

# 1 Неопределенный интеграл и его свойства

**Первообразная функции и неопределенный интеграл** Основной задачей интегрального исчисления является восстановление функции  $F(x)$  по известной производной  $f(x)$  (дифференциалу  $f(x)dx$ ) этой функции. Таким образом, интегрирование — это действие, обратное дифференцированию. Результат интегрирования проверяется путем дифференцирования.

Функция  $F(x), x \in X$ , называется *первообразной* для функции  $f(x)$  на множестве  $X \subset \mathbb{R}$ , если она дифференцируема для любого  $x \in X$  и  $F'(x) = f(x)$  или  $dF(x) = f(x)dx$ .

Совокупность  $F(x) + C$ , где  $C$  — произвольная постоянная, всех первообразных функции  $f(x)$  на множестве  $X$  называется *неопределенным интегралом* и обозначается

$$\int f(x)dx = F(x) + C.$$

С геометрической точки зрения неопределенный интеграл представляет собой однопараметрическое семейство кривых  $y = F(x) + C$  ( $C$  — параметр), обладающих следующим свойством: все касательные к кривым в точках с абсциссой  $x = x_0$  параллельны между собой:

$$(F(x) + C)'_{x=x_0} = F'(x) = f(x_0)$$

## Основные свойства неопределенного интеграла

1. Производная от неопределенного интеграла равна подынтегральной функции; дифференциал от неопределенного интеграла равен подынтегральному выражению:

$$\left( \int f(x)dx \right)' = f(x) \quad \text{или} \quad d \left( \int f(x)dx \right) = f(x)dx. \quad (1)$$

$$\int dF(x) = F(x) + C \quad \text{или} \quad \int F'(x)dx = F(x) + C. \quad (2)$$

2. Постоянный множитель можно выносить за знак интеграла т.е.

$$\int af(x)dx = a \cdot \int f(x)dx.$$

3. Интеграл от суммы равен сумме интегралов от всех слагаемых:

$$\int (f_1(x) \pm f_2(x) \pm \dots \pm f_n(x)) dx = \int f_1(x)dx \pm \int f_2(x)dx \pm \dots \pm \int f_n(x)dx$$

4. Если  $F(x)$  — первообразная функции  $f(x)$ , то

$$\int f(ax + b)dx = \frac{1}{a}F(ax + b) + C.$$

5. **Инвариантность формул интегрирования.** Любая формула интегрирования сохраняет свой вид, если переменную интегрирования заменить любой дифференцируемой функцией этой переменной:

$$\int f(x)dx = F(x) + C \Rightarrow \int f(u)du = F(u) + C,$$

где  $u$  — дифференцируемая функция.

## 2 Интегрирование по частям и замена переменной

1. **Интегрирование подстановкой (заменой переменной)** — состоит в том, что в интеграле  $\int f(x)dx$  переменную  $x$  заменяют функцией от переменной  $t$  по формуле  $x = \varphi(t)$ , откуда  $dx = \varphi'(t)dt$ , т.е. имеет место формула

$$\int f(x)dx = \int f(\varphi(t))\varphi'(t)dt.$$

2. **Интегрирование по частям.** Пусть  $u(x)$  и  $v(x)$  — две дифференцируемые функции переменной  $x$ , тогда соотношение

$$\int u dv = uv - \int v du,$$

называется *формулой интегрирования по частям*. Эта формула получается из формулы дифференциала произведения  $d(uv) = u dv + v du$  интегрированием обеих частей.

Приведем некоторые часто встречающиеся типы интегралов, вычисляемых методом интегрирования по частям.

- (а) Интегралы вида  $\int P(x)e^{kx}dx$ ,  $\int P(x)\sin kx dx$ ,  $\int P(x)\cos kx dx$ . ( $P(x)$  — многочлен,  $k$  — некоторое число). Для нахождения этих интегралов за  $u$  принимают многочлен.
- (б) Интегралы вида  $\int P(x)\ln x dx$ ,  $\int P(x)\arcsin x dx$ ,  $\int P(x)\arccos x dx$ ,  $\int P(x)\operatorname{arctg} x dx$ ,  $\int P(x)\operatorname{arccotg} x dx$ . Для нахождения этих интегралов за  $u$  принимают множитель, стоящий при многочлене.

### 3 Интегрирование рациональных дробей

*Рациональной дробью* называется функция, которая может быть представлена в виде отношения двух многочленов. Рациональная дробь называется *правильной*, если степень числителя меньше степени знаменателя. В противном случае рациональная дробь называется *неправильной*. Всякую правильную рациональную дробь можно представить в виде суммы конечного числа простейших рациональных дробей первого и четвертого типов, причем каждому множителю знаменателя соответствует единственная дробь или сумма  $k$  дробей:

1.  $x - a \mapsto \frac{A}{x-a}$
2.  $(x - a)^k \mapsto \frac{A_k}{(x-a)^k} + \frac{A_{k-1}}{(x-a)^{k-1}} + \dots + \frac{A_1}{x-a}$
3.  $x^2 + px + q \mapsto \frac{Ax+B}{x^2+px+q}$
4.  $(x^2 + px + q)^k \mapsto \frac{A_k x + B_k}{(x^2+px+q)^k} + \frac{A_{k-1}x + B_{k-1}}{(x^2+px+q)^{k-1}} + \dots + \frac{A_1 x + B_1}{x^2+px+q}$

Для интегрирования рациональной функции  $R(x) = \frac{P_n(x)}{Q_m(x)}$ , где  $P_n(x)$  и  $Q_m(x)$  — полиномы  $n$  и  $m$  степеней соответственно нужно проверить:

1. Если  $n \geq m \Rightarrow$  выделить целую часть,

$$\frac{P_n(x)}{Q_m(x)} = S_{n-m}(x) + \frac{P_k(x)}{Q_m(x)},$$

где  $k < m$ .

