1. РАСЧЕТ НЕЛИНЕЙНЫХ ЦЕПЕЙ ПРИ ОДНОВРЕМЕННОМ ВОЗДЕЙСТВИИ ИСТОЧНИКОВ ПОСТОЯННОГО И ПЕРЕМЕННОГО НАПРЯЖЕНИИ

При анализе режимов работы аналоговых и импульсных электронных устройств, когда на входе цепи действуют одновременно постоянная и переменная составляющие тока, пользуются методом наложения для нелинейных цепей. В этом случае сначала ведут расчет цепи с учетом только источников постоянного тока, определяя режим работы устройства на постоянном токе. На практике постоянные составляющие электрического сигнала усилителя, как правило, называют напряжением и током покоя и обозначают соответственно Uп и Iп. Затем приводят характеристики к нулевым значениям напряжения и тока покоя и уже для этих характеристик (без учета постоянных составляющих тока) рассчитывают режим работы устройства на переменном токе.

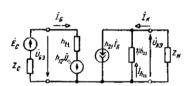
При расчете нелинейных цепей, содержащих управляемые нелинейные элементы, также широко применяют метод кусочнолинейной аппроксимации.

Расчет нелинейных цепей, содержащих в качестве нелинейного элемента транзистор, значительно упрощается, если применить метод кусочно-линейной аппроксимации его статических характеристик, бери небольшие приращения напряжений и соответствующих им токов, в пределах которых зависимость между указанными параметрами можно считать линейной. В этом случае, как отмечалось в гл. 2, транзистор как четырехполюсник описывается системой линейных уравнений, отображающих малосигнальную схему его замещений в h (для низкочастотных транзисторов) или в у (для высокочастотных транзисторов) параметрах. Воспользуемся малосигнальной схемой замещения транзистора, приведенной на рис. 2.13,6.

Подключая на выход транзистора нагрузочное устройство с сопротивлением Zн а на его вход — источник гармонического сигнала Ес (на рис. 4.16 показаны штриховыми линиями), получают линейную цепь, представляющую усилительный каскад.

По второму закону Кирхгофа для первого контура

$$-h_{12}\dot{U}_{K3} = I_{E}h_{11} - \dot{U}_{E3}$$



Pag. 4.16, Схема замещения бипотяр ного транзистора

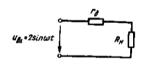


Рис. 417. Схема замешенна цепи для веременных составляющих тока

Величина h_{12} у современных траизисторов настолько мала, что при расчетах электронных схем ею, как правило, пренебрегают:

$$\dot{E}_{c} = \dot{U}_{BO} + \dot{I}_{B} Z_{c}. \tag{47}$$

По первому закону Кирхгофа для второго контура

$$h_{21}\dot{I}_{E} = \dot{I}_{1} + \dot{I}_{h_{21}}. \tag{4.8}$$

C учетом того, что напряжение, приложенное к линейным элементам Z_n и $1/h_{2s}$, соответственно равно

$$\frac{\dot{U}_{K\ni} = \dot{I}_{kZ_{B}}}{\dot{U}_{K\ni}} = I_{k_{B}}(1/h_{22}),$$
(4.9)

определяют

$$\hat{I}_{h_{12}} = h_{12}\hat{U}_{K3} = h_{22}Z_{H}\hat{I}_{K}.$$
 (4.10)

Подставляя (4.10) в (4.8), получают

$$h_{22}\hat{I}_{\rm B} = \hat{I}_{\rm b} + h_{22}Z_{\rm b}\hat{I}_{\rm K}.$$
 (4.11)

Комплевсный коэффициент усилення по току K_I находят после несложных преобразований из (411):

$$K = I_{\rm K}/I_{\rm B} = h_{21}(1 + h_{22}Z_{\rm H}).$$
 (4.12)

Аналогично, используя уравнення (4.6)—(4.11), можно рассчитать и другие характеристики нелинейной цепи, приводимые в последующих разделах при анализе усилительных устройств.

