		6	71			Y1
	Q2	0	0	0	0	
Q3	WZ	0	0	0	0	X1
כש		1	1	0	0	<i>\(1</i>
		1	1	0	0	
	<i>Q2</i>	U	a	0	0	
	WZ	0	4	0	0	X1
		0	4	1	0	<i>\(1</i>
		0		1	0	
	•		λ	2		•

 $Y1 = (\overline{Q1} \ \overline{X2}) (Q2) (\overline{Q3} \ Q1) (Q3 \ \overline{Q1}) (\overline{Q1} \ \overline{X2})$

		6	71			<i>Y2</i>
	02	0	0	0	0	
<i>Q3</i>	<i>Q2</i>	1	1	0	0	X1
כש		0	0	0	0	ΛΙ
		0	0	0	0	
	Q2	0	0	0	0	
	WZ	0	0	0	0	X1
		0	0	1	0	<i>\(\(\) \)</i>
		0	0	1	0	
	·		λ	2		

Y2= (Q1 X2) (Q3 Q2) (Q3 Q1) (Q3 Q1) (Q3 Q2) (Q2 X1)

		6	71			<i>Y3</i>
	<i>Q2</i>	U	O	1	1	
<i>Q3</i>	WZ	0	0	1	1	V1
כש		1	1	1	1	\ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \
		1	1	1	1	
	02	1	0	0	0	
	Q2	1	0	0	0	X1
•		1	1	0	1	\ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \
		1	1	0	1	
			λ	2		

Зм.	Арк.	№ докум.	Підп.	Дата

Y3= (Q3 Q2 Q1) (Q3 Q1 X2) (Q3 Q2 X2) (Q3 Q2 Q1)

		6	71			Y4,5
	Q2	U	0	0	0	
Q3	WZ	0	0	0	0	X1
עש		0	0	0	0	λ1
		0	0	0	0	
	Q2	0	0	1	1	
	WZ	0	0	1	1	X1
		0	0	0	0	ΛΙ
		0	0	0	0	
	•		λ	12		1

Y4,5= (Q3) (Q2) (Q1)

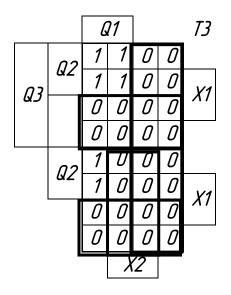
		6	71			<i>T1</i>
	Q2	1	1	1	1	
02	WZ	1	1	1	1	V1
Q3		1	1	1	1	<i>X1</i>
		1	1	1	1	
	Q2	1	1	1	1	
	WZ	1	1	1	1	V1
		1	1	0	1	<i>X1</i>
		1	1	0	1	
			λ	2		1

T1= (Q3 Q2 Q1 X2)

Зм.	Арк.	№ докум.	Підп.	Дата

		l	Q1			<i>T2</i>
	Q2	1	1	0	0	
<i>Q3</i>	WZ	1	1	0	0	X1
כש	נו	1	1	0	0	ΛΙ
		1	1	0	0	
	Q2	1	0	0	0	
	WZ	1	0	0	0	X1
		1	1	1	0	ΛΙ
		1	1	1	0	
	•		X	2		

T2= (\overline{Q2} \vec{X2}) (Q3 \overline{Q1}) (\overline{Q3} \overline{Q2} \times 22)



T3= (Q1) (Q2) (Q3 X2)

2.6. Побудова схеми автомата в заданому базисі

Отриманих після мінімізації даних достатньо для побудови комбінаційних схем функцій збудження тригерів і функцій сигналів виходів, таким чином, і всієї комбінаційної схеми. Автомат будуємо на Т-тригерах. Автомат є синхронним, так як його роботу синхронізує генератор, а Т-тригер керований перепадом сигналу.

Зм.	Арк.	№ докум.	Підп.	Дата