

ЛЕКЦІЯ 10

Властивості графів (продовження)

Операції з елементами графів

1. Операція видалення ребра. Нехай $G = (V, E)$ – граф і $e \in E$ – деяке його ребро. Граф $G_1 = G - e$ одержуємо із графа G шляхом видалення ребра e за умови, що $G_1 = (V, E \setminus \{e\})$. Таким чином, видалення ребра графа не викликає зміни кількості його вершин.

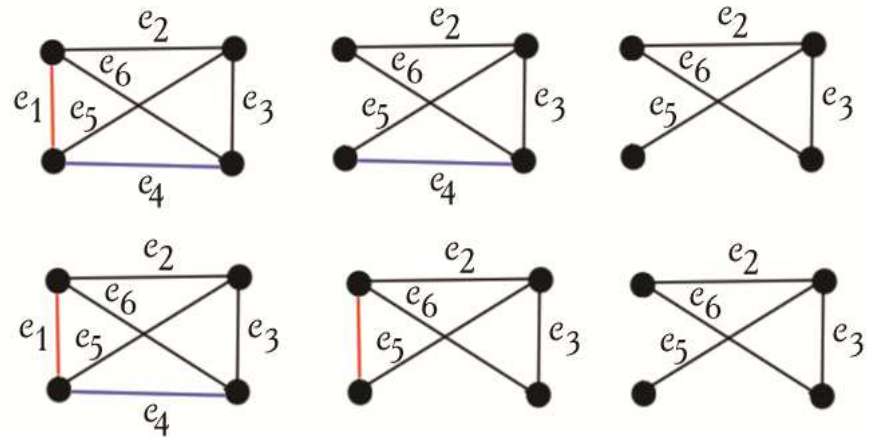
Властивості операції видалення ребра

Нехай необхідно вилучити ребра $e_1 \in E$ і $e_4 \in E$.

Тоді справедлива тотожність:
 $(G - e_1) - e_4 = (G - e_4) - e_1$.

Якщо підряд виконується кілька операцій видалення ребер, то результат

не залежить від порядку видалення.



2. Операція видалення вершини

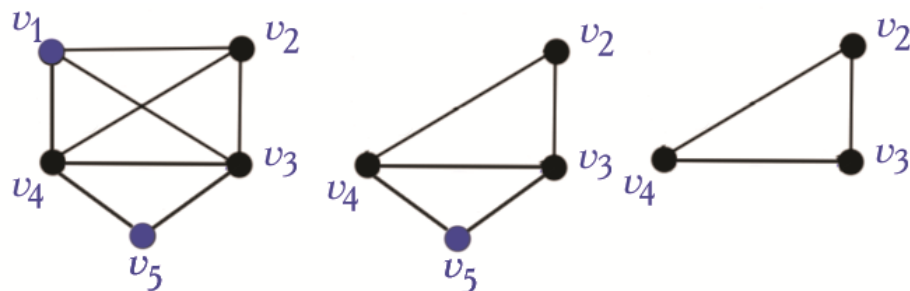
Нехай $G = (V, E)$ і $v \in V$ – деяка вершина графа G . Граф $G_2 = G - v$ одержуємо із графа G шляхом видалення вершини v із множини вершин V і видалення всіх інцидентних з вершиною v ребер з множини ребер E .

Таким чином, видалення вершин графа може викликати зміну кількості його ребер.

Властивості операції видалення вершини

Нехай необхідно вилучити вершини $v_1 \in V$ й $v_5 \in V$. Тоді слушна тотожність:
$$(G - v_1) - v_5 = (G - v_5) - v_1.$$

Якщо підряд виконується кілька операцій видалення вершин, то результат **не залежить від порядку видалення**.



3. Операція введення ребра

Нехай $G = (V, E)$ і існують дві вершини $u \in V$ і $v \in V$, і $(u, v) \notin E$. Тоді операція введення ребра може бути представлена виразом:

$$G_3 = G + e = (V, E \cup \{e\}), \text{ де } e = (u, v).$$

Властивості операції введення ребра

Виходячи із властивості комутативності операції об'єднання, можна стверджувати, що при введенні в граф декількох ребер результат не залежить від порядку їх додавання.

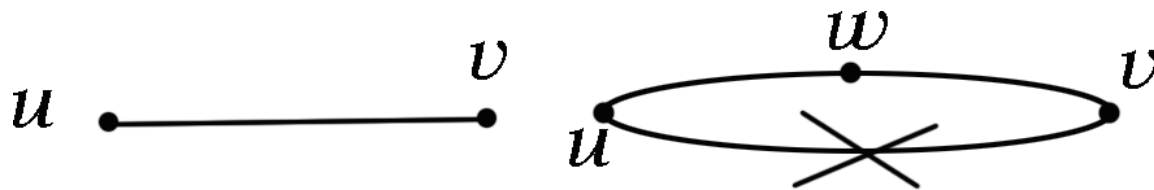
$$(G + e) + e_1 = (G + e_1) + e, \text{ де } e \in E \text{ і } e_1 \in E.$$

4. Операція введення вершини в ребро

Нехай дано граф $G = (V, E)$, який включає вершини $v \in V$ і $u \in V$, а також ребро $(v, u) \in E$, яке їх з'єднує. Операція введення вершини в ребро може бути представлена виразом:

$$G_4 = \left(V \cup \{w\}, (E \cup \{(v, w)\} \cup \{(w, u)\}) \setminus \{(v, u)\} \right).$$

До множини V додають вершину w , до множини E додають ребра (v, w) і (w, u) , а ребро (v, u) видаляють з множини E .



