



به نام خدا

پاسخ تمرین سوم

جبر خطی کاربردی – بهار ۱۴۰۱

دانشکده مهندسی کامپیوتر دانشگاه صنعتی امیر کبیر



نمرین سوم



ا- با توجه به عملیات سادهسازی دترمینان A را به دست آورید.

$$A = \begin{bmatrix} 0 & -2 & 3 \\ 2 & 5 & -6 \\ 4 & 8 & -8 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 0 & -2 & 3 \\ 2 & 5 & -6 \\ 2 & 4 & -4 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 2 & 4 & -4 \\ 2 & 5 & -6 \\ 0 & -2 & 3 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 2 & 4 & -4 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$
$$\sim \begin{bmatrix} 2 & 4 & -4 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

پاسخ:

$$|A| = \begin{vmatrix} 0 & -2 & 3 \\ 2 & 5 & -6 \\ 4 & 8 & -8 \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} 0 & -2 & 3 \\ 2 & 5 & -6 \\ 2 & 4 & -4 \end{vmatrix} = -2 \begin{vmatrix} 2 & 4 & -4 \\ 2 & 5 & -6 \\ 0 & -2 & 3 \end{vmatrix}$$
$$= -2 \begin{vmatrix} 2 & 4 & -4 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & -2 & 3 \end{vmatrix}$$

$$= -2 \begin{vmatrix} 2 & 4 & -4 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & -1 \end{vmatrix} = (-2)(2)(1)(-1) = 4$$

-۲

الف) با استفاده از دترمینان استقلال خطی بردارهای v_3, v_2, v_1 را ثابت کنید

$$\mathbf{v}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ -1 \end{bmatrix}, \mathbf{v}_2 = \begin{bmatrix} -4 \\ -8 \\ -7 \end{bmatrix}, \mathbf{v}_3 = \begin{bmatrix} 2 \\ -9 \\ 0 \end{bmatrix}$$

ب) حجمی که سه بردار فوق در فضای \mathbb{R}^3 میسازند را به دست آورید.

ج) حال حجمی که تبدیل سه بردار ذکر شده تحت تبدیل با ماتریس B میسازند را به دست آورید.

$$B = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 4 \\ 3 & 2 & 4 \end{bmatrix}$$



تمرین سوم



پاسخ:

الف)

$$|A| = |V_1 \quad V_2 \quad V_3| = \begin{vmatrix} 1 & -4 & 2 \\ -2 & -8 & -9 \\ -1 & -7 & 0 \end{vmatrix} = -63 - 36 + 12 = -87 \neq 0$$

پس مستقل خطی است.

ر ب

$$V = |det(A)| = |-87| = 87$$

ج)

$$|B| = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 4 \\ 3 & 2 & 4 \end{vmatrix} = 7$$

$$V = |\det(A)| \times |\det(A)| = 7 \times 87 = 609$$

-٣

الف) با استفاده از روش کرامر، ستون سوم ماتریس A^{-1} را بدون محاسبه ی بقیه ی ستونها به دست آورید.

$$A = \begin{bmatrix} -1 & -5 & -7 \\ 2 & 5 & 6 \\ 1 & 3 & 4 \end{bmatrix}$$

ب) با استفاده از روش کرامر، عبارت مقابل را ثابت کنید.

$$A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \begin{bmatrix} C_{11} & \cdots & C_{n1} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ C_{1n} & \cdots & C_{nn} \end{bmatrix}$$





