

# การประยุกต์ระบบจัดการข้อมูล และเหตุการณ์จำเพาะ เพื่อระบบติดตาม ยานพาหนะ

โดย

นาย เกียรติพัฒน์ วงล่อง

โครงงานพิเศษนี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตร
วิทยาศาสตรบัณฑิต
สาขาวิชาวิทยาการคอมพิวเตอร์
คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัยธรรมศาสตร์
ปีการศึกษา 2567
ลิขสิทธิ์ของมหาวิทยาลัยธรรมศาสตร์

# การประยุกต์ระบบจัดการข้อมูล และเหตุการณ์จำเพาะ เพื่อระบบติดตาม ยานพาหนะ

โดย

นาย เกียรติพัฒน์ วงล่อง

โครงงานพิเศษนี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตร
วิทยาศาสตรบัณฑิต
สาขาวิชาวิทยาการคอมพิวเตอร์
คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัยธรรมศาสตร์
ปีการศึกษา 2567
ลิขสิทธิ์ของมหาวิทยาลัยธรรมศาสตร์

# Application of data management system and management of specific events for vehicle tracking systems

BY

Mr. Kiattipat Wonglong

A FINAL-YEAR PROJECT REPORT SUBMITTED IN PARTIAL FULFILLMENT OF
THE REQUIREMENTS FOR THE DEGREE OF BACHELOR OF SCIENCE
COMPUTER SCIENCE
FACULTY OF SCIENCE AND TECHNOLOGY
THAMMASAT UNIVERSITY
ACADEMIC YEAR 2024
COPYRIGHT OF THAMMASAT UNIVERSITY

#### มหาวิทยาลัยธรรมศาสตร์ คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี

รายงานโครงงานพิเศษ

ของ

นาย เกียรติพัฒน์ วงล่อง

เรื่อง

การประยุกต์ระบบจัดการข้อมูล และเหตุการณ์จำเพาะ เพื่อระบบติดตามยานพาหนะ

ได้รับการตรวจสอบและอนุมัติ ให้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตร หลักสูตรวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาวิทยาการคอมพิวเตอร์ เมื่อ วันที่ วันที่ ชื่อเต็มของเดือน พ.ศ. 2567

อาจารย์ที่ปรึกษา

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.ทรงศักดิ์ รองวิริยะพานิช)

กรรมการสอบโครงงานพิเศษ

(อาจารย์ นุชชากร งามเสาวรส)

กรรมการสอบโครงงานพิเศษ

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร. ศาตนาฏ กิจศิรานุวัตร)

#### มหาวิทยาลัยธรรมศาสตร์ คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี

รายงานโครงงานพิเศษ

ของ

นาย เกียรติพัฒน์ วงล่อง

เรื่อง

การประยุกต์ระบบจัดการข้อมูล และเหตุการณ์จำเพาะ เพื่อระบบติดตามยานพาหนะ

ได้รับการตรวจสอบและอนุมัติ ให้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตร หลักสูตรวิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาวิทยาการคอมพิวเตอร์ เมื่อ วันที่ วันที่ ชื่อเต็มของเดือน พ.ศ. 2567

อาจารย์ที่ปรึกษา

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร.ทรงศักดิ์ รองวิริยะพานิช)

กรรมการสอบโครงงานพิเศษ

(อาจารย์ นุชชากร งามเสาวรส)

กรรมการสอบโครงงานพิเศษ

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร. ศาตนาฏ กิจศิรานุวัตร)

หัวข้อโครงงานพิเศษ การประยุกต์ระบบจัดการข้อมูล และเหตุการณ์จำเพาะ

เพื่อระบบติดตามยานพาหนะ

ชื่อผู้เขียน นาย เกียรติพัฒน์ วงล่อง

ชื่อปริญญา วิทยาศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาวิทยาการคอมพิวเตอร์

สาขาวิชา/คณะ/มหาวิทยาลัย สาขาวิชาวิทยาการคอมพิวเตอร์

คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี

มหาวิทยาลัยธรรมศาสตร์

อาจารย์ที่ปรึกษาโครงงานพิเศษ ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร. ทรงศักดิ์ รองวิริยะพานิช

ปีการศึกษา 2567

#### บทคัดย่อ

โครงงานพิเศษฉบับนี้มีวัตถุประสงค์เพื่อศึกษาและพัฒนาระบบจัดการข้อมูลด้านโลจิ สติกส์ โดยมุ่งเน้นการดูแลและบริหารจัดการข้อมูลอย่างมีประสิทธิภาพ เพื่อส่งเสริมชีดความสามารถ ของระบบขนส่งในภาคธุรกิจในการขนส่งทางภาค ธุรกิจ ซึ่งมีการขนส่ง สินค้าหรือทรัพยากรต่างๆ ผ่านทางบก ด้วยยานพาหนะประเภทรถยนต์ ที่ต้องมีการใช้เส้นทางในการขนส่ง และการกระทำ บางอย่างอาจทำให้เกิดความเสี่ยง หรือเหตุการณ์เฉพาะ ที่ทำให้เกิดความเสียหาย ทางด้านความ ปลอดภัย หรือทรัพย์สินทางธุรกิจได้

ภายในช่วงระหว่างการดำเนินโครงงานนี้ ได้มีการเข้าไปศึกษารวมถึงการพัฒนา ระบบ เพื่อใช้ในการติดตามและจัดการข้อมูล ของยานพาหนะภายใน บริษัทขนส่ง ทำให้สามารถเข้าใจถึง การทำงาน และความสำคัญในด้านต่างๆ ของข้อมูล ที่จะต้องถูกกำหนด และ ส่งผ่านยานพาหนะ เพื่อใช้ในการประมวลผลเหตุการณ์จำเพาะภายในระบบ

Thesis Title Application of data management system and

management of specific events for vehicle

tracking systems

Author Mr. Kiattipat Wonglong

Degree Bachelor of Science

Major Field/Faculty/University Computer Science

Faculty of Science and Technology

Thammasat University

Project Advisor Assistant Professor Dr. Songsakdi

Rongviriyapanis

Academic Years 2024

#### **ABSTRACT**

This special project is to study data and guidelines for creating a management system, taking care of and managing logistics data to help promote efficiency in business transportation, which involves transporting goods or resources over land using vehicles such as cars that require transportation routes and certain actions may cause risks or specific events that can damage safety or business assets.

During the implementation of this project, a system for tracking and managing vehicle data within the transportation company was studied and developed, enabling an understanding of the operation and importance of various aspects of data that must be defined and transmitted through vehicles for processing specific events within the system.

#### กิตติกรรมประกาศ

โครงงานพิเศษระดับปริญญาตรี เรื่อง การประยุกต์ระบบจัดการข้อมูล และเหตุการณ์ จำเพาะ เพื่อระบบติดตามยานพาหนะสามารถดำเนินได้ด้วยดีเนื่องจากได้รับความอนุสงค์และการ สนับสนุน อย่างดียิ่งจาก ผู้ช่วยศาสตราจารย์ ดร. ทรงศักดิ์ รองวิริยะพานิช ที่ได้กรุณาให้คำปรึกษา ความรู้ ข้อคิด คำแนะนำ และปรับปรุงแก้ไขข้อบกพร่องต่างๆ

ขอบคุณบริษัท TWS และทีมพัฒนา ที่ช่วยแนะนำ แนวทาง และคำแนะนำการออกแบบ ระบบ การติดตามยานพาหนะ

นายเกียรติพัฒน์ วงล่อง

# สารบัญ

	หน้า		
บทคัดย่อ	1		
ABSTRACT	2		
กิตติกรรมประกาศ	3		
สารบัญ	4		
สารบัญตาราง	8		
สารบัญภาพ	9		
รายการสัญลักษณ์และคำย่อ	9		
บทที่ 1 บทนำ	1		
1.1 ความเป็นมาและความสำคัญของโครงงาน	1		
1.2 วัตถุประสงค์	2		
1.3 ขอบเขตของโครงงาน	3		
1.4 ประโยชน์ของโครงงาน			
1.5 ข้อจำกัดของโครงงาน			
บทที่ 2 วรรณกรรมและงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง	6		
2.1 แนวคิดทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง	6		
2.1.1 แนวคิดการติดตามและรับข้อมูล	6		
2.1.2 แนวคิดการเก็บข้อมลที่จำเป็นต่อการวิเคราะห์	7		

			(5)
2.1.3	3 แนว	คิดการออกแบบเหตุการณ์จำเพาะ	9
2.2	งาน	วิจัยที่เกี่ยวข้อง	11
2	2.2.1	การเปรียบเทียบ Redis กับฐานข้อมูลอื่น	12
บทที่ 3	วิธีก	ารดำเนินการวิจัย	15
3.1	ภาพ	เรวมของโครงงาน	15
3	3.1.1	เครื่องมือที่เกี่ยวข้องกับการทำโครงงาน	17
3	3.1.2	การออกแบบระบบแยกเหตุการณ์จำเพาะ	17
3	3.1.3	การออกแบบระบบฐานข้อมูล	20
3.2	การ	วิเคราะห์ขอบเขตและความต้องการของระบบ	31
3.3	ประ	เด็นที่น่าสนใจและสิ่งที่ท้าทาย	32
3.4	ผลลื	<b>ัพธ์ที่คาดหว</b> ัง	32
3.5	ผลลื	<b>ั</b> พธ์	32
บทที่ 4	ทรัท	เยากรและแผนการดำเนินงาน	53
4.1	การ	จัดเตรียมฮาร์ดแวร์และซอฟต์แวร์	53
4	1.1.1	React.JS	53
4	1.1.2	NodeRed	53
4	1.1.3	Radis	53
4	1.1.4	Pandas Library	53
4	1.1.5	MSQL	53
4.2	แผน	มการดำเนินงาน	54
บทที่ 5	สรุเ		55
รายการส์	ก้างถิง		56

	(6)
ภาคผนวก	58
ภาคผนวก ก. การเปรียบเทียบการทำงานระหว่าง Redis กับฐานข้อมูล	59

# สารบัญตาราง

	หน้า
ตารางที่ 3.1 ระบบที่ใช้ภายในระบบการจัดการข้อมูล	20 - 21
ตารางที่ 3.2 ระบบที่ใช้ภายในระบบการจัดการข้อมูลแบบสรุป	21
ตารางที่ 3.3 Data dictionary ของ vehicle	34
ตารางที่ 3.4 Data dictionary ของ vehicle_type	35
ตารางที่ 3.5 Data dictionary ของ vehicle_driver	35
ตารางที่ 3.6 Data dictionary ของ vehicle_in_group	36
ตารางที่ 3.7 Data dictionary ของ subcontract_company	36
ตารางที่ 3.8 Data dictionary ของ mikrotik	37
ตารางที่ 3.9 Data dictionary ของ iot_board	38
ตารางที่ 3.10 Data dictionary ของ nvr	38
ตารางที่ 3.11 Data dictionary ของ provinces	39
ตารางที่ 3.12 Data dictionary ของ driver	41
ตารางที่ 3.13 Data dictionary ของ vehicle_driver	41
ตารางที่ 3.14 Data dictionary ของ station	42
ตารางที่ 3.15 Data dictionary ของ station_type	43
ตารางที่ 3.16 Data dictionary ของ aministrative_area	43
ตารางที่ 3.17 Data dictionary ของ aministrative_area	46
ตารางที่ 3.18 Data dictionary ของ danger_area_group	47
ตารางที่ 3.19 Data dictionary ของ danger_area	47
ตารางที่ 3.20 Data dictionary ของ danger_area_in_group	48
ตารางที่ 4.1 การดำเนินงานที่ผ่านมาจนถึงปัจจุบัน	54

# สารบัญภาพ

		หน้า
ภาพที่	2.1 ระบบที่ติดตั้งภายในตัวรถ	7
ภาพที่	2.2 แสดงตัวอย่างของไอโอทีบอร์ดที่ใช้สำหรับการรับส่งและจัดเก็บข้อมูลตำแหน่ง	8
ภาพที่	2.3 เปรียบเทียบเวลาในการ select (ดึงข้อมูล)	12
ภาพที่	2.4 เปรียบเทียบเวลาในการ insert (เพิ่มข้อมูล)	12
ภาพที่	2.5 ภาพการวัดประสิทธิการ update ภาพระหว่างฐานข้อมูล	13
ภาพที่	3.1 การออกแบบระบบการจัดการข้อมูลระหว่างรถขนส่งกับServer	14
ภาพที่	3.2 การส่งข้อมูลจากกล่อง S.box สู่ตัวบันทึกภาพ และ Server ประมวลผล	16
ภาพที่	3.3 Data Flow ของระบบ EventClassifier	17
ภาพที่	3.4 การออกแบบระบบการจัดการข้อมูล	18
ภาพที่	3.5 ภาพ flow ของระบบที่รับ payload เพื่อใช้ในการประมวลผล	21
ภาพที่	3.6 ภาพ flow การรับค่าจาก IoT ภายใน NodeRed	22
ภาพที่	3.7 ภาพ flow การคัดแยกเหตุการณ์จำเพาะภายใน NodeRed	23
ภาพที่	3.8 ภาพการหาตำแหน่งบนรูปหลายเหลี่ยมโดยวิธีการ Ray Casting Algorithm	26
ภาพที่	3.9 ภาพ code ฟังก์ชัน isPointInPolygon ที่ถูกใช้ภายใน Node-RED	27
ภาพที่	3.10 ภาพต่อของ code ฟังก์ชัน isPointInPolygon ที่ถูกใช้ภายใน Node-RED	28
ภาพที่	3.11 ภาพ code ฟังก์ชันเทียบกับข้อมูล Event ที่ถูกใช้ภายใน Node-RED	30
ภาพที่	3.12 ภาพ UI การแก้ไขเหตุการณ์จำเพาะ ภายใน React	31
ภาพที่	3.13 ภาพการออกแบบข้องมูลภายใน SQL ของรถขนส่ง	32
ภาพที่	3.14 ภาพการออกแบบข้องมูลภายใน SQL ของผู้ขับขี่	39
ภาพที่	3.15 ภาพการออกแบบข้องมูลภายใน SQL ของจุดจัดส่ง	41
ภาพที่	3.16 ภาพการออกแบบข้องมูลภายใน SQL ของพื้นที่เสี่ยง	44
ภาพที่	3.17 ภาพ UI หน้าตารางจัดการข้อมูลรถภายใน React	48
ภาพที่	3.18 ภาพ UI หน้าข้อมูลรถภายใน React	49
ภาพที่	3.19 ภาพ UI หน้าแก้ไขข้อมูลรถภายใน React	50
ภาพที่	3.20 ภาพ UI หน้าตารางจัดการข้อมูลที่ถูกลบใน React	50
ภาพที่	3.21 ภาพ UI หน้าตารางจัดการข้อมูลประวัติภายใน React	51
ภาพที่	3.22 ภาพ UI หน้าตารางจัดการข้อมูลเหตุการณ์จำเพาะภายใน React	51
ภาพที่	3.23 ภาพ UI แสดงหน้าต่าง แผนที่ตำแหน่งของรถในปัจจุบัน	52

# รายการสัญลักษณ์และคำย่อ

สัญลักษณ์/คำย่อ	คำเต็ม/คำจำกัดความ
lot	Internet of Things อุปกรณ์ที่เชื่อมต่อถึงกัน และเทคโนโลยีที่อำนวยความสะดวกในการ สื่อสารระหว่างอุปกรณ์กับระบบคลาวด์ ตลอดจนระหว่างอุปกรณ์ด้วยกันเอง
SQL	Structured Query Language โปรแกรม สำหรับจัดเก็บและประมวลผลข้อมูลใน ฐานข้อมูลแบบเชิงสัมพันธ์ ฐานข้อมูลแบบเชิง สัมพันธ์เก็บข้อมูลในรูปแบบตารางที่มีแถวและ คอลัมน์ที่เป็นตัวแทนของหมวดข้อมูลที่แตกต่าง กันและความสัมพันธ์ต่างๆ ระหว่างค่าข้อมูล
UI Specific Event	User Interface ส่วนที่เชื่อมถึงผู้ใช้งาน เหตุการณ์จำเพาะที่เกิดขึ้นโดยมีการสื่อ
ไลบรารี	ความหมายทางธุรกิจ โปรแกรมในคอมพิวเตอร์เก็บรวบรวมคำสั่ง เฉพาะต่างๆ
API	กลไกที่ช่วยให้ส่วนประกอบซอฟต์แวร์สองส่วน สามารถสื่อสารกันได้โดยใช้ชุดคำจำกัดความ และโปรโตคอล
Ray-casting	และเบวเตคยส อัลกอริทึมในเชิงเรขาคณิตที่ใช้สำหรับ ตรวจสอบว่าจุดหนึ่งอยู่ภายในหรือภายนอกของ รูปหลายเหลี่ยม (Polygon) โดยเฉพาะในกรณี
Geographic Fence (GeoFence)	ที่ทำงานกับแผนที่ พื้นที่เสมือนบนแผนที่ที่ถูกกำหนดขึ้นโดยใช้ พิกัดตำแหน่ง (Latitude, Longitude) เพื่อ ควบคุมหรือระบุขอบเขตของพื้นที่หนึ่งๆ