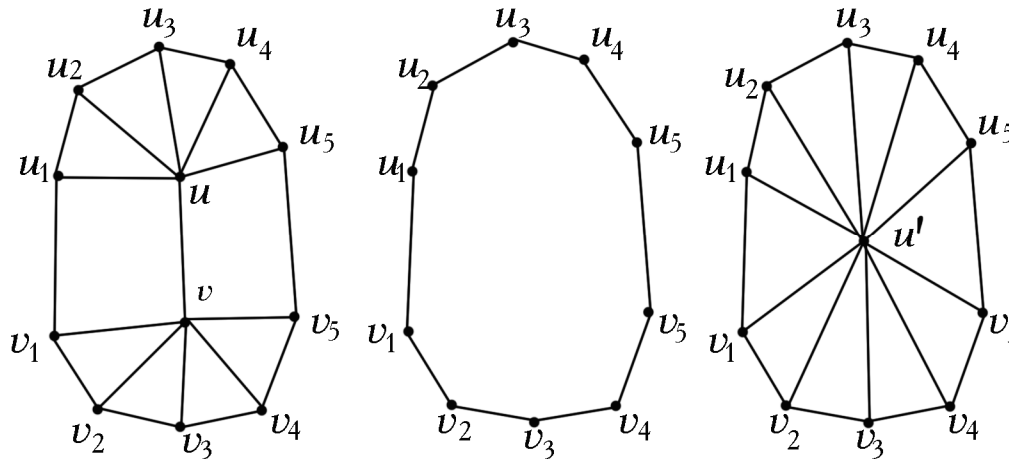
5. Ототоження (злиття) вершин

Нехай дано граф $G = (V, E)$, що включає вершини $v \in V$ і $u \in V$ з відповідними множинами суміжності $\Gamma(v) = \{v_1, v_2, \dots, v_m, u\}$ і $\Gamma(u) = \{u_1, u_2, \dots, u_k, v\}$.

Злиття вершин v і u виконують у два етапи:

1. Виключають вершини v і u з графа G : $G' = G - v - u$
2. Додають до отриманого графа вершину u' з такою множиною суміжності: $\Gamma(u') = \Gamma(v) \setminus u \cup \Gamma(u) \setminus v$:

$$H = G' + u'.$$



Задавання графа в математиці

1. Аналітичний спосіб

Аналітичний спосіб припускає представлення графа $G(V, E)$ у вигляді множин V і E . Для задавання цих множин можуть використовуватися всі три способи задавання множин:

Явно: $V = \{v_1, v_2, v_3, v_4, v_5\}$,

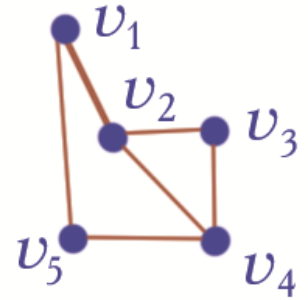
$E = \{(v_1, v_2), (v_2, v_3), (v_2, v_4), (v_3, v_4), (v_4, v_5), (v_5, v_1)\}$

Предикатом: $V = \{v_i \mid i = 1, \dots, n\}$

$E = \{(v_i, v_j) \mid i = 2k + 1, j = 2k, k = 1, \dots, 2n - 1\}$

Рекурсивною процедурою: $V = \{v_i \mid i = i + 1, i < m\}$

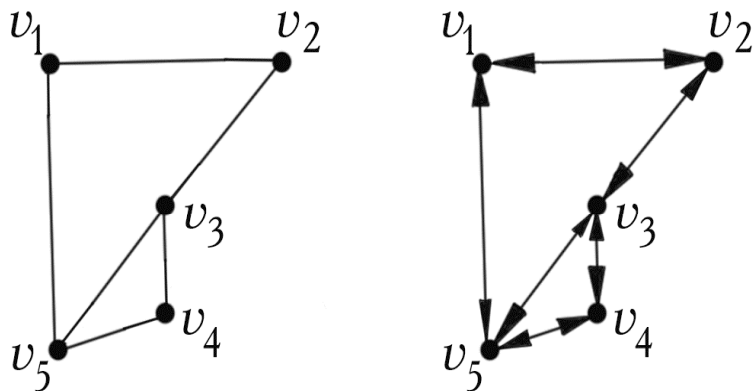
$E = \{(v_i, v_j) \mid j = j + 1, i = i + 2, i, j < n\}$



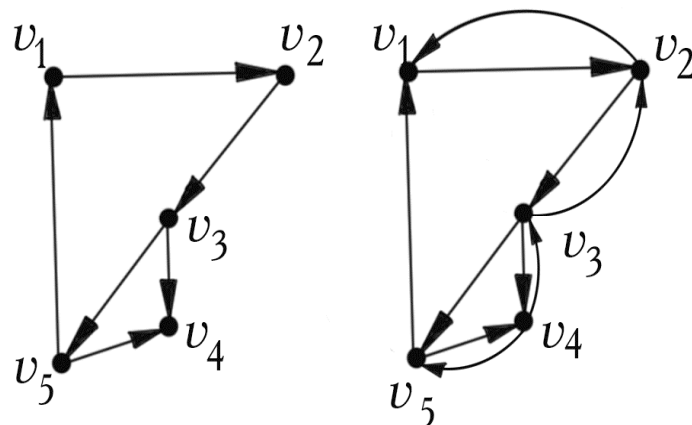
2. Графічний спосіб

Вершини представлені точками, а ребра – лініями, що з'єднують ці точки.

Неорієнтовані графи



Орієнтовані графи



3. Матричний спосіб

Граф задають у вигляді **матриці інцидентності** або **матриці суміжності**.

Задавання графа за допомогою матриці інцидентності

Неорієнтований граф

Нехай G – **неорієнтований граф**. Нехай B – матриця, кожний **рядок** якої **відповідає вершині** графа, а кожний **стовпець** відповідає **ребру** графа.

$$B = \begin{pmatrix} & e_1 & e_2 & \dots & e_j & \dots & e_m \\ v_1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ v_2 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ \dots & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ v_i & 0 & 0 & 0 & b_{ij} & 0 & 0 \\ \dots & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ v_n & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{aligned} G &= (V, E) \\ V &= \{v_1, v_2, \dots, v_i, \dots, v_n\}, \\ E &= \{e_1, e_2, \dots, e_j, \dots, e_m\}. \end{aligned}$$

$$B = \begin{pmatrix} & e_1 & e_2 & \dots & e_j & \dots & e_m \\ v_1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ v_2 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ \dots & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ v_i & 0 & 0 & 0 & b_{ij} & 0 & 0 \\ \dots & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ v_n & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Елемент i -го рядка та j -го стовпця матриці B позначають b_{ij} .

