操作系统原理实验

实验二

加载用户程序的监控系统

姓名: 吴侃

学号: 14348134

班别: 2014级计算机系一班

日期: 2016.03.06 - 2016.03.09

目录

—,	实验目的	.3
二、	实验要求	.3
三、	实验环境	.3
四、	实验方案	.4
	1. 监控系统的实现	.4
	2. 监控程序调用用户程序	.4
	a. 将用户程序写入内存	.4
	b. 执行用户程序	. 5
	3. 用户程序的编写	. 5
	a. 返回监控程序	. 5
	b. 用户程序实现	.6
	4. 键盘中断	.6
	5. 中断向量表	.6
	6. 写入镜像	.7
五、	实验操作	.7
六、	实验总结1	l 1
参考	芳文献 1	13
附長	<u> </u>	13

一、实验目的

实现一个监控系统,能够运行不同的用户程序,并且能从用户程序返回监控系统。

二、实验要求

设计四个(或更多)有输出的用户可执行程序

设计四个有输出的用户可执行程序,分别在屏幕 1/4 区域动态输出字符,如将用字符 'A' 从屏幕左边某行位置 45 度角下斜射出,保持一个可观察的适当速度直线运动,碰到屏幕相应 1/4 区域的边后产生反射,改变方向运动,如此类推,不断运动;在此基础上,增加你的个性扩展,如同时控制两个运动的轨迹,或炫酷动态变色,个性画面,如此等等,自由不限。还要在屏幕某个区域特别的方式显示你的学号姓名等个人信息。

三、实验环境

物理机操作系统: Arch Linux 4.4.3-1

虚拟机软件: VMware Workstation 12 Pro

虚拟机配置: CPU: i7-4702MQ @ 2.20GHz, 使用单核单线程, 内

存:4 MB, 硬盘:32 MB.

实验工具:

汇编工具: NASM 2.11.08

C++编译器: clang++ 3.7.1

四、实验方案

1. 监控系统的执行

监控系统为主引导程序, 当机器读取其主引导区时,将监控系统载入内存物理地址: 7c00h 处, 验证主引导程序有效后(55aah), jmp 0x0000:0x7c00.

2. 监控程序调用用户程序

a. 将用户程序写入内存

使用 13H 中断的 02H 功能,即读取扇区功能。设置要读取的扇区数量(ah),驱动器号(dl),磁头号(dh),柱面号(ch),起始扇区号(cl)。其中,磁头号和柱面号的起始编号都是 0,扇区号的起始编号为 1.

磁头 0,柱面 0,扇区 1 为监控系统; 之后的是用户程序, 在这里,

我将用户程序放在磁头 0, 柱面 0, 扇区 2 之后包括扇区 2 的位置。当设置好参数使用 13H 中断的 02H 功能后,对应扇区中的

程序将被写入一个固定的内存地址(偏移量为 UserProgramOffset)。

b. 执行用户程序

这里的实现方式为:将用户程序写入内存后,将计算机的控制 权交给用户程序,即跳转到用户程序存放的地址,并开始执行用 户程序。

3. 用户程序的编写

a. 返回监控程序

这里实现了两个软中断, int 20h 和 int 21h. 这里定义: 21h 软中断为直接返回监控程序; 20h 软中断为当按下 Ctrl + Z 时返回监控程序。由于使用了中断,从裸机程序转为用户程序的改写非常简单,只需要在用户程序的开头加上 org 0a100h 说明用户程序指令将被写入到内存从物理地址 0a100h 起始处,然后在用户程序的循环中加入 int 20h,即使用软中断以提供返回监控程序功能,使用 jmp 指令跳转回监控程序的监控指令代码段。

b. 用户程序实现

Running Ball(45 度飞翔的字符):

在屏幕中设置了运动范围, 当字符碰到运动范围边缘时,改变对应的速度。多个字符的运动采用了 nasm 宏实现类 C++ 函数的技术。

My Name:

使用类似函数的写法,设置画笔的起始点(pos),运动方向 (vel),以及画的点数(cx).

4. 键盘中断

键盘中断为 16h, 当 ah 设置为 01h 时, 即检测按键. 当有键被按下, ZF = 0; 如果没有键被按下, ZF = 1. ZF 位表示结果是否为零. 使用 jz 可以处理没有按键的状态。

当有键被按下,设置 ah 为 00h, 再次调用 16h 中断,按下的键的扫描码存放在 ah 中, ascii

码存放在 al 中。经查表, ctrl + z 的对应扫描码为 2c1ah. 如果不调用 16h 中断的 00h 功能,键盘缓冲区的按键信息将不会被清除。.

