

# Krylov子空间算法习题参考答案

2018年1月9日

习题1（课件P29） 试用 $T_m$ 的三对角结构证明：

$$v_{j+1} \in \text{span}\{v_{j-1}, v_j, Av_j\}. \quad (1)$$

特别的请证明如下的三项递推关系：

$$Av_j = \beta_{j+1}v_{j+1} + \alpha_j v_j + \beta_j v_{j-1}. \quad (2)$$

证明： 由 $AV_m = V_m T_m$ 和 $T_m$ 的三对角结构可以得到：

$$Av_j = \beta_{j+1}v_{j+1} + \alpha_j v_j + \beta_j v_{j-1}.$$

从而可以知道：

$$v_{j+1} \in \text{span}\{v_{j-1}, v_j, Av_j\}.$$

习题2（课件P33） 假设 $m = 1, 2, 3, \dots, M$ 时，三对角的Lanczos 矩阵

$$T_m = \begin{pmatrix} \alpha_1 & \beta_2 & & & \\ \beta_2 & \alpha_2 & \beta_3 & & \\ & \ddots & \ddots & \ddots & \\ & & \beta_{m-1} & \alpha_{m-1} & \beta_m \\ & & & \beta_m & \alpha_m \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{m \times m}$$

的LU分解 $T_m = L_m U_m$ 存在。则对于 $m = 2, \dots, m$ 有：

1)  $T_m$ 的LU分解具有双对角形式:

$$T_m = L_m U_m = \begin{pmatrix} 1 & & & & \\ \lambda_2 & 1 & & & \\ & \ddots & \ddots & & \\ & & \lambda_{m-1} & 1 & \\ & & & \lambda_m & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \omega_2 & & & & \\ \eta_2 & \omega_3 & & & \\ & \ddots & \ddots & & \\ & & \eta_{m-1} & \omega_m & \\ & & & \eta_m & \end{pmatrix}.$$

2) 验证 $\lambda_m, \omega_m, \eta_m$ 的递推关系式, 令 $\lambda_1 = 0$ :

$$\omega_m = \beta_m, \quad \lambda_m = \frac{\beta_m}{\eta_{m-1}}, \quad \eta_m = \alpha_m - \lambda_m \omega_m.$$

并证明 $L_m$ 和 $U_m$ 可递归得从 $L_{m-1}$ 和 $U_{m-1}$ 得到:

$$L_m = \left( \begin{array}{c|c} L_{m-1} & 0 \\ \hline 0^T & \lambda_m \end{array} \right), \quad U_m = \left( \begin{array}{c|c} U_{m-1} & 0 \\ \hline 0^T & \eta_m \end{array} \right).$$

3) 证明, 若有:

$$L = \left( \begin{array}{c|c} L' & 0 \\ \hline l^T & 1 \end{array} \right), \quad U = \left( \begin{array}{c|c} U' & y \\ \hline 0^T & \eta \end{array} \right).$$

则可以得到:

$$L^{-1} = \left( \begin{array}{c|c} L'^{-1} & 0 \\ \hline -l^T L'^{-1} & 1 \end{array} \right), \quad U = \left( \begin{array}{c|c} U'^{-1} & -\frac{1}{\eta} U'^{-1} y \\ \hline 0^T & \frac{1}{\eta} \end{array} \right).$$

**证明:** 经过简单的带入计算便可以得到题目1)、2)、3)中结果的正确性。

**习题3 (课件P69)** 考虑如下的矩阵:  $A = I + \alpha B$ , 其中 $B$ 为反对称矩阵  $B^T = -B$ :

1) 证明

$$\frac{(Ax, x)}{(x, x)} = 1, \quad \forall x \neq 0.$$

**证明:** 通过计算我们有:

$$(Bx, x) = (x, B^T x) = -(x, Bx) = -(Bx, x),$$

从而我们有：

$$(Bx, x) = 0, \quad \forall x \neq 0,$$

那么

$$(Ax, x) = (x, x) + \alpha(Bx, x) = (x, x), \quad \forall x \neq 0.$$

2) 验证用Arnoldi 算法算出的 $A$ 的Hessenberg矩阵具有如下的三对角形式：

$$H_m = \begin{pmatrix} 1 & -\beta_2 & & & \\ \beta_2 & 1 & -\beta_3 & & \\ & \ddots & \ddots & \ddots & \\ & & \beta_{m-1} & 1 & -\beta_m \\ & & & \beta_m & 1 \end{pmatrix}.$$