Latitude ค่าที่บอกตำแหน่ง เหนือหรือตใต้ จากเส้นศูนย์

สูตร (Equator) โดย ค่าอยู่ระหว่าง -90° ถึง

+90°

Longitude ค่าที่บอกตำแหน่ง ตะวันออกหรือตะวันตก จาก

เส้น Prime Meridian (เส้นเมริเดียนที่ 0° ผ่าน

เมืองกรีนิช ประเทศอังกฤษ) ค่าอยู่ระหว่าง -

180° ถึง +180°

Soft Delete แนวทางการ "ลบข้อมูลแบบไม่ลบทิ้งจริง" จาก

ฐานข้อมูล โดยจะ ไม่ลบแถว (row) ออกจาก

ตาราง, แต่จะใช้ คอลัมน์พิเศษ เพื่อระบุว่า

สถานะข้อมูลนั้นถูกลบแล้วหรือไม่

## บทที่ 1 บทนำ

#### 1.1 ความเป็นมาและความสำคัญของโครงงาน

ปัจจุบันรัฐบาลไทย มีเป้าหมายให้ประเทศไทยเป็นศูนย์กลางระบบโลจิสติกส์ ของภูมิภาค อาเซียน ด้วยศักยภาพการแข่งขันของประเทศไทย ประกอบกับตำแหน่งที่ตั้งทางภูมิศาสตร์ที่เป็น ศูนย์กลางของอาเซียน ทำให้รองรับการขนส่งทั้งทางน้ำ ทางบก และทางอากาศ ที่มีโครงสร้างพื้น ฐานรองรับอย่างเพียบพร้อม จึงเกิดโครงการพัฒนาระบบขนส่งต่าง ๆ ตามมาอีกมากมาย ทั้งจากการ ลงทุนโดยภาครัฐ และเอกชน

ในภาคเอกชน มีการแข่งขันการบริการงานด้านโลจิสติกส์ อย่างกว้างขวาง ดังจะเห็นได้จาก การคุณภาพของการบริการด้านการขนส่ง ดีขึ้น ตามลำดับ สวนทางกับอัตราค่าบริการที่ถูกลง เป็น ตัวชี้วัดการเติบโตของอุตสาหกรรมโลจิสติกส์ในประเทศไทย อย่างชัดเจน

เพื่อควบคุมการเติบโตของการขนส่งทางบก กรมการขนส่งทางบก มีหน้าที่รับผิดชอบ เกี่ยวกับการควบคุมดูแลกิจการขนส่งสินค้าภายในประเทศและระหว่างประเทศ ได้ออกข้อกำหนด ของการตรวจติดตามรถขนส่งที่ บังคับให้รถขนส่งจะต้องมีระบบตรวจติดตาม ระบุตำแหน่งของรถ ขนส่ง เพื่อให้สามารถควบคุม และตรวจติดตาม รถขนส่ง ให้ปฏิบัติตามกฎเกณฑ์การใช้ทางหลวง ร่วมกันอย่างถูกต้อง

ระบบตรวจติดตามรถขนส่ง โดยใช้ GPS (Global Positioning System) จึงได้รับความ สนใจเป็นพิเศษ จากเอกชนผู้ให้บริการขนส่งโลจิสติกส์ โดยเฉพาะการขนส่งทางบก

การระบุตำแหน่งรถขนส่งโดย GPS ให้ความถูกต้องในระดับหนึ่ง แต่ยังไม่ครอบคลุมถึงการ ตรวจจับพฤติกรรมการใช้รถใช้ถนนที่ถูกต้องได้ทั้งหมด และนอกจากนี้ ยังไม่เพียงพอต่อการป้องกัน การทุจริตของพนักงานขับรถ ต่อบริษัทขนส่ง และลูกค้า ได้ ปัจจุบันจึงมีการพัฒนาระบบเซ็นเซอร์ ตรวจสภาพของรถขนส่งโดยรอบ เช่น ระบบตรวจจับอุณหภูมิ ระบบตรวจจับการเปิดปิดประตูห้อง สรรพาระ ระบบตรวจจับการเกิดอุบัติเหตุรถพลิกคว่ำ เป็นต้น

นอกจากระบบเซ็นเซอร์ทั่วไปแล้ว ระบบประมวลผลภาพ โดยการติดกล้องบันทึกภาพ เรียลไทม์รอบรถ เป็นอีกหนึ่งระบบที่ได้รับความนิยมเป็นอย่างมาก เนื่องจาก ภาพที่ได้จากการบันทึก แบบเรียลไทม์ สามารถใช้เป็นประจักษ์พยานในทางกฎหมายได้ ทั้งระบบเซ็นเซอร์ และระบบประมวลผลการบันทึกภาพเรียลไทม์ ต้องการระบบการ ประมวลผล เพื่อระบุถึง "เหตุการณ์จำเพาะ" (Specific Event) ที่สามารถตอบโจทย์ทางธุรกิจโลจิ สติกส์ ได้ เช่น การตรวจจับพฤติกรรมขับรถเร็วเกินกำหนด การเปลี่ยนช่องทางจราจรกระทัดหัน หรือ การจอดรถในที่ห้ามจอด เป็นต้น

#### 1.2 วัตถุประสงค์

วัตถุประสงค์ของโครงงานฉบับนี้คือ การพัฒนาระบบประมวลผลเหตุการณ์จำเพาะ โดยอาศัย ข้อมูลจากเซ็นเซอร์และระบบบันทึกภาพแบบเรียลไทม์ เพื่อวิเคราะห์และตรวจจับพฤติกรรมการขับขี่ ที่อาจเสี่ยงต่อความปลอดภัยหรือขัดต่อข้อกำหนดด้านกฎหมายการจราจร เพื่อตรวจจับเหตุการณ์ จำเพาะ ที่เป็นการหลีกเลี่ยง หรือ ละเมิดกฎการใช้รถใช้ถนน หรือ กฎการขับขี่เพื่อความปลอดภัย ของบริษัทเอกชนที่ประกอบธุรกิจในอุตสาหกรรมโลจิสติกส์ ได้อย่างมีประสิทธิภาพ

ความต้องการของภาคธุรกิจคือการตรวจสอบ ติดตาม และวิเคราะห์ประสิทธิภาพ ของข้อมูล การขนส่ง และติดตามการเดินรถ รวมทั้งพฤติกรรมของพนักงาน เพื่อวัดประสิทธิภาพต่อเงินลงทุน โดยภาคธุรกิจสามารถนำไป ประมวลผล และประกอบการตัดสินใจ ในการวางแผนการจัดการ การ จัดการเดินรถ หรือจัดการพนักงานขับรถ สภาพปัจจุบันของรถ สภาพการจราจร รวมถึงข้อมูล อุณหภูมิห้องสรรพาระ และปริมาณเชื้อเพลิง

ระบบประมวลผลเหตุการณ์จำเพาะ โดยการนำข้อมูลเซ็นเซอร์ที่ได้ มาแปลงและกำหนดกฎ ซึ่งเป็นไปตามที่ภาคธุรกิจกำหนด เพื่อให้ภาคธุรกิจสามารถติดตามและบันทึกเหตุการณ์จำเพาะที่ เกิดขึ้น ในแต่ละช่วงเวลา เพื่อวิเคราะห์และประมวลผล ถึงประสิทธิภาพในการทำงาน ของเส้นทาง การเดินรถ ตามความต้องการทางธุรกิจที่กล่าวมาข้างต้น เมื่อระบบประมวลผลเหตุการณ์จำเพาะ ตรวจพบเหตุการณ์ที่ตรงกับเงื่อนไขที่กำหนด

ระบบแจ้งเตือนภาคธุรกิจ เมื่อผู้ขับขี่ หรือรถ เกิดเหตุการณ์ที่เสี่ยงจะเป็นอันตราย หรือทำให้ เกิดการละเมิดกฎหมายการใช้รถใช้ถนน ภาคธุรกิจจะได้รับการแจ้งเตือน ถึงเหตุการณ์ที่กำลังเกิดขึ้น อย่างถูกต้อง

การขนส่งทางบกจะเพิ่มประสิทธิภาพการขนส่งมากขึ้น และทางภาคธุรกิจเอกชนใน อุตสาหกรรมการขนส่งสามารถจัดการการขนส่งได้อย่างเป็นระเบียบและเข้าถึงง่าย โดยเป็นการ ยกระดับการขนส่งภายในประเทศไทย ให้มีประสิทธิภาพยิ่งขึ้น

#### 1.3 ขอบเขตของโครงงาน

ผู้ขับขี่ ขับรถอย่างปลอดภัย และถูกต้องตามกฎหมาย: การควบคุมเส้นทางการเดินรถของผู้ ขับขี่ โดยการนำข้อมูลจากเซ็นเซอร์ และจีพีเอส มาวิเคราะห์ โดยจะกำหนดขอบเขต ควบคุม ความเร็ว รวมถึงกำหนดพื้นที่อันตราย เพื่อไม่ให้ผู้ขับขี่ ขับรถเข้าไปในพื้นที่เสี่ยง หรือพื้นที่ที่กำลังเกิด อุบัติเหตุ และการกำหนดการปฏิบัติการขับขี่ เพื่อให้เป็นการขับขี่ที่ปลอดภัยต่อตัวผู้ขับขี่ และผู้ร่วม เดินทาง บนท้องถนน โดยตรวจสอบพฤติกรรม ว่าผู้ขับขี่ไม่ได้มีพฤติกรรมเสี่ยง เช่น การเปลี่ยนเลน กะทันหัน การขับขี่ที่เร็วเกินกำหนด เป็นต้น

ผู้ประกอบการ สามารถตรวจติดตาม ประสิทธิภาพการทำงานของรถขนส่ง และพนักงานขับ รถได้: สามารถติดตามสถานะ ของรถและพนักงานขับรถในปัจจุบัน ว่ามีการใช้งาน อยู่ภายในพื้นที่ได้ หรือกำลังจะถึงสถานที่ขนส่ง ด้วยระบบติดตามผ่านแผนที่ ซึ่งเป็นการแสดงตำแหน่งรถในปัจจุบัน รวมทั้งแสดงถึงข้อมูลรถ สถานะปัจจุบันของรถ และสถานะของคนขับ ซึ่งสามารถดูได้ว่า มีการพักรถ การแวะสถานที่พักผ่อน อย่างเพียงพอ ผ่านทางตัวแอพพลิเคชั่นติดตามแบบเรียลไทม์ ที่จะอัพเดท สถานะข้อมูลที่ได้จากเซ็นเซอร์ และจีพีเอสภายในรถ นำมาแสดงให้ภาคธุรกิจได้เห็นภายในเวลา ใกล้เคียงกันมากที่สุด เพื่อความปลอดภัยและ ประสิทธิภาพในการติดตามการทำงานของรถขนส่ง และพนักงาน

หน่วยธุรกิจสามารถ ตรวจติดตาม การใช้น้ำมันเชื้อเพลิงที่เป็นต้นทุนแปรผันหลัก ในธุรกิจ:
การใช้เซ็นเซอร์ตรวจจับของเหลวภายใน ถังน้ำมันของตัวรถ ซึ่งจะเป็นการวัดระดับน้ำมันเชื้อเพลิงใน
ปัจจุบัน โดยนำไปเปรียบเทียบกับปริมาณน้ำมันภายในอดีตที่มีการบันทึกไว้ในตัวแอปพลิเคชัน เพื่อ
ตรวจสอบว่า ไม่มีการทุจริตของตัวพนักงาน หรือผู้ร่วมกระทำผิด ในการขโมยน้ำมันเชื้อเพลิงซึ่งถือ
เป็นต้นทุนของภาคธุรกิจ ไปหาผลประโยชน์โดยมิชอบ

หน่วยธุรกิจ สามารถ ป้องกันความเสี่ยงของสรรพาระในห้องเย็น: การใช้เซ็นเซอร์ตรวจจับ ความเย็น ภายในสัมภาระของรถขนส่ง สามารถตรวจสอบได้ว่าอุณหภูมินั้นมีความเสี่ยงต่อสินค้า หรือไม่

#### 1.4 ประโยชน์ของโครงงาน

โครงงานนี้มีประโยชน์ทั้งในเชิงเทคโนโลยีและเชิงธุรกิจ โดยเฉพาะในด้านการ จัดการโลจิสติกส์ การติดตามยานพาหนะ และการวิเคราะห์เหตุการณ์จำเพาะ โดยสามารถสรุป ประโยชน์ที่ได้รับจากการพัฒนาโครงงานได้ดังต่อไปนี้:

- 1. การวิเคราะห์ข้อมูลดิบจากเซ็นเซอร์เพื่อแปลงเป็นเหตุการณ์จำเพาะที่มีความหมาย ระบบสามารถนำข้อมูลดิบจากอุปกรณ์เซ็นเซอร์ที่ติดตั้งในยานพาหนะ เช่น ข้อมูลความเร็ว ระดับน้ำมัน หรืออุณหภูมิ มาแปลงเป็นเหตุการณ์จำเพาะที่มีความหมายในเชิงธุรกิจ ด้วย การประมวลผลผ่านตรรกะและเงื่อนไขที่กำหนดไว้ เช่น การขับรถเร็วเกินกำหนดในเขต ชุมชน หรืออุณหภูมิที่สูงเกินมาตรฐานในห้องเก็บสินค้า การแปลงข้อมูลให้มีนัยสำคัญเชิงพฤติกรรมเช่นนี้ เอื้อต่อการประเมินความเสี่ยง การวางแผน การจัดการ และการตัดสินใจเชิงกลยุทธ์ในระบบโลจิสติกส์ได้อย่างมีประสิทธิภาพ
- 2. การออกแบบและประยุกต์ใช้ฐานข้อมูลเพื่อรองรับข้อมูลเหตุการณ์จำเพาะ ระบบมีการออกแบบโครงสร้างฐานข้อมูลเพื่อจัดเก็บข้อมูลที่ได้รับจากเซ็นเซอร์ โดยมีการ เชื่อมโยงข้อมูลระหว่างเซ็นเซอร์, ยานพาหนะ, ผู้ขับขี่ และเหตุการณ์จำเพาะอย่างเป็นระบบ รวมถึงการนำ Redis เข้ามาช่วยในการจัดเก็บและเรียกใช้งานข้อมูลเหตุการณ์ที่เกิดขึ้นแบบ เรียลไทม์ ซึ่งช่วยเพิ่มประสิทธิภาพในการประมวลผลและลดความหน่วงของระบบ
- 3. การพัฒนาระบบแจ้งเตือนเหตุการณ์จำเพาะแบบเรียลไทม์ ระบบสามารถแสดงผลเหตุการณ์จำเพาะที่เกิดขึ้นในปัจจุบันให้ผู้ใช้งานสามารถรับทราบได้ ทันที โดยผู้ใช้งานในภาคธุรกิจสามารถเลือกดูข้อมูลเฉพาะของยานพาหนะคันใดคันหนึ่ง หรือดูภาพรวมของยานพาหนะทั้งหมด เพื่อใช้ในการวางแผน ตรวจสอบ หรือตอบสนองต่อ สถานการณ์ได้อย่างทันท่วงที
- 4. การเชื่อมโยงระหว่างฐานข้อมูลกับระบบวิเคราะห์ภายใน (Back-end Logic)
  โครงงานออกแบบให้ระบบสามารถเชื่อมต่อข้อมูลจากฐานข้อมูลกับตรรกะการวิเคราะห์
  เหตุการณ์จำเพาะ โดยดึงข้อมูลดิบจากเซ็นเซอร์มาประมวลผลอย่างเป็นระบบ ก่อนส่งข้อมูล
  ผลลัพธ์ไปยังส่วนติดต่อผู้ใช้ (UI) เพื่อให้ผู้ใช้งานได้รับข้อมูลที่ถูกต้อง ครบถ้วน และตรงเวลา
- 5. **การควบคุมการเข้าถึงข้อมูลเพื่อรักษาความปลอดภัยและจริยธรรมของระบบ** ระบบถูกออกแบบให้รองรับการกำหนดสิทธิ์ในการเข้าถึงข้อมูล โดยเฉพาะข้อมูลที่มีความ ละเอียดอ่อน เช่น ข้อมูลการขับขี่ หรือข้อมูลที่อาจเกี่ยวข้องกับคดีความในกรณีที่เกิด

อุบัติเหตุ ผู้ใช้ที่ไม่มีสิทธิ์จะไม่สามารถเข้าถึงข้อมูลเหล่านี้ได้ ซึ่งช่วยป้องกันการดัดแปลง ใช้ งานในทางที่ผิด หรือรั่วไหลของข้อมูลที่อาจนำไปสู่ผลกระทบทางกฎหมาย

#### 6. การประยุกต์ใช้ความรู้ทางทฤษฎีสู่การปฏิบัติ

โครงงานนี้เป็นการบูรณาการระหว่างความรู้เชิงทฤษฎีที่ได้ศึกษามา เช่น การประมวลผล ข้อมูล, การออกแบบระบบฐานข้อมูล, การวิเคราะห์เหตุการณ์ และการพัฒนาแอปพลิเคชัน ร่วมกับการปฏิบัติงานจริงในบริบทของการขนส่ง ซึ่งช่วยเสริมสร้างทักษะด้านเทคโนโลยี สารสนเทศและการวางแผนระบบในโลกธุรกิจได้อย่างรอบด้าน

#### 1.5 ข้อจำกัดของโครงงาน

#### ข้อจำกัดในการเข้าถึงข้อมูลภาคธุรกิจ

เนื่องจากข้อมูลที่เกี่ยวข้องกับการขนส่ง การติดตามยานพาหนะ และการจัดเก็บข้อมูลจากระบบ IoT มักมีความสำคัญในเชิงกลยุทธ์ขององค์กรธุรกิจ การเปิดเผยข้อมูลบางประเภทจึงอาจถูกจำกัดสำหรับ บุคคลภายนอก ส่งผลให้ทีมพัฒนาไม่สามารถเข้าถึงข้อมูลจริงบางรายการเพื่อนำมาใช้ในการออกแบบ วิเคราะห์ หรือทดสอบระบบได้อย่างเต็มที่ ซึ่งอาจกระทบต่อความแม่นยำในการสร้างสถานการณ์ จำลองและเหตุการณ์จำเพาะ

