# AQS 自定义同步锁, 挺难的!

原创 小霸戈 架构文摘 今天

点击蓝色"架构文摘"关注我哟

加个"星标",每天上午09:25,干货推送!



AQS 是 AbstractQueuedSynchronizer 的简称。

## AbstractQueuedSynchronizer 同步状态

AbstractQueuedSynchronizer 内部有一个 state 属性, 用于指示同步的状态:

state 的字段是个 int 型的,它的值在 AbstractQueuedSynchronizer 中是没有具体的定义的,只 有子类继承 AbstractQueuedSynchronizer 那么 state 才有意义,如在 ReentrantLock 中, state=0 表示资源未被锁住,而 state>=1 的时候,表示此资源已经被另外一个线程锁住。

AbstractQueuedSynchronizer 中虽然没有具体获取、修改 state 的值,但是它为子类提供一些操 作 state 的模板方法:

#### 获取状态

```
protected final int getState() {
   return state;
```

## 更新状态

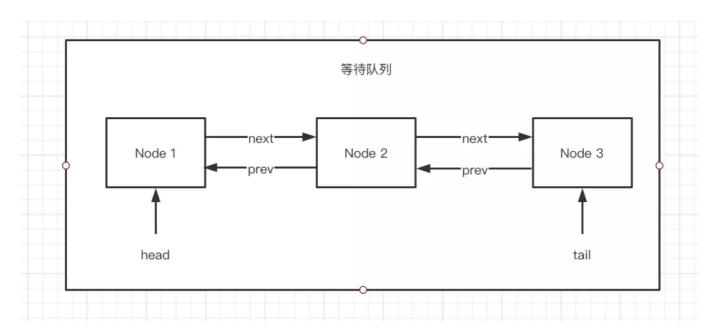
```
protected final void setState(int newState) {
    state = newState;
```

## CAS更新状态

```
protected final boolean compareAndSetState(int expect, int update) {
   return unsafe.compareAndSwapInt(this, stateOffset, expect, update);
```

# AQS 等待队列

AQS 等待列队是一个双向队列,队列中的成员都有一个 prev 和 next 成员,分别指向它前面的节点 和后面的节点。



#### 队列节点

在 AbstractQueuedSynchronizer 内部,等待队列节点由内部静态类 Node 表示:

```
static final class Node {
```

#### 节点模式

队列中的节点有两种模式:

- 独占节点:同一时刻只能有一个线程访问资源,如 ReentrantLock
- 共享节点: 同一时刻允许多个线程访问资源,如 Semaphore

#### 节点的状态

等待队列中的节点有五种状态:

- CANCELLED: 此节点对应的线程,已经被取消
- SIGNAL: 此节点的下一个节点需要一个唤醒信号

- CONDITION: 当前节点正在条件等待
- **PROPAGATE**: 共享模式下会传播唤醒信号,就是说当一个线程使用共享模式访问资源时,如果成功访问到资源,就会继续唤醒等待队列中的线程。

## 自定义同步锁

为了便于理解,使用AQS自己实现一个简单的同步锁,感受一下使用AQS实现同步锁是多么的轻松。

下面的代码自定了一个 CustomLock 类,继承了 AbstractQueuedSynchronizer ,并且还实现了 Lock 接口。

CustomLock 类是一个简单的可重入锁,类中只需要重写 AbstractQueuedSynchronizer 中的 tryAcquire 与 tryRelease 方法,然后在修改少量的调用就可以实现一个最基本的同步锁。

```
public class CustomLock extends AbstractQueuedSynchronizer implements Lock {
   @Override
   protected boolean tryAcquire(int arg) {
       int state = getState();
       if(state == 0){
           if( compareAndSetState(state, arg)){
                setExclusiveOwnerThread(Thread.currentThread());
                System.out.println("Thread: " + Thread.currentThread().getName() + "拿到
        }else if(getExclusiveOwnerThread() == Thread.currentThread()){
            int nextState = state + arg;
           setState(nextState);
           System.out.println("Thread: " + Thread.currentThread().getName() + "重入")
   @Override
   protected boolean tryRelease(int arg) {
       int state = getState() - arg;
       if(getExclusiveOwnerThread() != Thread.currentThread()){
            throw new IllegalMonitorStateException();
       boolean free = false;
        if(state == 0){
           free = true;
           setExclusiveOwnerThread(null);
           System.out.println("Thread: " + Thread.currentThread().getName() + "释放了句
```

```
setState(state);
    return free;
@Override
public void lock() {
    acquire(1);
@Override
public void unlock() {
    release(1);
```