پاسخ

الف)

$$|A| = \begin{vmatrix} -1 & -5 & -7 \\ 2 & 5 & 6 \\ 1 & 3 & 4 \end{vmatrix} = (-1)(20 - 18) - (-5)(8 - 6) + (-7)(6 - 5) = -2 + 10 - 7$$

$$= 1$$

 $x: A^{-1}$ ستون سوم ماتریس

$$Ax=e_{3} \Longrightarrow \begin{cases} x_{1} = \frac{\begin{vmatrix} 0 & -5 & -7 \\ 0 & 5 & 6 \\ 1 & 3 & 4 \end{vmatrix}}{|A|} = \frac{5}{1} = 5 \\ x_{2} = \frac{\begin{vmatrix} -1 & 0 & -7 \\ 2 & 0 & 6 \\ 1 & 1 & 4 \end{vmatrix}}{|A|} = \frac{-8}{1} = -8 \implies x = \begin{bmatrix} 5 \\ -8 \\ 5 \end{bmatrix} \\ x_{3} = \frac{\begin{vmatrix} -1 & -5 & 0 \\ 2 & 5 & 0 \\ 1 & 3 & 1 \end{vmatrix}}{|A|} = \frac{5}{1} = 5 \end{cases}$$

(, ,

x: A^{-1} ستون j ام ماتریس

$$\Rightarrow A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \begin{bmatrix} C_{11} & \cdots & C_{n1} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ C_{1n} & \cdots & C_{nn} \end{bmatrix}$$



تمرین سوم



۴- دترمینان ماتریس زیر را به دست آورید.

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 2 & 2 & 2 & 0 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 9 & 9 & 9 & 9 & 9 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 3 & 1 & 2 & 3 & 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 & 4 & 5 & 6 & 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 & 7 & 8 & 9 & 7 & 8 & 9 \\ 0 & 0 & 5 & 5 & 5 & 5 & 5 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 0 & 9 & 9 & 9 & 0 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 2 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

پاسخ:

اگر $\frac{5}{9}$ برابرِ سطر سوم را از سطر هفتم کم کنیم، ردیف صفر ایجاد می شود. لازم به ذکر است عمل کم کردن یک سطر از یک سطر دیگر در دترمینان تغییری ایجاد نمی کند.

با ایجاد سطر صفر دترمینان یک ماتریس صفر میشود.

$$|A| = \sum_{j=1}^{n} (-1)^{j+1} a_{7j} A_{7j} = \sum_{j=1}^{n} (-1)^{j+1} \times 0 \times A_{7j} = 0$$





 Δ - در صورت درستی هر مورد، آن را اثبات کنید و در صورت نادرست بودن آن، مثال نقضی ارائه دهید.

$$det(A) = det(A^T)$$
 الف) برای ماتریس مربعی A داریم:

$$det(AB) = det(BA)$$
 ب) اگر $A \in n$ باشند، داریم: $n \times n$ باشند،

$$det(PAP^{-1})=det(A)$$
 ج $_{\circ}$ اگر $_{\circ}$ و $_{\circ}$ باشند و $_{\circ}$ باشند و $_{\circ}$ نیز معکوس پذیر باشد، داریم: $_{\circ}$

.
$$det(U)=\pm 1$$
 د) داریم: $U^TU=I$ داریم: $n imes n$ د) اگر

ه) اگر
$$det(A^4)=0$$
 باشد داریم: A معکوس پذیر است.

پاسخ:

الف) درست

اثبات استقرا:

The base case: $n = 1 \Rightarrow \det A_{1 \times 1} = \det A_{1 \times 1}^T$

The inductive step:

$$n = k \Rightarrow \det A_{k \times k} = \det A_{k \times k}^T$$

Now we want prove for n = k + 1

$$a_{ij} \in A, \quad a'_{ij} \in A^{T}$$

$$\det A_{(k+1)\times(k+1)} = \sum_{j=1}^{k+1} (-1)^{1+j} a_{1j} \det A_{1j} \quad \left(A_{ij} \in M_{k}(\mathbb{R}) \right)$$

$$= \sum_{j=1}^{k+1} (-1)^{1+j} a_{1j} \det A_{1j}^{T} = \sum_{j=1}^{k+1} (-1)^{j+1} a'_{j1} \det A_{1j}^{T} = \det A_{(k+1)\times(k+1)}^{T}$$