#### ความซับซ้อนในการตีความข้อมูลดิบให้เป็นเหตุการณ์จำเพาะ

การแปลงข้อมูลดิบที่ได้รับจากเซ็นเซอร์และอุปกรณ์ต่าง ๆ ให้เป็น "เหตุการณ์จำเพาะ" จำเป็นต้อง ใช้หลักเกณฑ์และเงื่อนไขที่หลากหลายและมีความซับซ้อนสูง ทั้งในเชิงเวลา พื้นที่ พฤติกรรมผู้ขับขี่ และลักษณะเฉพาะของยานพาหนะ การวิเคราะห์ที่ไม่รัดกุมอาจส่งผลให้เกิดการแจ้งเตือนผิดพลาด (false positive/false negative) ซึ่งจำกัดความสามารถของระบบในการรองรับสถานการณ์ที่ หลากหลาย

#### ข้อจำกัดด้านฮาร์ดแวร์และสัญญาณในการรับ-ส่งข้อมูล

การประมวลผลข้อมูลจากอุปกรณ์ IoT จำเป็นต้องอาศัยความสามารถของฮาร์ดแวร์ เช่น ความเร็วในการประมวลผล ความจุของหน่วยความจำ และความสามารถในการเชื่อมต่อแบบไร้สาย หากฮาร์ดแวร์มีข้อจำกัด เช่น รับสัญญาณได้ไม่ดีในบางพื้นที่ หรือมีการส่งข้อมูลล่าช้า อาจทำให้ข้อมูล ที่ได้ไม่สมบูรณ์หรือไม่ตรงตามเวลาจริง (real-time) ซึ่งอาจกระทบต่อประสิทธิภาพของระบบติดตาม และการวิเคราะห์เหตุการณ์จำเพาะ

# บทที่ 2 วรรณกรรมและงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

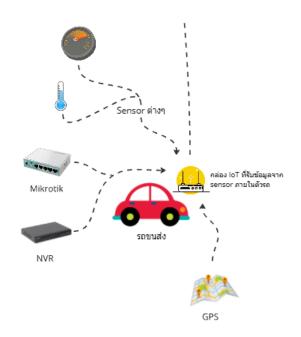
#### 2.1 แนวคิดทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง

#### 2.1.1 แนวคิดการติดตามและรับข้อมูล

#### 2.1.1.1 แนวคิดการติดตามพาหนะ

ในการติดตามตำแหน่งของยานพาหนะอย่างแม่นยำ จำเป็นต้องมี การจัดเก็บและส่งผ่านข้อมูลสำคัญที่เกี่ยวข้องกับพิกัดตำแหน่ง ได้แก่ ค่า ละติจูด (Latitude) และลองจิจูด (Longitude) ซึ่งสามารถระบุได้จาก ระบบระบุตำแหน่งบนพื้นโลก (Global Positioning System: GPS) โดย อุปกรณ์ GPS ที่ติดตั้งในยานพาหนะจะรับข้อมูลตำแหน่งจากดาวเทียม และทำการส่งข้อมูลเหล่านี้ไปยังระบบเซิร์ฟเวอร์ผ่านเครือข่ายอินเทอร์เน็ต เช่น เครือข่าย 4G โดยใช้งานร่วมกับอุปกรณ์ Internet of Things (IoT) ที่ ถูกฝังไว้ในยานพาหนะ

ข้อมูลตำแหน่งที่ได้รับจะถูกรวบรวมแบบเรียลไทม์เพื่อให้ระบบ สามารถทราบตำแหน่งของยานพาหนะในช่วงเวลานั้น ๆ ได้อย่างถูกต้อง รวมทั้งสามารถวิเคราะห์พฤติกรรมการขับขี่หรือสภาพแวดล้อมของรถได้ เช่น ความเร็ว สถานะเครื่องยนต์ หรือระดับเชื้อเพลิง ซึ่งเป็นข้อมูลพื้นฐาน ในการพัฒนาระบบติดตามและบริหารจัดการยานพาหนะที่มีประสิทธิภาพ



ภาพ 2.1 ระบบที่ติดตั้งภายในตัวรถ

#### 2.1.1.2 การบันทึกข้อมูลตำแหน่งปัจจุบัน

ระบบระบุตำแหน่งบนพื้นโลก (GPS) เป็นเทคโนโลยีที่มีหน้าที่ หลักในการระบุตำแหน่งปัจจุบันของวัตถุหรือยานพาหนะใน พิกัดทางภูมิศาสตร์ โดยแสดงผลในรูปของค่าละติจูดและ ลองจิจูด อย่างไรก็ตาม ระบบ GPS โดยตัวมันเองไม่มี ความสามารถในการจัดเก็บข้อมูลย้อนหลัง หรือเก็บประวัติ เส้นทางการเดินทางของยานพาหนะ

ดังนั้น การนำ GPS มาใช้ในงานติดตามยานพาหนะอย่างมี ประสิทธิภาพ จึงจำเป็นต้องอาศัยระบบเสริมสำหรับจัดเก็บ ข้อมูลตำแหน่งในแต่ละช่วงเวลา เพื่อให้สามารถเรียกดู เส้นทางการเดินทางย้อนหลังได้ ซึ่งข้อมูลดังกล่าวจะเป็น ประโยชน์ต่อการวิเคราะห์พฤติกรรมการขับขี่ วางแผน เส้นทาง และตรวจสอบเหตุการณ์ย้อนหลัง วิธีการบันทึกข้อมูลจากระบบ GPS สามารถแบ่งออกได้เป็น 2 รูปแบบหลัก ดังนี้:

#### (1) การบันทึกข้อมูลแบบออฟไลน์ (Offline Logging)

เป็นการจัดเก็บข้อมูลตำแหน่งลงในหน่วยจัดเก็บภายในของ
อุปกรณ์ เช่น ไอโอทีบอร์ด หรือคอมพิวเตอร์ขนาดเล็ก
(Single-board Computer) ที่ติดตั้งอยู่ภายในยานพาหนะ
อุปกรณ์ดังกล่าวจะบันทึกข้อมูลโดยไม่เชื่อมต่อกับ
อินเทอร์เน็ตหรือฐานข้อมูลภายนอก ซึ่งเหมาะสำหรับ
สถานการณ์ที่ไม่มีสัญญาณเครือข่าย หรือใช้ในการบันทึกเพื่อ
ดึงข้อมูลออกภายหลัง

#### (2) การบันทึกข้อมูลแบบออนไลน์ (Online Logging)

เป็นการส่งข้อมูลตำแหน่งแบบเรียลไทม์จากอุปกรณ์ไอโอที่ หรือคอมพิวเตอร์ขนาดเล็กไปยังฐานข้อมูลหรือระบบคลาวด์ ผ่านการเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ต (เช่น ผ่าน 4G หรือ Wi-Fi) รูปแบบนี้ช่วยให้สามารถติดตามยานพาหนะในเวลาจริง และ สามารถประมวลผลข้อมูลได้ทันที ทั้งนี้ ความจำเป็นในการมี หน่วยเก็บข้อมูลภายในตัวเครื่องขึ้นอยู่กับการออกแบบระบบ หากระบบมีการส่งข้อมูลอย่างต่อเนื่องไปยังเซิร์ฟเวอร์ ก็อาจ ไม่จำเป็นต้องมีพื้นที่จัดเก็บในอุปกรณ์



ภาพที่ 2.2 แสดงตัวอย่างของไอโอทีบอร์ดที่ใช้สำหรับการรับส่งและ จัดเก็บข้อมูลตำแหน่ง ซึ่งสามารถทำหน้าที่ได้ทั้งในรูปแบบออฟไลน์ และออนไลน์ตามการออกแบบของระบบ

#### 2.1.2 แนวคิดการเก็บข้อมูลที่จำเป็นต่อการวิเคราะห์การเกิดเหตุการณ์ จำเพาะ

เพื่อให้ระบบสามารถวิเคราะห์และประเมินเหตุการณ์จำเพาะ (Specific Events) ที่อาจส่งผลกระทบต่อความปลอดภัยและประสิทธิภาพในการขนส่งได้ อย่างถูกต้อง จำเป็นต้องมีการเก็บรวบรวมข้อมูลจากยานพาหนะในลักษณะต่าง ๆ ข้อมูลเหล่านี้สามารถนำมาใช้เป็นฐานในการตรวจจับและวิเคราะห์เหตุการณ์ที่ ผิดปกติหรือพฤติกรรมที่ไม่เหมาะสมของผู้ขับขี่ โดยสามารถแบ่งประเภทของข้อมูล ที่สำคัญได้ดังนี้

#### 2.1.2.1 การเก็บข้อมูลความเร็วปัจจุบันของพาหนะ

การวัดความเร็ว ปัจจุบันของยานพาหนะสามารถวัดได้หลายวิธี โดยมีทั้งวิธีการใช้ จีพีเอส ในการคำนวณความเร็วในปัจจุบัน หรือเป็นการ ใช้เซ็นเซอร์ภายในตัวรถ เพื่อวัดความเร็วในปัจจุบัน หรือเป็นการวัดการ หมุนของรอบล้อของรถ

#### 2.1.2.2 การเก็บข้อมูลปริมาณน้ำมันปัจจุบันของพาหนะ

การนำตัววัดปริมาณของเหลวภายในถังน้ำมันมาเชื่อมต่อเข้ากับ ไอโอทีหรือคอมพิวเตอร์ขนาดเล็กภายในพาหนะ โดยทำให้สามารถคำนวณ ปริมาณน้ำมันภายในปัจจุบันของยานพาหนะได้และทำการเก็บข้อมูล

#### 2.1.2.3 การเก็บข้อมูลผู้ขับขี่ปัจจุบันของพาหนะ

การเก็บข้อมูลผู้ขับขี่ภายในปัจจุบันของพาหนะ สามารถ ทำได้โดย การใช้การ์ดรีดเดอร์ที่จะอ่านค่าข้อมูลบาร์โค้ดบนใบขับขี่ของผู้ขับขี่ และ สามารถบันทึกข้อมูล ตัวเลขของใบขับขี่ และบันทึกข้อมูลเพื่อใช้อ้างอิงถึง ตัวผู้ขับรถภายในปัจจุบันได้

#### 2.1.3 แนวคิดการออกแบบเหตุการณ์จำเพาะ

เหตุการณ์จำเพาะคือเหตุการณ์ที่ยัดพาหนะกำลังเผชิญกับเหตุการณ์ที่ไม่ เป็นปกติ ระหว่างการขับขี่ หรือเหตุการณ์ที่ไม่เป็นไปดั่งความต้องการ และเสี่ยงต่อ ความปลอดภัย ของทั้งผู้ขับขี่ ยานพาหนะ และทรัพย์สินบนท้องถนน โดยเหตุการณ์ จำเพาะจะถูกออกแบบด้วยกันดังนี้

#### 2.1.3.1 รถมีความเร็วเกินกำหนด

ความหมายคือ การเคลื่อนที่ปัจจุบันของรถจะมีความเร็วเกินที่ กำหนดเช่น ยานพาหนะที่มีขนาดใหญ่จะมีความเร็ว ที่เกินกำหนดที่ซึ่ง เป็น อันตรายต่อการขับขี่ ได้แก่ ความเร็วเกิน 80 กิโลเมตรต่อชั่วโมง และ รถบรรทุกขนาดเล็กจ๊ะ มีความเร็วที่เกินกำหนดที่ซึ่งเป็นอันตรายต่อการขับ ขี่ ได้แก่ความเร็ว 100 กิโลเมตรต่อชั่วโมงเป็นต้น โดยสามารถออกแบบให้ เหตุการณ์เฉพาะ วิเคราะห์การขับขี่ ความเร็วเกินกำหนดหรือให้ข้อกำหนด พิเศษ ภายในเงื่อนไขที่กำหนด ในการเกิดเหตุการณ์เฉพาะที่เป็นเหตุการณ์ รองของเหตุการณ์เฉพาะ ที่กำลังเกิดขึ้นภายในปัจจุบันได้ โดยมีดังนี้

- (1) การขับขี่เกินความเร็วที่กำหนดเป็นเวลานาน โดยเป็นการ
  ประยุกต์ใช้ เวลาเข้ามาเกี่ยวข้อง กับข้อมูลของความเร็วรถ
  โดยเป็นการกำหนดว่าความเร็วรถจะต้องไม่เกิน กี่กิโลเมตรต่อ
  ชั่วโมงภายในเวลาที่กำหนด จะถือเป็นเหตุการณ์จำเพาะ
  ประเภท รถมีความเร็วเกินกำหนดเป็นเวลานาน
- (2) การขับขี่เกินความเร็วที่กำหนดภายในชุมชน สามารถ ออกแบบให้ ความเร็วสัมพันธ์กับตำแหน่ง เช่น ในตำแหน่ง ปัจจุบันลดกำลังเคลื่อนที่อยู่ในเขตที่มีชุมชนแออัดหรือเป็น เขคที่จะต้องจำกัดความเร็ว ซึ่งเป็นความเร็วที่ต่ำกว่าที่ เหตุการณ์จำเพาะกำหนด โดยเป็นการกำหนดว่าความเร็วรถ จะต้องไม่เกินกี่กิโลเมตรต่อชั่วโมง ภายในพื้นที่ ที่กำหนด จะ ถือเป็นเหตุการณ์เฉพาะประเภท รถมีความเร็วเกินกำหนด ภายในเขตพื้นที่ที่กำหนด
- (3) การขับขี่เกินความเร็วที่กำหนดด้วยสภาพรถที่ไม่เป็นปกติ สามารถออกแบบให้ ระบบเซ็นเซอร์ต่างๆภายในตัวรถ มี ความสัมพันธ์กับความเร็วรถในปัจจุบัน เช่น ปัจจุบันรถมี ความเร็วเกินกำหนด และมีการเปิดประตู เป็นการที่เปิดประตู ไม่สนิท หรือ ไจโรสโคป ในตัวรถมีการเปลี่ยนแปลง ไปมาด้วย

ความถี่ที่ไม่ปกติ จะถือเป็นเหตุการณ์เฉพาะประเภทรถมี ความเร็วเกินกำหนด โดยตัวรถมีสภาพผิดปกติ

#### 2.1.3.2 รถมีน้ำมันลดลงผิดปกติ

ความหมายคือ การที่น้ำมันของรถมีการลดที่ผิดปกติเกินกว่าเกินที่ จะลดลงในเวลาหนึ่ง โดยออกแบบว่าหากมี ข้อมูลที่มีค่าน้ำมันลดลง มากกว่า 10 % ภายในเวลา 20 จะถือว่ามีน้ำมันที่มีค่าลดมากกว่าปกติ

#### 2.1.3.3 รถมีข้อมูลส่งมามีการสูญหาย

ความหมายคือ การที่ข้อมูลที่ได้รับขาดข้อมูลที่สำคัญไป เช่น ข้อมูลของ GPS เพื่อให้ผู้ใช้งานสามารถรู้ได้ว่า รถขนส่งคันไหนมีความ ผิดปกติของ hardware

#### 2.2 งานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

#### 2.2.1 การเปรียบเทียบ Redis กับฐานข้อมูลเชิงสัมพันธ์

ในการจัดการข้อมูลปริมาณมากที่มีความเปลี่ยนแปลงอย่างต่อเนื่อง เช่น ข้อมูล ตำแหน่งพิกัดของยานพาหนะ หรือ ข้อมูลพื้นที่ภูมิศาสตร์ ที่เกี่ยวข้องกับสถานี อำเภอ จังหวัด ฯลฯ ระบบจำเป็นต้องมีการประมวลผลข้อมูลเหล่านี้ในลักษณะเรียลไทม์เพื่อใช้ประกอบการวิเคราะห์และ จำแนกเหตุการณ์จำเพาะอย่างมีประสิทธิภาพ

หากใช้เพียง ฐานข้อมูลเชิงสัมพันธ์ (Relational Database) เช่น SQL Server หรือ MySQL ในการดึงข้อมูลทุกครั้งที่มีการร้องขอ (query) จะทำให้เกิดความล่าช้าในการประมวลผล โดยเฉพาะเมื่อมีการเข้าถึงข้อมูลจำนวนมากหรือซ้ำ ๆ จากหลายผู้ใช้งานพร้อมกัน

เพื่อแก้ไขปัญหานี้ ได้มีการนำ Redis ซึ่งเป็นฐานข้อมูลแบบ In-Memory เข้ามาใช้ ร่วมกับระบบ โดย Redis มีลักษณะการทำงานในรูปแบบ Key-Value Store และทำงานทั้งหมดบน หน่วยความจำหลัก (RAM) จึงสามารถตอบสนองคำสั่งได้อย่างรวดเร็วกว่าฐานข้อมูลแบบดั้งเดิม โดยเฉพาะในกรณีที่ต้องมีการเข้าถึงข้อมูลบ่อยครั้ง และต้องการผลลัพธ์แบบทันที (low-latency)

#### การทดลองเปรียบเทียบประสิทธิภาพ

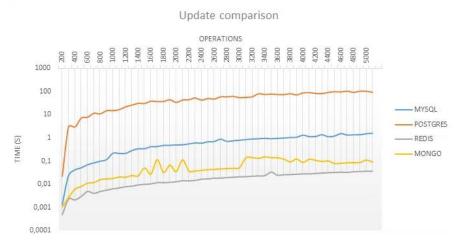
มีการทดลองเปรียบเทียบประสิทธิภาพของ Redis กับฐานข้อมูลอื่นในด้านต่าง ๆ ได้แก่



