# Автоматический вывод индуктивных инвариантов программ с алгебраическими типами данных

#### Костюков Юрий Олегович

Научный руководитель: д. т. н., доцент Кознов Дмитрий Владимирович

2024



# Содержание

Обзор предметной области

Постановка задачи

Результаты

Научная новизна

Публикации и выступления

$$x, y := 0, 0$$
while \* do
 $y := y + x$ 
 $x := x + 1$ 
assert $(y \ge 0)$ 

$$\{x = 0 \land y = 0\}$$
while \* do
$$y := y + x$$

$$x := x + 1$$

$$\{y \ge 0\}$$

Как доказать корректность этой тройки Хоара?

$$\{x = 0 \land y = 0\}$$
while \* do
$$y := y + x$$

$$x := x + 1$$

$$\{y \ge 0\}$$

Как доказать корректность этой тройки Хоара?

При помощи *пользовательского* **индуктивного инварианта** arphi

$$x = 0 \land y = 0 \quad \rightarrow \varphi(x, y)$$
$$\varphi(x, y) \land x' = x + 1 \land y' = y + x \quad \rightarrow \varphi(x', y')$$
$$\varphi(x, y) \quad \rightarrow y \ge 0$$

$$\{x = 0 \land y = 0\}$$
while \* do
$$y := y + x$$

$$x := x + 1$$

$$\{y \ge 0\}$$

Как доказать корректность этой тройки Хоара?

При помощи *пользовательского* **индуктивного инварианта**  $\varphi$ 

Пользователь:  $y \ge 0$  — индуктивный инвариант?

$$x = 0 \land y = 0 \quad \rightarrow \varphi(x, y)$$

$$\varphi(x, y) \land x' = x + 1 \land y' = y + x \quad \rightarrow \varphi(x', y')$$

$$\varphi(x, y) \quad \rightarrow y \ge 0$$

$$\{x = 0 \land y = 0\}$$
while \* do
$$y := y + x$$

$$x := x + 1$$

$$\{y > 0\}$$

( Как доказать корректность этой тройки Хоара? )

При помощи *пользовательского* **индуктивного инварианта**  $\varphi$ 

**Пользователь**:  $y \ge 0$  — индуктивный инвариант?

$$VC := \left\{ \begin{array}{ccc} \forall x, y. \Big( x = 0 \land y = 0 & \rightarrow y \ge 0 \\ \forall x, y, x', y'. \Big( y \ge 0 & \land x' = x + 1 \land y' = y + x & \rightarrow y' \ge 0 \\ \forall x, y. \Big( y \ge 0 & \rightarrow y \ge 0 \Big) \end{array} \right.$$

Как доказать корректность этой тройки Хоара?

При помощи *пользовательского* **индуктивного инварианта** arphi

 $oxedsymbol{eta}$ Пользователь:  $y \geq 0$  — индуктивный инвариант?

$$VC \longrightarrow egin{pmatrix} \mathsf{SMT-} & \mathsf{(безопасно)} \\ \mathsf{решатель} & \mathsf{\times} & (\varphi(\overline{\mathsf{x}}) - \mathsf{не} \ \mathsf{инд.} \ \mathsf{инв.}) \end{pmatrix}$$

$$VC := \left\{ \begin{array}{ccc} \forall x, y. \Big( x = 0 \land y = 0 & \rightarrow y \geq 0 \\ \forall x, y, x', y'. \Big( y \geq 0 & \land x' = x + 1 \land y' = y + x & \rightarrow y' \geq 0 \\ \forall x, y. \Big( y \geq 0 & \rightarrow y \geq 0 \Big) \end{array} \right) \land$$

(Как доказать корректность этой тройки Хоара?)

При помощи *пользовательского* **индуктивного инварианта** arphi

 $\left(\mathsf{\Pi}\mathsf{o}\mathsf{льзoвaтeль}\colon y\geq 0$  — индуктивный инвариант?
ight)

 $\mathsf{SMT} ext{-}\mathsf{pemateль} ext{:} \mathsf{Het}, \mathsf{ индуктивность нарушается при } x\mapsto -1$ 

$$VC$$
 — SMT-  $\times$  (безопасно)  $\times$  ( $\varphi(\overline{x})$  — не инд. инв.)

$$VC := \left\{ \begin{array}{ccc} \forall x, y. \Big( x = 0 \land y = 0 & \rightarrow y \geq 0 \\ \forall x, y, x', y'. \Big( y \geq 0 & \land x' = x + 1 \land y' = y + x & \rightarrow y' \geq 0 \\ \forall x, y. \Big( y \geq 0 & \rightarrow y \geq 0 \Big) \end{array} \right) \land$$

Как доказать корректность этой тройки Хоара?