**证明：** 我们有： $H_m = V_m^T A V_m$ ，其中 $V_m^T$ 各列是正交的，那么根据 $A$ 的性质我们有：

$$H_m = V_m^T I V_m + \alpha V_m^T B V_m,$$

而由 $B$ 是一个反对称矩阵可知 $P_m = V_m^T B V_m$ 也是反对称的，从而可以得到：

$$P_{ij} = -P_{ji}, \quad i \neq j, \quad P_{jj} = 0.$$

而由于 $H_m$ 是上Hessenberg矩阵且 $V_m^T I V_m = I_m$ ，那么 $H_m$ 是三对角矩阵，且对角线元素为1，非对角元素满足反对称性质。

3) 利用2) 中的结论解释用CG法求解 $Ax = b$ ，即使 $A$ 不对称，得到的残量也是相互正交的。

**证明：** 由2) 中的结论可知，用Arnoldi 算法算出的 $A$ 的Hessenberg矩阵是一个三对角矩阵。则对于此类矩阵，类似于正定对称阵，可构造对应的D-Lanczos算法，再加上正交和共轭条件就可以得到对应的CG算法，那么其残差满足：

$$r_j = \sigma_m V_{m+1}, \quad \sigma_m \in \mathbb{R},$$

从而我们有：

$$(r_j, r_j) = 0, \quad \forall i \neq j.$$

**习题4 (课件P73)** 若  $r_0 \neq 0$ , 而  $\bar{H}_m \in \mathbb{R}^{(m+1) \times m}$  是由Arnoldi过程得到的上Hessenberg阵:

$$\bar{H}_m = \begin{pmatrix} h_{11} & h_{12} & h_{13} & \cdots & h_{1m} \\ h_{21} & h_{22} & h_{23} & \cdots & h_{2m} \\ & h_{32} & h_{33} & \cdots & h_{3m} \\ & & \ddots & \ddots & \vdots \\ & & & h_{m,m-1} & h_{m,m} \\ & & & & h_{m+1,m} \end{pmatrix}$$

设  $h_{j+1,j} \neq 0$ ,  $j = 1, \dots, m-1$ , 试证:

1)  $\mathcal{K}_m = \text{span}\{v_1, v_2, \dots, v_m\}$  且  $\dim \mathcal{K}_m = m$ ;

**证明:** 可利用数学归纳法证明  $\mathcal{K}_m = \text{span}\{v_1, v_2, \dots, v_m\}$ 。当  $k = 1$  时,  $v_1 = r_0/|r_0|_2$ , 从而  $\mathcal{K}_1 = \text{span}\{v_1\}$ 。假设当  $k < m$  时均成立。那么当  $k = m$  时, 由于  $\mathcal{K}_{m-1} = \text{span}\{v_1, v_2, \dots, v_{m-1}\}$ , 从而存在  $\alpha_j$ ,  $j = 1, 2, \dots, m-1$  使得:

$$A^{m-2}r_0 = \sum_{j=1}^{m-1} \alpha_j v_j, \quad \alpha_{m-1} \neq 0.$$

则我们可以得到:

$$A^{m-1}r_0 = \sum_{j=1}^{m-1} \alpha_j A v_j,$$

而我们有:

$$A v_j = \sum_{i=1}^{j+1} h_{ij} v_i, \quad j = 1, \dots, m-1,$$

从而我们有:

$$A^{m-1}r_0 = \sum_{j=1}^{m-1} \alpha_j \sum_{i=1}^{j+1} h_{ij} v_i \in \text{span}\{v_1, v_2, \dots, v_m\},$$

另一方面, 我们也可以得到:

$$v_m \in \mathcal{K}_m.$$

因此, 我们可以得到:

$$\mathcal{K}_m = \text{span}\{v_1, v_2, \dots, v_m\}.$$

由于 $v_j$ 时相互正交的, 从而 $\dim \mathcal{K}_m = m$ 。

2)  $\bar{H}_m$ 是列满秩的:  $\text{Rank} \bar{H}_m = m$ ;

**证明:** 我们有 $AV_m = V_m H_m$ , 其中 $A$ 非奇异,  $V_m$ 的列相互正交。若 $\bar{H}_m$ 不满足列满秩, 则 $H_m$ 奇异, 从而有非零向量 $y_m$ 使得:

$$H_m y_m = V_m^T A V_m y_m = 0.$$

由于 $V_m$ 列满秩, 从而由上式可以得到 $A V_m y_m = 0$ ; 而 $A$ 非奇异, 从而 $V_m y_m = 0$ ; 而由于 $V_m$ 列满秩, 从而可以得到 $y_m = 0$ , 从而与假设矛盾, 那么 $H_m$ 非奇异, 即  $\bar{H}_m$ 是列满秩的:  $\text{Rank} \bar{H}_m = m$ 。