ภาพที่ 2.3 เปรียบเทียบเวลาในการ select (ดึงข้อมูล)



ภาพที่ 2.4 เปรียบเทียบเวลาในการ insert (เพิ่มข้อมูล)



ภาพที่ 2.5 เปรียบเทียบเวลาในการ update (อัปเดตข้อมูล)

ผลการทดลองแสดงให้เห็นว่า Redis มีประสิทธิภาพในการดำเนินการที่สูงกว่าใน เกือบทุกกรณี โดยเฉพาะในการ select ข้อมูลที่ระบุจาก key ที่ชัดเจน Redis สามารถให้ผลลัพธ์ได้ รวดเร็วกว่าอย่างมีนัยสำคัญ เนื่องจากไม่ต้องดำเนินการ join ตาราง หรือสแกนแถวข้อมูล (row scan) เหมือนกับระบบฐานข้อมูลเชิงสัมพันธ์

Redis จึงเหมาะสำหรับใช้ในการจัดเก็บข้อมูลที่มีการเรียกใช้งานซ้ำ ๆ หรือข้อมูลที่ ต้องแสดงผลแบบเรียลไทม์ เช่น:

- ตำแหน่งปัจจุบันของยานพาหนะ
- สถานะเหตุการณ์จำเพาะที่เกิดขึ้นล่าสุด
- ค่าที่เปลี่ยนแปลงตลอดเวลา เช่น ความเร็ว หรืออุณหภูมิ

ขณะที่ SQL หรือฐานข้อมูลเชิงสัมพันธ์ยังคงเหมาะสำหรับจัดเก็บข้อมูลระยะยาว เช่น ข้อมูลผู้ขับขี่ ข้อมูลประวัติรถ หรือข้อมูลสถิติที่มีโครงสร้างซับซ้อน

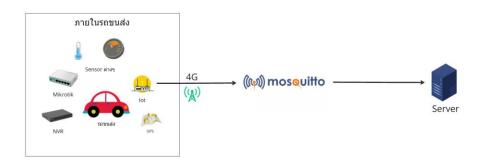
การใช้ **Hybrid Database Architecture** (การผสมผสาน Redis กับ SQL) จึงเป็น แนวทางที่เหมาะสมสำหรับโครงงานนี้ เพื่อให้ได้ทั้งประสิทธิภาพและความถูกต้องในการจัดเก็บข้อมูล ระยะสั้นและระยะยาว

# บทที่ 3 วิธีการดำเนินการวิจัย

#### 3.1 ภาพรวมของโครงงาน

ระบบจัดการข้อมูลยานพาหนะที่พัฒนาขึ้นในโครงงานนี้ มีวัตถุประสงค์เพื่อเชื่อมโยงและ
บริหารจัดการข้อมูลจากอุปกรณ์ Internet of Things (IoT) ที่ติดตั้งอยู่ในยานพาหนะ โดย
ระบบจะทำหน้าที่ระบุตัวตนของยานพาหนะแต่ละคันผ่านรหัสเฉพาะของอุปกรณ์ IoT
จากนั้นจะผูกข้อมูลที่ได้รับเข้ากับระบบจัดการข้อมูลหลัก เพื่อใช้ในการวิเคราะห์และจำแนก
เหตุการณ์จำเพาะ (Specific Events) ที่อาจเกิดขึ้นในระหว่างการเดินทางของยานพาหนะ
ข้อมูลที่ถูกส่งจากอุปกรณ์ IoT จะถูกส่งต่อเข้าสู่ระบบประมวลผล ซึ่งทำหน้าที่ตรวจสอบว่า
ข้อมูลดิบในขณะนั้นของยานพาหนะ ตรงตามเงื่อนไขที่กำหนดไว้สำหรับการเกิดเหตุการณ์
จำเพาะหรือไม่ เช่น การขับรถเร็วเกินกำหนด การหยุดรถในพื้นที่ห้ามจอด หรืออุณหภูมิของ
ห้องบรรทุกที่สูงเกินค่ามาตรฐาน โดยระบบจะต้องสามารถแยกแยะเหตุการณ์เหล่านี้ได้แบบ
อัตโนมัติและแม่นยำ เพื่อให้หน่วยงานหรือผู้ประกอบการสามารถเฝ้าระวังและจัดการความ
เสี่ยงได้อย่างมีประสิทธิภาพ

## 3.1.1 ขั้นตอนการเก็บรวบรวมข้อมูลของยานพาหนะที่ติดตั้งระบบติดตาม เพื่อใช้ใน การวิเคราะห์เหตุการณ์จำเพาะและการติดตามแบบเรียลไทม์



ภาพ 3.1 การออกแบบระบบการจัดการข้อมูลระหว่างรถขนส่งกับServer

จากภาพที่ 3.1 แสดงโครงสร้างการทำงานของระบบจัดการข้อมูล ซึ่งเริ่มต้นจาก การติดตั้งเซ็นเซอร์ (Sensor) หลายประเภทภายในยานพาหนะเพื่อทำการตรวจวัดข้อมูลที่สำคัญ ได้แก่:

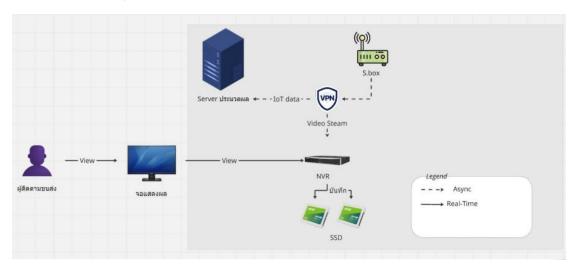
- อุณหภูมิภายในห้องเก็บสินค้า (สำหรับควบคุมคุณภาพของสินค้าประเภท อาหารหรือยา)
- ความเร็วในการเคลื่อนที่ของรถ (ใช้ตรวจสอบพฤติกรรมการขับขึ่)
- ปริมาณน้ำมันเชื้อเพลิงในถัง (ใช้ตรวจสอบการสิ้นเปลืองและป้องกันการ ทุจริต)
- กล้องภายในตัวรถ (เพื่อตรวจสอบพฤติกรรมของผู้ขับขี่ภายในห้องโดยสาร)

ข้อมูลจากเซ็นเซอร์ทั้งหมดจะถูกรวบรวมโดยอุปกรณ์ Mikrotik ซึ่งทำหน้าที่เป็นเกต เวย์ในการรับข้อมูลจากอุปกรณ์ต่าง ๆ และส่งต่อข้อมูลไปยังเซิร์ฟเวอร์ผ่านเครือข่าย อินเทอร์เน็ต โดยใช้ซิมการ์ดที่รองรับการเชื่อมต่อผ่านเครือข่ายมือถือ (เช่น 4G)

เมื่อข้อมูลเดินทางถึงเซิร์ฟเวอร์แล้ว จะถูกส่งเข้าสู่ Mosquitto Server ซึ่งทำหน้าที่ เป็น MQTT Broker ในการจัดการข้อความจากอุปกรณ์ IoT ก่อนเข้าสู่กระบวนการ ประมวลผลและจำแนกข้อมูลภายในระบบ

ข้อมูลที่ผ่านการจัดเก็บและแปลงแล้วจะถูกนำไปวิเคราะห์ผ่านโมดูล "ตัวจำแนก เหตุการณ์" (Event Classifier) เพื่อพิจารณาว่าข้อมูลดังกล่าวเข้าข่ายเหตุการณ์จำเพาะ หรือไม่ และหากตรงตามเงื่อนไข ระบบจะทำการบันทึก จัดเก็บ หรือแจ้งเตือนให้ผู้ใช้งาน ได้รับทราบแบบเรียลไทม์ผ่านระบบติดตาม

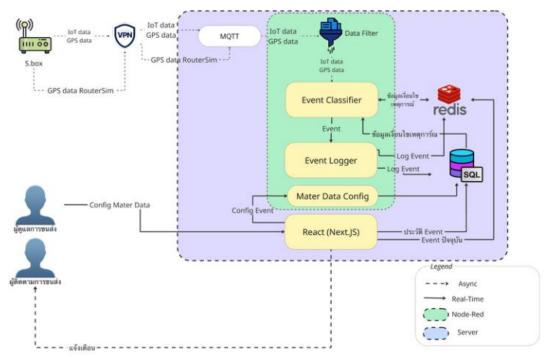
#### 3.2 System Diagram



ภาพ 3.2 การส่งข้อมูลจากกล่อง S.box สู่ตัวบันทึกภาพ และ Server ประมวลผล

จากภาพ 3.2 แสดงถึงข้อมูล Sensor หรือเรียกว่า IoT data และภาพจากกล้องบนตัวรถที่ วิ่งผ่าน VPN เพื่อความปลอดภัยของข้อมูลที่มีความสำคัญ โดยข้อมูล IoT data จะส่งต่อเข้าสู่ Server ประมวลผล เพื่อใช้ภายในระบบวิเคราะห์จำแนกเหตุการณ์จำเพาะ ส่วนภาพ Video Steam ที่เป็น ภาพจากกล้องบนตัวรถ จะถูกส่งไปที่ NVR (Network Video Recorder) และบันทึกลงบน SSD (Solid State Drive) เพื่อใช้ในการดูวิดีโอย้อนหลัง โดยผู้ติดตามรถขนส่งสามารถเข้ามาดูบันทึกได้ ผ่านจอแสดงผล

#### 3.3 Design ของ EventClassifier



ภาพ 3.3 Data Flow ของระบบ EventClassifier

จากภาพ 3.3 แสดงถึงเส้นทางของข้อมูลที่ VPN จะรับข้อมูลแล้วส่งต่อผ่าน MQTT Protocol (Message Queue Telemetry Transport) ทำหน้าที่เป็นตัวกระจายข้อมูลแบบ One-To-All เพื่อส่งไปยัง Topic ใดๆ บน Broker โดยทาง Node-Red จะรับข้อมูลของ Payload บน Topic ที่ถูกกำหนดไว้ เพื่อคัดแยกข้อมูลที่ถูกต้องภายใน Data Filter เพื่อนำเข้า Event Classifier เพื่อจำแนกข้อมูลเพื่อหาว่า เหตุการณ์จำเพาะ ที่เกิดขึ้นคือประเภทใด ก่อนถูกบันทึกลงใน Redis เพื่อให้ React เรียกใช้งานได้โดยไม่เสียเวลา ก็อ่าน table ใน SQL ซึ่งกำลังมีการเขียนเหตุการณ์ที่ เกิดขึ้นเก็บไว้เป็นประวัติ โดยผู้ใช้งานสามารถเข้าใช้งานได้ผ่านทางหน้าเว็ปซึ่งทำงานโดย React

# Realtime Map Realtime Map Resid Realtime Map Realtime

#### 3.4 เครื่องมือที่เกี่ยวข้องกับการทำโครงงาน

ภาพ 3.4 การออกแบบระบบการจัดการข้อมูล

จากภาพที่ 3.4 แสดงสถาปัตยกรรมระบบที่ประกอบด้วยเครื่องมือและเทคโนโลยีหลักที่ใช้ใน การจัดการข้อมูลและจำแนกเหตุการณ์จำเพาะ โดยมีการแบ่งบทบาทของแต่ละส่วนออกเป็นกลุ่ม ตามลำดับการทำงาน ได้แก่ การรับข้อมูล (Input), การประมวลผล (Back-end), การแสดงผล (Front-end) และการจัดเก็บข้อมูล (Database/Cache)

INPUT :: MQTT	MQTT (Message Queuing Telemetry Transport) เป็น โปรโตคอลสำหรับการส่งข้อความแบบ Publish/Subscribe ที่เหมาะสำหรับการ สื่อสารระหว่างเครื่องต่อเครื่อง (M2M) โดยเฉพาะในระบบ Internet of Things (IoT) เช่น เซ็นเซอร์อัจฉริยะ, อุปกรณ์สวมใส่ และระบบควบคุมในยานพาหนะ จะใช้ MQTT เพื่อส่งข้อมูลไปยังเซิร์ฟเวอร์หรือคลาวด์ ซึ่งช่วยลดภาระของเครือข่ายและทำ ให้ระบบสามารถสื่อสารข้อมูลได้อย่างมีประสิทธิภาพแม้ในสภาพแวดล้อมที่มีแบนด์ วิดท์ต่ำ	
INPUT :: Database - Master Data	ระบบใช้ฐานข้อมูลหลัก (Master Database) ในการจัดเก็บข้อมูล พื้นฐานที่จำเป็น เช่น ข้อมูลรถ สถานีปลายทาง พื้นที่เสี่ยงภัย และเขตการจราจร ข้อมูลเหล่านี้จะถูกเชื่อมโยงกับข้อมูลปัจจุบันของรถ เพื่อใช้วิเคราะห์และจำแนก เหตุการณ์จำเพาะอย่างถูกต้อง ช่วยให้ระบบสามารถแสดงผลข้อมูลได้อย่างครบถ้วน และแม่นยำ	
Front End :: React.js	t.js  React.js เป็นไลบรารี JavaScript ที่พัฒนาโดย Meta (เดิมคือ Facebook) และเผยแพร่ในรูปแบบ Open Source React เหมาะสำหรับการสร้าง ส่วนติดต่อผู้ใช้ (User Interface) ของเว็บแอปพลิเคชัน โดยมีจุดเด่นในการแบ่งโค้ด ออกเป็นคอมโพเนนต์ย่อยที่สามารถนำกลับมาใช้ซ้ำได้ และมีประสิทธิภาพในการ แสดงผลแบบเรียลไทม์ ช่วยให้ผู้ใช้งานสามารถเข้าถึงข้อมูลเหตุการณ์จำเพาะและ สั่งงานระบบได้อย่างรวดเร็ว	
Back End :: Node- RED	Node-RED เป็นเครื่องมือสำหรับพัฒนาแอปพลิเคชันโดยเน้นการ ออกแบบโฟลว์การประมวลผลข้อมูล (Data Flow Programming) ผ่านอินเทอร์เฟซ แบบกราฟิก (GUI) ในโครงงานนี้ Node-RED ถูกใช้เป็นระบบหลังบ้านสำหรับรับ ข้อมูลจาก MQTT และฐานข้อมูล ก่อนทำการประมวลผลตามตรรกะที่กำหนดเพื่อ ตรวจสอบว่าข้อมูลดิบที่ได้รับตรงกับเงื่อนไขของเหตุการณ์จำเพาะหรือไม่ ข้อดีของ Node-RED คือสามารถปรับแก้โฟลว์ได้ง่ายโดยไม่ต้องพัฒนาโค้ดจากศูนย์ ทุกครั้ง และยังสามารถสื่อสารกับ API อื่น ๆ ได้อย่างยืดหยุ่น	

Redis	<b>Redis</b> (Remote Dictionary Server) เป็นฐานข้อมูลแบบ In-
	Memory ซึ่งหมายถึงการจัดเก็บข้อมูลไว้ในหน่วยความจำหลัก (RAM) ทำให้สามารถ
	เข้าถึงข้อมูลได้เร็วกว่า SQL ฐานข้อมูลแบบดิสก์ Redis เหมาะสำหรับการใช้งานที่
	ต้องการความเร็วสูง เช่น การจัดเก็บข้อมูลสถานะล่าสุดของรถ หรือการแคช (Cache)
	ข้อมูลชั่วคราว เช่น รายชื่อเหตุการณ์จำเพาะที่กำลังเกิดขึ้น ข้อมูลใน Redis จะไม่ถูก
	ใช้แทนฐานข้อมูลหลัก แต่ใช้ร่วมกันเพื่อลดภาระของระบบและเพิ่มประสิทธิภาพใน
	การตอบสนองข้องระบบในส่วนที่เกี่ยวกับการแสดงผลแบบเรียลไทม์

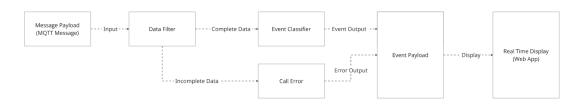
ตารางที่ 3.1 ระบบที่ใช้ภายในระบบการจัดการข้อมูล

ประเภท	เครื่องมือ/ เทคโนโลยี	บทบาทในระบบ
การรับข้อมูล (Input)	MQTT	โปรโตคอลส่งข้อมูลจาก IoT เข้าสู่ระบบด้วย ความเร็วสูง
ข้อมูลหลัก (Master)	SQL Database	จัดเก็บข้อมูลยานพาหนะ สถานี พื้นที่ ฯลฯ อย่าง เป็นระบบ
ส่วนติดต่อผู้ใช้	React.js	สร้าง UI สำหรับให้ผู้ใช้ดูและแก้ไขข้อมูล/เหตุการณ์ ต่าง ๆ
ระบบประมวลผล	Node-RED	ทำหน้าที่วิเคราะห์ข้อมูลดิบกับเงื่อนไขเหตุการณ์ จำเพาะ
แคช/สถานะล่าสุด	Redis	เก็บสถานะล่าสุดและข้อมูลเรียลไทม์เพื่อแสดงผล รวดเร็ว