(При помощи *пользовательского* **индуктивного инварианта** arphi )

Пользователь:  $y \geq 0$  — индуктивный инвариант?

 $\mathsf{SMT} ext{-}\mathsf{peшатель} ext{:} \ \mathsf{Het}, \ \mathsf{undyktubhoctb} \ \mathsf{hapywaetcs} \ \mathsf{npu} \ \mathsf{x} \mapsto -1$ 

Пользователь: А усиленная формула:  $x \geq 0 \land y \geq 0$ ?

$$x = 0 \land y = 0 \quad \rightarrow \varphi(x, y)$$
 
$$\varphi(x, y) \land x' = x + 1 \land y' = y + x \quad \rightarrow \varphi(x', y')$$
 
$$\varphi(x, y) \quad \rightarrow y \ge 0$$

Как доказать корректность этой тройки Хоара?

При помощи *пользовательского* **индуктивного инварианта** arphi

 $oxedsymbol{oxedsymbol{oxed}}$  Пользователь:  $y \geq 0$  — индуктивный инвариант?

 $\mathsf{SMT} ext{-}\mathsf{pemateль} ext{:} \mathsf{ Het,} \mathsf{ индуктивность нарушается при } x\mapsto -1$ 

**П**ользователь: А усиленная формула:  $x \ge 0 \land y \ge 0$ ?

SMT-решатель: Да, эта формула является индуктивным инвариантом

$$x = 0 \land y = 0 \quad \rightarrow \varphi(x, y)$$
 
$$\varphi(x, y) \land x' = x + 1 \land y' = y + x \quad \rightarrow \varphi(x', y')$$
 
$$\varphi(x, y) \quad \rightarrow y \ge 0$$

# Дизъюнкты Хорна с ограничениями

Как автоматизировать вывод индуктивных инвариантов?

$$x = 0 \land y = 0 \rightarrow I(x, y)$$

$$I(x, y) \land x' = x + 1 \land y' = y + x \rightarrow I(x', y')$$

$$I(x, y) \rightarrow y \ge 0$$

# Дизъюнкты Хорна с ограничениями

#### Как автоматизировать вывод индуктивных инвариантов?

Заменить пользовательскую формулу на неинтерпретированный символ I

$$x = 0 \land y = 0 \rightarrow I(x, y)$$

$$I(x, y) \land x' = x + 1 \land y' = y + x \rightarrow I(x', y')$$

$$I(x, y) \rightarrow y \ge 0$$

# Дизъюнкты Хорна с ограничениями

#### Как автоматизировать вывод индуктивных инвариантов?

(Заменить пользовательскую формулу на неинтерпретированный символ I )

Дизъюнкты Хорна с ограничениями

$$I(x,y) \land x' = x + 1 \land y' = y + x \rightarrow I(x,y)$$
$$I(x,y) \rightarrow y \geq 0$$

# Дизъюнкты Хорна формально

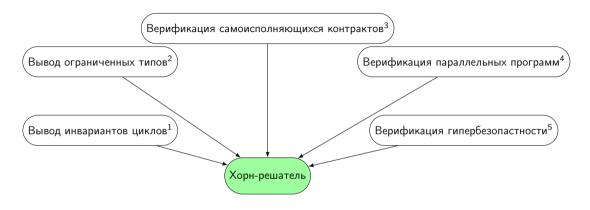
Дизъюнкт Хорна С — это формула первого порядка следующего вида:

$$\varphi \wedge P_1(\overline{x}_1) \wedge \ldots \wedge P_n(\overline{x}_n) \to H$$

- ightharpoonup ограничение  $\varphi$  это формула теории
- ightharpoonup голова H это либо ложь  $\bot$ , либо атом  $P(\overline{x})$
- ▶  $P_1, ..., P_n, P$  это неинтерпретированные символы
- все переменные (неявно) универсально квантифицированы

Система дизъюнктов Хорна — это конъюнкция дизъюнктов Хорна Хорн-решатель — программа, проверяющая выполнимость системы дизъюнктов

# Применения Хорн-решателей



<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Gurfinkel и др. The SeaHorn Verification Framework. CAV'15

