N 60(2)

2. Пояснити скільки таймерів/лічильників входять у склад МК 48? Навести приклади видавання на виводи порту P1[3..0] управляючих сигналів тривалістю: a) 350 мкс; δ) 30 мкс.

NGT (2)

2.Пояснити скільки таймерів/лічильників входять у склад МК 48? Навести приклади видавання на виводи порту P1[3.2] управляючих сигналів тривалістю: a) 50 мкс; δ) 130 мкс.

162(2)

2.Пояснити скільки таймерів/лічильників входять у склад МК48? Навести приклади видавання на виводи порту P1[4], P1[0] управляючих сигналів тривалістю: а) Ч50 мкс; б) № мкс.

NBB(2)

2. Пояснити скільки таймерів/лічильників входять у склад МК48? Навести приклади видавання на виводи порту P1[3..0] управляючих сигналів тривалістю: a) 500 мкс; 6 20мкс.

NB4,(2)

2.Пояснити скільки таймерів/лічильників входять у склад МК АТ89C51 [1816ВE51]? Навести приклади видавання на виводи порту P1[3.2.0] управляючих сигналів тривалістю: a) 250 мкс; $boldsymbol{6}$) 12мкс.

N65 (2)

1. Розробити для МК 1816ВЕ48 програму реалізації заданого алгоритму управління. Для вводу/виводу сигналів використати порт P1. Розряди порту P1[7] та P1[6] в початковому стані налагоджені на ввід інформації. Розробити фрагмент програми формування на виході порту P1 управляючих сигналів Y2 = 400 мкс; Y5 = Y2 = 50 мкс ; Y4 = 5 мкс якщо X1 = 0.

Алгоритм управління: П Y2 X1^{↑1} Y4↓¹ (Y5, Y3) К.

N 69.(21) MK 31 g 250 3/2 une.

N22(1)

1. Розробити для МК 1816ВЕ48 програму реалізації заданого алгоритму управління. Для вводу/виводу сигналів використати порт P1. Розряди порту P1[7] та P1[6] в початковому стані налагоджені на ввід інформації, а розряди P1[5] та P1[0] — на вивід інформації. Розробити фрагмент програми формування на виході порту P1 управляючих сигналів Y2 = 20 мкс; Y5 = Y4 = 240 мкс, якщо X1 = 0.

Алгоритм управління: П Ү2 Х1 1 Ү4↓ Ү5, К.

N23(1)

1. Розробити для МК 1816ВЕ48 програму реалізації заданого алгоритму управління. Для вводу/виводу сигналів використати порт P1. Розробити фрагмент програми формування на виході порту P1 управляючих сигналів Y2 = 320 мкс; Y5 = Y3 = 65 мкс, якщо X1 = 1.

Алгоритм управління: П Y2 X1 $^{\uparrow 1}$ Y4 $^{\downarrow 1}$ (Y5, Y3) К.

N24 (1)

1. Розробити для МК 1816ВЕ48 програму реалізації заданого алгоритму управління. Для вводу/виводу сигналів використати порт P2. Розряди порту P2[7] та P2[6] в початковому стані налагоджені на ввід інформації, а розряди P2[5] та P2[0] — на вивід інформації. Розробити фрагмент програми формування на виході порту P2 управляючих сигналів Y2 = 400 мкс; Y4 = 22 мкс, Y5 = 35 мкс, якщо X1 = 0.

Алгоритм управління: П Ү2 Х1↑ Ү4↓ Ү5 К.

N25 (1)

1. Розробити для МК 1816ВЕ48 програму реалізації заданого алгоритму управління. Для вводу/виводу сигналів використати порт P2. Розряди порту P2[7] та P2[6] в початковому стані налагоджені на ввід інформації, а розряди P2[5] та P2[0] — на вивід інформації. Розробити фрагмент програми формування на виході порту P2 управляючих сигналів Y2 = 240 мкс; Y4 = 28 мкс, Y5 = 35 мкс, якщо X1 = 1.

Алгоритм управління: П Y2 X1 $^{\uparrow 1}$ Y4 $^{\downarrow 1}$ Y3 Y5 K.

Контрольне завдання № 72

1. Організовати підключення до МК програмованого периферійного адаптера (ППА - допоміжні порти – A, B, C). Адреси портів ППА належать загальному адресному простору зовнішньої пам'яті даних.

Адреси портів: PA - 0Ch, PB - 0Dh, PC - 0Eh, регістр УСРР – 0Fh.

ajmp koñec

II MyNol6: cir c

MOV S.TO

THOV BUTO

2.Пояснити скільки таймерів/лічильників входять у склад МК AT89C51 [1816BE51]? Навести приклади видавання на виводи порту P1[4], P1[0] управляючих сигналів тривалістю: a) 640 мкс; δ) 58 мкс.

Контрольне завдання № 73

1. Організовати підключення до МК програмованого периферійного адаптера (ППА - допоміжні порти – А, В, С). Адреси портів ППА належать загальному адресному простору зовнішньої пам'яті даних.

Адреси портів: PA - ACh, PB - ADh, PC - AEh, регістр УСРР – AFh.