ตารางที่ 3.2 ระบบที่ใช้ภายในระบบการจัดการข้อมูลแบบสรุป

#### 3.3.1 การออกแบบระบบแยกเหตุการณ์จำเพาะ

การออกแบบเหตุการณ์จำเพาะซึ่งจะถูกใช้ภายใน Node Red และจะมีส่วนเชื่อมต่อ ซึ่งทำหน้าที่เป็นตัวติดต่อการใช้งานเข้ากับตัวผู้ใช้งาน ซึ่งในหน้าที่นี้จะเป็นการทำงานในส่วนของ React ซึ่งสามารถให้ผู้ใช้กำหนด เหตุการณ์เฉพาะ เงื่อนไขที่จะเกิด เวลาที่จะถูกกำหนดเกิดเป็นต้น โดยมีการออกแบบขั้นตอนการดำเนินงานดังนี้



ภาพที่ 3.5 ภาพ flow ของระบบที่รับ payload เพื่อใช้ในการประมวลผล

ภาพ 3.5 จะเป็นการทำงานของข้อมูลโดยชุดข้อมูลดิบที่มาจากรถขนส่ง Mosquitto หลังจากรับ Payload เข้ามาแล้วจะมีหน้าที่ส่งต่อไปให้กับตัวกรองข้อมูล โดยตัวกรองข้อมูลจะมี หน้าที่ตรวจสอบว่าข้อมูลที่ Mosquitto รับเข้ามามีข้อมูลที่ถูกต้อง และข้อมูลไม่มีการสูญหาย หาก ข้อมูลมีการสูญหาย และหากมีความสำคัญ เช่น ระบบติดตาม GPS Error ระบบจะส่ง payload เพื่อ แจ้งกับ Real Time Display (WebApp) เพื่อแจ้งให้ผู้ใช้รู้ว่า รถขนส่งคันใดที่มีข้อมูล GPS สูญหาย โดยจะแจ้งเตือนกับผู้ใช้ว่า GPS Lost ซึ่งเป็น Event ที่มีความสำคัญเมื่อเกิดเป็นระยะเวลานานจะทำ การแจ้งเตือนผ่าน Notification เพื่อให้ผู้ใช้ทราบได้ง่ายยิ่งขึ้น

โดยเมื่อตัวกรองข้อมูล ยืนยันแล้วว่า ข้อมูลไม่มีการสูญหาย ระบบจะนำข้อมูลไป ประมวลผลต่อในระบบ Event Classifier โดยเป็นการรันผ่าน Node Red ซึ่งเป็นส่วนเสริมของ Node JS ซึ่งเป็น Library ของ Java โดยระบบประมวลผลและจัดการ เหตุการณ์จำเพาะ จะถูก ติดตั้งไว้ภายใน

#### (1) Node-RED

Node-RED เป็นเครื่องมือพัฒนาแอปพลิเคชันแบบ Low-Code ที่ออกแบบมาเพื่อ เชื่อมโยงการประมวลผลข้อมูลแบบเชิงเหตุการณ์ (Event-Driven Programming) โดยเฉพาะใน บริบทของ Internet of Things (IoT) ซึ่งสามารถสร้างโฟลว์การทำงาน (Flow) ผ่านอินเทอร์เฟซ แบบกราฟิก (GUI) เพื่ออำนวยความสะดวกในการออกแบบระบบอย่างมีประสิทธิภาพ

ในโครงงานนี้ ระบบ Node-RED ถูกนำมาใช้เป็นส่วนหลักในการประมวลผลและจัดการ ข้อมูลที่รับมาจากอุปกรณ์ IoT และ Mikrotik ภายในยานพาหนะ โดยมีการออกแบบให้ แยกการ ทำงานออกเป็น 3 หน่วยหลัก เพื่อป้องกันปัญหาการแย่งใช้งานทรัพยากรของ CPU (CPU thread contention) และเพิ่มความเสถียรในการประมวลผลแบบเรียลไทม์ โดยเฉพาะในกรณีที่มีข้อมูล

การแยกหน่วยการทำงานภายใน Node-RED มีรายละเอียดดังนี้:

1. หน่วยการจัดการฐานข้อมูล (Database Processing Unit):

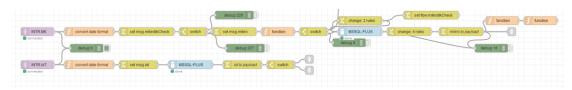
ทำหน้าที่ในการเชื่อมต่อและประมวลผลข้อมูลร่วมกับฐานข้อมูลแบบ SQL ซึ่ง
ครอบคลุมถึงการดึงข้อมูลหลัก (Master Data) เช่น ข้อมูลรถ ข้อมูลผู้ขับขี่ ข้อมูลสถานี และข้อมูล พื้นที่อันตราย เพื่อให้ระบบสามารถอ้างอิงข้อมูลร่วมกันได้อย่างถูกต้อง

2. หน่วยวิเคราะห์เหตุการณ์จำเพาะ (Event Classifier Processing Unit):

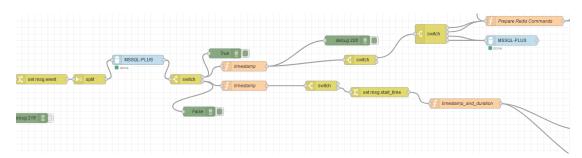
รับผิดชอบในการประมวลผลข้อมูลเรียลไทม์จากยานพาหนะ เพื่อตรวจสอบว่าข้อมูล ที่ได้รับเข้าเงื่อนไขของการเกิดเหตุการณ์จำเพาะหรือไม่ โดยใช้โฟลว์ของ Node-RED ในการจัดลำดับ การกรอง วิเคราะห์ และจัดเก็บผลลัพธ์หรือแจ้งเตือนผู้ใช้งาน

3. หน่วยการจัดทำรายงาน (Report Generation Unit):

ออกแบบไว้สำหรับการจัดทำเอกสารรายงานผลการขับขี่ หรือการใช้งานยานพาหนะ ตามข้อกำหนดของหน่วยงานที่เกี่ยวข้อง เช่น กรมการขนส่งทางบก (หน่วยนี้ยังยังไม่ได้พัฒนาใน โครงงานนี้)



ภาพที่ 3.6 ภาพ flow การรับค่าจาก IoT ภายใน NodeRed



ภาพที่ 3.7 ภาพ flow การคัดแยกเหตุการณ์จำเพาะภายใน NodeRed

ภาพที่ 3.6 แสดงขั้นตอนของการรับข้อมูลจากอุปกรณ์ IoT และอุปกรณ์ Mikrotik ที่ติดตั้งภายในยานพาหนะเข้าสู่ระบบประมวลผล โดยในกระบวนการนี้ ข้อมูลจากทั้งสองแหล่งจะถูก นำมารวมกันและผ่านขั้นตอนการกรองข้อมูลก่อนเข้าสู่การประมวลผลเหตุการณ์จำเพาะในขั้นถัดไป (แสดงในภาพที่ 3.7)

ข้อมูลที่ได้รับจากอุปกรณ์ IoT โดยทั่วไปจะมีลักษณะเป็นข้อมูลจากเซ็นเซอร์ต่าง ๆ ภายในยานพาหนะ เช่น อุณหภูมิภายในห้องเก็บสินค้า หรือระดับน้ำมันเชื้อเพลิง อย่างไรก็ตาม ข้อมูลจาก IoT จะ **ไม่รวม** ตำแหน่งทางภูมิศาสตร์และความเร็วของรถ ซึ่งเป็นข้อมูลที่ได้จากอุปกรณ์ Mikrotik ซึ่งทำหน้าที่เชื่อมต่อกับ GPS และเซ็นเซอร์ความเร็ว

ด้วยเหตุนี้ จึงจำเป็นต้องมี กระบวนการกรองข้อมูล (Data Filtering) เพื่อรวมข้อมูล จากทั้งสองแหล่งให้ครบถ้วน โดยระบบจะจัดการผูกข้อมูลจาก IoT เข้ากับข้อมูลตำแหน่งและ ความเร็วจาก Mikrotik โดยอิงจากรหัสประจำยานพาหนะหรือหมายเลขอ้างอิง (vehicle ID) ที่ สอดคล้องกันในแต่ละช่วงเวลา

เมื่อข้อมูลรวมกันเรียบร้อยแล้ว ระบบจะนำข้อมูลที่ผ่านการกรองนี้ไปตรวจสอบกับ เงื่อนไขที่กำหนดไว้ล่วงหน้าในฐานข้อมูล ซึ่งเป็นชุดกฎสำหรับการตรวจจับเหตุการณ์จำเพาะ เช่น ขับ รถเร็วเกินกำหนดในพื้นที่ห้ามขับเร็ว หรือมีการเปลี่ยนแปลงอุณหภูมิในห้องสินค้าเกินเกณฑ์ที่กำหนด

หากพบว่า ข้อมูลดิบที่ได้รับตรงตามเงื่อนไข ของเหตุการณ์จำเพาะ ระบบจะทำการ:

- 1. บันทึกข้อมูลเหตุการณ์นั้นเข้าสู่ฐานข้อมูล Redis เพื่อการเข้าถึงที่รวดเร็ว
- 2. ส่งข้อมูลไปยังระบบแสดงผลแบบเรียลไทม์ เพื่อแสดงสถานะปัจจุบันของยานพาหนะบน อินเทอร์เฟซผู้ใช้งาน

การใช้ Redis เป็นฐานข้อมูลแบบ In-Memory ช่วยให้สามารถเรียกดูสถานะล่าสุด ของยานพาหนะได้อย่างรวดเร็วและมีประสิทธิภาพ ส่งผลให้ผู้ใช้งานสามารถติดตามเหตุการณ์ผิดปกติ ได้อย่างทันท่วงที

แม้ว่า Node-RED จะเป็นเครื่องมือประเภท Low-Code ซึ่งเอื้อต่อการพัฒนาแอป พลิเคชันได้อย่างรวดเร็วและง่ายดาย โดยเฉพาะในงานที่เกี่ยวข้องกับ IoT หรือการจัดการข้อมูลเชิง เหตุการณ์แบบเรียลไทม์ แต่ในกรณีของโครงงานนี้ มีหลายสถานการณ์ที่การใช้โฟลว์พื้นฐานไม่ เพียงพอ เนื่องจาก เงื่อนไขของเหตุการณ์จำเพาะ (Specific Events) ที่ต้องการวิเคราะห์นั้นมีความ ซับซ้อนสูง และต้องการตรรกะที่แม่นยำ

เพื่อรองรับความต้องการนี้ จึงจำเป็นต้องมีการเขียนฟังก์ชันเฉพาะเพิ่มเติมภายใน Node-RED โดยใช้ ภาษา JavaScript ซึ่งทำงานภายใต้แพลตฟอร์ม Node.js ซึ่ง Node-RED เองก็ ถูกพัฒนาขึ้นจาก Node.js เช่นกัน

การเขียนฟังก์ชันภายใน Node-RED สามารถทำได้โดยใช้ Function Node ที่ให้ ผู้พัฒนาสามารถใส่โค้ด JavaScript ตามเงื่อนไขเฉพาะที่ต้องการ เช่น การเปรียบเทียบค่าความเร็ว กับค่าที่กำหนดในพื้นที่ต่าง ๆ การคำนวณค่าเฉลี่ย การทำงานกับข้อมูลหลายแหล่งพร้อมกัน หรือ แม้แต่การตรวจสอบสถานะจากหลายเซ็นเซอร์ร่วมกันก่อนตัดสินว่าเป็นเหตุการณ์จำเพาะหรือไม่

ดังนั้น แม้ Node-RED จะถูกออกแบบมาเพื่อให้เข้าถึงง่ายด้วยการลากเส้นเชื่อมโยง โหนด (Node-based UI) แต่การพัฒนาในระดับลึก เช่น ในโครงการนี้ ก็สามารถปรับแต่งให้รองรับ ตรรกะที่ซับซ้อนได้เช่นเดียวกับระบบ Full Code ดังต่อไปนี้

### 1. การค้นหาตำแหน่งของรถขนส่งภายใต้การตีขอบเขตภายในแผนที่

การสร้างฟังก์ชั่นการทำงานเพื่อค้นหาว่าตำแหน่งรถขนส่งนั้นอยู่ภายในพื้นที่ ของสถานที่ขนส่ง เขตอันตราย หรือ ตำบล อำเภอ จังหวัดใด เพื่อให้ได้ข้อมูลที่ สามารถเข้าใจได้ จึงได้มีการตีกรอบข้อมูลที่ต้องการออกเป็น

- ตำแหน่งปัจจุบันของรถขนส่ง
- ตำแหน่งของสถาที่ที่ต้องการระบุตำแหน่งของรถ เช่น จุดส่งสินค้า เขต อันตราย หรือ ตำบล อำเภอ จังหวัด

- ขอบเขตของสถาที่ที่ต้องการระบุพื้นที่ โดยจะแบ่งเป็น รัศมี (Radius) หรือ พื้นที่รูปแบน (Polygon)

โดยแนวคิดจะเป็น เมื่อเรามีตำแหน่งของสถานที่และขอบเขตของสถานที่มากๆ เราสามารถเอาไปหมุดแล้ววาดขอบเขตของแต่ละพื้นที่ แล้วนำตำแหน่งรถมา พิสูจน์ว่าอยู่ในตำแหน่งใด

โดยการหาพิกัดบนพื้นที่แบบรูปหลายเหลี่ยมอ้างอิงหลักการของ Ray Casting Algorithm โดยกล่าวไว้ว่า

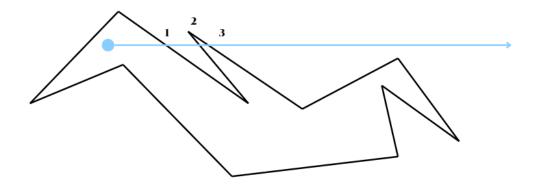
การคำนวนตำแหน่งจาก ค่าพิกัดสองตำแหน่ง เพื่อพิสูญว่าตำแหน่งนั้นอยู่ ภายในรูปหลายเหลี่ยม จะอ้างอิงการคำนวนแบบ Ray Casting Algorithm ซึ่ง มีวิธีดังนี้

## หลักการ Ray Casting Algorithm มีการคำนวณ ดังนี้

- 1. กำหนดรูปหลายเหลี่ยมโดยทุกเส้นจำเป็นต้องเชื่อมกัน
- 2. น้ำจุดพิกัดหรือตำแหน่งที่อยากพิสูจน์ไปจุด ณ ตำแหน่งใดของภาพ
- 3. ลากเส้นผ่านรูปหลายเหลี่ยม โดยนับจุดตัดของเส้นเมื่อผ่านเส้นบนรูปหลาย เหลี่ยม โดยมีการวัดผลลัพธ์ดังต่อไปนี้

#### วัดผลลัพธ์:

- ถ้าจำนวนจุดตัด เป็นเลขคี่ หมายถึง จุดอยู่ภายใน
- ถ้าเป็น เลขคู่ หมายถึง จุดอยู่ภายนอก



จำนวนจุดตัด เป็นเลขคี่ หมายถึง จุดอยู่ภายใน

# ภาพที่ 3.8 ภาพการหาตำแหน่งบนรูปหลายเหลี่ยมโดยวิธีการ Ray Casting Algorithm

จากภาพ 3.8 เมื่อจุดพิกัดลงบนภาพแล้วลากเส้นไปทางขวาของภาพจะตัดผ่านเส้น ของรูปหลายเหลี่ยมเป็นจำนวน 3 รอบ จึงตัดสินได้ว่าจุดพิกัดนี้อยู่บนพื้นที่รูปหลายเหลี่ยมเป็นต้น

### Code การทำงานของฟังก์ชั่นการตำแหน่ง

```
// ฟังก์ชันตรวจสอบตำแหน่งใน Polygon
     const isPointInPolygon = (point, polygon) => {
 3
          let x = point.lng, y = point.lat;
          let inside = false;
 4
          for (let i = 0, j = polygon.length - 1; <math>i < polygon.length; j = i++) {
 6
              let xi = polygon[i][0], yi = polygon[i][1];
              let xj = polygon[j][0], yj = polygon[j][1];
 8
 9
              let intersect = ((yi > y) !== (yj > y)) && (x < (xj - xi) * (y - yi) / (yj - yi) + xi);
              if (intersect) inside = !inside;
10
11
          return inside;
12
13
     };
14
15
     // รับข้อมูลตำแหน่งรถ (สมมุติว่า msg.payload คือข้อมูลตำแหน่งรถ)
     const vehicleData = msg.add; // สมมุติว่า msg.payload คือข้อมูลตำแหน่งรถ
16
17
     // ดึงข้อมูล bangkokAreas จาก msg.bangkok ซึ่งเป็น array ของข้อมูล GeoJSON
18
19
     const bangkokAreas = msg.bangkok.map(item => {
20
          try {
              // แปลงข้อมูลที่เป็น string ให้เป็น JSON
21
              return JSON.parse(item);
22
23
          } catch (error) {
             console.log('Error parsing area data:', error);
24
              return null; // ถ้าพาร์สไม่สำเร็จให้ส่งค่า null
25
26
     }).filter(area => area !== null); // กรองข้อมูลที่ไม่สามารถพาร์สได้
27
28
29
     let insideAreas = [];
30
31
     // ตรวจสอบตำแหน่งในแต่ละเขต
     bangkokAreas.forEach(area => {
32
33
          const areaName = area.properties.ADM3_TH; // ชื่อเขต
          const areaDetails = {
34
              ADM3_TH: area.properties.ADM3_TH, // ชื่อเขตระดับ 3
35
              ADM2_TH: area.properties.ADM2_TH, // ชื่อเขตระดับ 2
36
37
              ADM1_TH: area.properties.ADM1_TH // ชื่อเขตระดับ 1
38
          };
39
40
          const polygons = area.geometry.coordinates;
```