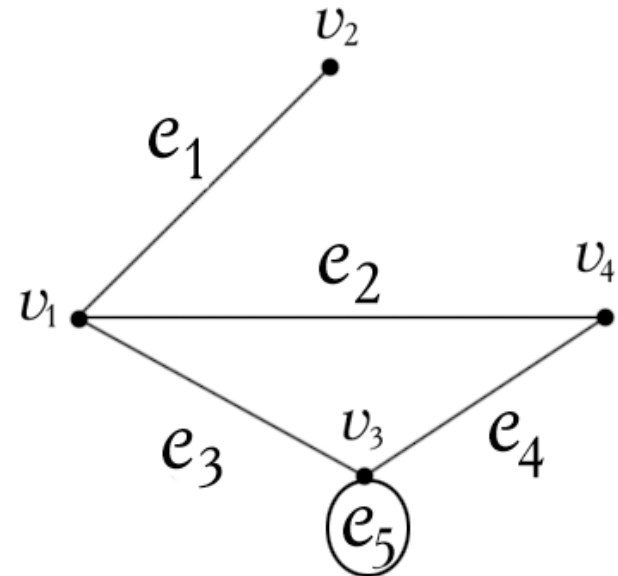
$b_{ij} = 1$, якщо i -а вершина інцидентна j -му

ребру, і дорівнює 0 у протилежному випадку.

Матрицю B називають **матрицею інцидентності** неорієнтованого графа G .

Отже, елементи матриці інцидентності $B = (b_{ij})$ задають формулою:

$$b_{ij} = \begin{cases} 1, & \text{якщо ребро } e_i \text{ інцидентне вершині } v_j \\ 0, & \text{в протилежному випадку.} \end{cases}$$

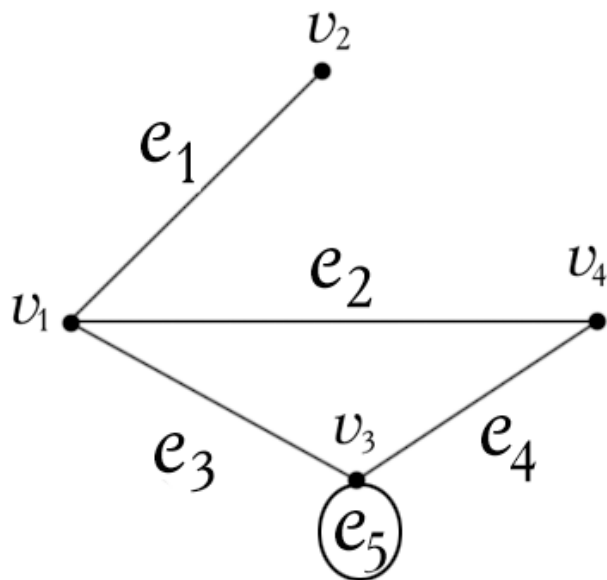


Приклад. Граф $G = (V, E)$ задано аналітично множинами

$$V = \{v_1, v_2, v_3, v_4\},$$

$$E = \{e_1, e_2, e_3, e_4, e_5\} = \{(v_1, v_2), (v_1, v_4), (v_1, v_3), (v_3, v_4), (v_3, v_3)\}.$$

Сформувати матрицю інцидентності



| | e_1 | e_2 | e_3 | e_4 | e_5 |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
| v_1 | 1 | 1 | 1 | 0 | 0 |
| v_2 | 1 | 0 | 0 | 0 | 0 |
| v_3 | 0 | 0 | 1 | 1 | 1 |
| v_4 | 0 | 1 | 0 | 1 | 0 |

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Властивості матриці інцидентності неорієнтованого графа

1. Для вершин без петель **ступінь вершини дорівнює сумі одиничних елементів** відповідного рядка матриці, оскільки кожна одиниця в цьому рядку представляє інцидентність цієї вершини ребру.
2. У **кожному стовпці**, який не представляє ребро петлі, **будуть дві одиниці**, тому що кожне таке ребро інцидентне двом вершинам.
3. У рядку матриці інцидентності, який відповідає вершині **з петлею**, **сума одиниць на одну більше** степеня даної вершини.
4. Стовпець, що відповідає **ребру петлі**, містить тільки **одну одиницю**.

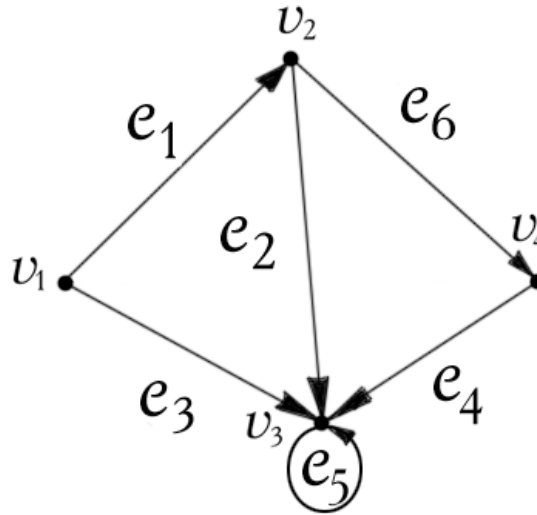
Властивості матриці інцидентності орієнтованого графа

Нехай G – **орієнтований** граф. Тоді матриця інцидентності $B = (b_{ij})$ включає елементи, які дорівнюють 1, якщо вершина інцидентна з початком ребра, дорівнюють -1, якщо вершина інцидентна з кінцем ребра, дорівнюють 0, якщо вершина і ребро не інцидентні, дорівнюють 2 або будь-якому числу, якщо вершина містить петлю

$$b_{ij} = \begin{cases} 1, & \text{якщо вершина } v_j \text{ є початком ребра } e_i, \\ -1, & \text{якщо вершина } v_j \text{ є кінцем ребра } e_i, \\ 2, & \text{якщо вершина } v_j \text{ є початком і кінцем ребра } e_i, \\ 0, & \text{в інших випадках.} \end{cases}$$

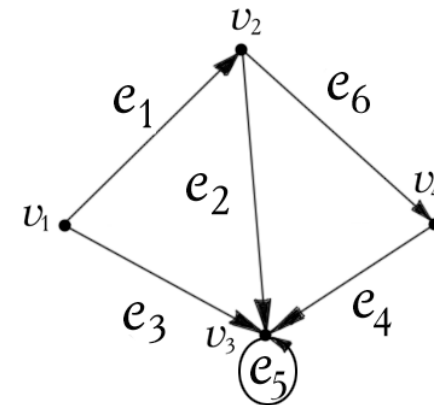
Приклад. Нехай задано орієнтований граф $G = (V, E)$, де $V = \{v_1, v_2, v_3, v_4\}$ і $E = \{e_1, e_2, e_3, e_4, e_5, e_6\}$