CustomLock 是实现了 Lock 接口,所以要重写 lock 和 unlock 方法,不过方法的代码很少只需要调 用AQS中的 acquire 和 release。

然后为了演示AQS的功能写了一个小演示程序,启动两根线程,分别命名为 线程A 和 线程B ,然后同 时启动,调用 runInLock 方法,模拟两条线程同时访问资源的场景:

```
public class CustomLockSample {
   public static void main(String[] args) throws InterruptedException {
       Lock lock = new CustomLock();
       new Thread(()->runInLock(lock), "线程A").start();
       new Thread(()->runInLock(lock), "线程B").start();
   private static void runInLock(Lock lock){
            lock.lock();
           System.out.println("Hello: " + Thread.currentThread().getName());
            Thread.sleep(2000);
        } catch (InterruptedException e) {
            e.printStackTrace();
            lock.unlock();
```

## 访问资源 (acquire)

在CustomLock的lock方法中,调用了 acquire(1) , acquire 的代码如下:

```
public final void acquire(int arg) {
      if (!tryAcquire(arg) &&
          acquireQueued(addWaiter(Node.EXCLUSIVE), arg))
          selfInterrupt();
```

- CustomLock.tryAcquire(...): CustomLock.tryAcquire 判断当前线程是否能够访问同步资源
- addWaiter(...): 将当前线程添加到等待队列的队尾, 当前节点为独占模型 (Node.EXCLUSIVE)
- acquireQueued(...): 如果当前线程能够访问资源,那么就会放行,如果不能那当前线程就需要阻
- selfInterrupt: 设置线程的中断标记

注意: 在acquire方法中,如果tryAcquire(arg)返回true, 就直接执行完了,线程被放行了。所以的后面 的方法调用acquireQueued、addWaiter都是tryAcquire(arg)返回false时才会被调用。

## tryAcquire 的作用

tryAcquire 在AQS类中是一个直接抛出异常的实现:

```
protected boolean tryAcquire(int arg) {
   throw new UnsupportedOperationException();
```

而在我们自定义的 CustomLock 中, 重写了此方法:

```
@Override
 protected boolean tryAcquire(int arg) {
      int state = getState();
      if(state == 0){
          if( compareAndSetState(state, arg)){
              setExclusiveOwnerThread(Thread.currentThread());
              System.out.println("Thread: " + Thread.currentThread().getName() + "拿到
              return true;
      }else if(getExclusiveOwnerThread() == Thread.currentThread()){
          int nextState = state + arg;
          setState(nextState);
          System.out.println("Thread: " + Thread.currentThread().getName() + "重入");
         return true;
     return false;
```

tryAcquire 方法返回一个布而值, true 表示当前线程能够访问资源, false 当前线程不能访问资源, 所以 tryAcquire 的作用: 决定线程是否能够访问受保护的资源。 tryAcquire 里面的逻辑在子类可以自由发挥,AQS不关心这些,只需要知道能不能访问受保护的资源,然后来决定线程是放行还是进行等待队列(阻塞)。

因为是在多线程环境下执行,所以不同的线程执行 tryAcquire 时会返回不同的值,假设线程A比线程B要快一步,先到达 compareAndSetState 设置state的值成员并成功,那线程A就会返回true,而 B 由于state的值不为0或者 compareAndSetState 执行失败,而返回false。