ภาพที่ 3.9 ภาพ code ฟังก์ชัน isPointInPolygon ที่ถูกใช้ภายใน Node-RED

```
41
          // ตรวจสอบตำแหน่งในแต่ละ Polygon (ถ้ามีหลาย Polygon)
42
          for (const polygon of polygons) {
43
              if (isPointInPolygon(vehicleData, polygon[0])) {
44
                   insideAreas.push(areaDetails); // ถ้าอยู่ในเขตนึ้
45
46
                   return;
47
48
     });
49
50
     // ถ้าไม่อยู่ในเขตใดๆ ให้ใส่ข้อมูลว่า "Outside any area"
51
     if (insideAreas.length === 0) {
          insideAreas.push('อยู่นอกกรุงเทพ');
53
54
55
     // ส่งผลลัพธ์กลับไป
56
     msg.payload = {
57
          vehicleId: vehicleData.id,
58
59
          location: vehicleData,
          insideAreas: insideAreas
61
     };
62
63
     return msg;
64
```

ภาพที่ 3.10 ภาพต่อของ code ฟังก์ชัน isPointInPolygon ที่ถูกใช้ภายใน Node-RED

#### หลักการทำงาน

- ฟังก์ชัน isPointInPolygon

ใช้อัลกอริทึม Ray-casting เพื่อตรวจสอบว่าจุดหนึ่งอยู่ภายในพิกัดของรูปหลาย เหลี่ยมหรือไม่ โดยจะทำการวนลูปเช็คแต่ละเส้นของ Polygon เพื่อดูว่าจุดตัด ของเส้นกับแนวแกน X ผ่านพิกัดนั้นกี่ครั้ง

- การวนลูปตรวจสอบ

ระบบจะวนลูปตรวจสอบแต่ละ GeoFence หากพบว่าตำแหน่งปัจจุบันอยู่ ภายในขอบเขตใด จะทำการบันทึกชื่อของเขตพื้นที่นั้นลงใน Array ที่ชื่อ matchedZones

# - รูปผลลัพธ์

{"inZones": ["เขตเอกมัย"], "isInsideAny": true}

หรือ

{"inZones": [], "isInsideAny": false}

inZones - แสดงรายชื่อเขตที่พบว่าพิกัดปัจจุบันอยู่ภายใน

isInsideAny - เป็นค่า Boolean ว่าพิกัดอยู่ในเขตใดหรือไม่

### การนำไปใช้

ภายใน flow ข้อมูลของรถขนส่งจะถูกส่งมาพร้อมกับตำแหน่งและไอดีของ รถขนส่ง โดยเมื่อผ่านฟังก์ชัน isPointInPolygon จะแนบข้อมูลลงไปใน payload โดยถ้า payload ใดมี isInsideAny เป็น True จะทำการนำข้อมูล ภายใน inZones ไปแสดงในหน้า UI บนการแสดงตำแหน่งแผนที่ของรถขันแต่ ละคัน

### 2. การเปรียบเทียบข้อมูลกับ Event Condition

การสร้างฟังก์ชั่นเพื่อเทียบข้อมูลรถในปัจจุบัน และข้อมูลที่ผู้ใช้งานกำหนดกฏ สำหรับเกิด event แบบง่ายๆ ไว้ โดยมีฟังก์ชั่นดังนี้

```
let data = ssg.payload; // sūayana

let rules = ssg.event_condition; // sūaulu

let matched = true;

for (let key in rules) {

    if ([(key in data)) (
        matched = false;
        break;

    }

let condition = rules[key];

let value = data[key];

for (let operator in condition) (
    let ruleValue = condition(operator);

switch (operator) {
    case "c":
        if ([(kumber(value) < Number(ruleValue))) matched = false;
        break;

    case "s":
        if ([(humber(value) > Number(ruleValue))) matched = false;
        break;
    case "s":
        if ([(kumber(value) > Number(ruleValue))) matched = false;
        break;
    case "s":
    if ([(kumber(value) > Number(ruleValue))) matched = false;
        break;
    case "s":
    if ([(String(value) == String(ruleValue))) matched = false;
        break;
    case "l=":
        if ([(String(value) != String(ruleValue))) matched = false;
        break;
    default:
        matched = false;
    }

if ([matched) break;
    }

if ([matched) break;
    }

ssg.event_matched = matched;

return msg;
```

ภาพที่ 3.11 ภาพ code ฟังก์ชันเทียบกับข้อมูล Event ที่ถูกใช้ภายใน Node-RED

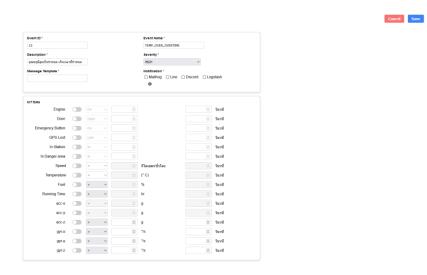
#### หลักการทำงาน

ในการวิเคราะห์และตรวจจับเหตุการณ์จำเพาะ (Specific Events) ที่เกิด ขึ้นกับยานพาหนะในแต่ละช่วงเวลา ระบบจะต้องสามารถเปรียบเทียบข้อมูลปัจจุบันของรถ เช่น ความเร็ว ตำแหน่ง หรือสถานะทางกายภาพอื่น ๆ กับเงื่อนไขที่ผู้ใช้งานกำหนดไว้ ล่วงหน้า เพื่อระบุว่าเหตุการณ์นั้นเกิดขึ้นหรือไม่

เพื่อให้ระบบมีความยืดหยุ่นและสามารถกำหนดกฎได้อย่างอิสระโดย ผู้ใช้งาน ระบบจึงใช้การเขียนฟังก์ชันใน **Node-RED** เพื่อทำหน้าที่ตรวจสอบความสอดคล้อง ระหว่างข้อมูลที่ได้รับ (msg.payload) กับเงื่อนไขเหตุการณ์จำเพาะ (msg.event\_condition)

#### (2) React

ในหน้าติดต่อระหว่างผู้ใช้ ผู้ใช้งานสามารถเข้าไปแก้ไข หรือ เพิ่มเติมตัวเหตุการณ์ เฉพาะและเงื่อนไขที่จะส่งผลทำให้เกิดเหตุการณ์นั้นๆ ได้ผ่านทาง หน้าติดต่อระหว่างส่วนผู้ใช้ ภายใน React โดยมีการดีไซน์ซึ่งให้ผู้ใช้สามารถ ใส่รายละเอียดต่างๆของ เหตุการณ์เฉพาะ และมีตารางให้ตั้งค่า ถึงเงื่อนไขที่จะเกิดเหตุการณ์เฉพาะได้ดังภาพ 3.6



ภาพที่ 3.12 ภาพ UI การแก้ไขเหตุการณ์จำเพาะ ภายใน React

Edit Event

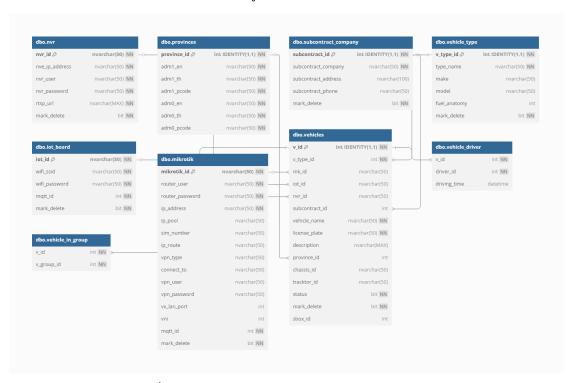
### 3.3.2 การออกแบบระบบฐานข้อมูล

ระบบฐานข้อมูลที่ใช้ในระบบการจัดการข้อมูล และจำแนก เหตุการณ์จำเพาะ แบ่ง ออกเป็น 2 ระบบ ได้แก่ ระบบที่ใช้ฐานข้อมูลแบบ sql และระบบที่ใช้ฐานข้อมูลแบบ in memory ซึ่งจะจำแนกการใช้งานฐานข้อมูล ตามปริมาณคำสั่งที่ต้องใช้ฐานข้อมูล

#### (1) SQL

ฐานข้อมูลประเภทนี้ ทางระบบได้ออกแบบไว้ให้รองรับข้อมูลที่มีความคงที่แล้ว หรือ ข้อมูลที่แม่ต้องการเข้าถึงหรือถูกแก้ไข บ่อยครั้ง เพื่อลดปริมาณการ โหลดของข้อมูล และเพื่อให้ ระบบสามารถทำงานได้อย่างรวดเร็วและมีประสิทธิภาพ เช่น เงื่อนไขของเหตุการณ์จำเพาะ ข้อมูลรถ ข้อมูลคนขับ เป็นต้น

> โดยมีการออกแบบของความสัมพันธ์ของ SQL จะเป็นดังนี้ ความสัมพันธ์ของรถกับข้อมูลต่างๆ



ภาพที่ 3.13 ภาพการออกแบบข้องมูลภายใน SQL ของรถขนส่ง

### Data dictionary

### 1. vehicles (ยานพาหนะ)

ฟิลด์	ประเภทข้อมูล	รายละเอียด
v_id	int (PK, IDENTITY)	รหัสยานพาหนะ
v_type_id	int	อ้างอิง vehicle_type
mk_id	nvarchar(50)	รหัสอุปกรณ์ MikroTik
iot_id	nvarchar(50)	รหัสอุปกรณ์ IoT
nvr_id	nvarchar(50)	รหัสเครื่องบันทึกภาพ (NVR)
subcontract_id	int	บริษัทผู้รับเหมาที่รถสังกัด
vehicle_name	nvarchar(50)	ชื่อเรียกรถ
license_plate	nvarchar(50)	หมายเลขทะเบียนรถ
description	nvarchar(MAX)	คำอธิบายเพิ่มเติม
province_id	int	จังหวัดที่จดทะเบียน
chassis_id	nvarchar(50)	เลขตัวถังรถ
tracktor_id	nvarchar(50)	รหัสพ่วง (ถ้ามี)
status	bit	สถานะการใช้งาน
mark_delete	bit	สำหรับ soft delete
sbox_id	int	รหัสกล่องควบคุม (ถ้ามี)

ตารางที่ 3.3 Data dictionary ของ vehicles

### 2. vehicle\_type (ประเภทยานพาหนะ)

ฟิลด์	ประเภทข้อมูล	รายละเอียด
v_type_id	int (PK)	รหัสประเภท
type_name	nvarchar(50)	ชื่อประเภท
make	nvarchar(50)	ยี่ห้อ
model	nvarchar(50)	รุ่น
fuel_anatomy	int	ประเภทเชื้อเพลิง
mark_delete	bit	สำหรับ soft delete

ตารางที่ 3.4 Data dictionary ของ vehicle\_type

# 3. vehicle\_driver (ความสัมพันธ์รถ-คนขับ)

ฟิลด์	ประเภทข้อมูล	รายละเอียด
v_id	int	รหัสยานพาหนะ
driver_id	int	รหัสพนักงานขับรถ
driving_time	datetime	เวลาที่เริ่มขับรถคันนี้

ตารางที่ 3.5 Data dictionary ของ vehicle\_driver

เป็นตารางกลางที่ใช้เชื่อมระหว่าง vehicles กับ driver เพื่อให้สามารถ จัดการกรณีที่รถ 1 คันอาจมีผู้ขับขี่หลายคนได้ในช่วงเวลาต่าง ๆ

# 4. vehicle\_in\_group (ความสัมพันธ์กับกลุ่มรถ)

ฟิลด์	ประเภทข้อมูล	รายละเอียด
v_id	int	รหัสยานพาหนะ
v_group_id	int	รหัสกลุ่มรถ

ตารางที่ 3.6 Data dictionary ของ vehicle\_in\_group

# 5. subcontract\_company (ข้อมูลบริษัทผู้รับเหมา)

ฟิลด์	ประเภทข้อมูล	รายละเอียด
subcontract_id	int (PK)	รหัสบริษัท
subcontract_company	nvarchar(50)	ชื่อบริษัท
subcontract_address	nvarchar(100)	ที่อยู่
subcontract_phone	nvarchar(50)	เบอร์ติดต่อ
mark_delete	bit	soft delete

ตารางที่ 3.7 Data dictionary ของ subcontract\_company

# 6. mikrotik (อุปกรณ์ Mikrotik ที่ติดตั้งในรถ)

ฟิลด์	ประเภทข้อมูล	รายละเอียด
mikrotik_id	nvarchar(50) (PK)	รหัสอุปกรณ์
router_user	nvarchar(50)	ผู้ใช้
router_password	nvarchar(50)	รหัสผ่าน
ip_address	nvarchar(50)	IP Address
ip_pool, ip_route	nvarchar(50)	IP Pool, Route
sim_number	nvarchar(50)	เบอร์ SIM
vpn_type, connect_to	nvarchar(50)	VPN ประเภท/ปลายทาง
vpn_user/password	nvarchar(50)	VPN credentials
vx_lan_port, vni	int	สำหรับ tunneling
mqtt_id	int	อ้างอิง MQTT
mark_delete	bit	soft delete

ตารางที่ 3.8 Data dictionary ของ mikrotik

# 7. iot\_board (บอร์ด IoT ที่รับข้อมูลเซ็นเซอร์)

ฟิลด์	ประเภทข้อมูล	รายละเอียด
iot_id	nvarchar(50) (PK)	รหัสบอร์ด
wifi_ssid	nvarchar(50)	SSID
wifi_password	nvarchar(50)	รหัสผ่าน
mqtt_id	int	อ้างอิง MQTT
mark_delete	bit	soft delete

ตารางที่ 3.9 Data dictionary ของ iot\_board

### 8. nvr (Network Video Recorder)

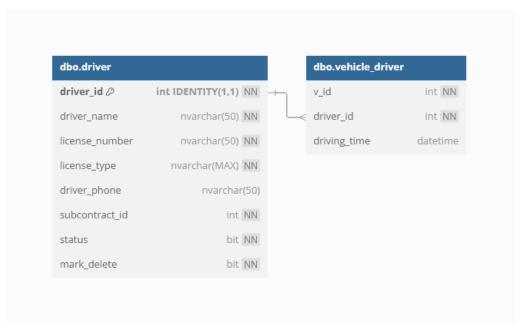
ฟิลด์	ประเภทข้อมูล	รายละเอียด
nvr_id	nvarchar(50) (PK)	รหัสอุปกรณ์
nve_ip_address	nvarchar(50)	IP ของอุปกรณ์
nvr_user/password	nvarchar(50)	ผู้ใช้/รหัสผ่าน
rtsp_url	nvarchar(MAX)	ลิงก์สำหรับ stream
mark_delete	bit	soft delete

ตารางที่ 3.10 Data dictionary ของ nvr (Network Video Recorder)

# 9. provinces (ข้อมูลจังหวัด)

ฟิลด์	ประเภทข้อมูล	รายละเอียด
province_id	int (PK)	รหัสจังหวัด
adm1_en/th	nvarchar(50)	ชื่อจังหวัด (อังกฤษ/ไทย)
adm1_pcode	nvarchar(50)	รหัสจังหวัด
adm0_en/th	nvarchar(50)	ชื่อประเทศ
adm0_pcode	nvarchar(50)	รหัสประเทศ

ตารางที่ 3.11 Data dictionary ของ provinces



ภาพที่ 3.14 ภาพการออกแบบข้องมูลภายใน SQL ของผู้ขับขึ่

### Data dictionary

# 1. driver (ข้อมูลคนขับ)

ฟิลด์	ประเภทข้อมูล	รายละเอียด
driver_id	int	รหัสพนักงาน (Primary Key, เพิ่มอัตโนมัติ)
	IDENTITY(1,1)	
driver_name	nvarchar(50)	ชื่อพนักงานขับรถ
license_number	nvarchar(50)	เลขที่ใบขับขี่
license_type	nvarchar(MAX)	ประเภทใบขับขี่ (เช่น ท.1, ท.2 ๆลๆ)
driver_phone	nvarchar(50)	เบอร์ติดต่อ
subcontract_id	int	อ้างอิงไปยังบริษัทรับเหมา (เช่น ถ้าพนักงานไม่ได้เป็น พนักงานองค์กร)
status	bit	สถานะการใช้งาน (1 = ใช้งานอยู่, 0 = ไม่ใช้งาน)
mark_delete	bit	Soft delete (1 = ลบแล้ว, 0 = ยังใช้งาน)

ตารางที่ 3.12 Data dictionary ของ driver

# 2. vehicle\_driver (ความสัมพันธ์รถ-คนขับ)

ฟิลด์	ประเภทข้อมูล	รายละเอียด
v_id	int	รหัสยานพาหนะ
driver_id	int	รหัสพนักงานขับรถ
driving_time	datetime	เวลาที่เริ่มขับรถคันนี้

ตารางที่ 3.13 Data dictionary ของ vehicle\_driver



ภาพที่ 3.15 ภาพการออกแบบข้องมูลภายใน SQL ของจุดจัดส่ง

### Data dictionary

### 1. station

ชื่อฟิลด์	ระเภทข้อมูล	รายละเอียด
station_id	int (PK,	รหัสสถานี (ไล่ลำดับอัตโนมัติ)
	IDENTITY)	
station_code	nvarchar(50)	รหัสสถานี
station_name	nvarchar(200)	ชื่อสถานี
station_description	varchar(200)	คำอธิบายสถานี
station_type	int (FK)	อ้างอิงไปยัง station_type
adm_id	int (FK)	อ้างอิงไปยัง administrative_area
geofence_type	nvarchar(10)	ประเภทของ geofence เช่น circle หรือ
		polygon
lat, lon	decimal(10,7)	พิกัดตำแหน่งจริงของสถานี
radius	int	รัศมี (ถ้า geofence เป็นแบบวงกลม)
polygon_area	nvarchar(MAX)	พื้นที่ polygon (ถ้า geofence เป็นแบบพื้นที่)
status	bit	สถานะการใช้งานของสถานี
mark_delete	bit	เครื่องหมายสำหรับลบ (soft delete)