Графічне представлення даного орграфа:



Матриця інцидентності орграфа має вигляд:

| | e_1 | e_2 | e_3 | e_4 | e_5 | e_6 |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
| v_1 | 1 | 0 | 1 | 0 | 0 | 0 |
| v_2 | -1 | 1 | 0 | 0 | 0 | 1 |
| v_3 | 0 | -1 | -1 | -1 | 2 | 0 |
| v_4 | 0 | 0 | 0 | 1 | 0 | -1 |



або

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & -1 & -1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Властивості матриці інцидентності орграфа

1. Для вершин без петель **напівстепень виходу дорівнює сумі додатних одиничних елементів** відповідного рядка
2. Для вершин без петель **напівстепень входу дорівнює сумі від'ємних одиничних елементів** відповідного рядка.
3. У **кожному стовпці**, який не представляє ребро петлі, сума елементів дорівнює нулю.
4. Якщо дуга – це петля, то в стовпці **один елемент**, який дорівнює 2.

Задавання графа за допомогою матриці суміжності

Нехай G – неорієнтований граф.

Нехай C – матриця, рядки якої позначені вершинами графа і стовпці позначені тими ж вершинами в тому ж самому порядку.

Елемент i -го рядка й j -го стовпця матриці C позначається c_{ij} .

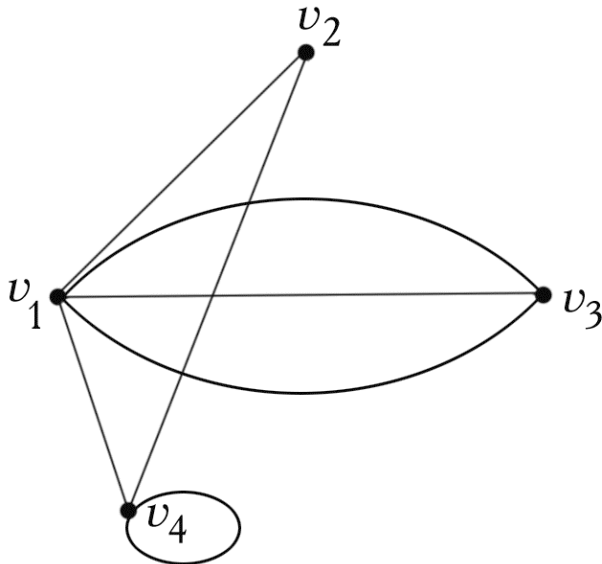
$$C = \begin{pmatrix} & v_1 & v_2 & v_i & v_j & v_n \\ v_1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ v_2 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ v_i & 1 & 1 & 0 & c_{ij} & 1 \\ v_j & 0 & 1 & c_{ji} & 0 & 0 \\ v_n & 1 & 1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

- дорівнює 1, якщо існує одне ребро з i -ої вершини в j -у вершину,
- дорівнює числу ребер з i -ї вершини в j -у вершину при наявності декількох ребер,
- дорівнює 0 якщо ребер між вершинами не існує.

Матрицю C називають *матрицею суміжності* графа G .

Формула для визначення елементів матриці суміжності графа

$$c_{ij} = \begin{cases} 1, \text{ якщо існує ребро } (v_i, v_j), \\ k, \text{ якщо існують ребра } \left\{ \overbrace{(v_i, v_j), (v_i, v_j), \dots, (v_i, v_j)}^k \right\} \\ 0, \text{ в інших випадках.} \end{cases}$$



| | v_1 | v_2 | v_3 | v_4 |
|-------|-------|-------|-------|-------|
| v_1 | 0 | 1 | 3 | 1 |
| v_2 | 1 | 0 | 0 | 0 |
| v_3 | 3 | 0 | 0 | 0 |
| v_4 | 1 | 1 | 0 | 1 |

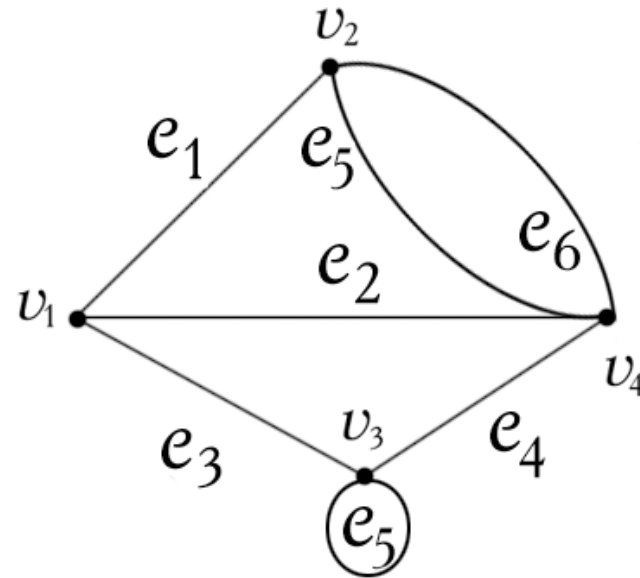
Приклад. Розглянемо неорієнтований граф

Матриця суміжності даного графа має вигляд:

| | v_1 | v_2 | v_3 | v_4 |
|-------|-------|-------|-------|-------|
| v_1 | 0 | 1 | 1 | 1 |
| v_2 | 1 | 0 | 0 | 2 |
| v_3 | 1 | 0 | 1 | 1 |
| v_4 | 1 | 2 | 1 | 0 |

або

$$C = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$



Властивості матриці суміжності

1. Матриця суміжності неорієнтованого графа **симетрична** щодо головної діагоналі.
2. Якщо вершина **має петлі**, то їх число розміщається **на головній діагоналі** матриці суміжності.
3. Якщо між двома вершинами графа існує **кілька ребер**, то на перетині рядків і стовпців проставляється їхня **кількість**.

Матриця суміжності орієнтованого графа

Нехай G – орієнтований граф.