3) 若 $h_{m+1,m} = 0$ , 且  $A^m r_0 \in \mathcal{K}_m \Rightarrow \mathcal{K}_m = \mathcal{K}_{m+1} = \dots = \mathcal{K}_n$ 。

**证明:** 若 $h_{m+1,m} = 0$ , 则利用Arnoldi方法求到的近似解即为原问题的精确解, 即存在 $m-1$ 次的多项式 $q_{m-1}(x) = \sum_{k=0}^{m-1} c_k x^k$ 满足:

$$x^* = x_0 + q_{m-1}(A)r_0.$$

而我们知道:

$$Ax^* - Ax_0 = b - Ax_0 = r_0,$$

则我们有:

$$r_0 - A p_{m-1}(A)r_0 = r_0 - \sum_{k=1}^m c_{k-1} A^k r_0 = 0,$$

选取 $c_k$ 中非零元素中下标最大的记为 $c_s$ , 则上面等式两边各左乘 $A^{m-s-1}$ , 则可以得到 $A^m r_0 \in \mathcal{K}_m$ , 从而由上面的递归关系式可以进一步得到:

$$\mathcal{K}_m = \mathcal{K}_{m+1} = \dots = \mathcal{K}_n.$$

**习题5 (课件P110)** 假设在GMRES方法中, Arnoldi过程开始时取 $v_1 = Av_0 / \|Av_0\|_2$ , 其中 $v_0 = r_0$ 。此时可用正交化方法生成一组正交基 $\{v_1, v_2, \dots, v_{m-1}\}$ , 则此时的近似解 $x_m$ 可用基底 $\{v_0, v_1, \dots, v_{m-1}\}$ 表出。即 $x_m = x_0 + V_m y_m$ , 其中 $V_m$ 的列向量为 $v_i$ ,  $0 \leq i \leq m-1$ 。

1) 试证明求 $y_m$ 的最小二乘问题的系数矩阵不再是Hessenberg矩阵, 而是上三角阵。

**证明:** 根据题目中的要求, 我们设:

$$v_0 = r_0, \quad v_1 = \frac{Av_0}{\|Av_0\|_2},$$

并依照下面的正交化过程构造 $\mathbf{v}_j$ ,  $j = 2, 3, \dots, m-1$ :

$$\begin{aligned}\mathbf{w}_j &= A\mathbf{v}_j - \sum_{i=1}^j h_{i,j}\mathbf{v}_i, & h_{i,j} &= (A\mathbf{v}_j, \mathbf{v}_i), \\ h_{j+1,j} &= \|\mathbf{w}_j\|_2, \\ \mathbf{v}_{j+1} &= \mathbf{w}_j/h_{j+1,j}.\end{aligned}$$

则我们有:

$$\begin{aligned}A\mathbf{v}_0 &= h_{0,1}\mathbf{v}_1, \\ A\mathbf{v}_j &= \sum_{i=1}^{j+1} h_{j,i}\mathbf{v}_i, \quad j = 1, 2, \dots, m-1.\end{aligned}$$

那么我们有:

$$A\mathbf{V}_m = \bar{\mathbf{V}}_{m+1}\mathbf{H}_m, \quad (3)$$

其中,  $\mathbf{H}_m$  是一个上三角矩阵, 且满足  $h_{ij} = h_{i,j-1}$ ,  $j \geq i$ ; 而  $\bar{\mathbf{V}}_{m+1}$  则是  $\mathbf{V}_{m+1}$  去掉第一列。

而我们得到的近似解为:

$$\mathbf{x}_m = \mathbf{x}_0 + \mathbf{V}_m \mathbf{y}_m,$$

使得它满足下面的最小二乘问题:

$$\|\mathbf{r}_m\|_2 = \|\mathbf{b} - A\mathbf{x}_m\|_2 = \min_{\mathbf{x} \in \mathbf{x}_0 + \mathcal{K}_m} \|\mathbf{b} - A\mathbf{x}\|_2,$$

而我们有:

$$\begin{aligned}\mathbf{b} - A\mathbf{x}_m &= \mathbf{b} - A\mathbf{x}_0 - A\mathbf{V}_m \mathbf{y}_m \\ &= \mathbf{r}_0 - \bar{\mathbf{V}}_{m+1}\mathbf{H}_m \mathbf{y}_m,\end{aligned}$$