2. Пояснити скільки таймерів/лічильників входять у склад МК? Навести приклади видавання на виводи порту P1[3..0] управляючих сигналів тривалістю: a) 500 мкс; b0 20мкс.

Контрольне завдання № 74

- 1. Організовати підключення до МК трьох сторінок зовнішньої пам'яті даних. Привести команди звернення до зовнішньої пам'яті даних. Привести приклади пересилки даних в МК із комірок C0h, A0h, D0h.
- 2. Розробити для МК 1816ВЕ48 програму реалізації заданого алгоритму управління. Для вводу/виводу сигналів використати порт P2. Розряди порту P2[7] та P2[6] в початковому стані налагоджені на ввід інформації, а розряди P2[5] та P2[0] на вивід інформації. Розробити фрагмент програми формування на виході порту P2 управляючих сигналів Y2 = 400 мкс; Y4 = 22 мкс, Y5 = 35 мкс, якщо X1 = 0.

Алгоритм управління: П Y2 X1^{↑1} Y4↓¹ Y5 К.

1. Розробити для МК АТ89С51 [1816ВЕ51] програму пересилки масиву із пред із тред таки сторінки зовнішньої пам'яті даних, розпочинаючи з адреси БАА. Масив переслати в нульовий банк регістрів.

Дод h

Дод h

1. Організовати підключення до МК програмованого периферійного адаптера (ППА - допоміжні порти - А, В, С). Адреси портів ППА належать загальному адресному простору зовнішньої пам'яті даних.

Адреси портів: PA - CCh, PB - CDh, PC - CEh, регістр УСРР — CFh.

1. Організовати підключення до МК програмованого периферійного адаптера (ППА -допоміжні порти - А, В, С). Адреси портів ППА належать загальному адресному простору зовнішньої пам'яті даних.

Адреси портів: PA - BCh, PB - BDh, PC - BEh, perістр УСРР – BFh.

2. Пояснити скільки таймерів/лічильників входять у склад МК АТ89С51 [1816ВЕ51]? Навести приклади видавання на виводи порту Р1[3..0] управляючих сигналів тривалістю: a) 320 мкс; δ) 30 мкс.

Контрольне завдання № 71

1. Організовати підключення до МК програмованого периферійного адаптера (ППА - допоміжні порти - А, В, С). Адреси портів ППА належать загальному адресному простору зовнішньої пам'яті даних.

Адреси портів: $PA - \cite{ACh}$, $PB - \cite{ACh}$, $PC - \cite{ACh}$, Perістр УСРР - \cite{ACh} .

2.Пояснити скільки таймерів/лічильників входять у склад МК АТ89С51 [1816ВЕ51]? Навести приклади видавання на виводи порту Р1[3.2] управляючих сигналів тривалістю: a) 50 мкс; δ) 160 мкс.

N 60(1)) Opraki zolaju
nigunorenne go zobn. 172

1. Розробити для МК АТ89С51 [1816ВЕ51] алгоритм та програму функції $F = 4(R7 + R2) + \gamma R M - R3$. Вихідні операнди обчислення знаходяться в першому банку регістрів. Результат записати в комірки зовнішньої пам'яті даних з адресами C5h, C6h.

1. Розробити для МК AT89C51 [1816BE51] алгоритм та програму обчислення функції F = 2(R0 + R5) - A0h. Вихідні операнди знаходяться в першому банку регістрів. Результат записати в комірки зовнішньої пам'яті даних з адресами 25h, 26h.

організ убази підкию до МК 3ЛД 1. Розробити для МК АТ89С51 [1816ВЕ51] алгоритм та програму обчислення функції F = (R0 & R5)/2 + R3/2. Вихідні операнди знаходяться в першому банку регістрів. Результат записати в комірки зовнішньої пам'яті даних з адресами 55h, 56h.

Оргоріз. міди. 90 МК З/ПО 1. Розробити для МК АТ89С51 [1816ВЕ51] алгоритм та програму обчислення функції F = 2(R7 + R5) + 0Fh. Вихідні операнди знаходяться в жернюмує банку регістрів. Результат записати в комірки зовнішньої пам'яті даних з адресами 25h, 26h.

Оргоріз. підклочим до МК Зовт. ПО.
1. Розробити для МК АТ89С51 [1816ВЕ51] алгоритм та програму обчислення функції F = 2(R0 - R3) + R5/2. Вихідні операнди знаходяться в першому (банку регістрів. Результат записати в комірки зовнішньої пам'яті даних з адресами A5h, A6h.

1. Розробити для МК AT89C51 [1816BE51] програму пересилки масиву із шести бобож із другої сторінки зовнішньої пам'яті даних, розпочинаючи з адреси 80h. Масив переслати в другий банк регістрів.

1. Розробити для МК AT89C51 [1816BE51] програму пересилки масиву із шести стив із першої сторінки зовнішньої пам'яті даних, розпочинаючи з адреси А0h. Масив переслати в перший банк регістрів.

Організ пів. 80 МК З ПО 1. Розробити для МК AT89C51 [1816BE51] програму пересилки масиву із пяти дів із другої сторінки зовнішньої пам'яті даних, розпочинаючи з адреси 22h. Масив переслати в третій банк регістрів. ррб мог. 3