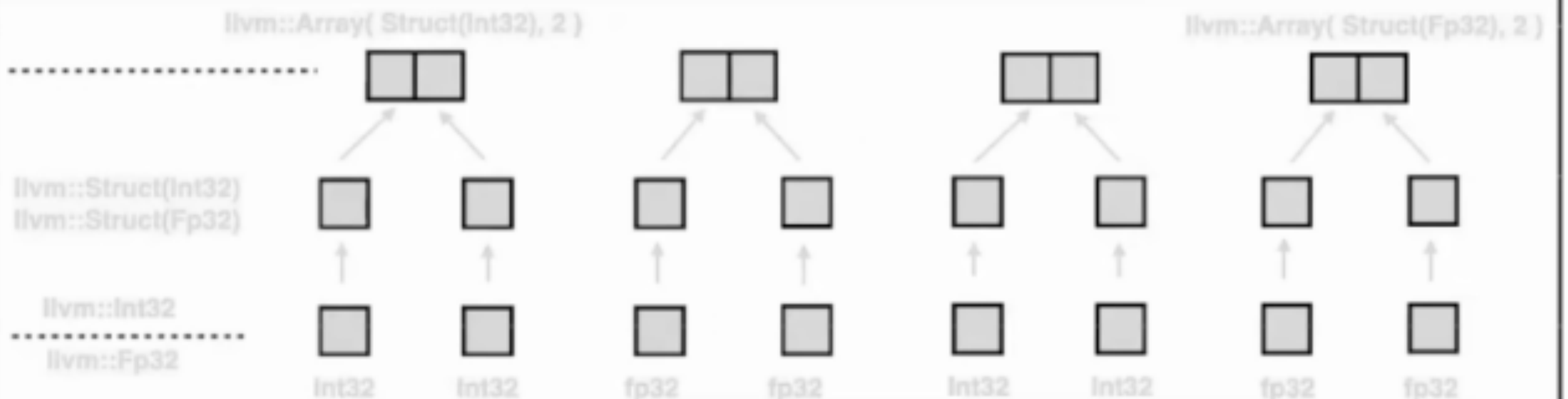
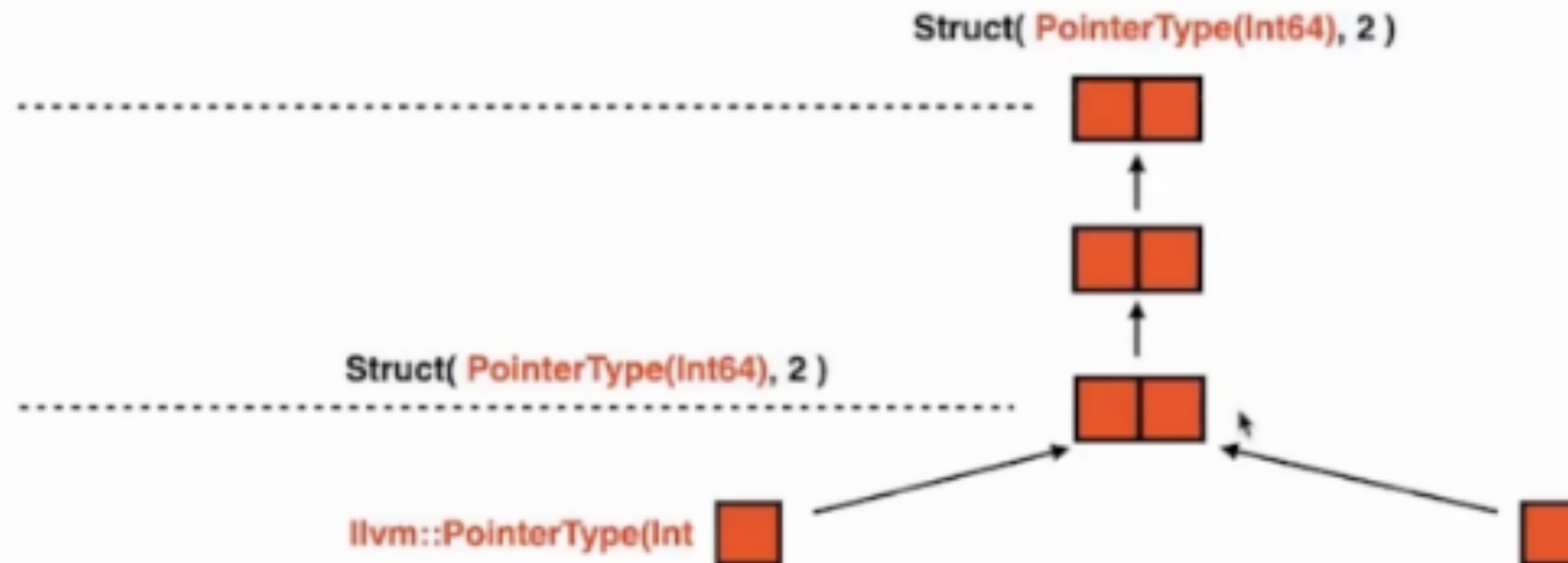
```
x = ti.field(ti.i32)  
y = ti.field(ti.f32)  
root = ti.root
```

common = root.pointer(2)

```
dense_x = common.dense(2)  
dense_y = common.dense(2)
```

```
dense_x.place(x)  
dense_y.place(y)
```

SNode Container - Cell



Спасибо за внимание