Таким образом, с ломощью анализа цепи, содержащей нелинейные управляемые элементы, можно достаточно быстро и просто оценить возможности этой цепи, корректируя в случае необходимости ее параметры.

2. ОБРАТНАЯ СВЯЗЬ В УСИЛИТЕЛЯХ

Обратная связь — это структурный прием, который заключается в передаче сигнала с выхода некоторого электронного узла на вход. Передача сигнала осуществляется конкретной электрической связью.

Все виды обратной связи сильно изменяют свойства усилительного устройства, поэтому они широко используются для направленного изменения его параметров.

В общем случае сигнал обратной связи может либо суммироваться с входным, либо вычитаться из входного сигнала усилителя. В зависимости от этого соответственно различают положительную и отрицательную обратные связи.

Получим значение коэффициента усиления для обоих этих случаев. Обратная связь называется положительной, если фаза входного сигнала усилителя и сигнала обратной связи совпадают. В этом случае для обобщенной структурной схемы усилителя с обратной связью, приведенной на рис. 5.21, можно записать:

$$u_{\text{BMX}} = K_{U0} u_{\text{BX cym}};$$

$$u_{\text{BX cym}} = u_{\text{BX0}} + b_{\text{OC}} u_{\text{BMX}},$$

где $b_{\rm OC}$ — коэффициент передачи цепи обратной связи.

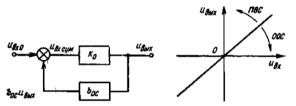


Рис. 5.21. Обобщенная структурная схема усилительного устройства с цепью обратной связи

Рис. 5.22. Изменение передаточной характеристики усилительного устройства при введении различных целей обратной связи

Отсюда

$$K_{U \, \text{TIOC}} = u_{\text{BMX}}/u_{\text{BX0}} = K_{U0}/(1 - b_{\text{OC}} K_{U0}).$$
 (5.19)

Полученное выражение показывает, что введение в усилитель положительной обратной связи увеличивает коэффициент усилиции. Физически это означает увеличение наклона передаточной харик теристики усилителя (рис. 5.22).

Обратная связь называется отрицательной, если фазы входного сигнала усилителя и сигнала обратной связи отличаются на угол п. В этом случае для обобщенной структурной схемы усилителя с обратной связью (см. рис. 5.21), можно записать:

$$u_{\text{ex} \text{ cv}} = u_{\text{exo}} - b_{\text{OC}} u_{\text{exx}}$$

Тогда

$$K_{U \text{ OOC}} = u_{\text{pax}}/u_{\text{px0}} = K_{U0}/(1 + b_{\text{OC}} K_{U0}).$$
 (5.20)

Введение отрицательной обратной связи уменьшает коэффициент усиления усилителя. Это проявляется в уменьшении наклона его передаточной характеристики. Следовательно, введение любой обратной связи приводит к вращению его передаточной характеристики относительно начала координат (см. рис. 5.22).

Следует отметить, что если цепь обратной связи охватывает весь усилитель, ее принято называть общей обратной связью. В противном случае, т. е. если обратная связь охватывает только часть усилителя, ее называют местной.

По способу получения сигнала обратной связи принято различать обратную связь по напряжению и току. Для получения обратной связи по напряжению сигнал обратной связи должен быть пропорционален выходному напряжению усилителя (рис. 5.23, а).

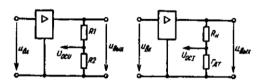
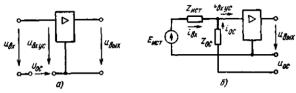


Рис 5 23 Способы получения сигнала ОС а — по напряжению: 6 — во току



Рисъ 5.24. Способы аведения сигнала обратной связи во входную цепь усили-тельного устройства:

 $a \rightarrow$ послевовательная. $\delta \sim$ напаллельная

Для получения обратной связи по току, сигнал обратной связи снимают с дополнительного измерительного элемента (датчика тока r_{At}), включенного последовательно с нагрузкой (рис. 5.23, 6).

