Національний технічний університет України Київський політехнічний інститут Факультете інформатики та обчислювальної техніки

Лабораторна робота №2

з курсу

«Компютерна архітектура»

Виконав: студент 2 курсу

ФІОТ гр. ІО-92

Петрук В.О.

Перевірив: Поспішний О.С.

Ціль роботи:

Дослідити засоби побудови блоків мікропрограмного управління. Одержати навички в проектуванні й налагодженні схем пристроїв управління з мікропрограмним управлінням.

Завдання:

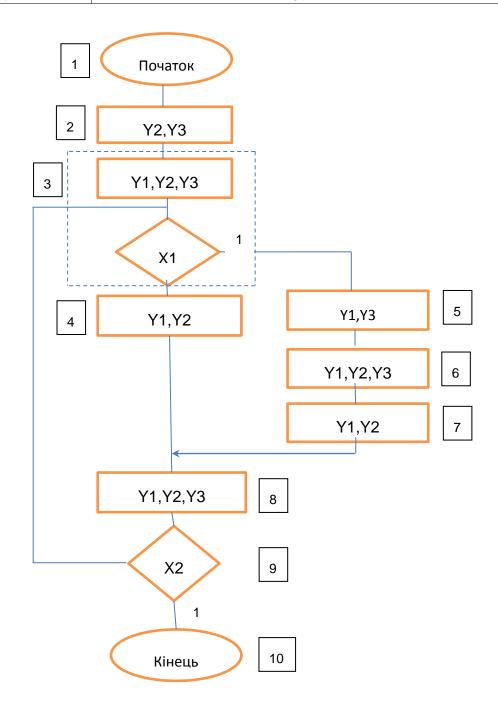
№3К=9219₁₀=10010000000011 Вихідні дані до проектування:

a_4	a_2	Спосіб адресації мікрокоманд	Структура ПМК	Ємність ПМК (слів)	Використати зону B_4 для перевірки слова МК			
0	1	примусовий	матрична	64	на парність			
Спосіб мікропрограмування – горизонтальний;								
Забезпечити занесення початкової адреси мікроалгоритму в регістр адреси мікрокоманд.								

a_6	a_5	a_4	Тривалість мікрооперації	Початкова адреса мікропрограми
			підсумовування	
0	0	0	7	18h

Виконання роботи:

Змістовний алгоритм



Визначимо формат зони β 1(враховуючи матричну структуру ПМК):

$$n_a = \log_2 64 = 6;$$

 $n_K = 2;$
 $n_M = \log_2 4 = 2;$
 $n_{\beta 1} = 5.$

Визначимо спосіб управління мультиплексором (табл. 3.11).

Таблиця 3.11. Кодування поля M

$m_2 m_1$	УС
00	0
01	X1
10	<i>X</i> 2
11	1

Розрахуємо довжину зони β 3:

$$\Delta t_{\text{max}} = 7;$$
 $n_{\beta 3} = \log_2 7[+1 = 4.$

Для перевірки на парність у зоні β 4 необхідно виділити один розряд. Розміщуємо мікрокоманди в пам'яті мікрокоманд (рис. 3.27).

Карта програмування БМУ:

№	Адреса		β1		β2		β3		β4		
МК	рядок	стовпчик	V	K	М	Y1	Y2	Y3	3P		ρ 4
Π(1)											
2											
3											
4											
5											
6											
7											
8											
9											
K(10)											

Структурна схема БМУ:

