Задача оптимизации в процессе проектирования

Задача оптимизации играет очень важную роль при решении задачи синтеза. Задача оптимизации может быть структурной, когда выполняется определение оптимальной структуры объекта, и параметрической, когда идёт поиск оптимальных значений параметров проектируемого объекта.

Оптимальными считаются те значения, которые удовлетворяются ТЗ и являются наилучшими из достижимых. Задача оптимизации подразуевается превращение структурно-параметрической модели объекта в математическое описание экстремальной задачи. Экстремальные задачи (цель оптимизации) работают с учётом критериев оптимизации. Критерии это предпочтения оптимальных результатов которые могут быть. Основой критериев является целевая функция F(x), где x - вектор параметров и характеристик оптимального объекта. Множество векторов х является вектором различных вариантов объекта. По целевой функции можно определить степеть оптимальности объекта С другой стороны есть ещё один важный критерий оптимизации, это результирующая функция параметров объекта. Это значит что лучшим выбирается тот объект у которого F(X) меньше или больше всего, где X - некий набор характеристик.

Помимо целевой функции и перечня минимаксимализации параметров в процедурах оптимизации также применяются ограничающие функции f(x) = 0, f(x) <> 0, частным случаем которого является выбор отрезка параметров ai<=xi<=bi, где xi некоторый параметр объекта, а ai и bi - ограничения накладываемые на этот параметр. Данная область называется допустимой областью параметра. Если в объекте все параметры находятся в области данного отрезка, то он называется оптимальным, если некоторые из параметров вне этого отрезка, он называется квазиоптимальным.

Допустимая область Xd эт область пространства управляемых параметров, в которой выполняются заданные ограничения. В сумме, задача оптимизации при проектировании имеет вид: экстремизировать целевую функцию F(X) в области Xd, заданной ограничениями H(X) и $\varphi(X)$.

В таком случае задача оптимизации стаёт задачей математического программирования. Если F(X), H(X) и $\varphi(X)$ линейные - это задача линейного программирования, если одно из них нелинейно, то нелинейного. Если множество X - ддискретны, то это задача дискретного программирования, если Xd - это пространство булевых переменных, то это задача бивалентного программирования.