2. Если  $n < m \Rightarrow$  разложить на простейшие.

### 4 Разложение на простейшие

*Простейшей дробью* называется рациональная дробь одного из следующих четырех типов:

$$\begin{array}{ll} I. \frac{A}{x-a} & II. \frac{A}{(x-a)^n} \quad (n \geq 2). \quad (3) \\ III. \frac{Ax+B}{x^2+px+q} & IV. \frac{Ax+B}{(x^2+px+q)^n} \quad (n \geq 2). \quad (4) \end{array}$$

Здесь  $A, B, a, p, q$  — действительные числа, а трехчлен не имеет действительных корней, т.е.  $\frac{p^2}{4} - q < 0$ .

Для нахождения коэффициентов разложения применяют метод неопределенных коэффициентов и метод частных значений.

*Метод частных значений* основан на том, что если два многочлена равны, то они равны при любых значениях аргумента.

*Метод неопределенных коэффициентов* основан на сравнении коэффициентов при одинаковых степенях  $x$  левой и правой частей, т.е. если два многочлена равны, то, соответственно, равны их коэффициенты при одинаковых степенях  $x$ .

## 5 Интегрирование простейших дробей.

Простейшие дроби первого и второго типов интегрируются непосредственно с помощью основных правил интегрального исчисления. Интеграл от простейшей дроби третьего типа приводится к табличным интегралам путем выделения в числителе дифференциала знаменателя к сумме квадратов:

$$\begin{aligned} \int \frac{(Ax+B)dx}{x^2+px+q} &= \left| \frac{d(x^2+px+q) = (2x+p)dx}{Ax+B = \frac{A}{2}(2x+p) + B - \frac{Ap}{2}} \right| = \frac{A}{2} \int \frac{d(x^2+px+q)}{x^2+px+q} + \left(B - \frac{Ap}{2}\right) \int \frac{dx}{x^2+px+q} = \\ &= \frac{A}{2} \ln x^2+px+q + \left(B - \frac{Ap}{2}\right) \int \frac{d\left(x + \frac{p}{2}\right)}{\left(x + \frac{p}{2}\right)^2 + q - \frac{p^2}{4}} = \\ &= \frac{A}{2} \ln x^2+px+q + \left(B - \frac{Ap}{2}\right) \frac{1}{\sqrt{q - \frac{p^2}{4}}} \arctan \frac{2x+p}{\sqrt{4q-p^2}} + C. \end{aligned}$$

## 6 Рекуррентная формула для 4 типа простейших

1. Выделим в числителе производную квадратного трехчлена  $x^2+px+q$ , получим

$$\frac{M}{2} \int \frac{(2x+p)dx}{(x^2+px+q)^n} + \left(N - \frac{Mp}{2}\right) \int \frac{dx}{\left(\left(x + \frac{p}{2}\right)^2 + q - \frac{p^2}{4}\right)^n}.$$

2. Первый интеграл  $\int \frac{(2x+p)dx}{(x^2+px+q)^n} = \frac{1}{(1-n)(x^2+px+q)^{n-1}}.$

3. Во втором интеграле введем подстановку  $x + \frac{p}{2} = t$  и, обозначив  $q - \frac{p^2}{4} = a^2$ , приведем его к виду

$$\int \frac{dt}{(t^2+a^2)^n} = \frac{1}{a^2} \int \frac{t^2+a^2-t^2}{(t^2+a^2)^n} dt = \frac{1}{a^2} \int \frac{dt}{(t^2+a^2)^{n-1}} - \frac{1}{a^2} \int \frac{t^2 dt}{(t^2+a^2)^n}.$$

4. Интегрирование  $\int \frac{t^2 dt}{(t^2+a^2)^n}$  выполняется по частям. При  $u = t, dv = \frac{t dt}{(t^2+a^2)^n}$  будем иметь

$$\int \frac{t^2 dt}{(t^2+a^2)^n} = \frac{1}{2} \frac{t}{(1-n)(t^2+a^2)^{n-1}} - \frac{1}{2(1-n)} \int \frac{dt}{(t^2+a^2)^{n-1}}$$

5. Если обозначить  $I_n = \int \frac{dt}{(t^2+a^2)^n}$ , то после простых преобразований получим формулу

$$I_n = \frac{1}{2(n-1)a^2} \cdot \frac{t}{(t^2+a^2)^{n-1}} + \frac{2n-3}{2n-2} \cdot \frac{1}{a^2} I_{n-1}.$$

6. Выражаем по такой же формуле  $I_{n-1}$  через  $I_{n-1}, I_{n-2}$  через  $I_{n-3}$  и т.д. Процесс продолжаем до тех пор, пока не дойдем до интеграла

$$I_1 = \int \frac{dt}{t^2+a^2} = \frac{1}{a} \operatorname{arctg} \frac{t}{a} + C.$$

Формула для вычисления  $I_n$  называется *рекуррентной* (возвратной) формулой. Название объясняется тем, что для вычисления  $I_n$  приходится возвращаться к  $I_{n-1}$ , от него — к  $I_{n-2}$  и т.д.

