Система з чотирьох перемикальних функцій задана таблицею 2.2. Таблиця 2.2 Таблиця істинності функцій

<i>x</i> 4	<i>x3</i>	<i>x2</i>	<i>x</i> 1	<i>f1</i>	<i>f2</i>	<i>f3</i>	<i>f</i> 4
0	0	0	0	1	1	1	0
0	0	0	1	1	1	0	1
0	0	1	0	1	1	1	0
0	0	1	1	0	0	0	1
0	1	0	0	ı	0	1	0
0	1	0	1	0	0	0	0
0	1	1	0	1	1	1	0
0	1	1	1	ı	ı	1	0
1	0	0	0	1	1	0	0
1	0	0	1	0	0	0	1
1	0	1	0	0	0	0	0
1	0	1	1	0	0	0	0
1	1	0	0	1	ı	1	1
1	1	0	1	0	0	0	0
1	1	1	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1

Необхідно виконати сумісну мінімізацію функцій f1, f2, f3. Отримати операторні представлення для реалізації системи функцій на програмувальних логічних матрицях.

Функцію f4 необхідно представити в канонічних формах алгебри Буля, Жегалкіна, Пірса та Шеффера. Визначити приналежність даної функції до п'яти передповних класів. Виконати мінімізацію функції методами:

- невизначених коефіцієнтів;
- Квайна (Квайна-Мак-Класкі);
- діаграм Вейча.

_	_			
Зм.	ADK.	№ докум.	Підп.	Дата

3. Склад пристроїв

Керуючий автомат

Керуючий автомат складається з комбінаційної схеми і пам'яті на тригерах. Тип тригерів і елементний базис задані в технічному завданні.

Програмувальна логічна матриця

ПЛМ складається із двох (кон'юктивної і диз'юнктивної) матриць, де виходи першої приєднуються до входів другої і дозволяють реалізувати комбінаційну схему в базисі {I/A50, I/A50-HE}.

4. Етапи проектування

- Синтез автомата
 - 1) Побудова графічної схеми алгоритму і розмітка станів автомата
 - 2) Побудова графу автомата
 - 3) Побудова таблиці переходів
 - 4) Побудова структурної таблиці автомата
 - 5) Синтез комбінаційних схем для функцій эбудження тригерів та вихідних сигналів
 - 6) Побудова схеми автомата в заданому базисі
- Синтез комбінаційних схем
 - 1) Представлення функції f4 в канонічних формах алгебр Буля, Шеффера, Пірса та Жегалкіна
 - 2) Визначення належності функції f4 до п'яти передповних класів
 - 3) Мінімізація функції f4
 - 4) Спільна мінімізація функцій f1, f2, f3
 - 5) Одержання операторних форм для реалізації на ПЛМ

Зм.	ADK.	№ докум.	Підп.	Дата