## 线程B 抢占锁流程

上面访问到线程A成功获得了锁,那线程B就会抢占失败,接着执行后面的方法。

#### 线程的入队

线程的入队是逻辑是在 addWaiter 方法中, addWaiter方法的具体逻辑也不需要说太多, 如果你知道链表的话, 就非常容易理解了, 最终的结果就是将新线程添加到队尾。AQS的中有两个属性head 、 tail 分别指定等待队列的队首和队尾。

```
private Node addWaiter(Node mode) {
        Node node = new Node(Thread.currentThread(), mode);
        Node pred = tail;
        if (pred != null) {
            node.prev = pred;
            if (compareAndSetTail(pred, node)) {
                pred.next = node;
                return node;
        enq(node);
        return node;
  private Node eng(final Node node) {
        for (;;) {
            Node t = tail;
            if (t == null) { // Must initialize
                if (compareAndSetHead(new Node()))
                    tail = head;
                node.prev = t;
                if (compareAndSetTail(t, node)) {
                    t.next = node;
                    return t;
```

需要注意的是在 enq 方法中,**初始化队列的时候,会新建一个 Node 做为 head 和 tail** ,然后在之 后的循环中将参数 node 添加到队尾,**队列初始化完后,里面会有两个节点**,一个是空的结点 new Node() 另外一个就是对应当前线程的结点。

由于线程A在 tryAcquire 时返回了 true ,所以它会被直接放行,那么只有B线程会进入 addWaiter 方法,此时的等待队列如下:

注意: 等待队列内的节点都是正在等待资源的线程,如果一个线程直接能够访问资源,那它压根就不 需要进入等待队列, 会被放行。

### 线程B 的阻塞

线程B被添加到等待队列的尾部后,会继续执行 acquireQueued 方法,这个方法就是AQS阻塞线程的 地方, acquireQueued 方法代码的一些解释:

- 外面是一个 for (;;) 无限循环, 这个很重要
- 会重新调用一次 tryAcquire (arg) 判断线程是否能够访问资源了
- node. predecessor() 获取参数 node 的前一个节点
- shouldParkAfterFailedAcquire 判断当前线程获取锁失败后,需不需要阻塞
- parkAndCheckInterrupt() 使用 LockSupport 阻塞当前线程,

```
final boolean acquireQueued(final Node node, int arg) {
      boolean failed = true;
           boolean interrupted = false;
           for (;;) {
               final Node p = node.predecessor();
               if (p == head && tryAcquire(arg)) {
                   setHead(node);
                  failed = false;
```

```
return interrupted;
    if (shouldParkAfterFailedAcquire(p, node) &&
        parkAndCheckInterrupt())
        interrupted = true;
if (failed)
    cancelAcquire(node);
```

#### shouldParkAfterFailedAcquire 判断是否要阻塞

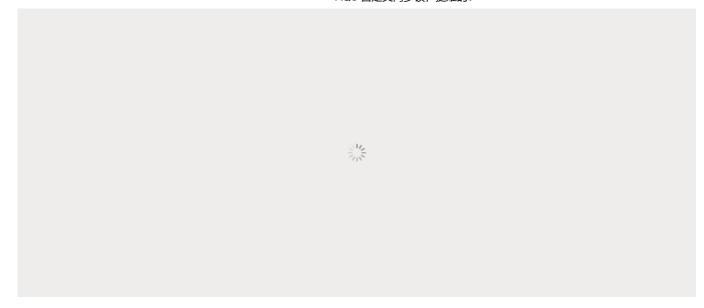
shouldParkAfterFailedAcquire 接收两个参数: 前一个节点、当前节点, 它会判断**前一个节点的** waitStatus 属性,如果前一个节点的 waitStatus=Node.SIGNAL 就会返回true:

```
private static boolean shouldParkAfterFailedAcquire(Node pred, Node node) {
       int ws = pred.waitStatus;
       if (ws == Node.SIGNAL)
       if (ws > 0) {
               node.prev = pred = pred.prev;
           } while (pred.waitStatus > 0);
          pred.next = node;
           compareAndSetWaitStatus(pred, ws, Node.SIGNAL);
```

acquireQueued 方法在循环中会多次调用 shouldParkAfterFailedAcquire , 在等待队列中节点的 waitStatus 的属性默认为0,所以第一次执行 shouldParkAfterFailedAcquire 会执行:

```
compareAndSetWaitStatus(pred, ws, Node.SIGNAL);
```