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Tan и др. SolType: refinement types for arithmetic overflow in solidity. POPL'22

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> Alt и др. SolCMC: Solidity Compiler's Model Checker. CAV'22

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup> Hoenicke и др. Thread Modularity at Many Levels. POPL'17

<sup>&</sup>lt;sup>5</sup> Shemer и др. Property Directed Self Composition. CAV'19

# Дизъюнкты Хорна над алгебраическими типами данных (АТД)

Пример программы на языке HASKELL:

```
data Nat = Z | S Nat
data List = nil | cons Nat List
drop Z xs = xs
drop _ nil = nil
drop (S n) (cons(_, xs)) = drop n xs
assert (¬∃ n xs . xs /= nil && drop n xs == drop (S n) xs)
```

Условия верификации в виде дизъюнктов Хорна над АТД:

Пусть  $\mathcal{H}$  — модель теории АТД,  $\mathcal{S}$  — система дизъюнктов Хорна.

**Индуктивный инвариант**  $\mathcal{I}$  — расширение модели  $\mathcal{I} = \langle \mathcal{H}, \mathcal{R} \rangle$ , такое что  $\mathcal{I} \models \mathcal{S}$ .

Пусть  $\mathcal{H}$  — модель теории АТД,  $\mathcal{S}$  — система дизъюнктов Хорна.

 ${\sf N}$  Индуктивный инвариант  ${\cal I}$  — расширение модели  ${\cal I}=\langle {\cal H},{\cal R} 
angle$ , такое что  ${\cal I}\models {\cal S}.$ 

$$x = Z \land y = S(Z) 
ightarrow inc(x,y)$$
 $x' = S(x) \land y' = S(y) \land inc(x,y) 
ightarrow inc(x',y')$ 
 $x = y \land inc(x,y) 
ightarrow \perp$ 
 $\mathcal{I}_1 = \mathcal{H} \Big\{ inc \mapsto \{(x,y) \mid y = S(x) \Big\}$ 
 $\mathcal{I}_2 = \mathcal{H} \Big\{ inc \mapsto \{(x,y) \mid x \neq y \}$ 
 $\mathcal{I}_3 = \dots$ 

Индуктивные инварианты составляют решётку

Пусть  $\mathcal{H}$  — модель теории АТД,  $\mathcal{S}$  — система дизъюнктов Хорна.

 ${\sf N}$  Индуктивный инвариант  ${\cal I}$  — расширение модели  ${\cal I}=\langle {\cal H},{\cal R} 
angle$ , такое что  ${\cal I}\models {\cal S}.$ 

$$x = Z \land y = S(Z) \rightarrow inc(x, y)$$
 $x' = S(x) \land y' = S(y) \land inc(x, y) \rightarrow inc(x', y')$ 
 $x = y \land inc(x, y) \rightarrow \bot$ 
 $\mathcal{I}_1 = \mathcal{H} \Big\{ inc \mapsto \{(x, y) \mid y = S(x) \Big\}$ 
 $\mathcal{I}_2 = \mathcal{H} \Big\{ inc \mapsto \{(x, y) \mid x \neq y \}$ 
 $\mathcal{I}_3 = \dots$ 

Как представлять эти бесконечные множества?

Пусть  $\mathcal{H}$  — модель теории АТД,  $\mathcal{S}$  — система дизъюнктов Хорна.

**Индуктивный инвариант**  $\mathcal{I}$  — расширение модели  $\mathcal{I} = \langle \mathcal{H}, \mathcal{R} \rangle$ , такое что  $\mathcal{I} \models \mathcal{S}$ .

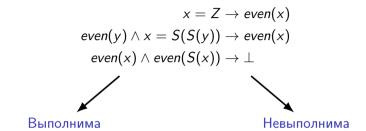
$$x = Z \land y = S(Z) \rightarrow inc(x, y)$$
 $x' = S(x) \land y' = S(y) \land inc(x, y) \rightarrow inc(x', y')$ 
 $x = y \land inc(x, y) \rightarrow \bot$ 
 $\mathcal{I}_1 = \mathcal{H} \Big\{ inc \mapsto y = S(x) \Big\}$ 
 $\mathcal{I}_2 = \mathcal{H} \Big\{ inc \mapsto \neg(x = y) \Big\}$ 
 $\mathcal{I}_3 = \dots$ 

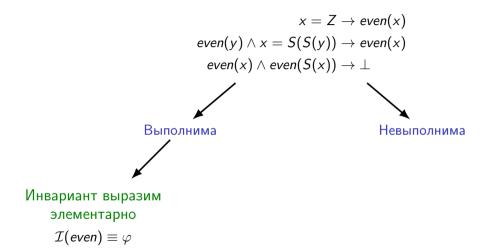
Как представлять эти бесконечные множества?

