Эміст

1.	Призначення розроблюваного пристрою	2
2.	Вхідні дані для розробки	2
3.	Σκлαд πρυεπροϊβ	5
4.	Етапи проектування	5
5.	Перелік текстової та графічної докиментації	5

					IAЛЦ.463626.002 T3				
Зм.	Арк	№ докум.	Підпис	Дата					
Розроδ. Перевір.		Калюжний О.О				/lum.	Арі	K	Аркушів
		Поспішний О.С					1		5
Реценз.					Технічне завдання				
Н. Контр.						ΗΤΥΥ «ΚΠΙ» ΦΙΟΤ			
Затв.		Жабін В.І							

Призначення розроблюваного пристрою

Цифровиar u автомат із пам'яттю – це послідовнісна схема, що здійсню ϵ перетворення двійкових змінних. Призначенням цифрового автомата ϵ автоматизація управління процесами у сфері людської діяльності.

Вхідні дані 2.

№ документа

Підпис

Дата

Варіант завдання визначається за дев'ятьма молодшими розрядами номеру залікової книжки, представленого у двійковій системі числення.

			<u> Умови</u>	для синт	езу авто	мату		
αδηυця .	2.1							
h ₉	h_{8}	h_7	h_6	<i>h</i> ₅	h_4	h_3	h_2	h_1
1	0	1	1	0	1	0	1	1
αδλυця .	2.2							
h_8	h ₄	h_2		Поряд	Пок з'єдн	ання елеі	ментів	
0	1	1			2,	1,3		
αδλυця .	2.3							
h_{8}	h_7	h_3			Логічн	і умови		
0	1	0			X_2 , X_2 ,	not X ₁		
αδлυця .	2 /.							
h_9	h_4	h_1		Послідові	ність ипо	авляючих	сигналів	3
1	1	1		Y_3 , (Y_4)	(Y_5) , (Y_1, Y_2)	' ₂), Y ₂ , Y	Y_3 , (Y_1, Y_3))
αδлυця .	25							
h_6	h_2			Сигнал	л тривалі	істю 2t		
1	1				<i>y</i> ₄			
αδλυця .	2.6							
h_6	h_5			T	un mpuze	ра		
1	0				JK			
αδλυця .	27							
h_3	h_2	h_1			Логічні в	глементи		
0	1	1				2A50, HE		
αδλυця .	2.8							
h_4				Τυπ αβ	томата			
1		Мура						

IAЛЦ.463626.002 ТЗ

Система перемикальних функцій задана таблицею:

T F 00					. · -
Ιαδλυμя 2.9 -	ΙαδΛυця	ICMUHHOCMI	системи	перемикальних	функціи

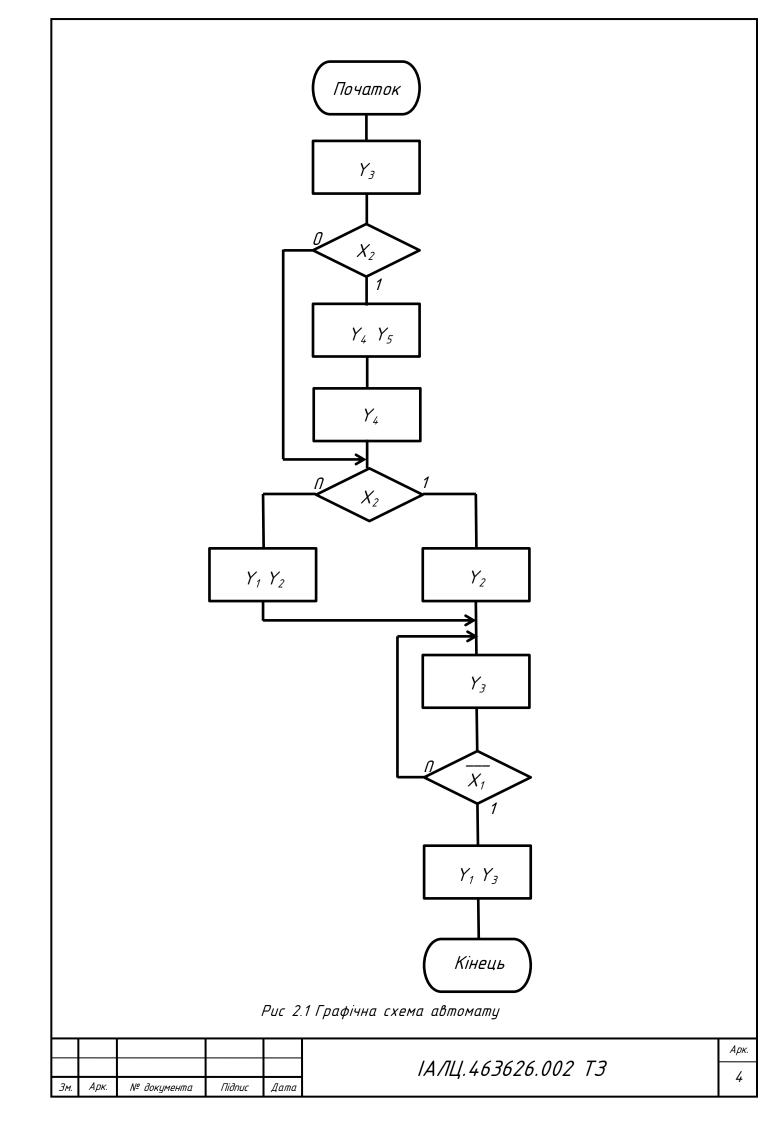
<i>X</i> ₄	<i>X</i> ₃	<i>X</i> ₂	<i>X</i> ₁	f_1	f_2	f_3	f_4
0	0	0	0	1	1	1	0
0	0	0	1	1	1	0	1
0	0	1	0	1	1	1	0
0	0	1	1	0	0	0	1
0	1	0	0	_	0	1	0
0	1	0	1	0	0	0	0
0	1	1	0	1	-	-	0
0	1	1	1	-	-	1	1
1	0	0	0	1	1	1	1
1	0	0	1	0	0	0	1
1	0	1	0	0	0	1	0
1	0	1	1	1	0	0	1
1	1	0	0	1	_	1	1
1	1	0	1	1	0	0	1
1	1	1	0	0	1	0	1
1	1	1	1	1	1	1	1

Функцію f_4 необхідно представити в канонічних формах алгебр Буля, Жегалкіна, Пірса та Шефера. Визначити приналежність даної функції до п'яти чудових класів. Виконати мінімізацію функції f_4 методами:

- × невизначених коефіцієнтів;
- × Квайна (Квайна Мак-Класкі);
- х діаграм Вейча.

Необхідно виконати спільну мінімізацію функцій f1, f2, i f3. Отримати операторні представлення для реалізації системи функцій на програмованих мультиплексорах, програмованих логічних матрицях і програмованих матрицях вентилів. В результаті синтезу повинні бути отримані мнемонічні схеми, карти програмування відповідних логічних схем, визначені мінімальні параметри логічних схем.

Зм.	Арк.	№ документа	Підпис	Дата



3. Склад пристроїв

Керуючий автомат

Керуючий автомат складається з комбінаційної схеми та елементів памяті реалізованих на тригерах. Тип тригерів і елементний базис задані в технічному завданні.

Програмувальна логічна матриця

ПЛМ складається з двох кон'юнктивних матриць, де виходи першої приєднуються до входів другої і дозволяють реалізовувати комбінаційну схему в базисі I/AEO, I/AEO–HE

4. Етапи проектування

- Розмітка станів
- Формування вхідного та вихідного алфавітів
- Побудова графа автомата
- Побудова структурної таблиці автомата
- Синтез комбінаційних схем для функцій збудження тригерів та вхідних сигналів
- Побудова схеми автомата в заданому базисі

5. Перелік текстової і графічної документації

- Титульний лист
- Аркуш з написом «Опис альбому»
- Опис альбому
- Аркуш з написом «Технічне завдання»
- Технічне завдання
- Аркуш з написом «Керуючий автомат. Схема електрична функціональна»
- Керуючий автомат. Схема електрична функціональна
- Аркуш з написом «Пояснювальна записка»
- Пояснювальна записка

	·			
Зм.	Арк.	№ документа	Підпис	Дата