由于  $\bar{\mathbf{V}}_{m+1}$  的各列正交, 从而上面的最小二乘问题等价于求解下面的问题:

$$\|\mathbf{r}_m\|_2 = \min_{\mathbf{x} \in \mathbf{x}_0 + \mathcal{K}_m} \|\mathbf{b} - A\mathbf{x}\|_2 = \min_{\mathbf{y} \in \mathbb{R}^m} \|\bar{\mathbf{V}}_{m+1}^T \mathbf{r}_0 - \mathbf{H}_m \mathbf{y}\|_2. \quad (4)$$

由此可知, 求  $\mathbf{y}_m$  的最小二乘问题的系数矩阵不再是 Hessenberg 矩阵, 而是上三角阵。

2) 证明此时残量 $r_m$ 和 $v_1, v_2, \dots, v_{m-1}$ 正交。

**证明：** 根据1) 中的结果可知，我们需要求解(4)中的最小二乘问题。实际上， $H_m$ 是上三角矩阵，对角元素均不为0，从而可逆，则(4)中的最小二乘问题的解为：

$$y_m = H_m^{-1} \bar{V}_{m+1}^T r_0.$$

那么此时残量为：

$$\begin{aligned} r_m &= b - Ax_m = r_0 - \bar{V}_{m+1} H_m y_m \\ &= r_0 - A V_m H_m^{-1} \bar{V}_{m+1}^T r_0 \\ &= r_0 - \bar{V}_{m+1} H_m H_m^{-1} \bar{V}_{m+1}^T r_0 \\ &= r_0 - \bar{V}_{m+1} \bar{V}_{m+1}^T r_0. \end{aligned} \quad (5)$$

则对于任意的 $v_k, k = 1, 2, \dots, m-1$ ，我们有：

$$v_k^T \bar{V}_{m+1} \bar{V}_{m+1}^T = e_k^T \bar{V}_{m+1}^T = (\bar{V}_{m+1} e_k)^T = v_k^T,$$

从而可以得到：

$$v_k^T r_m = v_k^T r_0 - v_k^T r_0 = 0,$$

即此时残量 $r_m$ 和 $v_1, v_2, \dots, v_{m-1}$ 正交。

3) 导出不需要计算近似解 $x_m$ 就能计算残量 $r_m$ 的范数的公式，并写出完整的GMRES算法。

**证明：** 根据2) 中的结果(5)，我们可以得到：

$$r_m = r_0 - \sum_{j=1}^m (r_0, v_j) v_j,$$

则根据 $v_j, j = 1, 2, \dots, m$ 间的正交性，我们可以得到：

$$\|r_m\|_2 = \sqrt{\|r_0\|_2^2 - \sum_{j=1}^m (r_0, v_j)^2}. \quad (6)$$

**GRMES算法：**

1. Compute  $r_0 = b - Ax_0$ , set  $v_0 = r_0$ ;

2. Compute  $h_{1,0} = \|\mathbf{Ar}_0\|_2$ , denote  $\mathbf{v}_1 = \mathbf{Ar}_0/h_{1,0}$ . Then compute  $rr_1 = (\mathbf{v}_0, \mathbf{v}_1)$ ;
3. for  $j = 1, \dots, m-1$  do
4. Compute  $\mathbf{w}_j = \mathbf{A}\mathbf{v}_j$
5. for  $i = 1, \dots, j$  do
6.  $h_{i,j} = (\mathbf{w}_j, \mathbf{v}_i)$
7.  $\mathbf{w}_j = \mathbf{w}_j - h_{i,j}\mathbf{v}_i$
8. end for
9.  $h_{j+1,j} = \|\mathbf{w}_j\|_2$
10. if  $h_{j+1,j} = 0$ , set  $m = j$ , then go to 14;
11.  $\mathbf{v}_{j+1} = \mathbf{w}_j/h_{j+1,j}$
12. Compute  $rr_{j+1} = (\mathbf{v}_0, \mathbf{v}_{j+1})$
13. end for
14. Define the  $m \times m$  upper triangular matrix  $U_m = (u_{ij})$  with  $u_{ij} = h_{i,j-1}$ ;
15. Compute  $\mathbf{y}_m$  as the solution of  $U_m \mathbf{y}_m = \mathbf{Rr} = (rr_1, rr_2, \dots, rr_m)^T$  and set  $\mathbf{x}_m = \mathbf{x}_0 + \mathbf{V}^m \mathbf{y}_m$ .