ب) درست

$$\det AB = \det A \cdot \det B \det BA = \det B \cdot \det A$$
 $\Rightarrow \det AB = \det BA$





ج) درست

 $\det PAP^{-1} = \det P \cdot \det A \cdot \det P^{-1} = \det PP^{-1} \cdot \det A = \det I \cdot \det A = \det A$

د) درست

$$\det U^T U = \det I \Rightarrow \det U^T \cdot \det U = (\det U)^2 = 1 \Rightarrow \det U = \pm 1$$

ه) نادرست

$$\det A^4 = (\det A)^4 = 0$$
$$\det A = 0$$

بنابراین، ماتریس A وارون پذیر نخواهد بود.

مثال نقض:

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow A^2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow A^3 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow A^4 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$
$$\det A^4 = (0 \times 1) - (0 \times 1) = 0$$
$$\det A = (0 \times 1) - (0 \times 1) = 0$$

همانطور که مشاهده می شود، ماتریس A وارون پذیر نخواهد بود. پس حکم برقرار نخواهد بود.

a اگر a ماتریس a imes n باشد که فقط از a imes 1 تشکیل شده است نشان دهید دترمینان آن بر a imes 1 بخش پذیر است.

پاسخ:

با اعمال عملیات های کاهش سطری برای صفر کردن خانه های ستون های اول به جز a_{11} به ماتریس زیر که دترمینانش با دترمینان ماتریس اولیه A برابر است می رسیم.





تمرین سوم

$$A = \begin{bmatrix} \pm 1 & \pm 1 & \pm 1 & \cdots & \pm 1 \\ 0 & b & b & \cdots & b \\ 0 & b & b & \cdots & b \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & b & b & \cdots & b \end{bmatrix}$$

درایه های ماتریس B برابر با صفر یا ± 2 خواهد بود چرا که در صورت جمع دو ± 1 حالت خروجی دیگری وجود نخواهد داشت. ($b=0 \ or \ b=\pm 2$)

حال که تمامی درایه های ماتریس B زوج می باشند، تمامی درایه های آن را بر ۲ تقسیم می کنیم و ماتریس B' را می سازیم. بنابراین رابطه زیر بین دترمینان ماتریس های B' و B' برقرار خواهد بود.

$$\det B = 2^{n-1} \det B'$$

حال، چون درایه های ماتریس B' برابر صفر یا ± 1 می باشند، پس دترمینان آن مقداری صحیح خواهد بود.

$$\det A = \pm 1 \cdot \det B = (\pm 1) \cdot 2^{n-1} \cdot \det B' \xrightarrow{\det B' \in \mathbb{Z}}$$
 بخش پذیر است $\det A$

۷- اگر A و B ماتریسهای مربعی باشند، می دانیم:

$$\begin{vmatrix} A & 0 \\ 0 & B \end{vmatrix} = det(A) \cdot det(B)$$

اگر D و D ماتریسهای n imes n باشند دترمینان ماتریس زیر را بهدست آورید.

$$\begin{bmatrix} 0 & C \\ D & 0 \end{bmatrix}$$

پاسخ:

اگر سطر i ام از ماتریس های C و D را با هم جا به جا کنیم، به فرم ماتریسی D و D می رسیم که دترمینان آن را می دانیم.







