- 0.4

- 0.2

0.0

	Replay																					
0	o.980	).99	1	0.92	2 1 (	0.12	0.98	0.88	1	1	0.21	0	0.42	1	0.99	0.07	7 0	1	1	0.9	97	
$\vdash$	0.83	1	1	1	1	0.42	).5 <b>1</b>	0.88	1	1	0.18	0	1	1	0.98	0.09	0.64	1	1	0.9	99	
7	0.83	1	1	1	1	0.42	).5 <b>1</b>	0.88	1	1	0.18	0	1	1	0.98	0.09	0.64	1	1	0.9	99	-
m	0.56	).96	1	1	0.5	0.5	0.5	0.7	1	0.77	0.56	0.31	0.620	.98	0.60	0.08	0.5	1	0.5	40.6	8	
4	0.66	).93	1	1	0.98	0.73	0.50	<b>3</b> 8.0	).99	D.96	0.29	0.03	0.96	1	0.94	30.0	0.5	1	0.9	70.9	91	
5	0.660	88.0	1	1	0.97	0.99	0.50	<b>3</b> 8.0	).98	D.97	0.27	0.02	0.98	1	0.88	0.1	0.5	1	0.9	70.9	1	
9	0.64	).94	1	1	0.73	0.35	0.97	0.86	).99	0.98	0.33	0	1	1	0.95	0.01	0.88	1	0.7	50.8	32	
	0.64	).94	1	1	0.73	0.35	0.97	0.86	).99	0.98	0.33	0	1	1	0.95	0.01	0.88	1	0.7	<b>5</b> 0.8	32	-
task 98	0.64	).94	1	1	0.73	0.35	0.97	0.86	).99	D.98	0.33	0	1	1	0.95	0.01	0.88	1	0.7	<b>5</b> 0.8	32	
ig t	0.64	.98	1	1	0.5	0.49	0.50	0.89	1	0.97	0.55	0.16	0.860	.94	D.85	0.04	0.5	1	0.8	90.7	7	
Training 11 10 9	0.65	).98	1	1	0.53	0.31	).5 <b>1</b>	0.87	1	0.98	0.64	0.06	0.960	.99	0.92	0.03	0.5	1	0.9	<b>3</b> 0.7	7	
Tra 11	0.65	).98	1	1	0.53	0.31	).5 <b>1</b>	0.87	1	0.98	0.64	0.06	0.960	.99	0.92	0.03	0.5	1	0.9	30.7	7	
12	0.65	).98	1	1	0.59	0.40	).5 <b>1</b>	0.88	1	0.98	0.51	0	0.97	1	0.93	0.03	0.5	1	0.9	40.8	34	-
13	0.65	).96	1	1	0.54	0.24	).5 <b>1</b>	0.87	1	0.98	0.60	0.04	0.980	.99	0.93	0.04	0.5	1	0.9	20.7	<b>'</b> 5	
14	0.65	).96	1	1	0.54	0.38	0.50	0.88	1	0.89	0.55	0.04	0.960	.99	0.94	0.04	0.5	1	0.9	20.8	33	
15	0.65	).96	1	1	0.55	0.39	0.50	0.87	1	0.95	0.55	0.04	0.950	.99	0.94	0.05	0.5	1	0.9	30.8	35	
16	0.65	).96	1	1	0.55	0.36	).5 <b>1</b>	0.87	1	0.96	0.55	0.04	0.960	.99	0.95	0.04	0.5	1	0.9	3.0	35	
17	0.65	).96	1	1	0.55	0.36	).5 <b>1</b>	0.87	1	0.96	0.55	0.04	0.960	.99	0.95	0.04	0.5	1	0.9	30.8	35	-
18	0.65	.96	1	1	0.55	0.36	0.51	0.87	1	0.96	0.55	0.04	0.960	.99	0.95	0.04	0.5	1	0.9	3.0	35	
19	0.590	.97	1	1	0.51	0.51	0.50	0.88	1	0.89	0.51	0.14	0.780	.91	0.92	0.05	0.5	1	0.9	30.8	88	
	0	1	2	3	4	5	6	7 Ev	8 Val	9 uat	10 ion	11 tas	12 sk	13	14	15	16	17	18	3 19	9	