Инварианты обычно представляются в логике первого порядка (ЛПП) ЛПП задаёт т.н. *класс элементарных инвариантов* 

$$egin{aligned} x &= Z 
ightarrow ext{even}(x) \ ext{even}(y) \land x &= S(S(y)) 
ightarrow ext{even}(x) \ ext{even}(x) \land ext{even}(S(x)) 
ightarrow ota \end{aligned}$$

$$x=Z o even(x)$$
  $even(y) \wedge x=S(S(y)) o even(x)$   $even(x) \wedge even(S(x)) o ot$ 







$$x = Z \rightarrow even(x)$$

$$even(y) \land x = S(S(y)) \rightarrow even(x)$$

$$even(x) \land even(S(x)) \rightarrow +$$

# Вывод инвариантов в языке АТД расходится!

например, Z3/SPACER расходится

Инвариант выразим элементарно

 $\mathcal{I}(\mathit{even}) \equiv \varphi$ 

Инвариант невыразим элементарно

???

$$x = Z \rightarrow even(x)$$

$$even(y) \land x = S(S(y)) \rightarrow even(x)$$

$$even(x) \land even(S(x)) \rightarrow d$$

Проблема: класс элементарных инвариантов невыразителен

Инвариант выразим элементарно

$$\mathcal{I}(\textit{even}) \equiv \varphi$$

Инвариант невыразим элементарно

???

### Постановка задачи

**Цель работы** — предложение новых классов индуктивных инвариантов для программ с АТД и создание для них методов автоматического вывода. **Задачи**:

- 1. Предложить методы вывода инвариантов в существующих классах
- 2. Предложить новый класс индуктивных инвариантов программ с АТД
- 3. Предложить метод автоматического вывода инвариантов в новом классе
- 4. Выполнить пилотную программную реализацию предложенных методов
- 5. Провести экспериментальное сопоставление реализованного инструмента с существующими на представительном тестовом наборе

# Результаты

- 1. Предложен метод вывода регулярных инвариантов при помощи поиска конечных моделей и доказана его корректность
- 2. Предложен метод вывода синхронных регулярных инвариантов при помощи поиска конечных моделей и доказана его корректность
- 3. Предложен новый класс инвариантов, основанный на булевой комбинации элементарных и регулярных инвариантов
- 4. Предложен метод совместного вывода инвариантов в этом классе посредством вывода инвариантов в подклассах и доказана его корректность
- 5. Проведено теоретическое сравнение рассмотренных классов инвариантов, доказаны леммы о накачке для языков первого порядка
- 6. Выполнена пилотная реализация предложенных методов на языке F# в рамках инструмента RInGen Разработанный инструмент решил из бенчмарка «Tons of Inductive Problems» в 3.74 раза больше задач, чем наилучший из существующих инструментов

Результат 1. Предложен метод вывода регулярных инвариантов при помощи поиска конечных моделей и доказана его корректность

Этап 1. Устранить АТД ограничения при помощи унификации и введения новых дизъюнктов

Система дизъюнктов

$$op even(Z)$$
 $even(y) op even(S(S(y)))$ 
 $even(x) \wedge even(S(x)) o ot$ 

АТД ограничения устранены

# Результат 1. Предложен метод вывода регулярных инвариантов при помощи поиска конечных моделей и доказана его корректность Этап 2. Трансформировать систему в формулу ЛПП введением логических связок

Система дизъюнктов как формула ЛПП

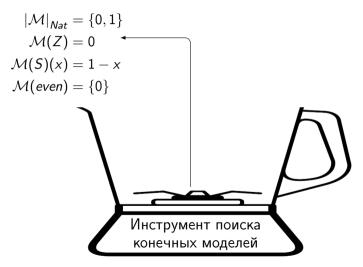
# **Результат 1.** Предложен метод вывода регулярных инвариантов при помощи поиска конечных моделей и доказана его корректность

Этап 3. Передать формулу в сторонний инструмент поиска конечных моделей

Система дизъюнктов как формула ЛПП

# **Результат 1.** Предложен метод вывода регулярных инвариантов при помощи поиска конечных моделей и доказана его корректность

Этап 3. Передать формулу в сторонний инструмент поиска конечных моделей



# **Результат 1.** Предложен метод вывода регулярных инвариантов при помощи поиска конечных моделей и доказана его корректность

Этап 4. По конечной модели построить автомат над деревьями

$$|\mathcal{M}|_{Nat} = \{0, 1\}$$

$$\mathcal{M}(Z) = 0$$

$$\mathcal{M}(S)(x) = 1 - x$$

$$\mathcal{M}(even) = \{0\}$$

Этап 4. По конечной модели построить автомат над деревьями

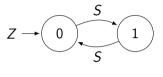
$$|\mathcal{M}|_{Nat} = \{0,1\}$$
 $\mathcal{M}(Z) = 0$ 
 $\mathcal{M}(S)(x) = 1 - x$ 
 $\mathcal{M}(even) = \{0\}$ 

### Результат 1. Предложен метод вывода регулярных инвариантов при

помощи поиска конечных моделей и доказана его корректность

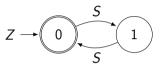
Этап 4. По конечной модели построить автомат над деревьями

$$|\mathcal{M}|_{Nat} = \{0, 1\}$$
 $\mathcal{M}(Z) = 0$ 
 $\mathcal{M}(S)(x) = 1 - x$ 
 $\mathcal{M}(even) = \{0\}$ 



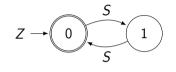
Этап 4. По конечной модели построить автомат над деревьями

$$|\mathcal{M}|_{\mathit{Nat}} = \{0,1\}$$
 $\mathcal{M}(Z) = 0$ 
 $\mathcal{M}(S)(x) = 1 - x$ 
 $\mathcal{M}(\mathit{even}) = \{0\}$ 



Этап 4. По конечной модели построить автомат над деревьями

$$|\mathcal{M}|_{\mathit{Nat}} = \{0,1\}$$
  $\mathcal{M}(Z) = 0$   $\mathcal{M}(S)(x) = 1-x$   $\mathcal{M}(\mathit{even}) = \{0\}$ 



Язык построенного автомата является регулярным инвариантом исходной системы  $\mathcal{I}(\textit{even}) = \mathcal{L}(\mathcal{A}) = \{S^{2n}(Z) \mid n \geq 0\}$ 

Регулярные языки не позволяют представлять синхронные отношения

$$op op lt(Z,S(x))$$
 $lt(x,y) op lt(S(x),S(y))$ 
 $lt(x,y) ext{ } \land lt(y,x) op ot$ 

Этап 1. Устранить АТД ограничения при помощи унификации и введения новых дизъюнктов

Регулярные языки не позволяют представлять синхронные отношения

$$T \to lt(Z, S(x))$$

$$lt(x, y) \to lt(S(x), S(y))$$

$$lt(x, y) \land lt(y, x) \to \bot$$

Этап 2. Построить декларативное описание синхронного автомата, выражающего инвариант системы

Регулярные языки не позволяют представлять синхронные отношения

$$T \to lt(Z, S(x))$$

$$lt(x, y) \to lt(S(x), S(y))$$

$$lt(x, y) \land lt(y, x) \to \bot$$

Декларативное описание синхронного автомата

$$R(q) 
ightarrow R(p(d(f,g,q),d(f,g,q))) \ R(p(q_1,q_2)) 
ightarrow \left(F(q_1) 
ightarrow F(d(S,S,q_2))
ight)$$

• • •

Этап 3. Передать формулу в сторонний инструмент поиска конечных моделей

Регулярные языки не позволяют представлять синхронные отношения

$$op op lt(Z,S(x))$$
 $lt(x,y) op lt(S(x),S(y))$ 
 $lt(x,y) heta lambda lt(y,x) op oxed{\perp}$ 

Декларативное описание синхронного автомата

$$R(q) 
ightharpoonup R(p(d(f,g,q),d(f,g,q))) \ R(p(q_1,q_2)) 
ightharpoonup \left( F(q_1) 
ightharpoonup F(d(S,S,q_2)) 
ight)$$