ตารางที่ 3.14 Data dictionary ของ station

### 2. station\_type

ชื่อฟิลด์	ประเภทข้อมูล	รายละเอียด
station_type_id	int (PK)	รหัสประเภทสถานี
station_type_name	nvarchar(50)	ชื่อประเภทสถานี
description	nvarchar(250)	รายละเอียดเพิ่มเติมของประเภท
mark_delete	bit	เครื่องหมายสำหรับลบ (soft delete)

ตารางที่ 3.15 Data dictionary ของ station\_type

### 3. administrative\_area

ชื่อฟิลด์	ประเภทข้อมูล	รายละเอียด
adm_id	int (PK)	รหัสพื้นที่การปกครอง (Primary Key)
adm3_en, adm3_th	nvarchar(50)	ชื่อตำบล (ภาษาอังกฤษ/ไทย)
adm3_pcode	nvarchar(50)	รหัสตำบล
adm2_en, adm2_th	nvarchar(50)	ชื่ออำเภอ
adm2_pcode	nvarchar(50)	รหัสอำเภอ
adm1_en, adm1_th	nvarchar(50)	ชื่อจังหวัด
adm1_pcode	nvarchar(50)	รหัสจังหวัด
adm0_en, adm0_th	nvarchar(50)	ชื่อประเทศ
adm0_pcode	nvarchar(50)	รหัสประเทศ
lat, lon	nvarchar(50)	พิกัดละติจูดและลองจิจูดของพื้นที่

ตารางที่ 3.16 Data dictionary ของ administrative\_area



ภาพที่ 3.16 ภาพการออกแบบข้องมูลภายใน SQL ของพื้นที่เสี่ยง

### Data dictionary

# 1. administrative\_area

ชื่อฟิลด์	ประเภทข้อมูล	รายละเอียด
adm_id	int	PK, รหัสพื้นที่การปกครอง
adm3_en/th	nvarchar(50)	ชื่อเขต/อำเภอ
adm3_pcode	nvarchar(50)	รหัสอำเภอ
adm2_en/th	nvarchar(50)	ชื่อจังหวัด
adm2_pcode	nvarchar(50)	รหัสจังหวัด
adm1_en/th	nvarchar(50)	ชื่อภูมิภาค
adm1_pcode	nvarchar(50)	รหัสภูมิภาค
adm0_en/th	nvarchar(50)	ชื่อประเทศ
adm0_pcode	nvarchar(50)	รหัสประเทศ
lat	nvarchar(50)	ละติจูดกลางพื้นที่
lon	nvarchar(50)	ลองจิจูดกลางพื้นที่

ตารางที่ 3.17 Data dictionary ของ administrative\_area

# 2. danger\_area\_group

ชื่อฟิลด์	ประเภทข้อมูล	รายละเอียด
danger_area_group_id	int IDENTITY	PK, รหัสกลุ่มพื้นที่
danger_area_group_name	nvarchar(50)	ชื่อกลุ่ม
description	nvarchar(50)	คำอธิบาย
mark_delete	bit	ใช้ลบแบบ Soft Delete

ตารางที่ 3.18 Data dictionary ของ danger\_area\_group

# 3. danger\_area

ชื่อฟิลด์	ประเภทข้อมูล	รายละเอียด					
danger_area_id	int IDENTITY	PK, รหัสพื้นที่อันตราย					
danger_area_name	nvarchar(50)	ชื่อพื้นที่					
danger_area_group_id	int	FK → กลุ่มพื้นที่อันตราย					
adm_id	int	FK → เขตพื้นที่การปกครอง					
geofence_type	nvarchar(50)	ประเภทขอบเขต เช่น circle, polygon					
lat, lon	decimal(10,7)	พิกัดศูนย์กลาง					
radius	int	รัศมี (สำหรับ geofence แบบวงกลม)					
polygon_area	nvarchar(MAX)	พิกัดพื้นที่แบบหลายจุด (Polygon)					
status	bit	สถานะเปิด/ปิด					
mark_delete	bit	ใช้ลบแบบ Soft Delete					

ตารางที่ 3.19 Data dictionary ของ danger\_area

#### 4. danger\_area\_in\_group

ชื่อฟิลด์	ประเภทข้อมูล	รายละเอียด
danger_area_id	int	FK → danger_area
danger_area_group_id	int	FK → danger_area_group

ตารางที่ 3.20 Data dictionary ของ danger\_area\_in\_group

#### (2) Redis

ฐานข้อมูล ชนิดนี้ทางระบบได้ออกแบบให้รองรับข้อมูลที่มีการอ่านเขียน หรือแก้ไข ในปริมาณที่มาก ในเวลาอันสั้น เช่น ข้อมูลตำแหน่งปัจจุบันของรถ ประวัติการเดินทางของรถ สถานีที่ รถจะต้องเคลื่อนที่ผ่าน หรือสถานะเหตุการณ์ปัจจุบันของรถ เพื่อให้สามารถใช้งาน และดึงข้อมูล ออกมาคำนวณได้อย่างรวดเร็ว และมีประสิทธิภาพ

### 3.4 การวิเคราะห์ขอบเขตและความต้องการของระบบ

ระบุสามารถทำการเพิ่มแก้ไขหรือดัดแปลง ข้อมูลของยาพาหนะที่จะถูกเชื่อมต่อ เข้ากับระบบ การติดตามของยานพาหนะ ซึ่งจะถูกเชื่อมโยงกับระบบของการจำแยกเหตุการณ์เฉพาะ โดยมี ระบบการทำงานอยู่ในส่วนของ React ซึ่งเป็นส่วนติดต่อของผู้ใช้ ซึ่งผู้ใช้จะต้องล็อกอิน เข้ามา เพื่อกำหนดรู้ที่สามารถเข้าถึงการแก้ไขดัดแปลง ข้อมูลต่างๆได้ รวมถึงการดัดแปลง ข้อมูลที่จะ ถูกใช้เป็นกฎเกณฑ์ในการจำแยก เหตุการณ์จำเพาะ

### 3.5 ประเด็นที่น่าสนใจและสิ่งที่ท้าทาย

### 3.5.1 การใช้งานฐานข้อมูลแบบ In Memory

การสร้างระบบที่ไม่เพียงแต่มีฐานข้อมูลที่สามารถใช้งานหรือแก้ไข การทำงาน ของข้อมูลที่ ดำเนินการภายใต้ระบบ ได้อย่างมีประสิทธิภาพ แต่ต้องคำนึงถึง ความ รวดเร็วในการใช้งานของข้อมูลในปริมาณที่มากในเวลาที่จำกัด เพื่อให้ในภาคธุรกิจนั้น สามารถดึง ประโยชน์ของระบบแอพพลิเคชั่นขึ้นมาใช้งาน ได้อย่าง รวดเร็ว และมี ประสิทธิภาพ ดังนั้นการใช้ฐานข้อมูลแบบ In Memory จึงเป็นการวัดว่า ระบบ แอพพลิเคชั่นนั้นสามารถใช้ฐานข้อมูลประเภทนี้ ในการดำเนินการกับข้อมูลที่มีขนาด ใหญ่ ภายในปัจจุบันได้หรือไม่

### 3.6 ผลลัพธ์ที่คาดหวัง

ระบบจัดการข้อมูลและการจำแนกเหตุการณ์จำเพาะสามารถนำ การเรียนรู้ทางคอมพิวเตอร์ มาประยุกต์ ยุคใช้และสามารถแสดงข้อมูลต่างๆที่มีความหมายเก็บผู้ใช้งาน ได้อย่างครบถ้วน โดยผู้ใช้ สามารถ เลือกฟังก์ชั่นการใช้งาน ได้ว่าต้องการรับข้อมูลประเภทที่เป็น เงื่อนไขการทำเนคจำเพาะ เพื่อวัดประสิทธิผลของการทำงานของระบบการจำแนกเหตุการณ์เฉพาะ โดยเหตุการณ์จะต้องผูกกับ ข้อมูลซึ่งอยู่ในระบบการจัดการข้อมูล และการติดตามตัวยานพาหนะได้อย่างครบถ้วนสมบูรณ์

#### 3.7 ผลลัพธ์

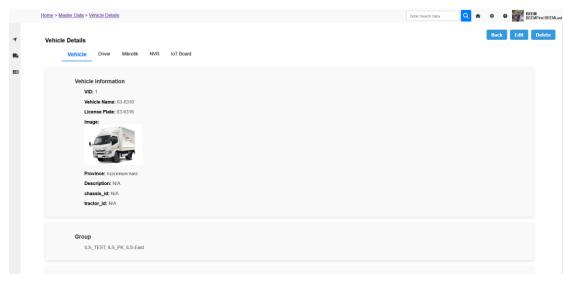
ผลลัพธ์เบื้องต้นของการ เตรียมตัวทำโครงการ เรื่องนี้ ทางเราได้มีการสร้างระบบ จัดการข้อมูล รวมทั้งระบบจำแนกเขตการจำเพาะเบื้องต้น มีดังนี้

ระบบจัดการข้อมูลสามารถเชื่อมกับข้อมูล ภายในฐานข้อมูล และสามารถ แก้ไข ข้อมูลที่อยู่ในระบบ หรืออัพเดทข้อมูลต่างๆ ได้ โดยมีส่วนติดต่อผู้ใช้งาน โดยผู้ใช้งานสามารถเข้าถึงได้ และทำการแก้ไขข้อมูล หรือการจัดการข้อมูล ดูรายการข้อมูล ทำการรู้ข้อมูลหรือกู้ข้อมูลได้ผ่านทาง ระบบจัดการข้อมูล ซึ่งถูกดำเนินงาน ผ่านทาง React โดยตัวระบบการจัดการข้อมูล

Home >	Master Da	ata > Vehicles									Enter Search Data	Q A	<b>⇔ ⊕</b> BE BE
	Veh	nicles 🗼	۵									⊞20 Prev	rious Page 1 of 1
Vehic	e Group:	แสดงทั้งหมด	~										จัดการกลุ่มรถ
Select	VID †	License Plate	Province	Vehicle Name	Description	IoT ID	NVR ID	Mikrotik ID	Chassis Number	Tractor Number	SubContract Name	Driver Name	Driver License Number
	VID	License Plate	Province	Vehicle Name	Description	IoT ID	NVR ID	Mikrotik ID	Chassis Numb	Tractor Numb	Company Name	Driver Name	Driver License Numb
	1	63-6316	กรุงเทพมหานคร	63-6316		3K8G-J64A-KBB6	3K8G-J64A-KBB6	3K8G-J64A-KBB6			ILS_A	คุณปฐมชัย	AB12345
	2	61-6065	กรุงเทพมหานคร	61-6065		PFMN-E3ZD-NUCP	PFMN-E3ZD-NUCP	PFMN-E3ZD-NUCP			ILS_A	epolitical	AB11111
	3	2-am-4230	กรุงเทพมหานคร	2-are-4230		TDE5-KDDL-DLRX	TDE5-KDDL-DLRX	TDE5-KDDL-DLRX			ILS_B	คุณสราญหล	CD54321
	4	2 ms 1952	กรุงเทพมหานคร	2 ms 1952		SQQ8-EPAK-D4CD	SQQ8-EPAK-D4CD	SQQ8-EPAK-D4CD			ILS_C	คุณสมบดี	CD12345
	5	1 sun 4166	กรุงเทพมหานคร	1 ava 4166		V9Q8-M9G3-6B59	V9Q8-M9G3-6B59	V9Q8-M9G3-6B59			Sub3	คุณสัญญา	FG12345
	40	456946	นครนายก	TestNoPic	TestNoPIC						ILS_B		
	41	PIC-781	ล่างหลง	ทดสลาแสดงรูปภาพ							Sub3		
	42	MA-74513	กรุงเทพมหานคร	CarWithManTest	ากอสอบรถพร้อมรูป						ILS_B	คุณสุขใจทดสลา	TAC210
	43	PLKM-421	จนทบุรี	ระสมข้า							ILS_C	คุณทดสอบภาษาใหย	IDS14
	44	2 ns-8413	กรุงเทพมหานคร	พดสอบแสดงสองรูป	พดสอบรถ						Sub3	คุณหญิงภาพใหยแต่ภาพ	TYU45123

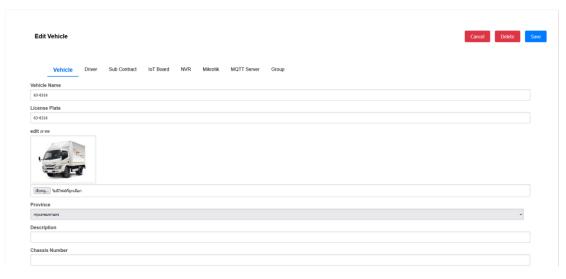
ภาพที่ 3.17 ภาพ UI หน้าตารางจัดการข้อมูลรถภายใน React

ภาพ 3.17 แสดงถึงหน้าต่างของตารางการจัดการข้อมูลของรถ ภายในระบบ ที่ สามารถเชื่อมต่อเข้ากับระบบการติดตามแบบเรียลไทม์ โดยการออกแบบอ้างอิงถึงประสิทธิภาพต่อ ผู้ใช้ ว่าผู้ใช้สามารถเข้าใช้งานได้โดยเข้าใจได้ง่ายที่สุดและมีประสิทธิภาพที่สุด โดยการวาง แถบการ ควบคุมไว้ทางด้านซ้ายบน แถบการควบคุมตารางไว้ทางด้านขวาบน ส่วนด้านที่เหลือจะเป็นส่วนของ ตารางข้อมูล โดยผู้ใช้สามารถค้นหา จัดเรียง ข้อมูลภายในตารางได้ตามผู้ใช้ต้องการ โดยมีเมนู ทางด้านซ้าย แถบการเข้าถึงทางด้านบน



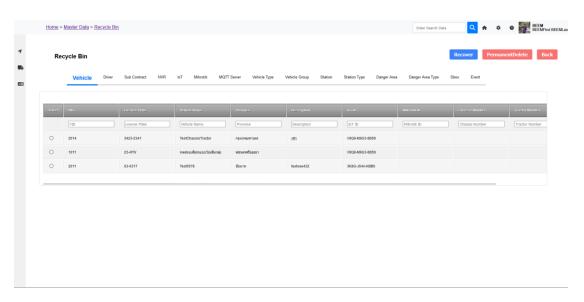
ภาพที่ 3.18 ภาพ UI หน้าข้อมูลรถภายใน React

ภาพ 3.18 แสดงถึง หน้าต่าง การตรวจสอบรายละเอียด ข้อมูลของยาพาหนะ ซึ่งจะ สามารถเชื่อมโยงเข้ากับข้อมูลของ ผู้ขับขี่ ตัวระบบไอโอที และระบบกล้องภายในตัวรถได้ โดยมีการ จัดเรียง UI โดยผู้ใช้สามารถ ตรวจสอบข้อมูลประเภทต่างๆ ได้ผ่านทางแถบแสดงข้อมูลที่ให้ผู้ใช้งาน 3 ารถกดเพื่อเข้าถึง ข้อมูลที่เกี่ยวกับยานพาหนะคันนี้ได้



ภาพที่ 3.19 ภาพ UI หน้าแก้ไขข้อมูลรถภายใน React

ภาพ 3.19 เป็นภาพแสดง การแก้ไขข้อมูลผ่านทาง UI โดยผู้ใช้ 3 ารถแก้ไขข้อมูลรถ ข้อมูลคนขับที่ผูกกับรถ และอื่นๆ รวมทั้งกลุ่มรถ ได้ผ่านทางแถบควบคุมทางด้านบนซ้าย และ 3 ารถ ลบ ยืนยันการแก้ไข หรือยกเลิก ได้ผ่านทาง แถบควบคุมด้านบนขวา



ภาพที่ 3.20 ภาพ UI หน้าตารางจัดการข้อมูลที่ถูกลบใน React

ภาพ 3.20 เป็นภาพ การควบคุมการทำงานของ การกู้คืนหรือการลบ ของระบบการ จัดการข้อมูล โดยผู้ใช้สามารถ เลือก ข้อมูลที่ถูกลบ ออกจาก ระบบการจัดการข้อมูลเพื่อ กู้คืน หรือ การรบแบบถาวรได้ผ่านทางหน้าตาราง ที่มีแถบควบคุม ที่สามารถเลือก ตารางที่ต้องการกู้คืน หรือ การลบแบบถาวร

Α	All Data History						
Reco	ords per page: 20 v						Rack Fage 1 v Next
							Data Before Did
	history_id	who_did	did_what	did_which_table	did_which_object	did_when	data_before_did
0	5352	Beam	create	vehicle-group		16/12/2567 19:51:35	
0	5351	Beam	edit	driver	5	12/12/2567 21:58:53	[["driver_id":5,"driver_name1":qcu8qqqn","license_number":FG12345","license_hpen"Class A","driver_phone"089-555-5555","s
0	5350	Beam	edit	vehicle-group	4003	12/12/2567 21:29:32	[("v_group_id":4003,"group_name":"sɔxxnɔɔx","total_vehicles":0,"mark_delete":false)]
0	5349	Beam	create	vehicle-group		12/12/2567 21:27:58	
0	5348	Beam	edit	vehicle-type	1005	12/12/2567 21:24:16	[("v_type_id":1005;"type_name":"4W_Cold";"make":"TOYOTA";"model":"REVO";"tuel_anatomy":300,"mark_delete";false)]
0	5347	Beam	edit	vehicle-type	1005	12/12/2567 21:23:00	[('v_t)rpe_id":1005;"type_name":"4W_Cold";"make":"TOYOTA";"model":"Revo";"fluet_anatomy":300;"mark_delete":false]]
0	5346	Beam	create	vehicle-type		12/12/2567 21:21:42	