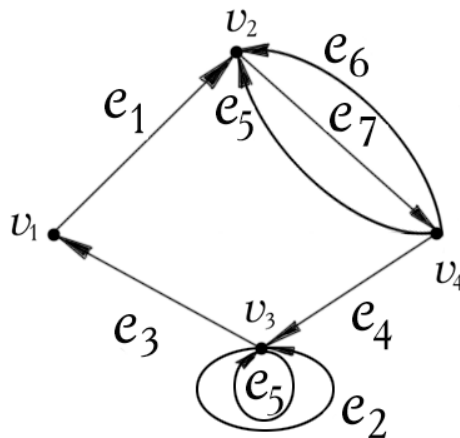
Нехай C – матриця, рядки якої позначені вершинами графа і стовпці позначені тими ж вершинами в тому ж самому порядку.

$$C = \begin{matrix} & \begin{matrix} I & N & P & U & T \end{matrix} & \begin{matrix} i\text{-й рядок і } j\text{-й стовбець- } c_{ij}. \end{matrix} \\ \begin{pmatrix} O & v_1 & v_2 & v_i & v_j & v_n \\ U & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ T & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ P & 1 & 1 & 0 & c_{ij} & 0 \\ U & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ T & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} & \begin{matrix} 1\text{- якщо ребро виходить з } v_i, \text{ і} \\ \text{входить у вершину } v_j. \\ \\ \text{дорівнює числу ребер при наявності} \\ \text{декількох ребер,} \\ \\ 0\text{- якщо ребер між вершинами не} \end{matrix} \end{matrix}$$

існує.

Матрицю C називають *матрицею суміжності* орграфа G .

Приклад. Розглянемо орієнтований граф:



Його матриця суміжності має вигляд:

$$\begin{array}{ccccc}
 & v_1 & v_2 & v_3 & v_4 \\
 v_1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\
 v_2 & 0 & 0 & 0 & 1 \\
 v_3 & 1 & 0 & 2 & 0 \\
 v_4 & 0 & 2 & 1 & 0
 \end{array}
 \text{ або } \mathbf{C} = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 \end{vmatrix}.$$

Властивості матриці суміжності орієнтованого графа

1. Матриця суміжності **несиметрична** щодо головної діагоналі.
2. Сума чисел у рядку матриці суміжності без урахування чисел на головній діагоналі дозволяє визначити **потужність напівстепеня виходу** для кожної вершини орграфа: $\deg^+(v_i)$, де $1 \leq i \leq n$.
3. Сума чисел у стовпці матриці суміжності без урахування чисел на головній діагоналі дозволяє визначити **потужність напівстепеня входу** для кожної вершини орграфа: $\deg^-(v_i)$, де $1 \leq i \leq n$.

Задавання графа за допомогою списку ребер

Список ребер графа (орграфа) представлено двома стовпцями.

Стовпець 1- ребра,

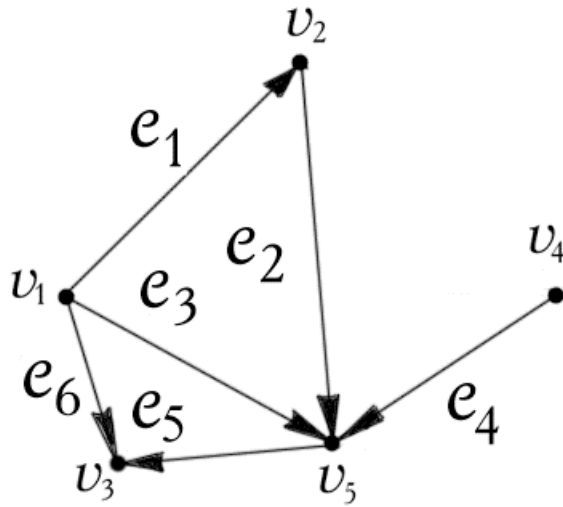
Стовпець 2 – інцидентні з ними вершини.

| | |
|---------|--------------|
| e_1 | (v_1, v_2) |
| e_2 | (v_2, v_3) |
| \dots | \dots |
| e_i | (v_i, v_j) |
| \dots | \dots |
| e_n | (v_n, v_m) |

Для неорієнтованого графа порядок проходження вершин довільний.

Для орграфа першим стоїть номер вершини, з якої ребро виходить.

Приклад. Орграф і його список ребер.



$$e_1 \rightarrow (v_1, v_2),$$

$$e_2 \rightarrow (v_2, v_3),$$

$$e_3 \rightarrow (v_1, v_5),$$

$$e_4 \rightarrow (v_4, v_5),$$

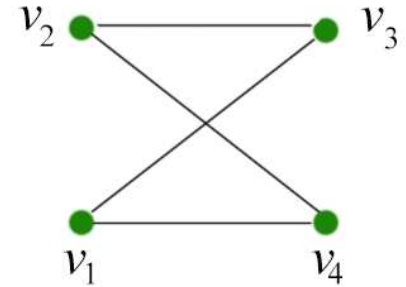
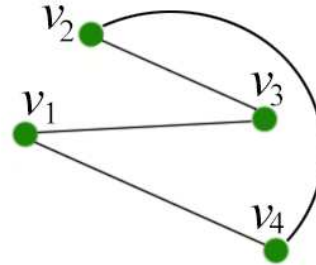
$$e_5 \rightarrow (v_5, v_3),$$

$$e_6 \rightarrow (v_1, v_3)$$

Ізоморфізм графів

Способи задавання графа:

- аналітичний,
- графічний (рисунок),
- матрицею інцидентності,
- матрицею суміжності,
- списком ребер.



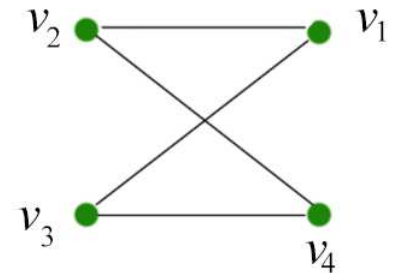
Вид рисунка залежить від форми ліній і взаємного розташування вершин.

Не завжди легко зрозуміти, чи однакові графи, зображені на різних рисунках.

Вид матриць і списку ребер залежить від нумерації вершин і ребер графа.