• • •

Этап 4. По конечной модели построить автомат над деревьями

Из модели можно извлечь определение синхронного автомата

$$A = \left\langle \{0,1\}, \Sigma_F^{\leq 2}, \{1\}, \Delta \right
angle \ \langle Z,Z 
angle \mapsto 0 \ \langle Z,S 
angle (q) \mapsto 1 \ \langle S,Z 
angle (q) \mapsto 0 \ \langle S,S 
angle (q) \mapsto q$$

 $\mathcal{L}(A) = \{ \langle S^n(Z), S^m(Z) \rangle \mid n < m \}$ 

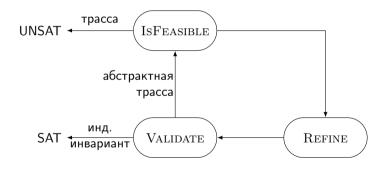
## **Результат 3.** Предложен новый класс инвариантов, основанный на булевой комбинации элементарных и регулярных инвариантов

Новый класс комбинированных инвариантов представляется формулами вида:

$$\varphi ::= \overline{t} \in \mathcal{L}(A) \mid t = t' \mid \neg \psi \mid \psi \land \psi' \mid \psi \lor \psi'$$

 $lackbox{ar{t}} \in \mathcal{L}(A)$  — принадлежность кортежа термов регулярном языку автомата A

**Результат 4.** Предложен метод совместного вывода инвариантов в этом классе посредством вывода инвариантов в подклассах и доказана его корректность



**Результат 4.** Предложен метод совместного вывода инвариантов в этом классе посредством вывода инвариантов в подклассах и доказана его корректность



### **Результат 5.** Проведено теоретическое сравнение рассмотренных классов инвариантов, доказаны леммы о накачке

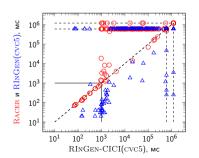
Результаты, доказанные в диссертации; результаты с тривиальным доказательством

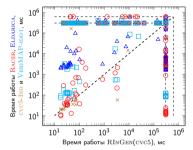
Класс	Elem	SizeElem	Reg	Reg_	$\mathrm{Reg}_{\times}$	ElemReg
Свойство				'		
Замкнут по ∩	Да	Да	Да	Да	Да	Да
Замкнут по ∪	Да	Да	Да	Да	Да	Да
Замкнут по \	Да	Да	Да	Да	Да	Да
Разрешимо $\overline{t} \in \emph{I}$	Да	Да	Да	Да	Да	Да
$P$ азрешимо $\mathit{I}=arnothing$	Да	Да	Да	Да	Да	Да
Выразимы рекурсив-	Нет	Частично	Да	Да	Да	Да
Выразимы синхронные отношения	Да	Да	Нет	Частично	Да	Да

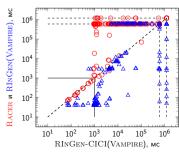
Класс	Elem	SizeElem	Reg	Reg+	$Reg_{\times}$	ElemReg
Elem	Ø	Ø	lr	lr	lr	Ø
SizeElem	$\infty$	Ø	lr	lr	lr	lt
Reg	even	even	Ø	Ø	Ø	Ø
Reg+	even	even	$\infty$	Ø	Ø	lt
$Reg_{\times}$	even	even	$\infty$	$\infty$	Ø	lt .
ElemReg	$\infty$	even	$\infty$	lr	lr	Ø

### Результат 6. Выполнена реализация и проведены эксперименты

Инструмент	SAT	UNSAT
RACER	26	22
Eldarica	46	12
VeriCaT	16	10
cvc5-Ind	0	13
RInGen(cvc5)	25	21
RInGen(Vampire)	135	46
RInGen-Sync	43	21
RInGen-CICI(cvc5)	117	19
RInGen-CICI(VAMPIRE)	189	28







#### Результаты

- 1. Предложен метод вывода регулярных инвариантов при помощи поиска конечных моделей и доказана его корректность
- 2. Предложен метод вывода синхронных регулярных инвариантов при помощи поиска конечных моделей и доказана его корректность
- 3. Предложен новый класс инвариантов, основанный на булевой комбинации элементарных и регулярных инвариантов
- 4. Предложен метод совместного вывода инвариантов в этом классе посредством вывода инвариантов в подклассах и доказана его корректность
- 5. Проведено теоретическое сравнение рассмотренных классов инвариантов, доказаны леммы о накачке для языков первого порядка
- 6. Выполнена пилотная реализация предложенных методов на языке F# в рамках инструмента RInGen Разработанный инструмент решил из бенчмарка «Tons of Inductive Problems» в 3.74 раза больше задач, чем наилучший из существующих инструментов

#### Соответствие результатов паспорту специальности 2.3.5

Результаты соответствуют направлению исследования № 1

 Модели, методы и алгоритмы проектирования, анализа, трансформации, верификации и тестирования программ и программных систем
 из паспорта специальности.

