### **PROGRAMACION - PRACTICA 3**

# **Objetivos**

- definición de métodos
- operaciones con arrays de referencias
- sentencias de control

### **Recursos**

Proyecto eclipse que contiene, entre otros ficheros y carpetas:

- Paquete es.upm.dit.prog.practica3
- Prueba3. java programa que prueba si funcionan bien las clases
- PruebaInteractiva3.java programa que recibe órdenes por teclado para probar el funcionamiento.

## Descripción

Usaremos las clases Dron, Vector y Mision de las prácticas anteriores. Ahora vamos a desarrollar la clase CentroControl, que es la encargada de hacer el seguimiento de los Drones y de las Misiones. Usaremos arrays para guardar estos elementos. Como siempre que se usan los arrays, debemos tener cuidado con las celdas que contienen null. La imagen muestra un ejemplo consistente en 3 misiones cada una con su dron; se ha obtenido usando PruebaInteractiva3.



### Creación del proyecto

- 1. Descargue de moodle el fichero zip que encontrará en la entrada Práctica 3: proyecto para empezar. En Eclipse debe hacer File->Import->General->Existing Projects into Workspace e indicar la localización del fichero zip usando la opción Select archive file. El fichero se llama PROG24practica3 y contiene varios archivos; dentro de la carpeta src se encuentra el paquete es.upm.dit.prog.practica3 que es donde deberán estar las nuevas clases que desarrolle.
- 2. Copie las clases Vector, Dron y Mision de la práctica 2 en el paquete es.upm.dit.prog.practica3.

## Programación

Cree la clase CentroControl, cuyos atributos son:
 una constante entera N con valor 10, para el número de celdas
 un array Dron[] drones
 un array Mision[] misiones

Escriba el constructor public CentroControl() que debe inicializar this.drones con N casillas vacías y this.misiones con N casillas vacías. No añada los modificadores ni accesores que genera Eclipse. Tampoco hace falta el método equals. Escriba un método public String toString(). Puede usar el que genera eclipse automáticamente.

Cree el método: public void addDron(Dron d)

Este método almacena el Dron pasado como parámetro, en this.drones, pero si d es null no hace nada. Supondremos que los drones llegan en orden adecuado, así que podemos recorrer el array, poner d en la primera posición nula que encontremos y acabar la ejecución del método.

Si por el contrario no ha encontrado hueco, la cosa se complica: quiere decir que el array está lleno, y que el elemento en la primera posición del array es el más antiguo y por tanto habrá que descartarlo. Podemos copiar, desde el segundo al último de los elementos, en la casilla anterior (el segundo al primero, el tercero al segundo... el último al penúltimo). Cuidado porque no se puede indexar el array this.drones con un índice negativo, ni con un valor del índice mayor o igual a this.drones.length. Después de esto, ya puede guardar el dron d en la última posición de this.drones.

3. Cree el método: public Dron[] getDrones()

Este método devuelve un nuevo array de drones que contiene la referencia de todos los drones de this.drones; el nuevo array no puede contener referencias null, y los drones deben ir en el mismo orden que tienen en this.drones; por lo tanto el nuevo array debe tener una longitud que coincida con el número de celdas de this.drones distintas de null. Se recomienda que en este método haga dos recorridos sobre el array this.drones: el primero para contar el número de casillas válidas, tras lo cual se creará un nuevo array de drones con ese número de casillas; y el segundo recorrido para copiar las casillas válidas de this.drones al nuevo

array. Si el atributo no contiene ningún dron, tendremos un array de longitud 0. Sea como sea, debe devolver el array como resultado del método.

- 4. Cree el método: public void addMision(Mision m)
  Haga lo mismo que en el método addDron pero con this.misiones.
- 5. Cree el método: public Mision[] getMisiones()
  Haga lo mismo que en el método getDrones pero con this.misiones.
- 6. Cree el método: public void update(long t)
  Este método recorre el array this.drones, y para cada uno que no sea nulo, llama al método mover pasando t como parámetro. Después recorre this.misiones y para cada una diferente de null llama al método update con t como parámetro.