Граф повністю заданий, якщо нумерація його вершин зафіксована.

Графи, що відрізняються тільки нумерацією вершин, називають *ізоморфними*.



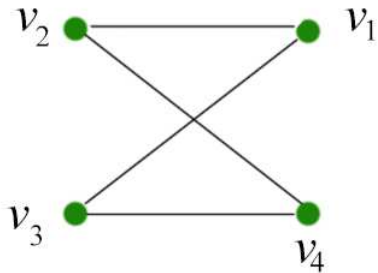
Визначення ізоморфізму графів

Нехай $G = (V_1, E_1)$ і $H = (V_2, E_2)$ – графи.

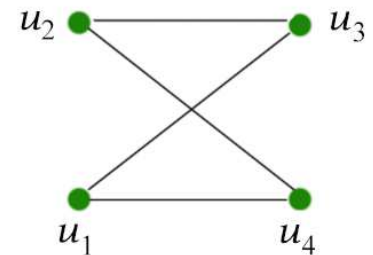
$R : V_1 \rightarrow V_2$ -взаємно однозначна відповідність (бієкція),
 $(|V_1| = |V_2|)$.

Відображення R називають *ізоморфізмом* графів G і H , якщо для будь-яких вершин $v_i, v_j \in G$ їх образи $R(v_i)$ і $R(v_j)$ суміжні в графі H тоді і тільки тоді, коли v_i і v_j суміжні в графі G .

Якщо таке відображення R існує, то графи G і H називають *ізоморфними* графами.

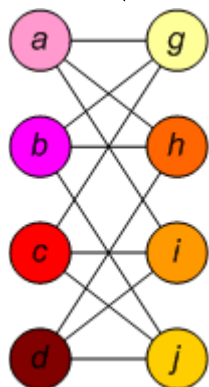


$$R = \{(v_1, u_3), (v_2, u_2), (v_3, u_1), (v_4, u_4)\}$$

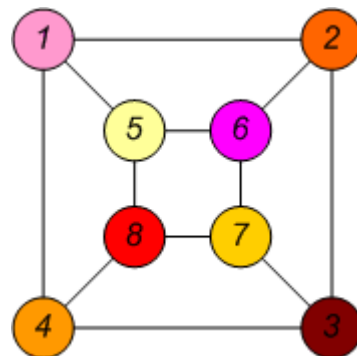


Приклад.

$G(V_1, E_1)$



$H(V_2, E_2)$



1.

$$|V_1| = 8, |V_2| = 8, |V_1| = |V_2|$$

$$(a, g) \rightarrow (1, 5) \quad (c, g) \rightarrow (8, 5)$$

$$(a, h) \rightarrow (1, 2) \quad (c, i) \rightarrow (8, 4)$$

$$(a, i) \rightarrow (1, 4) \quad (c, j) \rightarrow (8, 7)$$

2.

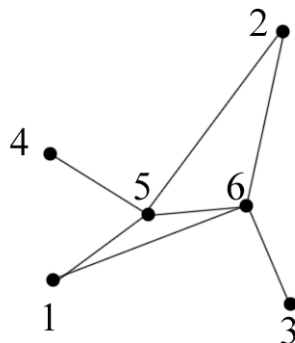
$$(b, g) \rightarrow (6, 5) \quad (d, h) \rightarrow (3, 2)$$

$$(b, h) \rightarrow (6, 2) \quad (d, i) \rightarrow (3, 4)$$

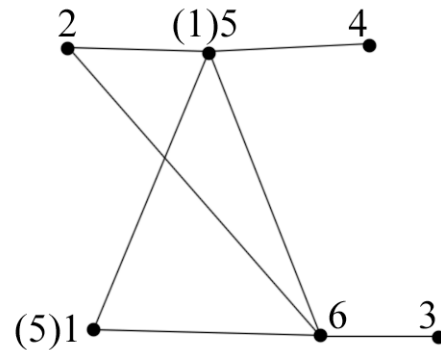
$$(b, j) \rightarrow (6, 7) \quad (d, j) \rightarrow (3, 7)$$

$$R = \{(a, 1), (b, 6), (c, 8), (d, 3), (h, 2), (g, 5), (i, 4), (j, 7)\}$$

Приклад. Графи G й H – ізоморфні.



Граф G .



Граф H .

\mathbf{G} – матриця суміжності графа G й \mathbf{H} – матриця суміжності графа H

$$\mathbf{G} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \mathbf{H} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Властивість матриць суміжності ізоморфних графів

Якщо графи G й H **ізоморфні**, то з матриці суміжності графа G можна одержати матрицю суміжності H шляхом послідовної перестановки рядків і стовпців.

Для цього потрібно виконати максимально $n!$ перестановок, де n – число вершин графа.

Ізоморфізм орграфів

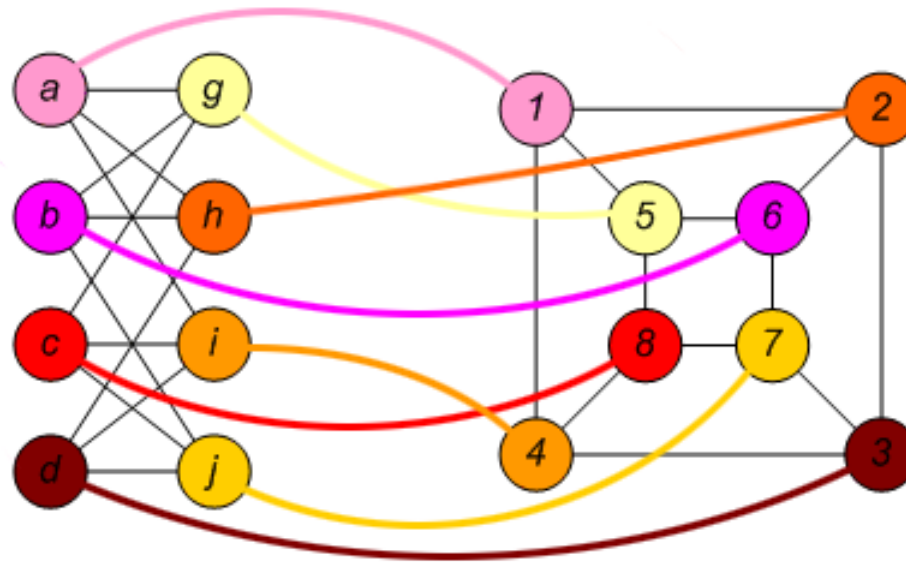
Для того, щоб два **орграфа були ізоморфні**, додатково до розглянутих раніше умов потрібно, щоб напрямки їх дуг збігалися.