#### Научная новизна

- 1. Впервые предложены алгоритмы вывода регулярных и синхронных регулярных инвариантов для программ с АТД, отличающиеся тем, что с целью автоматизации перебора автоматов над деревьями используют поиск конечных моделей
- 2. Впервые предложен класс комбинированных инвариантов, отличающийся тем, что с целью объединения выразительных возможностей классов элементарных и регулярных инвариантов предложенный класс построен как их булева комбинация
- 3. Предложен новый алгоритм вывода инвариантов в классе комбинированных инвариантов, отличающийся тем, что с целью переиспользования эффективных алгоритмов для вывода инвариантов в комбинируемых классах применяет их на промежуточных артефактах друг друга
- 4. Впервые введены и доказаны леммы о «накачке» для языков первого порядка отличающиеся тем, что с целью отделения классов элементарных инвариантов от других классов используют неспособность языков первого порядка различать заранее не ограниченные по высоте термы

#### Публикации по теме диссертации

- [1] Kostyukov Yurii, Mordvinov Dmitry, Fedyukovich Grigory. Beyond the Elementary Representations of Program Invariants over Algebraic Data Types // Proceedings of the 42nd ACM SIGPLAN International Conference on Programming Language Design and Implementation. PLDI 2021. New York, NY, USA: Association for Computing Machinery, 2021. P. 451–465.
- [2] Kostyukov Yurii, Mordvinov Dmitry, Fedyukovich Grigory. Collaborative Inference of Combined Invariants // Proceedings of 24th International Conference on Logic for Programming, Artificial Intelligence and Reasoning / Ed. by Ruzica Piskac, Andrei Voronkov. — Vol. 94 of EPiC Series in Computing. — EasyChair, 2023. — P. 288–305.
- [3] Автоматическое доказательство корректности программ с динамической памятью / Юрий Олегович Костюков, Константин Аланович Батоев, Дмитрий Александрович Мордвинов и др. // Труды Института системного программирования РАН. 2019. Т. 31, № 5. С. 37–62.
- [4] Генерация слабейших предусловий программ с динамической памятью в символьном исполнении / Александр Владимирович Мисонижник, Юрий Олегович Костюков, Михаил Павлович Костицын и др. // Научно-технический вестник информационных технологий, механики и оптики. 2022. Т. 22, № 5. С. 982–991.

#### Выступления по теме диссертации

- ► Международный семинар HCVS 2021 (28 марта 2021, Люксембург)
- ► Семинар компании Huawei (18-19 ноября 2021, Санкт-Петербург)
- Ежегодный внутренней семинар JetBrains Research (18 декабря 2021, Санкт-Петербург)
- Конференция PLDI 2021 (23-25 июня 2021, Канада)
- Внутренний семинар Венского технического университета (3 июня 2022, Австрия)
- ▶ Конференция LPAR 2023 (4-9 июня 2023, Колумбия)

Разработанный инструмент в 2021 и 2022 годах занял, соответственно, 2 и 1 место на АТД секции международных соревнований СНС-СОМР.

### Сравнение Хорн-решателей с поддержкой АТД

Инструмент	Класс	Метод	Возвращает	Полностью
	инвариантов		инвариант	автоматический
Spacer	Elem	IC3/PDR	Да	Да
RACER	CatElem	IC3/PDR	Нет	Нет
Eldarica	SizeElem	CEGAR	Да	Да
VERICAT	_	Трансф.	Нет	Да
HoIce	ELEM	ICE	Да	Да
RCHC	Reg+	ICE	Да	Да
RInGen(cvc5)	Reg	Трансф. +	Да	Да
		FMF		
RInGen(Vampire)	_	Трансф. +	Нет	Да
		Насыщение		
RInGen-Sync	$\mathrm{Reg}_{ imes}$	Трансф. +	Да	Да
		FMF		
RInGen-CICI(cvc5)	ElemReg	$CEGAR(\mathcal{O})$	Да	Да
RInGen-CICI(VAMPIRE)	_	$CEGAR(\mathcal{O})$	Нет	Да