更新完 pred. waitStatus 后, 节点的状态如下:



然后 shouldParkAfterFailedAcquire 返回false, 回到 acquireQueued 的循环体中, 又去抢锁还是 失败了,又会执行 shouldParkAfterFailedAcquire ,第二次循环时此时的 pred. waitStatus 等于 Node. SIGNAL 那么就会返回true。

#### parkAndCheckInterrupt 阻塞线程

这个方法就比较直观了, 就是将线程的阻塞住:

```
private final boolean parkAndCheckInterrupt() {
     LockSupport.park(this);
     return Thread.interrupted();
```

#### 为什么是一个`for (;;)`无限循环呢

先看一个 for (;;) 的退出条件,只有 node 的前一个节点是 head 并且tryAcquire返回true时才会 **退出循环**,否则的话线程就会被 parkAndCheckInterrupt 阻塞。

线程被 parkAndCheckInterrupt 阻塞后就不会向下面执行了,但是等到它被唤醒后,它还在 for (;;) 体中, 然后又会继续先去抢占锁, 然后如果还是失败, 那又会处于等待状态, 所以一直循环下 去,就只有两个结果:

- 1. 抢到锁退出循环
- 2. 抢占锁失败,等待下一次唤醒再次抢占锁

## 线程 A 释放锁

线程A的业务代码执行完成后,会调用 CustomLock. unlock 方法,释放锁。unlock方法内部调用的 release(1):

```
public void unlock() {
   release(1);
```

release 是AQS类的方法,它跟 acquire 相反是释放的意思:

```
public final boolean release(int arg) {
   if (tryRelease(arg)) {
       Node h = head;
        if (h != null && h.waitStatus != 0)
            unparkSuccessor(h);
```

方法体中的 tryRelease 是不是有点眼熟,没错,它也是在实现 CustomLock 类时重写的方法,首先 在 tryRelease 中会判断当前线程是不是已经获得了锁,如果没有就直接抛出异常,否则的话计算 state的值,如果state为0的话就可以释放锁了。

```
protected boolean tryRelease(int arg) {
      int state = getState() - arg;
      if(getExclusiveOwnerThread() != Thread.currentThread()){
           throw new IllegalMonitorStateException();
      boolean free = false;
      if(state == 0){
           free = true;
           setExclusiveOwnerThread(null);
          System.out.println("Thread: " + Thread.currentThread().getName() + "释放了句
      setState(state);
```

#### release 方法只做了两件事:

- 1. 调用 tryRelease 判断当前线程释放锁是否成功
- 2. 如果当前线程锁释放锁成功,唤醒其他线程(也就是正在等待中的B线程)

tryRelease 返回true后,会执行if里面的代码块:

```
if (tryRelease(arg)) {
           Node h = head;
```

```
if (h != null && h.waitStatus != 0)
   unparkSuccessor(h);
return true;
```

先回顾一下现在的等待队列的样子:

#### 根据上面的图,来走下流程:

- 首先拿到 head 属性的对象,也就是队列的第一个对象
- 判断 head 不等于空,并且waitStatus!=0,很明显现在的waitStatus是等于 Node. SIGNAL 的,它 的值是-1