$$\det\begin{bmatrix} 0 & \cdots & 0 & c_{11} & \cdots & c_{1n} \\ 0 & \cdots & 0 & c_{21} & \cdots & c_{2n} \\ & \vdots & & & \vdots & \\ 0 & \cdots & 0 & c_{n1} & \cdots & c_{nn} \\ d_{11} & \cdots & d_{1n} & 0 & \cdots & 0 \\ d_{21} & \cdots & d_{2n} & 0 & \cdots & 0 \\ & \vdots & & & \vdots & \\ d_{n1} & \cdots & d_{nn} & 0 & \cdots & 0 \end{bmatrix}$$

$$= (-1) \det \begin{bmatrix} d_{11} & \cdots & d_{1n} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & c_{21} & \cdots & c_{2n} \\ \vdots & & & \vdots & & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & c_{n1} & \cdots & c_{nn} \\ 0 & \cdots & 0 & c_{11} & \cdots & c_{1n} \\ d_{21} & \cdots & d_{2n} & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & & & \vdots & & \vdots \\ d_{n1} & \cdots & d_{nn} & 0 & \cdots & 0 \end{bmatrix}$$

$$= (-1) \det \begin{bmatrix} d_{11} & \cdots & d_{1n} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & c_{21} & \cdots & c_{2n} \\ \vdots & & & \vdots & & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & c_{n1} & \cdots & c_{nn} \\ 0 & \cdots & 0 & c_{11} & \cdots & c_{1n} \\ d_{21} & \cdots & d_{2n} & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & & & & \vdots \\ d_{n1} & \cdots & d_{nn} & 0 & \cdots & 0 \end{bmatrix}$$

$$= (-1)^n \det \begin{bmatrix} d_{11} & \cdots & d_{1n} & 0 & \cdots & 0 \\ d_{21} & \cdots & d_{2n} & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & & & & \vdots & & \vdots \\ d_{n1} & \cdots & d_{nn} & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & & & & \vdots & & \vdots \\ d_{n1} & \cdots & d_{nn} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & c_{11} & \cdots & c_{1n} \\ 0 & \cdots & 0 & c_{21} & \cdots & c_{2n} \\ \vdots & & & & \vdots & & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & c_{n1} & \cdots & c_{nn} \end{bmatrix} = (-1)^n \det D \det C$$

وض کنید $B = \{b_1, b_2\}$ یک پایه برای فضای V باشد و $B = \{b_1, b_2\}$ یک پایه برای فضای $- \Lambda$ برداری M باشد. اگر M o T یک تبدیل خطی با ویژگیهای زیر باشد. ماتریس مربوط به تبدیل T را بهدست آورید.

$$T(b_1) = 3c_1 - 2c_2 + 5c_3$$

$$T(b_2) = 4c_1 + 7c_2 - c_3$$







پاسخ:

$$M = [[T_1(b_1)]_c \quad [T_2(b_2)]_c] = \begin{bmatrix} 3 & 4 \\ -2 & 7 \\ 5 & -1 \end{bmatrix}$$

۹- یک پایه برای همه مقدارهای ممکن بردار زیر بهدست آورید.

$$\begin{bmatrix} 2a - 4b + 10c \\ 2a + 5b - 8c \\ -a - 4b + 7c \\ 3a + b + c \end{bmatrix}$$

پاسخ:

$$\begin{bmatrix} 2a - 4b + 10c \\ 2a + 5b - 8c \\ -a - 4b + 7c \\ 3a + b + c \end{bmatrix} = a \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ -1 \\ 3 \end{bmatrix} + b \begin{bmatrix} -4 \\ 5 \\ -4 \\ 1 \end{bmatrix} + c \begin{bmatrix} 10 \\ -8 \\ 7 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 2 & -410 \\ 2 & 5 & -8 \\ -1 & 4 & 7 \\ 3 & 1 & 1 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 10 & 1 \\ 01 & -2 \\ 00 & 0 \\ 00 & 0 \end{bmatrix} \quad \text{...}$$
 pivot ستون اول و دوم

$$B = \left\{ \begin{bmatrix} 2\\2\\-1\\3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -4\\5\\-4\\1 \end{bmatrix} \right\}$$

۱۰- فرض کنید $W \to W$ و $T: V \to W$ مجموعهای از بردارهایی در فضای برداری $T: V \to W$ است به گونهای که $T: V \to W$ یک مجموعه برداری مستقل خطی در فضای برداری W خواهد بود. ثابت کنید $\{v_1, v_2, \dots, v_m\}$ مستقل خطی است.