5. 中断向量表

实模式下的中断向量表的入口点集中存放在内存从物理地址

0x00000 开始,到 0x003ff 结束.每个中断在中断向量表中占2个字,分别为中断处理程序的偏移地址和段地址.共256个中断,编号为i的中断的入口点位于物理地址 I*4 处。

6. 写入镜像

一个 1.44M 的软盘,它有 80 个磁道,每个磁道有 18 个扇区,两面都可以存储数据。软盘镜像中同面同磁道的相邻扇区连续存储。因此使用 C++编写了一个简易的文件合成程序 Writer,使用:./writer 14348134os wkcn1 wkcn2 wkcn3 wkcn4 kan命令,即可将这些文件依次合并到 disk.img 文件。

五、实验操作

使用 nasm 编译出各个汇编程序, 再使用自己编写的 writer 程序合并。即输入命令:./writer 14348134os wkcn1 wkcn2 wkcn3 wkcn4 kan, 生成一个 disk.img 文件。

将 disk.img 文件加载到虚拟机的软盘驱动器,运行虚拟机。 首先进入监控程序界面,如图一:



图一 监控程序界面

输入数字1到5,可以选择对应的用户程序。

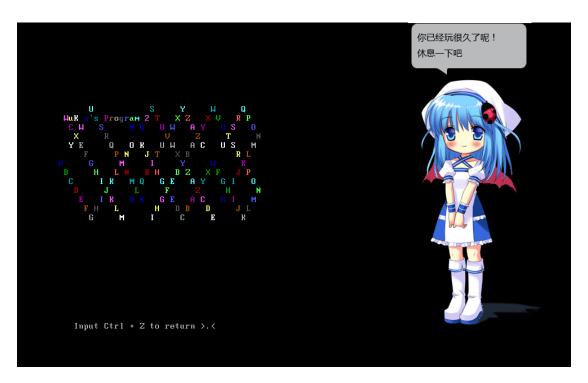
其中1到4,为飞翔的45度字符在四个象限中的程序,如图二、

三、四、五所示。每个字符都会在其规定象限内运动。有几个字符起始不在规定象限内,但最终会被约束在该象限内。

5 为我的名字的彩色绘制,如图六。



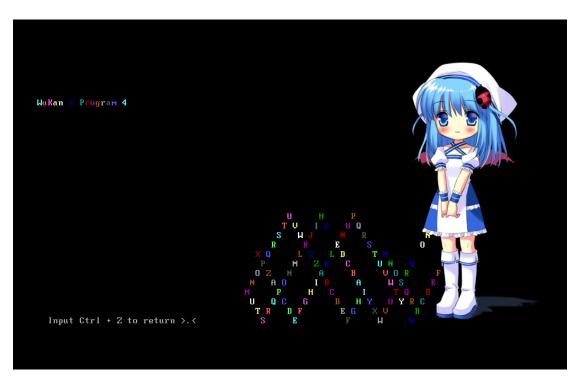
图二 第一象限两个字符运动



图三 第二象限一个彩色字符运动



图四 第三象限三个字符运动



图五 第四象限两个彩色字符运动



图六 动态写出我的名字

在用户程序执行的过程中,按下Ctrl+Z,可以返回监控程序。

六、实验总结

我觉得这次的实验,难点在于如何在监控程序中调用用户程序,并且能从用户程序中返回。

我开始的做法是,使用 call 调用用户程序,并且使用 ret 返回。但这样有一个不足,即用户程序需要编写一些代码以提供返回判断、返回功能。而且移植性不好,比如当要修改返回判断时,需要修改大量的程序。

因此,我想能不能让用户程序能很方便地从裸机程序修改为用户程序,即将返回处理命令写在监控程序中,用户程序只需简单地调用

监控程序中的指令,我使用了**软中断**来解决这个问题。

经查资料,软中断由**中断向量表**管理,实模式下从内存的物理地址 0x00000 开始,到 0x003ff 结束.将中断程序的偏移地址和段地址写入对应内存即可。

我在监控程序写了 20h 和 21h 中断,将它们加入中断向量表中。这样,用户程序只需简单修改就可以与监控程序良好地切换了。在设计过程中,我也遇到了一些小问题,比如用错寄存器,没有注意到一个变量修改后会影响到其它区域,需要用栈保护一些寄存器,调试了很久才发现错误发生在其它位置。

我觉得汇编中,尤其要知道寄存器的值在什么时候,哪个例程中会被改变。

我也思考了**多任务系统的实现方式**,也查找了相关资料. 我的想法是:

将多个程序读入不同的内存位置,每个程序的起始位置用于保存各个寄存器,当前执行的指令位置.然后在每个用户程序中调用一个中断,返回监控程序后,存储当前寄存器状态,让监控程序执行另一个用户程序,这样不断交替执行。

我遇到的问题:由于用户程序的起始点不一致,而且用户程序无法预知其被写入的内存地址,应如何设置用户程序中的段地址。这个问题我将会在之后尝试解决。

参考文献:

- 1. <x86 PC 汇编语言,设计与接口> 作者:(美国)马兹迪(Muhammad Ali Mazidi) (美国)考西(Danny Causey) (美国)马兹迪(Janice Gillispie Mazidi) 译者:高升 合著者:王筱珍
- 2. <x86 汇编语言-从实模式到保护模式> 李忠 王晓波 余 洁 著
- 3. 键盘组合键扫描码 瘦皮猴的日志 网易博客

附录

文件描述:

文件名	描述
disk.img	监控程序和用户程序的软盘镜像
14348134os.asm	监控程序源码
wkcn1.asm	飞翔的 45 度字符第一象限源码
wkcn2.asm	飞翔的 45 度字符第二象限源码
wkcn3.asm	飞翔的 45 度字符第三象限源码
wkcn4.asm	飞翔的 45 度字符第四象限源码
kan.asm	我的名字源码
writer.cpp	合并二进制文件的程序源码