所以 if (h!= null && h. waitStatus!= 0) 这个if 肯定是满足条件的,接着执行 unparkSuccessor(h):

```
private void unparkSuccessor(Node node) {
    int ws = node.waitStatus;
    if (ws < 0)
         compareAndSetWaitStatus(node, ws, 0);
    Node s = node.next;
    if (s != null)
         LockSupport.unpark(s.thread);
```

unparkSuccessor 首先将 node. waitStatus 设置为0, 然后获取node的下一个节点, 最后调用 LockSupport.unpark(s.thread) 唤醒线程,至此我们的B线程就被唤醒了。

此时的队列又回到了, 线程B刚刚入队的样子:

# 线程B 唤醒之后

线程A释放锁后,会唤醒线程B,回到线程B的阻塞点, acquireQueued 的for循环中:

```
final boolean acquireQueued(final Node node, int arg) {
     boolean failed = true;
          boolean interrupted = false;
          for (;;) {
              final Node p = node.predecessor();
              if (p == head && tryAcquire(arg)) {
                  setHead(node);
                  p.next = null; // help GC
                  failed = false;
                  return interrupted;
              if (shouldParkAfterFailedAcquire(p, node) &&
                  parkAndCheckInterrupt())
                  interrupted = true;
          if (failed)
             cancelAcquire(node);
```

线程唤醒后的第一件事就是,拿到它的上一个节点(当前是head结点),然后使用if判断

```
if (p == head && tryAcquire(arg))
```

根据现在等待队列中的节点状态, p == head 是返回true的, 然后就是 tryAcquire(arg) 了, 由于线 程A已经释放了锁,那现在的线程B自然就能获取到锁了,所以tryAcquire(arg)也会返回true。

### 设置队列头

线路B拿到锁后,会调用 setHead (node) 自己设置为队列的头:

```
private void setHead(Node node) {
   head = node;
   node.thread = null;
   node.prev = null;
```

调用 setHead(node) 后队列会发生些变化:

## 移除上一个节点

setHead (node) 执行完后,接着按上一个节点完全移除:

```
p.next = null;
```

此时的队列:

# 线程B 释放锁

线程B 释放锁的流程与线程A基本一致,只是当前队列中已经没有需要唤醒的线程,所以不需要执行代 码去唤醒其他线程:

```
if (tryRelease(arg)) {
           Node h = head;
            if (h != null && h.waitStatus != 0)s
                unparkSuccessor(h);
```

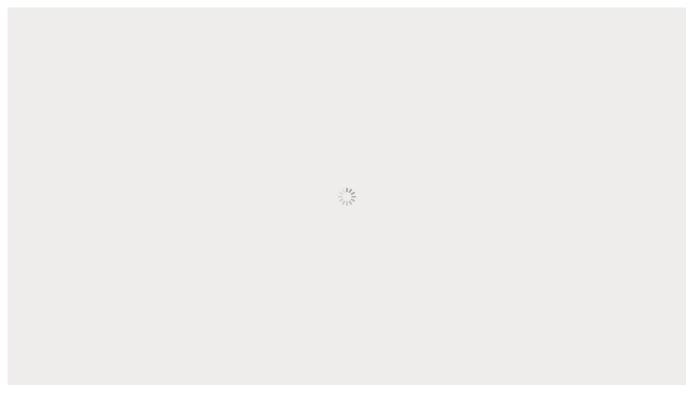
h!= null && h. waitStatus!= 0 这里的 h. waitStatus 已经是0了,不满足条件,不会去唤醒其 他线程。

文中通过自定义一个 CustomLock 类, 然后通过查看AQS源码来学习AQS的部分原理。通过完整的走 完锁的获取、释放两个流程,加深对AQS的理解,希望对大家有所帮助。

end

#### 推荐阅读:

- TCP 三次握手、四手挥手,这样说你能明白吧!
- 拜托,不要再问我线程池啦!
- 为什么 Redis 单线程还这么快?
- Spring Cloud架构的各个组件的原理分析
- 手把手教你使用 OpenResty 搭建高性能服务端!



如有收获,点个在看,诚挚感谢