 $T: V \to W$

فرض خلف: بردار v_i را می توان بر حسب سایر بردار های این مجموعه برداری نوشت. (به این معنی که مجموعه برداری $\{v_1,v_2,\dots,v_n\}$ وابسته خطی است)

$$\mathbf{v}_{i} = c_{1}\mathbf{v}_{1} + c_{2}\mathbf{v}_{2} + \dots + c_{m}\mathbf{v}_{m} \stackrel{T}{\Rightarrow} T(\mathbf{v}_{i}) = T(c_{1}\mathbf{v}_{1}) + T(c_{2}\mathbf{v}_{2}) + \dots + T(c_{m}\mathbf{v}_{m})$$

$$\stackrel{linearity}{=} T(\mathbf{v}_{i}) = c_{1}T(\mathbf{v}_{1}) + c_{2}T(\mathbf{v}_{2}) + \dots + c_{m}T(\mathbf{v}_{m})$$

تناقض با عبارت مستقل بودن فرض سوال زیرا $T(oldsymbol{v}_i)$ مستقل خطی اند.

-11

الف) فرض کنید V یک زیرفضا از R^n و R^n و R^n یک پایه برای R^n باشد. ثابت کنید که تمام پایه های R^n دارای R^n بردار در R^n هستند.

range است. همچنین m imes n است و m imes n است و m imes n است. همچنین null space آن توسط بردار غیرصفر null ty در null ty می شود. m و m را تعیین کنید و null ty ماتریس null ty ماتریس null ty بهدست آورید.

پاسخ:

الف) فرض کنیم $\{w_1,w_2,\dots,w_l\}$ یک پایه دلخواه برای زیرفضای V باشید، هدف ما نشان دادن V باشید، هدف ما نشان دادن V باست. از آنجاییکه V یک پایه است، می توان گفت که یک V وابسته خطی می باشد. از آنجایی که V و یا تعداد بیشتر بردار در V وابسته خطی می باشد. از آنجایی که V یک یک یک یک یک یک یک باشد. یس مستقل خطی است و V و است.

همچنین B' پایه است پس یک $Spanning\ set$ برای V می باشد که دارای l بردار است. پس می توان گفت هر مجموعه دارای l+1 و یا تعداد بیشتر بردار در V وابسته خطی است. از طرفی l نیز یک پایه است که مستقل خطی است. پس $l \leq l$ است.







k=l از قسمت ۱ و ۲ نتیجه می شود که

ب) می دانیم که فضای پوچ هر ماتریس، شامل وکتور های x ای است به طوری که Ax=0 پس x هاn-dimensional اند و از آنجا که فضای پوچ یک زیرفضا از \mathbb{R}^3 است پس n-dimensional

همچنین میدانیم range ماتریس شامل تمام b هایی است به طوریکه range ماتریس شامل تمام

m=5 باشد و از آنجا که range در اینجا زیرفضایی از m-dimensional

range و از آنجا که فضای پوچ یک mullity=2 است، پس \mathbb{R}^3 است، پر و از آنجا که span به طور مشابه از span می شود، پس span است، پر

۱۲- (امتیازی) فرض کنید n عددی صحیح و مثبت است و T تبدیلی خطی و غیر صفر به طوری که $T: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$

الف) فضای پوچ (nullspace) تبدیل T دارای n-1 بعد میباشد.

w باشد و T تبدیل $B=\{v_1,\dots,v_{n-1}\}$ تبدیل $B=\{v_1,\dots,v_{n-1}\}$ برداری است $B=\{v_1,\dots,v_{n-1},w\}$ قرار ندارد. ثابت کنید $B=\{v_1,\dots,v_{n-1},w\}$ یک پایه برای $B=\{v_1,\dots,v_{n-1},w\}$ می باشد.