#### **Pruebas**

- 1. Cuando haya terminado de programar las clases, puede pasar a probar su funcionamiento.
- 2. Si no tiene errores de compilación, puede ejecutar las pruebas empaquetadas que hay en PruebaPractica3 (marque este fichero y ejecute el programa: Run->Run Java application.). Se crean objetos de las clases que estamos probando, se llama a sus métodos y se comprueba que los efectos y resultados son los correctos. No entregue la práctica hasta haber superado con éxito todas estas pruebas. Deberá leer los mensajes para comprobar que todo funciona como se espera. Este programa proporciona una nota provisional aproximada.
- 3. Otra forma de probar que funcionan bien es mediante el programa PruebaInteractiva3; para ejecutarlo marque el fichero y haga: Run->Run Java application. En la consola de eclipse aparecerá un mensaje de saludo, y un cursor para que pueda escribir alguna de estas órdenes; el resultado se mostrará en la siguiente línea, con el cursor preparado para la siguiente orden:

ORDEN	FUNCIONAMIENTO
hello	saluda
status	muestra los valores de las variables
help	muestra la lista de órdenes
exit	acaba el programa
clear	inicia las variables
pos x y z	crea this.pos que es un vector posicion con x:double y:double z:double
vel x y z	crea this.vel que es un vector velocidad con x:double y:double z:double
dron id t control	crea this.dron1 nuevo con id:String this.pos t:long this.vel control:boolean, guarda el anterior en this.dron2
addvel	añade vel a this.dron1

mover1 t	mueve el this.dron1 con t:long
mover2 t	mueve el this.dron2 con t:long
peligro	comprueba si this.dron1 está en peligro por this.dron2
mision id n	crea una misión con id:String, this.dron1 y n posiciones
addpos t	añade this.pos y y t:long a this.mision
update t	actualiza this.mision con t:long
show	muestra un diagrama con los drones de la estacion filtrados con el último selector
adddron	añade this.dron1 a this.cc
getdrones	obtiene drones no nulos de this.cc
addmision	añade this.mision1 a this.cc
getmisiones	obtiene misiones no nulas de this.cc
updatecc t	actualiza todos los elementos de this.cc con t:long
sim tini tfin	muestra una simulación del movimiento de los drones de la estacion con: tini:long tfin:long use los botones para parar, avanzar t+1 o continuar la simulación:    > >>

Puede copiar las órdenes del fichero comandos3.txt y comprobar los resultados.

## Entrega y evaluación

No entregue la práctica hasta haber superado con éxito todas estas pruebas. Aunque el programa PruebaPractica3 proporciona una nota aproximada, si aparece el siguiente mensaje, su código no es correcto por lo que cuando se ejecute en el servidor para la corrección final aparecerán errores en la compilación y la nota será 0.0.

Error en las cabeceras de métodos de CentroControl, Posicion, Dron o Mision

No se considerará entregada la práctica hasta que no la suba a moodle -dentro del plazo indicado-; para hacer la entrega de la práctica a través de moodle debe:

- 1. Con el ratón sobre el proyecto PROG24practica3, en Eclipse seleccione el menú: File->Export...->General->Archive File (también puede aparecer en español como Fichero zip)
- 2. Seleccione la carpeta src de su proyecto, y allí los ficheros Java; en "To Archive file" indique la carpeta de su sistema de ficheros donde quiere colocar el fichero zip y el nombre de este fichero que debe ser PROG24practica3.zip. Asegúrese de que se guarda en formato zip con las carpetas necesarias.
- 3. Fuera de Eclipse, localice el fichero PROG24practica3.zip y súbalo a la tarea Práctica 3 del Moodle de Programación.

Cuando termine el plazo de entrega de la práctica, se recogerán y comprobarán todas las entregas. Se asignará la nota 0.0 a las entregas que no se hayan recibido

a tiempo, que no contengan los ficheros indicados o que no compilen correctamente. Para cada una se pasarán pruebas parecidas a las de la nota provisional. Las notas definitivas aparecerán en la entrada de moodle un tiempo después del cierre de la entrega, cuando los profesores corrijan todas las prácticas y revisen que no hay copias de código.

Se recuerda que la copia de código supone el suspenso automático de la práctica y de la asignatura, tanto para quien copia el código como para quien lo cede sin distinción. Además, se emprenderán medidas disciplinarias contra dichos alumnos ante la Escuela y la Universidad.