По способу введения сигнала можно выделить последователь-

ную и параллельную обранные связи.

Для получения последовательной обратной связи сигнал с выхода усилителя вводится последовательно с источником входного напряжения (рис. 5.24, а). В этом случае на входе усилителя выполняется алгебраическое суммирование напряжений

$$u_{ax yc} = u_{ax} + u_{OC}$$
.

Для получения нараллельной обратной связи сигнал с выхода усилителя вводится параллельно источнику входного напряжения (рис. 5.24, б). В этом случае на входе усилителя происходит алгебранческое суммирование токов

$$i_{\text{BX yc}} = i_{\text{BX}} + i_{\text{OC}}.$$

Конкретный знак входных сигналов усилителя зависит от того, какая (положительная или отрицательная) обратная связь вводится в устройство. Возможны комбинированные способы как снятия, так и введения сигнала обратной связи. Однако из-за противоположного действия на свойства усилительного устройства такие способы на практике используются весьма редко.

В соответствии со сказанным, можно выделить четыре основ-

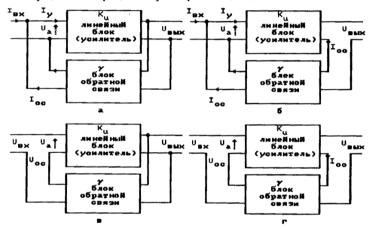
ные типа цепей обратной связи:

последовательная обратная связь по выходному напряжению; последовательная обратная связь по выходному току;

параллельная обратная связь по выходному напряжению;

параллельная обратная связь по выходному току.

Каждый из указанных типов может осуществлять как положительную, так и отрицательную обратные связи.



- рас. 2.8. Различные виды обратных связей.
 а) параллельная ОС по напряжению,
 - б) последовательная ОС по напряжению,
 - в) параллельная ОС по току,
 - г) последовательная ОС по току.

Параллельная обратная связь по напряжению

На рис. 2.9 приведена эквивалентная схема линейного усилителя с рас-сматриваемой ОС. Сумматор на входе отсутствует, поскольку суммирование токов на входе осуществляется в соответствии с законом Кирхгофа для узла це-

Коэффициент нередачи по напряжению.

Для рассматриваемой схемы с ОС в точке а из закона Кирхгофа для узла $I_{BX} = I_{oc} + I_{y}$,

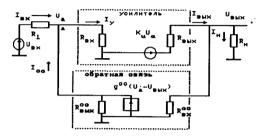
$$\begin{cases} (U_{BX} - U_a) / R_1 = (U_a - U_{BMX}^{\circ \circ}) g^{\circ \circ} + U_a / R_{BX} \\ U_a = -\frac{U_{BMX} (R_{BMX} + R_H)}{k_u R_H} \end{cases}$$

где goc — проводимость цепи обратной связи. После подстановок и преобразования получим:

$$K_{\pi} = -\frac{1 / R_{1} g^{\circ c}}{1 + \frac{R_{BMX} + R_{H}}{k_{u} R_{H}} \left(1 + \frac{1}{R_{1} g^{\circ c}} + \frac{1}{R_{wx} g^{\circ c}}\right)},$$

если $R_H\rangle\rangle R_{BLIX}$, и $R_{BX}\rangle\rangle 1/g^{\circ c}$,

$$K_{\pi} = -\frac{1/R_1 g^{\circ c}}{1 + \frac{1}{k_u} \left(1 + \frac{1}{R_1 g^{\circ c}} \right)}$$



(суммирование токов ни входе).

Коэффициент передачи по цепи ОС.