## 7 Определенный интеграл и его свойства

Пусть функция  $f(x)$  определена на отрезке  $[a, b]$  и  $F(x)$  — ее первообразная. Положим

$$\int_a^b f(x)dx = F(x)|_a^b$$

Выражение, стоящее в левой части формулы, называется *определенным интегралом* от функции  $f$  по отрезку  $[a, b]$ , а числа  $a$  и  $b$  называются *пределами интегрирования*.

1. Интеграл с одинаковыми пределами равен нулю:  $\int_a^a f(x)dx = 0$ .

$$\int_a^b dx = b - a$$

2. При перестановке пределов изменяется знак интеграла:

$$\int_a^b f(x)dx = - \int_b^a f(x)dx.$$

Постоянный множитель можно выносить за знак интеграла:

$$\int_a^b cf(x)dx = c \int_a^b f(x)dx, c = const.$$

Интеграл от суммы равен сумме интегралов от всех слагаемых:

$$\int_a^b (f_1(x) \pm f_2(x) \pm \dots \pm f_n(x))dx = \int_a^b f_1(x)dx \pm \int_a^b f_2(x)dx \pm \dots \pm \int_a^b f_n(x)dx.$$

3. Отрезок интегрирования можно разбивать на части:

$$\int_a^b f(x)dx = \int_a^c f(x)dx + \int_c^b f(x)dx.$$

4. Если  $f(x) \geq 0 \forall x \in [a, b], a < b$ , то  $\int_a^b f(x)dx \geq 0$ .

5. Если  $f(x) \geq \varphi(x) \forall x \in [a, b], a < b$ , то  $\int_a^b f(x)dx \geq \int_a^b \varphi(x)dx$ .

6. Если  $m$  и  $M$  — соответственно наименьшее и наибольшее значения функции  $f(x)$ , непрерывной на отрезке  $[a, b]$ , то считая  $a < b$ , получим

$$m(b - a) \leq \int_a^b f(x)dx \leq M(b - a)$$

7. Если функция  $f(x)$  непрерывна на отрезке  $[a, b]$ , то существует такая точка  $\xi \in [a, b]$ , что

$$\int_a^b f(x)dx = f(\xi)(b - a).$$

## 8 Производная от интеграла с переменным верхним пределом

**Теорема Барроу** Пусть  $f \in \mathbb{R}(a, b)$  и непрерывна в  $x_0 \in (a, b)$ . Тогда  $F$  дифференцируема в этой точке и ее производная равна  $F'(x_0) = f(x_0)$ .

$$F'(x_0) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{F(x_0 + \Delta x) - F(x_0)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\int_{x_0}^{x_0 + \Delta x} f(t) dt - \int_{x_0}^{x_0} f(t) dt}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\int_{x_0}^{x_0 + \Delta x} f(t) dt}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x_0) \Delta x}{\Delta x} = f(x_0)$$

## 9 Формула Ньютона-Лейбница

$$\int_a^b f(x) dx = F(x)|_a^b = F(b) - F(a)$$

Формула выше называется *формулой Ньютона-Лейбница*.

## 10 Площадь криволинейной трапеции

Пусть на отрезке  $[a, b]$ ,  $a < b$  задана непрерывная неотрицательная функция  $f(x)$ . Тогда площадь  $S$  фигуры, ограниченной осью абсцисс, прямыми  $x = a$ ,  $x = b$  и графиком функции  $y = f(x)$  вычисляется по формуле.

$$S = \int_a^b f(x) dx.$$

Эта фигура называется *криволинейной трапецией*. Если на отрезке  $[a, b]$  заданы две непрерывные функции  $f(x)$  и  $g(x)$ , причем  $f(x) < g(x)$ , при  $x \in [a, b]$ , то площадь  $S$  фигуры, ограниченной прямыми  $x = a$ ,  $x = b$  и линиями  $y = f(x)$ ,  $y = g(x)$  вычисляется по формуле

$$S = \int_a^b [f(x) - g(x)] dx$$

Площадь  $S$  криволинейного сектора, ограниченного лучами  $\varphi = \alpha$ ,  $\varphi = \beta$  ( $\alpha < \beta$ ) и кривой, заданной уравнением в полярных координатах  $\rho = g(\varphi)$ , находится из равенства

$$S = \frac{1}{2} \int_{\alpha}^{\beta} \rho^2 d\varphi = \frac{1}{2} \int_{\alpha}^{\beta} (g(\varphi))^2 d\varphi$$