Алгоритм розпізнавання ізоморфізму графів

$$G(V, E) \text{ і } H(W, X)$$

1. **Перевіряємо умову** $|V| = |W| = n$. Якщо кількість вершин графа $|V|$ не дорівнює кількості вершин графа $|W|$, то графи однозначно неізоморфні.
2. **Сортуємо елементи множин** $V = \{v_1, v_2, v_3, \dots, v_n\}$ і $W = \{w_1, w_2, w_3, \dots, w_n\}$ за критерієм величини потужностей множин напівстепені виходу і напівстепені входу для кожної вершини.
3. В отриманих упорядкованих послідовностях вершин шукаємо **вершини, з однаковими значеннями критерія упорядкування**, тобто шукані вершини повинні мати однакову кількість вихідних ребер і однакову кількість вхідних.

4. Якщо такі **вершини знайдені**, то **з'єднаємо їх ребром** з метою побудови графа взаємно однозначної відповідності. Якщо такої відповідності немає, тобто одна зі знайдених вершин уже включена в граф відповідності, то вихідні графи G й H неізоморфні.
5. Якщо **граф взаємно однозначної відповідності побудований**, то **розглянуті графи ізоморфні**, а його ребра вказують на перестановки, які потрібно зробити для ізоморфного перетворення графа G в граф H .



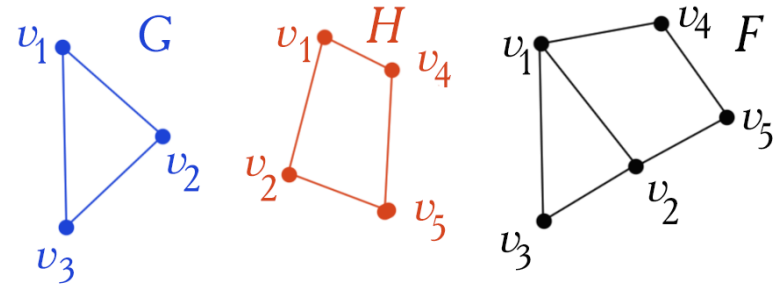
Теоретико-множинні операції над графами

1. Операція об'єднання графів

Граф F називається об'єднанням графів $G = (V, E)$ і $H = (V_1, E_1)$ якщо

$$F = G \cup H = (V \cup V_1, E \cup E_1).$$

Якщо $V \cap V_1 = \emptyset$ та $E \cap E_1 = \emptyset$, то об'єднання графів називають диз'юнктивним. (Незв'язний граф)



З властивостей операції об'єднання випливає, що $G \cup H = H \cup G$.

Граф є зв'язним, якщо його не можна представити у вигляді диз'юнктивного об'єднання двох графів і незв'язним – у протилежному випадку.

2. Операція перетину графів

Граф F називають перетином графів $G = (V, E)$ і $H = (V_1, E_1)$ якщо

$$F = G \cap H = (V \cap V_1, E \cap E_1).$$

3. Операція доповнення

Доповненням графа $G = (V, E)$ називають граф $\bar{G} = (V, \bar{E})$, множиною вершин якого є множина V , а множина ребер формується відповідно до правила $\bar{E} = \{e \in V \times V \mid e \notin E\}$

4. Декартовий добуток графів

Декартовим добутком графів $G_1(V_1, E_1)$ і $G_2(W_2, E_2)$ називають граф $G(\Omega, E)$, множиною вершин якого є декартовий добуток $\Omega = V_1 \times V_2$, де

$$V_1 = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}, W_2 = \{w_1, w_2, \dots, w_m\} \text{ і } \Omega = \{\omega_1, \omega_2, \dots, \omega_{n \cdot m}\},$$

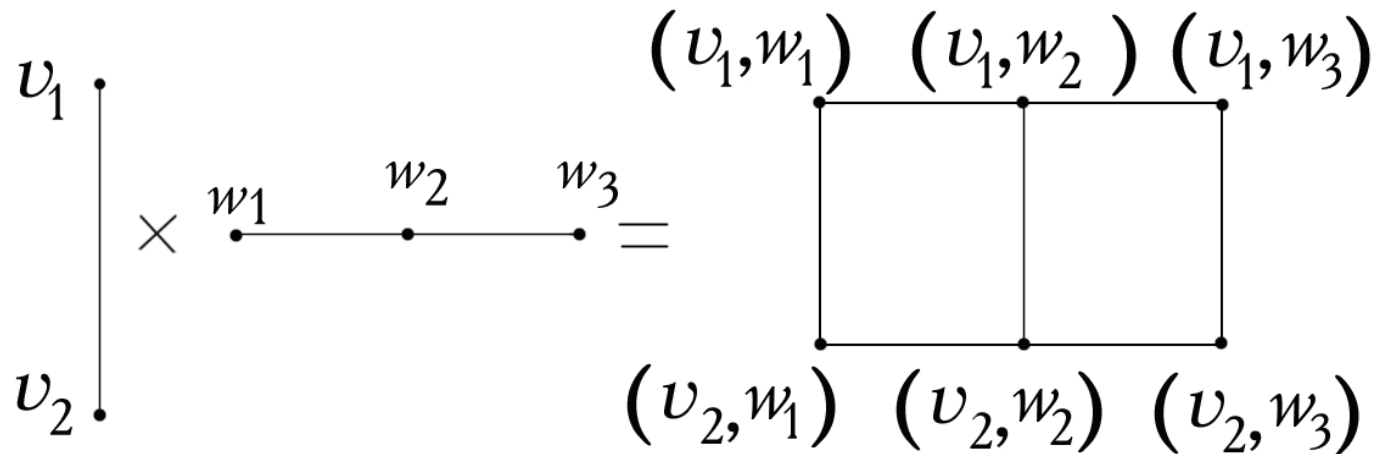
$$\omega_1 = (v_1, w_1), \omega_2 = (v_1, w_2), \dots$$

Причому вершина (v_i, w_j) суміжна з вершиною (v_a, w_b) при $1 \leq i, a \leq n, 1 \leq j, b \leq m$ тоді й тільки тоді, коли в графі G_1 суміжні відповідні вершини v_i і v_a , а в графі G_2 суміжні вершини w_j і w_b .