Для определения рассматриваемого коэффициента условно разорвем цепь обратной связи (рис. 2.10). Напряжение на входе цепи ОС обозначим $U_{вых}^{\bullet}$. Коэффициентом передачи по цепи ОС (в технической литературе встречается еще термины "возвратное отношение", "глубниа ОС") будем иззывать

$$T = \frac{U_{BLIX}}{U_{BLIX}^*} \Big|_{I_{BX} = 0}$$

Если
$$I_{\text{вх}} = 0$$
 $U_{\text{вых}} = -k_{\text{u}}U_{\text{a}} \frac{R_{\text{H}}}{R_{\text{H}} + R_{\text{вых}}}$

Но
$$U_a = g^{oc}U_{BMX}^*R_1 || R_{BX}$$
. Отсюда, после подстановок
$$\Gamma = -k_u \frac{R_H}{R_H + R_{BMX}} (R_1 || R_{BX}) g^{oc}.$$

При
$$R_H \rangle \rangle R_{BMX}$$
, и $R_{EX} \rangle \rangle R_1$, $\Gamma = -k_u R_1 g^{oc} = -k_u \gamma$.

Знак коэффициента передачи цепи ОС показывает, что она отрицательна.

рис. 2.10. Вариант эквалентной схемы по рис. 2.9 при определении глубины ОС.

Величины коэффициента передачи по напряжению, а также входного и выходного импедансов рассмотрим из примере схемы, конкретизирующей величииу g^{oc} (рис. 2.11).

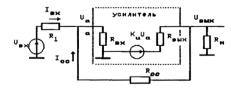


рис. 2.11. Усилитель с резисп по напряжению.

$$K_{II} = -\frac{R_{oc}/R_{1}}{1 + \frac{R_{BMX} + R_{H}}{k_{u}R_{H}} \left(1 + \frac{R_{oc}}{R_{1}} + \frac{R_{oc}}{R_{BX}}\right)}$$

Если $k\rangle l$, что обычно бывает, $R_H\rangle R_{BMX}$, и $R_{BMX}\rangle l/g^{oc}$

$$\Gamma = -k_u \frac{R_1}{R_{oc}}$$

Входное сопротивление рассматриваемой схемы в точке а

$$R_{BX_a} = \frac{U_a}{I_{BX} + I_{oc}} = \frac{U_a}{\frac{U_a}{R_{BX}} + \frac{U_a(1 + k_u)}{R_{oc}}} = R_{BX} \frac{R_{oc}}{1 + k_u}.$$

Таким образом, действие рассматриваемой ОС приводит к уменьшению результирующего входного сопротивления в (1+k_u) раз (эффект Миллера). Отметим еще одну важную особенность схем с обратными связями - уменьшение входного сопротивления приводит к уменьшению напряжения в точке а (при $U_{\text{вых}} = 10\,$ В, $k_{\text{u}} = 10^{5}$, $U_{\text{a}} = 100\,$ мкВ), а это в свою очередь означает, что при использовании во входиой цепи источинка напряжения и сопротивления R₁ во входной цепи, входной импеданс всей схемы в целом будет определятся только R₁.

До сих пор мы говорили о входных и выходиых сопротивлениях. При общем анализе схем было бы правильнее говорить о входных и выходных импе-дансах — полных (комплексиых) сопротивлениях. Формально все приведенные выше соотношения остаются в силе при замене обозначений активного сопротивления на обозначение комплексного. $Z_{\text{вх}} = Z_{\text{вх}}^* / (1 + k_u) (Z_{\text{вх}}^* - входной$ соимпеданс схемы без ОС). Далее мы будем говорить об импедансах, учитывая возможность подобной формальной замены.

коэффициент усиления уменьшается

$$k_u^H = k_u \frac{R_H}{R_H + R_{MAX}}$$

 ${\bf k}_{\rm u}^{\rm H}={\bf k}_{\rm u}\,rac{{
m R}_{\rm H}}{{
m R}_{
m H}+{
m R}_{
m BMX}}\,.$ Следовательно, уменьщается и коэффициент передачи блока охваченного

ОС
$$K_{\Pi}^{H} = k_{u} \frac{R_{H}}{R_{H} + R_{BMX}} / \left(1 + \gamma k_{u} \frac{R_{H}}{R_{H} + R_{BMX}}\right)$$
 или после несложных преобразований
$$K_{H}^{H} = K_{H} \qquad \qquad R_{H}$$

$$K_{\pi}^{H} = K_{\pi} \frac{R_{H}}{R_{H} + R_{Bbx} / (1 + k_{u}\gamma)}.$$

Теперь нетрудно увидеть, что выходной импеданс схемы, охваченной ОС,

$$Z_{BMX} = \frac{Z_H}{1+\Gamma}.$$

з. Транзисторная Логика с

Непосредственными

Связями(ТЛНС)

Основанная Идея ТЛНС заключается в

Суммировании(вычитании) проводимости(сопротивления) в вых. цепях полупроводниковых цифрових ключах в хзависимости от двоичных кодов во входных цепях.

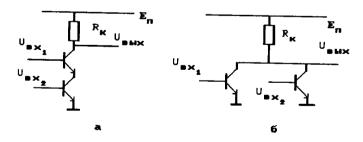


рис. 10.28. Транзисторная логика с неиосредственными связями "И-HE" (a) и "ИЛИ-HE" (б).

Простейшие ТЛНС схемы

В ТЛНС выходное напряжение

$$U_{BLIX} = \frac{E_{\Pi}R^{\star}}{R_{\kappa} + R^{\star}},$$

гле

$$R^* = R_{K9_1}(U_{BX_1}) + R_{K9_2}(U_{BX_2}) + \dots + R_{K9_i}(U_{BX_i})$$

для схемы "И-НЕ" и

$$\begin{split} \mathbf{R}^{\star} &= \mathbf{R}_{\mathbf{K} \cdot \mathbf{9}_{1}} (\mathbf{U}_{\mathbf{B} \mathbf{X}_{1}}) \Big\| \mathbf{R}_{\mathbf{K} \cdot \mathbf{9}_{2}} (\mathbf{U}_{\mathbf{B} \mathbf{X}_{2}}) \Big\| \cdots \Big\| \mathbf{R}_{\mathbf{K} \cdot \mathbf{9}_{i}} (\mathbf{U}_{\mathbf{B} \mathbf{X}_{i}}) = \\ &\mathbf{g}_{\mathbf{K} \cdot \mathbf{9}_{1}} (\mathbf{U}_{\mathbf{B} \mathbf{X}_{1}}) + \mathbf{g}_{\mathbf{K} \cdot \mathbf{9}_{2}} (\mathbf{U}_{\mathbf{B} \mathbf{X}_{2}}) + \cdots + \mathbf{g}_{\mathbf{K} \cdot \mathbf{9}_{i}} (\mathbf{U}_{\mathbf{B} \mathbf{X}_{i}}). \end{split}$$

для схем "ИЛИ-НЕ".

Стат.характеристики

1.Вх.характеристика

-схема ИЛИ-НЕ входная характеристика совпадает с вх. характер. простейшего ключа

-схема И-НЕ. Напряжение отпирания (пороговое

$$U_{0_j} = U_{6_{9_j}} + \sum_{i=1}^{j-1} U_{K_{9_j}}.$$

напряжение) тразистора

если все транзисторные цепочки расположены ближе к общему проводу, открыты и насыщены,

общему проводу, открыты и насыщены,
$$U_{o_{M}} = U_{6\,9_{i}} + \sum_{j=1}^{M-1} U_{K\,9_{H},j} \; ,$$
 наклон входной
$$I_{BX_{i}} = \frac{U_{BX}^{"l"} - U_{o_{i}}}{R_{BX_{i}}} \; ,$$
 где $R_{BX_{i}} = r_{6\,9_{i}} + \sum_{j=1}^{j-1} r_{K\,9_{H},j} \; .$

характеристики

Следовательно И-НЕ имеет индивид. Вх. Характреистику для каждого входа. Это минус, по скольку не обеспечивается постоянство схемного интерфейса по разным лог. Входам.