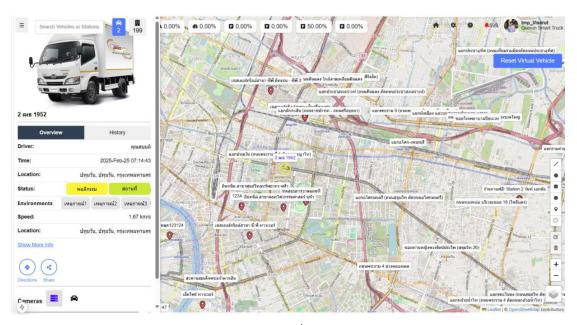
ภาพที่ 3.21 ภาพ UI หน้าตารางจัดการข้อมูลประวัติภายใน React

ภาพ 3.21 แสดงถึง ระบบการเก็บบันทึกประวัติการเปลี่ยนแปลง หรือ การดำเนินงาน ภายในระบบการจัดการข้อมูล เพื่อให้ผู้ใช้สามารถ เรียกคืนหรือย้อนกลับการดำเนินงาน ภายในระบบ ของการจัดการข้อมูลได้ และ โดยผู้ใช้สามารถ ค้นหาหรือจัดเรียง ตารางได้ตามผู้ใช้กำหนด

vent Detail									Back	
	Event ID *				Event Name *					
	1				RUN_NO_REST					
	Description *				Severity *					
	ขับรถใม่พัก เก็นเวลาที่กำหนด				MEDIUM	v				
	Message Template *				Notification *	= Discount = Local				
					□ Mailhog □ Line	Discord Lo	gstasn			
	IoT Data									
	Engine:	On	~							
	Door:	Open					วินาที			
	Emergency Button:	On					วินาที			
	GPS Lost:	Lost					วินาที			
	In Station:	In					วินาที			
	In Danger area:	In					วินาที			
	Speed	>	~	2 0	กิโลเมตร/ชั่วโมง	3600 ≎	วินาที			
	Temperature	>	v		(° C)		วินาที			
	Fuel:	>	~		%		วินาที			
	Running Time:	>	~		hr		วินาที			

ภาพที่ 3.22 ภาพ UI หน้าตารางจัดการข้อมูลเหตุการณ์จำเพาะภายใน React

ภาพ 3.22 แสดงถึงหน้าต่างกันจัดการข้อมูลเหตุการณ์จำเพาะ ซึ่งสามารถ กำหนด เงื่อนไข ของเหตุการณ์เฉพาะที่ จำแหน่ข้อมูลดิบที่ยานพาหนะได้ส่งมา ผ่านทางระบบจำแนก เหตุการณ์จำเพาะ ซึ่งถูกทำงานอยู่ภายในหลังบ้าน โดยผู้ใช้สามารถแก้ไขและกำหนดเงื่อนไข ที่ที่จะ ทำให้เกิดเหตุการณ์เฉพาะได้ผ่านทางหน้าแก้ไขเหตุการณ์เฉพาะนี้



ภาพ 3.23 ภาพ UI แสดงหน้าต่าง แผนที่ตำแหน่งของรถในปัจจุบัน

ภาพ 3.23 แสดงถึงแผนที่ที่มีข้อมูลตำแหน่งพิกัดรถภายในปัจจุบัน พร้อมข้อมูลรถที่ ขนส่งที่ผู้ใช้งานสามารถเลือกรถที่กำลังส่งสัญญาณได้โดยจะแสดงรายระเอียด

- ทะเบียนรถ
- ชื่อผู้ขับ
- เวลาข้อมูลปัจจุบัน
- ตำแหน่งปัจจุบันของรถ
- พฤติกรรมของรถ
- o ความเร็ว

และมีข้อความแจ้งเตือนอยู่บนตำแหน่งขวาบน ในกรณีที่เกิดเหตุการณ์ ที่สำคัญต่อ การติดตามรถขนส่ง

### บทที่ 4

#### ทรัพยากรและแผนการดำเนินงาน

#### 4.1 การจัดเตรียมฮาร์ดแวร์และซอฟต์แวร์

ฮาร์ดแวร์ที่ จำเป็นต้องใช้ในการสร้างระบบการจัดการข้อมูล และการจำแนกเหตุการณ์ จำเพาะ จำเป็นจะต้องถูกติดตั้ง และถูกทำงานดังนี้

#### 4.1.1 React.JS

ติดตั้ง React.JS ลงในเครื่องคอมพิวเตอร์ที่พัฒนาระบบการจัดการข้อมูล เพื่อที่จะ สามารถดึงข้อมูลจากไลบรารีที่ระบบต้องการที่ใช้งาน เพื่อติดตั้งในการรันระบบขึ้นบน เซิร์ฟเวอร์หรือการทดสอบภายในเครื่องคอมพิวเตอร์ของผู้พัฒนา

#### 4.1.2 NodeRed

NodeRed เป็นส่วนเสริมของ NodeJS ช่วยในการทำ แอพพลิเคชั่น API หลังบ้าน โดยง่ายต่อการจัดการและการใช้งาน เนื่องจากมีการทำงานที่ถูกเรียกว่า flow ซึ่งแสดงผลใน รูปแบบ UI และสามารถ ทำงานและแก้ไขได้บนเครื่องเซิร์ฟเวอร์ โดยไม่ต้องมีการสร้างใหม่ หลายครั้ง

#### 4.1.3 Radis

ฐานข้อมูลแบบ In Memory ติดตั้งบนเซิร์ฟเวอร์เพื่อใช้ในการ วางฐานข้อมูลและ ตรวจสอบข้อมูลภายในฐานข้อมูล ที่เชื่อมต่ออยู่กับระบบของการจัดการข้อมูลและระบบ จำแนกเหตุการณ์เฉพาะ

#### 4.1.4 Pandas Library

ติดตั้งไลบรารีที่สามารถจัดการข้อมูลต่าง ๆ เช่น การโหลดข้อมูลไฟล์ CSV เข้ามา แล้วแสดงข้อมูลออกมาในรูปแบบคล้ายกับ Table โดยมีการแบ่งข้อมูลเป็น Row กับ Column เรียกว่า Data Frame ใช้ในการทำ Data Analysis ไว้ใช้สำหรับตรวจสอบข้อมูล และจัดข้อมูลต่าง ๆ โดยเครื่องมือที่เหมาะกับการทำ Data Preparation ก่อนที่จะนำไปใช้ เทรน Machine Learning

#### 4.1.5 MSQL

โปรแกรมที่ช่วยสำหรับการ จัดการข้อมูลแบบ SQL ถูกพัฒนาโดยไมโครซอฟท์ ซึ่ง ช่วยให้เราจัดการเข้าถึงการสร้างฐานข้อมูลแบบตารางได้โดยง่าย และไม่ต้องใช้คำสั่งในการ จัดการข้อมูลมากนัก

# 4.2 แผนการดำเนินงาน

ตารางที่ 4.1 แผนการดำเนินงาน

ขั้นตอน		มค.67			มค.67 กพ.67				มีค.67					เมย	.67		พค.67			
	1	2	3	4	1	2	3	4	1	2	3	4	1	2	3	4	1	2	3	4
1.การออกแบบ database																				
2. การจัดการข้อมูลรถ																				
3. การทดสอบข้อมูล กับระบบ																				
4. สร้างหน้าต่าง UI ด้วย React																				
5. สร้างหน้าต่าง สำหรับทดสอบและ สร้างข้อมูลทดสอบ																				
6. การสรุปผลลัพธ์ที่ได้																				

ตารางที่ 4.1 การดำเนินงานที่ผ่านมาจนถึงปัจจุบัน

### บทที่ 5

#### สรุป

โครงงานนี้มีวัตถุประสงค์เพื่อพัฒนา ระบบจัดการข้อมูลและการจำแนกเหตุการณ์จำเพาะ สำหรับการติดตามและวิเคราะห์สถานะของยานพาหนะ โดยอาศัยข้อมูลจากเซ็นเซอร์และอุปกรณ์ IoT ที่ติดตั้งภายในรถ เช่น Mikrotik และอุปกรณ์ตรวจวัดต่าง ๆ ซึ่งสามารถบันทึกค่าความเร็ว ระดับ น้ำมัน อุณหภูมิ รวมถึงข้อมูลผู้ขับขี่ แล้วนำเข้าสู่ระบบประมวลผลผ่าน Node-RED และจัดแสดงผล ผ่าน React .s

#### ระบบมีความสามารถในการ:

- ผสานข้อมูลจากแหล่งต่าง ๆ เข้าด้วยกัน เช่น ข้อมูลจาก GPS และ IoT
- กรองข้อมูล และตรวจสอบว่าเข้าข่ายเหตุการณ์จำเพาะหรือไม่
- วิเคราะห์ข้อมูลแบบเรียลไทม์ และแจ้งเตือนเมื่อเกิดเหตุการณ์ผิดปกติ
- จัดเก็บข้อมูลด้วยฐานข้อมูล SQL และ Redis เพื่อการประมวลผลอย่างมีประสิทธิภาพ
- แสดงผลข้อมูลบนระบบผู้ใช้ (UI) ที่ออกแบบด้วย React ให้สามารถเพิ่ม/แก้ไขเงื่อนไขของ เหตุการณ์จำเพาะได้อย่างสะดวก

โครงงานนี้ยังคำนึงถึง ความปลอดภัยของข้อมูล โดยมีระบบจำกัดสิทธิ์การเข้าถึง ป้องกันการ เข้าถึงข้อมูลโดยไม่ได้รับอนุญาต และมีหลักจริยธรรมในการออกแบบที่เหมาะสมต่อการนำไปใช้งาน ในภาคธุรกิจ โดยเฉพาะอย่างยิ่งในบริบทที่อาจเกี่ยวข้องกับกฎหมายหรือเหตุการณ์อุบัติเหตุ แม้ระบบจะมีข้อจำกัด เช่น การเข้าถึงข้อมูลเชิงลึกของภาคธุรกิจ และความซับซ้อนในการวิเคราะห์ ข้อมูลดิบให้กลายเป็นเหตุการณ์จำเพาะ แต่ก็เป็นโครงงานที่สามารถนำไปพัฒนาต่อยอดสู่ระบบ บริหารจัดการขนส่งในระดับองค์กรได้จริง ช่วยสนับสนุนการวางแผนด้านความปลอดภัย และการ บริหารต้นทุนอย่างมีประสิทธิภาพ

#### รายการอ้างอิง

"GPS Tracking และรูปแบบของ GPS Tracking ที่ใช้กับยานพาหนะ" [ออนไลน์]. เข้าถึงได้จาก: https://www.cartrack.co.th/blog/gps-tracking-aelaruupaebbkh-ng-gps-tracking-thiiaichkabyaanphaahna, 2560. [สืบค้นเมื่อ 21 ตุลาคม 2567].

Jordan, M. (2023). React: Building interactive user interfaces. React. https://react.dev

Node-RED Team. (2023). Node-RED: Low-code programming for event-driven applications. Node-RED. https://nodered.org

Microsoft Corporation. (2023). SQL Server Management Studio (SSMS). Microsoft. https://learn.microsoft.com/en-us/sql/ssms/download-sql-server-management-studio-ssms?view=sql-server-ver16

Mindphp. (n.d.). รู้จักกับ Visual Studio Code (วิชวล สตูดิโอ โค้ด) โปรแกรมฟรี จากค่ายไมโครซอฟท์. Mindphp.

https://www.mindphp.com/%E0%B8%9A%E0%B8%97%E0%B8%84%E0%B8%A7%E0%B8%B2%E0%B8%A1/microsoft/4829-visual-studio-code.html

Sakul Montha. (2021). Redis คืออะไร. Medium.

https://iamgique.medium.com/what-redis-is-4381ff32880d

Amazon Web Services. (n.d.). Docker คืออะไร. AWS.

https://aws.amazon.com/th/docker/

Chacon, S., & Straub, B. (2014). Pro Git 2nd Edition. Git-SCM.

Maciej Majerczyk. (2019). Database comparison: SQL vs NoSQL (MySQL vs PostgreSQL vs Redis vs MongoDB). Profil Software. <a href="https://profil-software.com/blog/development/database-comparison-sql-vs-nosql-mysql-vs-postgresql-vs-redis-vs-mongodb/">https://profil-software.com/blog/development/database-comparison-sql-vs-nosql-mysql-vs-postgresql-vs-redis-vs-mongodb/</a>

Amazon Web Services. (n.d.). API คืออะไร? Amazon Web Services. https://aws.amazon.com/th/what-is/api/ Thamakorn Torcheewee. (n.d.). AI และ Machine Learning (ML) แตกต่าง กันอย่างไร? Cloud Ace. https://cloud-ace.co.th/blogs/o0v9a6-ai-machine-learning-ml-ai-ml-goog

Ajmera, G. (2022, December 14). *Exploring algorithms to determine* points inside or outside a polygon. Medium.

https://medium.com/@girishajmera/exploring-algorithms-to-determine-points-insideor-outside-a-polygon-038952946f87

#### ภาคผนวก

ภาคผนวก ก. การเปรียบเทียบการทำงานระหว่าง Redis กับฐานข้อมูล

### ภาคผนวก ก. การเปรียบเทียบการทำงานระหว่าง Redis

ฐานข้อมูล SQL และ NoSQL ข้อแตกต่างที่สำคัญระหว่างสองสิ่งนี้คือฐานข้อมูล SQL หรือที่ เรียกว่าฐานข้อมูลเชิงสัมพันธ์ (RDBMS) มีโครงสร้างเชิงสัมพันธ์และ NoSQL ไม่ได้ใช้ความสัมพันธ์ ฐานข้อมูล SQL สามารถปรับขนาดในแนวตั้งได้ ซึ่งหมายความว่าเครื่องที่ดีที่สุดเครื่องหนึ่งจะทำงาน ให้กับคุณ ในทางกลับกัน ฐานข้อมูล NoSQL สามารถปรับขนาดได้ในแนวนอน ซึ่งหมายความว่า เครื่องขนาดเล็กหลายเครื่องจะทำงาน

หลังจากรวบรวมฐานข้อมูลเพื่อการเปรียบเทียบแล้ว ฉันจำเป็นต้องใช้ภาษาที่จะช่วย ขับเคลื่อนพวกเขาได้ดี ฉันไม่จำเป็นต้องพิจารณาเรื่องนี้มากนักเพราะภาษาหลักของฉันคือ Python มี ตัวขับเคลื่อนที่ดีมากมายสำหรับฐานข้อมูลเหล่านี้

ไดรเวอร์ใช้สำหรับฐานข้อมูลที่ระบุคือ:

MySQL -> MySQL Connector

Postgres -> psycopg2

Redis -> redis-py

MongoDB -> PyMongo

ในการจัดการฐานข้อมูลทั้งหมดในแอปพลิเคชันเดียว ฉันได้สร้าง Docker-compose ซึ่ง จัดการฐานข้อมูลในรูปแบบบริการ การใช้ Docker เพื่อจัดการฐานข้อมูลทำให้ฉันสามารถละเว้นการ ติดตั้งทุกฐานข้อมูลในเครื่องได้

บทสรป

การเปรียบเทียบนี้แสดงเวลาสำหรับการดำเนินการประเภทใดประเภทหนึ่งและกรณีการใช้ งานฐานข้อมูลครั้งเดียว ในกรณีส่วนใหญ่ Redis มีประสิทธิภาพที่ดีที่สุดเนื่องจากเป็นเพียงพื้นที่ จัดเก็บคีย์/ค่า ดังนั้นเมื่อฉันดำเนินการเพื่อค้นหาบันทึกที่มีค่าที่ระบุ มันก็สมเหตุสมผลที่ควรจะชนะ

NoSQL อาศัยการลดศีลธรรมและสร้างการปรับให้เหมาะสมสำหรับเคสที่ผิดรูปแบบ ตัวอย่างเช่น หากเราโพสต์บล็อก ทุกอย่างที่เกี่ยวข้องกับ ข้อความ ความคิดเห็น การถูกใจ ฯลฯ จะถูก จัดเก็บไว้ในเอกสารเดียว ดังนั้นจึงไม่จำเป็นต้องดำเนินการรวมใดๆ ในการเปรียบเทียบนี้ เราจะเห็นว่าการดำเนินการ CRUD เดี่ยวนั้นเร็วกว่ามากในฐานข้อมูล NoSQL แต่เรายังต้องจำไว้ว่า SQL สามารถดำเนินการได้มากกว่านั้นอีกมากมาย นอกจากนี้ ความเร็วของฐานข้อมูลยังขึ้นอยู่กับแอปพลิเคชันที่คุณกำลังสร้าง

สำหรับบทความอื่นๆ เกี่ยวกับการเขียนโปรแกรม คุณสามารถดูบล็อกการพัฒนาซอฟต์แวร์ ของเราได้ ซึ่งคุณจะได้เรียนรู้วิธีใช้ Django Rest Framework อย่างมีประสิทธิภาพมากขึ้น วิธีพัฒนา ทักษะการเขียนโค้ด และอื่นๆ