Приклад 1. На рисунку показаний приклад добутку $G = G_1 \times G_2$.

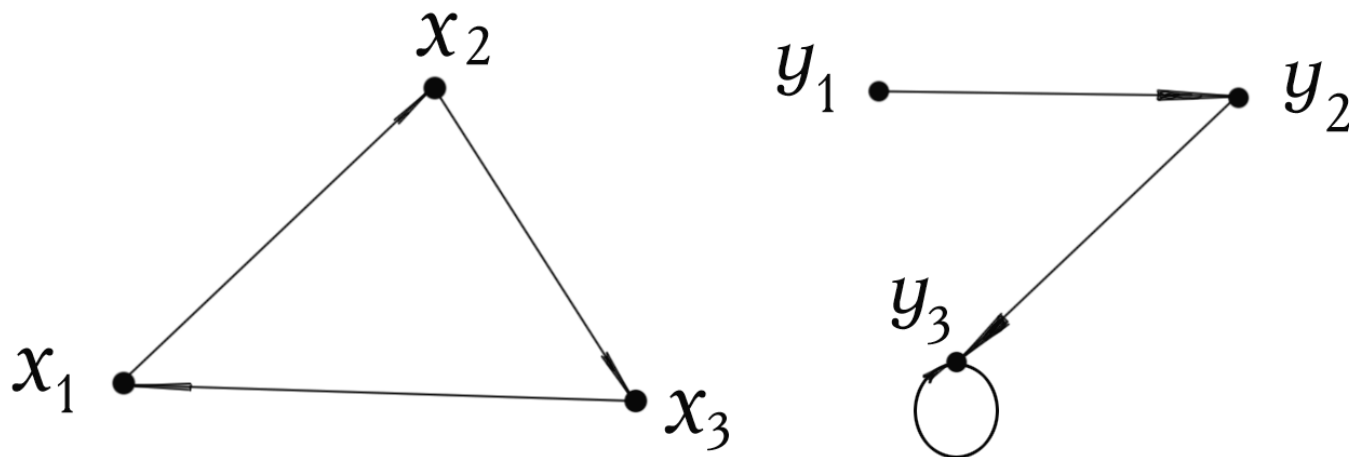
$G_1 = (V_1, E_1)$, де $V_1 = \{v_1, v_2\}$ й $E_1 = \{(v_1, v_2)\}$.

$G_2 = (W_2, E_2)$, де $W_2 = \{w_1, w_2, w_3\}$ й $E_2 = \{(w_1, w_2), (w_2, w_3)\}$.



Приклад. Знайти декартовий добуток орграфів, які задані графічно

Розв'язок.



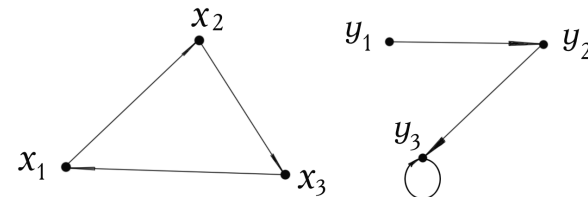
$$G_1(X, E_1): \quad X = \{x_1, x_2, x_3\}, \quad E_1 = \{(x_1, x_2), (x_2, x_3), (x_3, x_1)\}$$

$$G_2(Y, E_2): \quad Y = \{y_1, y_2, y_3\}, \quad E_2 = \{(y_1, y_2), (y_2, y_3), (y_3, y_3)\}$$

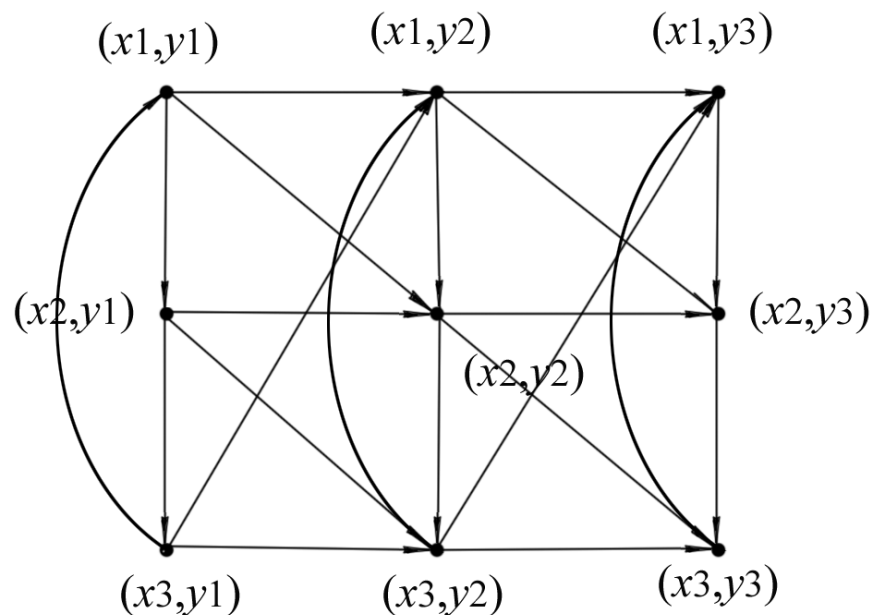
Побудуємо
декартового
графів:

множину

вершин
добутку



$$\{(x_1, y_1), (x_1, y_2), (x_1, y_3), (x_2, y_1), (x_2, y_2), (x_2, y_3), (x_3, y_1), (x_3, y_2), (x_3, y_3)\}$$



Паросполучення ребер графа

Довільну підмножину попарно несуміжних ребер графа $G(V, E)$ називають його **паросполученням**.

Комбінацію називають досконалим **паросполученням** якщо кожна вершина графа інцидентна хоча б одному ребру з паросполучення.

Приклад. Граф, показаний на рисунку, має досконале паросполучення $\{(v_1, v_4), (v_2, v_5), (v_3, v_6)\}$