2.Передаточная характеристика

Здесь имеет смысл обратиться к названию рассматриваемого элементного Выходной импеданс схемы с ОС. В схеме без ОС при введении нагрузки базиса. Термин "непосредственная связь" в названии отражает факт отсутствия в цепи базы ТЛНС каких-либо токоограничительных элементов. Это обстоятельство существенным образом сказывается на виде передаточной характери-стики. Действительно, высокий уровень выходного напряжения никогда не может быть больше U63, что совпадает с величиной порогового напряжения. Следовательно, при представлении логических уровней напряжениями, величина статической помехоустойчивости равна нулю. Это обстоятельство, на первый взгляд, исключает возможность использования ТЛНС в качестве логических элементов, поскольку цифровая форма представления информации предусматривает всегда отличную от нуля статическую помехоустойчивость. Однако мы впервые сталкиваемся с представлением логической информации уровнями тока. Ведь $\mathbf{I}_{\mathbf{G}_{BK,T}} > \mathbf{I}_{\mathbf{G}_{H}}$ (при $\mathbf{U}_{BX} = \mathbf{U}_{\mathbf{G}_{3}}$) и (при $\mathbf{U}_{BX} < \mathbf{U}_{\mathbf{G}_{3}}$). На рис. 10.29 приведены передаточные характеристики ТЛНС по напряжению и току.

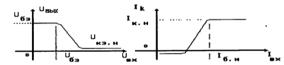


рис. 10.29. Передаточная характеристика ТЛНС.
а) но наиряженню,
б) ио току.

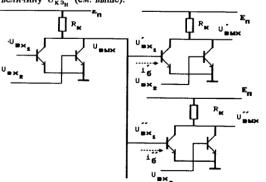
Каскадирование

Отдельно взятые логические элементы ТЛНС достаточно хорошо реали-

зуют требуемые логические функции. Основиые проблемы возникают при их каскалном включении на несколько нагрузок. (Напомним, что под термином "нагрузка" мы подразумеваем один вход аналогичного логического элемента). Рассмотрим рисунок 10.25. Здесь величина входного тока логического элемента нагрузки определяется видом вольт-амперной характеристики база-эмиттерного

р-п перехода (рис. 10.29). Из рисунка видно, что при параллельно включенных p-n переходах на линии нагрузки установится напряжение $U_{f 6\,s}$, определяемое транзистором с наиболее кругой ВАХ. Величины токов базы транзисторов нагрузки при этом будут отличаться в десятки раз. Это явление получило назва-"перехват тока"

Перехват тока приводит к существенно неравномерному распределению управляющих токов в нагрузке вплоть до отсутствия насыщения иекоторых из них. Ситуация с неравномерным распределением тока усугубляется при использовании логических элементов "И-НЕ", у которых пороговые напряжения отличаются на величину $U_{\kappa \, s_{_{\mathbf{H}}}}$ (см. выше).



Быстродействие

дальнейшем от них отказались из—за невысокого быстродействия, трудноразрешимых проблем с повышением степени интеграции.

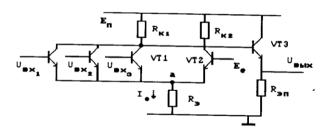
ЭСЛ

Эми́ттерно-свя́занная ло́гика (ЭСЛ) -семейство цифровых интегральных микросхем на основе дифференциальных транзисторных каскадов. ЭСЛ является самой быстродействующей из всех типов логики, построенной на биполярных транзисторах. Это объясняется тем, что транзисторы в ЭСЛ работают в линейном режиме, не переходя в режим насыщения, выход из которого замедлен. Низкие значения логических перепадов в ЭСЛ-логике способствуют снижению влияния на быстродействие паразитных ёмкостей.

Структура и Принцип Работы

Основная деталь ЭСЛ-логики — схема потенциального сравнения, собранная не на диодах (как в ДТЛ), а на транзисторах. Схема представляет собой транзисторы, соединённые эмиттерами и подключенные к корпусу (или питанию) через резистор. При этом транзистор у которого напряжение на базе выше пропускает через себя основной ток. Как правило один транзистор в схеме сравнения подключен к опорному уровню, равному напряжению логического порога, а остальные транзисторы являются входами. Выходные цепи схемы сравнения поступают на усилительные транзисторы, а с них — на выходные эмиттерные повторители.

Особенностью ЭСЛ является повышенные скорость (150 МГц уже в первых образцах 60-х годов и 0,5-2ГГц в 70-80хх) и энергопотребление по сравнению с ТТЛ и КМОП (на низких частотах, на высоких — примерно равное), низкая помехоустойчивость, низкая степень интеграции (ограниченная, в частности, большой потребляемой мощностью каждого элемента, что не позволяет разместить в одном корпусе много элементов, так как это приведёт к перегреву) и как следствие — высокая стоимость. ЭСЛ реализована на основе переключателей тока, следовательно статические и динамические хар-тики у ЭСЛ как у переключателей тока.



В ЭСЛ перехват тока в нагрузке не возникает по 2 причинам 1)Пороговое напряжение ЛЭ задается внешним источником напряжения, устанавливаемым достаточно точным. 2)Вх. Сопротивление рассматриваемых схем существенно выше чем схем насыщенных ключей.

Характеристики

Выходное напряжение ЭСЛ (символ * означает, что это может быть либо логический ноль, либо логическая единица) $U_{\text{вых}}^* = E_n(1+\delta_E) - I^*R - U_{63}$ (δ_E —погрешность напряжения питания) или при $I \approx I_3$

$$U_{BMX}^{*} = E_{\pi}(1 + \delta_{E}) - (E_{0} - U_{63})R /R_{3} - U_{63}.$$

Если изменить место включения источника питания (поменять местами место подключения питания и общего провода, изменив, разумеется, полярность источника питания), то

$$U_{BLIX}^* = -I^*R - U_{63}$$

$$\begin{split} \mathbf{I}_{\kappa} &\approx \mathbf{I}_{3} = \left[\mathbf{E}_{\pi} \big(\mathbf{1} + \boldsymbol{\delta}_{\mathbf{E}}\big) - \mathbf{E}_{0} - \mathbf{U}_{6\,3}\right] \! / \mathbf{R}_{\kappa} \\ & \mathbf{U}_{\text{BbIX}}^{\bullet} = \left[\mathbf{E}_{\pi} \big(\mathbf{1} + \boldsymbol{\delta}_{\mathbf{E}}\big) - \mathbf{E}_{0} - \mathbf{U}_{6\,3}\right] \mathbf{R}_{\kappa} / \mathbf{R}_{3} - \mathbf{U}_{6\,3} \,. \end{split}$$

Основные паарметры микросхем ЭСЛ Так как питание ИМС ЭСЛ производится от источника постоянного тока с отрицательным напряжением 5В, то выходное напряжение микросхем имеет отрицательную полярность. В качестве логического нуля U0вых и логической единицы U1вых выбирают соответственно низкий и высокий отрицательные уровни выходного напряжения. Кроме того, важными параметрами являются максимальный входной ток I0вх , I1вх в состоянии логического нуля и логической единицы соответственно, а также средняя потребляемая мощность Рпот.ср. и быстродействие (максимальное время задержки переключения). При этом

$$P_{\text{MaKC}} = \left(E_{\Pi} - E_{0}\right)^{2} / R_{3\Pi} .$$