 $v\in Nul(T)$ ج $u\in v+rac{T(u)}{T(w)}$ نشان داد که $u\in \mathbb{R}^n$ نشان داد که

پاسخ:

1 imes n الف) فرض کنید A نمایش ماتریس تبدیل خطی $T: R^n \to R$ است. پس A ماتریسی غیر صفر و T الف) فرض کنید T نیز برابر T ماتریس T ماتریس T ماتریس T ماتریس T ماتریس T میباشد، T نیز برابر T خواهد بود. حال میباشد، T نیز برابر T خواهد بود. حال میباشد T با توجه به قضیه T خواهد با توجه میده T داریم که T داریم که T د نتیجه میدهد T میباشد، T د نتیجه میدهد T د نتیجه میدهد T د نتیجه میدهد T د نتیجه میده T د نتیجه میدهد T د نتیجه میده T د نتیجه نتیجه میده T د نتیجه میده T د نتیجه میده T د نتیجه نتیجه میده T د نتیجه میده T د نتیجه نتیجه نتیجه میده T د نتیجه نتیجه د نتیجه نتیجه نتیجه د نتیجه نتیجه نتیجه نتیجه نتیجه د نتیجه نتیجه نتیجه د نتیجه







ب) ادعا می کنیم که n بردار v_1,\ldots,v_{n-1},w مستقل خطی میباشند . فرض کنید به ازای v_1,\ldots,v_{n-1},w داریم که $v_1,\ldots,v_{n-1}+c_nw=0$ داشت $v_1,\ldots,v_{n-1}\in R$ داریم که $v_1,\ldots,v_{n-1}+c_nw=0$ داریم که $v_1,\ldots,v_{n-1}\in R$ که نتیجه می دهد $v_1,\ldots,v_{n-1}+\ldots+\frac{-c_{n-1}}{c_n}v_{n-1}$ که با فرض سوال $v_1,\ldots,v_{n-1}=0$ که با فرض سوال تناقض دارد. در نتیجه $v_1,\ldots,v_{n-1}=0$ در می آید که جون v_1,\ldots,v_{n-1} در می آید که باید می باشد، بردارهای v_1,\ldots,v_{n-1} مستقل خطی می باشند و در نتیجه داریم: $v_1,\ldots,v_{n-1}=0$

حال با توجه به این که همه ضرایب c_1,\dots,c_n باید صفر باشند، نتیجه می گیریم که بردارهای n شامل n شامل و n مستقل خطی میباشند . حال چون n یک فضای برداری n بعدی میباشد و n شامل n بردار مستقل خطی است، مجموعه n یک پایه برای n میباشد.

ج) فرض کنید $u\in R^n$ که چون $u\in R^n$ یک پایه برای $u\in R^n$ میباشد وجود دارد $u=v+c_nw$ نوشت که $u=v+c_nw$ که میتوان آن را به صورت $u=v+c_nw$ نوشت که $v\in R^n$ که میتوان آن را به صورت $u=v+c_nw$ نوشت که $v\in R^n$ نوشت که نوشت ک

حال با اعمال ترکیب خطی T بر دو عبارت مساوی خواهیم داشت که:

$$T(u) = T(v + c_n w) = T(v) + c_n T(w)$$

$$\xrightarrow{by \ linearity \ of \ T \ since \ v \in \operatorname{Nul}(T)} = 0 + c_n T(w) = c_n T(w)$$

و از آنجایی که $w \notin \operatorname{Nul}(T)$ مقدار تبدیل $w \notin \operatorname{Nul}(T)$ مغالف صفر خواهد بود. در نتیجه خواهیم داشت که $u = v + \frac{T(u)}{T(w)}$ که از ترکیب آن با رابطه به دست آمده در بالا خواهیم داشت که $v \in \operatorname{Nul}(T)$. $v \in \operatorname{Nul}(T)$